정확도측정(딥러닝)

● 생성자Ⅲ 재환 김Ⅲ 테그엔지니어링

1. 딥러닝에서의 정확도 측정 방법

(1) 분류 문제에서의 딥러닝 정확도

딥러닝 모델이 분류 문제를 다룰 때, 정확도는 모델의 예측값과 실제 라벨을 비교하는 방식 으로 계산됩니다.

① 기본 정확도 (Accuracy)

• 분류 문제에서 딥러닝 모델의 정확도(Accuracy)는 다음과 같이 계산됩니다.

 $Accuracy = rac{ 정확히 분류된 샘플 수}{ 전체 샘플 수}$

예를 들어, 이미지 분류 문제에서 총 1000개의 이미지 중에서 950개가 정확히 분류되었다면, 정확도는 95%가 됩니다.

② 혼동 행렬(Confusion Matrix)

분류 문제에서 모델의 성능을 더 세부적으로 분석하려면 혼동 행렬(Confusion Matrix)을 사용합니다. 이 행렬을 사용하여 True Positive, False Positive, False Negative, True Negative 등을 계산할 수 있으며, 다음과 같은 추가 성능 지표를 도출할 수 있습니다.

- **정밀도(Precision)**: 예측이 True로 된 것 중 실제로 True인 비율 $\operatorname{Precision} = \frac{TP}{TP+FP}$
- 재현율(Recall): 실제 True인 것 중에서 예측이 True로 된 비율 $\mathrm{Recall} = rac{TP}{TP+FN}$
- **F1-score**: Precision과 Recall의 조화 평균

 $F1 = 2 \cdot \frac{\text{Precision} \cdot \text{Recall}}{\text{Precision} + \text{Recall}}$

이러한 지표들은 불균형한 데이터셋을 다룰 때 유용합니다. 예를 들어, 특정 클래스가 데이 터셋에서 매우 적은 비율을 차지할 경우, 단순한 정확도만으로는 모델 성능을 제대로 평가하 기 어렵습니다.

(2) 회귀 문제에서의 딥러닝 성능 평가

정확도측정(딥러닝) 1

회귀 문제는 분류 문제와 달리 연속된 값을 예측하므로, 정확도 대신 예측값과 실제 값의 차이를 측정하는 지표를 사용합니다. 대표적인 회귀 평가 지표는 다음과 같습니다.

(1) 평균제곱오차(Mean Squared Error, MSE)

$$MSE = \frac{1}{n} \sum_{i=1}^{n} (y^{(i)} - \hat{y}^{(i)})^2$$

- 여기서y(i)는 실제 값, $\hat{y}^{(i)}$ 는 예측 값입니다.
- MSE는 예측 값과 실제 값의 차이의 제곱을 평균하여 구합니다. 값이 작을수록 모델의 예측이 정확하다는 것을 의미합니다.

② 평균 절대 오차(Mean Absolute Error, MAE)

$$MAE = \frac{1}{n} \sum_{i=1}^{n} |y^{(i)} - \hat{y}^{(i)}|$$

• MAE는 예측 값과 실제 값의 절대 차이의 평균을 구하는 방법으로, MSE와 달리 큰 오차 가 발생해도 제곱하지 않기 때문에 안정적인 지표입니다.

(3) 결정계수(R-squared, R^2)

$$R^2 = 1 - rac{\sum_{i=1}^{n} (y^{(i)} - \hat{y}^{(i)})^2}{\sum_{i=1}^{n} (y^{(i)} - ar{y})^2}$$

• R2R^2R2 값은 모델이 실제 데이터를 얼마나 잘 설명하는지를 나타내는 지표로, 1에 가까울수록 모델이 데이터를 잘 설명하는 것입니다.

2. 비지도 학습에서의 정확도 측정 방법

비지도 학습(Unsupervised Learning)은 정답 라벨이 없는 데이터를 사용하여 모델을 학습시킵니다. 그렇기 때문에 전통적인 의미의 정확도를 사용할 수 없으며, 모델이 학습한 결과를 평가하기 위한 다른 방법들이 사용됩니다. 대표적인 비지도 학습 방법인 군집화(Clustering)와 차원 축소(Dimensionality Reduction)에서의 성능 평가 방법을 살펴보겠습니다.

(1) 군집화(Clustering)에서의 성능 평가

(1) 실루엣 점수(Silhouette Score)

• 실루엣 점수는 데이터 포인트가 자신이 속한 군집과 얼마나 가까운지, 그리고 다른 군집 과 얼마나 먼지를 측정하는 지표입니다. 실루엣 점수는 다음과 같이 계산됩니다.

$$S = \frac{b-a}{\max(a,b)}$$

- 여기서 a는 한 데이터 포인트가 속한 군집 내에서의 평균 거리, b는 그 포인트와 가장 가까운 다른 군집까지의 평균 거리입니다.
- 실루엣 점수는 -1에서 1 사이의 값을 가지며, 1에 가까울수록 해당 군집화가 잘 이루어진 것으로 봅니다.

② 엘보우 방법(Elbow Method)

• 군집화의 성능을 평가할 때, **엘보우 방법**은 최적의 군집 수를 찾기 위해 사용됩니다. 이 방법은 군집 수를 변경하면서 각 군집 내 데이터 간의 거리 제곱합(SSE: Sum of Squared Errors)을 계산합니다. SSE가 급격히 감소하는 지점을 찾아, 그 지점에서 최적의 군집 수를 선택합니다.

③ 군집의 일관성 평가(Davies-Bouldin Index, DBI)

• Davies-Bouldin Index는 각 군집 내의 데이터 응집도와 군집 간의 거리 비율을 계산 하는 방법으로, 값이 작을수록 군집이 잘 분리된 것으로 간주됩니다.

(2) 차원 축소(Dimensionality Reduction)에서의 성능 평가

차원 축소는 데이터를 저차원 공간으로 투영하는 과정으로, 원본 데이터의 구조를 얼마나 잘 보존했는지를 평가해야 합니다.

(1) 재구성 오류(Reconstruction Error)

• 차원 축소 후 원본 데이터와 저차원 데이터로 재구성한 데이터 간의 차이를 측정하여, 얼마나 원본을 잘 보존했는지 평가할 수 있습니다. 예를 들어, 주성분 분석(PCA)에서는 원본 데이터를 저차원 주성분으로 변환한 뒤, 이를 다시 원래 차원으로 변환하여 원본 데이터와의 오차를 계산합니다.

(2) 설명 분산 비율(Explained Variance Ratio)

• 차원 축소 기법이 원본 데이터의 분산을 얼마나 잘 설명하는지를 나타내는 지표입니다. 예를 들어, PCA에서 주성분이 원본 데이터의 분산을 얼마나 설명하는지 확인하는데 사용되며, 높은 설명 분산 비율은 차원 축소가 성공적임을 나타냅니다.

요약:

• **딥러닝 분류**에서는 정확도, 정밀도, 재현율, F1-score 등과 같은 지표를 사용하며, **회귀** 에서는 MSE, MAE, R2 같은 지표를 사용합니다.

R2R^2

• 비지도 학습에서는 군집화 평가를 위해 실루엣 점수, 엘보우 방법, DBI 등을 사용하며, 차원 축소 평가를 위해 재구성 오류와 설명 분산 비율을 사용합니다.

정확도측정(딥러닝)