4. 신경망 학습

이번 장의 주제는 신경망 학습이다. 여기서 **학습**이란 훈련 데이터로부터 가중치 매개변수의 최적값을 자동으로 획득하는 것을 뜻한다. 이번 장에서는 신경망이 학습할 수 있도록 해주는 **지표**인 손실 함수를 소개한다. 이 손실 함수의 결괏값을 가장 작게 만드는 가중치 매개변수를 찾는 것이 학습의 목표이다. 이번 장에서는 손실 함수의 값을 가급적 작게 만드는 기법으로, 함수의 기울기를 활용하는 경사법을 소개한다.

4.1 데이터에서 학습한다!

신경망의 특징은 데이터를 보고 학습할 수 있다는 점이다. 데이터에서 학습한다는 것은 가중치 매개변수의 값을, 데이터를 보고 자동으로 결정한다는 뜻이다. 만약 모든 매개변수를 수작업으로 결정해야 한다고 상상해봐라. 끔찍하다. 예를들어 2장의 퍼셉트론 예에서는 진리표를 보면서 사람이 수작업으로 매개변수 값을 설정했다. 하지만 이때는 매개변수가 겨우 3개 였다.

실제 신경망에서 매개 변수는 수천에서 수만개의 매개변수를 사용한다. 나아가 층을 깊게 한 딥러닝 정도 면 그 수는 수억에 이를 수 있다. 매개변수를 수작업으로 한다는 것은 불가하다.

이번 장에서는 신경망 학습(데이터로부터 매개변수의 값을 정하는 방법)에 대해서 설명하고 파이썬으로 MNIST 데이터셋의 손글씨 숫자르 학습하는 코드를 구현해보자.

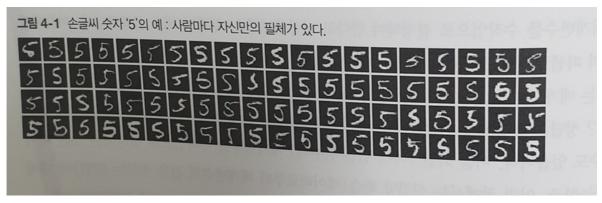
Note 2장의 퍼셉트론도 직선으로 분리할 수 있는 (선형 분리 기능) 문제라면 데이터로부터 자동으로 학습할 수 있다. 선형 분리 기능 문제는 유한 번의 학습을 통해 풀 수 있다는 사실이 **퍼셉트론 수렴 정리**로 증명됐다. 하지만 비선형 분리 문제는 자동으로 학습할 수 없다.

4.1.1 데이터 주도 학습

기계학습은 데이터가 생명이다. 데이터에서 답을 찾고 데이터에서 패턴을 발견하고 데이터로 이야기를 만드는, 그것이 바로 기계학습이다. 데이터가 없으면 아무것도 시작되자 않는다. 이처럼 데이터가 이끄는 접근 방식 덕에 사람 중심 접근에서 벗어날 수 있다.

기계학습에서는 사람의 개입을 최소화하고 수집된 데이터로부터 패턴을 찾으려 시도한다. 게다가 신경 망과 딥러닝은 기존 기계학습에서 사용하던 방법보다 사람의 개입을 더욱 배재할 수 있게 해주는 중요한 특성을 갖고 있다.

구체적인 문제를 하나 생각해보자. 가령 이미지에서 '5'라는 숫자를 인식하는 프로그램을 구현한다고 해보자. 다음 그림처럼 자유분방한 손글씨 이미지를 보고 5인지 아닌지를 알아보는 프로그램을 구현하는 것이 목표다. 비교적 단순해보인다. 그런데 당장 떠오르는 알고리즘은 있는가??



'5'를 제대로 분류하는 프로그램을 직접 고안해 설계하기란 의외로 어려운 문제임을 알 수 있다. 사람이라면 어렵지 않게 인식하겠지만, 그 안에 숨은 규칙성을 명확한 로직으로 풀기가 만만치 않다. 사실 위 그림을 보면 사람마다 버릇이 달라 '5'를 특징짓는 규칙을 찾기도 쉽지 않고 시간도 오래 걸릴 것 같다는 느낌이 들 것이다.

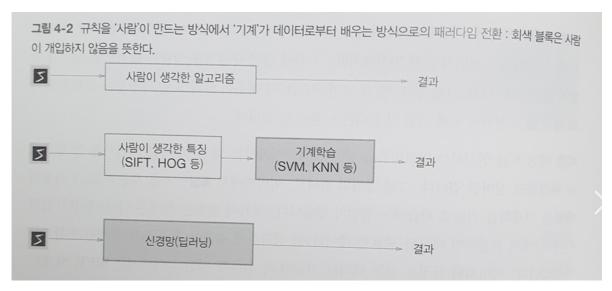
이쯤 되면 '5'를 인식하는 알고리즘을 밑바닥부터 '설계하는' 대신, 주어진 데이터를 잘 활용해서 해결하고 싶어질 것이다. 그런 방법의 하나로, 이미지에서 특징을 추출하고 그 특징의 패턴을 기계학습 기술로 학습하는 방법이 있다. 여기서 말하는 특징은 입력 데이터 (입력 이미지)에서 본질적인 (중요한 데이터)를 정확하게 추출할 수 있도록 설계된 변환기를 가리킨다. 이미지의 특징은 보통 벡터로 기술하고, 컴퓨터 비전 분야에서는 SIFT, SURF, HOG 등의 특징을 많이 사용한다. 이런 특징을 사용하여 이미지 데이터를 벡터로 변환하고, 변환된 벡터를 통해 지도 학습 방식의 대표 분류 기법인 SVM, KNN 등으로 학습할수 있다.

이와 같이 기계학습에서는 모아진 데이터로부터 규칙을 찾아내는 역활을 '기계'가 담당한다.

무 로부터 알고리즘을 설계하는 것보다 효율이 높아 문제를 해결해야 하는 사람의 부담도 덜어준다.

다만, 이미지를 벡터로 변환할 때 사용하는 특징은 여전히 '사람'이 설계하는 것임에 주의해야 한다. 이 말은 문제에 적합한 특징을 쓰지 않으면 (혹은 특징을 설계하지 않으면) 좀 처럼 좋은 결과를 얻을 수 없다는 뜻이다. 예를 들어 개의 얼굴을 구분하려 할 때는 숫자를 인식할 때와는 다른 특징을 '사람'이 적절한 특징을 생각해내야 하는 것이다. 지금까지 기계학습의 두 가지 접근법을 이야기 했다.

이 두 방식 모두 그림으로 나타내면 다음 그림의 중간과 같다. 반면 신경망(딥러닝) 방식은 다음 그림의 아래 처럼 사람이 개입하지 않는 블록 하나로 그려진다.



다음과 같이 신경망은 이미지를 '있는 그대로' 학습한다. 두 번째 접근 방식(특징과 기계학습 방식)에서는 특징을 사람이 설계했지만, 신경망은 이미지에 포함된 중요한 특징까지도'기계'가 스스로 학습할 것이다.

신경망의 이점은 모든 문제를 같은 맥락에서 풀 수 있다는 점에 있다. 예를 들어 '5'를 인식하는 문제든, '개'를 인식하는 문제든, 사람이든 세부사항과 관계없이 신경망은 주어진 데이터를 온전히 학습하고, 주어진 문제의 패턴을 발견하려 시도한다. 즉, 신경망은 모든 문제를 주어진 데이터 그대로를 입력 데이터로 활용해 'end-to-end'로 학습할 수 있다.

여기부터 다시 봐라..

4.1.2 훈련 데이터와 시험 데이터

본격적인 신경망 학습 설명에 앞서, 기계학습에서 데이터를 취급할 때 주의할 점을 논하겠다.

기계학습 문제는 데이터를 **훈련 데이터와 시험 데이터**로 나눠 학습과 실험을 수행하는 것이 일반적이다. 우선 훈련 데이터만 사용하여 학습하면서 최적의 매개변수를 찾는다.

그런 다음 시험 데이터를 사용하여 앞서 훈련한 모델의 실력을 평가한다. 그러면 왜 훈련 데이터와 실험 데이터를 나눠야 할까? 그것은 우리가 얻고자 하는 것은 범용적으로 사용할 수 있는 모델이기 때문이다. 이 **범용 능력**을 제대로 평가하기 위해 **훈련 데이터와 실험 데이터**를 분리하는 것이다.

범용 능력은 아직 보지 못한 데이터(훈련 데이터에 포함되지 않는 데이터)로도 문제를 올바르게 풀어내는 능력이다. 이 범용 능력을 획득하는 것이 기계학습의 최종 목표라고도 할 수 있다.

예를 들어 손글씨 숫자 인식의 최종 결과는 엽서에서 우편 번호를 자동으로 판독하는 시스템에 쓰일지도 모른다. 그렇다면 손글씨 숫자 인식은 '누군가'가 쓴 글자를 인식하는 능력이 높지 않으면 안된다. 무조건 높아야 한다. 그 누군가는 '특정인의 특정 글자'가 아니라 '임의의 사람의 임의의 글자'이다. 만약 수중에 있는 훈련 데이터만 잘 판별한다면 그 데이터에 포함된 사람의 글씨체만 학습했을 가능성이 크다.

그래서 데이터셋 하나로만 매개변수의 학습과 평가를 수행하면 올바른 평가가 될 수 없다.

수중의 데이터셋은 제대로 맞히더라도 다른 데이터셋에는 엉망인 일도 벌어진다 참고로 한 데이터 셋에 만 지나치게 최적화된 상태를 **오버피팅**이라고 한다. 오버피팅 피하기는 기계학습의 중요한 과제이다.

4.2 손실 함수

사람들에게 얼마나 행복하냐고 물으면 뭐라 답할까? 막연한 답이 돌아오겠지? 그런데 누군가 현재 내 행복 지수는 10.23라고 대답하면 질문한 사람이 당황하겠다. 하나의 지표를 가지고 행복을 수치적으로 판단했다는 것이니까. 그런 사람이 정말 있다면 그 사람은 자신의 '행복 지표'를 기준을 인생을 살지도 모르겠다.

자, 이 행복 지표는 하나의 비유이다. 하짐나 실은 신경망 학습에서도 이와 같은 일을 수행하낟.

신경망 학습에서는 현재의 상태를 '하나의 지표'로 표현한다. 그리고 그 지표를 가장 좋게 만들어주는 가중치 매개변수의 값을 탐색하는 것이다. '행복 지표'를 가진 사람이 그 지표를 근거로 '최적의 인생'을 탐색하듯, 신경망도 '하나의 지표'를 기준으로 최적의 매개변수 값을 탐색한다. 신경망 학습에서 사용하는 지표는 **손실 함수(lose function)**이라고도 한다. 이 손실 함수는 임의의 함수를 사용할 수도 있지만 일반적으로는 오차제곱합과 교차 엔트로피 오차를 사용한다.

WARNING 손실 함수는 신경망 성능의'나쁨'을 나타내는 지표로, 현재의 신경망이 훈련 데이터를 얼마 나 잘 처리하지'못'하느냐를 나타낸다.'성능 나쁨'을 지표로 한다니 뭔가 부자연스럽다고 생각할지 모르 겠지만, 손실 함수에 마이너스만 곱하면'얼마나 나쁘지 않나' 즉,'얼마나 좋은가'라는 지표로 변신한다. 또,'나쁨을 최소로 하는 것'과'좋음을 최대로 하는 것'은 결국 같은 것이니까. 성능의'나쁨'과'좋음' 중 어 느쪽을 지표로 삼아도 본질적으로 수행하는 일은 다르지 않다.

4.2.1 오차제곱합

가장 많이 쓰이는 손실 함수는 **오차제곱합** 이다. 수식은 다음과 같다.

$$E = rac{1}{2} \sum_k (y_k - t_k)^2 - - - - - - - -$$
 식 (4.1)

여기서 y_k 는 신경망의 출력(신경망이 추정한 값), t_k 는 정답 레이블, k는 데이터의 차원 수를 나타낸다. 이를테면 "3.6 손글씨 숫자 인식" 예에서 y_k 와 t_k 는 다음과 같은 원소 10개 짜리 데이터들이다.

In [1]: y = [0.1, 0.05, 0.6, 0.0, 0.05, 0.1, 0.0, 0.1, 0.0, 0.0]

In [2]: t = [0,0,1,0,0,0,0,0,0,0]

이 배열 들의 원소는 첫 번째 인덱스부터 순서대로 숫자 '0', '1', '2'.. 일 때의 갑싱다. 여기에서 신경망의 출력 y는 소프트맥스 함수의 출력이다. 소프트맥스 함수의 출력은 확률로 해석 할 수 있으므로, 이 예에서는 이미지가 '0' 일 확률은 0.1, '1'일 확률은 0.05, '2'일 확률은 0.6으로 해석된다.

한편 정답 레이블인 t는 정답을 가리키는 위치의 원소는 1로, 그 외에는 다 0으로 표기한다.

여기에서는 숫자 '2'에 해당하는 원소의 값이 1이므로 정답이 '2'임을 알 수 있다. 이처럼 한 원소만 1로 하고 그 외는 0으로 나타내는 표기법을 **원-핫 인코딩**이라 한다고 했다.

자, 오차제곱합은 식 4.1과 같이 각 원소의 출력(추정 값) 과 정답 레이블(참 값)의 차 $(y_k - t_k)$ 를 제곱한 후, 그 총합을 구한다. 그러면 이 오차제곱합을 파이썬으로 구현해보자.

```
In [3]: def sum_squares_error(y,t):
    ...: return 0.5 * np.sum((y-t)**2)
    ...:
```

여기에서 인수 y와 t는 넘파이 배열이다. 이 코드를 실제로 사용해보자.

```
In [6]: t = [0,0,1,0,0,0,0,0,0,0]

#2가 0.6으로 가장 높은 확률 중
In [7]: y = [0.1,0.05,0.6,0.0,0.05,0.1,0.0,0.1,0.0,0.0]

In [8]: sum_squares_error(np.array(y), np.array(t))
Out[8]: 0.09750000000000003

#7이 0.6으로 가장 높은 확률 중
In [9]: y = [0.1,0.05,0.1,0.0,0.05,0.1,0.0,0.6,0.0,0.0]

In [10]: sum_squares_error(np.array(y), np.array(t))
Out[10]: 0.5975
```

두 가지 예를 보자. 이 실험의 결과로 첫 번째 예의 손실 함수 쪽 출력이 작으며 정답 레이블과의 오차도작은 것을 알 수 있다. 즉, 오차제곱합 기준으로는 첫 번째 추정 결과가 (오차가 더 작으니) 정답에 더 가까울 것으로 판단할 수 있다.

4.2.2 교차 엔트로피 오차

또 다른 손실 함수로서 교차 엔트로피 오차도 자주 이용한다. 교차 엔트로피 오차의 수식은 다음과 같다.

여기에서 \log 는 밑이 e인 자연로그 (log_e) 이다. y_k 는 신경망의 출력, t_k 는 정답 레이블이다. 또, t_k 는 정답에 해당하는 인덱스의 원소만 1이고 나머지는 0이다(원 - 핫 인코딩). 그리서 식 4.2 는 실질적으로 정답일 때의 추정(t_k 가 1일 때의 y_k)의 자연로그를 계산하는 식이된다.

예를 들어 정답 레이블은 '2'가 정답이라 하고 이때의 신경망 출력이 0.6이라면 교차 엔트로피 오차는 -log 0.6=0.51 이 된다. 또한 같은 조건에서 인경망 출력이 0.1이라면 -log 0.1=2.3이 된다. 즉, 교차 엔트로피 오차는 정답일 때의 출력이 전체 값을 정한다.

교차 엔트로피 오차를 구해보자.

```
In [11]: def cross_entropy_error(y,t):
    ...:    delta = 1e-7
    ...:    return -np.sum(t*np.log(y+delta))
    ...:
```

여기에서 y와 t는 넘파이 배열이다. 그런데 코드 마지막을 보면 np.log를 계산할 때 아주 작은 값인 delta 를 더했다. 이는 np.log() 함수에 0을 입력하면 마이너스 무한데를 뜻하는 -inf가 되어 더 이상 계산을 진행할 수 없기 때문이다. 아주 작은 값을 더해서 절대 0이 되지 않도록, 즉 마이너스 무한대가 발생하지 않도록 한 것이다. 그러면 이 cross_entropy_error(y,t) 함수를 써서 간단한 계산을 해보자. 정답은 똑같이 '2'이다.

In [12]: t = [0,0,1,0,0,0,0,0,0,0]

In [13]: y = [0.1,0.05,0.6,0.0,0.05,0.1,0.0,0.1,0.0,0.0]

In [14]: cross_entropy_error(np.array(y),np.array(t))

Out[14]: 0.510825457099338

In [15]: y = [0.1,0.05,0.1,0.0,0.05,0.1,0.0,0.6,0.0,0.0]

In [16]: cross_entropy_error(np.array(y),np.array(t))

Out[16]: 2.302584092994546

첫 번째 예는 정답일 때의 출력이 0.6인 경우로, 이때의 교차 엔트로피 오차는 약 0.51이다.

그 다음은 정답일 때의 출력이 (더 낮은) 0.1인 경우로, 이때의 교차 엔트로피 오차는 무려 2.3이다.

즉, 결과 (오차 값)가 더 작은 첫 번째 추정이 정답일 가능성이 높다고 판단한 것으로, 앞서 오차제곱합의 판단과 일치한다.

4.2.3 미니배치 학습

기계학습 문제는 훈련 데이터를 사용해 학습한다. 더 구체적으로 말하면 훈련 데이터에 대한 손실 함수의 값을 구하고, 그 값을 최대한 줄여주는 매개변수를 찾아낸다. 이렇게 하려면 모든 훈련 데이터를 대상으로 손실 함수 값을 구해야 한다. 즉, 훈련 데이터가 100개 있으면 그로부터 계산한 100개의 손실 함수 값들의 합을 지표로 삼는 것이다.

지금까지 데이터 하나에 대한 손실 함수만 생각했으니, 이제 훈련 데이터 모두에 대한 손실 함수의 합을 구하는 방법을 생각해보겠다. 예를 들어 교차 엔트로피 오차는 다음 식 4.3처럼 된다.

$$E=-rac{1}{N}\sum_{n}\sum_{k}t_{nk}log\;y_{nk}----$$
 식 (4.3)

이때 데이터가 N개라면, t_{nk} 는 n번째 데이터의 k번째 값을 의미한다(y_{nk} 는 신경망의 출력, t_{nk} 는 정답 레이블이다). 수식이 좀 복잡해 보이지만 데이터 하나에 대한 손실 함수인 식 4.2를 단순히 N개의 데이터로 확장했을 뿐이다. 다만, 마지막에 N으로 나누어 정규화하고 있다. N으로 나눔으로써 '평균 손실 함수'를 구하는 것이다. 이렇게 평균을 구해 사용하면 훈련 데이터 개수와 관계없이 언제든 통일된 지표를 얻을수 있다. 예를 들어 훈련 데이터가 1,000개 이든 10,000개든 상관없이 평균 손실 함수를 구할 수 있다.

그런데 MNIST 데이터셋은 훈련 데이터가 60,000개였다. 그래서 모든 데이터를 대상으로 손실 함수의 합을 구하려면 시간이 좀 오래 걸린다. 더 나아가 빅데이터 수준이 되면 그 수는 수백만에서 수천만도 넘는 거대한 값이 된다. 이 많은 데이터를 대상으로 일일이 손실 함수를 계산하는 것은 현실적이지 않다. 이런 경우 데이터 일부를 추려 전체의 '근사치'로 이용할 수 있다. 신경망 학습에서도 훈련 데이터 중에서 일부만 골라 학습을 수행한다. 이 일부를 **미니 배치(mini-batch)**라고 한다.

가령 60,000장의 훈련 데이터 중에서 100장을 무작위로 뽑아 그 100장만을 사용해서 학습하는 것이다. 이러한 학습 방법을 **미니배치 학습**이라고 한다.

그렇다면 미니배치 학습을 구현하는, 즉 훈련 데이터에서 지정한 수의 데이터를 무작위로 골라 내는 코드를 작성해보자.

In [28]: import sys, os

```
...: sys.path.append(os.pardir)
...: import numpy as np
...: from dataset.mnist import load_mnist

In [29]: (x_train, t_train),(x_test, t_test) = \
...: load_mnist(normalize = True, one_hot_label= True)

In [30]:
In [30]: print(x_train.shape)
(60000, 784)

In [31]: print(t_train.shape)
(60000, 10)
```

3장에서도 설명했지만 load_mnist 함수는 MNIST 데이터셋을 읽어오는 함수이다. 이 함수는 훈련 데이터와 시험 데이터를 읽는다. 호출 할 때 one_hot_label = True로 지정하여 원-핫 인코딩으로, 즉 정답 위치의 원소만 1이고 나머지가 0인 배열을 얻을 수 있다. 앞의 코드에서 MNIST 데이터를 읽은 결과, 훈련 데이터는 60,000개고, 입력 데이터는 784열(28X28)인 이미지 데이터임을 알 수 있다.

또, 정답 레이블은 10줄 짜리 데이터이다. 이에 앞의 x_train, t_train 의 모습은 각각 (60000,784)와 (60000,10)이 된다.

그러면 이 훈련 데이터에서 무작위로 10장만 빼내려면 어떻게 해야 할까? 넘파이의 np.random.choice() 함수를 쓰면 다음과 같이 간단히 해결할 수 있다.

```
In [32]: train_size = x_train.shape[0]
...: batch_size = 10
...: batch_mask = np.random.choice(train_size,batch_size)
...: x_batch = x_train[batch_mask]
...: t_batch = t_train[batch_mask]
```

np.random.choice()로는 지정한 범위의 수 중에서 무작위로 원하는 개수만 꺼낼 수 있다. 가령 np.random.choice(60000,10)은 0이상 60000미만의 수 중에서 무작위로 10개를 골라낸다. 다음은 실제로 돌려본 모습이다. 이 함수가 출력한 배열을 미니배치로 뽑아낼 데이터의 인덱스로 사용하면 되겠다.

이제 무작위로 선택한 이 인덱스를 사용해 미니배치를 뽑아내기만 하면 된다. 손실 함수도 이 미니배치로 계산한다.

NOTE_ 텔레비젼 시청률도 모든 세대의 텔레비전이 아닌 선택된 일부 가구의 텔레비전만을 대상으로 구한다. 예를 들어 경기 지방에서 무작위로 선정한 1,000가구를 대상으로 시청률을 계측한 다음, 경이 지방전체의 시청률로 근사한다. 그 1,000가구의 시청률이 전체 시청률과 정확히 일치하지는 않겠지만, 전체의 대략적인 값으로 사용할 수 있다. 이 시청률 이야기와 마찬가지로, 미니배치의 손실 함수도 일부 표본데이터로 전체를 비슷하게 계측한다. 즉, 전체 훈련 데이터의 대표로서 무작위로 선택한 작은 덩어리(미니배치)를 선택하는 것이다.

4.2.4 (배치용) 교차 엔트로피 오차 구하기

그럼, 미니배치 같은 배치 데이터를 지원하는 교차 엔트로피 오차는 어찌 구할까? 다행히 조금 전에 구현한 교차 엔트로피 오차(데이터를 하나씩 처리하는 구현)를 조금만 바꿔주면 된다. 여기에서는 데이터가 하나인 경우와 데이터가 배치로 묶여 입력될 경우 모두를 처리할수 있도록 구현하겠다.

이 코드에서 y는 신경망의 출력, t는 정답 레이블이다. y가 1차원이라면, 즉 데이터 하나당 교차 엔트로피오차를 구하는 경우는 reshape 함수로 데이터의 형상을 바꿔준다. 그리고 배치의 크기로 나눠 정규화하고 이미지 1장 당 평균의 교차 엔트로피오차를 계산한다. 정답이 원-핫 인코딩이 아닌 '2'나 '7'등의 숫자레이블로 주어졌을 때의 교차 엔트로피오차는 다음과 같이 구현할 수 있다.

이 구현에서는 원-핫 인코딩일 때 t가 0인 원소는 교차 엔트로피 오차도 0이므로, 그 계산은 무시해도 좋다는 것이 핵심이다. 다시 말하면 정답에 해당하는 신경망의 출력만으로 교차 엔트로피 오차를 계산할수 있다. 그래서 원-핫 인코딩 시 t*np.log(y) 였던 부분을 레이블 표현일 때는 np.log(y[np.arange(batch_size),t])으로 구현한다. 뒤에 델타값은 생략했음

참고로 np.log(y[np.arange(batch_size),t])를 간단히 설명하겠다. np.arange(batch_size)는 0부터 batch_size - 1 까지 배열을 생성한다. 즉, batch_size - 1 까지 배열을 생성한다.

즉, batch_size가 5이면 np.arange(batch_size)는 [0,1,2,3,4]라는 넘파이 배열을 생성한다. t에는 레이블이 [2,7,0,9,4]와 같이 저장되어 있으므로 y[np.arange(batch_size),t]는 각 데이터의 정답 레이블에 해당하는 신경망의 출력을 추출한다. 이 예에서 y[np.arange(batch_size),t]는 [y[0,2],y[1,7],y[2,0],y[3,9],y[4,4]]인 넘파이 배열을 생성한다.

4.2.5 왜 손실함수를 설정하는가?

이쯤이면 손실함수의 정의는 이해했을 것이다. 근데 왜 굳이 손실함수를 사용해야 하는 것일까?

예를 들어, 숫자 인식의 경우도 우리의 궁극적인 목적은 높은 '정확도'를 끌어내는 매개변수 값을 찾는 것이다. 그렇다면 '정확도'라는 지표를 놔두고 '손실 함수의 값'이라는 우외적인 방법을 택하는 이유는 뭔가??

이 의문은 신경망 학습에서의 '미분'의 역활에 주목한다면 해결된다. 신경망 학습에서 최적의 매개변수 (가중치와 편향)를 탐색할 때 손실 함수의 값을 가능한 작게 하는 매개변수를 찾는다. 이때 매개변수의 미분(정확히는 기울기)을 계산하고, 그 미분 값을 단서로 매개변수의 값을 서서히 갱신하는 과정을 반복한다.

예를 들어 여기에 가상의 신경망이 있고, 그 신경망의 어느 한 가중치 매개변수에 주목한다고 하자. 이때 그 가중치 매개변수의 손실 함수의 미분이란, '**가중치 매개변수의 값을 아주 조금 변화시켰을 때, 손실함수가 어떻게 변하나**'라는 의미이다.

만약 이 미분 값이 음수면 그 가중치 매개변수를 양의 방향으로 변화시켜 손실 함수의 값을 줄일 수 있다.

반대로, 미분 값이 양수면 가중치 매개변수를 음의 방향으로 변화시켜 손실 함수의 값을 줄일 수 있다. 그러나 미분 값이 0이면 가중치 매개변수를 어느 쪽으로 움직여도 손실 함수의 값은 줄어들지 않는다. 이에 가중치 매개변수의 갱신은 거기서 멈춘다.

정확도를 지표로 삼아서는 안되는 이유는 미분 값이 대부분의 장소에서 0이 되어 매개변수를 갱신할 수 없기 때문이다. 지금까지의 설명을 정리하겠다.

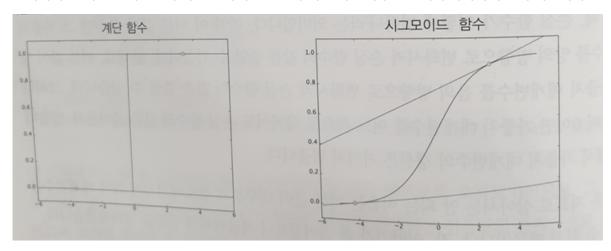
신경망을 학습할 때, 정확도를 지표로 삼아서는 안된다. 정확도를 지표로 하면 매개변수의 미분이 대부분의 장소에서 0이 되기 때문이다.

정확도를 지표로 삼으면 매개변수의 미분이 대부분의 장소에서 0이 되는 이유는 또 뭔가?

구체적인 예를 들어보자. 한 신경망이 100장의 훈련 데이터 중 32장을 올바르게 인식한다고 한다. 그렇다면 정확도는 32%이다. 만약 정확도가 지표였다면 가중치 매개변수의 값을 조금 바꾼다고 해도 정확도는 그대로 32% 일 것이다. 즉, 매개변수를 약간만 조정해서는 정확도가 개선되지 않고 일정하게 유지된다. 혹, 정확도가 개선된다 하더라도 그 값은 32.0123%와 같은 연속적인 변화보다는 33%이나 34% 처럼 불연속적인 띄엄띄엄한 값으로 바뀐다.

한편 손실 함수를 지표로 삼았다면 어떻까? 현재의 손실 함수의 값은 0.92543.. 같은 수치로 나타난다. 그 리고 매개변수의 값이 조금 변하면 그에 반응하여 손실 함수의 값도 0.93432.. 처럼 연속적으로 변화하는 것이다.

정확도는 매개변수의 미소한 변화에는 거의 반응을 보이지 않고, 반응이 있더라도 그 값이 불연속적으로 갑자기 변화한다. 이는 '계단 함수'를 불연속적으로 갑자기 변화한다. 이는 '계단 함수'를 활성화 함수로 사용하지 않는 이유와도 들어맞는다. 만약 활성화 함수로 계단 함수를 사용하면 지금까지 설명한 것과 같은 이유로 신경망 학습이 잘 이뤄지지 않는다. 계단 함수의 미분은 그림 4-4와 같이 대부분의 값에서 0이다. 그 결과, 계단 함수를 이용하면 손실 함수를 지표로 삼는 게 아무 의미가 없게 된다. 매개 변수의 작은 변화가 주는 파장을 계단 함수가 말살하여 손실 함수의 값에는 아무런 변화가 나타나지 않기 때문이다.



계단 함수는 한순간만 변화를 일으키지만, 시그모이드 함수의 미분(접선)은 위 그림과 같이 출력(세로축의 값)이 연속적으로 변하고 곡선의 기울기도 연속적으로 변한다. 즉, 시그모이드 함수의 미분은 어느 장소라도 0이 되지는 않는다. 이는 신경망 학습에서 중요한 성질로, 기울기가 0이 되지 않는 덕분에 신경망이 올바르게 학습할 수 있는 것이다.

4.3 수치 미분

경사법에서는 기울기(경사)값을 기준으로 나아갈 방향을 정한다. 기울기란 무엇인지, 또 어떤 성질이 있는지 알아보자.

함수의 이름은 **수치 미분(numerical differentiation)**에서 따온 numeric_diff(f,x)로 했다. 이 함수는 '함수 f'와 '함수 f에 넘길 인수 x'라는 두 인수를 받는다. 얼핏 보면 문제가 없어보이지만, 실제로는 개선해야 할 점이 2개 있다.

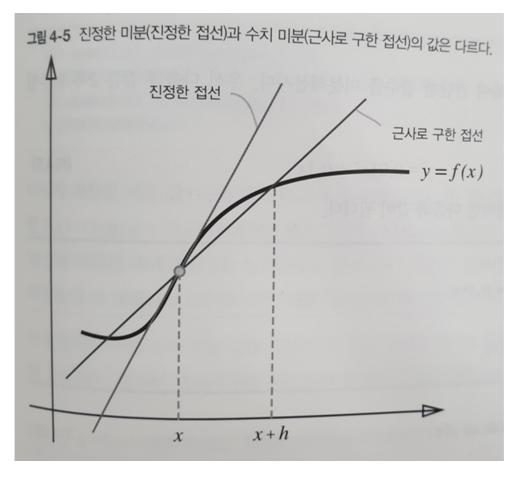
앞의 구현에서는 h에 가급적 작은 값을 대입하고 싶었기에 (가능하다면 h를 0으로 무한히 가깝게 하고 싶으니) 10e-50이라는 작은 값을 이용했다. 그러나 이 방식은 **반올림 오차** 문제를 일으킨다. 반올림 오차는 작은 값(가령 소수점 8자리 이하)이 생략되어 최종 계산 결과에 오차가 생기게 한다. 파이썬 에서의 반올림 오차로는 다음과 같은 예가 있다.

```
In [53]: np.float32(1e-50)
Out[53]: 0.0
```

이와 같이 1e-50을 float32형(32비트 부동소수점)으로 나타내면 0.0이 되어, 올바로 표현할 수 없다. 너무 작은 값을 이용하면 컴퓨터로 계산하는 데 문제가 생긴다는 것이다. 여기가 첫 번째 개선 포인트이다. 이미세한 값 h로 10^{-4} 을 이용해 보자. 10^{-4} 정도의 값을 사용하면 좋은 결과를 얻는 다고 알려져 있다.

두 번째 개선은 함수 f의 차분과 관련한 것이다. 앞의 구현에서는 x+h와 x사이의 함수 f의 차분을 계산하고 있지만 애당초 이 계산에는 오차가 있다는 사실에 주의해야 한다. 다음 그림과 같이 '진정한 미분' 은 x 위치의 함수 기울기(이를 접선)에 해당하지만, 이번 구현에서의 미분은 (x+h)와 x 사이의 기울기에 해당한다. 그래서 진정한 미분 (진정한 접선)과 이번 구현의 값은 엄밀히는 일치하지 않는다.

이 차이는 h를 무한히 0으로 좁히는 것이 불가능해 생기는 한계이다.



위 그림과 같이 수치 미분에는 오차가 포함된다. 이 오차를 줄이기 위해 (x+h)와 (x-h)일 때의 함수 f의 차분을 계산하는 방법을 쓰기도 한다. 이 차분은 x를 중심으로 그 전후의 차분을 계산한다는 의미에서 **중심 차분** 혹은 **중앙 차분** 이라고 한다. (한편, (x+h)와 x의 차분은 **전방 차분** 이라한다.)

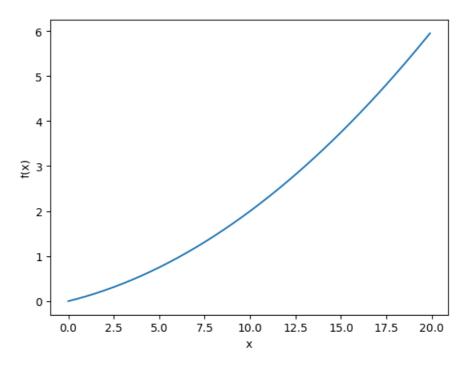
그럼 이상의 두 개선점을 적용해 수치 미분을 다시 구현해보자.

4.3.2 수치 미분의 예

앞 절의 수치 미분을 사용하여 간단한 함수를 미분해보자. 우선 다음과 같은 2차 함수이다.

이를 파이썬으로 구현해보자.

이어서 이 함수를 그려보자.



그럼 x =5일 때와 10일 때 이 함수의 미분을 계산해보자.

```
In [71]: numerical_diff(function_1,5)
Out[71]: 0.199999999999898

In [72]: numerical_diff(function_1,10)
Out[72]: 0.299999999986347
```

앞의 수치 미분과 결과를 비교하면 그 오차가 매우 작음을 알 수 있다. 실제로 거의 같은 값이라고 해도 될 만큼의 오차다.

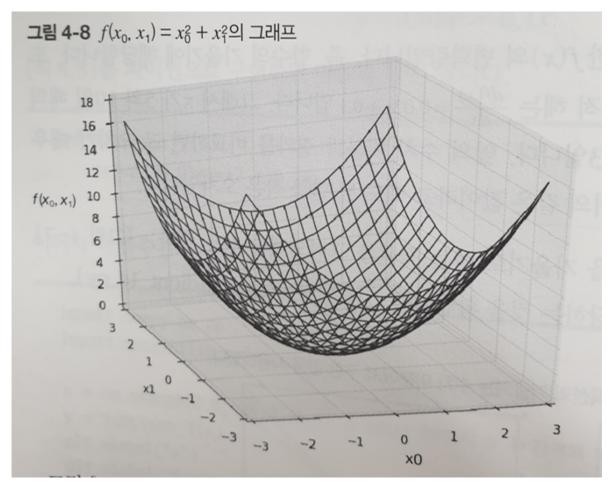
4.3.3 편미분

이어서 식 4.6의 함수를 살펴보자. 인수들의 제곱 합을 계산하는 단순한 식이다. 그러나 앞의 예와 달리 변수가 2개라는 점에 주의하자.

$$f(x_0,x_1)=x_0^2+x_1^2------$$
4 (4.6)

이 식은 파이썬으로 다음과 같이 구현할 수 있다.

인수 x는 넘파이 배열이라고 가정한다. 이 코드는 넘파이 배열의 각 원소를 제곱하고 그 합을 구할 뿐인 간단한 구현이다. 이에 대한 그래프는 3차원으로 그려진다.



이 식은 편미분 해야한다. 이를 파이썬으로 구현해보자.

문제 1 : x_0 =3, x_1 =4일 때, x_0 에 대한 편미분 $\frac{\partial f}{\partial x_0}$ 를 구하라.

문제 2 : x_0 =3, x_1 =4일 때, x_1 에 대한 편미분 $\frac{\partial f}{\partial x_1}$ 를 구하라.

이 문제들은 변수가 하나인 함수를 정의하고, 그 함수를 미분하는 형태로 구현하여 풀었다. 예를 들어 문제 1에서는 $x_1=4$ 로 고정된 새로운 함수를 정의하고, 변수가 x_0 하나뿐인 함수에 대해 수치 미분 함수를 적용했다.

4.4 기울기

앞 절의 예에서는 x_0, x_1 의 편미분을 변수별로 따로 계산했지만 이를 동시에 계산하고 싶다면 어떻게 해결해야 할까?

예를 들어 $x_0=3, x_1=4$ 일 때, (x_0,x_1) 양쪽의 편미분을 묶어서 $(\frac{\partial f}{\partial x_0},\frac{\partial f}{\partial x_1})$ 을 계산한다고 생각해보자. 이때 $(\frac{\partial f}{\partial x_0},\frac{\partial f}{\partial x_1})$ 처럼 모든 변수의 편미분을 벡터로 정리한 것을 **기울기**라고 한다. 기울기는 예를 들어 다음과 같이 구현할 수 있다.

```
In [79]: def numerical_gradient(f,x):
    . . . :
            h=1e-4
    . . . :
            grad = np.zeros_like(x)
            for idx in range(x.size):
    . . . :
    . . . :
                  tmp_val = x[idx]
    . . . :
                 #f(x+h) 계산
                  x[idx] = tmp_val + h
                  fxh1 = f(x)
    . . . :
    . . . :
                 #f(x-h) 계산
    . . . :
                 x[idx] = tmp_val - h
                  fxh2 = f(x)
    . . . :
                  grad[idx] = (fxh1-fxh2)/(2*h)
    . . . :
    . . . :
                  x[idx] = tmp_val
    . . . :
            return grad
```

numerical_gradient(f,x) 함수의 구현은 좀 복잡하게 보이지만, 동작 방식은 변수가 하나일 때의 수치 미분과 거의 같다. 참고로, np.zeros_like(x)는 x와 형상이 같고 그 원소가 모두 0인 배열을 만든다.

numerical_gradient(f,x) 함수의 인수인 f는 함수이고 x는 넘파이 배열이므로 넘파이 배열 x의 각 원소에 대해 수치 미분을 구한다. 그러면 이 함수를 사용해서 실제로 기울기를 계산하자. 여기에서는 세 점 (3,4), (0,2), (3,0) 에서의 기울기를 구해보자.

```
In [89]: numerical_gradient(function_2, np.array([3.0,4.0]))
Out[89]: array([6., 8.])

In [90]: numerical_gradient(function_2, np.array([0.0,2.0]))
Out[90]: array([0., 4.])

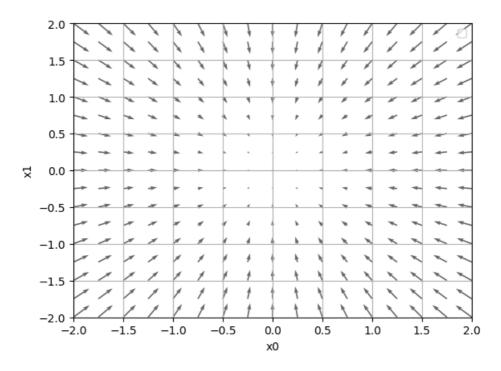
In [91]: numerical_gradient(function_2, np.array([3.0,0.0]))
Out[91]: array([6., 0.])
```

이처럼 (x_0, x_1) 의 각 점에서의 기울기를 계산할 수 있다. 앞의 예에서는 점 (3,4)의 기울기는 (6,8),

점 (0,2)의 기울기는 (0,4), 점 (3,0)의 기울기는 (6,0)이라는 결과를 얻었다.

이 기울기라는 게 의미하는 건 뭘까? 그림으로 그려보면 이해가 될 거다.

기울기 그림은 아래 그림처럼 방향을 가진 벡터(화살표)로 그려진다.



마치 나침반처럼 화살표들은 한 점을 향하고 있다. 또 '가장 낮은 곳'에서 멀어질수록 화살표의 크기가 커 짐을 알 수 있다. 위 그림에서 기울기는 가장 낮은 장소를 가리킨다. 실제는 반드시 그렇다고는 할 수 없다. 사실 기울기는 각 지점에서 낮아지는 방향을 가리킨다. 더 정확히 말하자면 **기울기가 가리키는 쪽은 각 장소에서 함수의 출력 값을 가장 크게 줄이는 방향**이다.

4.4.1 경사법(경사 하강법)

러닝머신 문제 대부분은 학습 단계에서 최적의 매개변수를 찾아낸다. 신경망 역시 최적의 매개변수 (가중 치와 편향)를 학습시에 찾아야 한다. 여기에서 최적이란 손실 함수가 최솟값이 될 때의 매개변수 값이다. 그러나 일반적인 문제의 손실함수는 매우 복잡하다. 매개변수 공간이 광대하여 어디가 최솟값이 되는 곳인지를 짐작할 수 없다. 이런 상황에서 기울기를 잘 이용해 함수의 최솟값(또는 가능한 한 작은 값)을 찾으려는 것이 경사법이다.

여기에서 주의할 점은 각 지점에서 함수의 값을 낮추는 방안을 제시하는 지표가 기울기라는 것이다.

그러나 기울기가 가리키는 곳에 정말 함수의 최솟값이 있는지, 즉 그쪽이 정말로 나아갈 방향인지는 보장할 수 없다. 실제로 복잡한 함수에서는 기울기가 가리키는 방향에 최솟값이 없는 경우가 대부분이다.

WARNING 함수가 극솟값, 극댓값 또 안장점(saddle point) 이 되는 장소에서는 기울기가 0이다.

국소값은 국소적인 최소값, 즉 한정된 범위에서의 최소값인 점이다. 안장점은 어느 방향에서 보면 극댓값 이고 다른 방향에서 보면 극소값이 되는 점이다. 경사법은 기울기가 0 인 장소를 찾지만 그것이 반드시 최 소값이라고 할 수는 없다(극소값이나 안장점일 가능성이 있다). 또, 복잡하고 찌그러진 모양의 함수라면 (대부분) 평평한 곳으로 파고들면서 **고원** 이라 하는, 학습이 진행되지 않는 정체기에 빠질 수 있다.

기울어진 방향이 꼭 최솟값을 가리키는 방향은 아니나, 그 방향으로 가야 함수의 값을 줄일 수 있다. 이에 최솟값이 되는 장소를 찾는 문제(아니면 가능한 한 작은 값이 되는 장소를 찾는 문제)에서는 기울기 정보를 단서로 나아갈 방향을 정해야 한다.

드디어 경사법이 나온다. 경사법은 현 위치에서 기울어진 방향으로 일정 거리만큼 이동한다. 그런 다음 이동한 곳에서도 마찬가지로 기울기를 구하고, 또 그 기울어진 방향으로 나아가기를 반복한다.

이렇게 해서 함수의 값을 점차 줄이는 것이 **경사법**이다. 경사법은 머신러닝을 최적화하는 데 흔히 쓰는 방법이다. 특히 신경망학습에는 경사법을 많이 사용한다.

Note 경사법은 최솟값을 찾느냐, 최댓값을 찾느냐에 따라 이름이 다르다. 전자를 경사 하강법, 후자를 경사 상승법이라고 한다. 다만 손실 함수의 부호를 반전시키면 최솟값을 찾는 문제와 최댓값을 찾는 문제는 같은 것이니 하강이냐 상승이냐는 본질적으로 중요하지 않다.

그럼, 경사법을 수식으로 나타내보겠다.

$$x_0=x_0-\etarac{\partial f}{\partial x_0}$$
 $x_1=x_1-\etarac{\partial f}{\partial x_1}$ 4 (4.7)

위 식 4.7의 η 는 갱신하는 양을 나타낸다. 이를 신경망 학습에서는 **학습률**이라고 한다. 한 번의 학습으로 얼마만큼 학습해야 할지, 즉 매개변수 값을 얼마나 갱신하느냐를 정하는 것이 학습률이다.

식 4.7은 1회에 해당하는 갱신이고, 이 단계를 반복한다. 즉 식 4.7처럼 변수의 값을 갱신하는 단계를 여러 번 반복하면서 서서히 함수의 값을 줄이는 것이다. 또 여기에서는 변수가 2개인 경우를 보여줬지만, 변수 의 수가 늘어도 같은 식(각 변수의 편미분 값)으로 갱신한다.

또한 학습률 값은 0.01이나 0.001 등 미리 특정 값으로 정해둬야 한다. 일반저긍로 이 값이 너무 크거나 작으면 '좋은 장소'를 찾아갈 수 없다. 신경망 학습에서는 보통 이 학습률 값을 변경하면서 올바르게 학습하고 있는지를 확인하면서 진행한다.

경사 하강법은 다음과 같이 간단하게 구현할 수 있다.

```
In [8]: def gradient_descent(f, init_x, lr = 0.01, step_num = 100):
    ...:    x = init_x
    ...:
    for i in range(step_num):
        grad = numerical_gradient(f,x)
        x -= lr * grad
    ...:    return x
```

인수 f는 최적화 하려는 함수, init_x는 초깃값, Ir은 learning rate를 의미하는 학습률, step_num은 경사법에 따른 반복 횟수를 의미한다. 함수의 기울기는 numerical_gradient(f,x)로 구하고, 그 기울기에 학습률을 곱한 값으로 갱신하는 처리를 step_num번 반복한다.

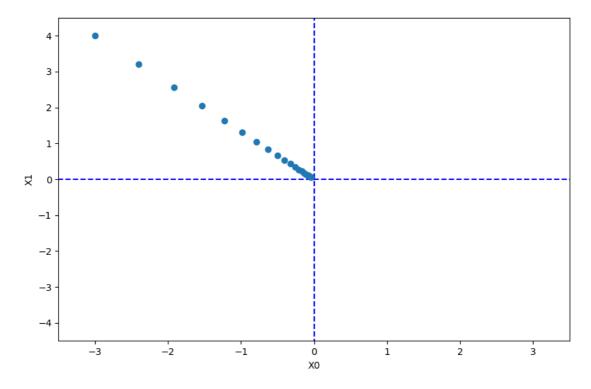
이 함수를 사용하면 함수의 곡솟값을 구할 수 있고 잘하면 최솟값을 구할 수도 있다.

문제 : 경사법으로 $f(x_0, x_1) = x_0^2 + x_1^2$ 의 최솟값을 구하라.

여기에서는 초깃값을 (-3.0,4.0)으로 설정한 후, 경사법을 사용해 최솟값 검색을 시작한다.

최종 결과는 (-6.1e-10, 8.1e-10)으로, 거의 (0,0)에 가까운 결과이다. 실제로 진정한 최솟값은 (0,0)이므로 경사법으로 거의 정확한 결과를 얻은 것이다.

경사법을 사용한 이 갱신 과정을 그림으로 나타내면 아래처럼 된다. 값이 가장 낮은 장소인 원점에 점차 가까워 지고 있다.



학습률이 너무 크거나 작으면 좋은 결과를 얻을 수 없다. 다음 예시를 보자.

```
In [8]: init_x = np.array([-3.0, 4.0])

In [9]: def function_2(x):
    ...: return x[0]**2 + x[1]**2
    ...:

#학습률이 너무 큰 예: 10.0

In [15]: gradient_descent(function_2, init_x = init_x, lr = 10.0)
Out[15]: array([-2.58983747e+13, -1.29524862e+12])

#학습률이 너무 큰 예: 1e-10
In [19]: gradient_descent(function_2, init_x = init_x, lr = 1e-10)
Out[19]: array([-2.99999994, 3.999999992])
```

이 실험 결과와 같이 학습률이 너무 크면 큰 값으로 발산해버린다. 반대로 너무 작으면 거의 갱신됮 않은 채 끝난다.

Note 학습률 같은 매개변수를 **하이퍼파라미터**라고 한다. 이는 가중치와 편향 같은 신경망의 매개변수와 는 성질이 다른 매개변수이다. 신경망의 가중치 매개변수는 훈련 데이터와 학습 알고리즘에 의해'자 동'으로 획득되는 매개변수인 반면, 학습률 같은 하이퍼파라미터는 사람이 직접 설정해야 하는 매개변수 인 것이다. 일반적으로는 이 하이퍼파라미터들은 여러 후보 값 중에서 시험을 통해 가장 잘 학습하는 값을 찾는 과정을 거쳐야 한다.

4.4.2 신경망에서의 기울기

신경망 학습에서도 기울기를 구해야 한다. 여기서 말하는 기울기는 가중치 매개변수에 대한 손실 함수의 기울기이다. 예를 들어 형상이 2x3, 가중치가 W, 손실 함수가 L인 신경망을 생각해보자. 이 경우 경사는 $\frac{\partial L}{\partial W}$ 로 표현 가능하다. 수식으로는 다음과 같다.

$$W = egin{bmatrix} w_{11} & w_{12} & w_{13} \ w_{21} & w_{22} & w_{23} \end{bmatrix} \ rac{\partial L}{\partial W} = egin{bmatrix} rac{\partial L}{w_{11}} & rac{\partial L}{w_{12}} & rac{\partial L}{w_{13}} \ rac{\partial L}{w_{21}} & rac{\partial L}{w_{22}} & rac{\partial L}{w_{23}} \end{bmatrix}$$

 $\frac{\partial L}{\partial W}$ 의 각 원소는 각각의 원소에 관한 편미분이다. 예를 들어, 1행 1번째 원소인 $\frac{\partial L}{w_{11}}$ 은 w_{11} 을 조금 변경했을 때 손실 함수 L이 얼마나 변화하느냐를 나타낸다. 여기서 중요한 점은 $\frac{\partial L}{\partial W}$ 의 형상이 W

와 같다는 것이다. 둘 다 2x3이다.

간단한 신경망을 예로 들어 실제로 기울기를 구하는 코드를 구현해 보겠다.

```
import sys, os
sys.path.append(os.pardir)
import numpy as np
from common.functions import softmax, cross_entropy_error
from common.gradient import numerical_gradient

class simpleNet:
    def __init__(self):
        self.W = np.random.randn(2,3) #정규분포로 초기화

def predict(self, x):
    return np.dot(x, self.W)

def loss(self, x, t):
    z = self.predict(x)
    y = softmax(z)
    loss = cross_entropy_error(y,t)

return loss
```

simpleNet 클래스는 형상이 2x3인 가중치 매개변수 하나를 인스턴스 변수로 갖는다. 메서드는 2

개 인데, 하나는 예측을 수행하는 predict(x)이고. 다른 하나는 손실 함수의 값을 구하는 loss(x,t) 이다. 여기에서 인수 x는 입력 데이터, t는 정답 레이블이다. 그럼 simpleNet를 사용해서 몇 가지 시험을 해보자.

```
In [25]: net = simpleNet()

In [26]: print(net.w)
[[ 0.10380429  0.43948989  0.79783145]
  [ 0.41058692 -1.37968956  0.81634978]]

In [27]: x = np.array([0.6,0.9])

In [28]: p = net.predict(x)

In [29]: print(p)
[ 0.4318108  -0.97802668  1.21341367]

In [30]: np.argmax(p)
Out[30]: 2

In [32]: t = np.array([0,0,1])

In [33]: net.loss(x,t)
```

이어서 기울기를 구해보자. 지금까지 처럼 numerical_gradient(f,x)를 써서 구하면 된다. (여기에서 정의한 f(W) 함수의 인수 W는 더미로 만든 것이다. numerical_gradient(f,x) 내부에서 f(x)를 실행하는데, 그와의 일관성을 위해 f(W)를 정의한 것이다.)

numerical_gradient(f,x)의 인수 f는 함수, x는 함수 f의 인수이다. 그래서 여기에서는 net.W를 인수로 받아 손실 함수를 계산하는 새로운 함수 f를 정의했다. 그리고 이 새로 정의한 함수를 numerical_gradient(f,x)에 넘긴다.

dW는 numerical_gradient(f,new.W)의 결과로, 그 형상은 2x3의 2차원 배열이다. dW의 내용을 보면, 예를 들어 $\frac{\partial L}{\partial W}$ 의 $\frac{\partial L}{\partial w_{11}}$ 은 대략 0.17이다. 이는 w_{11} 을 h만큼 늘리면 손실 함수의 값은 0.17h 만큼 증가한다는 의미이다.

이에 손실 함수를 줄인다는 관점에서는 $\frac{\partial L}{\partial w_{23}}$ 은 양의 방향으로 갱신하고 w_{11} 은 음의 방향으로 갱신해야 함을 알 수 있다. 또 한 번에 갱신되는 양에는 $\frac{\partial L}{\partial w_{23}}$ 이 w_{11} 보다 크게 기여한다는 사실도 알 수 있다.

참고로 이 구현에서는 새로운 함수를 정의하는 데 "def f(x).." 문법을 썻는데, 파이썬에서는 간단한 함수라면 람다 기법을 쓰면 더 편하다. 가령 lambda를 쓰면 다음과 같이 구현 할 수 있다.

```
In [38]: f = lambda w: net.loss(x,t)
In [39]: dw = numerical_gradient(f, net.w)
```

신경망의 기울기를 구한 다음에는 경사법에 따라 가중치 매개변수를 갱신하기만 하면 된다. 다음 절에서는 2층 신경망을 대상으로 학습 과정 전체를 구현한다.

Note 여기에서 사용한 numerical gradient()는 가중치 매개변수W가 다차원 배열을 처리할 수 있도록 앞 의 구현에서 조금 수정했다. 다차원 배열 처리 외에는 수정하지 않았다.

4.5 학습 알고리즘 구현하기

신경망 학습의 순서를 확인해보자. 자, 신경망 학습의 절차는 다음과 같다.

전체

신경망에는 적용 가능한 가중치와 편향이 있고, 이 가중치와 평향을 훈련 데이터에 적응하도록 조정하는 과정을 '학습'이라고 한다. 신경망 학습은 다음 4단계를 거친다.

1단계 - 미니배치

훈련 데이터 중 일부를 무작위로 가져온다. 이렇게 선별한 데이터를 미니배치라 하며, 그 미니배치의 손실 함수 값을 줄이는 것이 목표다.

2단계 - 기울기 산출

미니배치의 손실 함수 값을 줄이기 위해 각 가중치 매개변수의 기울기를 구한다. 기울기는 손실 함수의 값을 가장 작게 하는 방향을 제시한다.

3단계 - 매개변수 갱신

가중치 매개변수를 기울기 방향으로 아주 조금 갱신한다.

4단계 - 반복

1~3 단계를 반복한다.

이것이 신경망 학습이 이뤄지는 순서이다. 이는 경사 하강법으로 매개변수를 갱신하는 방법이며, 이때 데 이터를 미니배치로 무작위로 선정하기에 확률적 경사 하강법(stockastic gradient descent)이라고 부른다. '확률적으로 무작위로 골라낸 데이터'에 대해 수행하는 경사 하강법이라는 의미다. 대부분의 딥러 닝 프레임워크는 확률적 경사 하강법의 영어 머리 글자인 **SGD**라는 함수로 이 기능을 구현한다.

그럼 실제로 손글시 숫자를 학습하는 신경망을 구현해보자, 여기에서는 2층 신경망(은닉층이 1개인 네트워크)을 대상으로 MNIST 데이터셋을 사용하여 학습을 수행한다.

4.5.1 2층 신경망 클래스 구현하기

처음에는 2층 신경망을 하나의 클래스로 구현하는 것부터 시작한다. 이 클래스의 이름은 TwoLayerNet 이다.

```
#ch04/two_layer_net.py
import sys, os
sys.path.append(os.pardir)
from common.functions import *
from common.gradient import numerical_gredient
import numpy as np
class TwoLayerNet:
    def __init__(self, input_size, hidden_size, output_size,
                 weight_init_std = 0.01):
        #가중치 초기화
        self.params = {}
        self.params['W1'] = weight_init_std * \
                            np.random.randn(input_size, hidden_size)
        self.params['b1'] = np.zeros(hidden_size)
        self.params['W2'] = weight_init_std * \
                            np.random.randn(hidden_size, output_size)
        self.params['b2'] = np.zeros(output_size)
    def predict(self, x):
       w1,w2 = self.params['w1'], self.params['w2']
        b1, b2 = self.params['b1'], self.params['b2']
        a1 = np.dot(x, W1) + b1
        z1 = sigmoid(a1)
        a2 = np.dot(z1, W2) + b2
        y = softmax(a2)
        return y
    # x:입력 데이터, t : 정답 레이블
    def loss(self, x, t):
       y = self.predict(x)
        return cross_entropy_error(y,t)
```

```
def accuracy(self, x, t):
    y = self.predict(x)
    y = np.argmax(y, axis = 1)
    t = np.argmax(t, axis = 1)

accuracy = np.sum(y == t)/float(x.shape[0])
    return accuracy

def numerical_gradient(self,x,t):
    loss_W = lambda w: self.loss(x,t)

    grads = {}
    grads['w1'] = numerical_gredient(loss_W, self.params['w1'])
    grads['b1'] = numerical_gredient(loss_W, self.params['b1'])
    grads['w2'] = numerical_gredient(loss_W, self.params['w2'])
    grads['b2'] = numerical_gredient(loss_W, self.params['b2'])
    return grads
```

앞에서 다룬 신경망의 순전파 처리 구현과 공통되는 부분이 많아 새로운 내용은 딱히 없다.

TwoLayerNet 클래스가 사용하는 변수

변수	설명
params	신경망의 매개변수를 보관하는 딕셔너리 변수(인스턴스 변수) params['W1']은 1번째 층의 가중치, params['b1']은 1번째 층의 편향 params['W2']은 2번째 층의 가중치, params['b2']은 2번째 층의 편향
grads	기울기 보관하는 딕셔너리 변수(numerical_gradient() 메서드의 반환 값) grad['W1']은 1번째 층의 가중치의 기울기, grads['b1']은 1번째 층의 편향 기울기 grad['W2']은 2번째 층의 가중치의 기울기, grads['b2']은 2번째 층의 편향 기울기

TwoLayerNet 클래스의 매서드

메서드	설명
init(self, input_size, hidden_size, output_size)	초기화를 수행한다. 인수는 순서대로 입력층의 뉴런 수, 은닉층의 뉴런수, 출력층의 뉴런 수
predict(self, x)	예측(추론)을 수행한다. 인수 x는 이미지 데이터
lose(self, x, t)	손실 함수의 값을 구한다. 인수 x는 이미지 데이터, t는 정답 레이블(아래 칸의 세 메서드의 인수들도 마찬가지)
accuracy(self, x, t)	정확도를 구한다.
numerical_gradient(self, x, t)	가중치 매개변수의 기울기를 구한다.
gradient(self, x, t)	가중치 매개변수의 기울기를 구한다. numerical_gradient()의 성 능 개선판!

TwoLayerNet 클래스는 딕셔너리인 params와 grads를 인스턴스 변수로 갖는다.

params 변수에는 가중치 매개변수가 저장되는데, 예를 들어 1번째 층의 가중치 매개변수는 params ['W1'] 키에 넘파이 배열로 저장된다. 마찬가지로 1번째 층의 편향은 params['b1']키로 접근한다.

예를 살펴보자.

이와 같이 params 변수에는 이 신경망에 필요한 매개변수가 모두 저장된다. 그리고 params 변수에 저장된 가중치 매개변수가 예측 처리(순방향 처리)에서 사용된다. 참고로 예측 처리는 다음과 같이 실행할 수 있다.

```
In [47]: x = np.random.rand(100,784)
In [49]: y = net.predict(x)
```

grads 변수에는 params 변수에 대응하는 각 매개변수의 기울기가 저장된다. 예를 들어 다음과 같이 numerical_gradient() 메서드를 사용해 기울기를 계산하면 grads 변수에 기울기 정보가 저장된다.

```
In [52]: x = np.random.rand(100,784)
In [53]: t = np.random.rand(100,10)
In [54]: grads = net.numerical_gradient(x,t)
In [55]: grads['w1'].shape
Out[55]: (784, 100)
In [56]: grads['b1'].shape
Out[56]: (100,)
In [57]: grads['w2'].shape
Out[57]: (100, 10)
In [58]: grads['b2'].shape
Out[58]: (10,)
```

이어서 TwoLayerNet의 메서드를 살펴보자. 우선 __init__ 매서드는 클래스를 초기화 한다.

이 초기화 메서드에서는 가중치 매개변수도 초기화한다. 가중치 매개변수의 초깃값을 무엇으로 설정하나가 신경망 학습의 성공을 좌우하기도 한다. 지금은 정규분포를 따르는 난수로, 편향은 0으로 초기화한다고 이야기 하고 넘아가겠다. loss(self, x,t)는 손실 함수의 값을 계산하는 메서드다.

이 메서드는 predict()의 결과와 정답 레이블을 바탕으로 교차 엔트로피 오차를 구하도록 구현했다.

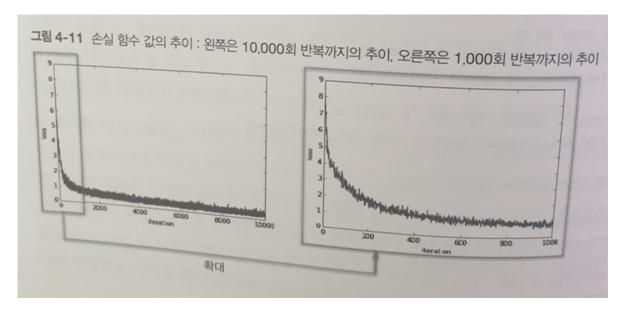
4.5.2 미니배치 학습 구현하기

신경망 학습 구현에는 앞에서 설명한 미니배치 학습을 활용하겠다. 미니배치 학습이란 훈련 데이터 중 일부를 무작위로 꺼내고(미니배치), 그 미니배치에 대해서 경사법으로 매개변수를 갱신한다. 그럼 TwoLayerNet 클래스와 MNIST 데이터셋을 사용하여 학습을 수행해보자.

```
#C:\Users\김대현\Desktop\data\밑시딥_1
#\deep-learning-from-scratch-master
#\deep-learning-from-scratch-master/prac.py
import numpy as np
from dataset.mnist import load_mnist
from two_layer_net import TwoLayerNet
(x_train, t_train), (x_test, t_test) = \
    load_mnist(normalize = True, one_hot_label = True)
train_loss_list = []
#하이퍼파라미터
iters_num = 10000 #반복 횟수
train\_size = x\_train.shape[0]
batch_size = 100 #미니패치 크기
learing_rate = 0.1
network = TwoLayerNet(input_size = 784, hidden_size = 50, output_size = 10)
for i in range(iters_num):
   #미니배치 획득
   batch_mask = np.random.choice(train_size, batch_size)
   x_batch = x_train[batch_mask]
    t_batch = t_train[batch_mask]
   #기울기 계산
   grad = network.numerical_gradient(x_batch, t_batch)
   #grad = network.numerical_gradient(x_batch, t_batch) 성능 개선판
   #매개변수 갱신
    for key in ('W1', 'b1', 'W2', 'b2'):
       network.params[key] -= learing_rate * grad[key]
    #학습 경과 기록
    loss = network.loss(x_batch, t_batch)
    train_loss_list.append(loss)
```

여기에서는 미니배치 크기를 100으로 했다. 즉, 매번 60,000개의 훈련 데이터에서 임의로 100개의 데이터(이미지 데이터와 정답 레이블 데이터)를 추려낸다. 그리고 그 100개의 미니배치를 대상으로

확률적 경사 하강법을 수행해 매개변수를 갱신한다. 경사법에 의한 갱신 횟수(반복 횟수)를 10,000번으로 설정하고, 갱신할 때 마다 훈련 데이터에 대한 손실 함수를 계산하고, 그 값을 배열에 추가한다.



이 손실 함수의 값이 변화하는 추이를 그래프로 나타내면 위 그림처럼 된다.

위 그림을 보면 학습 횟수가 늘어가면서 손실 함수의 값이 줄어든다. 이는 학습이 잘 되고 있다는 뜻으로, 신경망의 가중 매개변수가 서서히 데이터에 적응하고 있음을 의미한다. 바로 신경망이 학습하고 있다. 다 시 말해 데이터를 반복해서 학습함으로써 최적 가중치 매개변수로 서서히 다가서고 있다.

4.5.3 시험 데이터로 평가하기

위 그림의 결과에서 학습을 반복함으로써 손실 함수의 값이 서서히 내려가는 것을 확인했니? 이때의 손실함수의 값이란, 정확히는 '훈련 데이터의 미니배치에 대한 손실 함수'의 값이다. 훈련 데이터의 손실 함수 값이 작아지는 것은 신경망이 잘 학습하고 있다는 방증이지만, 이 결과만으로는 다른 데이터셋 에도비슷한 실력을 발휘할지는 확실하지 않다.

신경망 학습에서는 훈련 데이터 외의 데이터를 올바르게 인식하는지를 확인해야 한다. 다른 말로 '오버피팅' 일으키지 않는지 확인해야 한다. 오버피팅되었다는 것은, 예를 들어 훈련 데이터에 포함된 이미지만 제대로 구분하고, 그렇지 않은 이미지는 식별할 수 없다는 뜻이다.

신경망 학습의 원래 목표는 범용적인 능력을 익히는 것이다. 범용 능력을 평가하려면 훈련 데이터에 포함되지 않는 데이터를 사용해 평가해야 한다. 이를 위해 다음 구현에서는 하습 도중 정기적으로 훈련 데일와 시험 데이터를 대상으로 정확도를 기록한다. 여기에서는 1에폭별로 훈련 데이터와 시험 데이터에 대한 정확도를 기록한다.

Note 에폭(epoch)은 하나의 단위이다. 1 에폭은 학습에서 훈련 데이터를 모두 소진했을 때의 횟수에 해 당한다. 예컨대 훈련 데이터 10,000개를 100개의 미니배치로 학습할 경우, 확률적 경사 하강법을 100회 반복하면 모든 훈련 데이터를 '소진'한 게 된다. 이 경우 100회가 1 에폭이 된다.

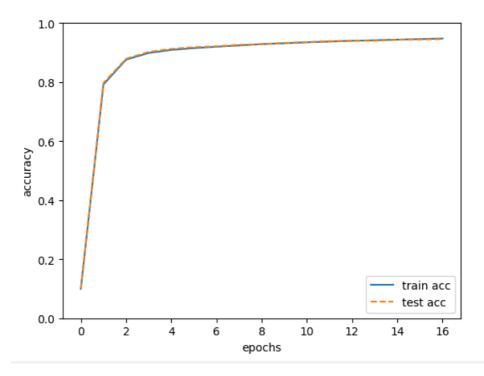
그럼 평가가 제대로 이뤄질 수 있도록 앞의 구현으로부터 조금만 수정해보겠다.

```
#train_neuralnet.py
# coding: utf-8
import sys, os
sys.path.append(os.pardir) # 부모 디렉터리의 파일을 가져올 수 있도록 설정
import numpy as np
import matplotlib.pyplot as plt
from dataset.mnist import load_mnist
from two_layer_net import TwoLayerNet

# 데이터 읽기
(x_train, t_train), (x_test, t_test) = load_mnist(normalize=True,
one_hot_label=True)
```

```
network = TwoLayerNet(input_size=784, hidden_size=50, output_size=10)
# 하이퍼파라미터
iters_num = 10000 # 반복 횟수를 적절히 설정한다.
train_size = x_train.shape[0]
batch_size = 100 # 미니배치 크기
learning_rate = 0.1
train_loss_list = []
train_acc_list = []
test_acc_list = []
# 1에폭당 반복 수
iter_per_epoch = max(train_size / batch_size, 1)
for i in range(iters_num):
   # 미니배치 획득
   batch_mask = np.random.choice(train_size, batch_size)
   x_batch = x_train[batch_mask]
   t_batch = t_train[batch_mask]
   # 기울기 계산
   #grad = network.numerical_gradient(x_batch, t_batch)
   grad = network.gradient(x_batch, t_batch)
    # 매개변수 갱신
    for key in ('W1', 'b1', 'W2', 'b2'):
       network.params[key] -= learning_rate * grad[key]
    # 학습 경과 기록
   loss = network.loss(x_batch, t_batch)
   train_loss_list.append(loss)
   # 1에폭당 정확도 계산
   if i % iter_per_epoch == 0:
       train_acc = network.accuracy(x_train, t_train)
       test_acc = network.accuracy(x_test, t_test)
       train_acc_list.append(train_acc)
       test_acc_list.append(test_acc)
       print("train acc, test acc | " + str(train_acc) + ", "
       + str(test_acc))
# 그래프 그리기
markers = {'train': 'o', 'test': 's'}
x = np.arange(len(train_acc_list))
plt.plot(x, train_acc_list, label='train acc')
plt.plot(x, test_acc_list, label='test acc', linestyle='--')
plt.xlabel("epochs")
plt.ylabel("accuracy")
plt.ylim(0, 1.0)
plt.legend(loc='lower right')
plt.show()
```

이 예에서는 1에폭마다 모든 훈련 데이터와 시험 데이터에 대한 정확도를 계산하고, 그 결과를 기록한다. 정확도를 1에폭마다 계산하는 이유는 for 문 안에서 매번 계산하기에는 시간이 오래 걸리고, 또 그렇게 까지 자주 기록할 필요도 없다. 더 큰 관점에서 그 추이를 알 수 있으면 충분하다.



위 그림에서 훈련 데이터에 대한 정확도를 실선으로, 시험 데이터에 대한 정확도를 점선으로 그렸다.

보다시피 에폭이 진행 될수록(학습이 진행될수록) 훈련 데이터와 시험 데이터를 사용하고 평가한 정확도가 모두 좋아지고 있다. 또 두 정확도에는 차이가 없음을 알 수 있다(두 선이 거의 겹쳐 있다). 다시말해 이번 학습에서는 오버피팅이 일어나지 않는다.

4.6 정리

이번 장에서는 신경망 학습에 대해 설명했다. 가장 먼저 신경망이 학습을 수행할 수 있도록 손실 함수라는 '지표'를 도입했다. 이 손실 함수를 기준으로 그 값이 가장 작아지는 가중치 매개변수 값을 찾아내는 것이 신경망 학습의 목표이다. 또, 가능한 한 작은 손실 함수의 값을 찾는 수법으로 경사법을 소개했다. 경사법은 함수의 기울기를 이용하는 방법이다.

이번 장에서 배운 내용

- 기계학습에서 사용하는 데이터셋은 훈련 데이터와 시험 데이터로 나눠 사용한다.
- 훈련 데이터로 학습한 모델의 범용 능력을 시험 데이터로 평가한다.
- 신경망 학습은 손실 함수를 지표로, 손실 함수의 값이 작아지는 방향으로 가중치 매개변수를 갱신 한다.
- 가중치 매개변수를 갱신할 때는 가중치 매개변수의 기울기를 이용하고, 기울어진 방향으로 가중치의 값을 갱신하는 작업을 반복한다.
- 아주 작은 값을 주었을 때의 차분으로 미분하는 것을 수치 미분이라고 한다.
- 수치 미분을 이용해 가중치 매개변수의 기울기를 구할 수 있다.
- 수치 미분을 이용한 계산에는 시간이 걸리지만, 그 구현은 간단하다. 한편 다음 장에서 구현하는(다소 복잡한) 오차역전파법은 기울기를 고속으로 구할 수 있다.