Grundzüge der Theoretischen Informatik 17. November 2021

Markus Bläser Universität des Saarlandes Kapitel 7: WHILE- und FOR-Programme

Die WHILE-Progammiersprache

Variablen: x_0 , x_1 , x_2 , ...

Konstanten: 0, 1, 2, ...

Schlüsselwörter: while, do, od

Sonstige Zeichen: $:=, \neq, ;, +, -, [,]$

Definition (7.1)

WHILE-Programme sind induktiv definiert wie folgt:

1. Einfache Anweisungen haben die Form

$$\underline{x_i := x_j + x_k}$$
 oder $\underline{x_i := x_j - x_k}$ oder $\underline{x_i := c}$,

wobei $i, j, k \in \mathbb{N}$ und $c \in \mathbb{N}$.

- 2. Ein WHILE-Program P ist entweder eine einfache Anweisung oder lässt sich schreiben als:
 - 2.1 while $x_i \neq 0$ do P_1 od oder
 - 2.2 [P₁; P₂]

für ein $i \in \mathbb{N}$ und WHILE-Programme P_1 und P_2 .



Die WHILE-Progammiersprache (2)

$$\begin{split} \mathcal{W}_0 &= \text{Menge aller einfachen Anweisungen} \\ \underline{\mathcal{W}_n} &= \underline{\mathcal{W}_{n-1}} \cup \{P \mid \exists P_1 \in \mathcal{W}_{n-1}, \, x_i \in X, \\ &\text{so dass } P = \text{while } x_i \neq 0 \text{ do } P_1 \text{ od oder} \\ &\exists P_1 \in W_j, \, P_2 \in W_k \text{ mi } \underline{j+k \leq n-1}, \\ &\text{so dass } P = [P_1; P_2] \} \end{split}$$

Bemerkung

Ein WHILE-Programm P ist in \mathcal{W}_n , genau dann wenn es aus einfachen Anwendungen durch höchstes n Anwendungen einer Regel aus 2. in Definition 7.1 gebaut werden kann.

Die FOR-Programmiersprache

Definition (7.1)

FOR-Programme sind induktiv definiert wie folgt:

1. Einfache Anweisungen haben die Form

$$x_i := x_j + x_k$$
 oder $x_i := x_j - x_k$ oder $x_i := c$,

wobei $i, j, k \in \mathbb{N}$ und $c \in \mathbb{N}$.

2. Ein FOR-Program P ist entweder eine einfache Anweisung oder lässt sich schreiben als:

```
2.1 for x_i do P_1 od oder (x_i) while x_i to do P_1 od 2.2 [P_1; P_2]
```

für ein $i \in \mathbb{N}$ und FOR-Programme P_1 und P_2 .

Semantik

- ► Eingabe eines Programms P: $\alpha_0, \ldots, \alpha_{s-1} \in \mathbb{N}$.
- ▶ Gespeichert in $x_0, ..., x_{s-1}$.
- ▶ Ausgabe: Inhalt von x_0 nach Ausführung von P.
- ▶ Die Menge $X = \{x_0, x_1, x_2, ...\}$ aller Variablen ist unendlich.
- $\ell = \ell(P)$ größte Index einer Variablen in P.
- Annahme: $\ell \geq s 1$.

Zustand eines Programms P: Element aus $\mathbb{N}^{\ell(P)+1}$. Besser: Unendliche Folge $\mathbb{N} \to \mathbb{N}$ mit endlichem Träger $\forall n \geqslant n$, $s(n) \leqslant n$

=max{i, i, k}

Semantik (2)

Ein Programm bildet Zustände auf Zustände ab

Partielle Funktion
$$\Phi_P$$

1. Falls P eine einfache Anweisung ist, dann ist
$$(\sigma_0, \dots, \sigma_{i-1}, \sigma_j + \sigma_k, \sigma_{i+1}, \dots)$$
 falls P gleich $x_i := x_j + x_k$ ist
$$(\sigma_0, \dots, \sigma_{i-1}, \max\{\sigma_j - \sigma_k, 0\}, \sigma_{i+1}, \dots)$$
 falls P gleich $x_i := x_j - x_k$ ist
$$(\sigma_0, \dots, \sigma_{i-1}, e, \sigma_{i+1}, \dots)$$
 falls P gleich $x_i := c$ ist

Semantik (3)

2. 1 Sei P gleich while $x_i \neq 0$ do P_1 od. P_2 (S) = P_2 (S) Sei P_2 das kleinste P_2 (S) so dass P_2 (S) entweder undefiniert oder die i-te Komponente in P_2 (S) gleich 0 ist. Dann ist

$$\Phi_P(S) = \begin{cases} \Phi_{P_1}^{(r)}(S) & \text{ falls } r \text{ existiert und } \Phi_{P_1}^{(r)}(S) \text{ definiert ist} \\ \text{undefiniert} & \text{sonst} \end{cases}$$

2 Falls P gleich [P₁; P₂] für WHILE-Programme P₁ und P₂ ist, dann ist

$$\Phi_P(S) = \begin{cases} \Phi_{P_2}(\Phi_{P_1}(S)) & \text{falls } \Phi_{P_1}(S) \text{ und} \\ \Phi_{P_2}(\Phi_{P_1}(S)) & \text{definiert sind} \\ \text{undefiniert} & \text{sonst} \end{cases}$$

Semantik (4)

Lemma (7.3)

Für jedes WHILE-Programm ist Φρ wohldefiniert.

Peinden tig

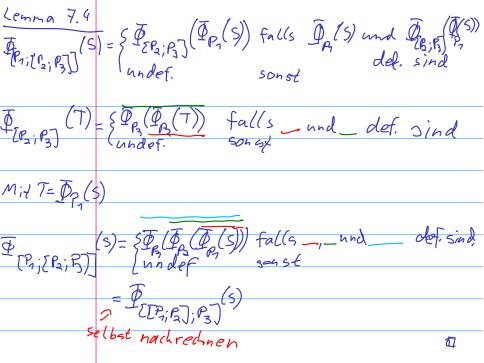
2 uge wiesen

Lemma (7.4)

Für WHILE-Programme P₁, P₂ und P₃ gilt

$$\Phi_{\underline{[P_1;\underline{[P_2;P_3]}]}}=\Phi_{[[P_1;P_2];P_3]}.$$

Lenna 7.3 IA. PEW. P(5) ist für jedes Sgenau einmal def. =) Ip ist wohldef. IV. Fix PEW is Pp wohldef. für ein no 15, PEW W P=[P, P] P= while x; # 0 do P, ad P. P. EWn P, EW. =) Pr Fo ist wohldel. =) Prin wouldef. => Pp wohldef, nach = Pp wohlder nach Regel 2a Regel 26



Semantik von FOR-Programmen

einfache Stotements: identisch zu WHILE

2. 1 Sei P gleich **for** x_i **do** P_1 **od** für ein FOR-Programm P_1 .

nn ist
$$\Phi_P(S) = \Phi_{P_1}^{(\sigma_i)}(S).$$

2 Sei P gleich $[P_1; P_2]$ für FOR-Programme P_1 and P_2 . $X_0 := X_0 + X_0$ Dann ist

$$\Phi_{\mathsf{P}}(\mathsf{S}) = \Phi_{\mathsf{P}_2}(\Phi_{\mathsf{P}_1}(\mathsf{S})).$$

terminiert nach 1 schleifer durchläufen

WHILE-berechenbare Funktionen

Definition (7.5)

Sei P ein WHILE- oder FOR-Programm mit s Eingaben. Die Funktion $\phi_P^s: \mathbb{N}^s \to \mathbb{N}$ ist definiert durch: $\kappa_0, \ldots, \kappa_s$ was a september of the ferster Eintrag von $\Phi_P((\alpha_1, \ldots, \alpha_s, 0, \ldots))$ $\phi_P^s(\alpha_1, \ldots, \alpha_s) = \begin{cases} \text{falls } \Phi_P((\alpha_1, \ldots, \alpha_s, 0, \ldots)) \text{ definiert undefiniert sonst} \end{cases}$

- 1. Eine partielle Funktion $\underline{f}: \mathbb{N}^s \to \mathbb{N}$ ist WHILE-berechenbar, falls es ein WHILE-Programm P gibt, so dass $\underline{f} = \varphi_P$.
- 2. f ist FOR-berechenbar falls $f = \varphi_P$ für ein FOR-Programm P.
- 3. Die Menge aller WHILE-berechenbaren Funktionen heißt R.
- 4. Die Menge aller FOR-berechenbaren Funktionen heißt PR.

Entscheidbare Sprachen WHILE DEAS

 $ightharpoonup L \subseteq \mathbb{N}$ nennen wir auch Sprache.

L= {2n Intar?

Characteristische Funktion von I

 $\triangleright \chi_{\mathbb{I}}$ kann als Funktion $\mathbb{N} \to \mathbb{N}$ aufgefaßt werden.

Definition (7.7)

- 1. $L \subseteq \mathbb{N}$ heißt rekursiv oder entscheidbar falls $\chi_L \in \mathbb{R}$.
- 2. Die Menge aller entscheidbaren Sprachen heißt REC.



Kapitel 8: Syntaktischer Zucker

Syntaktischer Zucker

Variablennamen

- beliebige Namen
- \blacktriangleright werden wieder ersetzt durch x_i

Zuweisungen $x_i := x_j$ wird simuliert durch:

1:
$$x_k := 0$$
;
2: $x_i := x_j + x_k = 0$

 x_k unbenutzte Variable

Funktionsaufrufe (nicht rekursiv)

- ▶ Sei h WHILE- oder FOR-berechenbare Funktion $\mathbb{N}^t \to \mathbb{N}$.
- Sei P ein WHILE- oder FOR-Programm for h.

```
Neues Statement: x_i := h(x_{i_1}, \dots, x_{i_t})
1: x_{\ell+1} := x_{j_1};

2: :

3: x_{\ell+t} := x_{j_t};

4: x_{\ell+t+1} := 0;

5: :

6: x_{\ell+m+1} := 0;

Variables
  7: P:
 8: x_i := x_{\ell+1} \leftarrow \textit{Ergebnis}
```

- \triangleright ℓ die der größte Index einer Variablen im momentanen Programm.
- m die der größte Index einer Variablen in P
- $ightharpoonup \hat{P}$ ergibt sich aus P durch Ersetzen von jedem x_i durch $x_{i+\ell+1}$

Arithmetische Operationen

Z.B. Multiplikation: $x_i := x_j \cdot x_k$:

- 1: $x_i := 0$;
- 2: for x_j do
- 3: $x_i := x_i + x_k$
- 4: **od**

Bemerkung

FOR-Schleifen können durch WHILE-Schleifen simuliert werden.



Paarfunktionen - Armys

NXN- AV

Lemma (8.3)

Es gibt FOR-berechenbare Funktionen $\langle .,. \rangle : \mathbb{N}^2 \to \mathbb{N}$ und $\pi_i : \mathbb{N} \to \mathbb{N}$, i = 1, 2, so dass

$$\pi_{i}(\langle x_{1}, x_{2} \rangle) = x_{i} \longrightarrow \mathcal{U}_{R}$$

 $\textit{für alle } x_1, x_2 \in \mathbb{N} \textit{ und } i = 1, 2.$

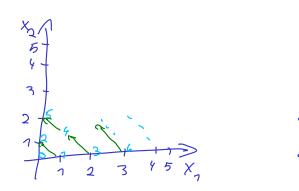
=> <.,. > ist injektiv

Bemerkung (8.4)

(.,.) ist auch surjektiv.

ungerade gerade
$$\langle x_1, x_2 \rangle = \frac{1}{2}(x_1 + x_2)(x_1 + x_2 + 1) + x_2 \stackrel{?}{\in} \mathcal{N}$$

$$\begin{cases} x_1, x_2 \rangle = \frac{1}{2}(x_1 + x_2)(x_1 + x_2 + 1) + x_2 \stackrel{x_1 + x_2}{\in} \mathcal{N} \\ y = x_1 + x_2 & y = x_2 + x_3 \\ y = x_1 + x_2 & y = x_2 + x_3 \\ y = x_1 + x_2 & y = x_2 + x_3 \\ y = x_1 + x_2 & y = x_2 + x_3 \\ y = x_1 + x_2 & y = x_2 + x_3 \\ y = x_1 + x_2 & y = x_2 + x_3 \\ y = x_1 + x_2 & y = x_2 + x_3 \\ y = x_1 + x_2 & y = x_2 + x_3 \\ y = x_1 + x_2 & y = x_2 + x_3 \\ y = x_1 + x_2 & y = x_2 + x_3 \\ y = x_1 + x_2 & y = x_2 + x_3 \\ y = x_1 + x_2 & y = x_2 + x_3 \\ y = x_1 + x_2 & y = x_2 + x_3 \\ y = x_1 + x_2 & y = x_2 + x_3 \\ y = x_1 + x_2 & y = x_2 + x_3 \\ y = x_1 + x_2 & y = x_2 + x_3 \\ y = x_1 + x_2 & y = x_2 + x_3 \\ y = x_1 + x_2 & y = x_2 + x_3 \\ y = x_1 + x_2 & y = x_2 + x_3 \\ y = x_1 + x_2 & y = x_2 + x_3 \\ y = x_1 + x_2 & y = x_2 + x_3 \\ y = x_1 + x_2 & y = x_2 + x_3 \\ y = x_1 + x_2 & y = x_2 + x_3 \\ y = x_1 + x_2 & y = x_2 + x_3 \\ y = x_1 + x_2 & y = x_2 + x_3 \\ y = x_1 + x_2 & y = x_2 + x_3 \\ y = x_1 + x_2 & y = x_2 + x_3 \\ y = x_1 + x_2 & y = x_2 + x_3 \\ y = x_1 + x_2 & y = x_2 + x_3 \\ y = x_1 + x_2 & y = x_2 + x_3 \\ y = x_1 + x_2 & y = x_2 + x_3 \\ y = x_1 + x_2 & y = x_2 + x_3 \\ y = x_1 + x_2 & y = x_2 + x_3 \\ y = x_1 + x_2 + x_3 + x_3 \\ y = x_1 + x_2 + x_3 + x_3 \\ y = x_1 + x_2 + x_3 + x_3 \\ y = x_1 + x_2 + x_3 + x_3 + x_3 \\ y = x_1 + x_2 + x_3 + x_3 + x_3 \\ y = x_1 + x_2 + x_3 + x_3 + x_3 + x_3 + x_3 + x_3 \\ y = x_1 + x_2 + x_3 + x_$$



$$<0,0>=0$$

 $<1,0>=1$
 $<0,1>=2$
 $<2,0>=3$
 $<1,1>=4$
 $<0,2>=5$

Stacks

Datenstruktur Stack

- push(S, x) legt x auf den Stack S
 - pop(S) entfernt das oberste Element von S keine Auswirkung, falls S leer ist.
 - top(S) gibt das oberste Element von S zurück beliebige Ausgabe, falls S leer ist
- isempty(S) liefert 1, falls S leer ist und 0 sonst

Realisierung in WHILE:

- n ist die Anzahl der Elemente, Y der Inhalt.
- ▶ Der leere Stack ist (0,0).
- Falls a_1, \ldots, a_n in S gespeichert sind, dann ist $Y = \langle a_n, \langle a_{n-1}, \ldots \langle a_1, 0 \rangle \ldots \rangle \rangle$.



Stack: Implementierung

```
\begin{array}{ccc} \operatorname{push}(S,x) & \text{$\chi$ mkehrft vol...} & x = \operatorname{top}(S) \\ \text{1: } Y := \langle x, \overset{\checkmark}{\pi_2}(S) \rangle; & \text{1: } x := \pi_1(\overline{\pi_2(S)}) \end{array}
  2: S := \langle \pi_1(S) + 1, Y \rangle
                                                                 b = isempty(S)
                                                                   1: n := \pi_1(S);
                                                                   2: if n > 0 then \rightarrow P_{rasblatt}
  1: n := \pi_1(S);
                                                                   3: b := 0
  2: if n \neq 0 then
                                                                   4: else
  3: S := \langle n-1, \pi_2(\pi_2(S)) \rangle
                                                                   5: b := 1
                                                                   6: fi
```

Arrays

Datenstruktur Array

- ▶ Ein Array A speichert m Elemente A[0], ..., A[m-1].
- ▶ Direkter Zugriff auf A[i].
- Zu Beginn ist jeder Eintrag mit 0 initialisiert.

Realisierung in WHILE:

- Realisiert durch einen Stack A (und einen Hilfsstack)
- erlaubt sogar dynamische Arrays

Array: Implementierung

Ausgabe des

Output: A[i] is returned in x

- 1: B := A:
- 2: for i do
- 3: pop(B)
- 4: **od**;
- 5: x := top(B)

Simulation von A[i] := b

- 1: B = 0;
- 2: for i do
- 3: $\operatorname{push}(B, \operatorname{top}(A));$
- 4: pop(A)
- 5: **od**;
- 6: pop(A);
- 7: push(A, b);
- 8: for i do
- 9: $\operatorname{push}(A, \operatorname{top}(B));$
- 10: pop(B)
- 11: **od**;