Лекции по суперматематике

Оганес М. Худавердян

15 апреля 2021 г.

Это конспект лекций на 15 апреля 2021 ИППИ, ИТМ Φ МГУ, мехмат МГУ

Содержание

1	Двойственное описание для точек и отображений	1
2	Отображения	3
3	Суперпространство	6
4	Березиниан (продолжение)	13
5	Супермногообразия	32

Очень грубо говоря, суперматематика, это наука в которой используются коммутирующие и антикоммутирующие переменные.

Обычные (коммутирующие) переменные $\{x^i\} = \{x^1, x^2, \dots, x^m\}$ принимают значения в числах, им можно сопоставить $moч\kappa u$.

Антикоммутирующие переменные $\{\theta^a\} = \{\theta^1, \theta^2, \dots, \theta^n\}$ это символы, такие что

$$\theta^a \theta^b = -\theta^b \theta^a, \quad (x^i x^j = x^j x^i, x^i \theta^a = \theta^a x^i)$$

Им трудно сопоставить точки 1 Чтоб работать в суперматематике, нам надо освоить двойственый язык.

1 Двойственное описание для точек и отображений

1.1 Точки

Пусть \mathbf{R}^p - p-мерное аффинное пространство, (множество точек). Обозначим $A = C^{\infty}(\mathbf{R}^m)$ алгебру гладких функций на \mathbf{R}^m .

Мы иногда будем использовать алгебру $C(\mathbf{R}^m)$ алгебру непрерывных функций на \mathbf{R}^m .

Определение 1. каждой **точке** $P \in \mathbf{R}^p$ сопоставим гомоморфизм σ_P , такой, который сопоставляет каждой функции f её значение в этой точке:

$$\mathbf{R}^m \ni P \mapsto \sigma_P \colon \sigma_P(f) = f(P) .$$

Понятно, что это гомоморфизм алгебры функций в числа, менее очевидно, что верно и обратное:

Теорема 1. Пусть D-область в \mathbf{R}^m , пусть σ_D произвольный ненулевой гомоморфизм алгебры функций $C^{\infty}(D)$ в \mathbf{R} :

$$\sigma_D \not\equiv 0$$
, $\sigma_D(f+g) = \sigma_D(f) + \sigma_D(g)$, $\sigma_D(fg) = \sigma_D(f)\sigma_D(g)$.

Тогда существует такая точка $P \in D$, что для любой функции $f \in C^{\infty}(D)$

$$\sigma_D(f) = f(P)$$
.

Иными словами множество точек области D = множеству гомоморфизмов из алгебры функций на D в вещественные числа.

Эта теорема позволяет реконструировать точки по алгебре функций $A=C^{\infty}(D)$. Заметим также, что она позволяет восстановить значение функции в точке. Если точка, это гомоморфизм σ алгебры функций в числа, то значение данной функции $f\in A$ на данной точке σ равно значемию 'точки' σ на элементе f.

 $^{^{1}}$ мы это сделаем в дальнейшем, используя язык так называемых Λ -точек.

Докажем эту теорему.

Доказательство теоремы.

Для простоты рассмотрим случай области D = (0, 1).

Пусть σ гомоморфизм алгебры $A=C^{\infty}(0,1)$ в ${\bf R}$. Пусть значение этого гомоморфизма на функции f=x равно s: $\sigma(x)=s$. Покажем, что число $s\in(0,1)$. Действительно, если $s\not\in(0,1)$, то функция $h=\frac{1}{x-s}$ хорошо определена и $\sigma(x-s)=0$. Мы видим, что

$$\sigma\left((x-s)\frac{1}{x-s}\right) = \sigma(x-s)\sigma\left(\frac{1}{x-s}\right) = 0$$

и с другой стороны

$$\sigma\left(\left(x-s\right)\frac{1}{x-s}\right) = 1.$$

Противоречие, значит $s \in [0, 1]$.

Теперь покажем. что для произвольной гладкой функции $g \in C^{\infty}(0,1)$, выполняется условие $\sigma(g) = g(s)$. Пусть $\sigma(g) = t$. Мы хотим показать, что t = g(s). Рассмотрим функцию

$$r = (x - s)^2 + (g - t)^2$$
.

Легко понять, что $\sigma(r)=0$, значит функция r необратима, (так как функция $\frac{1}{r}$ не существует). Мы приходим к выводу, что функция r() обращается в нуль, хотя бы в одной из точек интервала (0,1). Но если функция r(x) обращается в нуль, то это может быть лишь точка x=s. Значит g(s)=t.

Упражнение 1. Пройдет ли предыдущее доказательство, если алгебру гладких функций в $C^{\infty}(0,1)$ заменить на алгебру непрерывных функций $C^{0}(0,1)$.

Упражнение 2. Остснется ли верным утверждение, если алгебру гладких функций в $C^{\infty}([0,1])$ заменить на произвольную алгебру функций, которые разделяют точки отрезка [0,1].

Упражнение 3. Найти и обсудить 'дырку' в следующем рассуждении

Пусть σ гомоморфизм, такой, что $\sigma(x) = s \in \mathbf{R}$. Тогда очевидно, что $\sigma(x^2) = s^2$ и для любого натурального n, $\sigma(x^n) = s^n$. Значит для любого многочлена P(x), $\sigma(P(x)) = P(s)$. Теперь теорема Вейерштрасса об апроксимации гладкой функцией полиномами даёт, что для любой гладкой функции g(x), $\sigma(g(x)) = g(s)$.

2 Отображения

Пусть снова \mathbf{R}^p - p-мерное аффинное пространство, (множество точек). Обозначим также $A = C^{\infty}(\mathbf{R}^m)$ алгебру гладких функций на \mathbf{R}^m .

Определение 2. каждому отображению $F: \mathbf{R}^m \to \mathbf{R}^n$ сопоставим гомоморфизм τ_F , такой, который сопоставляет каждой гладкой функции на \mathbf{R}^m ($f \in C^{\infty}(\mathbf{R}^n)$) гладкую функцию ма \mathbf{R}^n ($\tau_F(f) \in C^{\infty}(\mathbf{R}^n)$) такую, что значение функции $\tau_F(f)$ на произвольной точке $P \in \mathbf{R}^m$ равно значению функции f на точке Q = F(P):

$$\tau_F(f)(P) = f(F(P)) .$$

Замечание 1. Правило 'против шёрстки' Отображения F и гомоморфизм функций τ_F идут в противоположных нзоравлениях ('против шёрстки').

Замечание 2. Гомоморфизм (2) построенный по отображению F обозначают F^* ,

Так же как и в случае точек верно и обратное

Теорема 2. Пусть U-область в \mathbf{R}^m и V-область в \mathbf{R}^n , и τ гомоморфизм (против 'шёрстки') алгебры $C^{\infty}(V)$ в алгебру $C^{\infty}(U)$. Тогда существует отображение $F \colon \mathbf{R}^m \to \mathbf{R}^n$ такое, что

$$au=F^*$$
 , то есть для любой функции $f\in C^\infty(D)$ $au(f)=f(F(P))$.

Иными словами множество отображений = множеству гомоморфизмов из алгебры функций на V в алгебру функций на U.

Докажем эту теорему.

Доказательство теоремы.

Пусть P произвольная точка на U. Возьмём произвольную гладкую функцию f на V. Значение образа этой функции под действием гомоморфизма τ на данной точке P зада- ёт гомоморфизм алгебры гладких функций на V в вещественные числа, то есть согласно теореме 2 мы приходим к точке Q такой что

$$\tau(f)(P) = f(Q)$$

Это равенство приводит к определению точки Q=F(P). Она задаёт гомоморфизм алгебры гладких функций

Пример 2.1. Пусть φ отображение пространств

$$\varphi \quad \mathbf{R}^2 \mapsto \mathbf{R}^2 \colon \begin{cases} x = u \\ y = \frac{v}{u} \end{cases} \tag{1}$$

Что тут написано? Мы 'привыкли' 'читать эту формулу так точке с координатами (u,v) сопоставляется точка с координатами (x,y)

Однако другой читатель скажет:

Формула определяет гомоморфизм гладких функций на плоскости ${\bf R}^2$, зависящих от x,y в гладкие функции на плоскости ${\bf R}^2$, зависящие от u,v. Гомоморфизм задан на образующих: Функция x переходит в функцию u и функция y переходит в функцию $\frac{v}{u}$; любая гладкая функция f(x,y) переходит в гладкую функцию $f(x,y)\big|_{x=u,y=\frac{v}{u}}$.

Кто прав? Оба правы. Формулу можно читать по разному!

Пример 2.2. Пусть φ отображение пространств

$$\varphi \quad \mathbf{R}^1 \mapsto \mathbf{R}^2 \colon \begin{cases} x = \cos t \\ y = \sin t \end{cases}$$
(2)

Что тут написано?

Мы 'привыкли' 'читать эту формулу так

точке t на прямой сопоставляется точка с координатами

$$\begin{cases} x = \cos t \\ y = \sin t \end{cases}$$

Другой скажет: в этой формуле определяется гомоморфизм функций на плоскости ${f R}^2$ в функции на ${f R}$. Формулы задают значения гомоморфизма на образующих: функция x переходит в функцию $\cos t$ и функция y переходит в функцию $\sin t$. Конечно, закон определяет образ любой (гладкой) функции. Например, функция $\frac{e^{-2xy}}{x^4+y^4}$ перейдет в функцию

$$\frac{e^{-2\cos t \sin t}}{\cos^4 t + \sin^4 t} = \frac{e^{-\sin 2t}}{1 - \frac{1}{2}\sin 2t} \,,$$

и для любой гладкой функции f = f(x, y)

$$\sigma(f) = f(x, y)x = \cos t, y = \sin t$$

И в заключение

задача-шутка

Рассмотрим набор разных простых чисел $\{p_i\}, i = 1, \dots, N, p_i \neq p_j$; также рассмотрим набор матуральных чисел, $\{i\}$, $i=1,\ldots,N$, так что каждое a_i меньше p_i . Найти число K, которое при делении на простое число p_i даст остаток a_i .

Вы скажете: это китайская теорема об остатках. Какое отношение она имеет к курсу? Указание к решению

Используя идеи двойственности можно свести эту задачу к задаче построения интерполяционного многочлена Лагранжа.

n различных точек на прямой — n различных простых

$$\{x_1, x_2, \dots, x_n\}$$
 $\{p_1, p_2, \dots, p_n\}$

Если полином P(x) равен y_i в точке x_i то многочлен

$$ch1P(x) = \sum_{i} y_i h_i(x), \qquad (3)$$

удовлетворяет соотношению $P(x_i) = y_i$, то есть этот многочлен доставвляет решение задачи о построении интерполяционного многочлена Лагранжа.

если многочлен $h_i(x)$ такой, что

$$h_m(x_j) = \delta_{mj}$$
, то есть $h_m(x) = \begin{cases} 1 \text{ если } x = x_m \\ 0 \text{ если } x = x_j \text{ при любом } j \neq m \end{cases}$, (4)

Построим многочлен (4), затем построим аналогичный объект в числах, затем переведите формулу (??) из многочленов в числа.

Рассмотрим многочлен $Q(x) = (x - x_1) \dots (x - x_n)$. Этот многочлен зануляется во всех точках $\{x_1,\ldots,x_n\}$, а вот многочлен $H_i(x)=\frac{Q(x)}{x-x_i}$ зануляется во всех точках $\{x_1,\ldots,x_n\}$, кроме быть может точки x_i и в этой точке он равен

$$H_i(x_i) = \frac{Q(x)}{x - x_i} \Big|_{x_i} = \frac{Q(x) - Q(x_i)}{x - x_i} = Q'(x_i)$$
 (5)

Замечание 3. Обратим внимание, что мы в формуле (6) определили 'производную' в кольце целых чисел.

Теперь ясно, что в (4)

$$h_m(x) = \frac{H_m(x)}{H'_m(x_m)} = \frac{\prod_{i \neq m} (x - x_i)}{\prod_{i \neq m} (x_m - x_i)} = \begin{cases} 1 \text{ если } x = x_m \\ 0 \text{ если } x = x_j \text{ при любом } j \neq m \end{cases} , \tag{6}$$

пр

Это искомый базисмый многочлен. Его легко перевести в числа.

Например кубический многочлен, который равен y_i в точке x_i (i=1,2,3 и $x_1 \neq x_2 \neq x_3 \neq x_1)$ равен

$$P(x) = \sum y_m \frac{\prod_{i \neq i} (x - x_i)}{\prod_{i \neq i} (x_m - x_i)} = y_1 \frac{(x - x_2)(x - x_3)(x - x_4)}{(x_1 - x_2)(x_1 - x_3)(x_1 - x_4)} + y_2 \frac{(x - x_1)(x - x_3)(x - x_4)}{(x_2 - x_1)(x_2 - x_3)(x_2 - x_4)} + y_3 \frac{(x - x_1)(x - x_2)(x - x_4)}{(x_3 - x_1)(x_3 - x_3)(x_3 - x_4)} + y_4 \frac{(x - x_1)(x - x_2)(x - x_3)}{(x_4 - x_1)(x_4 - x_2)(x_4 - x_3)}$$
(7)

Перепишем эту формулу для чисел получим

$$P = \sum a_m \prod_{i \neq m} p_i \left[\prod_{i \neq m} p_i \right]_{mpdulop_m}^{-1}$$
(8)

Например, $p_i = 2, 3, 5, 7$

$$= a_{1}3 \cdot 5 \cdot 7 \left[3 \cdot 5 \cdot 7\right]_{modulo2}^{-1} + a_{2}2 \cdot 5 \cdot 7 \left[2 \cdot 5 \cdot 7\right]_{modulo3}^{-1} + a_{3}2 \cdot 3 \cdot 7 \left[2 \cdot 3 \cdot 7\right]_{modulo5}^{-1} + a_{4}2 \cdot 3 \cdot 5 \left[2 \cdot 3 \cdot 5\right]_{modulo5}^{-1} + a_{1}105 \left[105\right] - 1_{modulo2} + a_{2}70 \left[70\right]_{modulo3}^{-1} + a_{3}42 \left[42\right]_{modulo5}^{-1} + a_{4}30 \left[30\right]_{modulo7}^{-1} = a_{1} \cdot 105 \cdot 1 + a_{2} \cdot 70 \cdot 1 + a_{3} \cdot 42 \cdot 3 + a_{4} \cdot 30 \cdot 4 = 105a_{1} + 70a_{2} + 126a_{3} + 120a_{4}$$

Это число при делении на 2 даст остаток $_1$ при делении на 3 даст остаток $_2$ при делении на 5 даст остаток $_3$ и при делении на 7 даст остаток $_4$.

Лекция 20 февраля

3 Суперпространство

Немного забегая вперед дадим определение в духе идей двойственности ---:

Определение 3. Алгебра гладких функций $\mathbf{R}(x,\xi)$ от коммутирующих переменных x^1,\dots,x^p и антикоммутирующих переменных ξ^1,\dots,ξ^q это алгебра функций на p|q-мерном линейном пространстве $\mathbf{R}^{p|q}$.

Вместо того чтоб определять пространство мы определяем алгебру функций на нём. Например вместо

 \mathbf{R}^p рассматривается алгебра гладких функций от $x^1,\dots,x^p.$

Перейдём к разъяснению.

3.1 Алгебра Грассмана

Обозначим символом Λ_q алгебру Грассмана с q антикоммутирующими свободными переменными $\theta^1, \ldots, \theta^q$, то есть

$$\theta^i \theta^k + \theta^k \theta^i = 0, \tag{9}$$

и любое другое соотношение на θ^i является следствием этих соотношений 2

Произвольный элемент λ алгебры Λ^q может быть записан в виде

$$\lambda = \sum_{0 \le k \le q} a_{\alpha_1 \dots \alpha_k} \theta^{\alpha_1} \dots \theta^{\alpha_k},$$

где коэффициенты антисимметричны при перестановке индексов.

Элемент = $a_{\alpha_1...\alpha_k}\theta^{\alpha_1}...\theta^{\alpha_k}$ имеет чётность $p(s)=(-1)^k$.

Всякий элемент алгебры Грассмана можно однозначно представить в виде суммы чётного и нечётного элементов этой алгебры.

Для всякого элемента λ алгебры Грассмана Λ^q ,

$$\lambda = m(\lambda) + n(\lambda) \,,$$

где $m(\lambda)$ -обычное число и $n(\lambda)$ -нильпотент.

Упражнение 4. Назовём элемент алгебры Грассмана целым если все коэффициенты в разложении (3.1) целые.

Доказать, что если λ целый нильпотентный элемент алгебры Γ рассмана, то для любого натурального $n, \frac{\lambda^n}{n!}$ тоже цел и нильпотентен.

Наряду с алгеброй Грассмана Λ^q мы будем рассматривать также алгебру $\Lambda_{p|q}$ как алгебру функций от p коммутирующих переменных x^1,\ldots,x^p и q антикоммутирующих переменных θ^1,\ldots,θ^q . Каждый элемент алгебры $\Lambda_{p|q}$ (мы будем эту алгебру называть алгеброй Березина) может быть представлен в виде (3.1), где коэффициенты $a_{\alpha_{i_1\ldots i_k}}$ являются гладкими функциями от переменных x^1,\ldots,x^p : для любого $w\in\Lambda_{p|q}$

$$\lambda = \sum_{0 \le k \le q} a_{\alpha_1 \dots \alpha_k}(x^1, \dots, x^p) \theta^{\alpha_1} \dots \theta^{\alpha_k}.$$

 $^{^{2}}$ то есть для любого многочлена P такого, что P=0, mnogohlen P принадлежит идеалу тензорной алгебры с образующими θ^{i} , образованному левыми частями соотношений (9).

Чётность вводится естественным образом.

Отметим, что выражение осмысленно при любой замене переменных, сохраняющих чётность.

Упражнение 5. Как преобразуется функция $g = \cos x$ при замене координат $x = x' + \varepsilon^1 \varepsilon^2$.

Мы снова возвращаемся к определению суперпространства:

Определение 4. Алгебра гладких функций $\mathbf{R}(x,\xi)$ от коммутирующих переменных x^1, \ldots, x^p и антикоммутирующих переменных $\theta^1, \ldots, \theta^q$, то есть алгебра Березина $\Lambda_{p|q}$, это алгебра функций на p|q-мерном линейном пространстве $\mathbf{R}^{p|q}$.

3.2 Дифференцирование и интегрирование

Мы подсчитаем для

3.2.1 Взятие производной.

Пусть $\theta^1, \dots, \theta^q$ набор антикоммутирующих переменных в алгебре Березина $\Lambda_{p|q}$. Выберем любую из этих переменных, например переменную θ^{i_0} .

Легко понять, что для любой функции $f = f(x^i, \theta^{\alpha}) \in \mathcal{L}_{p|q}$

$$f(x^i, \theta^\alpha) = \theta^{\beta_0} g + h$$

где функции g и h не зависят от θ^{i_0} . Таким образом мы приходим к естественному определению частной производной по антикоммутирующей переменной.

$$\frac{\partial}{\partial \theta^{i_0}} f(x^i, \theta^{\alpha}) = g,.$$

Соблюдается правило Лейбница (со знаком)

$$\frac{\partial}{\partial \theta^a} (fg) = \frac{\partial f}{\partial z^a} g + (-1)^p (fg) f \frac{\partial g}{\partial z^a}. \tag{10}$$

Замечание 4. Пусть u какой нибудь элемент из множества $(x^1, \ldots, x^n, \theta^1, \ldots, \theta^q)$ и какой нибудь другой элемент из множества $(x^1, \ldots, x^n, \theta^1, \ldots, \theta^q)$.

Упражнение 6. Показать, что

$$\frac{\partial}{\partial u}\frac{\partial}{\partial v} = (-1)^{p(u)p(v)}\frac{\partial}{\partial v}\frac{\partial}{\partial u}$$

Упражнение 7. Пусть $f(x,\theta)$ -элемент алгебры Березина, гладкая функция он , θ . Написать формулу Тэйлора.

Взятие производной композиции функций.

3.3 Интегрирование

Что такое интеграл?

Определение 5. Пусть ∂ операция взятия производной. Тогда интегрирование это линейная операция которая зануляется на образе ∂ :

$$I(\partial f = 0)$$

Очевидно, что интеграл как мы его учили тому свойству удовлетворяет. Можно показать, что на пространстве функций с компактным носителем, это определение приводит к обычному.

Хороший пример, это интеграл Коши от аналитической функции.

В итоге мы приходим к выводу, что

Определение 6. Для антикоммутирующей переменной θ

$$\int \theta d\theta \neq 0.$$

так как θ не является производной и мы выбираем нормировку

$$\int \theta d\theta = 1. \tag{11}$$

Лекция 1 марта

3.4 Отображения и замены переменных

Мы вернёмся к интегралу, прежде поговорив немножко об отображениях и заменах переменных...

Напомним, что алгебра Березина $\Lambda_{r|s}$ это алгебра $C^{\infty}(\mathbf{R}^{r|s})$ гладких функций на $\mathbf{R}^{r|s}$. Каждый элемент алгебры Березина $\Lambda_{r|s}$ представим в виде

$$f(x,\theta) = a_{\emptyset}(x) + a_i(x)\theta^i + \dots = \sum_{0 \le k \le q} a_{\alpha_1 \dots \alpha_k}(x^1, \dots, x^r)\theta^{\alpha_1} \dots \theta^{\alpha_k},$$

где $\{\theta^1,\ldots,\theta^s\}$, это набор антикоммутирующих переменных и $\{x^1,\ldots,x^s\}$ это стандартные координаты 3 в \mathbf{R}^s и коэффициентные функции это гладкие функции от координат $\{x^1,\ldots,x^s\}$.

Замечание 5. Напомнить определение чётного и нечётного элементов

 $[\]overline{}^3$ например, в качестве таковых можно рассмотреть координаты $x^i(a^1, \dots a^n) = a^i$, где \mathbf{R}^r рассматривается как множество s-ок действительных чисел.

Замечание 6. Введённые выше координаты алгебры Березина, мы иногда будем называть *образующими* этой алгебры.

Мы сейчас определим гладкое отображение Φ суперпространства $\mathbf{R}^{m|n}$ в суперпространство $\mathbf{R}^{p|q}$, которое согласно нашей философии определяется 'против шёрстки'— гомоморфизмом алгебры $\Lambda_{p|q}$ в алгебру $\Lambda_{m|n}$.

Теорема 3. Пусть $\{f^a(x,\theta)\}$, $a=1,\ldots p$ произвольный упорядоченный набор чётных функций алгебры $\Lambda_{m|n}$ в количестве p штук и пусть $\{\varphi^\alpha(x,\theta)\}$, $\alpha=1,\ldots q$ произвольный набор нечётных функций алгебры $\Lambda_{m|n}$ в количестве q штук.

Тогда существует гомоморфизм $\alpha \colon \Lambda_{p|q} \mapsto \Lambda_{m|n}$ такой, что

$$\begin{cases} \alpha(y^a) = f^a(x,\theta) \ (a=1,\ldots,p) \\ \alpha(\eta^\mu) = \phi^\mu(x,\theta) \ (\mu=1,\ldots,p) \end{cases}$$
 (12)

и этот гомоморфизм единственен.

Значение этого гомоморфизма на любой функции $f \in \Lambda_{p|q}$ равно

$$\alpha [f] = \alpha \left[f = \sum_{0 \le k \le q} a_{\mu_1 \dots \mu_k} (y^1, \dots, y^p) \eta^{\mu_1} \dots \eta^{\mu_k} \right] = \alpha [f = a_{\emptyset}(y) + a_{\mu\nu}(y) \eta^{\nu} \eta^{\mu} + \dots] =$$

$$a_{\emptyset} \left(f_{\emptyset}^a(x) + f_{\alpha\beta}^a(x) \theta^{\beta} \theta^{\alpha} + \dots \right) +$$

$$+ a_{\mu\nu} \left(f_{\emptyset}^a(x) + f_{\alpha\beta}^a \theta^{\beta} \theta^{\alpha} + \dots \right) \left[\Phi_{\alpha}^{\mu}(x) \theta^{\alpha} + \dots \right] \left[\Phi_{\beta}^{\nu}(x) \theta^{\alpha} + \dots \right] + \dots$$

Замечание 7. Эта теорема позволяет определить отображение Φ суперпространства $\mathbf{R}^{m|n}$ в суперпространство $\mathbf{R}^{p|q}$ с помощью упорядоченного набора чётных гладких функций $\{\{f^a(x,\theta)\}\}, a=1,\ldots p$ и нечётных гладких функций $\{\{\phi^a(x,\theta)\}\}, a=1,\ldots q$

Отображение Ф определяется с помощью гомоморфизма (12).

Замечание 8. Сформулированная выше Теорема3 даёт право отождествлять стандартные координаты на $\mathbf{R}^{r|s}$ и образующими алгебры Березина $\Lambda_{r|s}$.

Определение 7. Мы будем называть иногда $\mathbf{R}^{p|q}$ p|q-мерным аффинным суперпространством

Пусть $\{x^i, \theta^{\alpha}\}, i = 1, \dots, r, \alpha = 1, \dots, s$ стандартные координаты на $\mathbf{R}^{r|s}$ = образующие алгебры Березина $\Lambda_{r|s}$; каждый элемент $\Lambda_{r|s}$ представим в виде

$$f(x,\theta) = a_{\emptyset}(x) + a_i(x)\theta^i + \dots = \sum_{0 \le k \le q} a_{\alpha_1 \dots \alpha_k}(x^1, \dots, x^p)\theta^{\alpha_1} \dots \theta^{\alpha_k}.$$

Чтобы определить замену переменных в суперпространстве мы следуя нашей философии дуальности определим *обратимое отображение* алгебры функций на себя.

Рассмотрим отображение

$$\begin{cases} x^{i'} = f^{i'}(x,\theta), i = 1, \dots, r \\ \theta^{i'} = \varphi^{i'}(x,\theta), i = 1, \dots, s \end{cases}$$
 (13)

Каково условие, что оно обратимо?

Имеет место следующая теорема

Теорема 4. Произвольное преобразование переменных (13) обратимо если и только если выполняются следующие условия:

• отображение $\mathbf{R}^r \to \mathbf{R}^r$ задаваемое формулами (13)

$$x^{i'}\big|_{\theta=0} = f^{i'}(x,\theta)\big|_{\theta=0} \quad oбратимо \tag{14}$$

• $s \times s$ -матрица

$$\frac{\partial \theta^{i'}}{\partial \theta^{j}}\Big|_{\theta=0} = \frac{\partial \varphi^{i'}(x,\theta)}{\partial \theta^{j}}\Big|_{\theta=0} \tag{15}$$

обратима

Замечание 9. Мы рассматриваем только гладкие функции. Это неявно используется в формулировках теорем.

Пример 3.1. Рассмотрим аффинное суперпространство $\mathbf{R}^{1|3}$. Ему соответствует алгебра гладких функций на прямой со значениями в Грассмановой алгебре. Λ_2 (Это то же, что алгебра Березина $\Lambda_{1|2}$) Рассмотрим гладкую замену переменных:

$$x' = x + \theta^1 \theta^2$$

$$\theta^{1'} = \theta^1 + \sin x \theta^1 \theta^2 \theta^3$$

$$\theta^{2'} = 2\theta^2$$

$$\theta^{3'} = \theta^3$$
(16)

Вначале отметим, что условия теоремы соблюдаются: отображение

$$x'|_{\theta=0} = (x + \theta^1 \theta^2)|_{\theta=0} = x$$

поэтому условие (14) очевидно соблюдается; второе условие легко проверить: матрица (15) имеет вид

$$\frac{\partial \theta^{i'}}{\partial \theta^{j}}\Big|_{\theta=0} = \begin{pmatrix} \frac{\partial \theta^{1'}}{\partial \theta^{1}} \frac{\partial \theta^{2'}}{\partial \theta^{1}} \frac{\partial \theta^{3'}}{\partial \theta^{1}} \\ \frac{\partial \theta^{1'}}{\partial \theta^{2}} \frac{\partial \theta^{2'}}{\partial \theta^{2}} \frac{\partial \theta^{3'}}{\partial \theta^{2}} \end{pmatrix}\Big|_{\theta^{i}=0} = \begin{pmatrix} 1 + \sin x \theta^{2} \theta^{3} & 0 & 0 \\ 1 - \sin x \theta^{1} \theta^{3} & 2 & 0 \\ 1 + \sin x \theta^{1} \theta^{2} & 0 & 1 \end{pmatrix}\Big|_{\theta^{i}=0} = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 1 & 2 & 0 \\ 1 & 0 & 1 \end{pmatrix}\Big|_{\theta^{i}=0} = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 1 & 2 & 0 \\ 1 & 0 & 1 \end{pmatrix}\Big|_{\theta^{i}=0} = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 1 & 2 & 0 \\ 1 & 0 & 1 \end{pmatrix}\Big|_{\theta^{i}=0} = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 1 & 0 & 0 \\ 1 & 0 & 1 \end{pmatrix}\Big|_{\theta^{i}=0} = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 1 & 0 & 0 \\ 1 & 0 & 1 \end{pmatrix}\Big|_{\theta^{i}=0} = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\$$

и очевидно обратима.

Проверим, что замена (16) обратима. Нам удобно обозначить $\theta^1 \to \theta, \; \theta^2 \to \eta, \; \theta^3 \to \xi.$ Имеем

$$\begin{cases} x' = x + \theta \eta \\ \theta' = \theta + \sin x \theta \eta \xi \\ \eta' = 2\eta \\ \xi' = \xi \end{cases}$$

Имеем

$$\xi = \xi', \eta = \frac{1}{2}\eta', \theta = \theta' - \sin x\theta\eta\xi =$$

$$\theta' - \frac{1}{2}\sin x\theta\eta'\xi' = \theta' - \frac{1}{2}\sin x\left[\theta' - \sin x\theta\eta\xi\right]\eta'\xi' = \theta' - \frac{1}{2}\sin x\left[\theta' - \frac{1}{2}x^3\theta'\eta'\xi'\right]\eta'\xi' = \theta' - \frac{1}{2}\sin x\theta'\eta'\xi'$$

$$x = x' - \theta\eta = x' - \left[\theta' - \frac{1}{2}\sin x\theta'\eta'\xi'\right]\frac{1}{2}\eta' = x' - \frac{1}{2}\theta'\eta'$$

${f 3.5}$ Интегрирование функции на суперпространстве ${f R}^{p|q}$

Снова вернёмся к интегрированию.

Мы определим интеграл от быстроубывающей функции по пространству $\mathbf{R}^{p|q}$.

Определение 8. Пусть $\{x^i, \theta^\alpha\}$. $i=1,\ldots,p,\ \alpha=1,\ldots,q$ координаты афинного суперпространства $\mathbf{R}^{p|q}$. Пусть

$$f(x,\theta) = \sum_{0 \le k \le q} a_{\alpha_1 \dots \alpha_k}(x^1, \dots, x^p) \theta^{\alpha_1} \dots \theta^{\alpha_k} = a_{\emptyset}(x) + \theta^i(x) a_i(x) + \dots + \theta^1 \dots \theta^n a_{[1\dots n]}(x) \quad (17)$$

произвольная быстроубывающая функция на $\mathbf{R}^{p|q}$, то есть функция, то есть любая производная этой функции убывает быстрее чем любая степень x:

$$\lim_{x \to \infty} x^n D^m f = 0.$$

Тогда

$$\int_{\mathbf{R}^{p|q}} D(x,\theta) f = \int_{\mathbf{R}^{p|q}} D(x,\theta) \theta^1 \dots \theta^n a_{[1\dots n]}(x) = (-1)^s \int_{\mathbf{R}^p} dx^1 \dots dx^n a_{[1\dots n]}(x) = (18)$$

Замечание 10. Мы немного странно пишем разложение (17)

Упражнение 8. Проверить, что это определение согласовано с формулой (11) Доказать, что условие быстрого убывания не зависит от системы координат.

3.6 Березиниан

На прошлой неделе мы сформулировали идею интеграла (см. 6). Однако затем, мы остановились на замене переменных и только потом снова перешли к интегрированию. Почему?

Пусть (x^i, θ^{α}) , i = 1, ..., p, $\alpha = 1, ..., q$ и $(x^{i'}, \theta^{\alpha'})$, i' = 1, ..., p, $\alpha' = 1, ..., q$ пара двух координатных систем на афинном суперпространстве $\mathbf{R}^{p|q}$.

$$\det \frac{\partial x}{\partial x'}\big|_{\theta=0} > 0 \tag{19}$$

Вычислим интеграл (18) от одной и той же быстроубывающей функции $F(x,\theta)$ в двух различных системах координат (x^i,θ^{α}) и $(x^{i'},\theta^{\alpha'})$:

$$\int_{\mathbf{R}^{p|q}} D(x,\theta) f(x,\theta) = \int_{\mathbf{R}^{p|q}} \frac{D(x,\theta)}{D(x',\theta')} D(x',\theta') f(x(x',\theta'),\theta(x',\theta')) =$$

$$\int_{\mathbf{R}^{p|q}} \operatorname{Ber}\left(\frac{\partial(x,\theta)}{\partial(x',\theta')}\right) D(x',\theta') f'(x',\theta') \tag{20}$$

Мы вычислим Березиниан на следующей лекции.

3.6.1 Два интеграла

Пусть $||A_{ik}||$ положительно определенная симметрическая $n \times n$ матрица в Евклидовом пространстве \mathbf{E}^n . Вычислить интеграл по \mathbf{E}^n от $e^{-A_{ik}x^ix^k}$.

Пусть $||B_{ik}||$ антисимметрическая $q \times q$ матрица. Вычислить интеграл от функции $e^{-B_{ik}\theta^i\theta^k}$ по $\mathbf{R}^{0|q}$.:

4 Березиниан (продолжение)

лекция 15 марта

Вернёмся снова к уравнению (20) и обсудим березиниан.

Определение 9. Пусть M чётная $p|q \times p|q$ матрица:

$$M = \begin{pmatrix} A & \beta \\ \Gamma & D \end{pmatrix} \tag{21}$$

A это $p \times p$ матрица с чётными элементами, β это $p \times q$ матрица с нечётными элементами, Γ это $q \times p$,матрица с нечётными элементами и D $q \times q$ матрица с чётными элементами, then

$$Ber M = Ber \begin{pmatrix} A & \beta \\ \Gamma & D \end{pmatrix} = \frac{\det (A - \beta D^{-1} \Gamma)}{\det D}.$$
 (22)

Замечание 11. Вы спросите, а в каком пространстве действует чётная $p|q \times p|q$ матрица? Вспомним обычную линейную алгебру: $m \times m$ матрица элементами которой являются действительные числа действует в векторном пространстве \mathbf{R}^m — в пространстве упорядоченных n-ок действителйнух чисел. На самом деле $p|q \times p|q$ матрица действует e множестве Λ -точек пространстве $\mathbf{R}^{p|q}$, то есть в множестве упорядоченных наборов p чётных элементов алгебры Грассмана Λ и q нечётных элементов этой алгебры:

$$\mathbf{R}_{\Lambda}^{p|q} = \{ (\lambda_1, \dots \lambda_p; \mu_1, \dots \mu_q), \lambda_i \in \Lambda_0, \mu_j \in \Lambda_1 \}$$
 (23)

Мы далее ещё вернемся к этому.

Оказывается, березиниан (22) имеет самое прямое отношение к задаче, которую мы решали в конце прошлой лекции. Напомним, что в конце прошлой лекции мы ввели понятие интеграла от быстроубывающей функции $f(x,\theta) \in C^{\infty}(\mathbf{R}^{p|q})$ по всему пространству $\mathbf{R}^{p|q}$.

Затем мы рассмотрели две произвольные системы координат (x^i, θ^{α}) и $(x^{i'}, \theta^{\alpha'})$ и,руководствуяс правилом (18), и инвариантностью интеграла по отношению к замене координат мы приходим к правилу

Теорема 5. При замене координат $\begin{cases} x^{i'} = x^{i'}(x,\theta) \\ \theta^{\alpha'} = \theta^{\alpha''}(x,\theta) \end{cases}$ в интеграле $\int_{\mathbf{R}^{p|q}} D(x,\theta) f(x,\theta)$ подын-

тегральное выражение домножается на березиниан матрицы Якоби преобразования координат:

$$\int_{\mathbf{R}^{p|q}} D(x,\theta) f(x,\theta) = \int_{\mathbf{R}^{p|q}} \frac{D(x,\theta)}{D(x',\theta')} D(x',\theta') f(x,\theta) \big|_{x(x',\theta'),\theta(x',\theta')},$$

где

$$\frac{D(x,\theta)}{D(x',\theta')} = Ber\left(\frac{\partial\left(x,\theta\right)}{\partial\left(x',\theta'\right)}\right) = Ber\left(\frac{\frac{\partial x(x',\theta')}{\partial x'}}{\frac{\partial x(x',\theta')}{\partial \theta'}}, \frac{\frac{\partial \theta(x',\theta')}{\partial x'}}{\frac{\partial \theta(x',\theta')}{\partial \theta'}}\right) = Ber\left(\begin{matrix} A & \beta \\ \Gamma & D \end{matrix}\right)$$

 $r \partial e$

$$A_{j'}^{i} = \frac{\partial x^{i}(x', \theta')}{\partial x^{j'}}], \quad \beta_{j'}^{\alpha} = \frac{\partial \theta^{\alpha}(x', \theta')}{\partial x^{j'}}], \quad \gamma_{\alpha'}^{i} = \frac{\partial x^{i}(x', \theta')}{\partial \theta^{\alpha'}}], \quad D_{\alpha'}^{\alpha} = \frac{\partial \theta^{\alpha}(x', \theta')}{\partial \theta^{\alpha'}}],$$

Условие (15) теоремы о замене переменных обеспечивает, что березиниан хорошо определен.

Замечание 12. Интеграл (20) посчитан в предположении

$$\det \frac{\partial x}{\partial x'}\Big|_{\theta=0} > 0 \tag{24}$$

В общем случае надо домножать ответ на знак якобиана (24).

Замечание 13. Вы можете часто увидеть НЕПРАВИЛЬНОЕ обозначение для координатной формы объёма

Следствие 1. Березиниан мультипликативен: $Ber(M_1M_2) = BerM_1 \cdot BerM_2$. Proof

$$Ber\left(\frac{\partial\left(x,\theta\right)}{\partial\left(\tilde{x},\tilde{\theta}\right)}\right) = \frac{D(x,\theta)}{D(\tilde{x},\tilde{\theta})} = \frac{D(x,\theta)}{D(x',\theta')} \frac{D(x',\theta')}{D(\tilde{x},\tilde{\theta})} = Ber\left(\frac{\partial\left(x,\theta\right)}{\partial\left(x',\theta'\right)}\right) Ber\left(\frac{\partial\left(x',\theta'\right)}{\partial\left(\tilde{x},\tilde{\theta}\right)}\right) \tag{25}$$

Мультипликативность практически следует из определения!

Пример 4.1. Рассмотрим в ${\bf R}^{1|1}$ 'линейное' преобразование

$$\varphi_M: \begin{cases} x = x'a + \theta'\gamma \\ \theta = x'\beta + \theta k \end{cases} \Leftrightarrow (x, \theta) = (x', theta') \begin{pmatrix} a & \beta \\ \gamma & k \end{pmatrix}$$
 (26)

которое соответствует $1|1 \times 1|1$ матрице

$$M = \begin{pmatrix} a & \beta \\ \gamma & k \end{pmatrix} \tag{27}$$

Замечание 14. Матрица Якоби преобразования (26) равна матрице (27).

Обратите внимание на последовательность написания термов в формуле 26. Это объясняется тем, что производная берется слева (см. также замечание 10)

Вычислим интеграл от быстро убывающей функции $f(x,\theta) = f_0(x) + \theta f_1(x)$ в координатах (x,θ) и в новых координатах (x',θ') . В координатах (x,θ)

$$\int D(x,\theta)f(x,\theta) = I, \ (I = \int f_1(x)dx).$$

В координатах (x', θ') имеем

$$I = \int D(x, \theta) f(x, \theta) = \text{Ber} M \int D(x', \theta') f(ax' - \gamma \theta', \beta x' + k \theta')$$

(Мы положили, что Ber M равен константе.)

Рассмотрим три подслучаи

a)

$$M = \begin{pmatrix} a & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix}, \quad (a > 0). \tag{28}$$

В этом случае имеем

$$I = \int D(x,\theta)f(x,\theta) = \text{Ber}M \int D(x',\theta')f(ax,\theta) =$$

$$\operatorname{Ber} M \int D(x', \theta') \left[f_0(ax) + \theta f_1(ax) \right] = \operatorname{Ber} M \int f_1(\tilde{x}) d\tilde{x} = \frac{\operatorname{Ber} M}{|a|} I \Rightarrow \operatorname{Ber} M = \begin{pmatrix} a & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix} = a.$$

Перейдем ко второму подслучаю: б)

$$M = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & k \end{pmatrix} \tag{29}$$

В этом случае имеем

$$I = \int D(x,\theta)f(x,\theta) = \text{Ber}M \int D(x',\theta')f(x,k\theta') =$$

$$\operatorname{Ber} M \int D(x', \theta') \left[f_0(x) + k\theta' f_1(x) \right] = \operatorname{Ber} M \int f_1(x) dx = kI \Rightarrow \operatorname{Ber} M = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & k \end{pmatrix} = \frac{1}{k}.$$

Теперь перейдём к общему случаю:

c)

$$M = \begin{pmatrix} a & \beta \\ \gamma & k \end{pmatrix} \tag{30}$$

Имеем

$$I = \int D(x,\theta)f(x,\theta) = \text{Ber}M \int D(x',\theta')f(ax' - \gamma\theta', \beta x' + k\theta') =$$
$$\text{Ber}M \int D(x,\theta)f(ax - \gamma\theta, \beta x + k\theta).$$

(мы положим a > 0) Продолжим вычисления:

$$I = \operatorname{Ber} M \left[\int D(x, \theta) f_0(ax - \gamma \theta) + (\beta x + k \theta) f_1(ax - \gamma \theta) \right],$$

Заметим, что $\int D(x,\theta)f_0(ax-\gamma\theta)=0$,так как $f_0(x)$ быстроубывающая функция:

$$\int D(x',\theta')f_0(ax'-\gamma\theta') = -\frac{1}{a}\int \gamma f'(x)dx = 0,$$

значит

$$I = \operatorname{Ber} M \left[\int D(x,\theta) f_0(ax - \gamma \theta) + (\beta x + k\theta) f_1(ax - \gamma \theta) \right] = \operatorname{Ber} M \int D(x,\theta) (\beta x + k\theta) f_1(ax - \gamma \theta) =$$

$$\operatorname{Ber} M \int D(x,\theta) (\beta x + k\theta) \left[g(ax) - \gamma \theta g'(ax) \right] =$$

$$\operatorname{Ber} M \left[\int D(x,\theta) \theta k g(ax) - \int D(x,\theta) \theta \beta x \gamma g'(ax) \right] =$$

$$\operatorname{Ber} M \left[\frac{k}{a} \int g(x) dx - \frac{\beta \gamma}{a^2} \int x g'(x) dx \right] = \operatorname{Ber} M \left[\frac{k}{a} \int g(x) dx + \frac{\beta \gamma}{a^2} \int g(x) dx \right] =$$

$$IBer M \left[\frac{k}{a} + \frac{\beta \gamma}{a^2} \right] \Rightarrow$$

$$Ber \begin{pmatrix} a & \beta \\ \gamma & k \end{pmatrix} = \frac{1}{\frac{k}{a} + \frac{\beta \gamma}{a^2}} = \frac{a^2}{ka + \beta \gamma} = \frac{a}{k} \left(1 - \frac{\beta \gamma}{ka} \right).$$

Exercises

Мы посчитаем интегралы 3.6.1, потом мы сделаем упражнение, где проясим смысл условия быстроубывающей функции для интеграла Березина.

Exercise

Приведя форму к диагональному виду легко понять, что

$$\int e^{-A(\mathbf{x},\mathbf{x})} d^n x = \int e^{-\lambda_1 x_1^2 - \dots - \lambda_n x_n^2} d^n x = \prod_{i=1}^n \sqrt{\frac{\pi}{\lambda_i}} = \frac{\pi^{\frac{n}{2}}}{\sqrt{\det A}}.$$

Во втором интеграле детерминант перепрыгнет в числитель 4 .

$$\int D(\theta^1, \dots, \theta^n) e^{-B_{ik}\theta^i\theta^k} d^n x == C\sqrt{\det B} = C \operatorname{Pfaffian} B$$

(это для чётных n, а для нечётных нуль.) Это можно увидеть прямым подсчётом: при n=2k

$$\int D(\theta^1, \dots, \theta^n) e^{B_{ik}\theta^i\theta^k} d^n x = \int D(\theta^1, \dots, \theta^n) \frac{1}{k!} \left(B_{ij}\theta^i\theta^j \right)^k = \frac{1}{k!} B_{i_1j_1} \dots B_{i_kj_k} \varepsilon^{i_1j_1\dots i_kj_k}$$

а можно и косвенно: если обозначить

$$\int D(\theta^1, \dots, \theta^n) e^{B_{ik}\theta^i\theta^k} d^n x = F(B_{ik})$$

то заменой переменной $\theta^i = L^i_k \xi^k$ легко увидеть. что

$$F(B) = \frac{F(L^+BL)}{\det L}$$

hence

$$\frac{F(\tilde{B})}{\sqrt{\tilde{B}}} \frac{F(B)}{\sqrt{B}}, (\tilde{B} = L^+BL)$$

то есть

$$\int D(\theta^1, \dots, \theta^n) e^{B_{ik}\theta^i\theta^k} d^n x = F(B_{ik}) = C\sqrt{B}$$

⁴this integral appeared in Faddeev Popov quantisation. This was not supersymmetry, however this was a good push for it.

Замечание 15. Я не знаю более эффективного способа проверить формулу для Пфаффиана.

Пусть f гладкая быстроубывающая функция на $\mathbf{R}^{1|2}$. Определим интеграл от этой функции по лучу $(0,\infty)$:

$$\int_{x\geq 0} D(x,\theta,\varphi)f(x,\theta,\varphi) = \int_{\mathbf{R}^{1|2}} D(x,\theta,\varphi)H(x)f(x,\theta,\varphi)$$
(31)

Покажем, что этот интеграл инвариантен при замене

$$\begin{cases} x = y + \xi \eta \\ \theta = \xi \\ \varphi = \eta \end{cases}$$

Березиниан той замены равен 1 (Проверьте это!)

Посчитаем его в новых и старых координатах.

а) в координатах (x, θ, φ)

$$\int_{\mathbf{R}^{1|2}} D(x,\theta,\varphi)f(x,\theta,\varphi) = \int_{\mathbf{R}^{1|2}} D(x,\theta,\varphi)H(x)f(x,\theta,\varphi) =$$

$$\int_{\mathbf{R}^{1|2}} D(x,\theta,\varphi)H(x)\left[f_0(x) + \theta f_1(x) + \varphi f_2(x) + \theta \varphi f_3(x)\right] = \int dx f_3(x).$$

b) в координатах (y, ξ, η)

$$\int_{x\geq 0} D(x,\theta,\varphi) f(x,\theta,\varphi) = \int_{\mathbf{R}^{1|2}} D(x,\theta,\varphi) H(x) f(x,\theta,\varphi) =$$

$$\int_{\mathbf{R}^{1|2}} \operatorname{Ber} \frac{\partial(x,\theta,\varphi)}{\partial(y,\xi,\eta)} \left[H(x) f(x,\theta,\varphi) \right]_{x=y+\xi\eta,\theta=\xi,\varphi=\eta} =$$

$$\int_{\mathbf{R}^{1|2}} 1 \cdot H(y+\xi\eta) \left[f_0(y+\xi\eta) + \xi f_1(y+\xi\eta) + \eta f_2(y+\xi\eta) + \xi \eta f_3(y+\xi\eta) \right] =$$

$$\int_{\mathbf{R}^{1|2}} (H(y) + \xi\eta\delta(y)) \left[f_0(y) + \xi\eta f_0'(y) + \xi f_1(y) + \eta f_2(y) + \xi\eta f_3(y) \right] =$$

$$\int_{\mathbf{R}^{1|2}} (H(y) + \xi\eta\delta(y)) \left[f_0(y) + \xi\eta f_0'(y) + \xi f_1(y) + \eta f_2(y) + \xi\eta f_3(y) \right] =$$

$$\int dy H(y) \left[f_0'(y) + f_3(y) \right] + \int dy \delta(y) f_0(y) =$$

$$\int_0^\infty dy \left[f_0'(y) + f_3(y) \right] + f_0(0) =$$

$$f_0(\infty) - f_0 + \int_0^\infty dy f_3(y) + f_0(0) = \int_0^\infty dy f_3(y) =$$

Упражнение 9. Проверьте, пожалуйста, что это нехорошее определение интеграла вдоль луча.

$$\int_{x\geq 0} D(x,\theta,\varphi) f(x,\theta,\varphi) = \int_0^\infty dx \int_{\mathbf{R}^{0|2}} D(x,\theta,\varphi) H(x) f(x,\theta,\varphi)$$

Cравните c (31)

4.1 О некоторых свойствах Березиниана

Эта лекция основана на статье Khudaverdian, Voronov Berezinians, Exterior Powers and Recurrent sequences, LMP(2005), **74**, pp. 201–228

4.1.1 Детерминант

Детерминант и площадь параллелограмма

Упражнение 10. Объяснить связь между площадью параллелограма u u dетерминантом линейного оператора в V^2 .

Упражнение 11. Пусть ω *n*-форма в *n*-мерном линейном пространстве,

А что это такое?

 $nycmь \{e_1, \dots, e_n\}$ базис в V и nycmь линейный оператор на V. Вычислить

$$\frac{\omega(A\mathbf{e}_1,\ldots,A\mathbf{e}_n)}{\omega(\mathbf{e}_1,\ldots,\mathbf{e}_n)}$$

Легко увидеть, что для невырожденной формы

$$\frac{\omega(A\mathbf{e}_1, \dots, A\mathbf{e}_n)}{\omega(\mathbf{e}_1, \dots, \mathbf{e}_n)} = \det A, \qquad (32)$$

или если угодно для любого линейного оператора : $V \to V$, ∂ ля любой полилинейной n-формы и любых n векторов $\{{\bf e}_1,\dots,{\bf e}_n\}$ этого пространства

$$\omega(A\mathbf{e}_1,\dots,A\mathbf{e}_n) = \det A\omega(\mathbf{e}_1,\dots,\mathbf{e}_n), \tag{33}$$

Из соотношения (32) вытекает мультипликативность детерминанта.

Действительно рассмотрим произвольный базис $\{\mathbf{e}_1, \dots, \mathbf{e}_n\}$ *п*-мерного линейного пространства V. Пусть B невырожденнык линейный оператор в V. Тогда система векторов $\{\mathbf{f}_1, \dots, \mathbf{f}_n\}$, где $\mathbf{f}_i = B(\mathbf{e}_i)$ тоже будет базисом. Тогда из равенства (32) следует, что

$$\det(A \cdot B) = \frac{\omega \left(AB\mathbf{e}_{1}, \dots, AB\mathbf{e}_{n}\right)}{\omega(\mathbf{e}_{1}, \dots, \mathbf{e}_{n})} = \frac{\omega \left(AB\mathbf{e}_{1}, \dots, AB\mathbf{e}_{n}\right)}{\omega(B\mathbf{e}_{1}, \dots, B\mathbf{e}_{n})} \cdot \frac{\omega \left(B\mathbf{e}_{1}, \dots, B\mathbf{e}_{n}\right)}{\omega(\mathbf{e}_{1}, \dots, \mathbf{e}_{n})} =$$

$$\frac{\omega\left(A\mathbf{f}_{1},\ldots,A\mathbf{f}_{n}\right)}{\omega(\mathbf{f}_{1},\ldots,\mathbf{f}_{n})}\cdot\frac{\omega\left(B\mathbf{e}_{1},\ldots,B\mathbf{e}_{n}\right)}{\omega(\mathbf{e}_{1},\ldots,\mathbf{e}_{n})}=\det A\cdot\det B$$

Сравните, пожалуйста, этот вывод свойства мультипликативности детерминанта с выводом (32).

4.1.2 След и детерминант

$$\det(1 + \varepsilon A) = 1 + \varepsilon \operatorname{Tr} A.$$

Формула Лиувилля:

$$\det e^A = e^{\operatorname{Tr} A}$$

Упражнение 12. Пусть А матрица линейного оператора.

Перейдем в базис в котором она диагональна.

В этом базисе утверждение легко проверить. (Проверьте!)

Значит оно верно всегда.

Упражнение 13. Сделать предыдыщее доказательство полным.

Замечание 16. Решение

Множество диагонализируемых матриц всюду плотно в мнозестве всех матриц. Поэтому если функции и B непрерывны утверждение, что A=B по непрерывности может быть продолжено на множество всех матриц, если оно верно на множестве диагонализируемых матриц,

Упражнение 14. Второе доказательство:

Напишем

$$B(t) = \det e^{tA}, \quad , D(t) = e^{t\operatorname{Tr} A}.$$

Мы видим, что обе функции B(t) и D(t) удивлетворяют одному и тому дифференциальному уравнению и одним и тем же граничным условиям.

решите задачку

Упражнение 15. Если Вас не убедит предыдущее рассуждение посчитате $\frac{d}{dt} \left(\frac{B(t)}{D(t)} \right)$.

Четвертое 'доказательство':

Упражнение 16.

$$\det e^A = \det \left(\lim_{N \to \infty} \left(1 + \frac{A}{N} \right)^N \right) = \left(\lim_{N \to \infty} \left(e^{\operatorname{Tr} \frac{A}{N}} \right)^N \right) = e^{\operatorname{Tr} A}.$$

4.1.3 supertrace of the supermatrix

Мы попробуем определить след матрицы, так чтобы не нарушать теорему Лиувилля. Мы рассмотрим матрицы бесконечно близкие к 1. Рассмотрим чётную $p|q\times p|q$ чётную матрицу $M=\begin{pmatrix}A&B\\\Gamma&D\end{pmatrix},$

- \bullet A это $p \times p$ матрица все коэффициенты которой чётные числа,
- B это $p \times q$ нечётная матрица, то есть все коэффициенты её нечётные элементы алгебры Грассманна,
- Γ это $q \times p$ нечётная матрица, то есть все коэффициенты её нечётные элементы алгебры Γ рассманна,
- D это $q \times q$ чётная матрица, то есть все коэффициенты её чётные элементы алгебры Грассманна,

$$e^{\operatorname{sTr}(\varepsilon M)} = 1 + \varepsilon \operatorname{sTr} M = 1 + \operatorname{sTr} \varepsilon \begin{pmatrix} A & B \\ \Gamma & D \end{pmatrix} =$$

С другой стороны:

$$\operatorname{Ber} e^{\varepsilon M} = \operatorname{Ber} \left(e^{\varepsilon \begin{pmatrix} A & B \\ \Gamma & D \end{pmatrix}} \right) = \operatorname{Ber} \left(1 + \varepsilon \begin{pmatrix} A & B \\ \Gamma & D \end{pmatrix} \right) =$$

$$\operatorname{Ber} \left(\begin{pmatrix} 1 + \varepsilon A & \varepsilon B \\ \varepsilon \Gamma & 1 + \varepsilon D \end{pmatrix} \right) = \frac{\det(1 + \varepsilon A) - \det(\varepsilon B(1 + \varepsilon D)^{-1}\varepsilon\Gamma)}{\det(1 + \varepsilon D)} =$$

$$= \frac{\det(1 + \varepsilon A)}{\det(1 + \varepsilon D)} = \frac{1 + \varepsilon \operatorname{Tr} A}{1 + \varepsilon \operatorname{Tr} D} = 1 + \varepsilon (\operatorname{Tr} A - \operatorname{Tr} D).$$

Comparing these formulae we come to

$$\operatorname{sTr} \varepsilon \begin{pmatrix} A & B \\ \Gamma & D \end{pmatrix} = \operatorname{Tr} A - \operatorname{Tr} D.$$

4.2 Expansions of the function $R_A(z) = \mathbf{Ber}(1 + Az)$

We will consider the expansions for the function $R_A(z)$.

Пример 4.2. Пусть A оператор в трахмерном линейном пространстве. Тогда

$$Ber(1+zA) = \det(1+zA) = 1 + zTr A + z^2Tr (A \wedge A) + z^3Tr (A \wedge A \wedge A)$$

И

$$\det A = + \operatorname{Tr} (A \wedge A \wedge A \wedge A)$$

Что это такое???

4.2.1 Действие
$$\underbrace{A \wedge \cdots \wedge A}_{k \text{ pas}}$$
 на $\underbrace{V \wedge \cdots \wedge V}_{k \text{ pas}}$

Пусть линейный оператор действует на V.

Действие $A \wedge A$ на $V \wedge V$ определяется

$$(A \wedge A)(u \wedge v) = A(u) \wedge A(v).$$

При этом

$$u \wedge v = -v \wedge u(-1)^{p(u)p(v)}$$
.

Посчитаем действие $A \wedge A$ на $V \wedge V$ Ограничимся случаем, когда диагонализируем. (см. замечание 16)

Пусть $\{{\bf e}_i,{\bf f}_\alpha\}$ базис p|q-мерного суперпорстранства V, состоящий из собственных векторов. Имеем p чётных собственных векторов

$$A(\mathbf{e}_i) = \lambda_i \mathbf{e}_i, \quad i = 1 \dots, p$$

и q нечётных собственных векторов

$$A(\mathbf{f}_{\alpha}) = \mu_{\alpha} \mathbf{f}_{\alpha}, \quad \alpha = 1 \dots, q.$$

Рассмотрим базис пространства $V \wedge V$:

чётные вектора — $\{\mathbf{e}_i \wedge \mathbf{e}_j, (i < j); \mathbf{f}_\alpha \wedge \mathbf{f}_\beta (\alpha \le \beta)\}$ в количестве $\frac{p(p-1)}{2} + \frac{q(q+1)}{2}$ штук нечётные вектора — $\{\mathbf{e}_i \wedge \mathbf{f}_\alpha\}$ в количестве pq штук,

Имеем

$$A \wedge A(\mathbf{e}_i \wedge \mathbf{e}_j) = \lambda_i \lambda_j , A \wedge A(\mathbf{f}_\alpha \wedge \mathbf{f}_\beta) = \mu_\alpha \mu_\beta ,$$

соответственно для нечётных векторов

$$A \wedge A(\mathbf{e}_i \wedge \mathbf{f}_\alpha) = \lambda_i \mu_\alpha$$

размерность пространства $V \wedge V$ равна $\frac{p(p-1)}{2} + \frac{q(q+1)}{2}|pq,$ и соответственно

sTr
$$(A \wedge A) = \sum_{i < j \le p} \lambda_i \lambda_j + \sum_{\alpha \le \beta \le q} \mu_\alpha \lambda_\beta - \sum_i \lambda_i \mu_\alpha$$
.

В следующий понедельник мы начнём с того, что покажем, как устроено разложение:

$$Ber(1+zA) = 1 + zsTr A + z^2sTr (A \wedge A) + \dots$$

Лекция 29 марта

Эта лекция какбы провалилась: по неизвестной причине отказал 'stylos' мы лишились возможности записывать... Я постарался более подробный file выложить на домашней страничке.

Предложение 1.

$$Ber(1 + Az) = 1 + c_1(A)z + c_2(A)z^2 + \dots = c_k(A)z^k$$

where
$$c_k(A) = sTr \left(\underbrace{A \wedge \cdots \wedge A}_{k \ pas}\right)$$

Упражнение 17. Пусть L оператор в в трёмерном простраанстве Показать, что

$$\det(1+zL) = 1 + z\operatorname{Tr} L + z^{2}\operatorname{Tr} (L \wedge L) + z^{3}\operatorname{Tr} (L \wedge L \wedge L),$$

показать, что

$$\det L = \operatorname{Tr} (L \wedge L \wedge L),$$

Перепишем разложение в предложении 4.2.1:

$$\operatorname{Ber}(1+zA) = \sum_{k \in \mathbf{Z}} c_k(A) z^k,$$
 где $\begin{cases} c_k(A) = \operatorname{sTr} \Lambda^k A & \text{для целых } k \geq 0 \\ c_k(A) = 0 & \text{для целых } k < 0 \end{cases}$

Замечание 17. Тут выписано разложение в ряд Тейлора. Немного странное записывание закона суммирования оправдается в Теореме 6

Proof

Ber
$$(1+zA) = \prod_{i=1}^{p} (1+z\lambda_i) \prod_{\alpha=1}^{q} (1+z\mu_{\alpha})^{-1} =$$
 (34)

$$\sum_{i_1 < i_2 < \dots < i_r} \lambda_{i_1} \dots \lambda_{i_r} \mu_1^{n_1} \dots \mu_q^{n_q} (-1)^{n_1 + \dots + n_q} z^{r + n_1 + \dots + n_q} =$$
(35)

$$1 + (\lambda_1 + \dots + \lambda_p - \mu_1 - \dots - \mu_q)z + \left(\sum_{i < j} \lambda_i \lambda_j - \sum_{i=1,\alpha=1}^{i=p,\alpha=q} \lambda_i \mu_\alpha + \sum \mu_\alpha \mu_\beta\right) z^2 + \dots =$$

$$1 + z s \operatorname{Tr} A + z^2 s \operatorname{Tr} (A \wedge A) + \dots$$

$$\sum c_k(A) z^k, \operatorname{rge} c_k(A) = s \operatorname{Tr} ((\wedge^k A). \blacksquare$$
(36)

Обсудить

Упражнение 18. Выразить базис в $V \wedge V \wedge V$ через базис в V.

Решение Пусть V -линейное p|q-мерное пространство. Пусть $\{{\bf e}_i,{\bf f}_\alpha\}$, где вектора ${\bf e}_1,\ldots,{\bf e}_p$ —чётные вектора, и вектора ${\bf f}_1,\ldots,{\bf f}_q$ —нечётные вектора- произвольный базис в V. Тогда, например, будет базисом в $V \wedge V \wedge V$.

Конечно, количество чётных векторов в базисе минус количество нечётных, это суперслед единичного оператора (см, вычисления ниже). Тут мы еще ответим на вопрос, а каковы другие базисы в V.

Предложение 2. Пусть $\{\mathbf{e}_i, \mathbf{f}_{\alpha}\}$ -произвольный базис в V, и пусть $\{\mathbf{e}_{1'}, \dots, \mathbf{e}_{p'}, \mathbf{f}_{1'}, \dots, f_{q'}\}$ произвольный набор p чётных и q нечётных векторов V, Рассмотрим матрицу перехода T:

$$\begin{cases} \mathbf{e}_{i'} = T_{i'}^{i} \mathbf{e}_{i} + T_{i'}^{\alpha} \mathbf{f}_{\alpha} \\ \mathbf{f}_{\alpha'} = T_{\alpha'}^{i} \mathbf{e}_{i} + T_{\alpha'}^{\alpha} \mathbf{f}_{\alpha} \end{cases},$$

где $||T_{i'}^i||, ||T_{\alpha'}^a||$ -чётные матрицы (все их элементы чётные) и $||T_{i'}^\alpha||, ||T_{\alpha'}^i||$ -нечётные матрицы (все элементы нечётные)

 $\{\mathbf{e}_{1'},\ldots,\mathbf{e}_{p'},\mathbf{f}_{1'},\ldots,f_{q'}\}$ —базис если и только если матрица обратима, то есть матрицы $||T^i_{i'}||$ и $||T^a_{\alpha'}||$ -обратимы.

Упражнение 19. Обсудить вычисление Ber(1+zA) до третьего порядка по z.

Упражнение 20. Пусть E единичный оператор в p|q-мерном линейном пространстве. Вычислить

sTr
$$E$$

sTr $(E \wedge E)$
 $Ber(E + zE)$

Замечание 18. Иногда мы будем путать обозначение для следа матрицы и для суперследа.

Решение

Мы видим, что $Ber(E+zE)=(1+z)^{p-q}$. Раскладывая в ряд получим:

Ber
$$(E + zE) = (1 + z)^{p-q} = 1 + (p - q)z + \dots,$$

$$\mathrm{sTr}\ E=p-q,$$

$$\mathrm{sTr}\ (E\wedge E)=\frac{(p-q)(p-q-1)}{2}\,,$$

$$\mathrm{sTr}\ (E\wedge E\wedge E)=\frac{(p-q)(p-q-1)(p-q-2)}{6}\,,$$

и так далее. Проверим эти формулы.

Пусть $\{\mathbf{e}_i, f_{\alpha}\}$ произвольный базис в V, Мы видим, что

суперслед = количество чётных элементов в базисе в V-количество нечётных элементов в базис

теперь проверим суперслед квадрата:

рассмотрим базис в $V \wedge V$: это будет например

$$\Big\{\{\mathbf{e}_i \wedge \mathbf{e}_j (i < j); \mathbf{f}_\alpha \wedge \mathbf{f}_\beta (\alpha \leq \beta)_{\mbox{\tt \textit{H\"e}THMe}} \ _{\mbox{\tt BEKTOPA}}, \{\mathbf{e}_i \wedge \mathbf{f}_\alpha; \}_{\mbox{\tt H\'e}\mbox{\tt \textit{H\'e}THMe}} \ _{\mbox{\tt BEKTOPA}} \Big\}$$

мы видим, что

суперслед $E \wedge E =$ количество чётных элементов в базисе—

количество нечётных элементов в базисе
$$= \frac{p(p-1)}{2} + \frac{q(q+1)}{2} - pq = \frac{(p-q)(p-q-1)}{2}$$
,

теперь проверим суперслед куба:

рассмотрим базис в $V \wedge V \wedge V$: это будет например

$$\Big\{ \{ \mathbf{e}_i \wedge \mathbf{e}_j \wedge \mathbf{e}_k (i < j < k); \mathbf{e}_i \wedge \mathbf{f}_\alpha \wedge \mathbf{f}_\beta (\alpha \le \beta) \}_{\text{Чётные вектора}}, \{ \mathbf{f}_\alpha \wedge \mathbf{f}_\beta \wedge \mathbf{f}_\gamma (\alpha \le \beta \le \gamma); \mathbf{e}_i \wedge \mathbf{e}_j \wedge \mathbf{f}_\alpha \}_{\text{H}}$$
мы видим, что

суперслед $E \wedge E \wedge E =$ количество чётных элементов в базисе в $V \wedge V \wedge V -$

количество нечётных элементов в базисе в $V \wedge V \wedge V =$

$$\left\lceil \frac{p(p-1)(p-2)}{6} + \frac{pq(q+1)}{2} \right\rceil - \left\lceil \frac{q(q+1)(1+2)}{6} + \frac{p(p-1)q}{2} \right\rceil = \frac{(p-q)(p-q-1)(p-q-2)}{6} \,,$$

Проверка последнего равенства несколько утомительна...

(Сравните результаты этих упражнений с результатами упражнений по вычислению примеров базисов в $V \wedge V$ и в $V \wedge V \wedge V$.)

4.2.2 Универсальные полиномы Ньютона

Воспользуемся теоремой+тождеством Лиувилля: Обозначим $s_k = sTr A^k$. Имеем

$$\operatorname{Ber}(1+zA) = \sum_{k=0}^{\infty} \operatorname{sTr} \underbrace{A \wedge \cdots \wedge A}_{k \text{ pa3}} z^{k} = e^{\operatorname{sTr} \log(1+zA)} = e^{\operatorname{sTr} \left(\sum_{k=1}^{\infty} A^{k}(-1)^{k+1}z^{k}\right)} = e^{\left(\sum_{k=1}^{\infty} s_{k}(-1)^{k+1}z^{k}\right)} = e^{\left(\sum_{k=1}^{\infty} s_{k}(-1)^{k+1}z^{k}\right)} = e^{\left(s_{1}+s_{2}z^{2}+s_{3}z^{3}+\dots\right)} = 1 + \left(s_{1}+s_{2}z^{2}+s_{3}z^{3}+\dots\right) + \frac{1}{2}\left(s_{1}+s_{2}z^{2}+s_{3}z^{3}+\dots\right)^{2} + \frac{1}{6}\left(s_{1}+s_{2}z^{2}+s_{3}z^{3}+\dots\right)^{3} + \dots = 1 + s_{1}z + \frac{1}{2}(s_{1}^{2}-s_{2})z^{2} + \frac{1}{6}(s_{1}^{3}-3s_{1}s_{2}+2s_{3})z^{3} + \dots$$

Из этого предложения и формулы Лиувилля следует

Предложение 3.

$$c_k(A) = P_k(s_1, \dots, s_k)$$

 $c_0 = 1$, $c_1 = s_1$, $c_2 = \frac{1}{2}(s_1^2 - s_2)$ $c_3 = \frac{1}{6}(s_1^3 - 3s_1s_2 + 2s_3)$,

Замечание 19. В предложении при классические полиномы Ньютона очень важна их универсальность.

(и sTr можно заменить на Tr)

4.3 Возвращение к березинианам

Мы ещё раз вернёмся к предложению 4.2.1.

Упражнение 21. Пусть L оператор в п-мерном линейном пространстве.

Рассмотреть многочлен $\det(1+zL)$ 'разложив' его в окрестности нуля и бесконечности. Сравнив полученные выражения придём к формулам

$$\underbrace{L \wedge \cdots \wedge L}_{k \ pas} = \det L \underbrace{L^{-1} \wedge \cdots \wedge L^{-1}}_{N - k \ pas}, \dim V = N.$$

Обсудим, что за ними стоит. Немного теории.

Пусть задано представление $\rho()$ группы обратимых операторов в линейном пространстве V. Контргредиентное представление определяется как представление $\mapsto \rho(A^{-1})$

Левая часть формулы, это след представления

 $\underbrace{\rho \wedge \cdots \wedge \rho}_{k \text{ раз}}$ группы. Правая часть есть след представления

 $\det \rho \underbrace{\rho^* \wedge \cdots \wedge \rho^*}_{N-k}$, где $\rho^*: GL(V^*) \to GL(V^*)$ контрагредиентное представление:

$$\rho^*(A) = \left(\rho(A^{-1})\right)^*$$

Отметим, что если $A\colon V\to V$ и $B\colon V\to V$ то * и B^* и $^{-1}$ и B^{-1} отображают в "другую сторону а $(A^{-1})^*$ в ту же:

$$(AB)^* = B^*A^*, (AB)^{-1} = B^{-1}A^{-1}, a \quad ((AB)^{-1}) = ((A)^{-1}) \cdot ((B)^{-1})$$
.

На матричном уровне это обратная транспонированная матрица. Поэтому за тождеством философски стоит естественный изоморфизм

$$\underbrace{V \wedge \dots \wedge V}_{k \text{ pas}} = \underbrace{\det V \otimes V \wedge \dots \wedge V}_{k \text{ pas}}$$

Это и есть естественная версия звёздочки Ходжа.

Упражнение 22. Рассмотрим матрицу $= \begin{pmatrix} a & \beta \\ \gamma & d \end{pmatrix}$ Вычислить собственные значения этой матрицы.

Решение

Пусть эта матрица имеет λ в качестве чётного (бозонного) собственного значения и пусть эта матрица имеет μ в качестве нечечётного (фермионного) собственного значения. Тогда sTr $M = a - d = \lambda - \mu$ и

$$M^{2} = \begin{pmatrix} a & \beta \\ \gamma & d \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} a & \beta \\ \gamma & d \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} a^{2} + \beta\gamma & \dots \\ \dots & d^{2} + \gamma\beta \end{pmatrix}$$

Имеем

$$\left\{ \text{sTr } M = \lambda - \mu = a - d \text{sTr } M^2 = \lambda^2 - \mu^2 = a - d + 2\beta \gamma \quad \Rightarrow \begin{cases} \lambda = a + \frac{\beta \gamma}{a - d} \\ \mu = d + \frac{\beta \gamma}{a - d} \end{cases} \right\}$$

A что делать если a = d?

4.4 Об одной проблеме стандартной формулы о березиниане

Почему мы пошли эттим путем? Ведь у нас уже была формула для березиниана? Напомним (см. определение 9):

Пусть M чётная $p|q \times p|q$ матрица:

$$M = \begin{pmatrix} A & \beta \\ \Gamma & D \end{pmatrix} \tag{37}$$

A это $p\times p$ матрица с чётными элементами, β это $p\times q$ матрица с нечётными элементами, Γ это $q\times p$,матрица с нечётными элементами и D $q\times q$ матрица с чётными элементами, тогда

$$Ber M = Ber \begin{pmatrix} A & \beta \\ \Gamma & D \end{pmatrix} = \frac{\det (A - \beta D^{-1} \Gamma)}{\det D}.$$
 (38)

Попробуем воспользовавшись стандартной формулой для березиниана посчитать нашу рациональную функцию

$$R_M(z) = \operatorname{Ber}\left(1 + z \begin{pmatrix} A & \beta \\ \Gamma & D \end{pmatrix}\right)$$

Подробные вычисления показывают, что в итоге получается:

$$R_M(z)=\mathrm{Ber}\left(1+z\begin{pmatrix}A&\beta\\\Gamma&D\end{pmatrix}
ight)=rac{\mathrm{полином\ cтепени\ }p+pq\ \mathrm{no\ }z}{\mathrm{полином\ cтепени\ }q+pq\ \mathrm{no\ }z}$$

а с другой стороны мы знаем и исследуем формулу (34) в которой

$$R_M(z)=\mathrm{Ber}\left(1+z\begin{pmatrix}A&\beta\\\Gamma&D\end{pmatrix}
ight)=rac{ ext{полином степени }p\ ext{по}}{ ext{полином степени }q\ ext{по}}\,z$$

Формула Березина приводит к сокращению числителя и знаменателя на многочлен степени pq!

Уже в простом случае p=q=1 формула Березина даёт ответ:

$$R_M(z) = \operatorname{Ber}\left(1 + z \begin{pmatrix} A & \beta \\ \Gamma & D \end{pmatrix}\right) = \operatorname{Ber}\left(\begin{matrix} 1 + az & \beta \\ \Gamma & 1 + dz \end{matrix}\right) = \frac{(1 + az)(1 + dz) - \beta\Gamma}{1 + dz}$$

Кажется, что в этой формуле имеем дело с отношением квадратичных полиномов по z, а нет, используя результаты упражнения 22 легко получить, что

$$\operatorname{Ber}\begin{pmatrix} 1+az & \beta \\ \Gamma & 1+dz \end{pmatrix} = \frac{(1+az)(1+dz)-\beta\Gamma}{1+dz} = \frac{1+\lambda z}{1+\mu z} = \frac{1+z\left(a+\frac{\beta\gamma}{a-d}\right)}{1+z\left(a+\frac{\beta\gamma}{a-d}\right)}.$$

4.5 Возвращение к формуле $R_A(z) = \mathbf{Ber}(1 + Az)$

Функция Ber(1+zA) можно разложить не только в в окрестности нуля, но и в окрестности другой точки, например, бесконечности⁵

Предложение 4.

$$Ber(1+zA) = \sum_{k \in \mathbf{Z}} c_k^*(A) z^k, \quad \text{ где } \begin{cases} c_k^*(A) = BerA \operatorname{Tr} \Lambda^{p-q-k} A^{-1} & \text{ для целых } k \leq p-q \\ c_k^*(A) = 0 & \text{ для целых } k > p-q \end{cases}$$

Proof На основаниии первого предложения получаем

$$\operatorname{Ber}(1+zA) = \operatorname{Ber}(zA)\operatorname{Ber}\left(1 + \frac{1}{z}A^{-1}\right) = \operatorname{Ber}Az^{p-q} \sum_{i \in \mathbb{Z}} \frac{1}{z^{i}}c_{i}(A^{-1}) =$$

$$\operatorname{Ber}A\left(1 + \frac{1}{z}\operatorname{Tr}A^{-1} + \frac{1}{z^{2}}\operatorname{Tr}\left(A^{-1} \wedge A^{-1}\right) + \frac{1}{z^{3}}\operatorname{Tr}\left(A^{-1} \wedge A^{-1} \wedge A^{-1}\right) + \dots\right)$$

$$\sum_{k \leq p-q} \underbrace{\operatorname{Ber}Ac_{p-q-k}(A^{-1})}_{c_{k}^{*}} z^{k} = \sum_{k \leq p-q} c_{k}^{*}(A)z^{k},$$

где

$$c_k^*(A) = \begin{cases} \operatorname{Ber} A c_{p-q-k}(A^{-1}) & \text{if } k = p-q, p-q-1, \dots \\ 0 & \text{if } k > p-q \end{cases}$$

Что можно сказать о последовательностях $\{c_k\}$ и $\{c_k^*\}$?

Оказывается, изучая эти последовательности мы попадаем в мир возвратнух последовательностей; более удивительно, что изучая этот мир мы пишем новые формулы для березиниана.

Мы приходим к теореме, что

Теорема 6. Для линейного оператора, действующего в (p|q)-мерном суперпространстве разница последовательностей c_k (см. Предложение 1) и c_k^* (см. Предложение 2)

$$\gamma_k = c_k - c_k^*$$

есть возвратная последовательность периода q.

Эта теорема позволяет написать другую формулу для березиниана:

Мы не будем доказывать этой вообшем-то элементарной теоремы, но разберём примеры

⁵Интересно, что получиться если это сделать в другой, не бесконечно удалённой точке...

Пример 4.3. Пусть L линейный оператор в p|q-мерном суперпространстве и q=1.

Ber
$$(1+zL) = \frac{1 + a_1z + a_2z^2 + \dots + a_pz^p}{1 + \mu z} = \sum c_k(L)z^k$$

Мы видим, что при больших (например начиная с c_p последовательность становится геометрической В этом проявляется фернионная размерность!,

Упражнение 23. Написать разложение функции $\frac{1}{1-z}$ в нуле и в бесконечности ,

Упражнение 24. Написать разложение функции $\frac{z^2}{z^2-z-1}$ в нуле и в бесконечности

Решение

Разложение в нуле

$$\frac{z^2}{z^2 - z - 1} = \sum_{k \ge 2} c_k z^k, \quad \begin{cases} a_k = c_{k-2} - c_{k-1} - c_k \\ c_2 = -1, c_3 = 1 \end{cases}$$

Мы приходим к

$$\begin{cases} c_k = -a_k - c_{k-1} + c_{k-2}, a_k = \delta_{20}, \\ c_2 = -1, c_3 = 1 \end{cases}$$

Разложение в бесконечности. Как бы та же формула, но другие граничные условия

$$\frac{z^2}{z^2 - z - 1} = 1 + \frac{1}{z} + \dots = \sum_{0 < \infty} c_k^* z^k,$$

Мы приходим к

$$\begin{cases} c_k = -a_k - c_{k-1} + c_{k-2}, a_k = \delta_{20}, \\ c_0 = 1, c_{-1} = 1 \end{cases}$$

мы видим, что

$$\gamma_n = c_n - c_n^* = 1$$

то есть теорема подтверждается.

Пусть L оператор, такой, что

Ber
$$(1+zL) = \frac{1+z+z^2}{1+z-z^2}$$

Что можно сказать об операторе L. Например, можно ли сказать, что $\mathrm{Ber} L = -1$? А чему равен суперслед L.?

Решение

Сравнивя с формулой (34) получим

$$\operatorname{Ber} L = \frac{\prod \lambda_i}{\prod_{\alpha} \mu} = \frac{1}{-1} = -1.$$

4.6 Теорема 6 и вычисления березинианов

Используя теорему (6) мозно с лёгкостью посчитать березиниан так как

$$Ber A = c_{p-q}^*$$

Для этого нужно уметь распознавать возвратную последовательность. Как? Вспомним школьное упражнение

Предложение 5. Последовательность $\{c_k\}$ геометрическая если и только если

$$\det \begin{pmatrix} c_k & c_{k+1} \\ c_{k+1} & c_{k+2} \end{pmatrix} = 0$$

А теперь почти школьное упражнение

Предложение 6. Последовательность $\{c_k\}$ возвратная последовательность периода q если u только если соответствующие детерминанты Γ анкеля зануляются, Например, последовательность $\{c_k\}$ возвратная периода 2 (как Фибиначчи) если u только если

$$\det \begin{pmatrix} c_k & c_{k+1} & c_{k+2} \\ c_{k+1} & c_{k+2} & c_{k+3} \\ c_{k+2} & c_{k+3} & c_{k+4} \end{pmatrix} = 0$$

 $u.m.\partial.$

При помощи Ганкелей и использованием определителей посчитаем березинианы матриц в p|q-мерных пространствах

$$q = 1$$

Пример 4.4. Пусть действует в p|1-мерном суперпространстве.

Имеем

$$\sum_{k \le n-1} c_k^* z^k = R_A(z) = \frac{P(z)}{1 + \mu z} = \sum_{k \ge 0} c_k z^k$$

И

$$\gamma_k = c_k - c_k^* - - -$$
 геометрическая прогрессия

Значит

$$\det \begin{pmatrix} \gamma_{p-1} & \gamma_p \\ \gamma_p & c_{p+1} \end{pmatrix} == 0 \det \begin{pmatrix} c_{p-1} - \operatorname{Ber} A & c_p \\ c_p & c_{p+1} \end{pmatrix} == 0$$

Отсюда получим, что для пространств размерности p|1

$$Ber A = \frac{1}{c_{p-1}} \det \begin{pmatrix} c_{p-1} & c_p \\ c_p & c_{p+1} \end{pmatrix}$$

Пример 4.5. Пусть действует в p|2-мерном суперпространстве.

Имеем

$$\sum_{k \le p-1} c_k^* z^k = R_A(z) = \frac{P(z)}{1 + pz + qz^2} = \sum_{k \ge 0} c_k z^k$$

Рассмотрим частный случай, когда многочлен в знаменателе имеет вид $1+z+z^2$,
то есть $c_{k+2} = c_k + c_{k+1}$ (начиная с некоторого номера), Имеем для

$$\gamma_k = c_k - c_k^* - - -$$
 геометрическая прогрессия

поаследовательность a la Fibonacchi, то есть

$$0 = \det \begin{pmatrix} \gamma_{p-2} & \gamma_{p-1} & \gamma_p \\ \gamma_{p-1} & \gamma_p & \gamma_{p+1} \\ \gamma_p & \gamma_{p+1} & \gamma_{p+2} \end{pmatrix} == 0 \det \begin{pmatrix} c_{p-2} - \operatorname{Ber} A & c_{p-1} & c_p \\ c_{p-1} & c_p & c_{p+1} \\ c_p & c_{p+1} & c_{p+2} \end{pmatrix} == 0$$

Отсюда получим, что для пространств размерности p|2 типа Fibonacchi

$$Ber A = \frac{1}{\det \begin{pmatrix} c_p & c_{p+1} \\ c_{p+1} & c_{p+2} \end{pmatrix}} \det \begin{pmatrix} c_{p-2} & c_{p-1} & c_p \\ c_{p-1} & c_p & c_{p+1} \\ c_p & c_{p+1} & c_{p+2} \end{pmatrix}$$

На самом деле используя хорошую математику ето все можно переписать в следующем виде

Теорема 7. Березиниан линейного оператора в p|q-мерном пространстве равен отношению следов представлений в инвариантных подпрстранствах, соответствующих прямоугольным диаграммам Юнга D(p,q+1) и $D(p,q+1)^7$

$$BerA = \frac{|\text{Tr } \wedge^{p-q} A \dots \text{Tr } \wedge^{p} A|_{q+1}}{|\text{Tr } \wedge^{p-q+2} A \dots \text{Tr } \wedge^{p+1} A|_{q}} = \pm \frac{\text{Tr } A_{D(p,q+1)}}{\text{Tr } A_{D(p+1,q)}}$$
(39)

Tут стоят детерминанты Γ анкеля q+1 и q составленные из суперследов внешних стеnеней A.

Лекция 12 апреля.

$$N = \lambda_1 + \dots + \lambda_s$$
 раз

След оператора в подпространстве соответствующем диаграмме Юнга равен

$$\operatorname{Tr} A_{V_D} = \det(||a_i j||)$$

где $||a_{ij}|| s \times s$ матрица, равная

$$a_{ij} = \underbrace{\operatorname{Tr}(A \wedge \cdots \wedge)}_{\lambda_i + j - i \text{ pas}}$$

⁷ Пусть $D_{\lambda_1,...,\lambda_s}$ -диаграмма Юнга $(\lambda_1 \geq \lambda_2 \geq \cdots \geq \lambda_s)$, пусть V_D , инвариантное подпространство в тензорном произведении $\underbrace{V \otimes \cdots \otimes V}_{N=\lambda_1+\cdots+\lambda_s}$ раз Пусть A-линейный оператор в V,

5 Супермногообразия

5.1 Многообразия

Напомним многообразия. Мы обсудим два примера: сферу и кокасательное расслоение, Напомнить

Пример 5.1. n-мерная сфера в \mathbf{E}^{n+1} :

$$(^1)^2 + \dots (^{n+1})^2 = 1$$
.

stereographic coordinates on the sphere Возьмём северный полюс N и южный полюс S Первая карта: координаты $u^i=u^i_{(N)}$

$$\frac{u^i}{x^i} = 1 - z$$
, $(z = x^{n+1})$

Приходим к

$$\begin{cases} x^i = \frac{2u^i}{1+u^2} \\ x^{n+1} = \frac{u^2-1}{1+u^2} \end{cases}$$

Вторая карта: координаты $u^i = u^i_{(S)}$

$$\frac{u^i}{x^i} = 1 + z$$
, $(z = x^{n+1})$

Приходим к

$$u_{(S)}^i = k u_{(N)}^i, \quad u_{(N)}^2 u_{(S)}^2 = 1.$$

Обсудить, что ответ не просто 'фокус-покус' а следствие теоремы Виета (в силу которой точки с рациональными координатами на сфере переходят в точки с рациональными стереографическими координататми.)

Пример 5.2. T^*M и каноническая симплектическая структура.

Рассмотрим локальные 'хорошие 'координаты $\{x^i, p_j\}$. При переходе к другим 'хорошим' координатам $\{x^{i'}, p_{j'}\}$,

$$p_{j'} = p_i \frac{\partial x^i}{\partial x^{j'}} \,.$$

Зададим невырожденную скобку Пуассона в таких 'хороших' координатах требованием, чтобы

$$\{x^i, x^j\} = 0, \quad \{p_i, x^j\} = \delta_i^j, \quad \{p_i, p_j\} = 0,$$
 (40)

Конечно, при этом важно проверить корректность этого определения, то есть то, что формула (40) выполняется в любых 'хороших' координатах. Например проверим, что в любых 'хороших' координатах

$$\{p_{i'}, x^{j'}\} = \delta_{i'}^{j'}.$$

Имеем

$$\{p_{i'}, x^{j'}\} = \{p_i \frac{\partial x^i}{\partial x^{i'}}, x^k\} \frac{\partial x^{j'}}{\partial x^k} = \frac{\partial x^i}{\partial x^{i'}} \delta_i^k \frac{\partial x^{j'}}{\partial x^k} = \frac{\partial x^i}{\partial x^{i'}} \frac{\partial x^{j'}}{\partial x^i} = \delta_{i'}^{j'}.$$

5.2 Определение супермногообразия

Пусть $\left[\{x_{(\alpha)}^i\}\right]$ это атлас локальных координат на m-мерном многообразии M_0^m , где $\{x_{(\alpha)}^i\}$ определены в областях U_{α} и $x_{(\alpha)}^i=\Psi_{\alpha\beta}^i(x_{(\beta)})$ это функции перехода. Рассмотрим атлас $\left[\{x_{(\alpha)}^i, \theta_{(\alpha)}^j\}\right]$, где нечётные переменные $\{\theta_{(\alpha)}^j\}\ (j=1,\dots,n)$ являются образующими алгебры Грассманна и функции перехода

$$\begin{cases}
x_{(\alpha)}^{i} = \widetilde{\Psi}_{(\alpha\beta)}^{i}(x_{(\beta)}, \theta_{(\beta)}) \\
\theta_{(\alpha)}^{j} = \Phi_{(\alpha\beta)}^{j}(x_{(\beta)}, \theta_{(\beta)})
\end{cases}$$
(41)

удовлетворяют следующим свойствам:

- 1) они сохраняют чётность, то есть. $p(\widetilde{\Psi}_{\alpha\beta}) = 0, p(\Phi_{\alpha\beta}) = 1$, где $p(x^i) = 0, p(\theta^j) = 1$,
- (2) $\widetilde{\Psi}_{\alpha\beta}(x_{(\beta)},\theta_{(\beta)})|_{\theta^j=0}=\Psi_{\alpha\beta}(x_{(\beta)})$ и $\partial\Phi^j/\partial\theta^i_{(\beta)}$ являются обратимыми матрицами. Выполняются условия коцикла:

$$\begin{cases}
x_{(\alpha)}^{i} = \widetilde{\Psi}_{(\alpha\beta)}^{i} \left(\widetilde{\Psi}_{(\beta\gamma)} \left(x_{(\gamma)}, \theta_{(\gamma)} \right), \Phi_{(\beta\gamma)} \left(x_{(\gamma)}, \theta_{(\gamma)} \right) \right) = \widetilde{\Psi}_{(\alpha\gamma)}^{i} (x_{(\gamma)}, \theta_{(\gamma)}) \\
\theta_{(\alpha)}^{j} = \Phi_{(\alpha\beta)}^{j} \left(\widetilde{\Psi}_{(\beta\gamma)}^{i} (x_{(\gamma)}, \theta_{(\gamma)}), \Phi_{(\beta\gamma)}^{j} (x_{(\gamma)}, \theta_{(\gamma)}) \right) = \Phi_{(\alpha\gamma)}^{j} (x_{(\gamma)}, \theta_{(\gamma)})
\end{cases} (42)$$

Координаты $\{x^i_{(\alpha)}, \theta^j_{(\alpha)}\}$ определяют (m.n)-мерную суперобласть $\hat{U}^{m.n}_{(\alpha)}$ с подстилающей областью $U_{(\alpha)}^m$. Формулы склейки (41) определяют (m.n)-мерное супермногообразие, пдостилающим многообразием которого является M^m . Это определение супермногообразия, принадлежащее Ф. Березину и Д.Лейтесу (см. [?], [?]). В этом определении у супермногообразия 'нет точек'.

Гладкие функции и функции склейки

Первые примеры 5.3

Α.

Суперсфера

Take $\mathbf{R}^{p+1|2q}$ with coordinates

$$\underbrace{x^1 \dots x^{p+1}}_{\text{even}}, \underbrace{\xi^1 \dots x^{2q}}_{\text{odd}},$$

$$defofsphereS_{\rho}^{m|n}$$
: $(x^1)^2 + \dots + (x^{p+1})^2 + 2\xi^1 \xi^{m+q} + \dots + 2\xi^q \xi^{2q} = 1$. (43)

Например, $S^{1|2} \subset \mathbf{R}^{2|2}$.

Функции на $S^{p|2q}$ это функции на $\mathbf{R}^{p+1|q}$ modulo уравнение (??). Координаты на сфере

• 'декартовы координаты'

$$\underbrace{x^1 \dots x^{p+1}}_{\text{even}}, \underbrace{\xi^1 \dots x^{2q}}_{\text{odd}},$$

• 'Соединяя' точку сферы с северным полюсом приходим к координатам

$$\begin{cases} u_{(N)}^{i} = \frac{x^{i}}{1-x^{n+1}}, & (i = 1, \dots, p) \\ \theta_{(N)}^{\alpha} = \frac{\xi^{\alpha}}{1-x^{n+1}}, \\ (\alpha = 1, \dots, 2q) \end{cases}$$

• 'Соединяя' точку сферы с южным полюсом приходим к другим координатам

$$\begin{cases} u_{()}^{i} = \frac{x^{i}}{1 - x^{n+1}}, & (i = 1, \dots, p) \\ \theta_{()}^{\alpha} = \frac{\xi^{\alpha}}{1 - x^{n+1}}, \\ (\alpha = 1, \dots 2q) \end{cases}$$

'Северные' и 'южные' координаты связаны соотношением:

$$u_{(N)}^i = \frac{u_{(S)}^i}{u_{(S)}^2}, =$$

где
$$u^2 = u^i u^i + 2\theta^i \theta^{i+q}$$

5.4 Векторные расслоения и супермногообразия

:

Определение 10. Пусть задано гладкое многообразие B. Вещественное векторное расслоение ξ над пространством B это

- топологическое пространство $E = E(\xi)$, пространство расслоения
- непрерывное отображения $p \colon E \to B$, проекция
- заданное для каждого $b \in B$ структура векторного пространства на $p^{-1}(b)$
- Выполняется условие *локальной тривиальности*: существует число n, такое, что для каждой $b \in B$ существует окрестность $U \subseteq B$ и гомеоморфизм

$$h: U \times \mathbf{R}^n \to p^{-1}(U)$$
. (44)

При этом соответствие $x \to h(x,b)$ определяет изоморфизм векторных пространств ${\bf R}^n$ и $p^{-1}(b)$. Пара (U,h) называется локальной координатной системой для расслоения ξ в окрестности точки b.

Если можно взять U равному B, то расслоение ξ называют mpuвиальным расслоением.

Замечание 20. Все объекты даже если это специально не упомянуто будут гладкими.

5.4.1 Векторные расслоения и супермногообразия

Пусть $\xi = \xi(B, E, n)$ локально тривиальное векторное расслоение и пусть $\mathfrak{A} = \{\varphi_{(\alpha)}x_{(\alpha)}^i\}$ какой нибудь атлас на B.

Тогда изоморфизмы (44) для каждой функции перехода $\Psi_{\alpha\beta} = \varphi_{(\alpha)} \circ \varphi_{(\beta)}^{-1}$ определяет линейное отображение, изоморфизм \mathbf{R}^n на себя. Этот изоморфизм, конечно, зависит от точки:

$$\rho_{\alpha\beta}(b,\mathbf{x}) = h_{(\alpha)}^{-1} \circ h_{(\beta)}(b,\mathbf{x})$$

При этом соблюдается условие коцикла: для точек, лежащих в пересечении $U_{(\alpha)} \cap U_{(beta)} \cap U_{(gamma)}$ (в которых одновременно определены локальные координаты (α) , (β) и (γ))

$$\rho_{\alpha\beta} \circ \rho_{\beta\gamma} \circ \rho_{\gamma\alpha} = id$$

Легко понять, что верно и обратное: задание для произвольного атласа на B, набора изоморфизмов $\rho_{\alpha\beta}$, подчиняющих условиям коцикла, задаёт расслоение.

Теорема 8. Каждое векторное расслоение $E \to B$ канонически задаёт (p|q)-мерное супермногообразие ΠE , где p размерность базы $u \neq n$ есть размерность векторного пространства.

Замечание 21. Измельчением покрытия и выбором новых переменных можно добиться того, чтоб в функциях склейки (41) исчезли 'высшие хвосты':

$$\begin{cases}
x_{(\alpha)}^{i} = \widetilde{\Psi}_{(\alpha\beta)}^{i}(x_{(\beta)}^{-}) \\
\theta_{(\alpha)}^{j} = \theta^{i}\Phi_{i}^{j}(\alpha\beta)(x_{(\beta)})
\end{cases}$$
(45)

Мы приходим к теореме

Теорема 9. (теорема Березина — Гавенского—Бачелора) Для каждого гладкого супермногообразия F существует векторное расслоение $E \to B$, такое, что $\Pi E = F$.

Эта теорема верна лишь в гладкой категории.

5.5 Супермногообразие ΠTM и ΠT^*M

. Пусть M произвольное многообразие и пусть $\{x_{(\alpha)}^i\}$ это произвольный атлас на M. Рассмотрим касательное расслоение TM и кокасательное расслоение T^*M . Пусть $\{x_{(\alpha)}^i\}$ это произвольный атлас на M.

Пусть $\{v_{(\alpha)}^j, x_{(\alpha)}^i\}$ атлас на TM и $\{p_{j(\alpha)}, x_{(\alpha)}^i\}$ атлас на T^*M , соответствующие атласу $\{x_{(\alpha)}^i\}$ на M, то есть при замене карты

$$v_{(\beta)}^{j} = v_{(\alpha)}^{i} \frac{\partial x_{(\alpha)}^{j}}{\partial x_{(\beta)}^{i}}, \qquad p_{j(\beta)} = p_{i(\alpha)} \frac{\partial x_{(\alpha)}^{i}}{\partial x_{(\beta)}^{j}}. \tag{46}$$

Мы придём от многообразия к супермногообразию ΠTM если мы обратим чётности слоёв в супермногообразии T^*M , то есть если заменим координаты $v^{j\beta}$ на нечётные координаты $\xi^{j\beta}$, которые при замене карты буду изменяться по тому же закону, что и координаты $v^{j\beta}$ в (46); соответственно мы придём от многообразия T^*M к супермногообразию ΠT^*M если мы обратим чётности слоёв в супермногообразии T^*M , то есть если заменим координаты $p_{j\beta}$ на нечётные координаты $\theta_{j\beta}$, которые при замене карты буду изменяться по тому же закону, что и координаты $p_{j\beta}$ в (46);

Определение 11. Пусть $\{x_{(\alpha)}^i\}$ произвольный атлас на M. Мы назовём атласы,

$$\{x_{(\alpha)}^{i}, p_{j(\beta)}\}$$
 на многообразии $T^{*}M$ $\{x_{(\alpha)}^{i}, \theta_{j(\beta)}\}$ на супермногообразии $\Pi T^{*}M$ $\{x_{(\alpha)}^{i}, v_{(\beta)}^{j}\}$ на многообразии TM $\{x_{(\alpha)}^{i}, \xi^{j}(\beta)\}$ на многообразии ΠTM

построенные с помощью формул (46) каноническими атласами или, естественными атласами, соответствующими атласу $\{x_{(\alpha)}^i\}$ на M.

Отметим существование канонических чётной и нечётной симплектических структур на кокасательном многообразии T^*M и на ассоциированном с ним супермногообразии ΠT^*M . Пусть $\{x_{(\alpha)}^i\}$ произвольный атлас на M. Тогда рассмотрим канонические атласы $\{p_{j(\alpha)}, x_{(\alpha)}^i\}$ на многообразии T^*M и $\{f_{j(\alpha)}, x_{(\alpha)}^i\}$ на супермногообразии ΠT^*M , соответствующие атласу $\{x_{(\alpha)}^i\}$ (см. выше в этом пасраграфе замечание 11).

Рассмотрим каноническую чётную скобку Пуассона $\{_, _\}_0$ на многообразии T^*M , генерируемую соотношениями

$$\{x^{i}(\alpha), x^{j}(\alpha)\}_{0} = 0, \quad \{p_{j(\alpha)}, p_{i(\alpha)}\}_{0} = 0, \quad \{p_{j(\alpha)}, x_{(\alpha)}^{i}\}_{0} = \delta_{j}^{i}.$$

Легко заметить, что это определение не зависит от карты. Например, если одна и та же точка на T^*M находится как в карте $U_{(\alpha)}$ так и в карте $U_{(\beta)}$, то в силу соотношений (46) и правила Лейбница для скобки имеем

$$\{p_{j(\beta)}, x_{(\beta)}^{i}\}_{0} = \left\{p_{r(\alpha)} \frac{\partial x^{r}(x_{(\beta)})}{\partial x_{(\beta)}^{j}}, x_{(\beta)}^{i}\right\} = \frac{\partial x^{r}(x_{(\beta)})}{\partial x_{(\beta)}^{j}} \left\{p_{r(\alpha)}, x_{(\beta)}^{i}\right\} = \frac{\partial x^{r}(x_{(\beta)})}{\partial x_{(\beta)}^{j}} \frac{\partial x_{(\beta)}^{i}}{\partial x_{\alpha}^{m}} \left\{p_{r(\alpha)}, x_{(\alpha)}^{m}\right\} = \frac{\partial x^{r}(x_{(\beta)})}{\partial x_{(\beta)}^{j}} \frac{\partial x_{(\beta)}^{i}}{\partial x_{\alpha}^{m}} \delta_{r}^{m}.$$

Можно рассмотреть аналогично каноническую нечётную скобку Пуассона $\{_,_\}_1$ на супермногообразии ΠT^*M , С генерируемую соотношениями

$$\{x^i(\alpha), x^j(\alpha)\}_1 = 0, \quad \{\theta_{j(\alpha)}, \theta_{i(\alpha)}\}_1 = 0, \quad \{\theta_{j(\alpha)}, x^i_{(\alpha)}\}_1 = \delta^i_j.$$

(Эта скобка имеет и другие названия: скобка Бюттен, скобка Схоутена, антискобка:шя)

Замечание 22. Соотношения (5.5) означает, что координаты $\{x^i, \theta_j\}$ являются координатами Дарбу на ΠT^*M (равно как соотношения (5.5) означают, что координаты $\{x^i, p_j\}$ являются координатами Дарбу на T^*M). Легко понять, что эти координаты Дарбу однозначно строятся по любому атласу локальных координат на .

Предложение 7. Пусть M произвольное многообразие.

- 1. На супермногообразии ΠTM существует каноническая форма объёма, которая равна координатной форме объёма $D(x,\xi)$ в произвольных канонических координатах соответствующим атласу координат $\{x_{(\alpha)}^i\}$ произвольного атласа на M,
- 2. Произвольная форма объёма $\overset{\frown}{\sigma}$ на M определяет форму объёма \mathfrak{r}_{σ} на ΠT^*M , поднятие этой формы
- $3. Eсли \ \sigma \ произвольная форма объёма на <math>M$, то существует атлас на M, такой, что форма объёма σ становится координатной формой объёма σ этом атласе. Если $\{x_{\alpha}^i\}$ произвольный атлас σ котором форма σ является координатной формой, то поднятие σ формы объёма σ с многообразия σ на супермногообразие σ также является координатной формой объёма σ канонических координатах соответствующих атласу σ :

если в атласе
$$\{x_{\alpha}^i\}$$
 $\sigma = D(x) \Rightarrow \mathfrak{r}_{\sigma} = D(x, f)$.

Ргооf Пусть $\{x_{(\alpha)}^i\}$ $\{x_{(\beta)}^{i'}\}$ два произвольных атласа на M и $\{x_{(\alpha)}^i, r_{(\alpha)}^j\}$, $\{x_{(\beta)}^{i'}, r_{(\beta)}^{j'}\}$: соответствующие канонические атласы на ΠTM . Легко понять, что переход от одних координат к другим (если пересечения соответствую их карт не пусто) унимодулярен:

$$\operatorname{Ber}\left(\frac{\partial(x,r)}{\partial(x',r')}\right) = \operatorname{Ber}\left(\frac{\partial x}{\partial x'} \quad \frac{\partial r}{\partial x'}\right) = \operatorname{Ber}\left(\frac{\partial x}{\partial x'} \quad \frac{\partial r}{\partial x'}\right) = \frac{\det\left(\frac{\partial x}{\partial x'}\right)}{\det\left(\frac{\partial x}{\partial x'}\right)} = \frac{\det\left(\frac{\partial x}{\partial x'}\right)}{\det\left(\frac{\partial x}{\partial x'}\right)} = 1.$$

$$\frac{D(x,r)}{D(x',r')} = \operatorname{Ber}\left(\frac{\partial(x,r)}{\partial(x',r')}\right) = 1,$$

то есть форма объёма D(x,r) корректно определена. Мы доказали пункт 1 предложения 7. Конец лекции 12 апреля