

TEL-U INTERACTIVE FOOD ASSISTANT

Meet TIFA - The Autonomous Waiter Robot!

TIFA Robot Waiters are robotic systems designed to transform and elevate human tasks in service environments. With key features such as SLAM (Simultaneous Localization and Mapping) and autocharging, TIFA is designed to revolutionize efficiency and enhance customer experiences. Although still in development, these robots represent the future of automation in cafes, restaurants, and more, by delivering efficient service.









Report pengembangan T.I.F.A (06/11/2024)

Objective Pembahasan:

- 1. Proof of concept (done)
- 2. Proof of concept (process)
- 3. Result Progres
- 4. Program Matrikulasi Teknis

Update:

- 1. Robot System
- 2. Metode Kinematik and Environment Learning
- 3. Result proof of concept

Goal:

- 1. Obstacle Avoidance
- 2. Looks Robot
- 3. Lifetime robot
- 4. Mapping

Proof of Concept (done)

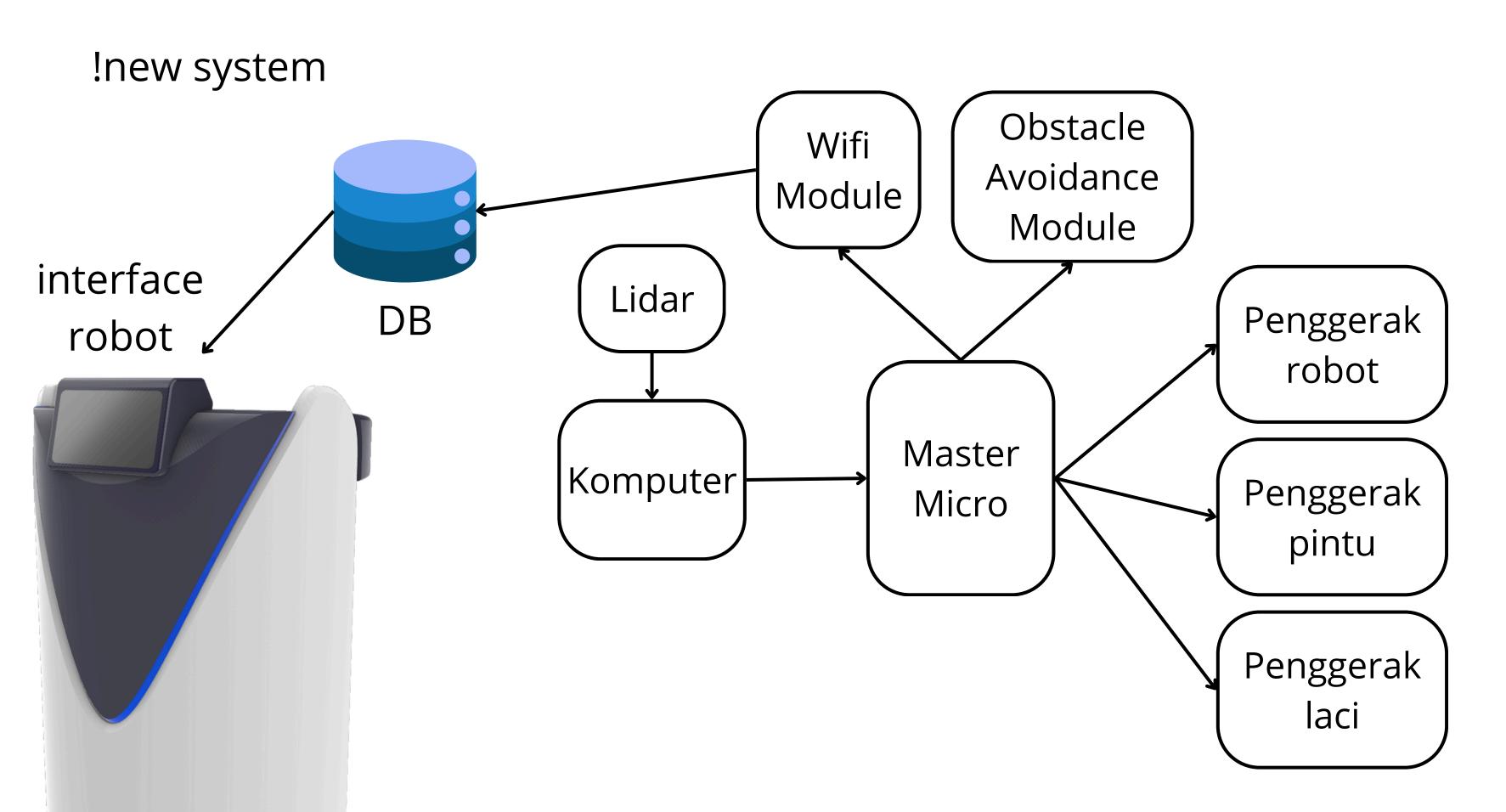
- 1. Serial communication between Micro
- 2. Mapping from Lidar
- 3. ERD database
- 4. Application interface

Proof of Concept (process)

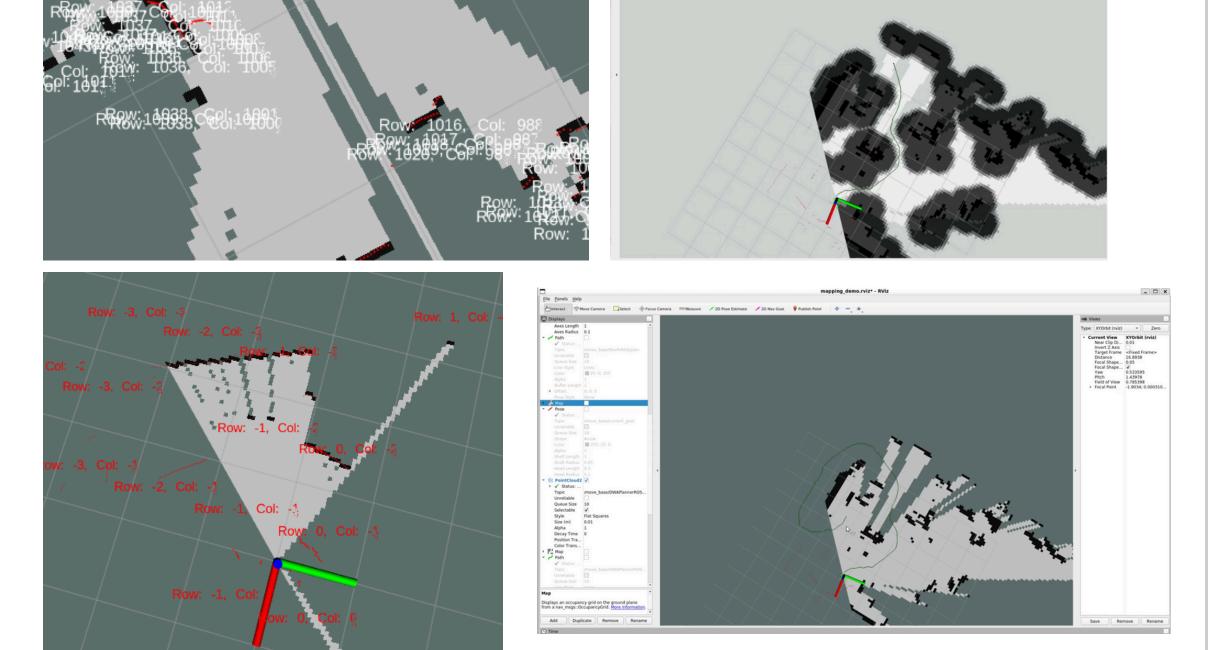
- 1. Printing Prototype robot design 1:1 Scale
- 2. Update Algorithm Kinematics robot
- 3.TF library & Kalman Filter

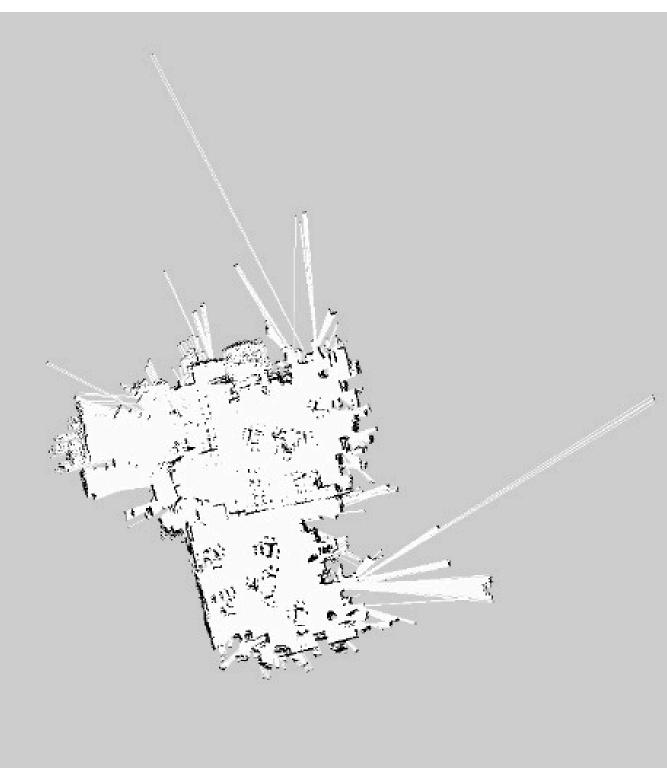
robot baru mencapai 30% pengembangan berdasarkan semua metode yang sudah di coba (yang gagal dan berhasil)

Serial Communication between micro solution



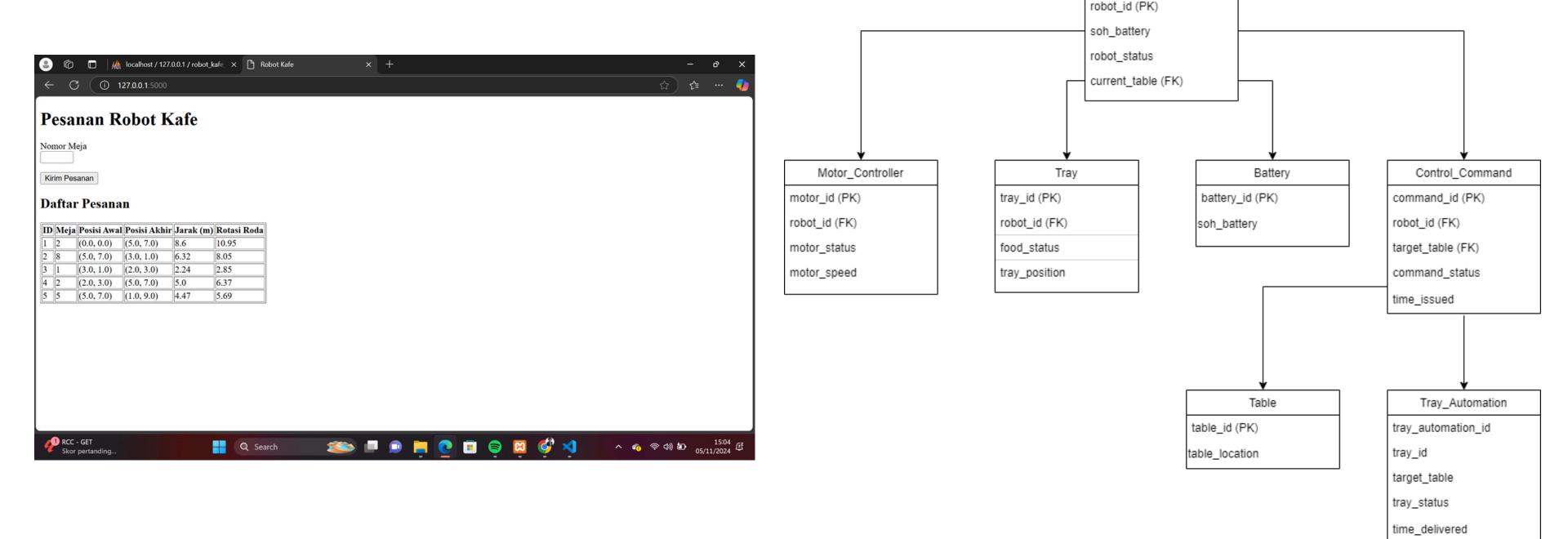
Mapping kami improve untuk meningkatkan performa pergerakan robot supaya lebih mulus. dengan menggunakan sensor lidar mapping dapat dilakukan secara otomatis.



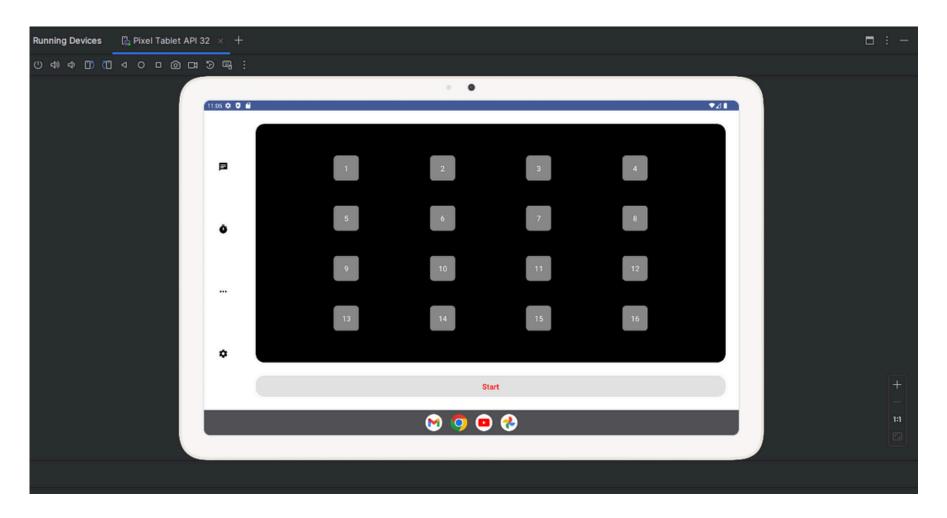


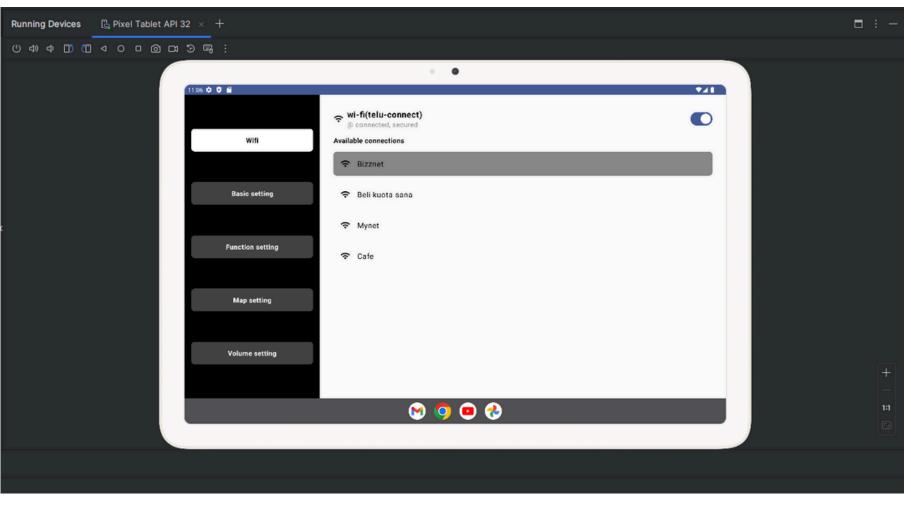
ERD (Entity Relationship Diagram) database dibuat untuk mengatur data flow dari interface (yang akan ditampilkan untuk user) dan data yang akan digunakan oleh robot dalam pergerakan dan melayani.

Robot

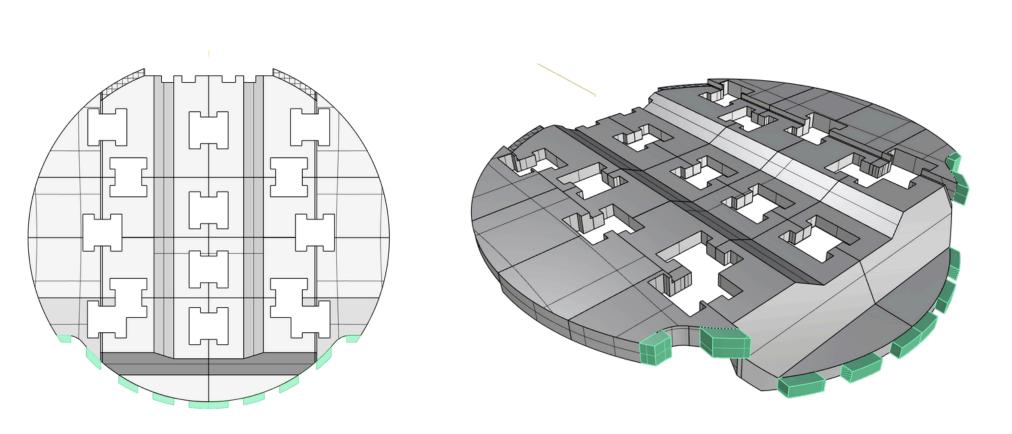


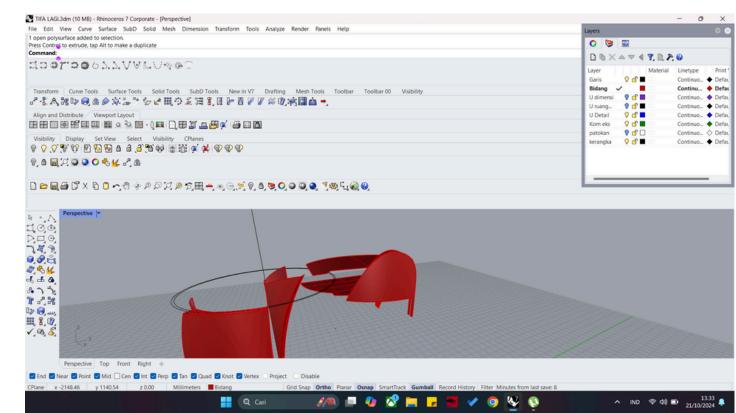
Application Interface, interface untuk menampilkan data dari database untuk user.





Berikut beberapa proof of concept yang masih di tahap pengerjaan saat ini:

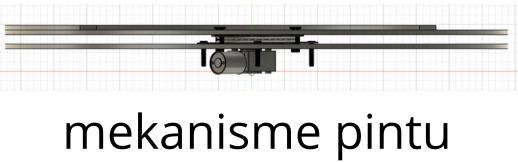


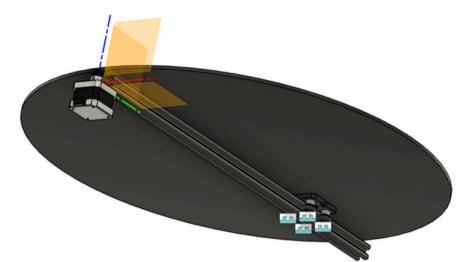


tahap ini kami membuat cetakan dengan mesin 3D print untuk manufaktur body robot, selain itu kami juga masih dalam tahap riset terkait kinematik dan filtering untuk motion robot.

RESULT PROGRES:



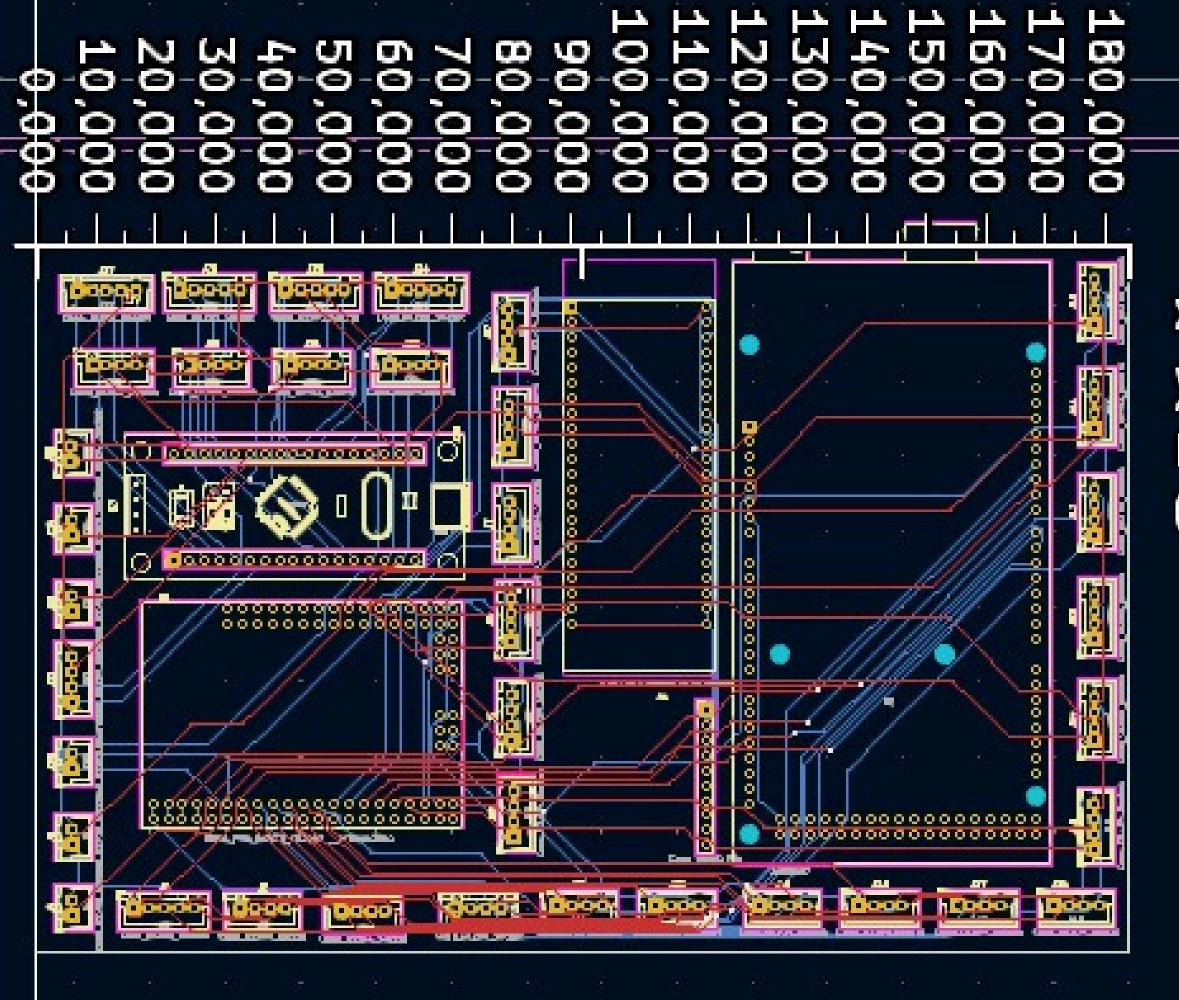




mekanisme tray







x: 184,150 mm y: 0,000 mm r: 184,150 mm θ: -0,0°

Program Matrikulasi Teknis

Matrikulasi teknis kami berikan untuk pembekalan tim dalam pengerjaan robot, sehingga tim memiliki banyak waktu dalam melakukan riset hal baru. tim teknis tidak perlu melakukan riset yang sudah dilakukan karena semua itu akan di berikan di matrikulasi teknis oleh kami.

- 1. Kinematika dasar : robot 2 roda differential kinematik
- 2. Kontrol dasar: PID for mobile robot
- 3. Kinematika dan Kontrol

List Sponsor

No	Nama Perusahaan	Deskripsi	Status	Contact
1	Mandiri Capital Indonesia	Support Financial	On Progress 🔻	info@mandiri-capital.co.id
2	Telkom Indonesia	Membantu infrastruktur IoT seperti penggunaan WiFi	On Progress 🔻	info.partner@telkom.co.id
3	PT. LEN Industri	Support Financial	Not Yet ▼	komunikasi.korporasi@len.co.id
4	Gojek	Support Financial	Not Yet ▼	https://www.gojek.com/en-id/our-location
5	Samsung Indonesia	Support Device	Not Yet ▼	https://www.samsung.com/id/support/contact/
6	Huawei	Membantu infrastruktur IoT seperti penggunaan WiFi	Not Yet ▼	https://consumer.huawei.com/id/support/cont act-us/email-us/
7	Astra	Support Financial	Not Yet ▼	corcomm@ai.astra.co.id
8	Yaskawa	Support Financial	Not Yet ▼	https://www.yaskawa.co.id/contact-us/
9	Pertamina	Support Financial	Not Yet ▼	pcc135@pertamina.com
10	Advan	Support Device	Not Yet ▼	contact@info.com
11	Artratonics	Sensor (LiDAR A2)	Done ▼	
12	ABC	Support baterai	Not Yet ▼	https://abcpresident.com/id/contact
13	ABB	Support Financial	Not Yet ▼	contact.center@id.abb.com

Terima Kasih