

(수치해석 과제 #6)

6장, P227~p267

(In and Out Practic)

소프트웨어학과 20162820 김영민

#list 6-1-(1) ~ 6-1-(3)

```
import numpy as np
import matplotlib.pyplot as plt
%matplotlib inline

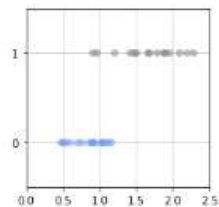
np.random.seed(seed=0) # 난수 생성 고정
X_min = 0
X_max = 2.5
X_n = 80
X_col = ['cornflowerblue', 'gray']
X = np.zeros(X_n) # 입력 데이터
T = np.zeros(X_n, dtype=np.uint8) # 목표 데이터
Dist_a = [0.4, 0.6] # 목표의 시작 지점
Dist_w = [0.6, 1.6] # 목표의 끝
Pi = 0.5 # 클래스 0의 비율
for n in range(X_n):
    wk = np.random.rand()
    T[n] = 0 * (wk < Pi) + 1 * (wk >= Pi) # (A)
    X[n] = np.random.rand() * Dist_w[T[n]] + Dist_a[T[n]] # (B)

print('X=' + str(np.round(X, 2)))
print('T=' + str(T))

X=[1.94 1.87 0.92 1.11 1.41 1.65 2.25 0.47 1.07 2.19 2.05 1.02 0.91 1.16
 1.48 1.02 0.65 0.69 1.79 1.89 0.75 0.9 1.87 0.5 0.69 1.5 0.98 0.53
 1.21 0.8 ]
T=[1 1 0 0 1 1 1 0 0 1 1 0 0 0 1 0 0 0 1 1 0 1 1 0 0 1 1 0 1 0]
```

```
def show_data1(x, t):
    K = np.max(t) + 1
    for k in range(K): # (A)
        plt.plot(x[t == k], t[t == k], X_col[k], alpha=0.5,
                 linestyle='none', marker='o') # (B)
    plt.grid(True)
    plt.ylim(-.5, 1.5)
    plt.xlim(X_min, X_max)
    plt.yticks([0, 1])

fig = plt.figure(figsize=(8, 3))
show_data1(X, T)
plt.show()
```



```
def logistic(x, w):
    y = 1 / (1 + np.exp(-(w[0] + x + w[1])))
    return y
```

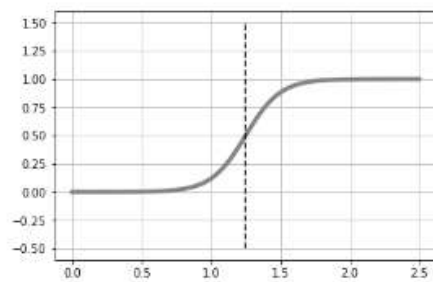
#list 6-1-(4) ~ 6-1-(5)

```
def logistio(x, w):  
    y = 1 / (1 + np.exp(-(w[0] + x + w[1])))  
    return y
```

```
def show_logistio(w):  
    xb = np.linspace(X_min, X_max, 100)  
    y = logistio(xb, w)  
    plt.plot(xb, y, color='gray', linewidth=4)  
    i = np.min(np.where(y > 0.5)) # (A)  
    B = (xb[i - 1] + xb[i]) / 2 # (B)  
    plt.plot([B, B], [-.5, 1.5], color='k', linestyle='--')  
    plt.grid(True)  
    return B
```

```
W = [8, -10]  
show_logistio(W)
```

1.25



```
# 리스트 6-1-(5)  
# 평균 교차 엔트로피 오차  
def cee_logistio(w, x, t):  
    y = logistio(x, w)  
    cee = 0  
    for n in range(len(y)):  
        cee = cee - (t[n] * np.log(y[n]) + (1 - t[n]) * np.log(1 - y[n]))  
    cee = cee / X_n  
    return cee
```

```
# test  
W=[1,1]  
cee_logistio(W, X, T)
```

1.0288191541851066

#list 6-1-(6)

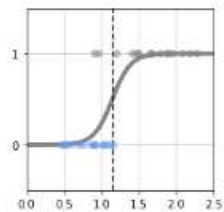
```
def dce_logistic(w, x, t):  
    y = logistic(x, w)  
    dce = np.zeros(2)  
    for n in range(len(y)):  
        dce[0] = dce[0] + (y[n] - t[n]) * x[n]  
        dce[1] = dce[1] + (y[n] - t[n])  
    dce = dce / X_n  
    return dce
```

```
W=[1, 1]  
dce_logistic(W, X, T)  
array([0.30857905, 0.39485474])
```

```
from scipy.optimize import minimize  
  
def fit_logistic(w_init, x, t):  
    res1 = minimize(dce_logistic, w_init, args=(x, t),  
                   jac=dce_logistic, method="CG") # (A)  
    return res1.x
```

```
plt.figure(1, figsize=(8, 8))  
W_init=[1,-1]  
W = fit_logistic(W_init, X, T)  
print("w0 = {0:.2f}, w1 = {1:.2f}".format(W[0], W[1]))  
B=show_logistic(W)  
show_data1(X, T)  
plt.ylim(-.5, 1.5)  
plt.xlim(X_min, X_max)  
cee = dce_logistic(W, X, T)  
print("CEE = {0:.2f}".format(cee))  
print("Boundary = {0:.2f} g".format(B))  
plt.show()
```

```
w0 = 8.18, w1 = -9.88  
CEE = 0.25  
Boundary = 1.15 g
```



```

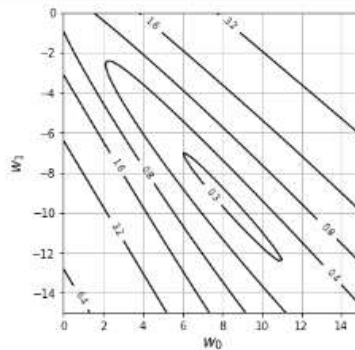
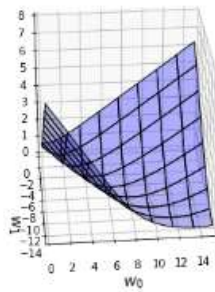
In [6]: from mpl_toolkits.mplot3d import Axes3D

xn = 80 # 물고래 표시 해상도
w_range = np.array([[0, 15], [-15, 0]])
x0 = np.linspace(w_range[0, 0], w_range[0, 1], xn)
x1 = np.linspace(w_range[1, 0], w_range[1, 1], xn)
xx0, xx1 = np.meshgrid(x0, x1)
C = np.zeros((len(x1), len(x0)))
w = np.zeros(2)
for i0 in range(xn):
    for i1 in range(xn):
        w[0] = x0[i0]
        w[1] = x1[i1]
        C[i1, i0] = oee_logistic(w, X, T)

plt.figure(figsize=(12, 5))
plt.subplots_adjust(wspace=0.5)
ax = plt.subplot(1, 2, 1, projection='3d')
ax.plot_surface(xx0, xx1, C, color='blue', edgecolor='black',
               rstride=10, cstride=10, alpha=0.3)
ax.set_xlabel('$w_0$', fontsize=14)
ax.set_ylabel('$w_1$', fontsize=14)
ax.set_xlim(0, 15)
ax.set_ylim(-15, 0)
ax.set_zlim(0, 6)
ax.view_init(30, -95)

plt.subplot(1, 2, 2)
cont = plt.contour(xx0, xx1, C, 20, colors='black',
                  levels=[0.25, 0.4, 0.6, 0.8, 1.6, 3.2, 6.4])
cont.clabel(fmt='%1.1f', fontsize=8)
plt.xlabel('$w_0$', fontsize=14)
plt.ylabel('$w_1$', fontsize=14)
plt.grid(True)
plt.show()

```



#list 6-1-(7) ~ (8)

```
def oee_logistio(w, x, t):
    y = logistio(x, w)
    oee = np.zeros(2)
    for n in range(len(y)):
        oee[0] = oee[0] + (y[n] - t[n]) * x[n]
        oee[1] = oee[1] + (y[n] - t[n])
    oee = oee / X_n
    return oee
```

```
W=[1, 1]
oee_logistio(W, X, T)
```

```
array([0.30657905, 0.39485474])
```

```
from scipy.optimize import minimize
```

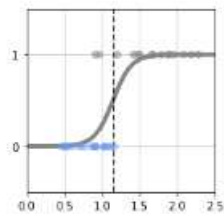
```
def fit_logistio(w_init, x, t):
    res1 = minimize(oee_logistio, w_init, args=(x, t),
                    jac=oee_logistio, method='CG') # (A)
    return res1.x
```

```
plt.figure(1, figsize=(8, 8))
W_init=[1, -1]
W = fit_logistio(W_init, X, T)
print("w0 = {0:.2f}, w1 = {1:.2f}".format(W[0], W[1]))
B=show_logistio(W)
show_data1(X, T)
plt.ylim(-.5, 1.5)
plt.xlim(X_min, X_max)
oee = oee_logistio(W, X, T)
print("CEE = {0:.2f}".format(oee))
print("Boundary = {0:.2f} g".format(B))
plt.show()
```

```
w0 = 8.18, w1 = -9.38
```

```
CEE = 0.25
```

```
Boundary = 1.15 g
```



#list 6-2-(1) ~ (4)

```
import numpy as np
import matplotlib.pyplot as plt
%matplotlib inline

np.random.seed(seed=1) # 난수 생성 고정
N = 100 # 데이터의 수
K = 8 # 클러스터 수
T8 = np.zeros((N, 8), dtype=np.uint8)
T2 = np.zeros((N, 2), dtype=np.uint8)
X = np.zeros((N, 2))
X_range0 = [-8, 8] # X0 범위 표시 줄
X_range1 = [-8, 8] # X1 범위 표시 줄
Mu = np.array([[ -5, -5], [ 5, 1.0], [1, -5]]) # 클러스터 중심
Sig = np.array([[1.7, .7], [1.8, .8], [1.8, .6]]) # 클러스터 분산
Pi = np.array([0.4, 0.8, 1]) # (A) 각 클러스터에 대한 비율 0.4 0.8 1
for n in range(N):
    wk = np.random.rand()
    for k in range(K): # (B)
        if wk < Pi[k]:
            T8[n, k] = 1
            break
    for k in range(2):
        X[n, k] = (np.random.randn() * Sig[T8[n, :]] + Mu[T8[n, :]] * 1, k)
T2[:, 0] = T8[:, 0]
T2[:, 1] = T8[:, 1] | T8[:, 2]
```

```
print(X[:5,:])
```

```
[[-0.14178827  0.88538888]
 [-0.88972023 -1.25107804]
 [-2.15442802  0.29474174]
 [ 0.75528128  0.92518889]
 [-1.10193482  0.74082584]]
```

```
print(T2[:5,:])
```

```
[[0 1]
 [1 0]
 [1 0]
 [0 1]
 [1 0]]
```

```
print(T8[:5,:])
```

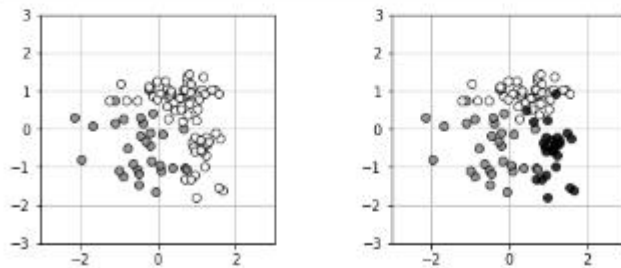
```
[[0 1 0]
 [1 0 0]
 [1 0 0]
 [0 1 0]
 [1 0 0]]
```

#list 6-2-(5) ~ (6)

```
: def show_data2(x, t):
    wk, K = t.shape
    o = [[.5, .5, .5], [1, 1, 1], [0, 0, 0]]
    for k in range(K):
        plt.plot(x[t[:, k] == 1, 0], x[t[:, k] == 1, 1],
                 linestyle='none', markeredgecolor='black',
                 marker='o', color=o[k], alpha=0.8)
    plt.grid(True)

# 6/2/
plt.figure(figsize=(7.5, 8))
plt.subplots_adjust(wspace=0.5)
plt.subplot(1, 2, 1)
show_data2(X, T2)
plt.xlim(X_range0)
plt.ylim(X_range1)

plt.subplot(1, 2, 2)
show_data2(X, T3)
plt.xlim(X_range0)
plt.ylim(X_range1)
plt.show()
```



```
: def logistic2(x0, x1, w):
    y = 1 / (1 + np.exp(-(w[0] * x0 + w[1] * x1 + w[2])))
    return y
```

#list 6-2-(7) ~ (8)

```

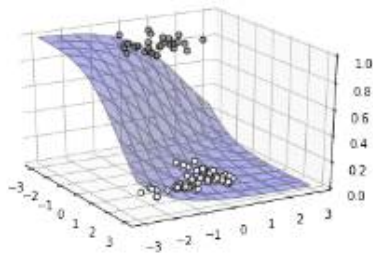
: from mpl_toolkits.mplot3d import axes3d

def show3d_logistic2(ax, w):
    xn = 50
    x0 = np.linspace(X_range0[0], X_range0[1], xn)
    x1 = np.linspace(X_range1[0], X_range1[1], xn)
    xx0, xx1 = np.meshgrid(x0, x1)
    y = logistic2(xx0, xx1, w)
    ax.plot_surface(xx0, xx1, y, color='blue', edgecolor='gray',
                   rstride=5, cstride=5, alpha=0.8)

def show_data2_3d(ax, x, t):
    c = [[.6, .6, .6], [1, 1, 1]]
    for i in range(2):
        ax.plot(x[t[:, i]] - 1, 0], x[t[:, i]] - 1, 1], 1 - i,
               marker='o', color=c[i], markeredgecolor='black',
               linestyle='none', markersize=6, alpha=0.8)
    Ax.view_init(elev=25, azim=90)

# test ---
Ax = plt.subplot(1, 1, 1, projection='3d')
W = [-1, -1, -1]
show3d_logistic2(Ax, W)
show_data2_3d(Ax, X, T2)

```

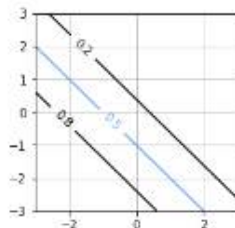


```

: def show_contour_logistic2(w):
    xn = 50 # 파라미터의 분할 수
    x0 = np.linspace(X_range0[0], X_range0[1], xn)
    x1 = np.linspace(X_range1[0], X_range1[1], xn)
    xx0, xx1 = np.meshgrid(x0, x1)
    y = logistic2(xx0, xx1, w)
    cont = plt.contour(xx0, xx1, y, levels=[0.2, 0.6, 0.8],
                      colors=['k', 'cornflowerblue', 'k'])
    cont.clabel(fmt='%1.1f', fontsize=10)
    plt.grid(True)

# test ---
plt.figure(figsize=(8,8))
W = [-1, -1, -1]
show_contour_logistic2(W)

```



#list 6-2-(9) ~ (11)

```
def cee_logistic2(w, x, t):
    X_n = x.shape[0]
    y = logistic2(x[:, 0], x[:, 1], w)
    cee = 0
    for n in range(len(y)):
        cee = cee - (t[n, 0] * np.log(y[n]) +
                    (1 - t[n, 0]) * np.log(1 - y[n]))
    cee = cee / X_n
    return cee
```

```
def dcee_logistic2(w, x, t):
    X_n = x.shape[0]
    y = logistic2(x[:, 0], x[:, 1], w)
    dcee = np.zeros(3)
    for n in range(len(y)):
        dcee[0] = dcee[0] + (y[n] - t[n, 0]) * x[n, 0]
        dcee[1] = dcee[1] + (y[n] - t[n, 0]) * x[n, 1]
        dcee[2] = dcee[2] + (y[n] - t[n, 0])
    dcee = dcee / X_n
    return dcee
```

```
# test ---
W = [-1, -1, -1]
dcee_logistic2(W, X, T2)

array([ 0.10272008,  0.04450983, -0.06307245])
```

```
from scipy.optimize import minimize

def fit_logistic2(w_init, x, t):
    res = minimize(cee_logistic2, w_init, args=(x, t),
                  jac=dcee_logistic2, method='CG')
    return res.x

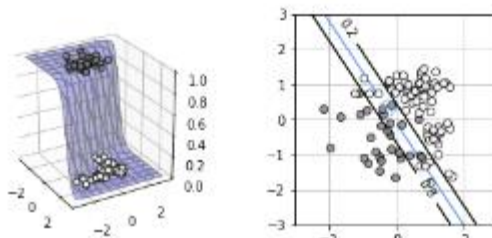
# @ @ @ ---
plt.figure(1, figsize=(7, 3))
plt.subplots_adjust(wspace=0.5)

Ax = plt.subplot(1, 2, 1, projection='3d')
W_init = [-1, 0, 0]
W = fit_logistic2(W_init, X, T2)
print("w0 = {0:.2f}, w1 = {1:.2f}, w2 = {2:.2f}".format(W[0], W[1], W[2]))
show3d_logistic2(Ax, W)

show_data2_3d(Ax, X, T2)
cee = cee_logistic2(W, X, T2)
print("CEE = {0:.2f}".format(cee))

Ax = plt.subplot(1, 2, 2)
show_data2(X, T2)
show_contour_logistic2(W)
plt.show()

w0 = -3.70, w1 = -2.64, w2 = -0.28
CEE = 0.22
```



#list 6-2-(12) ~ (15)

```
def logistic3(x0, x1, w):
    K = 3
    w = w.reshape((3, 3))
    n = len(x1)
    y = np.zeros((n, K))
    for k in range(K):
        y[:, k] = np.exp(w[k, 0] * x0 + w[k, 1] * x1 + w[k, 2])
    wk = np.sum(y, axis=1)
    wk = y.T / wk
    y = wk.T
    return y
```

```
W = np.array([1, 2, 3, 4, 5, 6, 7, 8, 9])
y = logistic3(X[:3, 0], X[:3, 1], W)
print(np.round(y, 3))
```

```
[[0. 0.006 0.994]
 [0.965 0.033 0.001]
 [0.925 0.07 0.005]]
```

```
def cee_logistic3(w, x, t):
    X_n = x.shape[0]
    y = logistic3(x[:, 0], x[:, 1], w)
    cee = 0
    N, K = y.shape
    for n in range(N):
        for k in range(K):
            cee = cee - (t[n, k] * np.log(y[n, k]))
    cee = cee / X_n
    return cee
```

```
W = np.array([1, 2, 3, 4, 5, 6, 7, 8, 9])
cee_logistic3(W, X, T3)
```

```
3.9824582404787288
```

```
def dcee_logistic3(w, x, t):
    X_n = x.shape[0]
    y = logistic3(x[:, 0], x[:, 1], w)
    dcee = np.zeros((3, 3)) # (코러스의 수 K) x (x의 차원 D+1)
    N, K = y.shape
    for n in range(N):
        for k in range(K):
            dcee[k, :] = dcee[k, :] - (t[n, k] - y[n, k]) * np.r_[x[n, :], 1]
    dcee = dcee / X_n
    return dcee.reshape(-1)
```

```
W = np.array([1, 2, 3, 4, 5, 6, 7, 8, 9])
dcee_logistic3(W, X, T3)
```

```
array([ 0.03778433,  0.03708109, -0.1841851, -0.21235188, -0.44408101,
        -0.38340835,  0.17456754,  0.40699992,  0.66759346])
```

#list 6-2-(16) ~ (17)

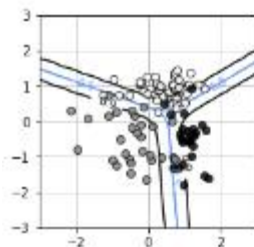
```
def show_contour_logistic3(w):
    xn = 30
    x0 = np.linspace(X_range0[0], X_range0[1], xn)
    x1 = np.linspace(X_range1[0], X_range1[1], xn)

    xx0, xx1 = np.meshgrid(x0, x1)
    y = np.zeros((xn, xn, 3))
    for i in range(xn):
        wk = logistic3(xx0[:, i], xx1[:, i], w)
        for j in range(3):
            y[:, i, j] = wk[:, j]
    for j in range(3):
        cont = plt.contour(xx0, xx1, y[:, :, j],
                           levels=[0.5, 0.9],
                           colors=['cornflowerblue', 'k'])
        cont.clabel(fmt="%1.1f", fontsize=9)
    plt.grid(True)
```

```
W_init = np.zeros((3, 3))
W = fit_logistic3(W_init, X, T3)
print(np.round(W.reshape((3, 3)), 2))
cee = cee_logistic3(W, X, T3)
print("CEE = {0:.2f}".format(cee))
```

```
plt.figure(figsize=(8, 8))
show_data2(X, T3)
show_contour_logistic3(W)
plt.show()
```

```
[[-3.2 -2.69 2.26]
 [-0.49 4.8 -0.69]
 [ 3.68 -2.11 -1.66]]
CEE = 0.23
```



< 소감 >

이번 6장에서는 ‘분류 문제’를 배웠다. 이전 회귀 문제에서는 목표 데이터가 연속된 수치였지만, 여기서는 목표 데이터는 ‘클래스’라고 보면 된다. 그리고 또 이장에서 중요한 개념인 ‘확률’개념에 대해서도 새롭게 배웠다. 그것을 이용하여 예측의 ‘불확실성’을 정량적으로 다루는 법도 배웠다. 인공데이터를 만들고 그를이용해 확률을 설정해 샘플링하는 방법을 배웠다. 여기서 결정 경계 즉 경계선을 그으면 새로운 질량에대해 값을 예상할 수 있는데 경계 결정은 클래스를 0과 1의 값으로 해석하여 데이터의 분포에 직선을 맞추어 주면 경계결정을 할 수 있다. 하지만 이방법은 잘 통하지 않는 경우가 있었는데 직선 데이터에 점이 겹쳐 저 있어서 오차가 발생한다. 확률로 나타내는 클래스를 분류할 때 암컷 수컷 개미를 구분할 때 질량이 $x < 0.8g$ 이라면 확실히 그 곤충은 암컷이 되고 $1.2 < x$ 이라면 수컷이라고 할 수 있다. $0.8 \sim 1.2$ 사이일 때만 둘 다 있으므로 100%예측이 불가능하다는 것을 알았다 그때 쓰이는 it 은 모호성을 확률로 포함한 예측이 가능하다는 것을 알았다. 그리고 조건부확률을 이용하여 수컷일 확률은 $1/3$ 이다라는 것을 본다. $P(t = 1|x)$ 를 이용한다. 그리고 또한 최대가능도법을 배웠는데, 이 것은 $P(t = 1|x) = w$ 로 설정하여 확률 w 에서 $t = 1$ 을 생성하는 모델을 설정한다. 그리고 $P(T = 0,0,0,1|x) = (1-w)^3(제곱)w$ 를 이용하여 그래프를 그리면 위로 솟은 산같은 형태로 나타나게 되고 이산의 최대치를 갖는 w 가 가장 적절한 값이다 추정치가 된다. 이것이 바로 최대가능도법이다. 평균엔트로피오차를 계산하는 함수 `cee_logistic(w,x,t)`를 배웠는데 이는 엔트로피 오차가 어떤 모양인지 확인 할수 있고 보자기의 대각선 모서리를 잡고 들어올리는 모양을 하고 있는 것을 알았다. 그리고 최소치를 구할 수 있다는 것도 알았다. 그리고 경사

하강법에 의한 해를 배웠는데 `scipy.optimize` 라이브러리에 포함된 `minimize()` 함수로 경사하강법을 시도하고 이 함수는 학습률을 내부에서 자동으로 설정해주기 때문에 매우 편리한 함수라는 것을 알았다. 그리고 데이터가 2차원인 경우에서도 생각하는 것을 배웠는데, `print(X[:5,:])`를 통해 2차원 입력데이터를 확인 할 수 있다. 그렇게 T1,T2,T3 의 클래스 데이터의 2차원 데이터를 출력하는 방법은 파이썬과 동일하다는 것을 알았다. `pi = np.array([0.4,0.8,1])`로 확률을 클래스에 설정하면 그 난 수를 생성하여 `wk`에 넣고 그것이 `pi[0]`보다 작으면 클래스 0 `pi[1]`보다 작으면 클래스 1 `pi[2]`보다 작으면 2로 하는 방법을 알았다. 경사하강법에 의한 해 $e(w)$ 를 최소화하는 배열 w 를 구하려면 $e(w)$ 의 각 w_k 에 관한 편미분이 필요하다는 것도 배웠다. 그리고 각 매개 변수에 대한 미분값을 출력하는 함수 `dcee_loigcstic3`인 것도 알았다. 그리고 등고선에 결과를 표시하는 함수 `show_contour_logistic3`도 있는 것을 알았다. 이는 가중치 매개 변수 w 를 전달하면 \mathcal{L} 표시할 입력공간을 30×30 으로 분할하여 모든 입력에 대해 네트워크의 출력을 확인하고 등고선 \mathcal{L} 으로 표시하는 역할을 한다.