

# راهنمای لیگ‌های چهاردهگانه اولین دوره مسابقات هوش مصنوعی و رباتیک آیروکاپ ۱۴۰۴

## مقدمه

مسابقات «آیروکاپ» بستری آموزشی و رقابتی برای دانش‌آموزان، دانشجویان و علاقه‌مندان به علوم مهندسی، رباتیک و هوش مصنوعی است. این رقابت‌ها با هدف پرورش مهارت‌های حل مسئله، کار تیمی، خلاقیت و نوآوری طراحی شده‌اند و شامل چهارده لیگ تخصصی در حوزه‌های مختلف فناوری می‌باشند.

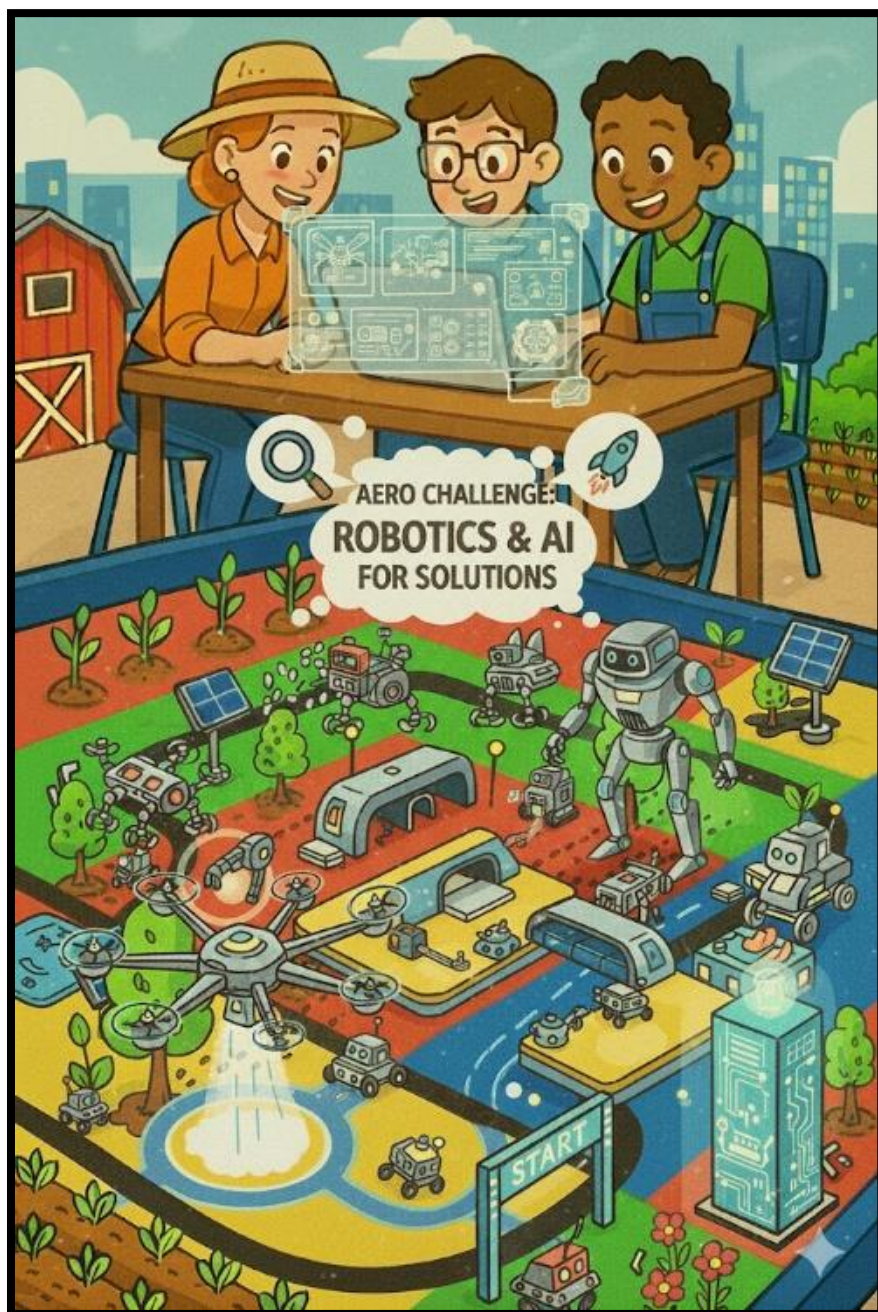
## اهداف کلان آیروکاپ

- ارتقای سطح دانش مهندسی و هوش مصنوعی در میان نسل جوان
- ایجاد انگیزه برای ورود به رشته‌های فناورانه
- توسعه کار تیمی و روحیه رقابت سالم
- شناسایی استعدادهای برتر در حوزه‌های فناورانه و پژوهشی

## عناوین لیگ‌ها :

- (۱) آیرو چلنج (حل چالش‌ها با ساخت ربات و هوش مصنوعی)
- (۲) تولید محتوای دیجیتال ویژه بازار کار
- (۳) تولید محتوا با هوش مصنوعی
- (۴) ساخت **AI Agent**
- (۵) اختراعات رباتیک و هوش مصنوعی
- (۶) جنگجویان هوشمند
- (۷) برنامه‌نویسی و هوش مصنوعی
- (۸) نمایش ربات‌ها
- (۹) ربات امدادگر محیط زیست
- (۱۰) ربات پرنده
- (۱۱) خودرو خودران
- (۱۲) کشاورز هوشمند با هوش مصنوعی (**Agri Tech AI**)
- (۱۳) هوش مصنوعی در علوم پزشکی و سلامت (**Medi AI**)
- (۱۴) مدیریت هوشمند مصرف آب (**Aqua AI**)

(۱) لیگ آیرو چلنج (حل چالش ها با ساخت ربات و استفاده از هوش مصنوعی)



موضوع : طراحی و ساخت ربات خودمختار با مأموریت‌های ترکیبی فنی و هوشمند

اهداف آموزشی

لیگ آیرو چلنج ترکیبی از مهارت‌های طراحی، خلاقیت، و هوش مصنوعی است. هدف اصلی، آموزش کاربردی مفاهیم مهندسی و الگوریتمی در شرایط واقعی و رقابتی است.

اهداف کلیدی:

- تقویت مهارت‌های حل مسئله در شرایط محدود زمانی
- توسعه خلاقیت در طراحی و ساخت با مواد ساده و ارزان
- آشنایی با اصول مهندسی مکانیک، الکترونیک، برنامه‌نویسی و هوش مصنوعی
- یادگیری مفاهیم پایه‌ی یادگیری ماشین و بینایی ماشین ساده
- آموزش کار تیمی و مدیریت پروژه در فشار زمانی

ساختار رقابت

این لیگ در دو سطح مجزا برگزار می‌شود تا تناسب کامل با توان فنی شرکت‌کنندگان فراهم شود:

سطح ۱: دانش‌آموزی (پایه تا متوسطه دوم)

عنوان :ربات چالشگر

الزامات فنی:

- کنترلر مجاز **Arduino Uno / Nano**: یا بردهای مشابه
- موتور: فقط **DC** یا **Servo** ساده
- سنسور مجاز: **IR**، **Ultrasonic**، **Light Sensor**
- بدون ارتباط بی‌سیم یا کنترل از راه دور
- مواد بدنه: چوب بستنی، فوم، مقوا، پلاستیک سبک، کش، چسب و مواد ساده

محدودیت‌ها:

- ابعاد حداکثر:  $20 \times 20 \times 20$  سانتی‌متر
- کلید قطع اضطراری الزامی است.
- مدت زمان ساخت در مسابقه: ۲ ساعت + ۳۰ دقیقه تست
- عملکرد کاملاً خودمختار (بدون کنترل خارجی)

## چالش‌ها:

۱. عبور از موانع متحرک ساده

- سه مانع با حرکت خطی یا چرخشی.
- امتیاز کامل برای عبور کامل در  $\geq 5$  دقیقه بدون برخورد.

۲. جمع‌آوری اشیاء رنگی

- جمع‌آوری ۳ تا ۵ شیء و انتقال به محل هدف.
- رنگ‌های مختلف امتیاز متفاوت دارند.

۳. مسیریابی ساده

- دنبال کردن خط یا مسیر رنگی تا نقطه پایان.

۴. تصمیم‌گیری منطقی

- توقف در مقابل مانع، انتخاب مسیر چپ/راست در تقاطع.

جدول داوری سطح دانش آموزی:

وزن (%)	توضیح	معیار ارزیابی
۳۰	دقت در اجرای مأموریت‌ها	عملکرد فنی
۲۰	نوآوری در ساخت، استفاده از مواد ساده	خلاقیت و طراحی
۱۰	نظم در سیم‌کشی و ایمنی مکانیکی	کیفیت ساخت و ایمنی
۱۵	تقسیم وظایف و رعایت زمان	تیم‌ورک و زمان‌بندی
۱۵	توضیح مراحل ساخت و پاسخ به سؤالات داوران	مستندسازی و ارائه
۱۰	استفاده مجاز از قطعات، کلید اضطراری	رعایت قوانین و ایمنی
۱۰۰٪		جمع کل

سطح ۲: دانشجویی / فنی حرفه‌ای

عنوان: ربات هوشمند آبرو

الزامات فنی:

- کنترلر **Arduino**: یا معادل آن
- مجاز به استفاده از سنسورهای ترکیبی (**Ultrasonic, IR, Color Sensor, Compass**)
- الگوریتم‌های هوش مصنوعی باید محلی و سبک اجرا شوند (بدون اتصال اینترنتی یا ابری).
- بدون استفاده از ماژول‌های پیچیده (**ESP32, Raspberry Pi, Jetson ...**)
- استفاده از الگوریتم‌های ساده بینایی ماشین با دوربین یا حسگر رنگ مجاز است.

محدودیت‌های عملکردی:

- ابعاد: حداکثر ۳۰×۳۰×۳۰ سانتی‌متر
- وزن: حداکثر ۳ کیلوگرم
- خودمختاری کامل در تصمیم‌گیری
- زمان کل مسابقه: ۱۰ دقیقه (۲ دقیقه رزرو فنی)

چالش‌های رقابتی:

۱. مسیریابی هوشمند

○ استفاده از الگوریتم‌های **A\*, BFS/DFS** یا حسگر فاصله.

○ امتیاز بر اساس دقت، سرعت و خطاها.

۲. جمع‌آوری و انتقال اشیاء با اولویت رنگ یا شکل

○ امتیاز ویژه برای تصمیم‌گیری بر اساس اولویت هوشمند.

۳. بینایی ماشین ساده

○ تشخیص رنگ، شکل یا علامت جهت‌دهی (فلش، دایره، مربع).

۴. تصمیم‌گیری خودکار

○ انتخاب مسیر کوتاه‌تر یا امن‌تر در موقعیت‌های تصادفی.

۵. تعامل انسان – ربات

○ اجرای فرمان صوتی یا ژست حرکتی ساده. (**Start / Stop**)

وزن (%)	توضیح	معیار ارزیابی
۲۵	اجرای کامل مراحل بدون خطا	عملکرد فنی و دقت مأموریت
۲۰	دقت در تصمیم‌گیری و پردازش محلی	کارایی هوش مصنوعی
۱۵	طراحی الگوریتم جدید یا ایده منحصر به فرد	خلاقیت و نوآوری
۱۰	طراحی مکانیکی، سیم‌کشی، استحکام ساخت	کیفیت فنی و مهندسی
۱۰	ارائه گزارش و ویدئو	مستندسازی فنی
۱۰	تقسیم وظایف و همکاری اعضا	کار تیمی و مدیریت زمان
۵	دقت پاسخ به دستورات صوتی یا حرکتی	تعامل انسان-ربات
۵	استفاده ایمن از قطعات	ایمنی و رعایت محدودیت‌ها
۱۰۰٪		جمع کل

#### نکات اجرایی و ایمنی

- همه ربات‌ها باید دارای کلید قطع اضطراری باشند.
- استفاده از قطعات تیز یا مواد خطرناک ممنوع است.
- زمین مسابقه در هر مرحله استانداردسازی و کنترل فنی می‌شود.
- هر تیم موظف به ارائه **TDP** شامل نقشه مدار، کد منبع و عکس مراحل ساخت است.

#### هدف نهایی

این لیگ ترکیبی از هوش، خلاقیت، و ساخت واقعی است. شرکت‌کنندگان با دست‌سازه‌های خود می‌آموزند که چگونه مفاهیم علمی را به پروژه‌های کاربردی تبدیل کنند. آبرو چلنج پلی است میان آموزش نظری و تجربه‌ی عملی — جایی که ربات‌ها با اندیشه انسان، هوشمند می‌شوند.





## اهداف آموزشی:

- پرورش خلاقیت و مهارت‌های تولید محتوای دیجیتال با ابزارهای حرفه‌ای
- آماده‌سازی دانش‌آموزان و دانشجویان برای ورود به بازار کار در حوزه‌های انیمیشن، تبلیغات و موشن گرافیک
- تقویت توانایی حل مسئله از طریق خلق محتوای کاربردی متناسب با نیازهای ملی

## ساختار رقابت:

### دسته‌بندی سنی /مقطعی

ردیف	مقطع	نوع انیمیشن	ابزارهای پیشنهادی
۱	ابتدایی	دو بعدی ساده	Blender (رابط ساده شده)، Canva Animation، Animaker
۲	متوسطه اول	دو بعدی پیشرفته	Adobe Animate، Canva، After Effects، Photoshop
۳	متوسطه دوم /دانشجویی	سه بعدی حرفه‌ای	Unity، AI، Houdini، Cinema 4D، Maya، Unreal Engine و Tools

## مراحل مسابقه

- مرحله اول: غیر حضوری
- مرحله نهایی: حضوری در تهران

## الزامات فنی پروژه

### طول اثر:

برای مقطع ابتدایی حداقل ۱۵ ثانیه و متوسطه اول ۱۵-۳۰ ثانیه و ارسال ویدئو از طریق وبسایت متوسطه دوم و دانشجویی بازه ۳۰-۶۰ ثانیه و ارسال ویدئو به همراه مستندات فنی از طریق وبسایت

### اجزای اجباری:

- حداقل ۲ عنصر تولیدشده با AI (صدا، تصویر، موشن یا اسکریپت)
- صداگذاری هماهنگ با صحنه‌ها (AI یا ضبط دستی)
- تیتراژ پایانی شامل ابزارهای استفاده‌شده
- قالب خروجی: MP۴ با رزولوشن ۱۰۸۰p (حداقل نرخ فریم ۲۴ fps)

استفاده از چت بات‌ها (DeepSeek, Gemini, ...) آزاد است ولی در تیتراژ پایانی بیان شود از کدام یک استفاده شده است.



ردیف	معیار	وزن (%)	توضیحات
۱	خلاقیت و نوآوری	۳۰	اصالت ایده، تناسب با نیازهای کشور، جذابیت بصری
۲	تلفیق هوش مصنوعی	۲۵	کیفیت استفاده از ابزارهای AI (صدا، تصویر، اسکریپت)
۳	فنی و اجرایی	۲۵	کیفیت رندر، انیمیشن، هماهنگی صدا و تصویر
۴	کاربردی سازی	۲۰	قابلیت استفاده در بازار کار (تبلیغات، آموزش، فرهنگ سازی)

چالش‌های عملی متناسب با نیازهای ایران (۱۰ مورد پیشنهادی)

سطح دانش آموزی (ابتدایی و متوسطه اول):

۱. تبلیغ بازیافت زباله (آموزش تفکیک پسماند به کودکان)
۲. معرفی آثار تاریخی ایران (مثلاً تخت جمشید با انیمیشن ساده)
۳. پویانمایی قصه‌های محلی (مانند "ماهی سیاه کوچولو")
۴. تبلیغ محصولات ایرانی (مثلاً عسل یا صنایع دستی)
۵. آموزش ایمنی در مدارس (مثل مقابله با زلزله)

سطح دانشجویی و متوسطه دوم:

۶. شبیه‌سازی عملیات ربات امدادگر (در محیط‌های بحرانی)
۷. تیزر معرفی فناوری‌های بومی (مثلاً نانو پوشش‌های ضد عفونی کننده)
۸. انیمیشن آموزشی پزشکی (مثل نحوه عملکرد واکسن)
۹. تبلیغ گردشگری هوشمند (با تمرکز بر جاذبه‌های کمتر شناخته شده)
۱۰. پویانمایی چالش‌های محیط زیستی (مثل کم‌آبی یا آلودگی هوا)

(۱) فرآیند اجرا

مرحله ۱: ثبت نام و طرح اولیه

ارسال Storyboard (حداکثر ۵ اسلاید) + لیست ابزارهای AI تا ۲ هفته بعد از ثبت نام در مسابقه

مرحله ۲: تولید (زمان: ۶ هفته)

- ارائه گزارش پیشرفت هفتگی شامل:
- اسکرین‌شات از مراحل تولید
- مستندات استفاده از ابزارهای AI (Promptها، تنظیمات مدل)

مرحله ۳: داوری

ارزیابی در دو سطح:

- داوری فنی توسط متخصصان VFX
- امتیاز خلاقیت توسط هنرمندان انیمیشن

محدودیت‌ها و ملاحظات:

ممنوعیت‌ها:

- استفاده از محتوای آماده بیش از ۱۰٪ اثر
- حجم فایل نهایی نباید از ۲۰۰ مگابایت تجاوز کند تا سرور مسابقه تحت فشار قرار نگیرد.
- به‌کارگیری مدل‌های صوتی/تصویری دارای محدودیت کپی‌رایت آثار ایرانی داده‌ها و احترام به اصول فرهنگی و اخلاقی.

پشتیبانی آموزشی:

کارگاه‌های آنلاین رایگان (حداقل ۵ کارگاه) پیش از مسابقه در زمینه:

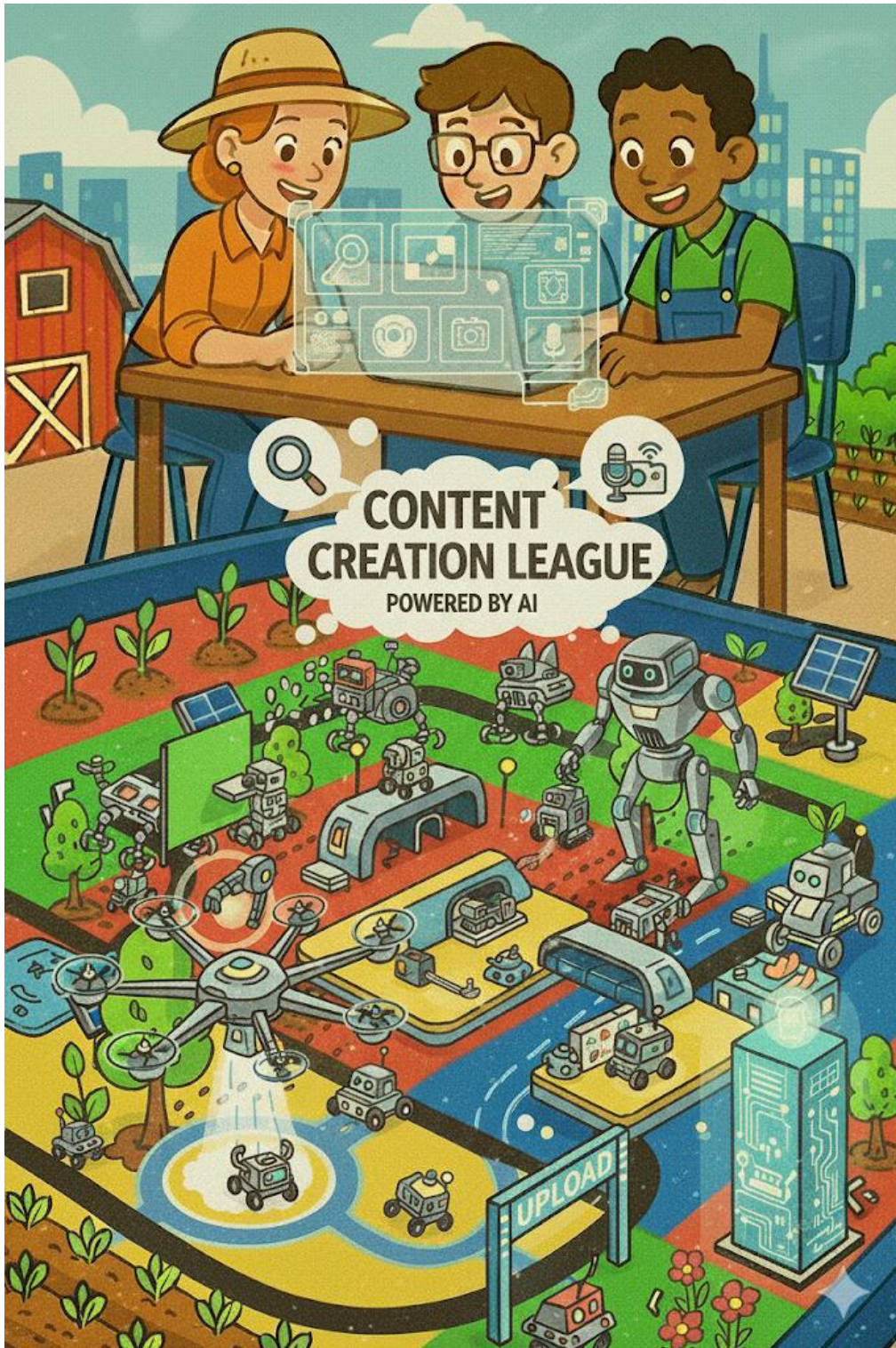
- اصول سینماگرافی مجازی در برخی ابزار همچون: Unity /UE۵/Maya/ Illustrator/Premiere
- بهینه‌سازی رندر
- صدا و افکت با ابزارهای اینترنتی
- مدیریت پروژه‌های محتوایی با Trello و Notion.

این لیگ، هم‌زمان دسترسی دانش‌آموزان به فناوری‌های روز را فراهم می‌کند و می‌تواند انگیزه‌ای برای حضور در بازار کار باشد. در صورت به حد نصاب رسیدن آثار در نظر است بخش گالری سه‌بعدی و یا "نمایشگاه مجازی" برای ارائه آثار برتر در پلتفرم‌های واقعیت مجازی نیز افزوده شود.

جدول معیارهای داوری لیگ تولید محتوای دیجیتال ویژه بازار کار

ردیف	معیار ارزیابی	وزن (%)	توضیحات امتیازدهی
۱	خلاقیت و نوآوری	۳۰٪	میزان تازگی ایده، اصالت محتوا، تناسب با نیازهای فرهنگی و ملی، جذابیت داستان و جلوه‌های بصری.
۲	تلفیق هوش مصنوعی	۲۵٪	کیفیت و میزان استفاده هوشمندانه از ابزارهای AI (در صدا، تصویر، انیمیشن، یا تولید متن/اسکرپت). شفافیت در ذکر ابزارهای استفاده‌شده در تیتراژ پایانی.
۳	کیفیت فنی و اجرایی	۲۵٪	سطح مهارت در رندر، طراحی صحنه، نور، حرکت، هماهنگی صدا و تصویر، و وضوح خروجی مناسب (۱۰۸۰p، ۶۰fps).
۴	کاربردی‌سازی و بازارپذیری	۱۵٪	قابلیت استفاده در پروژه‌های واقعی (تبلیغات، آموزش، اطلاع‌رسانی)، و ارزش محتوایی اثر برای بازار کار.
۵	رعایت اصول اخلاقی و حقوقی	۵٪	رعایت حق نشر، استفاده مجاز از داده‌ها و منابع صوتی/تصویری، و احترام به هویت فرهنگی ایران.

جمع کل: ۱۰۰ امتیاز



این لیگ شامل دو بخش اصلی است. شرکت‌کنندگان می‌توانند در یکی یا هر دو بخش شرکت نمایند. هر بخش به‌طور مستقل داوری و امتیازدهی می‌شود.

### بخش اول: تولید محتوای ویدیویی

#### شرح رقابت

شرکت‌کنندگان باید یک ویدئوی خلاقانه با استفاده از ابزارهای هوش مصنوعی تولید کنند. موضوع اصلی توسط کمیته برگزاری اعلام می‌شود (نمونه موضوعات: آموزش، تبلیغات، روایت داستانی، معرفی محصول یا پیام فرهنگی).

#### شرایط شرکت در مسابقه

- حداکثر مدت زمان ویدئو: ۹۰ ثانیه.
- استفاده از هوش مصنوعی در حداقل یکی از مراحل زیر الزامی است:
  - ایده‌پردازی (استفاده از چت‌بات‌ها و مولدهای خلاق)
  - تولید صحنه‌ها یا کاراکترها
  - صداگذاری یا تدوین نهایی
- محتوای ارسالی باید اورجینال و اختصاصی تیم شرکت‌کننده باشد. انتشار عمومی یا استفاده از پروژه‌های قبلی مجاز نیست.
- آثار باید در قالب **MP۴** با رزولوشن حداقل **۱۰۸۰p** ارسال شوند.

## معیارهای ارزیابی (۰ تا ۱۰۰ امتیاز)

ردیف	معیار	وزن (%)	توضیحات
۱	خلاقیت و نوآوری در ایده پردازی	۳۰٪	اصالت موضوع، جذابیت مفهومی، و شیوهی روایت
۲	کیفیت هنری و تکنیکی اثر	۲۵٪	طراحی صحنه، تدوین، نور، صدا و هماهنگی اجزای بصری
۳	استفاده هوشمندانه از ابزارهای هوش مصنوعی	۲۵٪	در تولید یا ویرایش AI میزان تسلط و تلفیق مؤثر
۴	ارتباط با موضوع و اثرگذاری محتوا	۲۰٪	میزان هماهنگی اثر با موضوع مسابقه و پیام منتقل شده به مخاطب

بخش دوم: تولید محتوای تصویری (پوستر یا تصویر تبلیغاتی)

### شرح رقابت

شرکت کنندگان باید با بهره گیری از ابزارهای هوش مصنوعی، یک تصویر یا پوستر خلاقانه در موضوع اعلام شده توسط هیئت داوران تولید کنند.  
این بخش می تواند شامل طراحی پوستر تبلیغاتی، تصویر آموزشی، آثار فرهنگی یا محیط زیستی باشد.

### شرایط شرکت در مسابقه

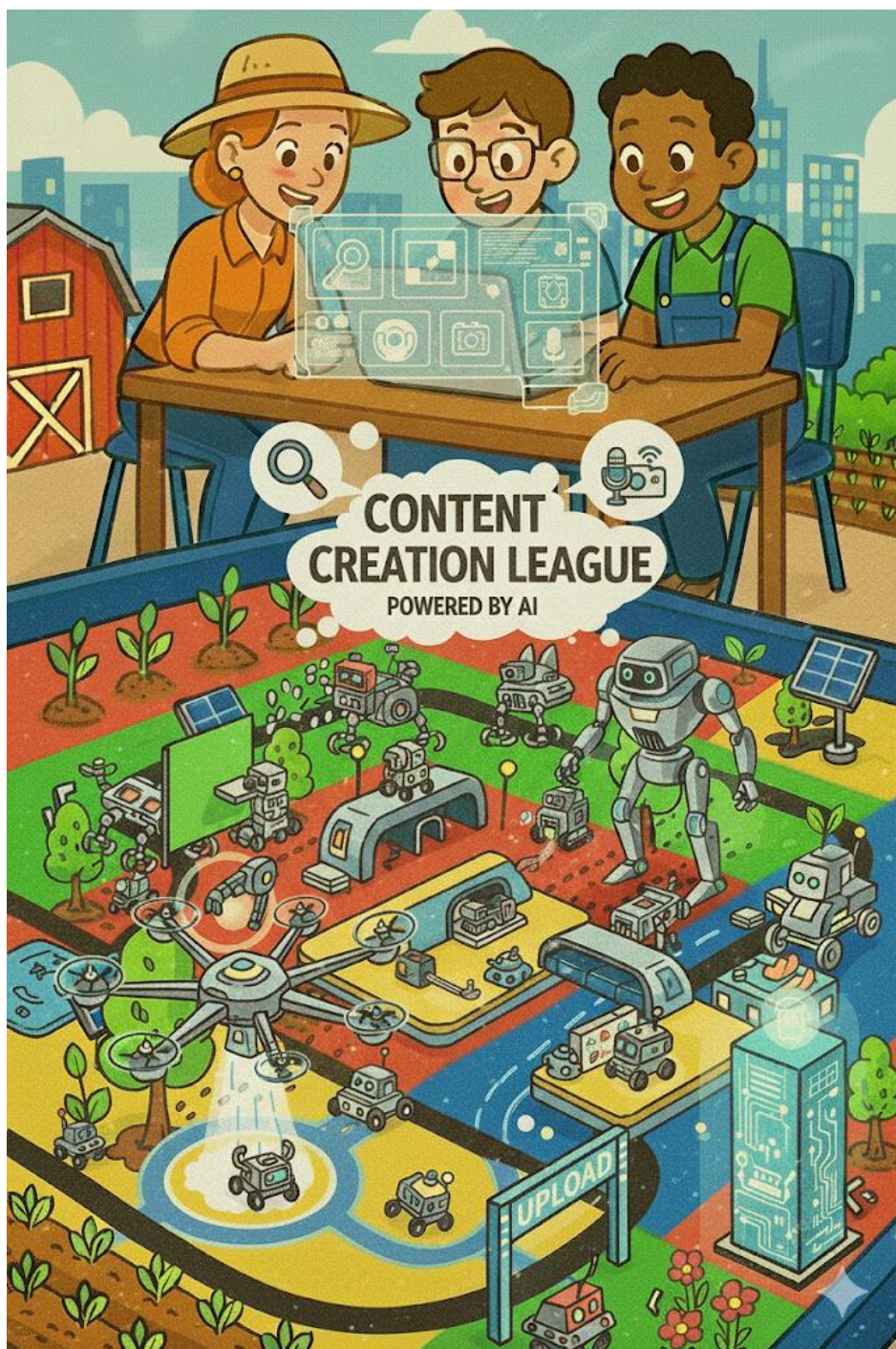
- استفاده از ابزارهای مولد تصویر مبتنی بر هوش مصنوعی (AI Image Generators) الزامی است.
- هر شرکت کننده می تواند حداکثر سه اثر ارسال نماید.
- آثار باید دارای کیفیت حداقل (۱۹۲۰×۱۰۸۰) Full HD باشند.
- آثار باید اورجینال و فاقد عناصر دارای کپی رایت باشند.
- فرمت تحویل **JPG** یا **PNG** با حداکثر حجم ۱۰ مگابایت برای هر اثر.



ردیف	معیار	(%) وزن	توضیحات
۱	نوآوری و خلاقیت در طراحی	۳۰٪	ایده‌ی جدید، سبک هنری خاص، و تناسب ترکیب‌بندی
۲	کیفیت بصری و جزئیات فنی اثر	۳۰٪	وضوح تصویر، جزئیات گرافیکی و هماهنگی رنگ‌ها
۳	انطباق با موضوع اعلام‌شده	۲۰٪	ارتباط مؤثر اثر با محور تعیین‌شده توسط هیئت داوران
۴	پیام، تأثیرگذاری و جذابیت کلی	۲۰٪	توانایی جذب مخاطب و انتقال پیام فرهنگی یا آموزشی

#### نکات عمومی برای هر دو بخش

- آثار باید فاقد هرگونه محتوای مغایر با ارزش‌های فرهنگی و اخلاقی کشور باشند.
- ذکر نام ابزارهای هوش مصنوعی استفاده‌شده در تیتراژ یا فایل توضیحات الزامی است.
- ارسال آثار از طریق وبسایت رسمی مسابقات آبروکاپ انجام می‌شود.
- در هر بخش، تیم‌های برتر بر اساس مجموع امتیاز داوران و نظر هیئت فنی انتخاب خواهند شد.
- در بخش دانش‌آموزی، سطح انتظارات فنی متناسب با سن شرکت‌کنندگان خواهد بود و امتیاز خلاقیت وزن بیشتری دارد.



## هدف لیگ

این لیگ ویژه‌ی علاقه‌مندان به برنامه‌نویسی، طراحی سیستم‌های تعاملی و توسعه عامل‌های هوشمند (**AI Agents**) است.

هدف آن، پرورش مهارت‌های فنی و خلاقیتی در ساخت سامانه‌هایی است که توانایی درک، تصمیم‌گیری و تعامل هوشمندانه با کاربر یا محیط را دارند.

## شرح رقابت

در این رقابت، شرکت‌کنندگان باید یک عامل هوشمند (**AI Agent**) با کاربرد مشخص طراحی و پیاده‌سازی کنند. کاربرد می‌تواند در یکی از حوزه‌های زیر باشد:

- پاسخ‌گویی خودکار یا چت‌بات‌های هوشمند
- مدیریت وظایف و زمان
- تحلیل داده‌ها یا تصمیم‌یارهای مبتنی بر هوش مصنوعی
- اتصال به ابزارهای خارجی **API Integration**، کنترل سیستم‌ها، و...

## شرایط شرکت در مسابقه

- عامل طراحی شده باید حداقل یک قابلیت کلیدی قابل اجرا و قابل آزمایش داشته باشد.
- کد منبع و مستندات فنی پروژه باید به صورت شفاف و قابل اجرا ارسال شوند.
- استفاده از مدل‌های از پیش آموزش دیده یا ابزارهای آماده مجاز است، به شرط آن که نوآوری، شخصی‌سازی یا ارزش‌افزوده‌ی طراحی تیم شرکت‌کننده به وضوح مشخص باشد.
- آثار باید در محدوده‌ی زمانی تعیین شده، از طریق پرتال رسمی مسابقات آیروکاپ ارسال گردند.

ردیف	معیار ارزیابی	وزن (%)	توضیحات
۱	خلاقیت و نوآوری در طراحی	۲۵٪	ایده‌ی جدید، کاربرد متفاوت یا شیوه‌ی نو در طراحی عامل هوشمند
۲	دقت و کارایی در اجرای وظایف	۳۰٪	میزان صحت عملکرد، سرعت پاسخ‌گویی و پایداری سیستم
۳	تجربه کاربری و سهولت تعامل	۲۰٪	سادگی استفاده، طراحی رابط کاربری یا نحوه تعامل مؤثر با انسان یا محیط
۴	قابلیت توسعه و کاربردپذیری عملی	۲۵٪	توانایی گسترش، اتصال به سرویس‌های دیگر و ارزش کاربردی در دنیای واقعی

#### ساختار رقابت و داوری

- هر شرکت‌کننده یا تیم می‌تواند در یک یا چند لیگ هوش مصنوعی آیروکاپ ثبت‌نام کند.
- پروژه‌ها باید در مهلت اعلام‌شده به دبیرخانه ارسال شوند.
- هیئت داوران شامل اساتید دانشگاهی، متخصصان صنعت فناوری اطلاعات و فعالان حرفه‌ای حوزه‌ی هوش مصنوعی است.
- آثار براساس معیارهای فوق ارزیابی و برندگان رتبه‌های اول تا سوم معرفی خواهند شد.
- در سطح دانش‌آموزی، تأکید داوران بر خلاقیت و ایده است؛ در سطح دانشجویی، بر دقت فنی و قابلیت توسعه

#### پیام پایانی

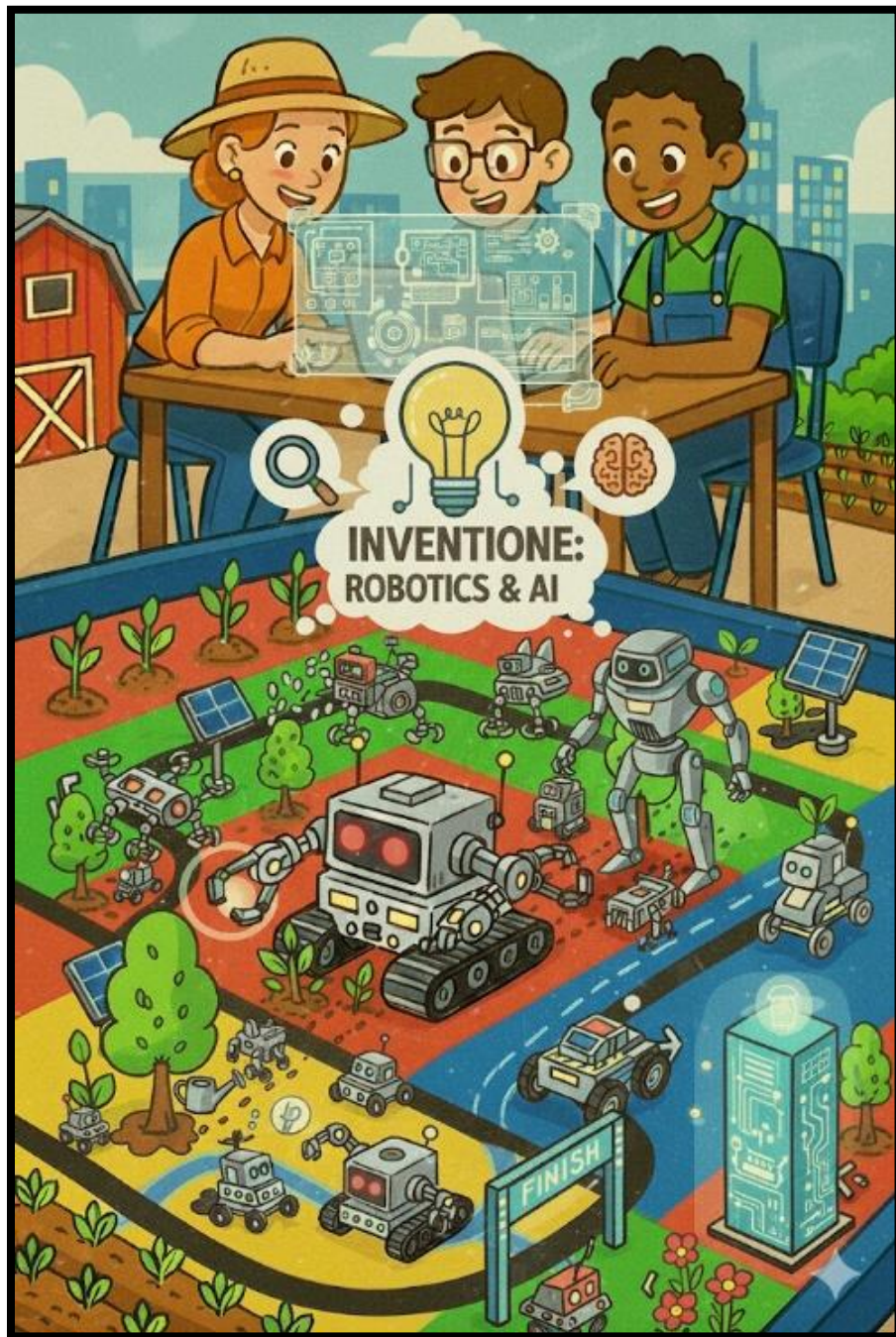
این مسابقه فرصتی است برای نمایش خلاقیت، دانش فنی و توانایی نوآوری در دنیای پرشتاب هوش مصنوعی. شرکت‌کنندگان در این لیگ می‌آموزند چگونه ایده‌های هوشمند خود را از مرحله‌ی کد تا محصول واقعی به اجرا درآورند.

جدول معیارهای داوری لیگ ساخت عامل هوشمند (AI Agent)

ردیف	معیار ارزیابی	وزن (%)	توضیحات امتیازدهی
۱	خلاقیت و نوآوری در طراحی	۲۵٪	ایده جدید، نحوه ترکیب فناوری‌ها، و نوآوری در طراحی عامل هوشمند
۲	دقت و کارایی عامل	۳۰٪	توانایی انجام وظایف با دقت، پاسخ‌گویی سریع، پایداری و نرخ خطای پایین
۳	تجربه کاربری و تعامل	۲۰٪	سهولت کار با سیستم، طراحی رابط کاربری و کیفیت ارتباط انسان-عامل
۴	قابلیت توسعه و کاربردپذیری عملی	۲۵٪	امکان گسترش پروژه، سازگاری با ابزارهای دیگر و ارزش کاربردی در محیط واقعی

جمع کل ۱۰۰: امتیاز







## اهداف آموزشی

- توسعه مهارت‌های تحقیق و توسعه در حوزه‌های رباتیک و هوش مصنوعی
- آشنایی با فرآیند تجاری‌سازی محصولات فناورانه و ورود به بازار
- تقویت توانایی ارائه، دفاع و مستندسازی پروژه‌های فناورانه
- آموزش اصول ثبت اختراع و مالکیت فکری در حوزه فناوری

## ساختار کلی مسابقه

این لیگ شامل سه بخش اصلی است:

۱. بخش محصول رباتیک و هوش مصنوعی
  ۲. بخش ایده‌های فناورانه رباتیک و هوش مصنوعی
  ۳. بخش پژوهش‌های علمی در رباتیک و هوش مصنوعی
- شرکت‌کنندگان می‌توانند در یک یا چند بخش شرکت کنند.

## بخش اول: محصول رباتیک و هوش مصنوعی

### شرایط شرکت

- ارائه‌ی یک پروپوزال کسب‌وکار کامل شامل:
  - تحلیل بازار و شناسایی نیاز مشتری
  - مطالعه و تحلیل رقبا
  - مدل درآمدی و پایداری اقتصادی
  - برنامه توسعه محصول و نقشه راه فناوری
- ارائه‌ی نمونه اولیه کاربردی که حداقل ۷۰٪ از ویژگی‌های اصلی محصول در آن پیاده‌سازی شده باشد.

ردیف	معیار	امتیاز	توضیحات
۱	نوآوری و اصالت	۲۰	بررسی ثبت اختراعات مشابه، سطح نوآوری، و میزان بهبود نسبت به راه‌حل‌های موجود
۲	قابلیت تجاری‌سازی	۲۰	پتانسیل جذب سرمایه، هزینه تولید انبوه، و پایداری مدل کسب‌وکار
۳	کاربردپذیری در صنعت	۲۰	میزان تناسب محصول با نیازهای واقعی صنعت و حجم تقاضای بالقوه در بازار
۴	مستندات فنی و مالی	۲۰	دقت داده‌های فنی، واقع‌گرایی تحلیل مالی، و کامل بودن مدارک ارائه‌شده
۵	ارائه و دفاع	۲۰	کیفیت ارائه شفاهی، توانایی پاسخ‌گویی به پرسش‌ها، و شفافیت در دفاع از ایده

جمع کل: ۱۰۰ امتیاز

بخش دوم: ایده‌های رباتیک و هوش مصنوعی

فرمت ارائه

شرکت‌کنندگان باید یک پروپوزال علمی ۵ تا ۷ صفحه‌ای مطابق ساختار استاندارد تهیه و ارسال نمایند:

۱. چکیده
۲. مقدمه و بیان مسئله
۳. مرور ادبیات و پیشینه پژوهش
۴. روش‌شناسی پیشنهادی
۵. نتایج مورد انتظار و نوآوری پژوهش
۶. منابع و مراجع

معیار	توضیح
اصالت ایده	نو بودن مسئله و تفاوت با پژوهش‌های مشابه
امکان‌سنجی فنی	قابلیت اجرای ایده با منابع و فناوری‌های موجود
پتانسیل تأثیرگذاری	میزان تأثیر ایده بر جامعه، صنعت یا علم
کیفیت نگارش علمی	وضوح، استناددهی، و انسجام متن
سازماندهی منطقی	ترتیب منطقی بخش‌ها و پیوستگی مفهومی متن

بخش سوم: پژوهش‌های رباتیک و هوش مصنوعی

#### الزامات مقاله

- مقاله باید حداقل ۸ صفحه و حداکثر ۱۵ صفحه باشد.
- باید شامل بخش‌های استاندارد مقالات علمی (چکیده، مقدمه، روش، نتایج، بحث و منابع) باشد.
- در صورت استفاده از شبیه‌سازی، کدها و پارامترهای فنی باید به‌طور کامل مستند شوند.
- نتایج باید با روش‌های آماری معتبر تحلیل و تفسیر شوند.

#### فرآیند داوری

- داوری در دو مرحله انجام می‌شود:
  ۱. مرحله اولیه: بررسی علمی و محتوایی مقاله.
  ۲. مرحله نهایی (دفاع حضوری): ارائه و پرسش‌وپاسخ توسط هیئت داوران.
- ارزیابی نهایی بر اساس چهار شاخص انجام می‌شود:
  - کیفیت علمی پژوهش
  - نوآوری در روش یا نتیجه
  - کاربردپذیری نتایج در صنعت یا آموزش
  - کیفیت ارائه و مستندسازی

#### اهداف نهایی لیگ

این لیگ فرصتی است برای تبدیل ایده‌های پژوهشی و فناورانه به محصولات واقعی، و پلی میان دنیای دانشگاه، نوآوری و صنعت.

شرکت‌کنندگان در مسیر رقابت با مراحل تحقیق، طراحی، ساخت و ارائه آشنا شده و مهارت‌های کلیدی پژوهش و کارآفرینی فناورانه را کسب می‌کنند.

نکات برای هر دو سطح

برای دانش‌آموزان:

- در بخش ایده‌ها و محصولات رباتیک، به جای «پیاپی‌سازی مدل‌های پیچیده»، بیشتر بر نوآوری و خلاقیت تمرکز کنید.
- در بخش پژوهش، دانش‌آموزان می‌توانند پروژه‌های ساده‌تری که به توسعه مهارت‌های علمی و عملی کمک می‌کند، انجام دهند.

برای دانشجویان:

- در بخش پژوهش و ایده‌ها، معیارهایی که به شبیه‌سازی‌های علمی دقیق‌تر و کاربرد صنعتی بیشتر توجه دارند، اضافه شود.
- در بخش محصول، به جای محصول‌های ساده، مدل‌های تجاری و طرح‌های پیچیده‌تر مورد انتظار است.

جدول معیارهای داوری لیگ اختراعات رباتیک و هوش مصنوعی

بخش محصول

ردیف	معیار ارزیابی	وزن (%)	توضیحات
۱	نوآوری و اصالت	۲۰٪	بررسی ثبت اختراعات مشابه، میزان خلاقیت در طراحی، و بهبود نسبت به راه‌حل‌های موجود
۲	قابلیت تجاری‌سازی	۲۰٪	ارزیابی هزینه تولید انبوه، مدل کسب‌وکار، و پتانسیل جذب سرمایه
۳	کاربردپذیری در صنعت	۲۰٪	میزان ارتباط محصول با نیازهای صنعتی و تقاضای بازار
۴	مستندات فنی و مالی	۲۰٪	کیفیت تحلیل فنی، واقع‌گرایی مالی، و جامعیت مستندات
۵	ارائه و دفاع از پروژه	۲۰٪	توانایی در ارائه، وضوح بیان، تسلط علمی و پاسخ‌گویی به داوران

جمع کل: ۱۰۰ امتیاز

ردیف	معیار ارزیابی	وزن (%)	توضیحات
۱	اصالت ایده	۲۵٪	میزان تازگی و نوآوری در ایده و مسئله مطرح شده.
۲	امکان‌سنجی فنی	۲۰٪	قابلیت اجرایی ایده با منابع و دانش موجود.
۳	پتانسیل تأثیرگذاری	۲۰٪	تأثیر ایده در صنعت، جامعه یا توسعه علم.
۴	کیفیت نگارش و سازمان‌دهی علمی	۲۰٪	انسجام و منطق متن، استناددهی و ساختار استاندارد.
۵	ارائه و دفاع	۱۵٪	مهارت در ارائه و انتقال مؤثر مفهوم به داوران.

جمع کل: ۱۰۰ امتیاز

بخش پژوهش

ردیف	معیار ارزیابی	وزن (%)	توضیحات
۱	کیفیت علمی پژوهش	۳۰٪	دقت روش تحقیق، تحلیل داده‌ها و اعتبار نتایج.
۲	نوآوری در روش یا یافته‌ها	۲۵٪	خلاقیت در رویکرد، مدل یا نتیجه پژوهش.
۳	کاربردپذیری نتایج	۲۵٪	ارتباط نتایج با صنعت، آموزش یا توسعه فناوری.
۴	کیفیت ارائه و مستندسازی	۲۰٪	وضوح در بیان، کیفیت فایل ارائه و تنظیم مستندات فنی.

جمع کل: ۱۰۰ امتیاز

روش داوری و جمع‌بندی

- داوران در هر معیار نمره ۰ تا ۵ اختصاص می‌دهند.
- امتیاز نهایی هر معیار = (میانگین نمره داوران  $\times$  وزن معیار)  $\div$  ۵
- امتیاز نهایی تیم یا فرد = مجموع امتیاز معیارها (حداکثر ۱۰۰ امتیاز).
- در صورت تساوی، بخش نوآوری و کاربردپذیری معیار تعیین‌کننده برنده خواهد بود.





## اهداف آموزشی

- توسعه مهارت‌های طراحی سیستم‌های هوشمند در حوزه رباتیک
- آموزش اصول ایمنی در طراحی و ساخت ربات‌ها
- تقویت توانایی تحلیل و استراتژی در طراحی و کنترل ربات‌ها

## شرایط عمومی شرکت

- ثبت‌نام: ارسال فایل **TDP** (مشخصات فنی ربات) قبل از مهلت تعیین‌شده
- تعداد ربات‌ها: هر تیم فقط می‌تواند با یک ربات در مسابقه شرکت کند.

## مشخصات فنی ربات

- وزن ربات: حداکثر ۳ کیلوگرم (با تیرانس ۵ گرم)
- ابعاد ربات: حداکثر ۳۰×۳۰×۳۰ سانتی‌متر در حالت جمع‌شده
- محدودیت‌های طراحی:
  - ممنوعیت استفاده از قطعات جدا شونده
  - ممنوعیت استفاده از سیستم‌های مخرب عملکرد رقیب مانند **LED** فروسرخ
  - ممنوعیت استفاده از بردهای **SRC**
  - ممنوعیت استفاده از سیستم کنترل از راه دور
  - ممنوعیت استفاده از سلاح‌های خطرناک (اسیدی، آتش‌زا، پرتابی)
  - ممنوعیت استفاده از مواد چسبناک یا میدان‌های مغناطیسی
  - حداکثر ولتاژ ورودی: ۱۲ ولت

## مشخصات زمین مسابقه

- شکل زمین: دایره‌ای به قطر ۱۲۰ سانتی‌متر
- ناحیه بازی: شامل خط سفید محیطی به عرض ۵ سانتی‌متر
- جنس سطح زمین: پیست داربروی با رنگ‌بندی مشکی و سفید

## نحوه برگزاری مسابقه

- فرمت مسابقه: ۳ راند ۲ دقیقه‌ای (مجموعاً ۶ دقیقه)

- برنده: تیمی که ۲ از ۳ راند را ببرد
- وقت اضافه: ۳ دقیقه در صورت تساوی
- قوانین امتیازدهی (یوکو):
  - هل دادن ربات حریف به خارج از زمین
  - خروج خودکار ربات حریف از زمین
  - ناتوانی ربات حریف در ادامه مسابقه

#### مقررات ایمنی

#### ممنوعیت‌ها:

- استفاده از لبه‌های تیز (بیش از ۶۰ درجه)
- استفاده از قطعات آسیب‌زننده به زمین یا ربات حریف
- استفاده از سیستم‌های ایجاد خلأ یا فشار منفی

#### الزامات ایمنی:

- داشتن کلید قطع اضطراری برای قطع برق یا سیستم ربات در مواقع اضطراری
- پوشش حفاظتی برای قطعات متحرک و اجزای خطرناک
- انجام تست ایمنی ۲۴ ساعت قبل از مسابقه و تایید توسط داوران

#### شرایط خاص مسابقه

- مسابقه مجدد در موارد زیر:
  - بن‌بست ۳۰ ثانیه‌ای بین ربات‌ها
  - خروج همزمان هر دو ربات از زمین
  - توقف ۵ ثانیه‌ای هر دو ربات (در صورت عدم حرکت)
- جریمه‌ها:
  - نقض قوانین فنی: حذف از راند جاری
  - اعتراض غیرمنطقی: کسر امتیاز یا حذف تیم از مسابقه

#### تفاوت سطحی لیگ (دو سطحی)

- برای دانش‌آموزان:
- در بخش طراحی و اجرای ربات، به جای پیاده‌سازی مدل‌های پیچیده، تأکید بر نوآوری، خلاقیت، ایمنی و سادگی در ساخت است.

- کنترل نیمه خودکار یا دستی ساده مجاز است.
- تمرکز بر ایده‌های جدید، طراحی با مواد ارزان و مستندسازی ساده.
- هدف، یادگیری مفاهیم فنی پایه و منطق حرکتی ربات‌ها است.
- برای دانشجویان:
- در سطح دانشگاهی، تمرکز بر تحلیل فنی دقیق، طراحی پیشرفته و کنترل هوشمند است.
- سیستم‌های خودمختار، الگوریتم‌های کنترلی و طراحی صنعتی مورد انتظار است.
- معیارهایی مانند شبیه‌سازی دقیق، کاربرد در صنعت، و توسعه الگوریتم‌های تصمیم‌گیری در داوری لحاظ می‌شود.
- هدف، توسعه مهارت‌های حرفه‌ای مهندسی و پژوهشی در طراحی ربات‌های هوشمند است.

#### نکات اجرایی برای تیم‌ها:

- ربات‌ها باید دارای عملکرد خودمختار و قابل کنترل در زمان واقعی باشند.
- در صورت استفاده از فناوری‌های پیشرفته، تیم‌ها موظف به ارائه مستندات فنی و روش‌های استفاده از آن‌ها هستند.
- به یاد داشته باشید که هدف اصلی ایجاد یک تجربه رقابتی سالم، آموزشی و مبتنی بر نوآوری است.

#### جدول معیارهای داوری لیگ ربات‌های جنگجو

ردیف	معیار ارزیابی	وزن (%)	توضیحات
۱	نوآوری و اصالت در طراحی	۲۰٪	میزان نوآوری و اصالت در طراحی ربات، ویژگی‌های جدید یا کاربردی که از ربات‌های مشابه متمایز می‌کند
۲	عملکرد ربات	۳۰٪	دقت عملکرد ربات در انجام وظایف مسابقه (هل دادن، جلوگیری از خروج ربات از زمین و غیره)
۳	استراتژی و تحلیل مسابقه	۲۰٪	توانایی تیم در انتخاب استراتژی مناسب، تصمیم‌گیری در لحظه و مقابله با ربات حریف
۴	ایمنی و طراحی فنی	۲۰٪	رعایت اصول ایمنی در طراحی، استفاده از قطعات ایمن و تست‌های ایمنی موفق
۵	کیفیت مستندات و ارائه	۱۰٪	دقت و کامل بودن مستندات فنی، طراحی سیستم و نحوه ارائه در جلسه داوری

جمع کل: ۱۰۰ امتیاز

## روش امتیازدهی:

- هر داور برای هر معیار نمره ۰ تا ۵ می‌دهد.
- امتیاز نهایی هر معیار = (میانگین نمرات داوران  $\times$  وزن معیار)  $\div$  ۵
- امتیاز نهایی تیم = مجموع امتیاز معیارها (حداکثر ۱۰۰ امتیاز).
- در صورت تساوی، عملکرد ربات در معیار عملکرد ربات و استراتژی اولویت خواهد داشت.



## اهداف آموزشی

- تقویت مهارت‌های حل مسئله الگوریتمی
- توسعه توانایی کار تحت فشار زمانی
- آموزش روش‌های بهینه‌سازی و طراحی کد
- آشنایی با چارچوب‌های مدرن هوش مصنوعی و یادگیری ماشین

## ساختار کلی مسابقه

این لیگ شامل چهار بخش اصلی است و در دو سطح سنی و علمی برگزار می‌شود:

ویژگی‌ها	گروه هدف	سطح
اسکرچ استفاده از محیط‌های آموزشی مانند و پایتون ساده	تمرکز بر خلاقیت، تفکر منطقی و حل مسئله ساده	سطح ۱ - دانش‌آموزی (متوسطه و هنرستان)
استفاده از زبان‌ها و ابزارهای تخصصی AI برنامه‌نویسی و	تمرکز بر تحلیل الگوریتمی، بهینه‌سازی و سیستم‌های هوشمند	سطح ۲ - دانشجویی (دانشگاه‌ها)

## چهار بخش اصلی لیگ:

۱. بخش اسکرچ (Scratch)
۲. بخش ACM (حل مسئله الگوریتمی)
۳. بخش پایتون (پروژه‌های کاربردی)
۴. بخش هوش مصنوعی (AI Challenge)

شرکت‌کنندگان می‌توانند در یک یا چند بخش شرکت نمایند.

## بخش اول: اسکرچ

### ♦ سطح دانش‌آموزی

- حل ۵ مسئله با درجه دشواری افزایشی در مدت ۳ ساعت.
- تمرکز بر خلاقیت و توانایی ساخت منطق‌های تعاملی در محیط‌های بصری.



معیارهای داوری:

معیار	توضیح
صحت خروجی	دقت عملکرد در حل مسائل
خلاقیت در حل مسئله	نوآوری در طراحی منطق برنامه
نظم و خوانایی	ساختار منظم بلوک‌ها و وضوح در مراحل برنامه

بخش دوم **ACM**: حل مسئله الگوریتمی

♦ سطح دانش آموزی

• شامل ۵ مسئله با دشواری تدریجی در ۴ ساعت.

• زبان‌های مجاز: Python و C++

• تأکید بر درک مفاهیم پایه الگوریتم و تحلیل ساده زمان اجرا.

♦ سطح دانشجویی

• حل ۸ مسئله الگوریتمی در ۵ ساعت.

• زبان‌های مجاز: C++, Python, Java

• تمرکز بر تحلیل پیچیدگی، ساختار داده‌ها و الگوریتم‌های کلاسیک مانند **Graph, DP, DFS/BFS**

معیارهای داوری:

معیار	توضیح
صحت خروجی	درستی نتایج برنامه در تست‌ها
کارایی	عملکرد زمانی و حافظه‌ای
سازمان‌دهی کد	نظم، مستندسازی و ساختار منطقی برنامه

بخش سوم: پایتون

♦ سطح دانش آموزی

• پیاده‌سازی دو پروژه در ۳ ساعت شامل:

۱. تحلیل داده‌های ساده

۲. بازی یا شبیه‌ساز آموزشی کوچک

#### ◆ سطح دانشجویی

• پیاده‌سازی ۳ پروژه در ۴ ساعت شامل:

۱. پردازش داده‌ها (Data Processing)

۲. توسعه وب ساده (Web App)

۳. اتوماسیون فرآیندها (Automation)

معیارهای داوری:

معیار	توضیح
صحت پیاده‌سازی	عملکرد صحیح پروژه‌ها
کاربردپذیری	قابلیت استفاده در دنیای واقعی
نظم در کدنویسی	ساختار و طراحی ماژولار و قابل فهم

بخش چهارم: هوش مصنوعی (AI Challenge)

#### ◆ سطح دانش‌آموزی

• پیاده‌سازی مدل‌های ساده یادگیری ماشین با داده‌های آماده.

• مثال: پیش‌بینی نمره، تشخیص رنگ یا دسته‌بندی اشیای ساده.

• ابزارهای پیشنهادی: **Teachable Machine**، **sklearn**، **Python**.

#### ◆ سطح دانشجویی

• رقابت پیشرفته در حوزه یادگیری ماشین شامل:

۱. طبقه‌بندی تصاویر

۲. پردازش زبان طبیعی (NLP)

۳. سیستم‌های توصیه‌گر

محدودیت‌ها:

• استفاده از مدل‌های از پیش آموزش‌دیده در مرحله حضوری ممنوع است.

• استفاده از اینترنت یا پردازش ابری (**Google Colab**, **AWS**) مجاز نیست.

معیار	توضیح
دقت مدل	صحت پیش‌بینی و عملکرد مدل
نوآوری در طراحی	خلاقیت در انتخاب مدل و تنظیم داده‌ها
کارایی سیستم	سرعت و پایداری اجرای مدل
قابلیت توسعه	گسترش‌پذیری و کاربرد در صنعت یا آموزش

#### نکات اجرایی

- ارسال فایل **TDP (Technical Description Paper)** قبل از پایان مهلت ثبت‌نام الزامی است.
- استفاده از کتابخانه‌های استاندارد مجاز است اما نوآوری در طراحی و پیاده‌سازی امتیاز بالایی دارد.
- داوری بر اساس کیفیت اجرا، مستندسازی و خلاقیت انجام می‌شود.

#### تفاوت سطح‌ها در یک نگاه

ویژگی	سطح دانش‌آموزی	سطح دانشجویی
هدف آموزشی	رشد منطق برنامه‌نویسی و خلاقیت	بهینه‌سازی، تحلیل الگوریتمی و طراحی سیستم
ابزارها	Scratch, Python ساده	Python, C++, Java, AI Frameworks
نوع پروژه	بازی و شبیه‌سازی ساده	سیستم‌های هوشمند، تحلیل داده و AI
ارزیابی	خلاقیت + صحت عملکرد	کارایی + نوآوری + پایداری سیستم

## جمع‌بندی

این لیگ بستری آموزشی و رقابتی برای تمام علاقه‌مندان به دنیای کدنویسی و هوش مصنوعی است. در سطح دانش‌آموزی، هدف پرورش تفکر الگوریتمی و خلاقیت است، و در سطح دانشجویی، تمرکز بر تحلیل، طراحی و نوآوری فناورانه خواهد بود.

## اهداف آموزشی

- تقویت مهارت‌های حل مسئله الگوریتمی
- توسعه توانایی کار تحت فشار زمانی
- آموزش روش‌های بهینه‌سازی و طراحی کد
- آشنایی با چارچوب‌های مدرن هوش مصنوعی و یادگیری ماشین

## ساختار کلی مسابقه

این لیگ شامل چهار بخش اصلی است و در دو سطح سنی و علمی برگزار می‌شود:

ویژگی‌ها	گروه هدف	سطح
استفاده از محیط‌های آموزشی مانند اسکرچ و پایتون ساده	تمرکز بر خلاقیت، تفکر منطقی و حل مسئله ساده	سطح ۱ - دانش‌آموزی (متوسطه و هنرستان)
استفاده از زبان‌ها و ابزارهای تخصصی برنامه‌نویسی و AI	تمرکز بر تحلیل الگوریتمی، بهینه‌سازی و سیستم‌های هوشمند	سطح ۲ - دانشجویی (دانشگاه‌ها)

## چهار بخش اصلی لیگ:

۵. بخش اسکرچ
۶. بخش ACM (حل مسئله الگوریتمی)
۷. بخش پایتون (پروژه‌های کاربردی)
۸. بخش هوش مصنوعی (AI Challenge)

شرکت‌کنندگان می‌توانند در یک یا چند بخش شرکت نمایند.

## بخش اول: اسکرچ (Scratch)

### ◆ سطح دانش آموزی

- حل ۵ مسئله با درجه دشواری افزایشی در مدت ۳ ساعت.
- تمرکز بر خلاقیت و توانایی ساخت منطق‌های تعاملی در محیط‌های بصری.

معیارهای داوری:

معیار	توضیح
صحت خروجی	دقت عملکرد در حل مسائل
خلاقیت در حل مسئله	نوآوری در طراحی منطق برنامه
نظم و خوانایی	ساختار منظم بلوک‌ها و وضوح در مراحل برنامه

## بخش دوم: ACM (حل مسئله الگوریتمی)

### ◆ سطح دانش آموزی

- شامل ۵ مسئله با دشواری تدریجی در ۴ ساعت.
- زبان‌های مجاز: Python و C++
- تأکید بر درک مفاهیم پایه الگوریتم و تحلیل ساده زمان اجرا.

### ◆ سطح دانشجویی

- حل ۸ مسئله الگوریتمی در ۵ ساعت.
- زبان‌های مجاز: Python, Java, C++
- تمرکز بر تحلیل پیچیدگی، ساختار داده‌ها و الگوریتم‌های کلاسیک مانند Graph, DP, DFS/BFS

معیارهای داوری:

معیار	توضیح
صحت خروجی	درستی نتایج برنامه در تست‌ها
کارایی	عملکرد زمانی و حافظه‌ای
سازمان‌دهی کد	نظم، مستندسازی و ساختار منطقی برنامه

بخش سوم: پایتون

◆ سطح دانش آموزی

• پیاده سازی دو پروژه در ۳ ساعت شامل:

۳. تحلیل داده های ساده

۴. بازی یا شبیه ساز آموزشی کوچک

◆ سطح دانشجویی

• پیاده سازی ۳ پروژه در ۴ ساعت شامل:

۴. پردازش داده

۵. توسعه وب ساده

۶. اتوماسیون فرآیندها

معیارهای داوری:

معیار	توضیح
صحت پیاده سازی	عملکرد صحیح پروژه ها
کاربردپذیری	قابلیت استفاده در دنیای واقعی
نظم در کدنویسی	ساختار و طراحی ماژولار و قابل فهم

بخش چهارم: هوش مصنوعی (AI Challenge)

◆ سطح دانش آموزی

• پیاده سازی مدل های ساده یادگیری ماشین با داده های آماده.

• مثال: پیش بینی نمره، تشخیص رنگ یا دسته بندی اشیای ساده.

• ابزارهای پیشنهادی: **Teachable Machine**، **sklearn**، **Python**.

◆ سطح دانشجویی

• رقابت پیشرفته در حوزه یادگیری ماشین شامل:

۴. طبقه بندی تصاویر

۵. پردازش زبان طبیعی (NLP)

#### محدودیت‌ها:

- استفاده از مدل‌های از پیش آموزش‌دیده در مرحله حضوری ممنوع است.
- استفاده از اینترنت یا پردازش ابری (**Google Colab, AWS**) مجاز نیست.

#### معیارهای داوری:

معیار	توضیح
دقت مدل	صحت پیش‌بینی و عملکرد مدل
نوآوری در طراحی	خلاقیت در انتخاب مدل و تنظیم داده‌ها
کارایی سیستم	سرعت و پایداری اجرای مدل
قابلیت توسعه	گسترش‌پذیری و کاربرد در صنعت یا آموزش

#### نکات اجرایی

- ارسال فایل **TDP** قبل از پایان مهلت ثبت‌نام الزامی است.
- استفاده از کتابخانه‌های استاندارد مجاز است اما نوآوری در طراحی و پیاده‌سازی امتیاز بالایی دارد.
- داوری بر اساس کیفیت اجرا، مستندسازی و خلاقیت انجام می‌شود.

#### تفاوت سطح‌ها در یک نگاه

ویژگی	سطح دانش‌آموزی	سطح دانشجویی
هدف آموزشی	رشد منطق برنامه‌نویسی و خلاقیت	بهینه‌سازی، تحلیل الگوریتمی و طراحی سیستم
ابزارها	Scratch, Python ساده	Python, C++, Java, AI Frameworks
نوع پروژه	بازی و شبیه‌سازی ساده	سیستم‌های هوشمند، تحلیل داده و AI
ارزیابی	خلاقیت + صحت عملکرد	کارایی + نوآوری + پایداری سیستم



جدول معیارهای داوری لیگ برنامه‌نویسی و هوش مصنوعی

ردیف	بخش مسابقه	معیار ارزیابی	وزن (%)	توضیحات امتیازدهی
۱	اسکرچ	صحت خروجی	۴۰٪	صحت نتایج و عملکرد صحیح پروژه‌ها
		خلاقیت در حل مسئله	۳۵٪	استفاده از ایده‌های جدید و منحصر به فرد در طراحی الگوریتم
		خوانایی و سازماندهی کد	۲۵٪	نظم، توضیح‌گذاری، و طراحی منطقی مراحل کدنویسی
۲	ACM	صحت خروجی	۴۰٪	تعداد تست‌های پاس شده و دقت الگوریتم
		عملکرد و بهینگی	۳۵٪	زمان و حافظه مصرفی و استفاده از الگوریتم‌های مناسب
		خوانایی و ساختار کد	۲۵٪	نظم و ساختار منطقی کد، نام‌گذاری متغیرها، و کامنت‌گذاری
۳	پایتون	صحت پیاده‌سازی	۳۰٪	عملکرد صحیح پروژه‌ها و رفع خطاها
		کاربردپذیری	۳۰٪	میزان مفید بودن پروژه در دنیای واقعی
		طراحی و خوانایی کد	۲۵٪	طراحی ماژولار، مستندسازی و استفاده از توابع مناسب
		خلاقیت و نوآوری	۱۵٪	ایده‌های جدید در طراحی پروژه‌ها و کاربردهای نو
۴	هوش مصنوعی (AI)	دقت مدل	۳۰٪	درصد صحت مدل و کاهش خطای پیش‌بینی
		نوآوری در طراحی مدل	۲۵٪	خلاقیت در انتخاب الگوریتم و تنظیم پارامترها
		کارایی و عملکرد سیستم	۲۵٪	سرعت اجرا، مصرف منابع و بهینگی مدل

ردیف	بخش مسابقه	معیار ارزیابی	وزن (%)	توضیحات امتیازدهی
		قابلیت توسعه و استفاده	۲۰٪	توانایی گسترش مدل و کاربرد آن در مسائل واقعی

روش محاسبه نمره نهایی:

۱. هر داور برای هر معیار نمره‌ای بین ۰ تا ۵ اختصاص می‌دهد.
۲. امتیاز نهایی هر معیار = (میانگین نمرات داوران  $\times$  وزن معیار)  $\div$  ۵
۳. امتیاز کل تیم = مجموع امتیازات تمام معیارها (حداکثر ۱۰۰ امتیاز).
۴. در صورت تساوی، اولویت با تیمی است که در معیار بهینگی عملکرد یا نوآوری نمره بالاتری دارد.

جمع‌بندی

این لیگ بستری آموزشی و رقابتی برای تمام علاقه‌مندان به دنیای کدنویسی و هوش مصنوعی است. در سطح دانش‌آموزی، هدف پرورش تفکر الگوریتمی و خلاقیت است، و در سطح دانشجویی، تمرکز بر تحلیل، طراحی و نوآوری فناورانه خواهد بود.



## اهداف آموزشی

- توسعه مهارت‌های ارائه و توضیح فنی پروژه‌های رباتیکی
- تقویت خلاقیت در طراحی و ساخت ربات‌های تعاملی و نمایشی
- آموزش اصول طراحی کاربرمحور
- (آشنایی با روش‌های مؤثر ارائه و نمایش فناوری

این لیگ در دو سطح دانش آموزی و دانشجویی برگزار می‌شود تا شرکت‌کنندگان بتوانند متناسب با سطح مهارت و تجربه خود، در فضای رقابتی منصفانه شرکت کنند.

### سطح دانش آموزی (ابتدایی و متوسطه):

- تمرکز اصلی بر خلاقیت، ایمنی و جذابیت بصری است.
- هدف، آشنایی با مفاهیم پایه‌ی طراحی ربات و نمایش تعاملات ساده و الهام‌بخش است.
- استفاده از ربات‌های آموزشی ساده مانند **LEGO**، **mBot**، **Arduino** پایه یا ربات‌های طراحی شده با قطعات بازیافتی مجاز است.
- مستندات فنی باید خلاصه و ساده باشند (حداکثر دو صفحه توضیح و یک ویدئوی دو دقیقه‌ای از مراحل ساخت).
- امتیاز خلاقیت و کیفیت ارائه در این سطح وزن بیشتری دارد.

### سطح دانشجویی و پیشرفته:

- تمرکز بر نوآوری فنی، طراحی سیستم‌های هوشمند و کاربرد صنعتی یا اجتماعی ربات‌ها است.
- شرکت‌کنندگان می‌توانند از فناوری‌های هوش مصنوعی، بینایی ماشین، کنترل صوتی و طراحی سیستم‌های تعاملی استفاده کنند.
- مستندات فنی باید شامل نمودار سیستم، تحلیل عملکرد، و کد منبع اصلی باشند.
- کیفیت فنی، پایداری عملکرد و طراحی سیستم نقش تعیین‌کننده در امتیاز نهایی دارد.
- تعامل واقعی با کاربر یا محیط و کاربردپذیری در صنعت یا آموزش امتیاز ویژه خواهد داشت.

## شرایط کامل شرکت

### ۱. ارائه دموی نمایشی:

- هر تیم باید یک دموی ۵ دقیقه‌ای از عملکرد ربات خود ارائه دهد.
- دمو می‌تواند شامل تعامل با انسان، اجرای حرکات نمایشی، یا نمایش یک کاربرد فناورانه باشد.

## ۲. مستندات الزامی:

شرکت کنندگان باید مدارک زیر را پیش از روز مسابقه ارائه دهند:

- نقشه‌های فنی ربات با جزئیات کافی
- نمودار بلوکی سیستم (شامل بخش‌های مکانیکی، الکترونیکی و نرم‌افزاری)
- لیست قطعات و مواد مصرفی
- ویدیوی مراحل ساخت (حداقل ۳ دقیقه) از فرآیند طراحی تا تست عملکرد

معیارهای داوری (۰ تا ۱۰۰ امتیاز)

ردیف	معیار	وزن (%)	توضیحات
۱	نوآوری و خلاقیت	۲۵٪	بررسی جدید بودن ایده، خلاقیت در طراحی و اجرای پروژه
۲	کیفیت فنی	۲۵٪	میزان پیچیدگی فنی، دقت ساخت و مونتاژ، کیفیت قطعات استفاده شده
۳	قابلیت تأثیرگذاری	۲۰٪	جذابیت، ارتباط احساسی یا فرهنگی با مخاطب و میزان تأثیرگذاری اجتماعی
۴	کیفیت ارائه	۲۰٪	وضوح بیان، ساختار منظم ارائه، و استفاده مؤثر از رسانه‌های کمکی (اسلاید، ویدیو، موسیقی و...)
۵	رعایت ایمنی	۱۰٪	رعایت استانداردهای ایمنی، وجود مکانیسم‌های حفاظتی و جلوگیری از خطرات احتمالی

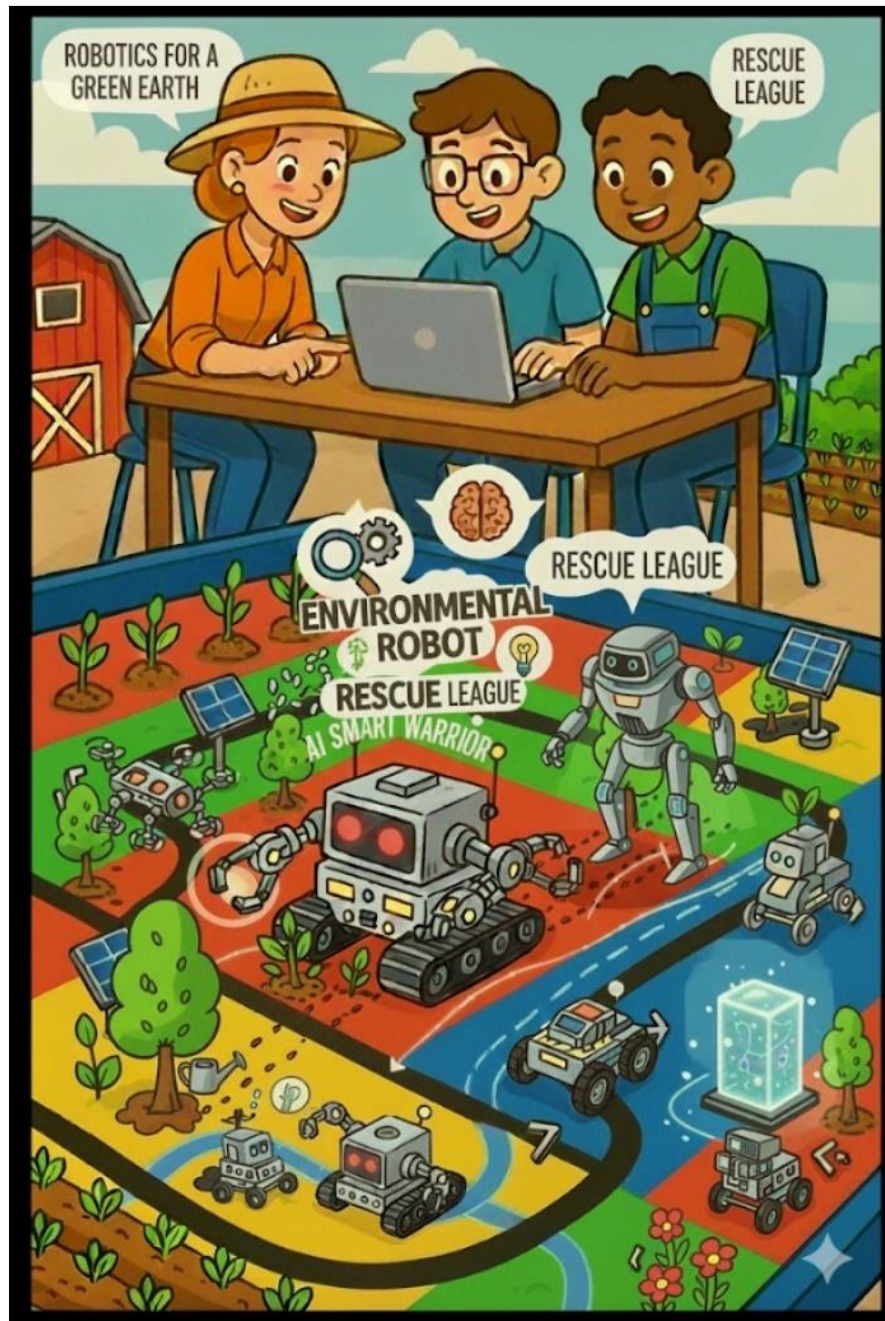
جمع کل: ۱۰۰ امتیاز

## نکات اجرایی

- شرکت‌کنندگان باید در هنگام ارائه، عملکرد ربات را به صورت زنده به نمایش بگذارند.
- ارتباط مستقیم با تماشاگران (مانند پاسخ به حرکات یا دستورات انسانی) امتیاز ویژه دارد.
- استفاده از موسیقی، نورپردازی یا المان‌های هنری در چارچوب ایمنی مجاز است.
- تمام ربات‌ها باید پیش از اجرای نهایی تست ایمنی ۲۴ ساعت قبل از مسابقه را با موفقیت بگذرانند.

## جمع‌بندی

لیگ نمایش ربات‌ها فرصتی است برای نمایش خلاقیت، هنر و فناوری در کنار یکدیگر. شرکت‌کنندگان در این لیگ می‌آموزند چگونه فناوری را به زبانی جذاب، کاربردی و الهام‌بخش برای مخاطبان عمومی بیان کنند.





## اهداف مسابقه

این لیگ با هدف ترویج آگاهی زیست محیطی در بستر آموزش علوم رباتیک طراحی شده است. شرکت کنندگان می آموزند چگونه با استفاده از فناوری، در حل مشکلات محیط زیستی نقش فعال داشته باشند. ربات شرکت کننده باید در یک محیط شبیه سازی شده، مأموریت های امدادی و زیست محیطی را با دقت، خلاقیت و ایمنی انجام دهد. وظایف نمونه شامل:

- مهار آتش سوزی های خطرناک
- کمک به حیوانات در معرض خطر
- شناسایی عوامل مخرب محیط زیست (مانند شکارچی یا قاچاقچی چوب)
- پاک سازی زباله های خطرناک یا بازیافتی
- جمع آوری آلودگی های فلزی یا مغناطیسی از ناحیه دریاچه

## محیط مسابقه

محیط مسابقه نمایی شبیه سازی شده از یک منطقه حفاظت شده طبیعی است و شامل چند مأموریت محیط زیستی مختلف می باشد. ویژگی های زمین:

- ابعاد کلی زمین:  $200 \times 200$  سانتی متر
- ساختار زمین: تقسیم بندی شده به شبکه ای از بلوک های  $20 \times 20$  سانتی متر
- ناحیه های خاص: زیستگاه حیوانات، دریاچه آلوده، منطقه آتش سوزی، قرنطینه شکارچی و نواحی بازیافت
- مسیرها و مناطق ویژه با رنگ، الگو یا علائم مشخص روی زمین نشانه گذاری می شوند.
- ربات باید بتواند مسیر خود را با تشخیص رنگ، شکل یا الگو شناسایی کند.

## مشخصات فنی ربات

- طراحی، ساخت و برنامه نویسی باید توسط خود دانش آموزان انجام شود.
- حداکثر ابعاد ربات:  $20 \times 20 \times 40$  سانتی متر (در حالت فعال یا باز شده)
- وزن: محدودیتی ندارد.
- نوع کنترل: کنترل سیمی یا بی سیم (وایرلس، بلوتوث، رادیویی و...) مجاز است.

- سیستم ناوبری خودکار (دانشجویی) یا نیمه خودکار (دانش آموزی) باید شامل یک کنترل هوشمند برای عبور از مسیرهای مشخص شده باشد.
- منبع تغذیه: باتری لیتیوم-پلیمری یا منبع تغذیه خارجی (مثلاً آداپتور آزمایشگاهی).
- گارد محافظ ملخ‌ها یا سایر قطعات متحرک باید موجود باشد.
- ربات باید از نقطه شروع (پایگاه امداد) فعال شود و مأموریت‌ها را به صورت خودمختار یا نیمه خودمختار انجام دهد.

#### مأموریت‌های اصلی ربات

##### ۱. شناسایی و اعلام خطر حضور دشمنان محیط زیست

ربات باید شکارچی یا قاچاقچی چوب را با نشانگر مشخص شناسایی و به منطقه قرنطینه منتقل کند.

##### ۲. اطفای حریق

در نقاطی از زمین، شبیه‌سازی آتش‌سوزی انجام می‌شود (مثلاً با نشانگر قرمز یا شمع ایمن). ربات باید با روش مناسب (باد، خاک، آب یا خاموش‌کننده نمادین) آن را مهار کند.

##### ۳. جمع‌آوری و تفکیک زباله‌های خطرناک و بازیافتی

ربات باید زباله‌ها را شناسایی کرده و آن‌ها را به محل بازیافت یا دفع ایمن منتقل کند.

##### ۴. تحویل بسته امدادی به حیوانات در معرض خطر

ربات باید بسته امدادی (مثلاً مکعب رنگی) را از پایگاه برداشته و به محل تعیین‌شده (زیستگاه حیوانات) تحویل دهد.

##### ۵. ماهیگیری مغناطیسی

در ناحیه دریاچه شبیه‌سازی‌شده، ربات باید با استفاده از آهنربا، قطعات فلزی آلوده را بدون ورود به آب جمع‌آوری و انتقال دهد.

#### الزامات ایمنی

- سیستم خودکار توقف: تمام ربات‌ها باید دارای سیستم توقف اضطراری باشند تا در صورت بروز خطا یا خطر، به‌طور خودکار متوقف شوند.
- تست ایمنی: تمام ربات‌ها باید پیش از مسابقه تست ایمنی انجام دهند که شامل بررسی عملکرد صحیح سیستم‌ها و گاردهای محافظ است. در صورت عدم تایید ایمنی، ربات از رقابت حذف خواهد شد.
- محیط ایمن:
  - مسابقه تنها در فضای بسته برگزار خواهد شد.

○ ارتفاع مجاز: حداکثر ۳ متر.

○ محدوده مسابقه: حدود ۵ × ۵ متر است و ربات‌ها باید در این محدوده حرکت کنند.

• کنترل و مانیتورینگ:

در صورتی که پرنده از مسیر منحرف شود یا از محدوده مشخص شده خارج شود، باید فوراً به‌طور خودکار متوقف شود.

•

محدودیت‌های فنی

۱. ورود ربات به دریاچه یا تخریب زمین:

○ ورود به دریاچه یا آسیب به اجزای زمین، مانند دروازه‌ها یا محل‌های علامت‌گذاری، ممنوع است.

۲. پردازش تصویر:

○ در بخش دانشجویی پردازش تصویر باید با دقت بالا انجام شود، به‌طوری‌که ویژگی‌های موجود در هر محیط به درستی شناسایی شوند.

○ استفاده از سیستم‌های شبیه‌سازی برای شناسایی اشیاء قبل از مسابقه می‌تواند به افزایش دقت کمک کند.

۳. سیستم‌های ناوبری:

○ در بخش دانشجویی ربات باید از سیستم‌های ناوبری خودکار (مانند سنسورهای فاصله‌یاب، GPS یا سیستم‌های لیزری) استفاده کند تا در محیط حرکت کرده و مأموریت‌های مختلف را به‌درستی انجام دهد.

الزامات عملکردی

• تمام مأموریت‌ها باید قابل مشاهده، منطقی و مستندسازی شده باشند (در فیلم یا داوری حضوری).

• خلاقیت در روش انجام مأموریت‌ها (مثلاً نوع اطا یا نحوه شناسایی زباله‌ها) امتیازآور است.

• ورود فیزیکی ربات به دریاچه یا تخریب زمین مسابقه مجاز نیست.

• مأموریت‌ها می‌توانند به‌صورت ترتیبی، همزمان یا مبتنی بر الگوریتم تصمیم‌گیری ربات اجرا شوند.

داوری و امتیازدهی

• نمره‌دهی بر اساس عملکرد ربات در انجام مأموریت‌ها و سرعت انجام آن‌ها انجام می‌شود.

• عملکرد ربات در پردازش تصویر و کنترل خودکار به‌طور جداگانه بررسی و امتیازدهی می‌شود.

معیارهای داوری (۰ تا ۱۰۰ امتیاز)

ردیف	معیار ارزیابی	وزن (%)	توضیحات	امتیاز داور (۰ تا ۵)	امتیاز نهایی
۱	نوآوری و خلاقیت در طراحی	۲۵٪	خلاقیت در طراحی ربات، روش‌های ابتکاری در انجام مأموریت‌ها و ایده‌های نو در کنترل و سازوکارها		
۲	دقت و کارایی عملکرد	۲۵٪	دقت در انجام مأموریت‌ها، سرعت واکنش، قابلیت تکرارپذیری و عملکرد پایدار ربات در شرایط واقعی		
۳	کیفیت ساخت و طراحی مکانیکی	۲۰٪	کیفیت مونتاژ، استحکام ساخت، زیبایی ظاهری و استفاده از مواد مناسب و ایمن		
۴	کنترل و هوشمندی	۲۰٪	توانایی تصمیم‌گیری مستقل، استفاده از الگوریتم‌های هوش مصنوعی یا منطق فازی، و هماهنگی بین حسگرها و موتور		
۵	ایمنی و رعایت اصول محیط‌زیستی	۱۰٪	رعایت ایمنی در طراحی، جلوگیری از آسیب به زمین مسابقه، و رعایت اصول زیست‌محیطی در مأموریت‌ها		

نحوه محاسبه نمره نهایی:

- برای هر معیار، داور عددی بین ۰ تا ۵ ثبت می‌کند.
- امتیاز هر معیار بر اساس فرمول زیر محاسبه می‌شود:  
(نمره داور × وزن معیار) ÷ ۵
- مجموع امتیاز معیارها = نمره نهایی تیم (از ۱۰۰)
- در صورت تساوی، معیارهای نوآوری و دقت عملکرد اولویت دارند.

هدف نهایی

این لیگ فرصتی است برای آن‌که شرکت‌کنندگان بیاموزند چگونه می‌توان با علم رباتیک به حفاظت از زمین کمک کرد. اینجا مهارت فنی، تفکر سبز و خلاقیت در کنار هم معنا پیدا می‌کنند



## اهداف آموزشی

### ♦ دانش‌آموزان مقطع ابتدایی

- توانمندی در کنترل خودکار ربات‌ها: هدایت خودکار ربات و عبور از مسیر تعیین شده.
- توانایی مدیریت زمان در شرایط رقابتی: انجام مأموریت‌ها در کمترین زمان ممکن.

### ♦ دانش‌آموزان دبیرستان و دانشجویان

- تقویت مهارت‌های پردازش تصویر و بینایی ماشین: تشخیص اشیاء و الگوها با استفاده از الگوریتم‌های بینایی ماشین.
- توانمندی در طراحی و کنترل خودکار ربات‌های پرنده: برنامه‌ریزی، هدایت و عبور دقیق از مسیر مشخص شده.
- مدیریت زمان در رقابت: بهینه‌سازی مسیر و زمان پرواز برای دستیابی به حداکثر امتیاز.

## شرایط شرکت

تیم‌ها موظف به ارائه‌ی مدارک فنی و اجرایی (TDP) پیش از مسابقه هستند.  
این فایل باید شامل موارد زیر باشد:

- معرفی تیم: شامل اعضا، نقش‌ها و سابقه فعالیت‌های مشابه.
- مشخصات ربات پرنده: نوع، وزن، ابعاد، سیستم کنترل و سخت‌افزارهای استفاده شده.
- توضیح الگوریتم‌های اصلی: شامل خلاصه‌ای از الگوریتم‌های کنترل، بینایی یا ناوبری.
- ویدئوی نمایشی: حداکثر ۳ دقیقه، شامل ناوبری خودکار یا نیمه خودکار ربات پرنده.

## ساختار رقابت

رقابت در دو بخش اصلی برگزار می‌شود:

۱. بخش پردازش تصویر
۲. بخش کنترل و ناوبری

رتبه‌بندی کلی تیم‌ها بر اساس میانگین امتیاز در هر دو بخش محاسبه می‌شود.

## بخش اول: پردازش تصویر

### هدف

ارزیابی توانایی تیم‌ها در طراحی الگوریتم‌های دقیق و سریع برای شناسایی ویژگی‌ها در تصاویر ورودی.

## ویژگی‌های رقابت

- تیم‌ها باید ویژگی‌های خاصی از دروازه‌ها را در تصاویر شناسایی کنند.
- مکان تقریبی دروازه‌ها از قبل مشخص است.
- هر دروازه شامل حداقل چهار ویژگی تصویری می‌باشد (رنگ، شکل، زاویه یا موقعیت).
- تمرکز اصلی در این بخش، پردازش تصویر و تشخیص دقیق ویژگی‌ها است؛ نیازی به کنترل واقعی ربات نیست.

## معیارهای داوری

معیار	توضیح
دقت شناسایی	درصد تشخیص درست ویژگی‌ها و دروازه‌ها
سرعت پردازش	میانگین زمان پردازش فریم یا تصویر
پایداری الگوریتم	مقاومت الگوریتم در برابر نویز، تغییر نور یا زاویه دید
نوآوری در روش	استفاده از روش‌های خلاقانه یا هوش مصنوعی برای بهبود عملکرد

## بخش دوم: کنترل و ناوبری

### هدف

ارزیابی عملکرد پرنده در عبور دقیق و سریع از دروازه‌ها طبق مسیر از پیش تعیین شده.

## ویژگی‌های رقابت

- مسیر مسابقه شامل چند دروازه متوالی است ( Track ) بسته با نقطه شروع و پایان مشترک.
- تیم‌ها باید با کنترل دقیق، از تمام دروازه‌ها عبور کنند.
- پردازش تصویر اختیاری است (می‌توان از داده‌های سنسور یا الگوریتم‌های ناوبری استفاده کرد).
- برتری با تیمی است که در کمترین زمان و با عبور بیشترین دروازه مأموریت را کامل کند.



معیار	توضیح
تعداد دروازه‌های عبور کرده	تعداد دروازه‌هایی که با موفقیت طی شده‌اند
زمان کل پرواز	مدت زمان لازم برای عبور کامل مسیر
پایداری و کنترل	میزان نوسان، خطای زاویه‌ای و کنترل نرم حرکت
ایمنی و رعایت مقررات	رعایت محدودیت ارتفاع، فاصله ایمن و اجرای صحیح دستورالعمل‌ها

#### امتیازدهی کلی

بخش	درصد سهم در امتیاز نهایی
پردازش تصویر	۵۰٪
کنترل و ناوبری	۵۰٪

در صورت شرکت در هر دو بخش، میانگین وزنی امتیازها به عنوان امتیاز نهایی تیم لحاظ می‌شود.

#### محدودیت‌ها و ممنوعیت‌ها

- استفاده از مدل‌های از پیش آموزش دیده در مرحله مسابقه مجاز نیست (مگر در نسخه ارائه شده در TDP).
- اتصال به اینترنت یا سرویس‌های ابری پردازشی در طول رقابت ممنوع است.
- استفاده از کنترل دستی در بخش کنترل خودکار مجاز نیست.

#### مشخصات پرنده

- وزن کل پرنده: حداکثر ۲۵۰ گرم (کلاس نانو یا میکرو درون)
- قطر حداکثر ۳۰ سانتی‌متر
- منبع انرژی: باتری لیتیوم پلیمری حداکثر ۳ سل (۱۱۰۱ ولت)
- بدنه: ترجیحاً از فوم، پلاستیک سبک یا فیبرکربن نرم ساخته شود.
- ملخ‌ها باید دارای گارد محافظ باشند.

#### محدودیت پرواز

- پرواز فقط در فضای بسته (Indoor) انجام می‌شود.
- ارتفاع مجاز پرواز: حداکثر ۳ متر
- مساحت محدوده مسابقه: حدود ۵ × ۵ متر
- مسیر پرواز با دروازه‌های PVC سبک یا فوم نرم مشخص می‌شود.
- در صورت خروج پرنده از محدوده، تیم موظف است فوراً پرواز را متوقف کند.

#### الزامات ایمنی

- تمام پرنده‌ها باید دارای کلید اضطراری یا سیستم توقف خودکار باشند.
- سیستم کنترل باید در صورت قطع ارتباط، پرنده را درجا متوقف یا فرود خودکار دهد.
- هر تیم پیش از مسابقه موظف به تست ایمنی پرواز است.
- در صورت بروز خطا یا خطر، داور می‌تواند مسابقه را فوراً متوقف کند.

## معیارهای داوری ایمنی و طراحی

امتیاز (از ۱۰)	توضیح	معیار
	استفاده از گارد ملخ، وزن کم، مواد غیر آسیب‌زا	طراحی ایمن
	کنترل نرم و بدون نوسان در ارتفاع و جهت	پایداری پرواز
	حفظ پرنده در محدوده مجاز مسابقه	رعایت محدوده پرواز
	عملکرد صحیح	سیستم توقف اضطراری

## نکات اجرایی

- مسابقه فقط با پرنده‌های دارای تأیید ایمنی برگزار می‌شود.
- پرواز بدون تأیید فنی ممنوع است.
- تیم‌ها باید پس از هر پرواز، باتری را جدا و ناحیه را ترک کنند تا ایمنی حفظ شود.



## اهداف مسابقه

لیگ ماشین‌های خودران با هدف:

- توسعه مهارت‌های برنامه‌نویسی، طراحی سخت‌افزار و هوش مصنوعی،
  - ایجاد روحیه کار تیمی، خلاقیت و نوآوری در مهندسی رباتیک،
  - ترویج فناوری‌های ایمن و کارآمد حمل‌ونقل هوشمند،
- برگزار می‌شود.

شرکت‌کنندگان می‌آموزند چگونه سامانه‌ای بسازند که بتواند مسیر را در شرایط واقعی شناسایی، تصمیم‌گیری و کنترل حرکت خودرو را بدون دخالت انسان انجام دهد.

## ساختار کلی رقابت

شرح	مرحله
بررسی ابعاد، مشخصات فنی، منابع تغذیه، ایمنی و سیستم توقف اضطراری	بازرسی فنی
حرکت مستقیم، توقف دقیق، فرمان‌پذیری، و تشخیص مسیر	تأیید عملکرد اولیه
شامل دو بخش:  زمان‌گیری: طی مسیر در کوتاه‌ترین زمان  مسابقات عبوری یا حذفی: رقابت دو خودرو در مسیر مشترک	مرحله رقابتی

## بخش دانش‌آموزی

- تمرکز بر مفاهیم پایه کنترل خودکار و تشخیص مسیر
- مجاز به استفاده از سنسورهای ساده مانند IR، Ultrasonic، IMU
- مسیر مسابقه شامل خطوط رنگی، پیچ‌های ساده و موانع ثابت است.
- خودرو باید بتواند خط سفید یا رنگ مشخص مسیر را دنبال کند.
- پردازش تصویر اختیاری است.
- تیم‌ها می‌توانند از آردوینو، Raspberry Pi یا مشابه استفاده کنند.

## بخش دانشجویی

- تمرکز بر توسعه هوش مصنوعی و بینایی ماشین
- الزام به استفاده از حداقل دو نوع حسگر از میان دوربین، LiDAR، IMU، Ultrasonic، GPS
- خودرو باید قادر باشد با استفاده از پردازش تصویر و تصمیم‌گیری خودکار مسیر را طی کند و به موانع واکنش نشان دهد.
- می‌توان از بردهای پیشرفته مانند Jetson Nano، Raspberry Pi ۵، Intel NUC استفاده کرد.
- ارتباط بی‌سیم صرفاً برای مانیتورینگ مجاز است (کنترل مستقیم ممنوع).

## مشخصات فنی خودرو

ویژگی	مقدار / توضیح
طول خودرو	تا ۵۵ سانتی‌متر ۳۰
عرض خودرو	تا ۳۵ سانتی‌متر ۱۵
ارتفاع خودرو	حداکثر ۴۵ سانتی‌متر
وزن کل	حداکثر ۵ کیلوگرم
محرك	مجاز WD یا ۴ WD ۲
سیستم فرمان	یا دو محوره Ackerman
منبع تغذیه	باتری ایمن با ولتاژ زیر ۱۵ ولت
واحد پردازش	روی خودرو نصب شود (نه از راه دور)
سرعت مجاز	حداکثر ۲ متر بر ثانیه (قابل تنظیم توسط داوران)

### سامانه‌های حسگری و پردازش:

بخش	دانش آموزی	دانشجویی
حسگرها	IR, Ultrasonic, IMU	IMU, GPS, LiDAR, دوربین
تشخیص مسیر	Line Following ساده	Segment Detection و بینایی ماشین
کنترل خودرو	ساده یا الگوریتم‌های پایه PID	AI کنترل هوشمند مبتنی بر
توقف اضطراری	کلید مکانیکی یا نرم‌افزاری	سیستم کنترل ایمن با Fail-safe
ارتباط	بی سیم فقط برای مانیتورینگ	مانیتورینگ از طریق وای فای یا بلوتوث

### قوانین برگزاری مسابقه:

#### مسیر مسابقه:

- شامل خطوط راهنما، تقاطع، موانع و تابلوهای راهنمایی است.
- عرض مسیر و نوع پیچ‌ها قبل از مسابقه به تیم‌ها اطلاع داده می‌شود.
- مسیر برای دو سطح فنی متفاوت طراحی می‌شود:
  - دانش آموزی: مسیر ساده‌تر با رنگ ثابت و موانع ثابت.
  - دانشجویی: مسیر دارای موانع متحرک و ترافیکی با علائم هوشمند.

### قوانین امتیازدهی:

معیار برتری	توضیحات	حالت
کمترین زمان بدون خطا	ثبت سریع‌ترین زمان طی مسیر	زمان‌گیری
عبور سالم بدون تماس	سبقت‌گیری موفق از خودرو پیش‌رو	مسابقات عبوری



معيار برتری	توضیحات	حالت
اخطار / حذف / جریمه زمانی	برخورد، خروج از مسیر، توقف طولانی	تخلفات

#### سیستم داوری و ارزیابی

معيار ارزیابی	(%) وزن	توضیح
نوآوری و طراحی فنی	۲۵	ایده‌های خلاقانه در سخت‌افزار و نرم‌افزار
دقت و پایداری کنترل	۲۵	حرکت پایدار و خطای کم در پیچ‌ها
کیفیت الگوریتم و هوشمندی	۲۵	نحوه تصمیم‌گیری خودرو در مواجهه با موانع
ایمنی و استاندارد ساخت	۱۵	طراحی ایمن، بدون لبه تیز، دارای سیستم قطع اضطراری
(TDP) ارائه و مستندسازی فنی	۱۰	کیفیت گزارش فنی و تشریح کدها و مدارها

جمع کل امتیاز: ۱۰۰

در صورت تساوی، معیار «دقت و پایداری» اولویت دارد.

#### مقررات عمومی

- تمام خودروها پیش از ورود به پیست باید تأییدیه فنی و ایمنی بگیرند.
- هرگونه کنترل دستی در حین مسابقه موجب حذف خواهد شد.
- تیم‌ها موظف به ارائه‌ی ویدئوی تست اولیه هستند.
- در صورت خرابی فنی شدید، داور اجازه توقف و رفع ایراد را صادر می‌کند.
- امکان ثبت اعتراض رسمی تا ۱۵ دقیقه پس از مسابقه وجود دارد.
- داوران موظف‌اند پیش از شروع مسابقه قوانین را توضیح دهند.
- تصمیم نهایی درباره تخلفات یا مسائل ایمنی با کمیته داوری است.

## مراحل رقابتی و ارزیابی

### ۱. مرحله مقدماتی:

- بازرسی فنی:

تمامی خودروها باید پیش از شروع مسابقه از نظر ابعاد، ایمنی، سیستم کنترل و عملکرد اولیه بررسی شوند.

○ تأیید عملکرد اولیه: شامل حرکت مستقیم، توقف، فرمان پذیری و صحت عملکرد سیستم ترمز اضطراری.

- زمان گیری:

هر تیم باید زمان سریع ترین طی مسیر را ثبت کند.

بهترین تیم ها به مرحله نهایی راه می یابند.

### ۲. مرحله نهایی (حذفی/عبوری):

- حالت حذف مستقیم:

مسابقه به صورت حذف مستقیم انجام می شود. به عنوان مثال، ۸ تیم به مرحله نهایی راه می یابند و در این مرحله با هم رقابت می کنند:

۱ vs ۸، ۲ vs ۷ و ...

○ تیم ها باید در مسیر مشترک با سرعت و دقت بالا رقابت کنند.

○ در صورت برخورد یا تخلف، جریمه زمانی یا حذف از مسابقه اعمال می شود.

- حالت عبوری:

دو خودرو در یک مسیر مشترک با نوبت عبور تلاش می کنند تا دیگری را شکست دهند.

○ تیمی که بتواند سبقت بگیرد یا سرعت بیشتری داشته باشد برنده می شود.

○ در صورت موفق نشدن در سبقت گیری، تیم با بهترین زمان کلی برنده خواهد بود.

### ۳. ارزیابی و نتایج:

- در صورت تساوی زمان، تعداد دورهای کامل بدون خطا به عنوان معیار برتری در نظر گرفته می شود.

- در مسابقات عبوری، اگر سبقت گیری موفقیت آمیز نباشد، تیم با بهترین زمان کلی برنده خواهد شد.

- تیم های برتر باید گزارش فنی پروژه خود را پس از مسابقه به کمیته داوری ارائه دهند.

### ۴. اصول اخلاقی و حرفه ای:

- رعایت بازی جوانمردانه الزامی است و همه تیم ها باید به اخلاق رقابتی پایبند باشند.

- استفاده از اختلال کننده ها یا هرگونه دستکاری در ارتباطات یا حسگرها ممنوع است.

- تبادل دانش و مستندسازی الگوریتم ها برای انتشار عمومی پس از مسابقه تشویق می شود. این کار به گسترش و ارتقای جامعه علمی و فنی کمک خواهد کرد.

### ۵. نکات تکمیلی:

- بخش های واقعی و شبیه سازی:

تیم ها می توانند در بخش های واقعی و شبیه سازی شرکت کنند (این بخش اختیاری است).

○ شبیه سازی به تیم ها این امکان را می دهد که قبل از ورود به مسیر واقعی، عملکرد ربات خود را در محیط مجازی

آزمایش کنند.

- تأییدیه ایمنی خودرو:  
تمامی خودروها باید پیش از ورود به پیست، تأییدیه ایمنی دریافت کنند. کمیته داوری خودروها را از نظر ایمنی بررسی خواهد کرد.
- در صورت نقص فنی جدی یا مشکلات ایمنی، کمیته داوری می تواند از ادامه رقابت جلوگیری کند.

#### خلاصه نکات کلیدی:

- مرحله مقدماتی: بازرسی فنی و زمان گیری.
- مرحله نهایی: مسابقات حذفی یا عبوری.
- اصول اخلاقی: رعایت جوانمردی و جلوگیری از اختلالات فنی.
- گزارش فنی: تیم های برتر باید مستندات پروژه را پس از مسابقه ارائه دهند.



در دنیای امروز، امنیت غذایی و بهینه‌سازی منابع کشاورزی به یکی از چالش‌های اصلی بشر تبدیل شده است. این لیگ یک رقابت پیشرفته و عملی است که در آن شرکت‌کنندگان به جای ساخت ربات‌های فیزیکی، "مغزهای مصنوعی" (الگوریتم‌های هوشمند) را برای حل چالش‌های پیچیده کشاورزی در یک محیط شبیه‌سازی شده توسعه می‌دهند.

هدف نهایی:

- پرورش نسل جدیدی از متخصصان هوش مصنوعی که می‌توانند آینده صنعت کشاورزی را با بهره‌گیری از تکنولوژی‌های پیشرفته متحول کنند.

## اهداف و محورهای رقابت

### ۱. بینایی کامپیوتر و تشخیص هوشمند

- تشخیص و طبقه‌بندی:  
تشخیص دقیق محصولات سالم، بیمار، علف‌های هرز، آفات و کمبود مواد مغذی از طریق تصاویر چندطیفی و ماهواره‌ای.
- سگمنتیشن:  
تعیین دقیق مرزهای هر گیاه یا علف هرز برای عملیات مکانیزه هدفمند.

### ۲. عاملیت و تصمیم‌گیری هوشمند با یادگیری تقویتی (RL)

- عامل خودکار کشاورز:  
طراحی یک عامل هوشمند که بر اساس داده‌های لحظه‌ای (خاک، هوا، وضعیت گیاه) تصمیمات مستقلی بگیرد.
- مأموریت‌ها:  
عامل باید عملیات بهینه کاشت (تراکم و الگو)، آبیاری، کوددهی و برداشت را در زمان مناسب انجام دهد.

### ۳. بهینه‌سازی و مدیریت منابع

- مدیریت آب:  
طراحی الگوریتمی برای آبیاری دقیق که کمترین مصرف آب را با بیشترین بازدهی داشته باشد.
- مدیریت نهاده‌ها:  
بهینه‌سازی مصرف بذر، کود و سموم برای کاهش هزینه و آلودگی محیط زیست.

#### ۴. پیش‌بینی و مدل‌سازی

- پیش‌بینی عملکرد:  
پیش‌بینی میزان محصول نهایی بر اساس داده‌های تاریخی و لحظه‌ای.
- پیش‌بینی زمان برداشت:  
تعیین دقیق بهترین زمان برداشت برای افزایش کیفیت و کمیت محصول.
- مدل‌سازی رشد گیاه:  
شبیه‌سازی رشد محصول تحت شرایط مختلف آب و هوایی و خاک.

#### ساختار محیط شبیه‌سازی (بستر رقابت)

- پلتفرم شبیه‌سازی:  
استفاده از یک پلتفرم شبیه‌سازی محبوب مانند ROS/Gazebo، Webots، یا شبیه‌سازهای اختصاصی مبتنی بر Python.
- داده‌ها:  
داده‌های واقعی از مزارع (تصاویر ماهواره‌ای، داده‌های حسگرهای رطوبت خاک، دما، رطوبت هوا و ...) برای آموزش مدل‌ها در اختیار تیم‌ها قرار می‌گیرد.
- سناریوها:  
رقابت در چندین سناریوی مختلف برگزار می‌شود:
  ۱. سناریو ۱: مزرعه ذرت (بهینه‌سازی مصرف آب)
  ۲. سناریو ۲: باغ سیب (تشخیص آفات و بیماری‌ها)
  ۳. سناریو ۳: گلخانه هوشمند (کنترل تمامی عوامل به صورت یکپارچه)

امتیازدهی بر اساس بهره‌وری نهایی و دقت خواهد بود.

معیار ارزیابی	توضیح	امتیاز پایه	ضریب کیفیت
دقت تشخیص	درصد تشخیص صحیح انواع محصولات، علف‌های هرز و بیماری‌ها (F1-Score)	۳۰	ضریب نهایی: $F1-Score * ۳۰$
بازدهی مصرف آب	میزان محصول تولید شده به ازای هر واحد آب مصرفی ( $Kg/m^3$ )	۲۰	ضریب نهایی: (بازدهی تیم / بیشترین بازدهی) * ۲۰
دقت پیش‌بینی عملکرد	درصد خطای پیش‌بینی میزان محصول نهایی (MAPE)	۴۰	ضریب نهایی: $(1 - MAPE) * ۴۰$
بهره‌وری کلی	نسبت کل محصول برداشت شده به کل منابع مصرف شده (آب، بذر، کود)	۵۰	ضریب نهایی: (بهره‌وری تیم / بیشترین بهره‌وری) * ۵۰
جریمه مصرف بی‌رویه	جریمه مصرف بیش از حد منابع	-	۵-امتیاز به ازای هر ۱۰٪ مصرف بیش از حد مجاز منابع

نکته:

امتیاز نهایی هر تیم از جمع امتیازات چهارگانه (پس از اعمال ضرایب) منهای جریمه‌ها محاسبه می‌شود.

ساختار رقابت و مراحل

۱. مرحله غربالگری:

- تیم‌ها الگوریتم خود را روی یک داده استاندارد آموزش و ارزیابی می‌کنند.
- نتایج پس از ارزیابی ارسال و بررسی می‌شود.

۲. مرحله نیمه‌نهایی:

- تیم‌های برتر کد خود را در یک شبیه‌ساز آنلاین آپلود می‌کنند که در چندین سناریو از پیش تعریف شده اجرا می‌شود.

۳. مرحله نهایی:

- تیم‌های فینالیست در یک رویداد زنده حاضر شده و الگوریتم‌هایشان روی سناریوی مخفی اجرا می‌شود.

- در این مرحله، خلاقیت و Robustness الگوریتم به چالش کشیده می‌شود.

مزایا و دستاوردهای شرکت برای تیم‌ها:

- جایزه نقدی قابل توجه
- فرصت مصاحبه و استخدام در شرکت‌های پیشرو در حوزه Agri Tech
- امکان استقرار و آزمایش مدل برنده در یک مزرعه واقعی با حمایت حامیان
- اعطای گواهی‌نامه معتبر بین‌المللی برای تیم‌های برتر

نکات تکمیلی:

- شرکت در بخش‌های واقعی و شبیه‌سازی:  
تیم‌ها می‌توانند در بخش‌های واقعی و شبیه‌سازی شرکت کنند (اختیاری).
- تأییدیه ایمنی:  
تمامی مدل‌ها باید پیش از شروع رقابت تأییدیه ایمنی دریافت کنند.

جدول امتیازدهی رسمی لیگ کشاورزی هوشمند

امتیاز کسب‌شده	حداکثر امتیاز	فرمول محاسبه	زیرمعیار / توضیح عملکردی	معیار ارزیابی	ردیف
	۳۰	$F1 \times 30$	صحت شناسایی محصولات سالم، بیمار، علف‌های هرز و آفات بر اساس F1-Score	دقت تشخیص	۱
	۲۰	(عملکرد تیم / بیشترین عملکرد) $20 \times$	نسبت محصول برداشت‌شده به حجم کل آب مصرفی ( $\text{Kg/m}^3$ )	بازدهی مصرف آب	۲
	۴۰	$(MAPE - 1) \times 40$	میزان خطای پیش‌بینی محصول نهایی بر اساس MAPE	دقت پیش‌بینی عملکرد	۳



امتیاز کسب شده	حداکثر امتیاز	فرمول محاسبه	زیر معیار / توضیح عملکردی	معیار ارزیابی	ردیف
	۵۰	(بهره‌وری تیم / بیشترین بهره‌وری) $50 \times$	نسبت محصول برداشت شده به مجموع منابع مصرفی (آب، بذر، کود)	بهره‌وری کلی منابع	۴
	تا ۱۵-	$5 \times n$ (برای هر تخلف)	مصرف بیش از ۱۰٪ از حد مجاز در هر نوع منبع (آب، کود، سم)	جریمه مصرف (Penalty) بی‌رویه	۵
	۲۰	امتیاز کیفی توسط داور (۲۰-۰)	ایده خلاقانه، پایداری در سناریوهای غیرمنتظره، تحمل نویز داده‌ها	نوآوری الگوریتمی و پایداری	۶
	۱۰	امتیاز کیفی توسط داور (۱۰-۰)	ساختار کد، توضیحات، مستندسازی فنی و گزارش نهایی	کیفیت کدنویسی و مستندسازی	۷

#### روش داوری و اولویت‌ها

۱. در صورت تساوی امتیاز نهایی، ترتیب برتری تیم‌ها به صورت زیر خواهد بود:

۱. بهره‌وری کلی منابع

۲. دقت پیش‌بینی عملکرد

۳. نوآوری الگوریتمی

۲. هر بخش (Detection, Prediction, Resource Management) می‌تواند داور جداگانه داشته باشد.

۳. تیم‌هایی که گزارش فنی (TDP) یا کد تمیز و قابل تکرار ارائه دهند، در داوری نهایی اولویت خواهند داشت.

امتیاز ویژه در مرحله نهایی

عنوان	توضیح	امتیاز تشویقی
اجرای موفق در سناریوی مخفی	عملکرد پایدار در داده‌های جدید	+۱۰
طراحی رابط کاربری یا داشبورد قابل تفسیر	قابلیت نمایش داده‌ها و تصمیم‌ها	+۵
همکاری بین‌رشته‌ای (کشاورزی یا مکانیک+هوش مصنوعی)	تیم دارای اعضای از رشته‌های مختلف	+۵



## اهداف کلی

در شرایط بحرانی پزشکی، تصمیمات سریع و دقیق می‌توانند نجات‌بخش باشند. این لیگ یک محیط شبیه‌سازی شده و تعاملی برای توسعه سیستم‌های هوش مصنوعی پزشکی است تا شرکت‌کنندگان یاد بگیرند چگونه الگوریتم‌هایی طراحی کنند که:

- سریع و دقیق تصمیم بگیرند
- قابل اعتماد، شفاف و ایمن باشند
- در شرایط بحرانی عملکرد پایدار داشته باشند

بخش دانش‌آموزی: پزشک هوشمند جوان

## اهداف آموزشی

- آشنایی با مفاهیم پایه‌ی هوش مصنوعی در پزشکی
- تمرین درک داده‌های زیستی و تصمیم‌گیری ساده
- توسعه‌ی تفکر منطقی و حل مسئله
- آشنایی با اخلاق و ایمنی در هوش مصنوعی پزشکی

## مأموریت‌ها

۱. تشخیص اولیه بیماری‌ها از تصاویر ساده (مثلاً رادیولوژی یا پوست) شرکت‌کنندگان باید با ابزارهای آموزشی (مانند **Teachable Machine** یا **Scratch AI Extension**) مدلی برای تشخیص بیماری یا ناحیه‌ی مشکوک ایجاد کنند.
۲. سیستم پیشنهاد درمان پایه‌ای (**AI Assistant**) الگوریتم باید با دریافت علائم، توصیه‌ی اولیه (مانند “به پزشک مراجعه کنید”، “نیاز به استراحت دارید”) ارائه دهد.
۳. مدیریت اورژانس مجازی (**Mini Crisis**) در یک بازی یا شبیه‌سازی ساده، ربات یا سیستم باید بیماران را اولویت‌بندی کند (ترياز سطحی).

- Teachable Machine / Scratch / Python (مقدماتی)

- Google Colab / TensorFlow Playground

جدول امتیازدهی (دانش آموزی)

امتیاز نهایی	توضیح	وزن (%)	معیار ارزیابی
دقت $\times 0.3$	درصد تشخیص صحیح در تست	30	دقت تشخیص
امتیاز داور $\times 0.25$	روش‌های نو در نمایش یا استفاده از AI	25	خلاقیت در طراحی
امتیاز داور $\times 0.2$	وضوح رابط و فهم‌پذیری تصمیم‌ها	20	سادگی و کاربرپذیری
امتیاز داور $\times 0.15$	عدم تولید پاسخ خطرناک یا گمراه‌کننده	15	ایمنی و اخلاق
امتیاز داور $\times 0.1$	توضیح ساده و دقیق عملکرد پروژه	10	ارائه و مستندسازی

جمع کل: 100 امتیاز

بخش دانشجویی: عامل هوشمند پزشکی (Medical AI Agent)

اهداف آموزشی

- توسعه مدل‌های هوش مصنوعی چندوجهی (Multimodal AI)
- یادگیری تصمیم‌گیری در شرایط بحرانی با داده‌های ناقص
- تلفیق بینایی ماشین، داده‌کاوی و تحلیل سیگنال‌ها
- طراحی الگوریتم‌های شفاف و قابل توضیح

۱. تشخیص و تریاژ خودکار بیماران  
تحلیل تصاویر (X-ray, CT) و داده‌های بالینی (علائم، سیگنال ECG)  
برای اولویت‌بندی بیماران (Critical / Moderate / Stable)
۲. پیشنهاد پروتکل درمانی  
الگوریتم باید بر اساس راهنماهای استاندارد درمانی، پیشنهاد درمان مرحله‌ای ارائه دهد.
۳. مدیریت بحران بیمارستانی  
تخصیص هوشمند منابع (تخت، دارو، پرسنل) برای حداکثر نجات بیماران در بحران فرضی.
۴. جراحی مجازی هوشمند  
شبیه‌سازی تصمیم‌های جراح در مواجهه با شرایط غیرمنتظره.

محیط و ابزارها

- پلتفرم شبیه‌سازی ROS / BioGears + 3D Unity :
- زبان‌ها Python, C++, TensorFlow, PyTorch :
- داده‌ها: داده‌های سنتز شده و واقعی ناشناس

جدول امتیازدهی (دانشجویی)

فرمول امتیازدهی	توضیح	وزن (%)	معیار ارزیابی
$(F1\text{-Score} \times 40)$	درصد تشخیص و درمان صحیح	۴۰	دقت تشخیص و درمان
$(1 / \text{زمان نرمال شده}) \times 20$	میانگین زمان تصمیم تا خروجی	۲۰	سرعت پاسخگویی
$(\text{کارایی} / \text{بیشترین کارایی}) \times 15$	مصرف بهینه تجهیزات و دارو	۱۵	کارایی منابع
امتیاز داور $\times 0.15$	عملکرد پایدار تحت داده ناقص یا نویزی	۱۵	پایداری و تحمل خطا
امتیاز داور $\times 0.1$	ارائه دلایل تصمیم (توضیح گرافیکی یا متنی)	۱۰	توضیح‌پذیری

جمع کل: ۱۰۰ امتیاز + امتیاز ویژه نوآوری تا ۱۰ امتیاز

## مراحل رقابت

۱. مرحله مقدماتی:

ارسال مدل یا پروژه اولیه جهت ارزیابی پایه.

۲. مرحله نیمه‌نهایی:

اجرای مدل روی داده‌های ترکیبی و سنجش پایداری.

۳. مرحله نهایی:

سنجش عملکرد در سناریوی بحرانی مخفی. (Secret Case)

## ملاحظات اخلاقی

- تمام داده‌ها به صورت ناشناس یا مصنوعی تولید می‌شوند.
- استفاده از AI باید شفاف، قابل توضیح و بدون تولید توصیه‌های خطرناک باشد.
- در صورت تولید خروجی غلط حیاتی (مثلاً درمان اشتباه)، تیم از آن سناریو حذف می‌شود.







## اهداف کلی

با توجه به چالش جدی تنش آبی در ایران، به‌ویژه در کلان‌شهرهایی مانند تهران، این لیگ با هدف تلفیق دانش هوش مصنوعی و مدیریت منابع آب طراحی شده است.

شرکت‌کنندگان به‌جای ساخت ربات‌های فیزیکی، با داده‌های واقعی و شبیه‌سازی شده کار می‌کنند تا با بهره‌گیری از علم داده، هوش مصنوعی و اینترنت اشیا (IoT)، راه‌حل‌های نوآورانه‌ای برای کاهش و بهینه‌سازی مصرف آب در مقیاس‌های خانگی و شهری ارائه دهند.

## اهداف آموزشی

- افزایش آگاهی درباره بحران آب و نقش فناوری در مقابله با آن
- آموزش تحلیل داده‌ها و کشف الگوهای مصرف
- تقویت مهارت‌های حل مسئله با استفاده از مدل‌های یادگیری ماشین
- آشنایی با مفاهیم «شهر هوشمند» و «سیستم‌های پایش منابع»
- پرورش تفکر سیستمی و تصمیم‌گیری داده‌محور

## ساختار رقابت

این لیگ در دو سطح آموزشی و تخصصی برگزار می‌شود:

سطح ۱: دانش‌آموزی (متوسطه اول)

موضوع: تحلیل و پیش‌بینی مصرف خانگی آب

در این سطح، دانش‌آموزان با مجموعه داده‌ای از الگوهای مصرف آب چند خانوار، پروژه‌ای برای تحلیل، شناسایی الگو و پیش‌بینی مصرف آینده طراحی می‌کنند.

امتیاز	توضیح	مأموریت	ردیف
۳۰	شناسایی الگوهای مصرف (ساعات اوج، روزهای پرتکرار، رفتار غیرعادی) و نمایش در نمودارهای گرافیکی	تحلیل و مصورسازی داده‌ها	۱
۳۰	طراحی الگوریتم ساده برای تشخیص نشت آب یا مصرف غیرنرمال	شناسایی مصارف غیرمتعارف	۲
۴۰	ایجاد مدل رگرسیون ساده برای پیش‌بینی مصرف خانوار در هفته آینده بر اساس داده‌های قبلی	ساخت مدل پیش‌بینی	۳
۱۰۰ امتیاز			جمع کل

#### ابزارهای پیشنهادی

- زبان پایتون با کتابخانه‌های Pandas ، Matplotlib و Scikit-learn
- ابزارهای مصورسازی داده مانند Microsoft Excel ، Tableau یا Power BI
- پلتفرم‌های آموزشی رایگان برای یادگیری مفاهیم هوش مصنوعی مقدماتی (Teachable Machine, Kaggle Learn)

سطح ۲: دانش‌آموزان پیشرفته و دانشجویان

موضوع: بهینه‌سازی و مدیریت هوشمند شبکه شهری آب

در این سطح، شرکت‌کنندگان باید یک عامل هوشمند (AI Agent) برای مدیریت شبکه‌ی توزیع آب شبیه‌سازی شده طراحی کنند. هدف، کاهش هدررفت، تشخیص نشتی و مدیریت فشار در شرایط واقعی شهری است.

امتیاز	توضیح	مأموریت	ردیف
۳۰	طراحی مدلی برای تحلیل داده‌های فشار و جریان جهت شناسایی موقعیت احتمالی نشتی	تشخیص نشتی در شبکه	۱
۴۰	طراحی الگوریتمی پویا برای تنظیم فشار آب بر اساس مصرف پیش‌بینی‌شده و شرایط شبکه	مدیریت هوشمند فشار	۲
۳۰	طراحی سیستمی که به مشترکین پر مصرف هشدار دهد و راهکار شخصی‌سازی‌شده پیشنهاد کند	سیستم هشدار و پیشنهاد	۳
۱۰۰ امتیاز			جمع کل

#### الزامات فنی

- استفاده از الگوریتم‌های یادگیری ماشین (Regression, Classification, Reinforcement Learning)
- پیاده‌سازی پروژه به زبان Python با استفاده از TensorFlow, PyTorch, Scikit-learn یا OpenAI Gym
- ارائه مستندات کامل شامل:
  - فایل کد منبع
  - توضیح معماری مدل
  - منطق تصمیم‌گیری عامل هوشمند
- ارائه دموی کوتاه (۱ تا ۳ دقیقه‌ای) از عملکرد پروژه در محیط شبیه‌سازی‌شده یا رابط تعاملی

وزن (%)	توضیح	معیار ارزیابی
۳۵	درصد صحت در تشخیص نشتی و پیش‌بینی مصرف	دقت تشخیص و پیش‌بینی
۲۰	سرعت اجرا، بهینه‌بودن مصرف منابع	کارایی الگوریتم
۱۵	نوآوری در روش یا ترکیب مدل‌ها	خلاقیت در طراحی مدل
۱۵	قابلیت درک و تحلیل تصمیم‌ها توسط کاربر	شفافیت و توضیح‌پذیری مدل
۱۵	کیفیت گزارش فنی و ویدئو	مستندسازی و ارائه پروژه
۱۰۰ امتیاز		جمع کل

#### هدف نهایی

این لیگ پلی است میان آموزش، پژوهش و مسئولیت اجتماعی؛ جایی که دانش‌آموزان و دانشجویان یاد می‌گیرند چگونه با هوش مصنوعی و داده‌کاوی، در حل یکی از مهم‌ترین بحران‌های آینده ایران یعنی آب، نقشی واقعی ایفا کنند.