

Grundzüge der Theoretischen Informatik

Kapitel 21 und 22

Markus Bläser
Universität des Saarlandes

Platz = # benutzter Felder

Zeit = # Schritte

Kapitel 21: Zeit versus Platz, Determinismus versus Nichtdeterminismus

Konstruierbare Funktionen

$$1^n = \underbrace{1 \dots 1}_n$$

Definition (21.1)

Seien $s, t : \mathbb{N} \rightarrow \mathbb{N}$.

1. t ist *zeitkonstruierbar*, falls es eine $O(t)$ -zeitbeschränkte DTM M gibt, die die Funktion $1^n \mapsto \text{bin}(t(n))$ berechnet.
2. s ist *platzkonstruierbar*, falls es eine $O(s)$ -platzbeschränkte DTM M gibt (mit Extra-Eingabeband), die die Funktion $1^n \mapsto \text{bin}(s(n))$ berechnet.

Statt der Ausgabe in binär wird in vielen Büchern auch die Ausgabe in unär (also $1^{t(|x|)}$ bzw. $1^{s(|x|)}$) verlangt.

Hot or not?

$$1^n \rightarrow \text{wei}(\log n)$$

ni ~~zeit~~ ^{Platz} $O(\log n)$

Welche Funktionen sind zeitkonstruierbar, welche platzkonstruierbar?

Wie lang ist $\text{wei}(n)$?

- ▶ $\log n$
- ▶ $n \leftarrow$ rechne $\text{wei}(n)$ aus.
- ▶ $n^2 \leftarrow$ rechne $\text{wei}(n^2) \rightarrow$ Multiplikation von
- ▶ $n^2 + n^3$ Zahlen der Länge $O(\log n)$
- ▶ $n^2 + \chi_{H_0}(n) \cdot n^3$ nicht berechenbar.
- ▶ $\log \log n$

Schwache versus starke Beschränktheit

Nichtdeterminismus

schwach t -zeitbeschränkt: Für alle Eingaben^x $w \in L$

gibt es einen ^{abr.} Pfad π Berechnungsbau der Länge $\leq t(|x|)$

Lemma (21.2)

Sei t zeitkonstruierbar und s platzkonstruierbar.

1. Falls $L \in \text{NTime}(t)$, dann gibt es eine stark $O(t)$ -zeitbeschränkte NTM N mit $L = L(N)$.
2. Falls $L \in \text{NSpace}(s)$, dann gibt es eine stark $O(s)$ -platzbeschränkte NTM N mit $L = L(N)$.

stark t -zeitbeschränkt: alle Pfade sind
 $\leq t(|x|)$ lang

Beweis (nur erste Aussage)

M sei eine schwach t -zeitbeschränkte NTM M mit $L(M) = L$.

Konstruiere N wie folgt:

- ▶ Konstruiere $\text{bin}(t(|x|))$ auf einem zusätzlichen Band. $O(t(|x|))$
- ▶ Simuliere M Schritt für Schritt
Zähle die Schritte auf dem Zusatzband. $O(t(|x|))$
- ▶ Falls $> t(|x|)$ Schritte simuliert wurden, dann halte und verwerfe. *asynchrone Analyse!*
- ▶ Falls M vorher hält, dann halte und akzeptiere, wenn M akzeptiert. Sonst verwerfe.

Warum funktioniert das?

1) Sei $x \in L(M)$. Es gilt exist. Berechnungspfad im Berechnungsbaum von M auf x , der die Länge $\leq t(|x|)$.

Dieser Pfad wird von N zu Ende simuliert.

Damit akzeptiert N auch x .

2) Sei $x \notin L(M)$. Dann gibt es keinen exist. Berechnungspfad. Dann hat aber auch N keinen exist. Berechnungspfad.

Der Konfigurationsgraph

Konfiguration

$$(q, (x_1, p_1), (x_2, p_2), \dots)$$

- ▶ Sei M eine TM.
- ▶ Der Konfigurationsgraph ist $CG_M = (Conf_M, \vdash_M)$.
($\vdash_M \subseteq Conf_M \times Conf_M$)
- ▶ CG_M ist gerichtet und unendlich.
- ▶ M akzeptiert x , falls es einen Pfad von $SC_M(x)$ zu einer akzeptierenden Konfiguration gibt.
- ▶ Im Allgemeinen ist das unentscheidbar.

$$C \vdash_M C'$$

$$SC(x) \vdash_{C_1} \vdash_{C_2} \dots \vdash_{C_t}$$

↑
akz.

Lemma (21.3)

Sei M eine s -platzbeschränkte TM mit $s(n) \geq \log n$ für alle n .
Dann gibt es eine Konstante c (abhängig von M), so dass M auf Eingabe x höchstens $c^{s(|x|)}$ Konfigurationen von $SC(x)$ erreichen kann.

$$(q_1(x_1, p_1), \dots, (x_k, p_k)) \quad , \quad 1 \leq p_k \leq |x_k|$$

$$M \text{ ist } s\text{-platzbeschränkt} \Rightarrow |x_k| \leq S(n)$$

$$|Q| \cdot |P|^{2S(n)} \cdot s(n)^2 (n+2) \quad \quad \quad n = 2^{\log_2 n}$$

$$(|P|^2)^{S(n)}$$

$$\tilde{c}^{S(n)} \geq s(n) \quad \text{für } \tilde{c} \text{ groß}$$

$$(\tilde{c}^2)^{S(n)}$$

gering

$$\hat{a}^{S(n)} \cdot \hat{b}^{S(n)} \cdot \hat{c}^{S(n)} \cdot \hat{d}^{S(n)} = (abcd)^{S(n)}$$

$$c^{S(n)}$$

Der Konfigurationsgraph (2)

Korollar (21.4)

Sei $s(n) \geq \log n$ für alle n . Wenn eine s -platzbeschränkte DTM auf x hält, dann kann sie höchstens $c^{s(|x|)}$ Schritte auf x machen.

Korollar (21.5)

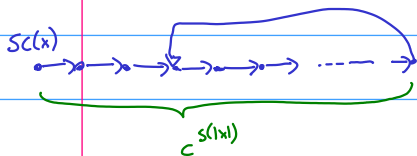
Sei $s(n) \geq \log n$ platzkonstruierbar. $\text{DSpace}(s)$ ist abgeschlossen unter Komplement, d.h. falls $L \in \text{DSpace}(s)$, dann auch \bar{L} .

Bemerkung (21.6)

- ▶ Korollar 21.5 gilt trivialer Weise für deterministische Zeitklassen.
- ▶ Offen für nichtdeterministische Zeitklassen.
- ▶ Gilt nicht-trivialer Weise für nichtdeterministische Platzklassen. (Immerman-Szelepcsényi-Theorem)

Beweis 21.4

(echt)
Was passiert, wenn M mehr als $c^{s(x)}$ Schritte
auf x macht?



M hält nicht auf x .

Beweis 21.5

Sei M eine s -platzbeschränkte DTM mit $L(M) = L$.

Wir konstruieren eine s -platzbeschränkte DTM \bar{M} mit $L(M) = L(\bar{M})$, die auch hält.

- \bar{M} simuliert M Schritt für Schritt
- Wenn M hält, dann hält auch \bar{M}
Wenn M abz., dann verwirft \bar{M}
" verwirft, " abz. "
- Problematisch: M kann nicht auf x halten, dann muss \bar{M} auf x halten und abbrechen.

Dann zählt \bar{M} die Schritte von M .
Macht M mehr als $c^{|S|}$ Schritte,
so ist M in einer Endlosschleife,
Dann hält \bar{M} und akzeptiert

\bar{M} soll s -platzbeschränkt sein

→ c -närer Zähler

