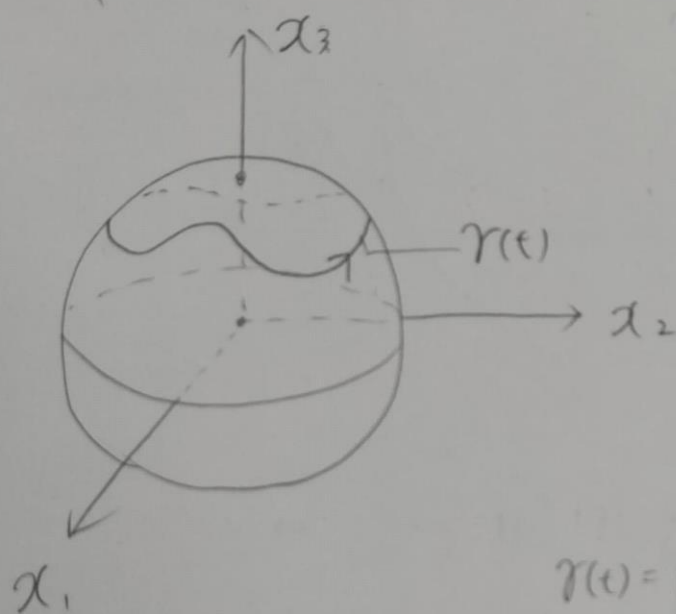


火2 数理科学 何 (7)

S^2 の曲線

$$S^2 = \left\{ \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{pmatrix} \in \mathbb{R}^3 \mid x_1^2 + x_2^2 + x_3^2 = 1 \right\}$$



$$\gamma(t) = \begin{pmatrix} x_1(t) \\ x_2(t) \\ x_3(t) \end{pmatrix} \quad x_1, x_2, x_3 \text{ は } I \text{ 上 } C^\infty \text{ 級 func.}$$

Def 開区間 $\neq \emptyset$

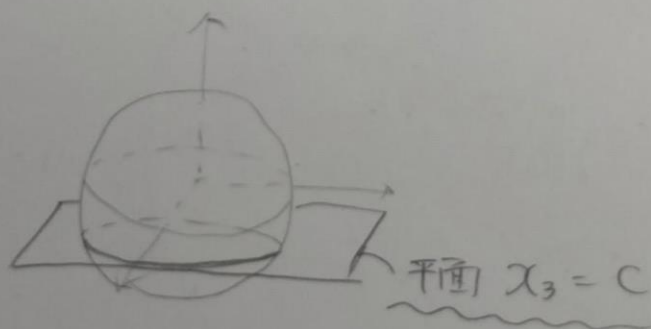
$\gamma: I \rightarrow S^2: C^\infty$ 級写像 が 正則曲線 である。

$\iff \underline{\gamma'(t) \neq 0}$ である。

Example (大円, 小円)

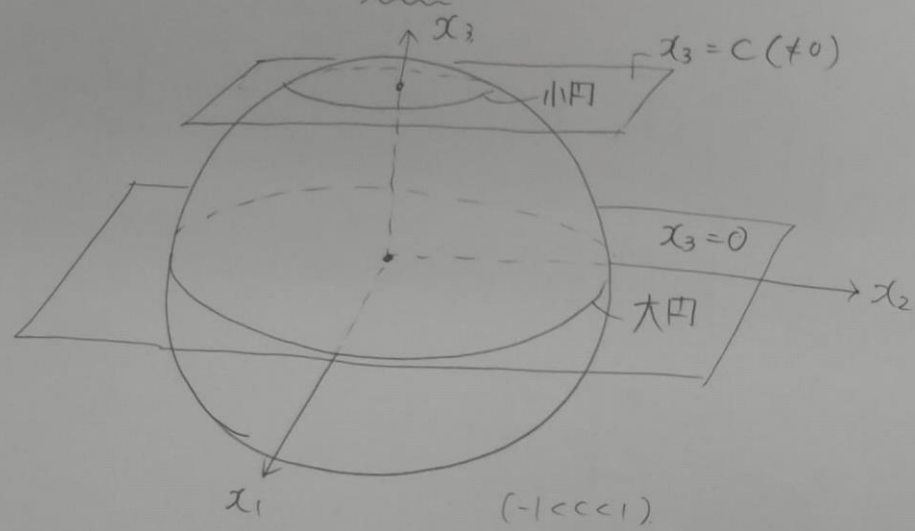
$-1 < c < 1$ とする。

$$\gamma(t) = \begin{bmatrix} \sqrt{1-c^2} \cos t \\ \sqrt{1-c^2} \sin t \\ c \end{bmatrix}$$



は、 $x_3 = c$ と S^2 の
共通部分のパラメータ表示。

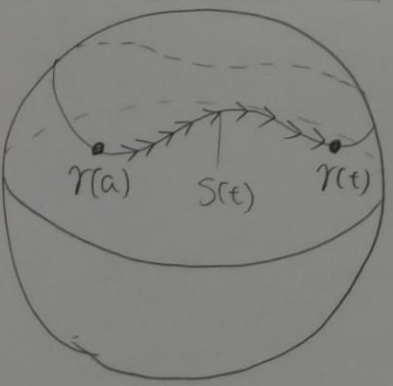
- $C \neq 0$ のとき、small circle 小円
 $C = 0$ のとき、great circle 大円
- 合わせて 円 という。



大円 / 小円 は、 $\|\dot{\gamma}(t)\| = \sqrt{1 - C^2} > 0$

$\therefore \gamma(t)$ は 正則曲線

② 弧長 パラメータ



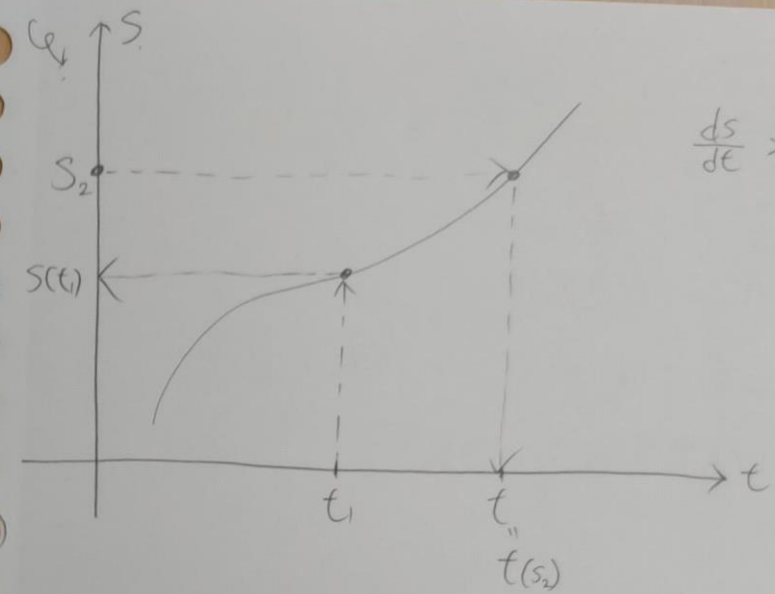
$a \in I$ を固定.

$$s(t) = \int_a^t \|\dot{\gamma}(u)\| du$$

弧長関数 $(s(t): t \rightarrow s)$

$\frac{ds}{dt} = \dot{s}(t) = \|\dot{\gamma}(t)\| > 0$

特に、 $\frac{ds}{dt} \neq 0$ なので、 \exists 逆関数 $s \mapsto t$
 $\tilde{I} \longrightarrow I$



$$\tilde{\gamma}(s) := \gamma(t(s))$$

$\tilde{\gamma}: I \longrightarrow S^2$ を 弧長パラメータ表示 という。

Proposition

弧長パラメータ表示 $\tilde{\gamma}(s)$ の 速さ = 1

$$\left(\left\| \frac{d\tilde{\gamma}}{ds} \right\| = 1 \right)$$

(証明)

$$\begin{aligned} \frac{d}{ds} \tilde{\gamma}(s) &= \frac{dt}{ds} \cdot \frac{d}{dt} \gamma(t(s)) \\ &= \frac{1}{ds/dt} \cdot \frac{d\gamma}{dt} \end{aligned}$$

$$\frac{1}{\int_a^t \|\frac{d\gamma}{du}\| du} = \frac{1}{\|\frac{d\gamma}{dt}\|}$$

← 大きさ 1 である

④ 逆に...

命題



$\gamma(u)$: 速さ 1 のパラメータ表示

$\Rightarrow u \mapsto \pm u + a$ とすることで、

弧長パラメータ表示にできる。

証明

s : 弧長パラメータ とする

$\tilde{\gamma}(s)$, $s = S(u)$: パラメータ変換

$$1 = \left\| \frac{d\tilde{\gamma}}{ds} \right\| = \left\| \frac{du}{ds} \frac{d}{du} \gamma(u) \right\|$$

$$= \left| \frac{du}{ds} \right| \cdot \underbrace{\left\| \frac{d\gamma}{du} \right\|}_{1}$$

$$\therefore \left| \frac{du}{ds} \right| = 1 \text{ なること.}$$

$$\frac{du}{ds} = \pm 1$$

a を積分定数とみれば、

$$u = \pm s + a$$

である。

以降

速さ 1 のパラメータを

「弧長パラメータ」という。

Example

$$\gamma(t) = \begin{bmatrix} \sqrt{1-c^2} \cos t \\ \sqrt{1-c^2} \sin t \\ c \end{bmatrix}$$

$$S(t) = \int_0^t \underbrace{\left\| \dot{\gamma}(u) \right\|}_{\sqrt{1-c^2}} du = t \sqrt{1-c^2} \quad \therefore t = \frac{s}{\sqrt{1-c^2}}$$

③
弧長パラメータ
逆変換のパラメータ

$$\therefore \tilde{\gamma}(s) = \gamma\left(\frac{s}{\sqrt{1-c^2}}\right) = \begin{bmatrix} \sqrt{1-c^2} \cos \frac{s}{\sqrt{1-c^2}} \\ \sqrt{1-c^2} \sin \frac{s}{\sqrt{1-c^2}} \\ c \end{bmatrix}$$

→ 円の弧長パラメータ表示、

$$\left(\frac{d\tilde{\gamma}}{ds} = \begin{bmatrix} -\sin \frac{s}{\sqrt{1-c^2}} \\ \cos \frac{s}{\sqrt{1-c^2}} \\ 0 \end{bmatrix} \quad \therefore \left\| \frac{d\tilde{\gamma}}{ds} \right\| = 1 \right)$$

$\tilde{\gamma}'(s)$ と表す。

(単位接ベクトル $T(s)$ と書く)

③ 曲率

$$\gamma: I \longrightarrow \mathbb{S}^2$$

$\gamma(s)$: 弧長パラメータ表示された曲線 (つまり、正則曲線)

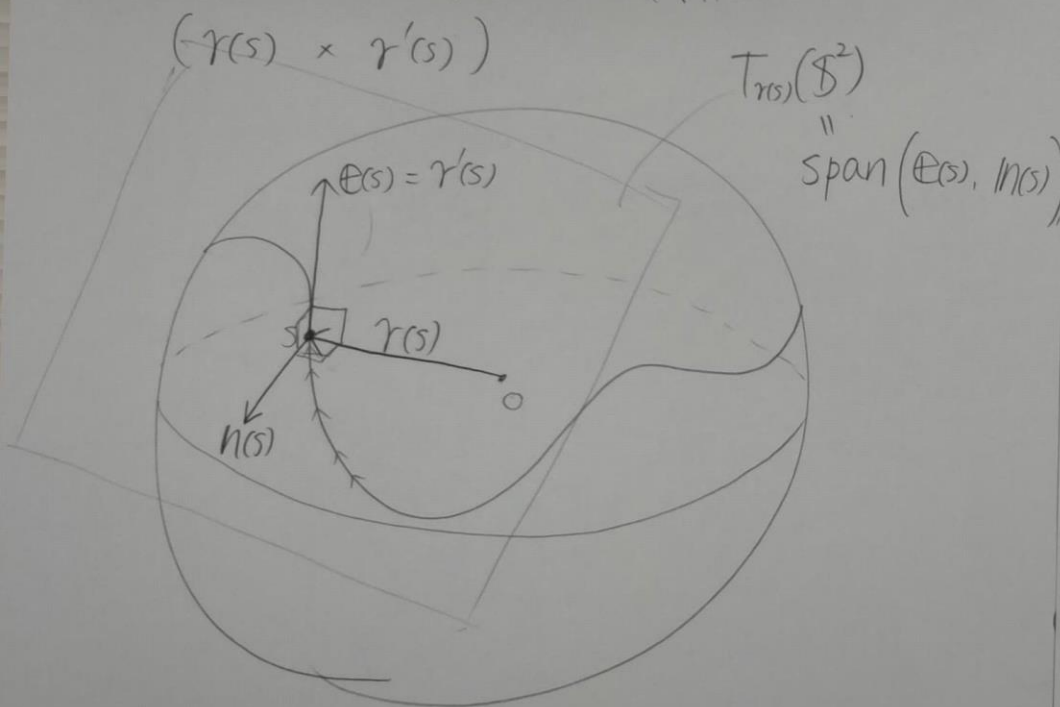
$\mathbf{e}(s) = \gamma'(s)$: 単位接ベクトル

$\mathbf{n}(s) := \gamma(s) \times \mathbf{e}(s)$: 単位法ベクトル

$$(-\gamma(s) \times \gamma'(s))$$

$$T_{\gamma(s)}(\mathbb{S}^2)$$

$$\text{span}(\mathbf{e}(s), \mathbf{n}(s))$$



$$r \cdot r = 1 \text{ より } \frac{d}{ds} \rightarrow 2r \cdot r' = 0 \quad \therefore \underbrace{r \cdot r'}_{\perp \mathbf{e}} = 0$$

$$\therefore \gamma(s) \perp \mathbf{e}(s)$$

$\mathbf{n}(s)$ は外積で定義したので、 $\mathbf{n} \perp \mathbf{r}$, $\mathbf{n} \perp \mathbf{e}$

$$\mathbf{n} \cdot \mathbf{r} = (\mathbf{r} \times \mathbf{r}) \cdot \mathbf{r} = \det(\mathbf{r}, \mathbf{r}, \mathbf{r}) = 0$$

$$\mathbf{n} \cdot \mathbf{e} = (\mathbf{r} \times \mathbf{r}) \cdot \mathbf{r}' = \det(\mathbf{r}, \mathbf{r}', \mathbf{r}) = 0.$$



つまり、 \mathbf{r} , \mathbf{e} , \mathbf{n} は全て大きさが 1

$\therefore \{\gamma(s), \mathbf{e}(s), \mathbf{n}(s)\}$ は、各 s ごとに \mathbb{R}^3 の正規直交基底

$$F(s) := (\gamma(s), \mathbf{e}(s), \mathbf{n}(s)) \quad F(s) \in \text{SO}(3)$$

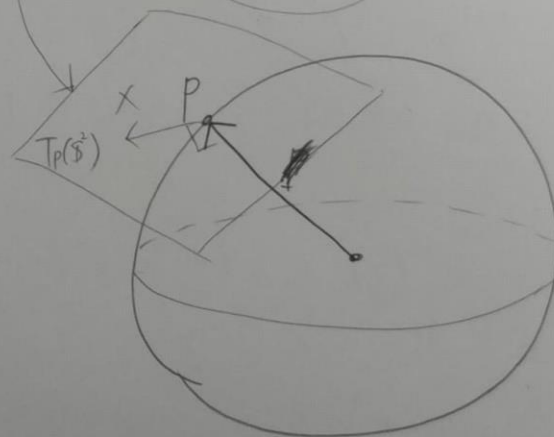
$\hookrightarrow 3 \times 3$ 行列

をフレネットという

Remark

$P \in \mathbb{S}^2$ における \mathbb{S}^2 の接空間

$$T_P(\mathbb{S}^2) = \{X \in \mathbb{R}^3 \mid X \cdot P = 0\}$$



Def (曲率関数)

$K(s) := \mathbf{e}'(s) \cdot \mathbf{n}(s)$ を、 $\gamma(s)$ の曲率関数という

$\hookrightarrow \mathbf{e}(s)$ の変化率を $\mathbf{n}(s)$ 方向に評価

したもの

" $r(s)$ の曲がり具合" = " $F(s)$ の変化率"

$$\leadsto F(s) = (\underbrace{r'(s)}_{e(s)}, e'(s), n'(s)) \text{ と調べる}$$

命題

$$\begin{cases} e' = -r + Kn \\ n' = -Ke \end{cases}$$

↪ S^1 曲線 特有の項

である

(証明) $e' = -r + Kn$ の証明

$\{r, e, n\}$ は ONB より,

$$r'' = ar + be + cn \text{ と表せる. } (a, b, c \in \mathbb{R})$$

(*)

$$\begin{aligned} (*) \cdot r(s) : r \cdot r'' &= a \underbrace{r \cdot r}_1 + b \underbrace{r \cdot e}_0 + c \underbrace{r \cdot n}_0 \\ &= a = r \cdot r'' \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} \because r \cdot r &= 1 \xrightarrow{d/ds} r \cdot r' = 0 \\ &\xrightarrow{d/ds} \underbrace{r' \cdot r'}_1 + r \cdot r'' = 0 \end{aligned}$$

同様に, $(*) \cdot e$ と $(*) \cdot n$ を考えれば, $\therefore a = -1$

(5)

$$\begin{cases} b = r' \cdot r' = \frac{1}{2}(r' \cdot r')' = 0 \\ c = r'' \cdot n = e' \cdot n = K \end{cases}$$

$$\begin{aligned} \therefore r'' &= ar + be + cn \\ &= -r + Kn \text{ である} \end{aligned}$$

Corollary

$$K = \det(r, r', r'') \text{ である.}$$

$$\because K = \underbrace{n \cdot e'}_{\substack{\uparrow \\ r \times r'}} = \det(r, r', r'') \quad \square$$

Example (H)

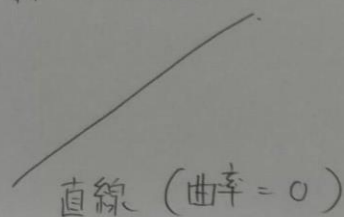
$$r(s) = \begin{bmatrix} \sqrt{1-c^2} \cos \frac{s}{\sqrt{1-c^2}} \\ \sqrt{1-c^2} \sin \frac{s}{\sqrt{1-c^2}} \\ c \end{bmatrix} : \text{円弧長} 1/\sqrt{1-c^2} \times \sqrt{1-c^2} \text{ 表示}$$

$$r'(s) = \begin{bmatrix} -\sin \frac{s}{\sqrt{1-c^2}} \\ \cos \frac{s}{\sqrt{1-c^2}} \\ 0 \end{bmatrix} \quad r''(s) = \frac{-1}{\sqrt{1-c^2}} \begin{bmatrix} \cos \frac{s}{\sqrt{1-c^2}} \\ \sin \frac{s}{\sqrt{1-c^2}} \\ 0 \end{bmatrix}$$

$$\therefore K(s) = \left| r(s), r'(s), r''(s) \right| \stackrel{\text{余因子展開}}{=} \left(\frac{-1}{\sqrt{1-c^2}} \right) c \begin{vmatrix} -\sin & \cos \\ \cos & \sin \end{vmatrix} = \frac{c}{\sqrt{1-c^2}}$$

Remark

\mathbb{R}^2 の曲線



$$\frac{1}{a}$$

円 (曲率一定, $\neq 0$)

④ Frenet の公式

$$F' = (r', e', n')$$

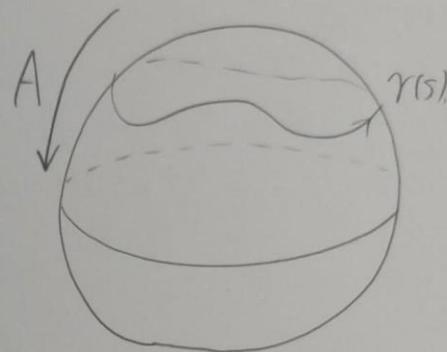
$$= (e, -r + kn, -ke)$$

$$= \underbrace{(r, e, n)}_F \underbrace{\begin{bmatrix} 0 & -1 & 0 \\ 1 & 0 & -k \\ 0 & k & 0 \end{bmatrix}}_K$$

$$\therefore F' = FK$$

(Frenet の公式 といふ)

⑤ 曲線論の基本定理



$$A \in SO(3)$$

(回転行列)



$$\tilde{r}(s) = A r(s)$$

Def

r と r' が向きを保つ S^2 の合同変換でうつり合う

$$\iff \exists A \in SO(3) \text{ s.t.}$$

$$\tilde{r} = Ar$$

S^2 の曲線に対する曲線論の基本定理

I : 開区間 $\neq \emptyset$

(K) : I 上 C^∞ 級関数 とするとき,

$\exists ! \gamma: I \longrightarrow S^2$ (S^2 の向きを保つ合同変換を除いて一意)

s.t. $\begin{cases} (1) \gamma \text{ は弧長パラメータ表示} \\ (2) \gamma \text{ の曲率が } K(s) \text{ である.} \end{cases}$

Proof

$$K = \begin{bmatrix} 0 & -1 & 0 \\ 1 & 0 & -K \\ 0 & K & 0 \end{bmatrix}$$

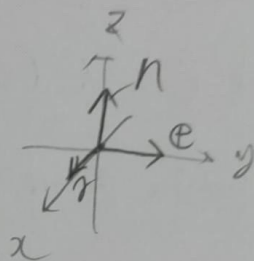
とおくと、

$${}^t K = -K$$

→ F は $SO(3)$ の値
と分かる。

$F(s)$ を、初期値問題

$$\begin{cases} F'(s) = F(s) K(s) \\ F(s_0) = \begin{bmatrix} 1 & & \\ & 1 & \\ & & 1 \end{bmatrix} \end{cases}$$



の解とする。

$F(s) = (r(s), e(s), n(s))$ とおくと、

$$\underbrace{r'} = e, \quad \underbrace{e' = -r + Kn}, \quad n' = Ke \quad \text{をみたす}$$

$\downarrow (1) \qquad \downarrow (2)$

特に、 $r(s)$ は求める曲線である。

(一意性)

r, \tilde{r} : (1)(2) をみたす曲線とおく。

F, \tilde{F} : r, \tilde{r} の Frenet 枠

$$F' = FK, \quad \tilde{F}' = \tilde{F}K$$

$\underbrace{\qquad\qquad\qquad}_{K = \tilde{K}}$

$$\Rightarrow \exists A \in SO(3) \text{ s.t. } \tilde{F}(s) = AF(s).$$

☹

$$\frac{d}{ds}(\tilde{F}F^{-1}) = \frac{d}{ds}(\tilde{F}{}^t F)$$

$$= \tilde{F}'{}^t F + \tilde{F}{}^t F'$$

$$= \tilde{F}K{}^t F + \tilde{F}{}^t (FK)$$

$$= \tilde{F}K{}^t F + \tilde{F}{}^t \underbrace{K}^{-K} F$$

$$= 0$$