- ❖ 블루투스 조정기
 - o Joystick으로 컨트롤

bt_controller/app.ino

```
#include <Led.h>
#include <JoyStick.h>
#include <BtMiniCom.h>
Led led(13);
JoyStick joy(A0, A1, 8);
BtMiniCom com(10, 11);
bool mode = true; // true : 주행모드, false: 카메라 방향 모드
void setup(){
    com.init();
    com.print(0, "MiniCom Start");
    joy.setRangeX(255, -255);
    joy.setRangeY(-255, 255);
    joy.setCallback(changeMode);
    led.off();
    com.setInterval(50, readJoystick);
}
```

bt_controller/app.ino

```
void loop() {
   joy.check();
   com.run();
}
// joystick 값 읽고 출력하기
void readJoystick(){
   joystick_value_t value = joy.read();
   char buf[17];
   if(mode){ // 주행 모드
       com.print(0, "X", value.x, "Y", value.y);
        sprintf(buf, "0,%d,%d", value.x, value.y);
   } else{ // 카메라 방향 모드
       com.print(1, "Angle", value.x);
       sprintf(buf, "1,%d", value.x);
   com.send(buf);
```

bt_controller/app.ino

```
// joystick 운영 모드 변경
void changeMode(){
   mode = !mode;
   if(mode){ // 주행 모드
       joy.setRangeX(-255, 255);
       led.off();
   } else{ // 카메라 방향 모드
       joy.setRangeX(90, -90);
       led.on();
```