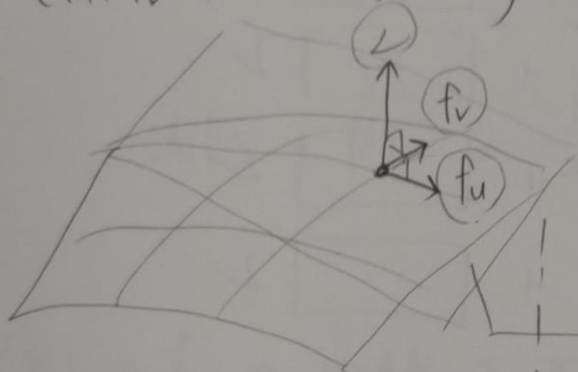


ガウスコダ、方程式

・ガウス枠

$f: D \rightarrow \mathbb{R}^3$ をパラメタ表示された曲面

$(f_u, f_v: \text{一次独立})$



$V := \text{span}(f_u, f_v)$: 曲面 f の
(u, v) における接空間

(曲面の曲がり具合は
"おの変化率"とみる)

$$\iff \left(= \left\{ s \cdot f_u + t \cdot f_v \mid s, t \in \mathbb{R} \right\} \right)$$

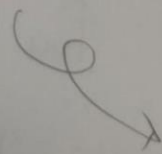
$\Rightarrow \{f_u, f_v, \underline{L}\}$ は一次独立
(つまり、 \mathbb{R}^3 の基底)

Def

$$J_f = (f_u, f_v, L) \quad (\det J_f \neq 0)$$

\hookrightarrow 3次正則行列

$J_f: D \rightarrow GL_3 \mathbb{R}$ を、ガウス枠 という



①

$$\mathcal{F}_u = (\underbrace{f_{uu}}_{\text{E}}, \underbrace{f_{uv}}_{\text{F}}, \underbrace{\nu_u}_{\text{L}})$$

$$\mathcal{F}_v = (\underbrace{f_{uv}}_{\text{F}}, \underbrace{f_{vv}}_{\text{G}}, \underbrace{\nu_v}_{\text{L}})$$

$$\begin{cases} f_{uu} = \boxed{\alpha} f_u + \boxed{\beta} f_v + \boxed{\gamma} \nu \\ f_{uv} = \boxed{\alpha'} f_u + \boxed{\beta'} f_v + \boxed{\gamma'} \nu \\ f_{vv} = \boxed{\alpha''} f_u + \boxed{\beta''} f_v + \boxed{\gamma''} \nu \\ \nu_u = \boxed{\alpha'''} f_u + \boxed{\beta'''} f_v + \boxed{\gamma'''} \nu \\ \nu_v = \boxed{\alpha''''} f_u + \boxed{\beta''''} f_v + \boxed{\gamma''''} \nu \end{cases}$$

Lemma 1 (Gauss formula)

T_{jk}^i は資料の式 (2.1) ~ (2.6) で定まるものとする

→ したがって、E, F, G (とその他) で表される

Proof (-部)

$$f_{uu} = \boxed{\alpha} f_u + \boxed{\beta} f_v + \boxed{\gamma} \nu \quad (*)$$

とおく、

(*) と ν を内積させると

$$f_{uu} \cdot \nu = \boxed{\gamma} \nu \cdot \nu \quad (\nu \perp \alpha, \nu \perp \beta)$$

$$\therefore \gamma = \underbrace{f_{uu} \cdot \nu}_{\text{L}} \quad \text{と分かる}$$

②

②

(*) と f_u の内積を考えれば

$$f_{uu} \cdot f_u = \boxed{\alpha} \underbrace{f_u \cdot f_u}_{\text{E}} + \boxed{\beta} \underbrace{f_u \cdot f_v}_{\text{F}}$$

$$\therefore \alpha E + \beta F = f_{uu} \cdot f_u \quad (\text{E} = f_u \cdot f_u)$$

$$= \frac{1}{2} (f_u \cdot f_u)_u$$

$$\alpha E + \beta F = \frac{1}{2} E_u \quad \text{--- ①}$$

(*) と f_v の内積を考えれば

$$\alpha F + \beta G = f_{uv} \cdot f_v \quad (= \underbrace{(f_u \cdot f_v)_u}_{\text{F}} - \underbrace{f_u \cdot f_{vv}}_{\frac{1}{2} E_v})$$

$$\therefore \alpha F + \beta G = F_u - \frac{1}{2} E_v \quad \text{--- ②}$$

①, ② より

$$\begin{pmatrix} E & F \\ F & G \end{pmatrix} \begin{pmatrix} \alpha \\ \beta \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \frac{1}{2} E_u \\ F_u - \frac{1}{2} E_v \end{pmatrix}$$

$$\therefore \begin{pmatrix} \alpha \\ \beta \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} E & F \\ F & G \end{pmatrix}^{-1} \begin{pmatrix} \frac{1}{2} E_u \\ F_u - \frac{1}{2} E_v \end{pmatrix}$$

③

④

注意

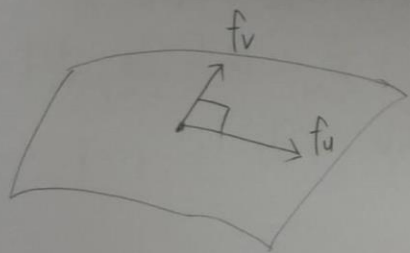
$F=0$ (つまり $f_u \perp f_v$) である座標系 (u, v)
: 直交座標系

このとき Γ_{jk}^i は

$$\Gamma_{11}^1 = \frac{E_u}{2E} \quad \Gamma_{11}^2 = -\frac{E_v}{2G}$$

$$\Gamma_{12}^1 = \frac{E_v}{2E} \quad \Gamma_{12}^2 = \frac{G_u}{2G}$$

$$\Gamma_{22}^1 = -\frac{G_u}{2E} \quad \Gamma_{22}^2 = \frac{G_v}{2G}$$



← 座標変換を施すことで
 $(u, v) \mapsto (x, y)$
と直交座標系にできる

③

④

Lemma 2 (Weingarten formula)

ν_u と ν_v はそれぞれ,

$$\begin{cases} \nu_u = -A_1^1 f_u - A_1^2 f_v \\ \nu_v = -A_2^1 f_u - A_2^2 f_v \end{cases}$$

と表される. (ただし $A = \begin{pmatrix} A_1^1 & A_1^2 \\ A_2^1 & A_2^2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} E & F \\ F & G \end{pmatrix}^{-1} \begin{pmatrix} L & M \\ M & N \end{pmatrix}$)

Remark

$F=0$ の時は, A は

$$\begin{aligned} A &= \begin{pmatrix} E & 0 \\ 0 & G \end{pmatrix}^{-1} \begin{pmatrix} L & M \\ M & N \end{pmatrix} \\ &= \begin{pmatrix} \frac{1}{E} & 0 \\ 0 & \frac{1}{G} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} L & M \\ M & N \end{pmatrix} \\ &= \begin{pmatrix} \frac{L}{E} & \frac{M}{E} \\ \frac{M}{G} & \frac{N}{G} \end{pmatrix} \end{aligned}$$

となる.

② (3x3)

$$\mathcal{F}_u = (f_{uu}, f_{uv}, \nu_u)$$

$$= (\Gamma_{11}^1 f_u + \Gamma_{11}^2 f_v + L \nu,$$

$$\Gamma_{12}^1 f_u + \Gamma_{12}^2 f_v + M \nu,$$

$$- A_1^1 f_u - A_1^2 f_v + 0 \nu)$$

$$= \underbrace{(f_u, f_v, \nu)}_{\mathcal{F}} \underbrace{\begin{pmatrix} \Gamma_{11}^1 & \Gamma_{12}^1 & -A_1^1 \\ \Gamma_{11}^2 & \Gamma_{12}^2 & -A_1^2 \\ L & M & 0 \end{pmatrix}}_{\mathcal{U} \text{ とおく}}$$

$$\therefore \mathcal{F}_u = \mathcal{F} \mathcal{U}$$

$$\mathcal{F}_v \text{ も同様に, } \mathcal{F}_v = \mathcal{F} \mathcal{V}$$

$$\left(\text{ただし, } \mathcal{V} = \begin{pmatrix} \Gamma_{12}^1 & \Gamma_{22}^1 & -A_2^1 \\ \Gamma_{12}^2 & \Gamma_{22}^2 & -A_2^2 \\ M & N & 0 \end{pmatrix} \right)$$

$$\begin{cases} \mathcal{F}_u = \mathcal{F} \mathcal{U} \\ \mathcal{F}_v = \mathcal{F} \mathcal{V} \end{cases}$$

を、(行列版) Gauss - Weingarten formula という。

④

ガウスコダッチ方程式

$\mathcal{F} \mathcal{V}$

$$(\mathcal{F}_u)_v = (\mathcal{F} \mathcal{U})_v = \underbrace{\mathcal{F}}_{\mathcal{F} \mathcal{U}} \mathcal{U}_v = \mathcal{F}(\nu_u + \nu_v)$$

$$(\mathcal{F}_v)_u = (\mathcal{F} \mathcal{V})_u = \underbrace{\mathcal{F}}_{\mathcal{F} \mathcal{U}} \mathcal{V}_u = \mathcal{F}(\nu_v + \nu_u)$$

(3x3 = 9本の方程式)

$$\therefore \mathcal{U}_v - \mathcal{V}_u = \mathcal{U} \mathcal{V} - \mathcal{V} \mathcal{U} \quad \text{が成り立つ。}$$

両立条件、可積分条件 という。

→ 次の3式と同値

コダッチ方程式

$$\cdot L_v - M_u = L \Gamma_{12}^1 + M (\Gamma_{12}^2 - \Gamma_{11}^1) - N \Gamma_{11}^2 \quad (2.13)$$

$$\cdot M_v - N_u = L \Gamma_{22}^1 + M (\Gamma_{22}^2 - \Gamma_{12}^1) - N \Gamma_{12}^2 \quad (2.14)$$

$$\cdot K = (E, F, G \text{ のみ の式 }) \quad (2.15)$$

ガウス曲率

L ガウス方程式

Corollary

$$\text{ガウス曲率 } K = \frac{LN - M^2}{EG - F^2} \quad \text{は}$$

E, G, F とその偏微分のみで表される。(ガウスの驚異の定理)

Q

Remark $F=0$ のとき, K は

$$K = -\frac{1}{eg} \left\{ \left(\frac{g_u}{e} \right)_u + \left(\frac{e_v}{g} \right)_v \right\}$$

と書ける. また, $e = \sqrt{E}$, $g = \sqrt{G}$.

Remark (u, v) が等温座標系

$$\Leftrightarrow F=0, E=G$$

このとき $K = \frac{LN-M^2}{E^2}$, $H = \frac{L+N}{2E}$ であり

$$\begin{cases} K = -\frac{\Delta(\ln E)}{2E} & \text{: ガウス方程式} \\ \begin{cases} L_v - M_u = E_v H \\ M_v - N_u = -E_u H \end{cases} & \text{: コダリチ方程式} \end{cases}$$

$f(u, v)$: 曲面

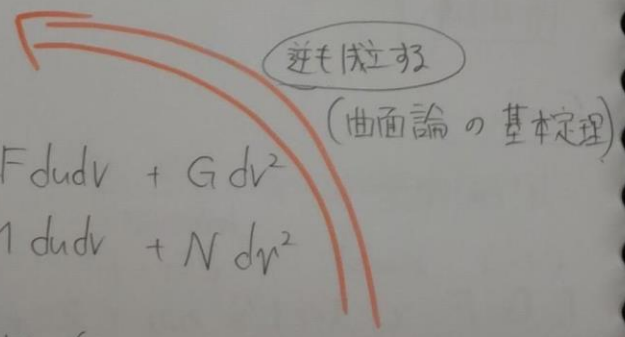
\Downarrow

$$I = E du^2 + 2F dudv + G dv^2$$

$$II = L du^2 + 2M dudv + N dv^2$$

\Downarrow

ガウス・コダリチ方程式 (E, F, G, L, M, N の関係式)



Y

曲面論の基本定理

$D: \mathbb{R}^2$ の単連結領域として.

E, F, G, L, M, N : D 上の C^∞ 級関数で

(i) $EG > 0, EG - F^2 > 0$

($\Leftrightarrow \begin{pmatrix} E & F \\ F & G \end{pmatrix}$ が正定値)

(ii) ガウス・コダリチ方程式

を満たすとする. このとき, $\exists f: D \rightarrow \mathbb{R}^3$: パラメータ表示された曲面 s.t.

• f の第一基本形式 $I = E du^2 + 2F dudv + G dv^2$

• f の第二基本形式 $II = L du^2 + 2M dudv + N dv^2$

である.

等温座標系における基本定理 (E, F, G)

(i) $\Leftrightarrow E > 0$

(ii) \Leftrightarrow (3本の式)

\uparrow E, H, Ω (ホッジ) で表す

\hookrightarrow

以降, (u, v) を等温座標系 と する.

Def

$$Q := \frac{L - N - 2iM}{4} \quad \text{cc.}$$

$$Z := u + iV \quad (dZ = du + i dv)$$

と する.

$Q := Q dZ^2$ を Hopf 比喩 と いう.

$$\begin{cases} dZ = du + i dv \\ d\bar{Z} = du - i dv \end{cases}$$

$$\begin{aligned} dZ d\bar{Z} &= (du + i dv)(du - i dv) \\ &= du^2 + dv^2 \end{aligned}$$

$$\therefore I = E du^2 + 2 \overset{0}{F} du dv + \overset{E}{G} dv^2$$

$$= E (du^2 + dv^2)$$

$$= E dZ d\bar{Z}.$$

Proposition

$\mathbb{I} \in Z, E, H, Q$ で 書 け ます.

$$\begin{pmatrix} E, \cancel{F}, \cancel{G} \\ L, M, N \end{pmatrix} \Leftrightarrow \begin{pmatrix} E, \\ H, Q \end{pmatrix}$$

$$\begin{aligned} \mathbb{I} &= Q + \bar{Q} + HI \\ &= Q dZ^2 + HE dZ d\bar{Z} + \bar{E} d\bar{Z}^2 \end{aligned}$$

⑥

$$\begin{cases} \frac{\partial}{\partial Z} := \frac{1}{2} \left(\frac{\partial}{\partial u} - i \frac{\partial}{\partial v} \right) \\ \frac{\partial}{\partial \bar{Z}} := \frac{1}{2} \left(\frac{\partial}{\partial u} + i \frac{\partial}{\partial v} \right) \end{cases} \quad \text{と 定め る.}$$

$$\Rightarrow \begin{cases} dZ \left(\frac{\partial}{\partial Z} \right) = d\bar{Z} \left(\frac{\partial}{\partial \bar{Z}} \right) = 1 \\ dZ \left(\frac{\partial}{\partial \bar{Z}} \right) = d\bar{Z} \left(\frac{\partial}{\partial Z} \right) = 0 \end{cases}$$

$\varphi = \varphi(u, v) = \varphi(Z, \bar{Z})$ に 対 し,

$$\varphi_Z = \frac{1}{2} (\varphi_u - i \varphi_v)$$

$$\varphi_{Z\bar{Z}} = \frac{1}{4} \left\{ (\varphi_u - i \varphi_v)_u + i (\varphi_u - i \varphi_v)_v \right\}$$

$$= \frac{1}{4} (\varphi_{uu} + \varphi_{vv})$$

$$= \frac{1}{4} \Delta \varphi$$

Proposition

ガウスコダニ方程式 \Leftrightarrow

$$\begin{cases} (\ln E)_{Z\bar{Z}} = -\frac{E}{2} H^2 + \frac{2}{E} |E|^2 & (\checkmark \text{ Gauss eq.}) \\ 2Q_{Z\bar{Z}} = EH_Z & (L \text{ Gauss eq.}) \end{cases}$$

ℓ

曲面論の基本定理も、

E, H, Ω

のみで表すことができる (次回).

Corollary

H : 一定 $\iff \ell$: 正則関数 (holomorphic function)