1. 뉴턴의 제2법칙

$$F = ma = m\frac{dv}{dt}$$

• 질량 m인 물체에 작용하는 힘의 벡터적 합과 물체의 가속도 a와의 관계를 설명함

2. 자유 낙하 운동

- 질량 m인 물체가 속도 v로 운동할 때 공기저항력 -kv를 받음
- 운동 방향과 반대 방향으로 작용하는 공기저항력을 고려한 상황

문제 요구사항

- 최고속도(종단속력): 정지 상태에서 낙하한 물체의 최고속도를 구함
- 속도 관계식: 시간 ttt에 대한 속도의 관계식을 구함

미분방정식으로 표현

• 방정식:

$$\frac{dv}{dt} + \frac{k}{m}v = g$$

- 이 식은 1계 비제차 선형 상미분방정식의 형태입니다.
- 일반적인 형태는 $\frac{dy}{dt}+p(t)y=q(t)$ 인데, 여기서 $p(t)=\frac{k}{m},q(t)=g$ 입니다.

뉴턴의 제2법칙 적용: 자유 낙하 운동 시뮬레이션

공기저항력이 있는 자유 낙하 운동의 경우, 다음 미분방정식을 사용합니다:

$$m\frac{dv}{dt} = mg - kv$$

% 매개변수 설정

m = 70; % 질량 (kg)

g = 9.81; % 중력 가속도 (m/s^2) k = 12; % 공기 저항 계수 (kg/s)

% 미분방정식 정의

dvdt = @(t, v) (g - (k/m) * v);

% 초기 조건 설정

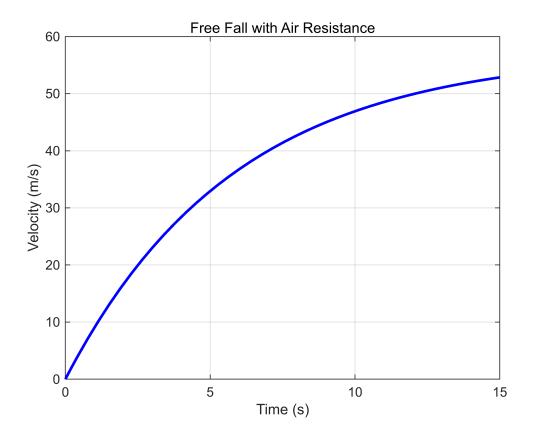
v0 = 0; % 초기 속도 (m/s)

% 시간 범위 설정

tspan = [0 15]; % 0초부터 15초까지

```
% ODE 솔버 사용
[t, v] = ode45(dvdt, tspan, v0);

% 결과 그래프 그리기
figure;
plot(t, v, 'b-', 'LineWidth', 2);
xlabel('Time (s)');
ylabel('Velocity (m/s)');
title('Free Fall with Air Resistance');
grid on;
```



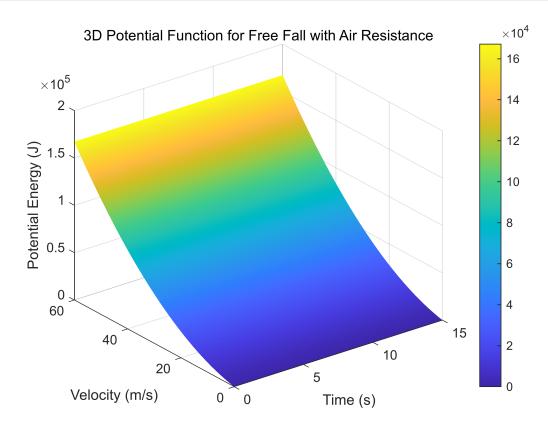
```
% 매개변수 설정
m = 70; % 질량 (kg)
g = 9.81; % 중력 가속도 (m/s^2)
k = 12; % 공기 저항 계수 (kg/s)

% 시간과 속도를 위한 meshgrid 설정
[t, v] = meshgrid(0:0.5:15, 0:0.5:60);

% 포텐셜 에너지 함수 계산
U = m*g*v + 0.5*m*(v.^2); % 중력에 의한 위치 에너지 및 운동에너지 합

% 그래프 그리기
figure;
surf(t, v, U);
xlabel('Time (s)');
```

```
ylabel('Velocity (m/s)');
zlabel('Potential Energy (J)');
title('3D Potential Function for Free Fall with Air Resistance');
grid on;
shading interp; % 그래프의 부드러운 표현
colorbar; % 색상막대 표시
```



일반해 계산.

1. 적분인자 $\mu(t)$ 계산

적분인자는 다음과 같이 정의됩니다:

$$\mu(t) = e^{\int p(t) dt} = e^{\int \frac{k}{m} dt} = e^{\frac{k}{m}t}$$

2. 방정식에 적분인자 곱하기

원래 식에 적분인자를 곱하면:

$$e^{\frac{k}{m}t}\frac{dv}{dt} + e^{\frac{k}{m}t}\frac{k}{m}v = ge^{\frac{k}{m}t}$$

이 식은 다음과 같이 쓸 수 있습니다:

$$\frac{d}{dt}\left(e^{\frac{k}{m}t}v\right) = ge^{\frac{k}{m}t}$$

3. 양변을 적분

$$e^{\frac{k}{m}t}v = \int ge^{\frac{k}{m}t}dt$$

우변을 적분하면:

$$e^{\frac{k}{m}t}v = \frac{mg}{k}e^{\frac{k}{m}t} + C$$

따라서,

$$v = \frac{mg}{k} + Ce^{-\frac{k}{m}t}$$

4. 일반해

$$v(t) = \frac{mg}{k} + Ce^{-\frac{k}{m}t}$$

초기 조건

• t = 0 에서 v(0) = 0

이 초기 조건을 대입하면:

$$0 = \frac{mg}{k} + C \cdot e^0$$

즉,

$$C = -\frac{mg}{k}$$

따라서, 초기 조건을 고려한 해는:

$$v(t) = \frac{mg}{k} \left(1 - e^{-\frac{k}{m}t} \right)$$

일반해의 완전상미분 방정식의 여부

주어진 식:

$$\frac{dv}{dt} + \frac{k}{m}v = g$$

이 식을 다음과 같은 형태로 표현할 수 있습니다:

$$\frac{dv}{dt} = g - \frac{k}{m}v$$

따라서, 다음과 같은 미분방정식 형태로 표현할 수 있습니다:

$$\frac{dv}{dt} + \frac{k}{m}v - g = 0$$

이를 $M(v,t) + N(v,t)\frac{dv}{dt} = 0$ 형태로 보면,

$$M(v,t) = \frac{k}{m}v - g, \quad N(v,t) = 1$$

완전성 확인

- $\frac{\partial M}{\partial t} = 0$ (왜냐하면 M에는 t에 대한 직접적인 의존성이 없음)
- $\frac{\partial N}{\partial v} = 0$ (왜냐하면 $N \ge v$ 에 대한 의존성이 없음)

 $\frac{\partial M}{\partial t} \neq \frac{\partial N}{\partial v}$ 인 경우, 이는 완전 미분방정식이 아닙니다. 따라서 이 방정식은 **비완전 상미분방정식**입니다.

포텐셜 함수로 변환

자유 낙하 운동에서의 포텐셜 에너지

자유 낙하 운동에서 속도 $v(t) = \frac{mg}{k}(1-e^{-\frac{k}{m}})$ 는 속도의 시간 변화를 나타냅니다.

- 위치 에너지: 중력에 의한 위치 에너지 U(t)는 일반적으로 U = mgh로 나타내지만, 속도와의 관계를 확인 하려면 운동 에너지를 함께 고려해야 합니다.
- 운동 에너지 *K*:

$$K(t) = \frac{1}{2}mv(t)^{2} = \frac{1}{2}m\left(\frac{mg}{k}(1 - e^{-\frac{k}{m}t})\right)^{2}$$

이 식이 직접적인 포텐셜 함수를 나타내지는 않지만, 시스템의 에너지 변화를 설명합니다. 자유 낙하에서는 위치에너지와 운동 에너지 간의 변환을 통해 전체 에너지 보존을 확인할 수 있으며, 포텐셜 함수는 주로 위치 함수로나타냅니다.

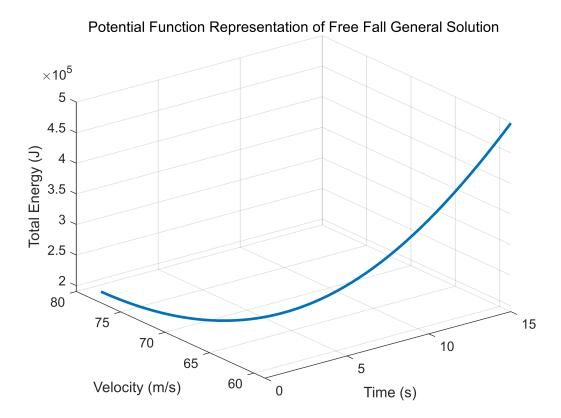
% 매개변수 설정

m = 70; % 질량 (kg)

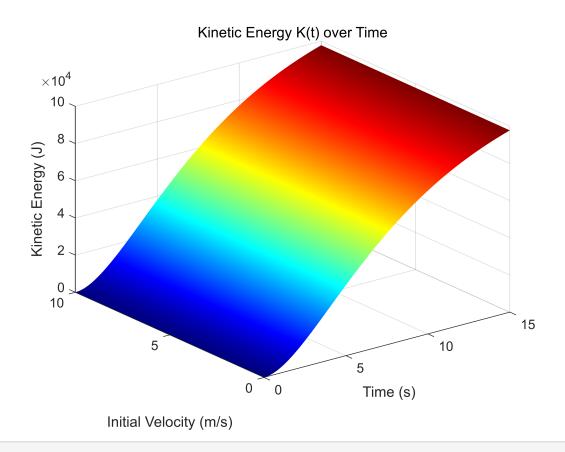
g = 9.81; % 중력 가속도 (m/s^2)

k = 12; % 공기 저항 계수 (kg/s)

```
C = 20; % 초기조건으로부터 결정되는 상수
% 시간 범위 설정
t = linspace(0, 15, 100); % 0부터 15초까지
% 속도 v(t)의 일반해
v = (m * g / k) + C * exp(-k / m * t);
% 운동 에너지 K와 위치 에너지 U 계산
K = 0.5 * m * v.^2; % 운동 에너지
h = (m * g / k) * t - (m^2 * g / k^2) * (1 - exp(-k / m * t)); % 시간에 따른 높이
(적분 결과)
U = m * g * h;
                % 위치 에너지
% 총 에너지 E(t)
E = K + U;
% 3D 그래프 그리기
figure;
plot3(t, v, E, 'LineWidth', 2);
xlabel('Time (s)');
ylabel('Velocity (m/s)');
zlabel('Total Energy (J)');
title('Potential Function Representation of Free Fall General Solution');
grid on;
```



```
% 매개변수 설정
g = 9.81; % 중력 가속도 (m/s^2)
m = 70; % 질량 (kg)
        % 공기 저항 계수 (kg/s)
k = 12;
% 시간과 초기 속도 범위 설정
t = linspace(0, 15, 100); % 시간 범위 (0~15초)
v_initial = linspace(0, 10, 100); % 초기 속도 범위
% 그리드 생성
[T, V_initial] = meshgrid(t, v_initial);
% 속도 v(t) 계산
velocity = (m * g / k) * (1 - exp(- (k / m) * T));
% 운동 에너지 K(t) 계산
K = 0.5 * m .* velocity.^2;
% 3차원 선형 그래프 그리기
figure;
surf(T, V_initial, K);
xlabel('Time (s)');
ylabel('Initial Velocity (m/s)');
zlabel('Kinetic Energy (J)');
title('Kinetic Energy K(t) over Time');
colormap('jet'); % 색상맵 설정
shading interp; % 부드러운 색상 표현
grid on;
```



시간에 따른 속도의 변화를 보여줍니다. 시간 t에 따라 속도v(t)가 증가하며 종단속도에 수렴하는 모습을 확인할 수 있습니다.

1. 키르히호프의 법칙

1) 키르히호프의 전압법칙

• 회로에서 임의의 루프를 따라 대수적으로 합한 전압의 합은 0

2) 키르히호프의 전류법칙

• 회로의 한 노드에서 유입·유출되는 전류의 합은 0

2. RC 직렬 전기회로

• 주어진 회로에서 전압원 $e=10\,\mathrm{V}$, 저항 $R=10\,\Omega$, 커패시턴스 $C=0.5\,\mathrm{F}$

문제 요구사항

• t = 0 s에서 전하량 q(0) = 0 C일 때 10초 후의 전하량은?

미분방정식 적용

• 해당 회로의 미분방정식은:

$$RC\frac{dq}{dt} + q = Ce$$

여기서 R = 10, C = 0.5, e = 10을 대입

해법

- 위 식은 1계 선형 상미분방정식으로 풀이할 수 있습니다.
- 일반적으로 해를 구하면 전하량 q(t)는 시간에 따라 지수함수 형태로 수렴합니다.

예를 들어. 저항 및 커패시터 값이 주어진 경우 이론적으로

- 전하량 $q(t) = C \cdot e \cdot (1 e^{-\frac{t}{RC}})$ 로 나타납니다.
- 10초 후t = 10을 대입하여 정확한 값을 계산하면 됩니다.

키르히호프의 법칙 적용: RC 회로 시뮬레이션

주어진 RC 회로의 미분방정식은 다음과 같습니다:

$$RC\frac{dq}{dt} + q = Ce$$

이를 정리하면 다음과 같이 됩니다:

$$\frac{dq}{dt} + \frac{1}{RC}q = \frac{e}{R}$$

- 이 식 역시 1계 비제차 선형 상미분방정식의 형태입니다.
- 마찬가지로 일반 형태인 $\frac{dy}{dt} + p(t)y = q(t)$ 에서 $p(t) = \frac{1}{RC}, q(t) = \frac{e}{R}$ 입니다.

% 매개변수 설정

R = 10; % 저항 (음) C = 0.5; % 커패시터 (패럿)

E = 10; % 전압원 (볼트)

% 미분방정식 정의

dqdt = @(t, q) (E - q/(R*C)) / R;

% 초기 조건 설정

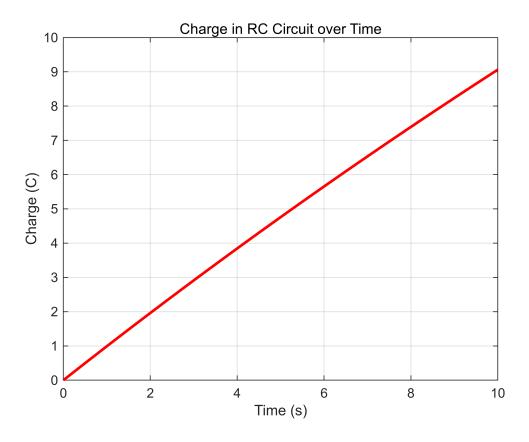
q0 = 0; % 초기 전하량 (쿨롱)

% 시간 범위 설정

tspan = [0 10]; % 0초부터 10초까지

```
% ODE 솔버 사용
[t, q] = ode45(dqdt, tspan, q0);

% 결과 그래프 그리기
figure;
plot(t, q, 'r-', 'LineWidth', 2);
xlabel('Time (s)');
ylabel('Charge (C)');
title('Charge in RC Circuit over Time');
grid on;
```



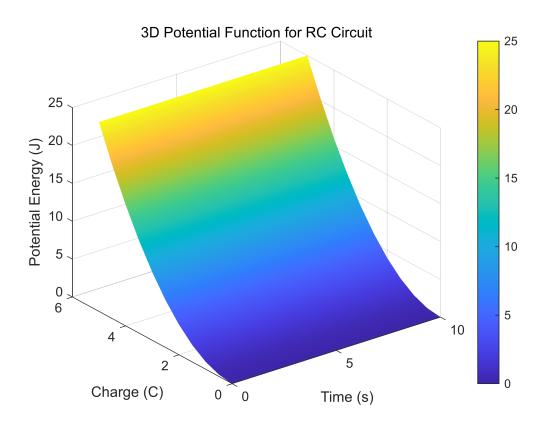
```
% 매개변수 설정
R = 10; % 저항 (옴)
C_val = 0.5; % 커패시터 (패럿)
E = 10; % 전압원 (볼트)

% 시간과 전하량을 위한 meshgrid 설정
[t, q] = meshgrid(0:0.5:10, 0:0.5:5);

% 포텐셜 에너지 함수 계산
U = (q.^2) / (2 * C_val); % 커패시터에 축적된 에너지

% 그래프 그리기
figure;
surf(t, q, U);
xlabel('Time (s)');
```

```
ylabel('Charge (C)');
zlabel('Potential Energy (J)');
title('3D Potential Function for RC Circuit');
grid on;
shading interp; % 그래프의 부드러운 표현
colorbar; % 색상막대 표시
```



일반해계산

주어진 방정식:

$$\frac{dq}{dt} + \frac{1}{RC}q = \frac{e}{R}$$

여기서

$$p(t) = \frac{1}{RC}, q(t) = \frac{e}{R}$$

입니다.

1. 적분인자 $\mu(t)$ 계산

적분인자는 다음과 같이 정의됩니다:

$$\mu(t) = e^{\int \frac{1}{RC} dt} = e^{\frac{t}{RC}}$$

2. 방정식에 적분인자 곱하기

원래 식에 적분인자를 곱하면:

$$e^{\frac{t}{RC}}\frac{dq}{dt} + \frac{1}{RC}e^{\frac{t}{RC}}q = \frac{e}{R}e^{\frac{t}{RC}}$$

이는 다음과 같이 쓸 수 있습니다:

$$\frac{d}{dt}\left(e^{\frac{t}{RC}}q\right) = \frac{e}{R}e^{\frac{t}{RC}}$$

3. 양변을 적분

$$e^{\overline{RC}}q = \int \frac{e}{R}e^{\overline{RC}}dt$$

우변을 적분하면:

$$e^{\frac{t}{RC}}q = Ce^{\frac{t}{RC}} + eC$$

따라서,

$$q = Ce^{-\frac{t}{RC}} + Ce$$

4. 일반해

$$q(t) = Ce^{-\frac{t}{RC}} + Ce$$

초기 조건

•
$$t = 0$$
 에서 $q(0) = 0$

이 초기 조건을 대입하면:

$$0 = C \cdot e^0 + Ce$$

따라서, C = -Ce

따라서, 초기 조건을 고려한 해는:

$$q(t) = Ce\left(1 - e^{-\frac{t}{RC}}\right)$$

완전 상미분방정식의 여부

주어진 미분방정식은 다음과 같습니다:

$$\frac{dq}{dt} + \frac{1}{RC}q = \frac{e}{R}$$

이를 1계 선형 상미분방정식 형태로 나타내면:

$$\frac{dy}{dt} + p(t)y = q(t)$$

여기서 $p(t) = \frac{1}{RC}$ 이고, $q(t) = \frac{e}{R}$ 입니다.

완전상미분 방정식의 조건

주어진 식:

$$\frac{dq}{dt} + \frac{1}{RC}q = \frac{e}{R}$$

이 식을 다음과 같은 형태로 표현할 수 있습니다:

$$\frac{dq}{dt} = \frac{e}{R} - \frac{1}{RC}q$$

따라서, 다음과 같은 미분방정식 형태로 표현할 수 있습니다:

$$\frac{dq}{dt} + \frac{1}{RC}q - \frac{e}{R} = 0$$

이를 $M(q,t) + N(q,t)\frac{dq}{dt} = 0$ 형태로 보면,

$$M(q,t) = \frac{1}{RC}q - \frac{e}{R}, \quad N(q,t) = 1$$

완전성 확인

- $\frac{\partial M}{\partial t} = 0$ (왜냐하면 M에는t에 대한 직접적인 의존성이 없음)
- $\frac{\partial N}{\partial q} = 0$ (왜냐하면 N은 q에 대한 의존성이 없음)

마찬가지로 $\frac{\partial M}{\partial t} \neq \frac{\partial N}{\partial q}$ 이므로 이 방정식도 완전 미분방정식이 아닙니다. 즉, 이 방정식 또한 **비완전 상미분방정식**입니다.

포텐셜 함수 변환

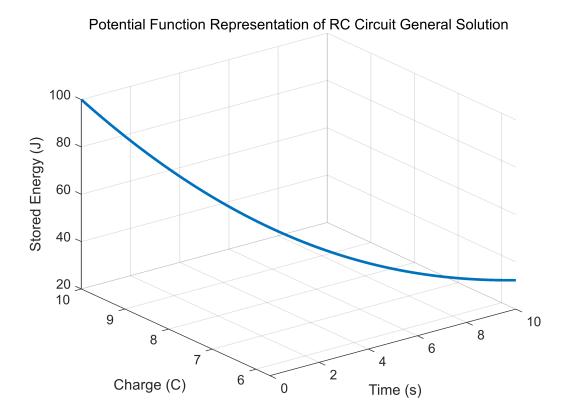
 $-\frac{t}{RC}$ 키르히호프 법칙에서 전하량 $q(t)=Ce(1-e^{-RC})$ 은 커패시터에 축적되는 전하량을 나타냅니다.

• 전기 포텐셜 에너지 U(t): 커패시터의 전기적 에너지는

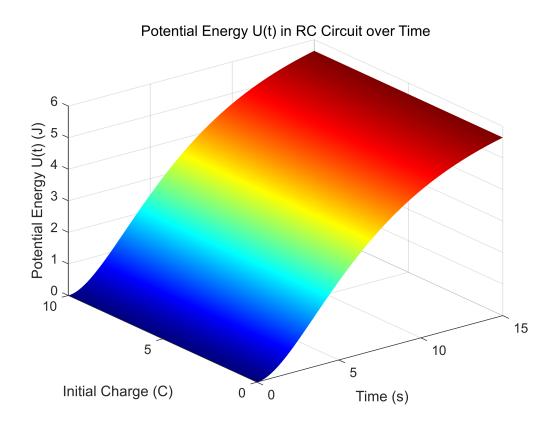
$$U(t) = \frac{1}{2} \frac{q(t)^2}{C} = \frac{1}{2} C e^2 \left(1 - e^{-\frac{t}{RC}} \right)^2$$

• 이 식은 시간에 따른 커패시터에 저장된 전기 에너지를 나타내며, 이를 통해 전기적 포텐셜의 변화를 알 수 있습니다.

```
% 매개변수 설정
R = 10; % 저항 (옴)
C_val = 0.5; % 커패시터 (패럿)
E = 10; % 전압원 (볼트)
C = 5; % 초기조건으로부터 결정되는 상수
% 시간 범위 설정
t = linspace(0, 10, 100); % 0부터 10초까지
% 전하량 q(t)의 일반해
q = C * exp(-t / (R * C_val)) + C_val * E;
% 커패시터에 저장된 에너지 U 계산
U = (q.^2) / (2 * C_val);
% 3D 그래프 그리기
figure;
plot3(t, q, U, 'LineWidth', 2);
xlabel('Time (s)');
ylabel('Charge (C)');
zlabel('Stored Energy (J)');
title('Potential Function Representation of RC Circuit General Solution');
grid on;
```



```
% 매개변수 설정
R = 10; % 저항 (옴)
C = 0.5; % 커패시터 (패럿)
e = 10; % 전압원 (볼트)
% 시간 범위 설정
t = linspace(0, 15, 100); % 시간 범위 (0~15초)
q_initial = linspace(0, 10, 100); % 초기 전하량 범위
% 그리드 생성
[T, Q_initial] = meshgrid(t, q_initial);
% 전하량 계산 (RC 회로 식에 따른 계산)
q_t = C * e * (1 - exp(-T / (R * C)));
% 전기 에너지 U(t) 계산
U_t = 0.5 * C * (q_t).^2;
% 3차원 그래프 그리기
figure;
surf(T, Q_initial, U_t);
xlabel('Time (s)');
ylabel('Initial Charge (C)');
zlabel('Potential Energy U(t) (J)');
title('Potential Energy U(t) in RC Circuit over Time');
```



시간에 따른 커패시터에 축적되는 전하량 q(t)을 나타냅니다. 전하량이 시간에 따라 증가하며, 점차적으로 최종값에 도달하는 모습을 볼 수 있습니다.