

# **Lezione 6**

**Passaggio di parametri per riferimento: puntatori**  
**Allocazione dinamica array**

**Informatica, Corso B - D. Tamascelli**

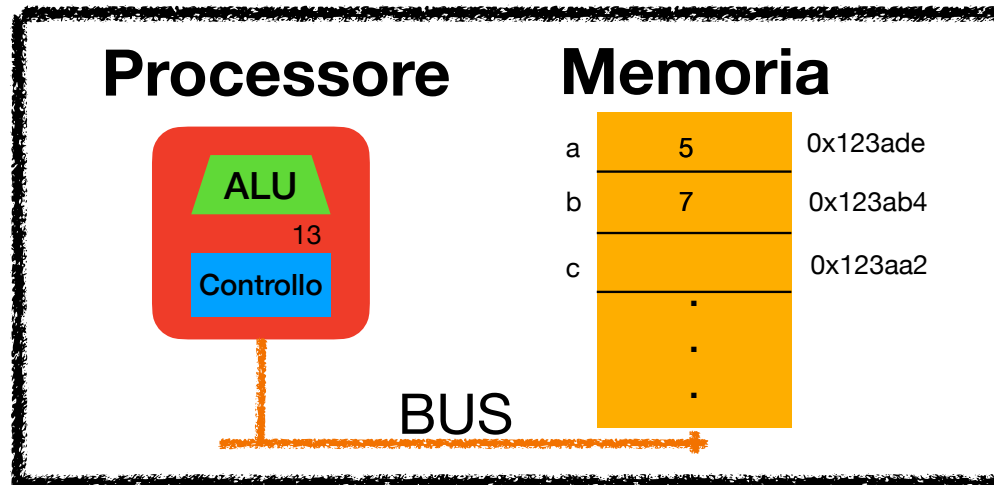
**Puntatori e passaggio parametri**

# Variabile: definizione

Una variabile (di programma) è:

- Il nome mnemonico associato univocamente ad una "zona" (locazione) di memoria
- contenente informazione, ovvero una sequenza di bit
- di lunghezza e codifica determinati da un tipo

Abbiamo già visto il concetto di variabile in azione nell'esempio della somma



# Tipi indirizzo

- variabile tipo `char`: contiene informazione di tipo carattere (8 bit, 1 byte)
  - variabile tipo `int`: contiene informazione di tipo intero (32 bit, 4 byte)
  - variabile tipo `float`: contiene informazione di tipo razionale (sp) (32 bit, 4 byte)
  - variabile tipo `double`: contiene informazione di tipo razionale (dp) (64 bit, 8 byte)
- 
- variabile tipo `char *`: contiene informazione di tipo **indirizzo** di una zona di memoria contenente un `char`.
  - variabile tipo `int *`: contiene informazione di tipo **indirizzo** di una zona di memoria contenente un `int`.
  - variabile tipo `float *`: contiene informazione di tipo **indirizzo** di una zona di memoria contenente un `float`.
  - variabile tipo `double *`: contiene informazione di tipo **indirizzo** di una zona di memoria contenente un `double`.

# Tipi indirizzo

$T^*$  : è un tipo di dato

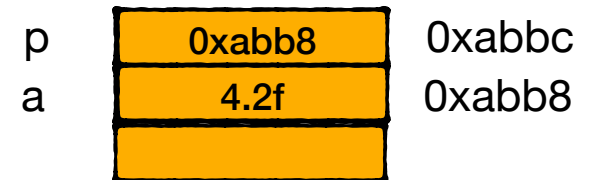
$T^*$  p: è una variabile **di nome p di tipo**  $T^*$  capace di contenere l'indirizzo di una cella di memoria contenente un dato di tipo T.

```
float a = 3.2f;
```

```
float * p;
```

```
p = &a; //Assegna a p l'indirizzo di a
```

```
*p = 4.2f; //Scrivi nell'indirizzo contenuto in p il valore 4.2f
```



# Problema: scambia (swap)

```
int main(){
```

```
int v1=5;
```

```
int v2=7;
```

```
scambia(v1,v2);
```

```
}
```

```
void scambia(int a, int b){
```

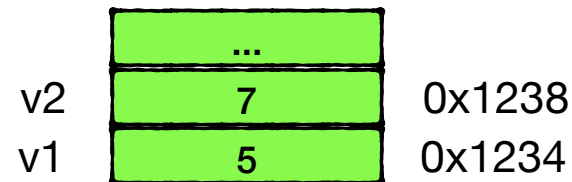
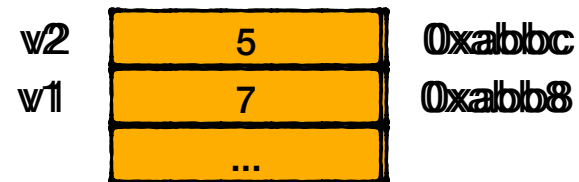
```
int appo;
```

```
appo =a;
```

```
a=b;
```

```
b=appo;
```

```
}
```



**Rec. Att. Swap**

(int a = 5; int b = 7;) //Inizializzazione  
//parametri

...

int v1 = 5;  
int v = 7;  
scambia(v1,v2);

**Rec. Att. Main**

# Swap per side effect

```
int main(){
```

```
int v1=5;
```

```
int v2=7;
```

```
scambia(&v1,&v2);
```

```
}
```

```
void scambia(int *a, int *b){
```

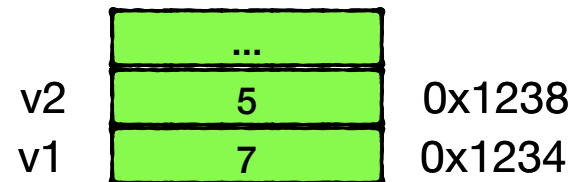
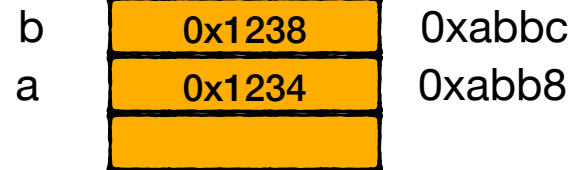
```
int appo;
```

```
appo = *a;
```

```
*a = *b;
```

```
*b = appo;
```

```
}
```



```
(int *a = 0x1234;    //Inizializzazione  
int *b = 0x1238;)    parametri
```

```
...
```

```
int v1 = 5;  
int v = 7;  
scambia(&v1,&v2);
```

# Swap per side effect (2)

```
void scambia(int *a, int *b){  
    int appo;  
    appo = *a;  
    *a = *b;  
    *b = appo;  
}
```

- **\*a**: all'indirizzo contenuto in a (**\*a** compare come **RHS**),
- leggi sizeof(int) byte
- da interpretare come intero
- e assegna (scrivi in) appo.

- **\*b**: all'indirizzo contenuto in b (**\*b** compare come **RHS**),
- leggi sizeof(int) byte
- da interpretare come intero
- e assegna alla cella di memoria di indirizzo contenuto in a. (**\*a** appare come **LHS**)

**\*:** operatore unario  
di deferenziamento

**\*v**: alias della variabile all'indirizzo  
contenuto in v, di cui conosciamo  
anche il tipo.

- assegna il valore contenuto in appo (RHS)
- alla cella di memoria di indirizzo contenuto in b (**\*b** appare come **LHS**)



# Quindi

- Parametri formali di tipo puntatore possono essere usati per permettere ad una funzione di modificare **variabili locali** di altre funzioni/procedure.
- Quindi permettono di "esportare" dalle funzioni, se necessario, più di un valore.
- "Esportare": modificare lo stato di memoria (contenuto): side effect.

**Allocazione dinamica array**

# La dimensione "giusta"

## Riflessioni

- Spesso il numero dei dati che il nostro programma si troverà a elaborare NON è noto a compile-time, ovvero quando il programma viene scritto
- Una soluzione è usare array di dimensione "abbondante" per il problema.
- Ovviamente con questo approccio non possiamo andare molto lontano:
  - \* Se i dati dovessero eccedere la disponibilità, dovremmo riscrivere il programma, allargando i vettori lì dichiarati.
  - \* Chiaramente la strategia di allocare vettori "ENORMI", per evitare di modificare il programma, è assurda: occuperemmo memoria per nulla.
- Al momento, però, non abbiamo strade alternative...
- ...e l'uso dei file ha messo in chiaro che, tipicamente, il numero dei dati che il nostro programma si troverà a manipolare NON è, tipicamente, noto a compile time.

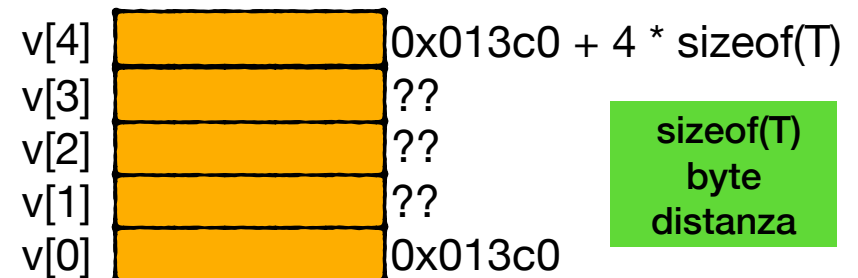
# Quindi...?

Un array è:

- una n-upla ordinata
- di elementi dello stesso tipo
- allocata in una zona di memoria senza soluzione di continuità
- ciascuna componente del quale è quindi accessibile se sono noti:

✓ L'indirizzo di partenza dell'array

✓ La dimensione (in byte) di ciascuna componente



- Dato un vettore di 5 elementi di tipo T
- se indichiamo con  $\&v[0]$  la base (punto di partenza dell'array), ovvero l'indirizzo del primo elemento dell'array:

$$v[i] \leftarrow \text{base} + i * \text{sizeof}(T)$$



# Se solo....

Se:

- fossimo capaci di riservare, durante l'esecuzione del programma, una zona di memoria...
- ...senza soluzione di continuità....
- ...della dimensione giusta per contenere  $n \cdot \text{sizeof}(T)$  elementi di tipo T
- (dove n è determinato durante l'esecuzione del programma)
- ...e di registrare da qualche parte l'indirizzo di memoria dove la zona inizia...

Allora:

Saremmo in grado di creare i nostri contenitori di informazione array, della dimensione necessaria, durante l'esecuzione del programma!

# In effetti....

- fossimo capaci di riservare, durante l'esecuzione del programma, una zona di memoria...
- ...senza soluzione di continuità....
- ...della dimensione giusta per contenere **n** elementi di tipo **T** ( $n * \text{sizeof}(T)$ )
- (dove **n** è determinato durante l'esecuzione del programma)

Istruzione (C++)

new **T**[**n**]

new **T**[**n**]: riserva al programma una zona di memoria di dimensione  $n * \text{sizeof}(T)$  e restituisce l'indirizzo di memoria dove comincia l'area riservata.

- ...e di registrare da qualche parte l'indirizzo di inizio...



???

# Tipi indirizzo

- variabile tipo `char`: contiene informazione di tipo carattere (8 bit, 1 byte)
  - variabile tipo `int`: contiene informazione di tipo intero (32 bit, 4 byte)
  - variabile tipo `float`: contiene informazione di tipo razionale (sp) (32 bit, 4 byte)
  - variabile tipo `double`: contiene informazione di tipo razionale (dp) (64 bit, 8 byte)
- 
- variabile tipo `char *`: contiene informazione di tipo **indirizzo** di una zona di memoria contenente un `char`.
  - variabile tipo `int *`: contiene informazione di tipo **indirizzo** di una zona di memoria contenente un `int`.
  - variabile tipo `float *`: contiene informazione di tipo **indirizzo** di una zona di memoria contenente un `float`.
  - variabile tipo `double *`: contiene informazione di tipo **indirizzo** di una zona di memoria contenente un `double`.

# Tipi indirizzo (2)

$T^*$  : è un tipo di dato

$T^* p$ : è una variabile di tipo  $T^*$  capace di contenere l'indirizzo di una cella di memoria contenente un dato di tipo  $T$ .

Se qualcuno si stesse chiedendo a che cosa serve sapere il tipo del dato all'indirizzo CONTENUTO in p....

.....CI ARRIVIAMO!

```
float * p;
```

```
int n;
```

```
cin >> n;
```

```
p = new float[n];
```

Et voilà: abbiamo creato un'area di memoria capace di contenere **n** float, il cui **indirizzo** è stato registrato in **p**!



# Allocazione dinamica di array

```
float * p;
```

- dichiariamo una variabile capace di contenere l'indirizzo di una variabile di tipo float

```
int n;
```

- leggo da tastiera, o determino comunque a run-time, il numero dei dati

```
cin >> n;
```

```
p = new float[n];
```

- uso il comando `new` per allocare in memoria

- ✦ una zona di dimensione giusta per contenere `n* sizeof(T)` elementi di tipo `T`

- ✦ restituendo l'indirizzo di memoria in cui questa area inizia.

- ✦ ...e adesso abbiamo il contenitore di informazione (variabile) del tipo giusto per registrare questo valore.

**E adesso?**

# Allocazione dinamica di array (2)

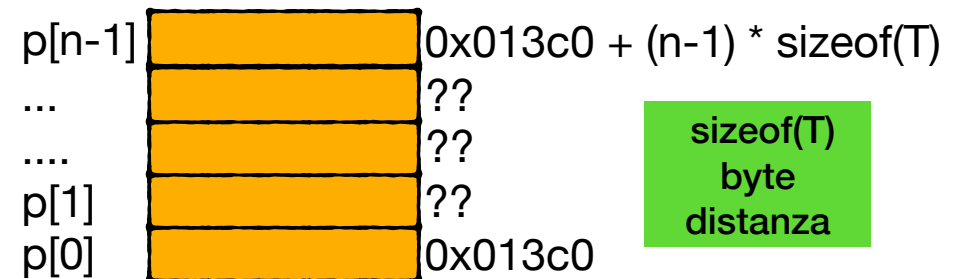
Un array è:

- una n-upla ordinata
- di elementi dello stesso tipo
- allocata in una zona di memoria senza soluzione di continuità
- ciascuna componente del quale è quindi accessibile se sono noti:

✓ L'indirizzo di partenza dell'array

✓ La dimensione (in byte) di ciascuna componente

possiamo usare p come un vettore!!!!



- p **contiene** la **base** (punto di partenza) dell'array, ovvero l'**indirizzo** del primo elemento dell'array:

$$p[i] \leftarrow \text{base} + i * \text{sizeof}(\text{float})$$



# Allocazione dinamica di array (3)

```
float * p;
```

```
int n;
```

```
cin >> n;
```

```
p = new float[n];
```

Da questo momento in poi possiamo usare p come un normalissimo array:"

```
p[0] = 2.3;
```

```
p[1] = p[0] + 5.;
```

```
flusso_in >> appo;
```

```
while(!flusso_in.eof()){
```

```
    p[i] = appo;
```

```
    i++;
```

```
    flusso_in >> appo;
```

```
}
```

# "With great power comes great responsibility"

Uncle Ben (Spider Man)

- La memoria allocata dinamicamente rimane riservata al programma anche quando la funzione che l'ha allocata muore.
  - Un array, o comunque una zona di memoria, allocata dinamicamente da un programma, deve essere liberata dal programma stesso.
- Altrimenti si rischia di mantenere occupata memoria inutilmente (garbage).

Quando è il programmatore a gestire esplicitamente l'allocazione della memoria TUTTO il CICLO di VITA delle ZONE ESPLICITAMENTE ALLOCATE è SOTTO LA RESPONSABILITÀ del PROGRAMMATORE

# Deallocazione array dinamicamente allocati

```
float * p;
```

```
int n;
```

```
cin >> n;
```

```
p = new float[n];
```

```
p[0] = 2.3;
```

```
p[1] = p[0] + 5.;
```

```
flusso_in >> appo;
```

```
while(!flusso_in.eof()){
```

```
    p[i] = appo;
```

```
    i++;
```

```
    flusso_in >> appo;
```

```
}
```

Finito di usare l'array

```
delete [] p;
```

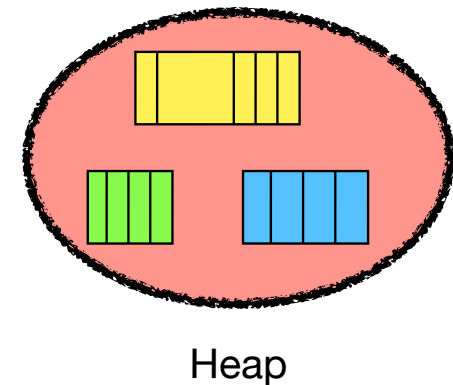
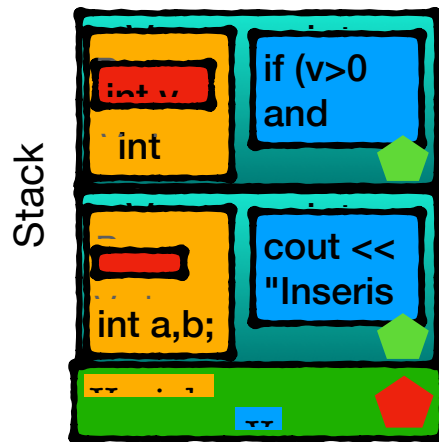
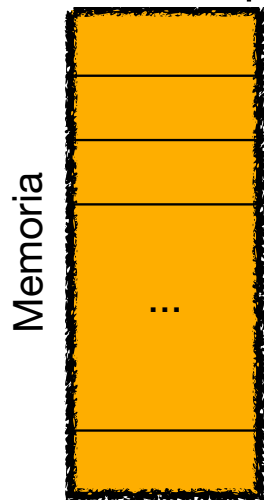
```
p = NULL;
```

- delete [] p: libera la memoria
- p = NULL; : convenzione/igiene: p ora non si riferisce a nulla;
- successivi tentativi di accesso a p (per esempio p[3] = 1.f) portano a errori a runtime (il programma viene fatto terminare con qualche "parolaccia" dall'esecutore (segmentation fault...))

# Stack vs Heap (Cultura generale)

Un programma in esecuzione ha accesso a zone di memoria organizzate in modo diverso:

- **Stack**: è l'area di memoria dove vengono allocati i record di attivazione di procedura. La gestione è lasciata al SO, che si occupa di caricare/scaricare i record secondo la politica già discussa
- **Heap (mucchio)**: è l'area di memoria dove vengono allocati i blocchi richiesti esplicitamente dal programma durante la sua esecuzione. La gestione è completamente nelle mani del programmatore



# Altro uso: valore di ritorno

- Prendiamo la funzione:

```
float * f(int p);
```

- La funzione riceve quindi in ingresso un intero, che rappresenta la dimensione di un array da allocare dinamicamente.
- La funzione si occupa di allocare il vettore dinamicamente e di restituire l'indirizzo.

```
float * f(int p){  
  
float * v = NULL;  
  
v = new float[p];  
return v;  
}
```

```
float * vett;  
  
int dim;  
  
cin >> dim;  
  
vett = f( dim);
```



# Altro uso: caricamento file

- Prendiamo la funzione:

```
float * f(char nomefile[], int *p);
```

- La funzione riceve quindi in ingresso un nome di file e l'indirizzo di un intero.

```
float * f(char nomefile[], int *p){
```

```
float *v = NULL;
```

```
int conta = 0;
```

```
//Conta dati
```

```
v = new float[conta];
```

```
//Carica dati
```

```
*p = conta; //Assegna alla variabile il cui indirizzo e` contenuto in p il valore di conta  
return v; //Restituisci l'indirizzo dell'array dinamicamente allocato  
}
```



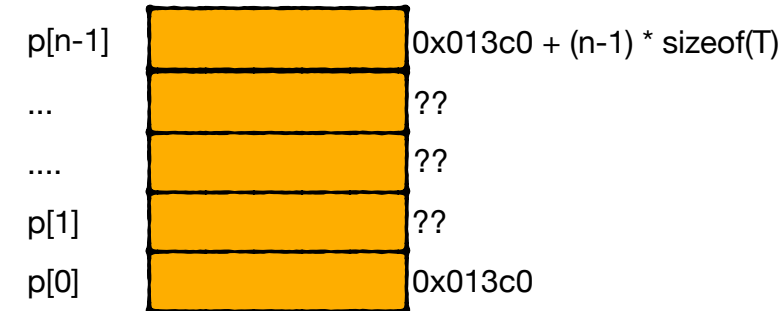
# Parametri puntatore

## DON'T PANIC!!!!

- Hanno messo in luce un meccanismo particolare di passaggio di informazione tra funzioni
- Il meccanismo prevede di passare ad una funzione l'indirizzo di una variabile (zona di memoria) e di sfruttarlo per poter accedere a variabili NON locali della funzione
- Originariamente usato solo per variabili di tipo array (di qualsiasi tipo), ora può essere usato per "esportare" più valori di una funzione tramite side effects.
- By the way: ermettono di gestire l'allocazione dinamica della memoria

# Ancora più attenzione

- Abbiamo visto che la ragione che consente a funzioni di modificare array passati come parametro è il fatto che alla funzione arriva l'indirizzo di inizio dell'array (e il tipo).



**`float media(float v[],int dim) = float media (float * v, int dim)`**

- Un parametro formale array (`float []`) è quindi in realtà sempre stata una variabile di tipo puntatore a float (`float *`).