Universität des Saarlandes Fakultät für Mathematik und Informatik Fachrichtung Mathematik

Prof. Dr. Roland Speicher Dr. Tobias Mai



Präsenzübungen zur Vorlesung Höhere Mathematik für Ingenieure I Wintersemester 2020/21

Blatt 11 B

 $L\"{o}sungshinweise$

Aufgabe 1: Gegeben sei das Polynom

$$p(x) = \frac{1}{4}x^3 - x^2 - 5x + 12.$$

- (a) Zerlegen Sie p vollständig in Linearfaktoren.
- (b) Bestimmen Sie Polynome q und r, die beide Grad ≤ 2 haben und die Bedingung

$$p(x) = q(x)(x-1) + r(x)$$

erfüllen.

Lösung:

(a) Für p "erraten" wir die Nullstelle x=2. In der gesuchten Faktorisierung von p muss demnach der Linearfaktor x-2 auftauchen. Mithilfe der Polynomdivision

$$\left(\begin{array}{c} \frac{1}{4}x^3 - x^2 - 5x + 12\right) : \left(x - 2\right) = \frac{1}{4}x^2 - \frac{1}{2}x - 6$$

$$\underline{-\frac{1}{4}x^3 + \frac{1}{2}x^2} \\ -\frac{1}{2}x^2 - 5x$$

$$\underline{-\frac{1}{2}x^2 - x} \\ -6x + 12$$

$$\underline{-6x - 12}$$

bestimmen wir die Zerlegung

$$p(x) = \left(\frac{1}{4}x^2 - \frac{1}{2}x - 6\right)(x - 2). \tag{1}$$

Anschließend zerlegen wir das quadratische Polynom mittels quadratischer Ergänzung

$$\frac{1}{4}x^2 - \frac{1}{2}x - 6 = \frac{1}{4}(x^2 - 2x - 24)$$

$$= \frac{1}{4}((x^2 - 2x + 1) - 1 - 24)$$

$$= \frac{1}{4}((x - 1)^2 - 5^2)$$

$$= \frac{1}{4}(x - 1 - 5)(x - 1 + 5)$$

$$= \frac{1}{4}(x - 6)(x + 4),$$

womit sich zusammenfassend die gewünschte Linearfaktorzerlegung von p ergibt:

$$p(x) = \frac{1}{4}(x+4)(x-2)(x-6)$$

An dieser können wir insbesondere die Nullstellen von p ablesen, nämlich $\{-4, 2, 6\}$.

Bemerkung: Alternativ zur Polynomdivision kann man (1) auch mittels des Horner-Schemas

bestimmen. In der letzten Zeile können wir die Koeffizienten des quadratischen Polynoms ablesen, das in der Zerlegung (1) auftaucht.

(b) Mithilfe der Polynomdivision

er Polynomdivision
$$\left(\begin{array}{ccc} \frac{1}{4}x^3 & -x^2 & -5x+12 \end{array} \right) : \left(x-1 \right) = \frac{1}{4}x^2 - \frac{3}{4}x - \frac{23}{4} + \frac{\frac{25}{4}}{x-1} \\ \underline{-\frac{1}{4}x^3 + \frac{1}{4}x^2} \\ -\frac{3}{4}x^2 & -5x \\ \underline{-\frac{3}{4}x^2 - \frac{3}{4}x} \\ -\frac{23}{4}x + 12 \\ \underline{-\frac{23}{4}x - \frac{23}{4}} \\ \underline{-\frac{25}{4}} \\ \end{array} \right)$$

sehen wir, dass mit

$$q(x) = \frac{1}{4}x^2 - \frac{3}{4}x - \frac{23}{4}$$
 und $r(x) = \frac{25}{4}$

die geforderte Bedingung p(x) = q(x)(x-1) + r(x) erfüllt ist. Diese beiden Polynome erfüllen zudem die in der Aufgabenstellung formulierte Grad-Bedingung.

Bemerkung: Es gibt jedoch noch weitere Polynome mit diesen Eigenschaften. Konkret haben wir für jedes Polynom g vom Grad ≤ 1 , dass

$$p(x) = (q(x) + g(x))(x - 1) + (r(x) - g(x)(x - 1)) = \tilde{q}(x)(x - 1) + \tilde{r}(x),$$

wobei $\tilde{q}(x) := q(x) + g(x)$ und $\tilde{r}(x) := r(x) - g(x)(x-1)$ beide ebenfalls Grad ≤ 2 haben. Die Darstellung p(x) = q(x)(x-1) + r(x) wird eindeutig, wenn wir die Grad-Bedingung an r zu Grad 0 verschärfen, d. h. wenn wir fordern, dass r konstant ist.

Aufgabe 2: Gegeben sei die Funktion

$$f: [0,\infty) \longrightarrow \mathbb{R}, \quad x \longmapsto \frac{1}{\sqrt{1+x}}.$$

Bestimmen Sie ein Polynom p möglichst kleinen Grades, das die Funktion f an den Stellen $x_0 = 0$, $x_1 = 3$ und $x_2 = 8$ interpoliert.

Lösung: Mit den vorgegebenen Stützstellen x_j bestimmen wir $y_j = f(x_j)$ für j = 0, 1, 2. Die so erhaltenen Werte fassen wir in der folgenden Wertetabelle zusammen:

Gesucht ist also das Interpolationspolynom p_2 zu den Stützstellen x_j und Werten y_j für j = 0, 1, 2.

Lösung mithilfe der Lagrangeschen Darstellung: Für $x \in \mathbb{R}$ berechnen wir

$$p_2(x) = 1 \cdot \frac{x-3}{0-3} \cdot \frac{x-8}{0-8} + \frac{1}{2} \cdot \frac{x-0}{3-0} \cdot \frac{x-8}{3-8} + \frac{1}{3} \cdot \frac{x-0}{8-0} \cdot \frac{x-3}{8-3}$$

$$= \frac{1}{24}(x-3)(x-8) - \frac{1}{30}x(x-8) + \frac{1}{120}x(x-3)$$

$$= \frac{1}{24}(x^2 - 11x + 24) - \frac{1}{30}(x^2 - 8x) + \frac{1}{120}(x^2 - 3x)$$

$$= \frac{1}{60}x^2 - \frac{13}{60}x + 1.$$

Lösung mithilfe der Newtonschen Darstellung: Für $x \in \mathbb{R}$ berechnen wir die dividierten Differenzen mit dem folgenden Schema:

$$x_0 = 0 \quad y[x_0] = 1$$

$$x_1 = 3 \quad y[x_1] = \frac{1}{2}$$

$$x_2 = 8 \quad y[x_2] = \frac{1}{3}$$

$$y[x_0, x_1] = \frac{\frac{1}{2} - 1}{3 - 0} = -\frac{1}{6}$$

$$y[x_0, x_1] = \frac{\frac{1}{2} - 1}{3 - 0} = -\frac{1}{6}$$

$$y[x_0, x_1, x_2] = \frac{-\frac{1}{30} + \frac{1}{6}}{8 - 0} = \frac{1}{60}$$

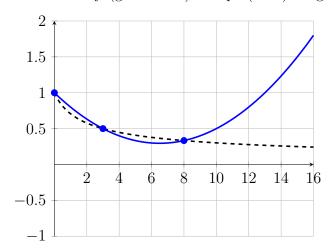
Damit erhalten wir die Newtonsche Darstellung

$$p_2(x) = y[x_0] + y[x_0, x_1]x + y[x_0, x_1, x_2]x(x - 3)$$

$$= 1 - \frac{1}{6}x + \frac{1}{60}x(x - 3)$$

$$= \frac{1}{60}x^2 - \frac{13}{60}x + 1.$$

In der nachfolgenden Grafik sind f (gestrichelt) und p_2 (blau) dargestellt.



Aufgabe 3: Es sei (G, \cdot) eine Gruppe mit neutralem Element e. Für $g_1, g_2 \in G$ schreiben wir $g_1 \sim g_2$, falls es ein $h \in G$ gibt, sodass $g_2 = h \cdot g_1 \cdot h^{-1}$.

- (a) Zeigen Sie, dass \sim eine Äquivalenzrelation auf G definiert.
- (b) Bestimmen Sie die Äquivalenzklasse von e bezüglich \sim .
- (c) Es sei G Abelsch. Bestimmen Sie alle Äquivalenzklassen bezüglich \sim .

Lösung:

- (a) Wir rechnen für \sim die definierenden Eigenschaften einer Äquivalenzrelation nach:
 - Reflexivität: Für $g \in G$ gilt $g = e \cdot g \cdot e^{-1}$ aufgrund der charakteristischen Eigenschaft des neutralen Elements $e \in G$. Definitionsgemäß haben wir also $g \sim g$ (mit h = e).
 - Symmetrie: Es seien $g_1, g_2 \in G$ mit $g_1 \sim g_2$ gegeben. Laut Definition gibt es ein $h \in G$, sodass $g_2 = h \cdot g_1 \cdot h^{-1}$. Damit haben wir auch

$$h^{-1} \cdot g_2 \cdot (h^{-1})^{-1} = h^{-1} \cdot (h \cdot g_1 \cdot h^{-1}) \cdot (h^{-1})^{-1}$$

$$= (h^{-1} \cdot h) \cdot g_1 \cdot (h^{-1} \cdot (h^{-1})^{-1})$$

$$= e \cdot g_1 \cdot e$$

$$= g_1,$$

also $g_2 \sim g_1$ (mit h^{-1} anstelle von h).

• Transitivität: Gegeben seien $g_1, g_2, g_3 \in G$ mit $g_1 \sim g_2$ und $g_2 \sim g_3$. Gemäß der Definition von \sim finden wir $h_1, h_2 \in G$, sodass $g_2 = h_1 \cdot g_1 \cdot h_1^{-1}$ und $g_3 = h_2 \cdot g_2 \cdot h_2^{-1}$. Zusammenfassend gilt also

$$g_3 = h_2 \cdot g_2 \cdot h_2^{-1}$$

$$= h_2 \cdot (h_1 \cdot g_1 \cdot h_1^{-1}) \cdot h_2^{-1}$$

$$= (h_2 \cdot h_1) \cdot g_1 \cdot (h_1^{-1} \cdot h_2^{-1})$$

$$= (h_2 \cdot h_1) \cdot g_1 \cdot (h_2 \cdot h_1)^{-1},$$

d. h. wir haben $g_1 \sim g_3$ (mit $h = h_2 \cdot h_1$).

(b) Es sei $g \in G$ mit der Eigenschaft $e \sim g$ gegeben. Dann existiert ein $h \in G$, sodass $g = h \cdot e \cdot h^{-1}$. Unter Ausnutzung der Eigenschaften des neutralen bzw. inversen Elements lässt sich dies vereinfachen zu

$$g = h \cdot e \cdot h^{-1} = h \cdot h^{-1} = e.$$

Folglich besteht die Äquivalenzklasse von e nur aus e selbst; mit anderen Worten,

$$[e] = \{g \in G \mid e \sim g\} = \{e\}.$$

(c) Ist G Abelsch, dann bestehen alle Äquivalenzklassen aus jeweils einem einzelnen Element, d. h. es ist $[g] = \{g\}$ für alle $g \in G$. Dies sehen wir wie folgt: Sind $g_1, g_2 \in G$ mit $g_1 \sim g_2$ gegeben, dann existiert ein $h \in G$ mit $g_2 = h \cdot g_1 \cdot h^{-1}$. Da G Abelsch ist, vereinfacht sich dies zu

$$g_2 = h \cdot g_1 \cdot h^{-1} = g_1 \cdot (h \cdot h^{-1}) = g_1 \cdot e = g_1.$$

Dementsprechend stimmt \sim auf G mit = überein. Es gilt also wie behauptet $[g] = \{g\}$ für alle $g \in G$.