신경망 최적화 방법

기본 Gradient 방법

$$w_{k+1}=w_k-\mu_k g(w_k)=w_k-v_k$$

Decay

• 스텝 사이즈를 감소

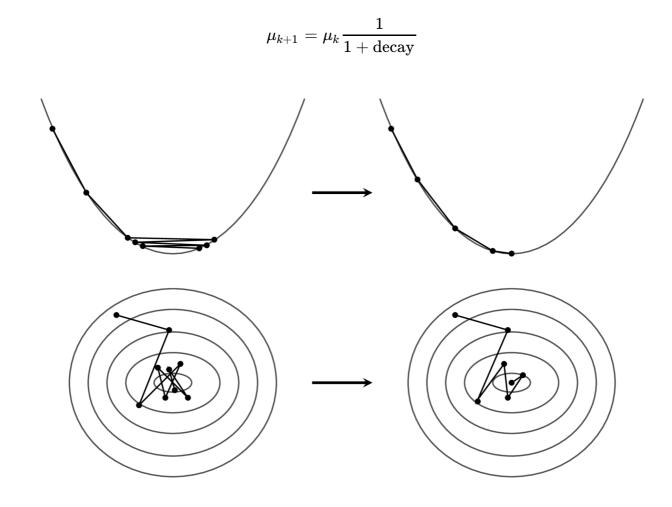


그림 55.4: Decay

Momentum

• 진행하던 방향으로 계속 진행

$$v_{k+1} = ext{momentum} \cdot v_k - \mu_k g(w_k)$$

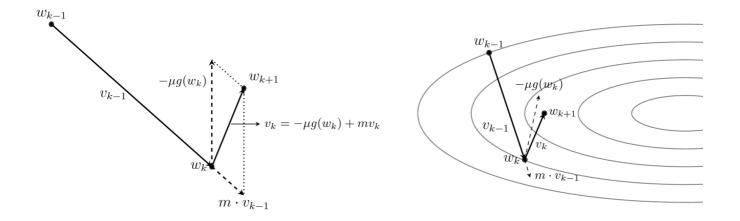


그림 55.5: Momentum

Nesterov momentum

• Momentum 방식으로 이동한 후의 그레디언트를 이용

$$v_{k+1} = ext{momentum} \cdot v_k - \mu_k g(w_k + ext{momentum} \cdot v_k)$$

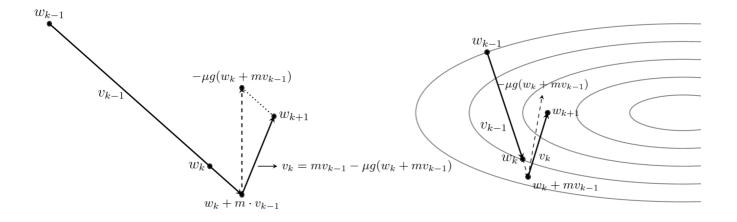


그림 55.6: Nesterov momentum

Adagrad

- Adaptive gradient 방법
- 많이 이동한 가중치는 적게 변화

$$G_{k+1} = G_k + g^2$$

$$w_{k+1} = w_k - rac{\mu_k}{\sqrt{G_k + \epsilon}} g(w_k)$$

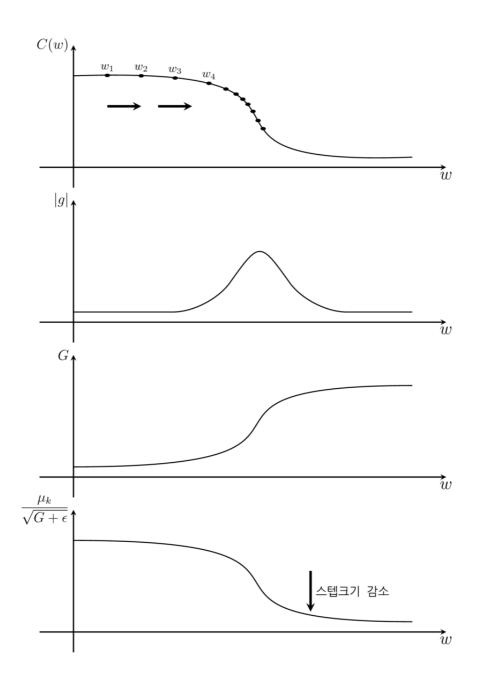


그림 55.7: Adagrad

RMSProp

• 누적 변화를 지수 평균으로 계산

$$G_{k+1} = \gamma G_k + (1-\gamma)g^2$$
 $w_{k+1} = w_k - rac{\mu_k}{\sqrt{G_k + \epsilon}}g(w_k)$

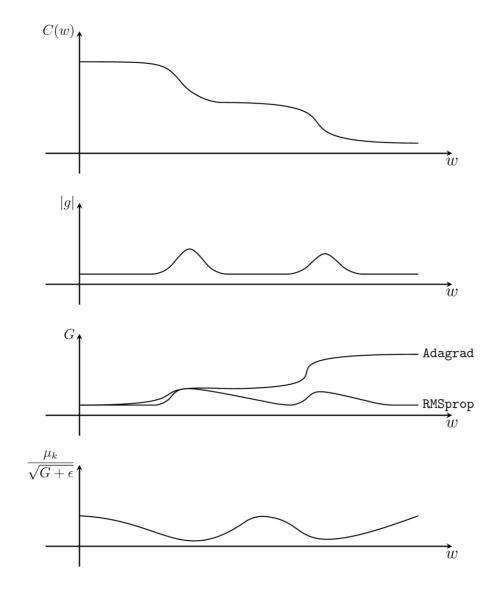


그림 55.8: RMSProp

AdaDelta

• 스텝 사이즈도 가중치의 누적 변화에 따라 감소

$$egin{aligned} G_{k+1} &= \gamma G_k + (1-\gamma) g^2 \ \mu_{k+1} &= \gamma \mu_k + (1-\gamma) \Delta_k^2 \ \ \Delta_k &= rac{\sqrt{\mu_k + \epsilon}}{\sqrt{G_k + \epsilon}} g(w_k) \ \ w_{k+1} &= w_k - \Delta_k \end{aligned}$$

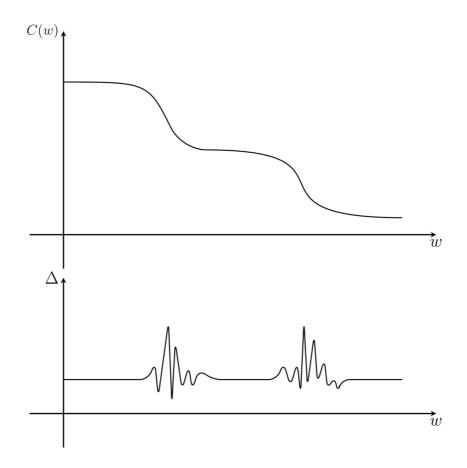


그림 55.9: AdaDelta

Adam

• Adaptive momentum 방법

$$egin{align} G_{k+1} &= \gamma G_k + (1-\gamma) g^2 \ v_{k+1} &= \gamma_v v_k + (1-\gamma_v) g_k^2 \ & \hat{G}_k &= rac{G_k}{1-eta_1} \ & \hat{v}_k &= rac{v_k}{1-eta_2} \ & w_{k+1} &= w_k - rac{\mu_k}{\sqrt{\hat{G}_k + \epsilon}} \hat{v}_k \ \end{pmatrix}$$

참고 자료

• http://www.denizyuret.com/2015/03/alec-radfords-animations-for.html (http://www.denizyuret.com/2015/03/alec-radfords-animations-for.html)