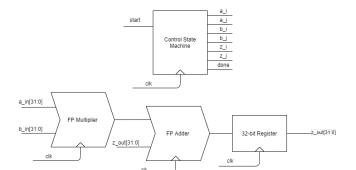
# **طراحی و پیادهسازی ضربکنندهٔ ماتریس توسط Verilog**

احمد سلیمی ۱، کیمیا نوربخش ۱، ساعی سعادت ۱، علیرضا حسینپور ۱ ۱ دانشگاه صنعتی شریف، دانشکده مهندسی کامپیوتر



شكل ١: بلوك دياگرام ضربكنندهٔ ماتريس ترتيبي.

حالت محدود ۳ اندیسهای درایههای موردنیاز خود، یعنی محدود ۳ اندیسهای درایههای موردنیاز خود، یعنی  $a_i, a_j, b_i, b_j, z_i, z_j$  درایه در ماتریسهای ورودی در  $a_{in}$  و  $a_{in}$  و گرفته، و مقدار  $a_{in}$  نیز در ماتریس جواب قرار دادهمی شود.

## ۲.۲. ضرب کنندهٔ ماتریس سطری در ستونی

وظیفهٔ این ماژول، این است که با استفاده از یک ماژول ضرب کنندهٔ ماتریس ترتیبی، حاصل ضرب یک ماتریس سطری  $m \times m$  در یک ماتریس ستونی  $m \times m$  را محاسبه کند. حاصل این ضرب، یک ماتریس خواهد بود.

## ۲.۳. ضرب کنندهٔ ماتریس موازی ۳. شبیهسازی و نتایج ۴. سنتز و نتایج

۵. نتیجهگیری

توضیح پروسهی stable و acknowledge: برای ارتباط بین تمامی ماژولها، برای اطمینان از این که ورودی و خروجیها هنگام استفاده شدن تغییر نمی کنند و مقدار صحیحی دارند، برای هر کدام دو سیگنال acknowledge و acknowledge در نظر می گیریم. نحوه ی استفاده

از آنها بدین گونه است که ماژولی که مقدار را دارد

<sup>3</sup>Finite State Machine

چکیده— کلمات کلیدی—

#### ۱. مقدمه ۲. معماری سیستم

معماری این سیستم، از سه لایهٔ اصلی تشکلی شده است. در ادامه، معماری و جزئیات هر یک از این لایهها، توضیح داده شده است.

### ۲.۱. ضرب کنندهٔ ماتریس ترتیبی

در این ماژول مانند ضرب ماتریسی عادی، دو ماتریس عادی، دو ماتریس  $m \times m$  را در هم ضرب می کنیم. می دانیم که برای به دست آوردن درایه ij حاصلضرب، باید سطر ij ماتریس اول را در ستون ij ام ماتریس دوم ضرب کنیم. برای این موضوع به ازای هر ij هر ij هر ij داریم:

$$R_{ij} = \sum_{k=\cdot}^{m} A_{ik} \times B_{kj}$$

که در آن، R ماتریس  $m \times m$  حاصل ضرب است. در این ماژول برای محاسبه جمع و ضربها، از ماژولهای جمع کننده و ضرب کننده اعشاری ۱ استفاده می کنیم. ماژول ضرب کنندهٔ ماتریس ترتیبی ۲ این فرایند را در قالب یک ماشین حالت انجام می دهد. برای محاسبه درایه i,j ام، یک معاسبه عدر نظر می گیریم و سپس به ازای هر k، ابتدا با استفاده از ماژول FP حاصل k را محاسبه می کنیم و با استفاده از ماژول k k را محاسبه می کنیم جواب را آیدیت می کنیم.

شکل ۱ بلوک دیاگرام ضرب کنندهٔ ماتریس ترتیبی را نشان میدهد. باید توجه کرد که حافظهای که حاوی ماتریسهای ورودی و ماتریس جواب است، در خارج این ماژول قرار دارد. در نتیجه، واحد کنترل در این ماشین

<sup>&</sup>lt;sup>1</sup> floatng point adder and multiplier

<sup>&</sup>lt;sup>2</sup>sequential matrix multiplier

و میخواهد آنرا پاس بدهد، با استفاده از سیگنال stable به ماژول گیرنده اعلام میکند که ورودی آمادهی استفاده است، سپس ماژول گیرنده با استفاده از سیگنال acknowledge اعلام میکند که ورودی را با موفقیت دریافت کرده و ماژول فرستنده میتواند آن را تغییر دهد.