

# Project 2 - Final Report (Team 28)

이번 2주 프로젝트는 매우 흥미로웠고, 많은 것을 배웠습니다. 특히, 프로세스와 스레드의 차이, 그리고 Task와 Thread의 차이점을 알게 되었습니다. 또한, Pintos에서 프로세스를 실행하는 방법과 스레드를 구현하는 방법을 배웠습니다. 마지막으로, ELF(Executable and Linkable File format) 파일 형식에 대해 배웠고, 이를 사용하여 실행 파일을 생성하는 방법을 배웠습니다.

## Process Data Structures and Implementations

### Improvements

프로세스와 스레드의 차이점을 더 자세히 설명하고, Pintos에서 프로세스를 실행하는 방법을 더 자세히 설명했습니다. 또한, ELF(Executable and Linkable File format) 파일 형식에 대해 더 자세히 설명하고, 이를 사용하여 실행 파일을 생성하는 방법을 더 자세히 설명했습니다.

Pintos에서 프로세스를 실행하는 방법을 더 자세히 설명하고, process\_execute(), process\_wait(), process\_exit() 함수를 더 자세히 설명했습니다. 또한, 스레드를 구현하는 방법을 더 자세히 설명했습니다.

프로세스와 스레드의 차이점을 더 자세히 설명하고, Pintos에서 프로세스를 실행하는 방법을 더 자세히 설명했습니다. thread.h 파일에서 struct thread 구조체를 더 자세히 설명했습니다.

```
/* From former version of threads/thread.h. */
struct thread
{
    ...

#ifdef USERPROG
    /* Owned by userprog/process.c. */
    uint32_t *pagedir;          /* Page directory. */
#endif

    ...
};
```

pagedir은 프로세스의 페이지 디렉토리입니다. Pintos에서, pagedir은 struct thread 구조체 안에 있습니다. 또한, Pintos에서 프로세스를 실행하는 방법을 더 자세히 설명했습니다. process\_wait()와 process\_exit() 함수를 더 자세히 설명했습니다. 마지막으로, struct process 구조체를 더 자세히 설명했습니다. struct process 구조체는 PCB(Process Control Block)라고도 불리며, 프로세스의 상태를 저장합니다.

### Details and Rationales

#### struct process

```
/* From userprog/process.h. */
/* An user process. */
```

```

struct process
{
    /* Owned by process.c. */
    pid_t pid;           /* Process identifier. */
    int status;          /* Exit status. */
    bool success;        /* Has execution of its child succeeded? */
}

bool waited;           /* Is its parent waiting on this? */
char name[16];          /* Name. */
enum process_state state; /* Process state. */
uint32_t *pagedir;      /* Page directory. */
struct semaphore sema;  /* Semaphore to order parent and child. */

struct thread *thread;  /* Thread of this process. */
struct thread *parent;  /* Parent thread. */
struct list children;   /* List of child processes. */
struct list_elem elem;  /* List element. */

/* Shared between syscall.c and process.c. */
struct list opened;     /* List of opened files. */
};

```

000 00 00 **struct process** 000 000000 0000 00 **struct thread** 00 000 000000. 000 000000 000, 0  
 0000 000000 0000 00 0000 000 00000, 000, **Pintos** 0000 00 0 000 00000 0000 00 000 0000000 00 00 0  
 0000 00 00 000 0000000 0000 000 000. 000000, **process\_exit()** 0 **process\_wait()** 0 000 0, **struct**  
**thread** 000000 00 00 00 00 0000 **thread\_exit()** 00 0, 00 000000 000000 00 00 0000 00 000 0000  
 000 00 000 00000.

0 000 00 0 000 0000. `process_exit()` 0 00 000000 0000 000, 0000 000 00 00 (`exit status`) 0 0 0000 000000 00. 0 00 0000000 000 `struct thread` 00 000 000000, 00 0000 00 0000 00 0000 000 00 00 000 00000 0 000 00 0000. 000, 00 000 00000 00 0000 00 000 000 00 00 0 0 000000, (000 000 0000 0000 00 000000 00 00.) 00 0000 00000 00 4KiB 000 00000 00000 000000 000 00 000 000000.

0000 000 000, 00 00000 `struct thread` 00 000 00 000 00000 00 000, 00 00000 `struct thread`  
 00 00000 00 000 0000 000 00. 0 000 0000 00 00000 0000 0 0, 00 00000 00 00000 00 000 0000 000  
 000(atomic)00 000 000. 00 00, 00 00000 A0 000 0, 00 00000 A0 00 000 0000 00 00 00000 B0 0000 0  
 0 00000 `struct thread` 000 00 000 00000, `process_wait()` 0 0000 00 000 00 000. 0 00000 00 0  
 0000 00 00000 00 0000 0000 0000 0000 000 00 000 000 0000 000 00000 000 00 0000 00000 00 00  
 0 00(synchronization method) 0 0000 00.

이제 이 코드를 실행하면, process\_exit()와 process\_wait()가 호출되는 것을 확인할 수 있습니다.

```
struct process { int pid; char name[64];  
make_process() returns tid. Pintos uses  
this struct to represent processes.
```

```
status = fork(). struct process { pid_t pid; char *name; int status; } p;
```

## process\_init()

```

{
    ...
    struct process *this = thread_current ()->process;
    struct process_exec_frame frame;
    bool success = false;
    ...

    ASSERT (this != NULL);

    ...

    /* Tokenize the copy of CMD_LINE,
       and stores each address of tokenized string in ARGV. */
    argv = palloc_get_page (PAL_ZERO);
    if (argv == NULL)
        return PID_ERROR;
    for (token = strtok_r (cmd_line_copy, " ", &pos); token != NULL;
         token = strtok_r (NULL, " ", &pos))
        argv[i++] = token;

    /* Create a new thread to be executed with ARGV. */
    frame.argv = argv;
    frame.parent = this;
    frame.success = &success;

    tid = thread_create (argv[0], PRI_DEFAULT, start_process, &frame);

    ...

    sema_down (&this->sema);
    if (!success)
        return PID_ERROR;

    return (pid_t) tid;
}

```

cmd\_line[] 는 process struct의 cmd\_line[] 에 저장된 명령어 줄을 복사한 것입니다. exec() 는 현재 프로세스를 새로운 프로세스로 대체합니다. 이 함수는 argument vector (argv)를 생성하고, 이 argv를 process struct의 argv[] 에 저장합니다. 이 argv[] 는 start\_process() 함수가 실행될 때 사용됩니다. 이 함수는 thread\_create()를 사용하여 새로운 스레드를 생성합니다. 이 스레드는 argv[0]을 실행할 명령어, start\_process()를 실행할 함수, fn\_copy를 실행할 frame을 실행할 스레드 ID를 반환합니다.

이 함수는 process struct의 success 변수를 사용하여 실행이 성공했는지 여부를 반환합니다. 이 함수는 start\_process()를 호출합니다.

```

/* From userprog/process.c. */
/* Frame needed to execute a process from command line. */
struct process_exec_frame
{
    char **argv;
    struct process *parent;
}

```

```
bool *success;
};
```

`frame`는 `struct process_exec_frame`의 포인터이며, `struct process_exec_frame`은 프로세스 실행 프레임의 구조체입니다. `Pintos`는 프로세스 실행 프레임의 크기를 1KB로 설정하며, 프로세스 실행 프레임의 크기는 프로세스 실행 프레임의 크기에 따라 달라집니다.

`argv`는 프로세스 실행 프레임의 인자입니다. `parent`는 `process_exec()`가 호출된 프로세스의 실행 프레임의 포인터입니다. 프로세스 실행 프레임의 크기는 프로세스 실행 프레임의 크기에 따라 달라집니다. 프로세스 실행 프레임의 크기는 프로세스 실행 프레임의 크기에 따라 달라집니다.

프로세스 실행 프레임의 크기는 프로세스 실행 프레임의 크기에 따라 달라집니다. 프로세스 실행 프레임의 크기는 프로세스 실행 프레임의 크기에 따라 달라집니다. 프로세스 실행 프레임의 크기는 프로세스 실행 프레임의 크기에 따라 달라집니다.

## start\_process()

```
/* From userprog/process.c. */
/* A thread function that loads a user process and starts it
   running. */
static void
start_process (void *frame_)
{
    char **argv = frame->argv;
    struct process *par = frame->parent;
    void *esp, *cmd_line = pg_round_down (argv[0]);
    struct intr_frame if_;
    ...

    /* Load executable and make process. */
    cur->process = make_process (par, cur);
    load_success = load (argv[0], &if_.eip, &if_.esp);
    *success = load_success && (cur->process != NULL);
    sema_up (&par->sema);

    /* If load or process making failed, quit. */
    if (!(*success))
    {
        palloc_free_page (argv);
        palloc_free_page (cmd_line);
        cur->process = NULL;
        destroy_process (cur->process);
        thread_exit ();
    }

    /* Get ARGV. */
    for (argc = 0; argv[argc] != NULL; argc++);

    /* Push arguments in ARGV in reverse order, calculate padding, and
       store pushed arguments's address on ARGV since original address
       is no longer needed. */
    padding = 0;
```

```

esp = if_.esp;
for (i = argc - 1; i >= 0; i--)
{
    len = strlen (argv[i]) + 1;
    esp = push (esp, argv[i], len);
    argv[i] = esp;
    padding = WORD_SIZE - (len + padding) % WORD_SIZE;
}

/* Push padding and null pointer indicating the end of argument vector.
*/
esp = push (esp, NULL, padding);
esp = push (esp, NULL, sizeof (char *));

/* Push argument vector. */
for (i = argc - 1; i >= 0; i--)
    esp = push (esp, &argv[i], sizeof (char *));
esp = push (esp, &esp, sizeof (char **));

/* Push ARGV and dummy return address. */
esp = push (esp, &argc, sizeof (int));
esp = push (esp, NULL, sizeof (void (*) (void)));
if_.esp = esp;

palloc_free_page (argv);
palloc_free_page (cmd_line);
...
}

```

이 코드는 프로세스를 생성하고, 사용자 입력을 처리하며, 프로세스를 종료하는 작업을 수행합니다. `make_process()`와 `load()`는 `struct process`를 생성하고, 프로세스를 실행하는 데 사용됩니다. `sema_down()`과 `sema_up()`은 프로세스가 리소스를 사용할 때와 사용할 때를 관리하는 데 사용됩니다.

이 코드는 프로세스를 생성하고, 사용자 입력을 처리하며, 프로세스를 종료하는 작업을 수행합니다. `push()`는 Pintos의 스택을 관리하는 데 사용됩니다.

```

/* From userprog/process.c. */
/* Pushes SIZE bytes of data from SRC at the top of the stack specified
   with TOP. TOP must be a pointer to somewhere in user virtual address
   space. Or PHYS_BASE if the stack is empty. Returns an address that
   refers
   to new top of the stack. If SRC is a null pointer, then pushes SIZE
   bytes
   of zeros on the stack. */
static void *
push (void *top, void *src, int size)
{
    ASSERT (is_user_vaddr (top) || top == PHYS_BASE);

    char *new = (char *) top - size;
}

```

`push()` 関数は `top` 変数に格納されている `src` 変数に格納されている `size` 変数の値を、スタックに格納する。スタックに格納する `PHYS_BASE` 変数に格納されている、スタックに格納する `PHYS_BASE` 変数の値。この `src` は 0 である、スタックに格納する `0` `size` 変数に格納する。

00 00 0000 00 0000 00 0 00 00 0000 00 00 00(argv) 00000 000(cmd\_line) 00 0000. 00 00000  
0000 00000 0000 00 00 0000000 0000 00, 000 00 000 00000 0000 0000 000 000 0 0000 0000 00 0000  
pg round down() 000 00 0000 0 00 000 00 000 00000.

```

/* Waits for process CHILD_PID to die and returns its exit status.
   If it was terminated by the kernel (i.e. killed due to an
   exception), returns -1. If CHILD_PID is invalid or if it was not a
   child of the calling process, or if process_wait() has already
   been successfully called for the given PID, returns -1
   immediately, without waiting. It must be called in user process
   context. */

int
process_wait (pid_t child_pid)
{
    int status;
    struct process *child = NULL, *this = thread_current ()->process;
    struct list_elem *e;

    ASSERT (this != NULL);

    /* Find child to wait. */
    for (e = list_begin (&this->children); e != list_end (&this->children);
         e = list_next (e))
    {
        child = list_entry (e, struct process, elem);
        if (child->pid == child_pid)
            break;
    }

    /* If there's no such child or the child is already waited, return -1.
       */
    if (child == NULL || child->pid != child_pid || child->waited)
        return -1;

    /* If the child to wait is still alive, wait for it to exit. */
    child->waited = true;
    if (child->state == PROCESS_ALIVE)

```

```

    sema_down (&this->sema);

    /* The child has exited. Get its exit status and clean it up. */
    status = child->status;
    list_remove (&child->elem);
    destroy_process (child);
    return status;
}

```

이 함수는 `child_pid` 프로세스가 종료된 후 상태를 확인하고 정리합니다. `process_wait()`는 이 함수를 호출하여 프로세스가 종료될 때까지 대기합니다. `child_pid`는 `PID`로 저장됩니다. 프로세스가 종료되면 `status`는 종료 상태를 반환합니다. `-1`은 프로세스가 종료되지 않았음을 나타냅니다. 프로세스가 종료되면 `state`는 `PROCESS_ALIVE`로 설정됩니다.

이 함수는 프로세스가 종료된 후 상태를 확인하고 정리합니다. 프로세스가 종료되면 `status`는 종료 상태를 반환합니다. `-1`은 프로세스가 종료되지 않았음을 나타냅니다. 프로세스가 종료되면 `state`는 `PROCESS_ALIVE`로 설정됩니다.

### make\_process()

```

/* From userprog/process.c. */
/* Make process whose parent is PAR and whose associated kernel thread is
T.
Also, does basic initializations on it. Returns null pointer if memory
allocation has failed or page directory creation has failed. */
static struct process *
make_process (struct process *par, struct thread *t)
{
    struct process *this = (struct process *) malloc (sizeof (struct
process));

    ASSERT (t != NULL);

    if (this == NULL)
        return NULL;

    this->pid = t->tid;
    this->state = PROCESS_ALIVE;
    strcpy (this->name, t->name, sizeof this->name);
    sema_init (&this->sema, 0);
    this->thread = t;
    this->waited = false;
    list_init (&this->children);
    list_init (&this->opened);
    t->process = this;

    if (par != NULL)
    {
        list_push_back (&par->children, &this->elem);
        this->parent = par->thread;
    }

    if ((this->pagedir = pagedir_create ()) == NULL)

```



```

    {
        free (this);
        return NULL;
    }

    return this;
}

```

`struct process` 000000. `struct process` 00000 000000, 00 0000 (00 0000) 00000. 00 00 0000 0000 0000 000000 00 00 00 000000 00 0000 00 00000 000000 00000. 00 `malloc()` 00 `pagedir_create()` 00 00 00 0000 00 0 00000 00000.

### `destroy_process()`

```

/* From userprog/process.c. */
/* Free the resources of P. It neither exits its associated kernel thread,
   nor modifies its parent or children. It only frees memorys taken to
   represent process structure. If P is a null pointer, does nothing. */
static void
destroy_process (struct process *p)
{
    struct process *this = thread_current ()->process;

    if (p == NULL)
        return;

    uint32_t *pd = p->pagedir;

    /* Destroy the current process's page directory and switch back
       to the kernel-only page directory when the destroyed process is
       current
       process. */
    if (pd != NULL)
    {
        /* Correct ordering here is crucial. We must set
           p->pagedir to NULL before switching page directories,
           so that a timer interrupt can't switch back to the
           process page directory. We must activate the base page
           directory before destroying own process's page
           directory, or our active page directory will be one
           that's been freed (and cleared). */
        p->pagedir = NULL;
        if (this == p)
            pagedir_activate (NULL);
        pagedir_destroy (pd);
    }

    free (p);
}

```

00000 0 00 0 0000 000000 00-00 0000 0000 000000 0000 0000 00 00000000 0000 00 00000 0000. 0, 0 000 000000  
00 000000 000000 00 00000 00000 0000, 00 000000 0000 00000 0000 0 0000 00 **process\_exit()** 00 00000 00.

이 문단(context switch) 때문에 발생, 이 때문에 이 문단 때문에 발생. 이 때문에 이 문단 때문에 `pagedir` 문단에서 이 문단에서, 이 문단에서 `sturct thread` `pagedir` 이 문단에서 이 문단에서 `process` 이 문단에서 이 문단에서, 이 문단에서 이 문단에서 이 문단에서.

10 / 26

```

ASSERT (!(this->waited && par == NULL));
ASSERT (!(this->waited && par->process == NULL));

this->status = status;

/* This is to maintain consistency of process structures. Interrupt will
be
enabled after thread_exit() call which causes context switch. */
intr_disable ();

/* Exiting process's children are orphaned. Destroys dead children that
their parents are responsible for destroying. */
for (e = list_begin (&this->children); e != list_end (&this->children);
)
{
    child = list_entry (e, struct process, elem);
    next = list_remove (e);
    child->parent = NULL;

    if (child->status == PROCESS_DEAD)
        destroy_process (child);

    e = next;
}

/* Close opened files. */
for (e = list_begin (&this->opened); e != list_end (&this->opened); )
{
    next = list_remove (e);
    fp = list_entry (e, struct file, elem);
    file_close (fp);
    e = next;
}

printf ("%s: exit(%d)\n", this->name, status);

/* For processes who are orphaned, they are responsible to destroy
themselves.
For those who are not orphaned, their parents are responsible to
destroy
children. */
if (this->waited)
    sema_up (&par->process->sema);
else if (par == NULL || par->process == NULL)
    destroy_process (this);

cur->process = NULL;
thread_exit ();
}

```

이 프로세스의 상태는 `status` 필드를 사용하여 추적됩니다. 이 필드는 프로세스의 상태(예: `running`, `waiting`, `ready`)를 나타내며, 이 값은 프로세스의 수명주기 동안 변하지 않습니다(인variant). 프로세스가 종료될 때는 `process_exit()`를 호출하여 프로세스의 상태를 `terminated`로 설정합니다. 이 함수는 프로세스의 `parent` 필드를 사용하여 부모 프로세스를 찾습니다. 이 함수는 `ASSERT` 매크로를 사용하여 프로세스의 상태를 검증합니다. 이 함수는 프로세스의 `status` 필드를 `terminated`로 설정하고, 프로세스의 `parent` 필드를 `NULL`로 설정합니다.

프로세스가 종료될 때는 `process_exit()`를 호출하여 프로세스의 상태를 `terminated`로 설정합니다. 이 함수는 프로세스의 `parent` 필드를 사용하여 부모 프로세스를 찾습니다. 이 함수는 `ASSERT` 매크로를 사용하여 프로세스의 상태를 검증합니다. 이 함수는 프로세스의 `status` 필드를 `terminated`로 설정하고, 프로세스의 `parent` 필드를 `NULL`로 설정합니다.

프로세스가 종료될 때는 `process_exit()`를 호출하여 프로세스의 상태를 `terminated`로 설정합니다. 이 함수는 프로세스의 `parent` 필드를 사용하여 부모 프로세스를 찾습니다. 이 함수는 `ASSERT` 매크로를 사용하여 프로세스의 상태를 검증합니다. 이 함수는 프로세스의 `status` 필드를 `terminated`로 설정하고, 프로세스의 `parent` 필드를 `NULL`로 설정합니다.

프로세스가 종료될 때는 `process_exit()`를 호출하여 프로세스의 상태를 `terminated`로 설정합니다. 이 함수는 프로세스의 `parent` 필드를 사용하여 부모 프로세스를 찾습니다. 이 함수는 `ASSERT` 매크로를 사용하여 프로세스의 상태를 검증합니다. 이 함수는 프로세스의 `status` 필드를 `terminated`로 설정하고, 프로세스의 `parent` 필드를 `NULL`로 설정합니다.

Pintos에서 프로세스를 종료하는 방법은 `process_exit()`를 호출하는 것입니다. 이 함수는 프로세스의 `parent` 필드를 사용하여 부모 프로세스를 찾습니다. 이 함수는 `ASSERT` 매크로를 사용하여 프로세스의 상태를 검증합니다. 이 함수는 프로세스의 `status` 필드를 `terminated`로 설정하고, 프로세스의 `parent` 필드를 `NULL`로 설정합니다.

프로세스가 종료될 때는 `process_exit()`를 호출하여 프로세스의 상태를 `terminated`로 설정합니다. 이 함수는 프로세스의 `parent` 필드를 사용하여 부모 프로세스를 찾습니다. 이 함수는 `ASSERT` 매크로를 사용하여 프로세스의 상태를 검증합니다. 이 함수는 프로세스의 `status` 필드를 `terminated`로 설정하고, 프로세스의 `parent` 필드를 `NULL`로 설정합니다.

## Load()

```
/* From userprog/process.c. */
/* Loads an ELF executable from FILE_NAME into the current thread.
   Stores the executable's entry point into *EIP
   and its initial stack pointer into *ESP.
   Returns true if successful, false otherwise. */
bool
load (const char *file_name, void (**eip) (void), void **esp)
{
    ...
    if (thread_current ()->process == NULL)
        goto done;

    /* Activate page directory. */
    process_activate ();

    /* Open executable file. */
    lock_acquire (&filesys_lock);
    file = filesys_open (file_name);
    lock_release (&filesys_lock);
    ...
    file_deny_write (file);
    ...
}
```

프로세스가 종료될 때는 `process_exit()`를 호출하여 프로세스의 상태를 `terminated`로 설정합니다. 이 함수는 프로세스의 `parent` 필드를 사용하여 부모 프로세스를 찾습니다. 이 함수는 `ASSERT` 매크로를 사용하여 프로세스의 상태를 검증합니다. 이 함수는 프로세스의 `status` 필드를 `terminated`로 설정하고, 프로세스의 `parent` 필드를 `NULL`로 설정합니다.

이 파일은 lock을 사용하여 보호됩니다. 이 파일은 파일 시스템에서 파일의 상태를 추적합니다.

이 `filesystem_open()`은 이 파일의 상태를 추적합니다, 이 파일의 상태를 `inode`를 사용하여 `file_open()`을 호출합니다, `file_open()`은 이 파일의 상태를 추적합니다 `opened` 상태를 추적합니다. 이 `file_deny_write()`은 이 파일의 상태를 추적합니다. 이 파일은 이 파일의 상태를 추적합니다 `process_exit()`을 사용하여 이 파일의 상태를 추적합니다.

## struct file

```
/* From filesystem/file.h. */
/* An open file. */
struct file
{
    struct inode *inode;      /* File's inode. */
    off_t pos;               /* Current position. */
    bool deny_write;         /* Has file_deny_write() been called? */
    int fd;                  /* File descriptor. */
    struct list_elem elem;    /* List element for opened file list. */
};
```

이 파일은 이 파일의 상태를 추적합니다 `struct file`을 사용하여 이 파일의 상태를 추적합니다. 이 파일은 이 파일의 상태를 추적합니다 (file descriptor)를 사용하여 이 파일의 상태를 추적합니다 `opened` 상태를 추적합니다 `list_elem`을 사용하여 이 파일의 상태를 추적합니다.

## file\_open()

```
/* From filesystem/file.c. */
/* Opens a file for the given INODE, of which it takes ownership,
   and returns the new file. Returns a null pointer if an
   allocation fails or if INODE is null. */
struct file *
file_open (struct inode *inode)
{
    struct process *this = thread_current ()->process;
    struct file *file = calloc (1, sizeof *file);

    ASSERT (this != NULL);

    if (inode != NULL && file != NULL)
    {
        file->inode = inode;
        file->pos = 0;
        file->deny_write = false;
        file->fd = allocate_fd ();
        list_push_back (&this->opened, &file->elem);
        return file;
    }
    else
    {
        inode_close (inode);
        free (file);
    }
}
```

```

        return NULL;
    }
}

```

`inode`은 파일의 메타데이터를 저장하는 구조체입니다. 이 구조체는 파일의 크기, 블록 번호, 링크 수, 소유자 ID, 그룹 ID, 모드 비트, 생성 시간, 변경 시간, 접근 시간, 그리고 파일의 데이터 블록을 저장하는 포인터를 포함합니다.

```

/* From filesys/file.c. */
/* Returns fresh file descriptor to represent a newly opened file. */
static int
allocate_fd (void)
{
    /* File descriptor of 0 and 1 are reserved for stdin and stdout. */
    static int next_fd = 2;
    int fd;

    lock_acquire (&fd_lock);
    fd = next_fd++;
    lock_release (&fd_lock);

    return fd;
}

```

`allocate_fd()`은 새로운 파일 디스크립터를 할당하는 함수입니다. 이 함수는 `next_fd` 변수를 사용하여 디스크립터 번호를 관리합니다. `next_fd`는 2로 시작하며, 매 호출 시 1씩 증가합니다. 디스크립터 0과 1은 stdin과 stdout에 예약되어 있으므로, 이 함수는 2부터 시작합니다.

## thread\_exit()

```

/* From threads/thread.c. */
/* Deschedules the current thread and destroys it.  Never
   returns to the caller. It does not destroy its associated process,
   hence
   it might be dangling. Therefore, it should not be called when there's
   an
   associated user process of current thread. Use process_exit() instead.
*/
void
thread_exit (void)
{
    struct thread *cur = thread_current ();

    ASSERT (!intr_context ());
    ASSERT (cur->process == NULL);

    intr_disable ();

    /* Remove thread from all threads list, set our status to dying,
       and schedule another process.  That process will destroy us
       when it calls thread_schedule_tail(). */
}

```

0000 `thread_exit()` 0000 000000 000 000000 000 00000 00 00 000000 00000 000. 000 000000 000000 0  
 00 0000 00 00 000 `destroy_process()` 000000 00 000 `thread_exit()` 000 000000. 00 00 000 00  
 0 000 000 000 000000 00 000000 000 000000.

## How to retrieve actual pointer from descriptors or handles?

[illegible]

0 00 00 000 000 00000 0000 000 (table) 00 000 000 00 0000 0000. 0000 00000 000 0 00000 000 0  
 0 0000 0000 00000, 000 00 fd 00 pid 00 00 00 000 0000 000 000 00. 00000 000 000 000 00 0000  
 000 00 00 000 0000000, 000000 000 000 00000 0 00 0000 000 000 00 00 00 00 00000.

[illegible]

0 0 000 00000, `struct process` 00 00000 00 00 000 0000 `opened` 00 00000 0000 `children` 0 00 000 00. 00 0000 000 000 00 0000 0000 0000 000 000, `opened` 00 00 0000 00 000 000 `children` 00 0000 0000 00 000000 000.

[illegible]

## Improvements

000000 User program 00 system call 000000 0000 lib/user/syscall.h 00 000000 00 system call 00  
 00 00 00000000 000000 userprog/syscall.c 0 syscall\_handler() 000000 00 000000 0000. 000 000 00  
 00 00 00000000 000000 system call 0 000000 0 000 number 0 00 0000 000000 000000.

## dereference()

00 000000 system call 000000 0000 00 system call 000000 0000 00 0000 0000 000000 0000 00. 00  
 lib/user/syscall.c 0000 0 00 0000 user program 0000 syscall 0 0000 0000 0000 0000 00 00,  
 syscall 0000 0000 00 0000 push 00 00 0000 000000 00 0 0 00. 00, 0000 int 0x30 00 Kernel  
 mode 0000 syscall\_handler 000000 00 0000 0 0 00. 0 0000 0000 000000 0000 00 0000 0000. 0000 0000  
 0000 0000 00 kernel 0000 stack frame 0 0000 0000 00 00 0000 0000 00 0000 dereference() 000000.  
 0 000000 BASE + INDEX \* OFFSET 0000 uint32\_t 0000 0000 0000 0000. 00, 00 0000 0000 0000 0000  
 00 is\_user\_vaddr 0 00 0000 0000 00 0000 0000 00. User program 0000 0000 0000 0000 00 0 00 000,  
 00 0000 0000 000000 00 0 Overhead 0 00 0000 00 0000 00 PHYS\_BASE 00 00 00 0000 00 0000 0000  
 page fault 0 00 0000 0000 0000 0000.

```
/* System call handler for exit(). */
static void
exit (void *esp)
{
    int status = (int) dereference (esp, 1, WORD_SIZE);
```



user program이 종료되면, exit code를 반환한다. 0이면 성공, 1이면 실패. user program이 kernel thread가 아닌 process로 실행되면, process가 종료될 때 process\_exit()를 호출하여 status를 반환한다.

```

/* Reads a byte at user virtual address UADDR.
   UADDR must be below PHYS_BASE.
   Returns the byte value if successful, -1 if a segfault
   occurred. */
static int
get_user (const uint8_t *uaddr)
{
    int result;
    asm ("movl $1f, %0; movzbl %1, %0; 1:"
        : "=a" (result) : "m" (*uaddr));
    return result;
}

/* Writes BYTE to user address UDST.
   UDST must be below PHYS_BASE.
   Returns true if successful, false if a segfault occurred. */
static bool
put_user (uint8_t *udst, uint8_t byte)
{
    int error_code;
    asm ("movl $1f, %0; movb %b2, %1; 1:"
        : "=a" (error_code), "=m" (*udst) : "q" (byte));
    return error_code != -1;
}

```

## verify string() & verify read() & verify write()

17 / 26

```

{
    char ch;
    uint8_t *str = (uint8_t *) str_;
    for (int i = 0; ; i++)
    {
        if (!is_user_vaddr (str + i) || (ch = get_user (str + i)) == -1)
            return false;

        if (ch == '\\0')
            break;
    }

    return true;
}

/* Verifies read buffer BUF whose size is SIZE by trying to read a
character
on each bytes of BUF. Return true if and only if all bytes in BUF are
readable. */
static bool
verify_read (char *buf_, int size)
{
    uint8_t *buf = (uint8_t *) buf_;
    for (int i = 0; i < size; i++)
        if (!is_user_vaddr (buf + i) && (get_user (buf + i) == -1))
            return false;

    return true;
}

/* Verifies write buffer BUF whose size is SIZE by trying to put a
character
on each bytes of BUF. Return true if and only if all bytes in BUF are
writable. This function fills 0 on BUF. */
static bool
verify_write (char *buf_, int size)
{
    uint8_t *buf = (uint8_t *) buf_;
    for (int i = 0; i < size; i++)
        if (!is_user_vaddr (buf + i) && put_user (buf + i, 0))
            return false;

    return true;
}

```

user program 00 0000 0000 0000 0000 00 0000 00 00 00 0000 000 000000 0000 00. 000 00  
00 000 000 cmd\_line 00 0000 string 0 0000 000 PHYS\_BASE 000 000 000 0000 00000 0000. 00  
get\_user() 0 000 0000 000 0000 00, 0000 00 \\0 0 000 000 string 0000 string 000 000 000 0000  
00. verify\_read() 0 00 0000 buffer 000 size 000 byte 0 000 0 00 0 000 000 00000 0000.  
verify\_write() 0 0000 write buffer 00000, buffer 0000 size 000 write 0 0 000 000 0000 00.

## halt()

```
/* System call handler for halt(). */
static void
halt (void)
{
    shutdown_power_off ();
}
```

이 함수는 system call `shutdown_power_off()` 을 호출하여 시스템을 중단시킵니다.

## exit()

```
/* System call handler for exit(). */
static void
exit (void *esp)
{
    int status = (int) dereference (esp, 1, WORD_SIZE);
    process_exit (status);
}
```

`exit()` 는 status 값을 process에 전달하고 `process_exit()` 를 호출하여 process를 종료시킵니다. status는 termination message를 담고 있습니다.

## exec()

```
/* System call handler for exec(). */
static uint32_t
exec (void *esp)
{
    char *cmd_line = (char *) dereference (esp, 1, WORD_SIZE);
    if (!verify_string (cmd_line))
        return (uint32_t) TID_ERROR;

    return (uint32_t) process_execute (cmd_line);
}
```

`cmd_line` 는 user program의 명령줄입니다. `cmd_line` string을 검증하고, `process_execute()` 를 호출하여 process를 실행시킵니다. 검증 실패 시 `TID_ERROR`를 반환합니다. 실행된 process는 user program의 명령줄을 실행합니다.

## wait()

```

/* System call handler for wait(). */
static uint32_t
wait (void *esp)
{
    tid_t tid = (tid_t) dereference (esp, 1, WORD_SIZE);
    return (uint32_t) process_wait (tid);
}

```

pid 是 child process 的 ID，是 0 到 2^32-1 之间的整数，每个 child process 都有一个唯一的 exit code。wait 函数返回 process\_wait() 的值。

### create()

```

/* Lock to ensure consistency of the file system. */
struct lock filesys_lock;

/* System call handler for create(). */
static uint32_t
create (void *esp)
{
    uint32_t retval;
    char *file = (char *) dereference (esp, 1, WORD_SIZE);
    unsigned initial_size = dereference (esp, 2, WORD_SIZE);

    if (!verify_string (file))
        return (uint32_t) false;

    lock_acquire (&filesys_lock);
    retval = (uint32_t) filesys_create (file, initial_size);
    lock_release (&filesys_lock);

    return retval;
}

```

file system 的 sync 操作是 system call。design 一个 file system 的 sync 操作，需要保证 lock 的原子性，防止 race condition。我们使用 filesys\_create(), filesys\_remove(), filesys\_open() 来操作 file system。我们使用 filesys\_lock 来保证 sync 操作的原子性。lock 操作使用 atomic 操作，context switch 操作使用 mutex 操作。create() 操作需要保证 file 的初始大小 initial\_size。file 操作，user program 可以操作 file，但必须保证 filesys\_lock。file system 的 atomic 操作，file, initial\_size 操作 filesys\_create() 操作。

### remove()

```

/* System call handler for remove(). */
static uint32_t
remove (void *esp)
{
    uint32_t retval;
    char *file = (char *) dereference (esp, 1, WORD_SIZE);

    if (!verify_string (file))
        return (uint32_t) false;

    lock_acquire (&filesys_lock);
    retval = (uint32_t) filesys_remove (file);
    lock_release (&filesys_lock);

    return retval;
}

```

create() 関数は、ファイル名を verify\_string() で検証し、filesys\_lock、filesys\_remove() を呼び出して、file 名でファイルを作成し、そのファイルの file descriptor を返します。

### open()

```

/* System call handler for open(). */
static uint32_t
open (void *esp)
{
    struct file *fp;
    char *file = (char *) dereference (esp, 1, WORD_SIZE);

    lock_acquire (&filesys_lock);
    if (!verify_string (file) || (fp = filesys_open (file)) == NULL)
    {
        lock_release (&filesys_lock);
        return (uint32_t) FD_ERROR;
    }
    lock_release (&filesys_lock);

    return (uint32_t) fp->fd;
}

```

file 構造体は、file descriptor を保持します。verify\_string() で検証された file 名は、filesys\_open() で file 構造体の file pointer として使用されます。filesys\_lock は atomic 操作で取得/解放されます。filesys\_open() は file pointer と file descriptor を返します。

### retrieve\_fp()

```

/* Retrieves file pointer from file descriptor, FD. Returns NULL if it has
   failed to find a file with file descriptor of FD among current
   process's
   opened files. This must be called within user process context. */
static struct file *
retrieve_fp (int fd)
{
    struct process *this = thread_current ()->process;
    struct file *fp = NULL;
    struct list_elem *e;

    ASSERT (this != NULL);

    for (e = list_begin (&this->opened); e != list_end (&this->opened);
         e = list_next (e))
    {
        fp = list_entry (e, struct file, elem);
        if (fp->fd == fd)
            break;
    }

    if (fp == NULL || fp->fd != fd)
        return NULL;

    return fp;
}

```

`retrieve_fp()` 是 file descriptor 的查找函数。它接收一个 process 的 open 文件列表和 file pointer。它遍历这个列表，直到找到与给定的 file descriptor 匹配的文件。如果找到了，它返回该文件的 file pointer。如果没有找到，它返回 NULL。这个函数在 `file.c` 中实现。它接收一个 file descriptor 并返回一个 file pointer。如果找不到，它返回 NULL。

## filesize()

```

/* System call handler for filesize(). Return -1 if given file descriptor
   is
   not a valid file descriptor. */
static uint32_t
filesize (void *esp)
{
    int fd = (int) dereference (esp, 1, WORD_SIZE);
    struct file *fp = retrieve_fp (fd);

    if (fp == NULL)
        return (uint32_t) -1;

    return (uint32_t) file_length (fp);
}

```

file descriptor file size. dereference() fd, retrieve\_fp() file pointer. file pointer file\_length() .

### read()

```
/* System call handler for read(). Returns -1 if given file descriptor is
not
a valid file descriptor. Kills current process with exit status -1 if
given
buffer pointer is invalid. */
static uint32_t
read (void *esp)
{
    int fd = (int) dereference (esp, 1, WORD_SIZE);
    void *buffer = (void *) dereference (esp, 2, WORD_SIZE);
    unsigned pos = 0, size = dereference (esp, 3, WORD_SIZE);
    struct file *fp = retrieve_fp (fd);

    if (!verify_write (buffer, size))
        process_exit (-1);

    if (fp == NULL && fp != STDIN_FILENO)
        return (uint32_t) -1;

    if (fd == STDIN_FILENO)
    {
        while (pos < size)
            ((char *) buffer)[pos++] = input_getc ();
        return (uint32_t) size;
    }

    return (uint32_t) file_read (fp, buffer, size);
}
```

read() buffer, pos, fd fd 0 input\_getc() buffer. file pointer buffer. open(), remove(), create() file system lock write(), read() file filesystem\_lock

### write()

```
/* System call handler for write(). Returns 0 if it cannot write any byte
at
for some reason. */
static uint32_t
write (void *esp)
{
    int fd = (int) dereference (esp, 1, WORD_SIZE);
```

file descriptor, write[] buffer, size [] array file size [] buffer[] array array array.  
dereference [] array array retrieve\_fp() [] file pointer[] array. [] fd 1[] array  
console [] array, putbuf() [] array array array. array file\_write() [] write [] array.

```
/* System call handler for seek(). */
static void
seek (void *esp)
{
    int fd = (int) dereference (esp, 1, WORD_SIZE);
    unsigned position = dereference (esp, 2, WORD_SIZE);
    struct file *fp = retrieve_fp (fd);

    if (fp == NULL)
        return;

    file_seek (fp, position);
}
```

**tell()**

24 / 26



000000 0000 0000 file\_tell() 0 00000 00000000, esp 00 0000 000000 00 00000 00 00000 00000 00.

00 file descriptor 0000 00 file pointer 00 0000 0000, file\_close() 0 00 000000. file\_close() 0000 0000  
 0000 00 00 file\_allow\_write() 0 00 0000 0000 inode\_close(), free(file) 0 00 file 0 00 00.

## How should we check address from user program?

## How should we manage with multi user process?

file system 0000 000000 Lock 0 0000 00 000000 0000 file system 00 00 00 0000 0000 00 0000 0000 0 00. 0  
00 0 system call 0000 file system 000000 00000 filesys\_lock 0 0000 00 lock 0 00 00000 0000 lock 000  
0 00 00 0000 00000 00 00000 0000 0000 00000 00000 00000 000000.

### difference between file pointer and file descriptor?

```

00 file pointer 0000 file descritper 00 0000 000 casting 0 00 file descriptor 0 00 00 00 struct file
0 0000 0000 000 00 000 00 00 00 000 0000 000 file descriptor  Kernel space 000 0000 000 000 00

```

file descriptor, process open list, file pointer, ...

# Conclusion

SUMMARY BY TEST SET

Test Set	Pts	Max	% Ttl	% Max
tests/userprog/Rubric.functionality	108	108	35.0%	35.0%
tests/userprog/Rubric.robustness	88	88	25.0%	25.0%
tests/userprog/no-vm/Rubric	1	1	10.0%	10.0%
tests/filesys/base/Rubric	30	30	30.0%	30.0%
Total			100.0%	100.0%

project 2 process termination message, argument passing, system calls, denying writes to executables

struct process, struct thread, wait(), thread, process, exit status, struct process, status, Process, wait()

system call, system call, process, method