Algorytmy Optymalizacji Dyskretnej

Laboratorium

Lista 4

Kinga Majcher 272354

Styczeń 2025

1 Zadanie 1 - Maksymalny przepływ w grafie

Celem zadania jest napisanie programu, który dla podanego k wygeneruje graf hiperkostki (opisany poniżej) oraz zaimplementowanie algorytmu Edmondsa-Karpa i przetestowanie go dla hiperkostek $H_k, k \in \{1, \ldots, 16\}$. Należy przeprowadzić eksperymenty pozwalające oszacować średnie wartości przepływu, liczby ścieżek powiększających oraz czas działania programu dla wszystkich wartości k.

1.1 Charakterystyka grafu wykorzystywanego w zadaniu

Wagę Hamminga H(x) dla dowolnego ciągu bitowego x definiujemy jako liczbę jedynek w tym ciągu. Dodatkowo definiujemy Z(x) jako liczbę zer w danym ciągu x. Obie te wartości dla ciągu k-elementowego przyjmują wartości ze zbioru $\{0, \ldots, k\}$.

Weźmy skierowaną hiperkostkę $H_k, k \in \{1, \dots, 16\}$, czyli graf skierowany o $|N_k| = 2^k$ wierzchołkach, których etykietami są różne ciągi binarne długości k, a krawędzie łączą wierzchołki etykietowane ciągami różniącymi się na dokładnie jednej pozycji i prowadzą z wierzchołka o mniejszej wadze Hamminga do wierzchołka z większą wagą. Wiemy wówczas, że każdy wierzchołek jest początkiem lub końcem dokładnie k łuków. Wówczas wiemy, że w takim grafie liczba łuków wynosi $|A_k| = k \cdot 2^{k-1}$.

Pojemność każdej z krawędzi u_{ij} jest losowana niezależnie i jednostajnie ze zbioru $\{1, \ldots, 2^l\}$, gdzie $l = \max\{H(e(i)), Z(e(i)), H(e(j)), Z(e(j))\}$, gdzie e(i) to wartość etykiety wierzchołka i.

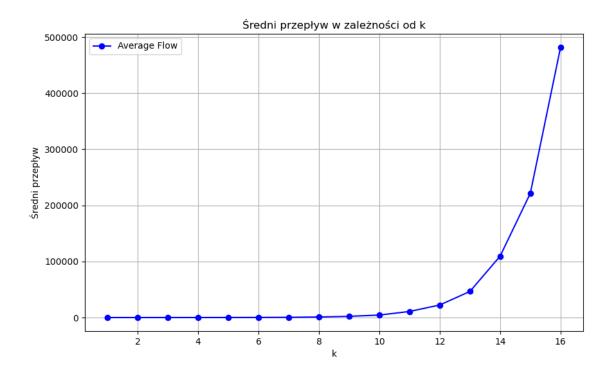
1.2 Idea algorytmu Edmondsa-Karpa

Zakładamy, że pojemności ścieżek w grafie są nieujemne. Tworzymy sieć residualną. Następnie algorytm Edmondsa-Karpa sprawdza, czy w sieci tej znajduje się ścieżka powiększająca z wierzchołka s (źródła) do wierzchołka t (ujścia). Jest to realizowane za pomocą algorytmu przeszukiwania wszerz (BFS). Jeśli taka ścieżka istnieje, to wyznaczany jest maksymalny przepływ przez tę ścieżkę (jest to najmniejsza wartość pojemności krawędzi w tej ścieżce; krawędź ta jest nazywana krawędzią krytyczną). Następnie aktualizowane są całkowity maksymalny przepływ w grafie i wartości w grafie residualnym. Algorytm wykonuje się do momentu, gdy nie istnieje więcej ścieżek powiększających w grafie residualnym.

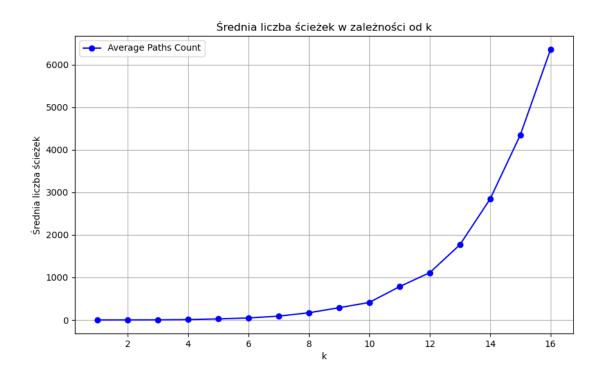
Algorytm ma złożoność worst-case $O(|N| \cdot |A|^2)$. BFS ma bowiem złożoność O(|A|). Wiemy, że długość ścieżek powiększających w grafie po kolejnych iteracjach jest wartością rosnącą. Każda krawędź krytyczna w grafie residualnym znika z niego i w każda krawędź może się taką krawędzią stać, co daje nam O(|A|). Każda krawędź może stać się krawędzią krytyczna w grafie residualnym maksymalnie O(|N|) razy. Złożoność całego algorytmu wynosi więc $O(|N| \cdot |A|^2)$. W praktyce jednak tak duża złożoność jest rzadko osiągalna.

1.3 Testy i ich wyniki

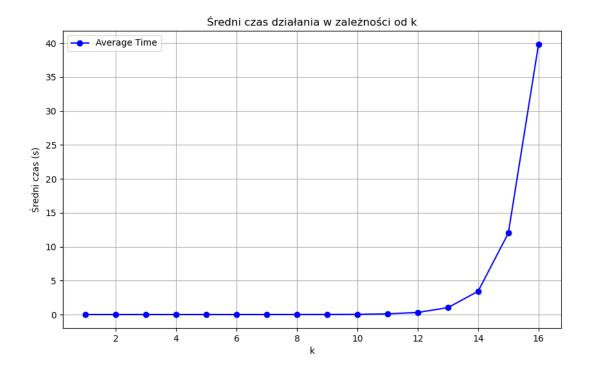
Testy algorytmu zostały wykonane na hiperkostkach $H_k, k \in \{1, ..., 16\}$. Dla każdej wartości k algorytm był testowany niezależnie 20 razy.



Rysunek 1: Średni przepływ w hiperkostce o wielkości \boldsymbol{k}



Rysunek 2: Średnia liczba ścieżek powiększających w hiperkostce o wielkości \boldsymbol{k}



Rysunek 3: Średni czas wykonywania programu dla hiperkostki o wielkości k

1.4 Wnioski

Jak można zauważyć, wraz z wzrostem wartości k rośnie każda z analizowanych wielkości. Jest to dość logiczna obserwacja, gdyż złożoność algorytmu wynosi $O(|N|\cdot|A|^2)$, co dla $|N|=2^k$ i $|A|=k\cdot 2^{k-1}$ daje nam złożoność względem k $O(2^k\cdot k^2\cdot 2^{2k-2})=O(4^k)$. Algorytm Edmondsa-Karpa w przypadku hiperkostki ma więc złożoność wykładniczą względem k, co widać doskonale na wykresach. Zarówno wartość średniego przepływu, jak i średnia liczba ścieżek także mają złożoność wykładniczą względem k.

2 Zadanie 2 - Maksymalne skojarzenie w grafie

Celem zadania jest napisanie programu, który dla podanych parametrów wejściowych i i k wygeneruje odpowiedni graf (opisany poniżej) i obliczy wielkość skojarzenia o największym rozmiarze w tym grafie. Należy przeprowadzić eksperymenty pozwalające oszacować średnią wielkość maksymalnego skojarzenia i czas działania dla wartości $k \in \{2, \dots, 10\}$ oraz $i \in \{1, \dots, k\}$.

2.1 Charakterystyka grafu wykorzystywanego w zadaniu

Weźmy $k \in \mathbb{N}$ oraz $i \in \mathbb{N}$. Weźmy graf dwudzielny nieskierowany losowy mający dwa rozłączne podzbiory wierzchołków V_1 oraz V_2 , każdy z nich o mocy 2^k . Krawędzie w tym grafie są generowane w taki sposób, że każdy wierzchołek z V_1 ma i sąsiadów z V_2 generowanych w sposób losowy niezależnie i jednostajnie.

2.2 Idea algorytmu

Maksymalne skojarzenie jest to taki zbiór wierzchołków w grafie, że żadne dwie krawędzie w tym zbiorze nie mają wspólnego wierzchołka.

Problem wyznaczania maksymalnego skojarzenia w grafie można sprowadzić do problemu wyznaczenia maksymalnego przepływu. W tym celu musimy zmodyfikować nieco graf dwudzielny.

- 1. Zastępujemy krawędzie w grafie krawędziami skierowanymi z V_1 do V_2 .
- 2. Dodajemy dodatkowy wierzchołek, będący źródłem przepływu, połączony krawędziami skierowanymi z każdym z wierzchołków ze zbioru V_1 .

- 3. Dodajemy dodatkowy wierzchołek, będący ujściem przepływu, z którym połączone są krawędziami skierowanymi wszystkie wierzchołki ze zbioru V_2 .
- 4. Pojemność każdej z krawędzi w grafie ustawiamy na 1.

Na powyższym grafie uruchamiamy algorytm służący do wyznaczania maksymalnego przepływu.

Metoda ta działa dlatego, że ze źródła do dowolnego wierzchołka z V_1 trafia tylko jedna jednostka przepływu. Również na dowolnej krawędzi łączącej wierzchołek z V_1 z wierzchołkiem z V_2 przepływ maksymalny może wynosić maksymalnie 1, a więc krawędź ta może być użyta tylko raz. Ze względu na to, że z danego wierzchołka z V_1 wypływa tylko jedna jednostka pojemności to po wybraniu krawędzi pozostałe nie mogą być już wybrane, co sprawia, że z żadnego wierzchołka z V_1 nie wybrano więcej niż jednej krawędzi. Podobne ograniczenia zachodzą w dalszej części grafu. W związku z tym, żadna z krawędzi w wyznaczonym zbiorze nie ma wspólnego wierzchołka, a więc zbiór ten jest maksymalnym skojarzeniem.

W celu wyznaczenia maksymalnego skojarzenia w grafie możemy więc wykorzystać zaprogramowany wcześniej algorytm Edmondsa-Karpa.

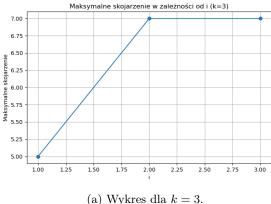
2.3 Testy i ich wyniki

alne skojar 26

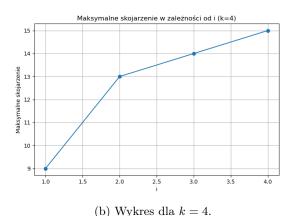
24

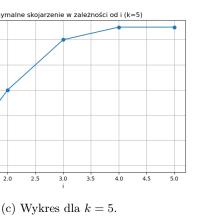
Testy algorytmu zostały wykonane na grafach o $k \in \{1, \dots, 10\}$ oraz $i \in \{1, \dots, k\}$. Dla każdej wartości kalgorytm był testowany niezależnie 20 razy.

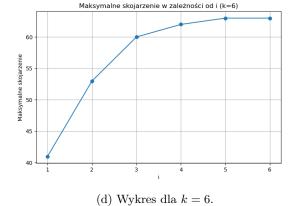
Wykresy maksymalnego skojarzenia

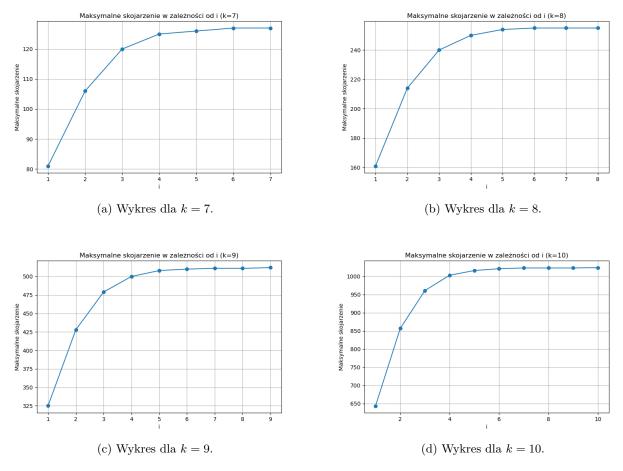


(a) Wykres dla k = 3.



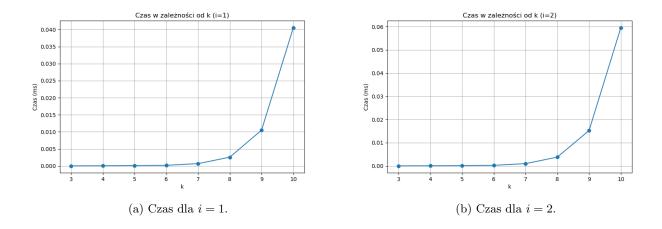


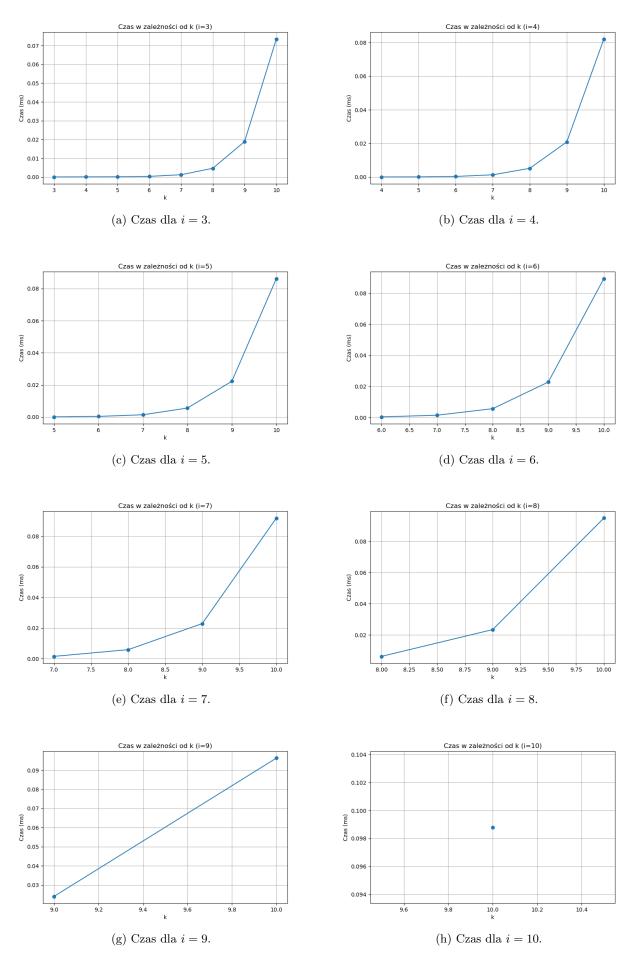




Rysunek 5: Wykresy przedstawiające wyniki dla różnych wartości $\boldsymbol{k}.$

2.3.2 Wykresy czasu





Rysunek 7: Wykresy przedstawiające czas dla różnych wartości i.

2.4 Wnioski

Patrząc na wykresy można łatwo zauważyć, że średnie maksymalne skojarzenie w zależności od i zbiega do wartości około 2^k . Liczba ta jest też maksymalnym możliwym skojarzeniem, jako, że $|V_1| = |V_2| = 2^k$, a z każdego wierzchołka może wychodzić maksymalnie jedna krawędź.

Już nawet dla i = 1 średnie maksymalne skojarzenie jest większe niż połowa maksymalnego, a wraz z wzrostem wartości i wartość ta zaczyna się do maksymalnej zbliżać, często osiągając ją dla i = k.

Czas, podobnie jak w zadaniu pierwszym, rośnie wykładniczo w stosunku do k. Moc zbioru wierzchołków w tym grafie to $2 \cdot 2^k + 2 = O(2^k)$. Moc zbioru krawędzi to natomiast $(2+i) \cdot 2^k = O(2^k)$. Cała złożoność czasowa algorytmu wynosi więc $O(2^k \cdot 2^{k^2}) = O(4^k)$, a więc podobnie jak w zadaniu pierwszym.

Czas rośnie także wraz z wzrostem i, co również jest spodziewane, gdyż wartość ta odpowiada za liczbę krawędzi w grafie, a to ma wpływ na złożoność algorytmu.

3 Zadanie 3 - Modele programowania liniowego

Celem zadania jest uzupełnienie programów z poprzednich dwóch zadań o opcję generowania pliku z modelem programowania liniowego. Należy rozwiązać wygenerowane modele LP za pomocą solvera glpk, sprawdzić, czy zwraca takie same wartości maksymalnego przepływu oraz wielkości maksymalnego skojarzenia oraz porównać, który program liczy rozwiązanie szybciej.

Jako, że w obu zadaniach wykorzystujemy ten sam algorytm to sam model programowania liniowego będzie dla nich identyczny, jedyną różnicą jest wypełnienie macierzy G - w zadaniu 1 jest ona wypełniona pojemnościami krawędzi, jeśli krawędź istnieje, lub 0 jeśli nie, natomiast w zadaniu 2 będzie ona wypełniona 1 jeśli krawędź istnieje lub 0 jeśli nie.

3.1 Opis modelu

3.1.1 Dane

 G_{ij} - macierz wypełniona pojemnościami krawędzi grafu (0 w sytuacji gdy krawędź nie istnieje)

3.1.2 Zmienna decyzyjna

Definiujemy zmienną decyzyjną f_{ij} , która reprezentuje przepływ na krawędzi $i \to j$. Wymuszamy, by w przypadku braku takiej krawędzi w grafie wartość f była ustawiona na 0.

3.1.3 Ograniczenia

• Przepływ na każdej z krawędzi nie może być większy niż pojemność krawędzi:

$$\forall_{(i,j)\in A} f_{ij} \leq G_{ij}$$

 Dla każdego wierzchołka suma przepływu wpływającego do niego musi być równa sumie przepływów wychodzących z niego:

$$\forall_{i \in \{1, \dots, n\}, i \neq 1, i \neq n} \sum_{j=1}^{n} f_{ij} = \sum_{i=1}^{n} f_{ji}$$

• Przepływ na każdej krawędzi musi być nieujemny:

$$f_{ij} \ge 0$$

3.1.4 Funkcja celu

Chcemy zmaksymalizować przepływ w grafie:

$$\max \sum_{i=1}^{n} \sum_{j=1}^{n} f_{ij}$$

3.2 Testy i ich wyniki

3.2.1 Zadanie 1

\bullet k = 2

Maksymalny przepływ według algorytmu Edmondsa-Karpa: 3 Maksymalny przepływ według solvera ${\tt glpk:}\ 3$

Czas wykonywania algorytmu Edmondsa-Karpa: 2.1211e-05s Czas wykonywania dla solvera glpk: 5.91278076171875e-5s

Krawędź	Przepływ wg. algorytmu	Przepływ wg. solvera
$0 \rightarrow 1$	1	1
$0 \rightarrow 2$	2	2
$1 \rightarrow 3$	1	1
$2 \rightarrow 3$	2	2

Tabela 1: Maksymalny przepływ wg. algorytmu Edmondsa-Karpa oraz solvera glpk dla k=2

• k = 3

Maksymalny przepływ według algorytmu Edmondsa-Karpa: 13 Maksymalny przepływ według solvera glpk: 13

Czas wykonywania algorytmu Edmondsa-Karpa: 2.3554e-05s Czas wykonywania dla solvera glpk: 8.106231689453125e-5s

Krawędź	Przepływ wg. algorytmu	Przepływ wg. solvera
$0 \rightarrow 1$	5	5
$0 \rightarrow 2$	6	6
$0 \rightarrow 4$	2	2
$1 \rightarrow 3$	1	1
$1 \rightarrow 5$	4	4
$2 \rightarrow 3$	4	4
$2 \rightarrow 6$	2	2
$3 \rightarrow 7$	5	5
$4 \rightarrow 5$	2	2
$4 \rightarrow 6$	0	0
$5 \rightarrow 7$	6	6
$6 \rightarrow 7$	2	2

Tabela 2: Maksymalny przepływ wg. algorytmu Edmondsa-Karpa oraz solvera ${\tt glpk}$ dla k=3

• k = 7

Maksymalny przepływ według algorytmu Edmondsa-Karpa: 525 Maksymalny przepływ według solvera g1pk: 525

Czas wykonywania algorytmu Edmondsa-Karpa: 0.00251867s Czas wykonywania dla solvera glpk: 0.05552101135253906s

• k = 10

Maksymalny przepływ według algorytmu Edmondsa-Karpa: 4620 Maksymalny przepływ według solvera ${\tt glpk:}\ 4620$

Czas wykonywania algorytmu Edmondsa-Karpa: 0.0337379s Czas wykonywania dla solvera glpk: 31.606630086898804s

• k = 11

Maksymalny przepływ według algorytmu Edmondsa-Karpa: 11777 Maksymalny przepływ według solvera glpk: 11777

Czas wykonywania algorytmu Edmondsa-Karpa: 0.113708s Czas wykonywania dla solvera glpk: 260.9325420856476s

 $\bullet\,$ Dla wartości $k \geq 12$ działanie solvera zostawało unicestwione.

3.2.2 Zadanie 2

• k = i = 2

Maksymalne skojarzenie według algorytmu Edmondsa-Karpa: 4 Maksymalne skojarzenie według solvera glpk: 4

Czas wykonywania algorytmu Edmondsa-Karpa: 2.4792e-05s Czas wykonywania dla solvera glpk: 0.00012493133544921875s

Skojarzenie wg. algorytmu	Skojarzenie wg. solvera
$1 \rightarrow 6$	$1 \rightarrow 6$
$2 \rightarrow 5$	$2 \rightarrow 5$
$3 \rightarrow 7$	$3 \rightarrow 7$
$4 \rightarrow 8$	$4 \rightarrow 8$

Tabela 3: Maksymalne skojarzenie według algorytmu Edmondsa-Karpa oraz solvera glpk dla k=i=2

• k = i = 3

Maksymalne skojarzenie według algorytmu Edmondsa-Karpa: 8 Maksymalne skojarzenie według solvera glpk: 8

Czas wykonywania algorytmu Edmondsa-Karpa: 3.9555e-05s Czas wykonywania dla solvera glpk: 0.0002779960632324219s

Skojarzenie wg. algorytmu	Skojarzenie wg. solvera
$1 \rightarrow 15$	$1 \rightarrow 15$
$2 \rightarrow 13$	$2 \rightarrow 13$
$3 \rightarrow 12$	$3 \rightarrow 12$
$4 \rightarrow 11$	$4 \rightarrow 11$
$5 \rightarrow 16$	$5 \rightarrow 16$
$6 \rightarrow 9$	$6 \rightarrow 9$
$7 \rightarrow 14$	7 o 14
$8 \rightarrow 10$	$8 \rightarrow 10$

Tabela 4: Maksymalne skojarzenie według algorytmu Edmondsa-Karpa oraz solvera ${\tt glpk}$ dla k=i=3

• k = i = 7

Maksymalne skojarzenie według algorytmu Edmondsa-Karpa: 128 Maksymalne skojarzenie według solvera glpk: 128

Czas wykonywania algorytmu Edmondsa-Karpa: 0.00417851s Czas wykonywania dla solvera glpk: 0.5441708564758301s

Maksymalne skojarzenie według algorytmu Edmondsa-Karpa: 1024 Maksymalne skojarzenie według solvera glpk: 1024

Czas wykonywania algorytmu Edmondsa-Karpa: 0.10682s Czas wykonywania dla solvera glpk: 450.0155770778656s

 $\bullet\,$ Dla wartości $k=i\geq 11$ działanie solvera zostawało unicestwione.

3.3 Wnioski

Dla obu zadań solvery zwracają poprawne wartości maksymalnego przepływu, choć same szczegóły przepływu mogą się czasami różnić.

Pod względem czasu wykonywania, programy rozwiązujące problem za pomocą solvera były zdecydowanie wolniejsze niż te używające dedykowanego algorytmu - dla dużych wartości k solver pracował nawet kilka minut, podczas gdy algorytmowi Edmondsa-Karpa zajmowało to ułamki sekundy. Dla jeszcze większych wartości wyznaczenie rozwiązania za pomocą solvera było wręcz niewykonalne.

Choć korzystanie z solverów jest wygodne, to można powiedzieć, że w wielu przypadkach użycie dedykowanego algorytmu, jeśli takowy istnieje, będzie lepszym rozwiązaniem.