

Grundzüge der Theoretischen Informatik

Markus Bläser

Universität des Saarlandes

10.12.2021

Kapitel 16: Turingmaschinen

Berechnungen

$$C \vdash C'$$

- ▶ $C = (q, (p_1, x_1), \dots, (p_k, x_k))$
- ▶ $C' = (q', (p'_1, x'_1), \dots, (p'_k, x'_k))$
- ▶ $x_k = u_k \alpha_k v_k$, wobei $|u_k| = p_k - 1$ und $\alpha_k \in \Gamma$, $1 \leq k \leq k$.

C' heißt *Nachfolgekonfiguration* von C , falls C' durch einen Schritt von M von C erreicht wird.

D.h. falls $\delta(q, \alpha_1, \dots, \alpha_k) = (q', \beta_1, \dots, \beta_k, r_1, \dots, r_k)$, dann ist

$$x'_k = u_k \beta_k v_k, \quad 1 \leq k \leq k$$

und

$$p'_k = \begin{cases} p_k - 1 & \text{falls } r_k = L, \\ p_k & \text{falls } r_k = S, \\ p_k + 1 & \text{falls } r_k = R. \end{cases}$$

Berechnungen (2)

Randfälle:

- Falls $p_k = 1$ und $r_k = L$, dann ist

$$x'_k = \square \beta_k v_k$$

und

$$p'_k = 1.$$

- Falls $p_k = |x_k|$ und $r_k = R$, dann ist

$$x'_k = u_k \beta_k \square$$

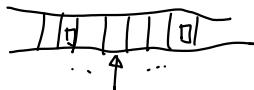
und

$$p'_k = |x_k| + 1.$$

Berechnungen (3)

- ▶ Notation: $C \vdash_M C'$
- ▶ \vdash_M^* bezeichnet die reflexiv-transitive Hülle
- ▶ $C \vdash_M^* C'$ falls es C_1, \dots, C_ℓ gibt mit
 $C \vdash_M C_1 \vdash_M \dots \vdash_M C_\ell \vdash_M C'$.
- ▶ Eine Konfiguration ohne Nachfolger heißt *haltend*.
- ▶ M hält auf w , falls $SC_M(w) \vdash_M^* C_t$ und C_t ist haltend.
- ▶ $SC_M(w) \vdash_M C_1 \vdash_M C_2 \vdash_M \dots \vdash_M C_t$ heißt *Berechnung* von M auf w .
- ▶ Falls C_t nicht existiert, so hält M nicht auf w .
Die zugehörige Berechnung ist unendlich.

Berechnungen (4)



- ▶ Sei $SC_M(w) \vdash_M^* C_t$, $C_t = (q, (p_1, x_1), \dots, (p_k, x_k))$ haltend.
- ▶ Sei $i \leq p_1$ der größte Index mit $x_1(i) = \square$.
($i = 0$ falls der Index nicht existiert.)
- ▶ Sei $j \geq p_1$ der kleinste Index mit $x_1(j) = \square$.
($j = |x_1| + 1$, falls der Index nicht existiert.)
- ▶ $x_1(i+1)x_1(i+2) \dots x_1(j-1)$ ist die *Ausgabe* von M auf w .
- ▶ Berechnete Funktion: $\varphi_M : \Sigma^* \rightarrow (\Gamma \setminus \{\square\})^*$

$$\varphi_M(w) = \begin{cases} \text{Ausgabe von } M \text{ auf } w & \text{falls } M \text{ auf } w \text{ h\"alt,} \\ \text{undefiniert} & \text{sonst.} \end{cases}$$

Berechnete Funktionen und Sprachen

Definition (16.3)

$f : \Sigma^* \rightarrow \Sigma^*$ ist *Turing-berechenbar*, falls $f = \varphi_M$ für eine Turingmaschine $M = (Q, \Sigma, \Gamma, \delta, q_0)$.

- ▶ Wir könnten $L \subseteq \Sigma^*$ Turing-entscheidbar nennen, falls $\chi_L : \Sigma^* \rightarrow \{0, 1\}$ Turing-berechenbar ist. (0, 1 als Elemente von Σ aufgefasst.)
- ▶ Stattdessen arbeiten wir mit akzeptierenden Zuständen $Q_{\text{acc}} \subseteq Q$.
- ▶ Eine haltende Konfiguration $(q, (p_1, x_1), \dots, (p_k, x_k))$ heißt *akzeptierend*, falls $q \in Q_{\text{acc}}$. Sonst heißt sie *verwerfend*.

Berechnete Funktionen und Sprachen (2)

Definition (16.4)

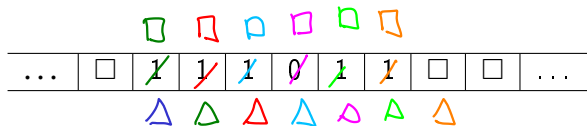
Sei $L \subseteq \Sigma^*$.

$\hat{=} \chi'_L$ RE

1. $M = (Q, \Sigma, \Gamma, \delta, q_0, Q_{acc})$ *erkennt* $L \subseteq \Sigma^*$, falls für alle $w \in L$ die Berechnung von M in einer akzeptierenden Konfiguration endet und für alle $w \notin L$ nicht.
(D.h. sie endet entweder in einer verwerfenden Konfiguration oder M hält nicht auf w .)
2. M *entscheidet* L , falls zusätzlich M auch auf alle $w \notin L$ hält.
3. $L(M)$ bezeichnet die von M erkannte Sprache. $\hat{=} \chi_L$, REC

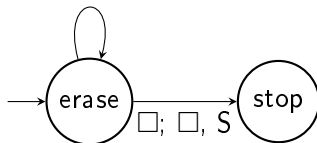
Kapitel 17: Beispiele, Tricks und syntaktischen Zucker

Die Turingmaschine ERASE

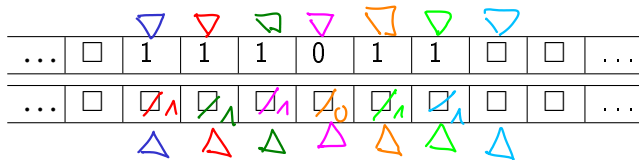


1; \square , R

0; \square , R



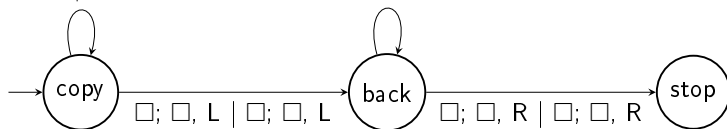
Die Turingmaschine COPY



Band 1 Band 2

1; 1, R	□; 1, R
0; 0, R	□; 0, R

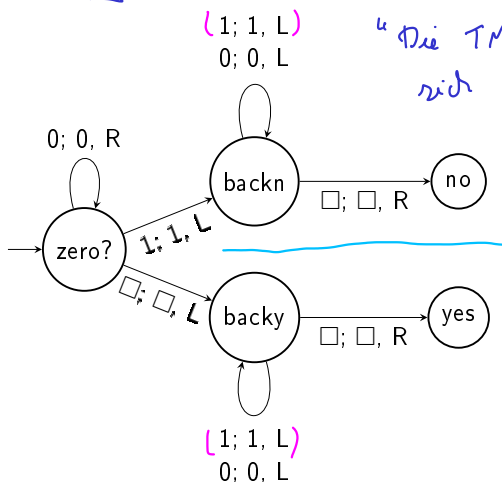
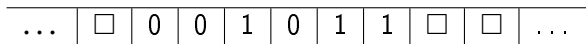
0; 0, L	0; 0, L
0; 0, L	1; 1, L
1; 1, L	0; 0, L
1; 1, L	1; 1, L



Copy auf zwei Bänder



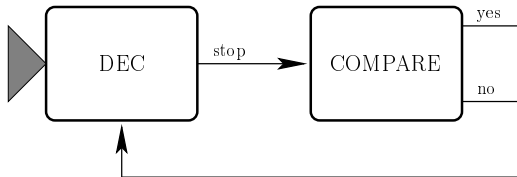
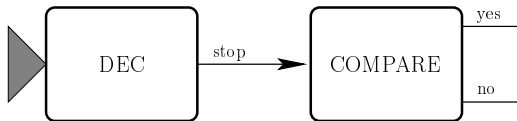
Die Turingmaschine COMPARE



Konkatenation von Turingmaschinen

"Starte in Startzustand von DEC.
Wenn der Zustand stop erreicht wird,

gehe
in den
Startzustand
von COMPARE"



Zähler vorwärts → "Schleife"

Parallele Ausführung

► k -Band-TM $M = (Q, \Sigma, \Gamma, \delta, q_0)$

► k' -Band-TM $M' = (Q', \Sigma, \Gamma, \delta', q'_0)$

► $(k + k')$ -Band-TM, die M und M' parallel simuliert

Simuliert auf den
ersten k Bändern
 M und auf
den
restlichen M'

Übergangsfunktion:

$$\Delta : (Q \times Q') \times \Gamma^{k+k'} \rightarrow (Q \times Q') \times \Gamma^{k+k'} \times \{L, S, R\}^{k+k'},$$

ist definiert durch

Startzustand : (q_0, q'_0)

$$\Delta((q, q'), \gamma_1, \dots, \gamma_{k+k'})$$

$$= ((p, p'), \alpha_1, \dots, \alpha_k, \alpha'_1, \dots, \alpha'_{k'}, r_1, \dots, r_k, r'_1, \dots, r'_{k'})$$

falls

$$\delta(q, \gamma_1, \dots, \gamma_k) = (p, \alpha_1, \dots, \alpha_k, r_1, \dots, r_k) \text{ und}$$

$$\delta'(q', \gamma_{k+1}^*, \dots, \gamma_{k+k'}^*) = (p', \alpha'_1, \dots, \alpha'_{k'}, r'_1, \dots, r'_{k'})$$

WHILE-berechenbar

\Leftrightarrow

Turing-berechenbar

$\mathbb{N} \rightarrow \mathbb{N}$

\mid

$\Sigma^* \rightarrow \Sigma^*$

Kapitel 18: Die Church-Turing-These

While-Berechenbarkeit und Turing-Berechenbarkeit

While-berechenbar = Turing-berechenbar

Identifizieren \mathbb{N} mit $\{0, 1\}^*$:

- ▶ $\text{cod} : \{0, 1\}^* \rightarrow \mathbb{N}$
- ▶ $\text{cod}(x) = \text{bin}^{-1}(1x) - 1$

Bijektion

Identifizieren $\mathbb{N} \rightarrow \mathbb{N}$ mit $\{0, 1\}^* \rightarrow \{0, 1\}^*$:

- ▶ Zu $f : \mathbb{N} \rightarrow \mathbb{N}$ definiere $\hat{f} : \{0, 1\}^* \rightarrow \{0, 1\}^*$ durch

$$\hat{f}(x) = \text{cod}^{-1}(f(\text{cod}(x))) \quad \text{für alle } x \in \{0, 1\}^*.$$

- ▶ Zu $g : \{0, 1\}^* \rightarrow \{0, 1\}^*$, definiere $\hat{g} : \mathbb{N} \rightarrow \mathbb{N}$ durch

$$\hat{g}(n) = \text{cod}(g(\text{cod}^{-1}(n))) \quad \text{für alle } n \in \mathbb{N}.$$

$$\hat{\hat{f}} = f \text{ und } \hat{\hat{g}} = g$$

$$\mathbb{N} \xrightarrow{\hat{=}} \{0,1\}^*$$

$$n \mapsto \text{bin}(n) \quad \text{negativ}$$

00 1100

$$\{0,1\}^* \rightarrow \mathbb{N}$$

$$x_1 \dots x_n$$

\rightarrow < Anzahl führende Nullen,
Rest >

$$\{0,1\}^* \rightarrow \mathbb{N}$$

$$x_1 \dots x_n \mapsto \text{bin}^{-1}(1x_1 \dots x_n)$$

$$\begin{array}{ccc}
 F: \mathbb{N} & \rightarrow & \mathbb{N} \\
 \text{cod} \uparrow & \parallel & \downarrow \text{cod}^{-1} \\
 \hat{F}: \{0,1\}^* & \rightarrow & \{0,1\}^*
 \end{array}$$

$$\begin{array}{ccc}
 g: \{0,1\}^* & \rightarrow & \{0,1\}^* \\
 \text{cod}^{-1} \uparrow & \parallel & \downarrow \text{cod} \\
 \hat{g}: \mathbb{N} & \rightarrow & \mathbb{N}
 \end{array}$$

GOTO-Programme

Variablen x_0, x_1, x_2, \dots

Zeilennummer

Ein GOTO-Programm ist eine Folge

$(1, s_1), (2, s_2), \dots, (m, s_m)$

Statement

wobei jedes s_μ eine Anweisung der Form

1. $x_i = x_j + x_k$ oder
2. $x_i = x_j - x_k$ oder
3. $x_i := c$ oder
4. **if** $x_i \neq 0$ **then goto** λ

ist.

Das Programm terminiert, wenn eine nicht vorhandene Zeile erreicht wird.

Von WHILE nach GOTO

Lemma (18.2)

Für jedes WHILE-Programm P gibt es ein GOTO-Programm Q mit $\varphi_P = \varphi_Q$.

```
1: while  $x_i \neq 0$  do  
2:   P  
3: od
```

```
1: if  $x_i \neq 0$  then goto 3  
2: goto 5    ← my last slide Zunder  
3: P  
4: goto 1  
5: ...
```

Von GOTO zu Turingmaschinen

Lemma (18.3)

Sei $f : \mathbb{N} \rightarrow \mathbb{N}$. Falls f GOTO-berechenbar ist, dann ist \hat{f} Turing-berechenbar.

- ▶ einfache Anweisungen: x_i++ , x_i-- und $x_i := 0$.
INC DEC ERASE
- ▶ Jede Variable wird durch ein Band dargestellt.
- ▶ Der Inhalt steht in binär von links nach rechts.
- ▶ Schrittweise Simulation
- ▶ Invariante: Zu Beginn der Simulation eines Schrittes stehen die Köpfe auf der Einerstelle.

$$x_i := x_j + x_k$$

$$x_i := x_j$$

while $x_k \neq 0$ do

x_i++

x_k--

od.

$$x_i := C$$

$$x_i := 0$$

$$\underbrace{x_i++ \quad ; \quad \dots \quad x_i++}_{C}$$

x_0



Inhalt von x_0
(in binär)

x_0



Beispiel

- 1: **if** $x_0 \neq 0$ **then goto** 3
- 2: x_0++
- 3: ...

