

UNIVERSITE CHEIKH ANTA DIOP DE DAKAR
FACULTE DES SCIENCES ET TECHNIQUES
DEPARTEMENT DE MATHEMATIQUE ET
INFORMATIQUE

Première Année

Algèbre : 2021 - 2022

...

23 octobre 2022

Table des matières

1	Applications linéaires	3
1.1	Définitions et exemples	3
1.2	Opérations sur les applications linéaires	5
1.3	Noyau et Image d'une application linéaire	7

Chapitre 1

Applications linéaires

Sommaire

1.1	Définitions et exemples	3
1.2	Opérations sur les applications linéaires	5
1.3	Noyau et Image d'une application linéaire	7

1.1 Définitions et exemples

Définition 1.1.1 Soient \mathbb{K} un corps commutatif, E et F deux \mathbb{K} -espaces vectoriels et $f : E \longrightarrow F$ une application. On dit que f est linéaire si :

1. $f(X + X') = f(X) + f(X') \quad \forall X, X' \in E$
2. $f(\lambda X) = \lambda \cdot f(X) \quad \forall \lambda \in \mathbb{K} \quad \text{et} \quad \forall X \in E.$

Autrement : f est linéaire si et seulement si on a $f(\alpha X + \beta X') = \alpha \cdot f(X) + \beta \cdot f(X'), \quad \forall (\alpha, \beta) \in \mathbb{K}^2 \quad \text{et} \quad \forall (X, X') \in E^2.$

Remarque 1.1.1 Soit f une application linéaire.

1. Si f est une application linéaire, $f(\sum_{i=1}^n \alpha_i u_i) = \sum_{i=1}^n \alpha_i f(u_i)$
 $\forall \alpha_i \in \mathbb{K} \quad i = \{1, 2, \dots, n\} \quad \text{et} \quad \forall u_i \in E \quad i = \{1, \dots, n\};$

1.1. DÉFINITIONS ET EXEMPLES

2. $f(O_E) = O_F$;
3. $f(-X) = -f(X)$.

Preuve.

1. On procède par récurrence
2. $f(\alpha \cdot X) = \alpha \cdot f(X)$; si $\alpha = O_{\mathbb{K}} \implies \alpha X = O_E$, ainsi $f(O_{\mathbb{K}} \cdot X) = O_{\mathbb{K}} \cdot f(X) = O_F$.
Donc on a $f(O_E) = O_F$.
3. $\alpha = 1_{\mathbb{K}} \quad f(-1_{\mathbb{K}} \cdot X) = -1_{\mathbb{K}} \cdot f(X) \quad \forall X \in E$. Ainsi $f(-X) = -f(X)$.

Notation 1.1.1 1. $\mathcal{L}_{\mathbb{K}}(E, F) = \mathcal{L}(E, F)$ = l'ensemble des applications linéaires de E dans F .

2. Si $f : E \longrightarrow F$ est une application linéaire, si $E = F$, alors f est un endomorphisme.
3. Si $f : E \longrightarrow F$ application linéaire si $F = \mathbb{K}$, f est dite forme linéaire.
4. Soit $f : E \longrightarrow F$ une application linéaire et si f est bijective alors f est dite isomorphisme.

Exemple 1.1.1 1. Soit E un K -espace vectoriel

$f_1 : E \longrightarrow X$ est une application linéaire
 $X \longrightarrow X$

2. $f_2 : \mathbb{R} \longrightarrow \mathbb{R}^2$ est linéaire
 $(x, y, z) \longmapsto (x - y, 2x + z)$

En effet

Soient $X = (x, y, z)$ et $X' = (x', y', z') \in \mathbb{R}^3$

$$f_2(X + X') = f_2(X) + f_2(X') \quad ?$$

$$X + X' = (x + x', y + y', z + z')$$

$$\begin{aligned} f_2(X + X') &= ((x + x') - (y + y'), 2(x + x') + z + z') \\ &= (x - y, 2x + z) + (x' - y', 2x' + z') \\ &= f_2(X) + f_2(X') \end{aligned}$$

- Soit $\alpha \in \mathbb{R}$ et $X = (x, y, z) \in \mathbb{R}^3$. On a $\alpha X = (\alpha x, \alpha y, \alpha z)$ $f(\alpha X) = \alpha f(X)$?

$$\begin{aligned}
 f_2(\alpha X) = f_2(\alpha x, \alpha y, \alpha z) &= (\alpha x - \alpha y, 2\alpha x + \alpha z) \\
 &= \alpha(x - y, 2x + z) \\
 &= \alpha f_2(x, y, z) \\
 &= \alpha f_2(X).
 \end{aligned}$$

Donc f_2 est linéaire.

$$\begin{aligned}
 3. \quad f_3: \mathbb{R}^4 &\longrightarrow \mathbb{R} \\
 (x, y, z, t) &\longmapsto 2x + 3y + z - t \quad \text{est linéaire.}
 \end{aligned}$$

$$\begin{aligned}
 4. \quad f_4: \mathbb{R}^2 &\longrightarrow \mathbb{R}^2 \\
 (x, y) &\longmapsto (x + y, 1) .
 \end{aligned}$$

on a $O_{\mathbb{R}^2} = (0, 0)$ or $f_4(0, 0) = f(0, 1) \neq (0, 0) = O_{\mathbb{R}^2}$ donc l'image de $O_{\mathbb{R}^2}$ est $\neq O_{\mathbb{R}^2} \implies f$ n'est pas linéaire.

5. Soit \mathbb{K} un corps commutatif $r \leq n$

$$\begin{aligned}
 p: \mathbb{K}^n &\longrightarrow \mathbb{K}^r \\
 (x_1, \dots, x_n) &\longmapsto (x_1, x_2, \dots, x_r)
 \end{aligned}$$

p est une application linéaire appelée projection de \mathbb{K}^n sur \mathbb{K}^r .

6.

$$\begin{aligned}
 D: \mathbb{R}_n[x] &\longrightarrow \mathbb{R}_n[x] \\
 P(x) &\longmapsto P'(x)
 \end{aligned}$$

D est une application linéaire.

1.2 Opérations sur les applications linéaires

Soit $\mathcal{L}_{\mathbb{K}}(E, F)$, l'ensemble des applications linéaires de E dans F .

1. Addition

Soient f, g deux éléments de $\mathcal{L}_{\mathbb{K}}(E, F)$

$$\begin{aligned}
 f: E &\longrightarrow F & g: E &\longrightarrow F \\
 x &\longmapsto f(x) & x &\longmapsto g(x)
 \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} f + g)(x) &= f(x) + g(x) \\ f + g : E &\longrightarrow F \\ x &\longmapsto f(x) + g(x) \end{aligned}$$

On a alors $(f + g)$ est aussi une application linéaire de E dans F .

2. Multiplication par un scalaire

Soit $\alpha \in \mathbb{K}$, $f \in L(E, F)$

$$\begin{aligned} (\alpha \cdot f)(X) &= \alpha \cdot f(X) \\ \alpha \cdot f : E &\longrightarrow F \\ X &\longmapsto \alpha \cdot f(X) \end{aligned}$$

On a alors $\alpha \cdot f$ est une application linéaire

$$\alpha \cdot f(X + X') = \alpha \cdot [f(X) + f(X')] = \alpha \cdot f(X) + \alpha \cdot f(X')$$

$$\alpha \cdot f(\lambda X) = \alpha \cdot [\lambda \cdot f(X)] = \lambda \cdot [\alpha f(X)] = \lambda \cdot [(\alpha \cdot f)(X)] \text{ donc } \alpha \cdot f(X) \text{ est linéaire.}$$

3. Composition d'application linéaire

Soient E, F et G 3 \mathbb{K} -espaces vectoriels et $f : E \longrightarrow F$ et $g : F \longrightarrow G$ 2 applications linéaires

$$\begin{aligned} E &\xrightarrow{f} F \xrightarrow{g} G \\ &g \circ f \end{aligned}$$

Soit $X \in E$, $(g \circ f)(X) = g[f(X)]$

$$\begin{aligned} g \circ f : E &\longrightarrow G \\ X &\longmapsto g[f(X)] \end{aligned}$$

On a $g \circ f$ est une application linéaire.

Remarque 1.2.1 Soit $f : E \longrightarrow F$ un endomorphisme $f^n = f \circ f$ est un endomorphisme, $f^n = \underbrace{f \circ \dots \circ f}_{n \text{ fois}}$ est un endomorphisme.

Proposition 1.2.1 Application linéaire réciproque

Soit f une application linéaire de E dans F alors et f bijective alors f^{-1} est aussi linéaire.

Preuve Soit $f : E \longrightarrow F$ une application linéaire bijective. On a $f^{-1} : F \longrightarrow E$.

Soient Y et $Y' \in F$ donc $\exists X$ et $X' \in E$ tel que $Y = f(X)$ et $Y' = f(X')$ car f est bijective. On a $X = f^{-1}(Y)$ et $X' = f^{-1}(Y')$. Soit maintenant $\alpha, \alpha' \in \mathbb{K}$.

$$\begin{aligned} f^{-1}(\alpha Y + \alpha' Y') &= f^{-1}(\alpha f(X) + \alpha' f(X')) \\ &= f^{-1}[f(\alpha X + \alpha' X')] \\ &= \alpha X + \alpha' X' \\ &= \alpha f^{-1}(Y) + \alpha' f^{-1}(Y') \end{aligned}$$

Par conséquent f^{-1} est linéaire.

1.3 Noyau et Image d'une application linéaire

Soit $f \in \mathcal{L}(E, F)$.

Définition 1.3.1 1. On appelle noyau de f l'ensemble des éléments de E dont l'image par f est nulle. On note $\text{Ker}(f) = \{x \in E : f(x) = O_F\}$.

2. On appelle image de f l'ensemble des images des éléments de E par f . On note $\text{Im}(f) = \{f(x), x \in E\} = \{y \in F / \exists x \in E \text{ tel que } y = f(x)\}$.

Remarque 1.3.1 1. $\text{Ker}(f) \subset E$

2. $\text{Im}(f) \subset F$.

Proposition 1.3.1 Soit $f \in \mathcal{L}(E, F)$. Alors $\text{Ker}(f)$ est un s.e.v. de E et $\text{Im}(f)$ est s.e.v. de F .

Preuve.

1. $\text{Ker}(f) = \{x \in E : f(x) = O_F\}$.

Comme f est linéaire, on a $f(O_E) = O_F \implies O_E \in \text{Ker}(f)$ d'où $\text{Ker}(f) \neq \emptyset$.

Soient X, X' deux éléments de $\text{Ker}(f)$ et $\alpha, \alpha' \in \mathbb{K}$.

$$X \in \text{Ker}(f) \Rightarrow f(X) = 0_F \text{ et } X' \in \text{Ker}(f) \Rightarrow f(X') = 0_F.$$

$$f(\alpha X + \alpha' X') = \alpha f(X) + \alpha' f(X') = 0_F.$$

Ainsi $(\alpha X + \alpha' X') \in \text{Ker} f$. D'où $\text{Ker} f$ est un sous-espace vectoriel de E .

$$2. \text{Im}(f) = \{Y \in F : \exists X \in E \text{ tel que } Y = f(X)\}$$

Comme f est linéaire $f(0_E) = 0_F \Rightarrow 0_F \in \text{Im}(f)$, donc $\text{Im}(f)$ est non vide.

Soient Y, Y' 2 éléments de $\text{Im}(f)$ et $\alpha, \alpha' \in \mathbb{K}$.

$Y \in \text{Im}(f) \Rightarrow \exists X \in E$ tel que $f(X) = Y$ et $Y' \in \text{Im}(f) \Rightarrow \exists X' \in E$ tel que $Y' = f(X')$.

On a $\alpha Y + \alpha' Y' = \alpha f(X) + \alpha' f(X') = f(\alpha X + \alpha' X')$ car f linéaire.

Comme $Z = \alpha X + \alpha' X' \in E$, alors $f(Z) = \alpha Y + \alpha' Y' \in \text{Im}(f)$.

Par conséquent $\text{Im}(f)$ est un s.ev de F .

Exemple 1.3.1 1) $f: \mathbb{R}^3 \longrightarrow \mathbb{R}^2$
 $(x, y, z) \longmapsto (2x - y + 3z, -x + y)$

$$\text{Ker}(f) = \{X \in \mathbb{R}^3, f(X) = 0\}.$$

Soit $X = (x, y, z) \in \text{Ker}(f)$, donc on a $f(x, y, z) = 0_{\mathbb{R}^2}$. Ainsi on a $(2x - y + 3z, -x + y) = (0, 0)$.

$$\begin{cases} 2x - y + 3z = 0 & \Rightarrow 2x - x + 3z = 0 \Rightarrow x = -3z \\ y - x = 0 & \Rightarrow y = x = -3z \end{cases}$$

Ainsi $X = (-3z, -3z, z) = z(-3, -3, 1)$. Posons $U = (-3, -3, 1)$.

Par conséquent $\text{Ker}(f) = \text{Lin}\{U\}$. Comme $U \neq 0_{\mathbb{R}^3} \Rightarrow B = \{U\}$ base de $\text{Ker} f$. D'où $\dim \text{Ker}(f) = 1$

$$\text{Im}(f) = \{Y \in \mathbb{R}^2, \exists X \in \mathbb{R}^3, Y = f(X)\}.$$

Soit $Y \in \text{Im}(f) \exists X = (x, y, z)$ tel que $Y = f(X) = f(x, y, z) = (2x - y + 3z, -x + y)$
 $\Rightarrow Y = (2x, -x) + (-y, y) + (3z, 0) = x(2, 1) + y(-1, 1) + (3z, 0)$.

On pose $V_1 = (2, -1), V_2 = (-1, 1), V_3 = (3, 0)$

$Y = x(2, -1) = V_1 + y V_2 + z V_3$ donc $\text{Im}(f) = \text{Vect}\{V_1, V_2, V_3\}$.

$$2) \varphi: \mathbb{R}^3 \longrightarrow \mathbb{R}^3$$

$$(x, y, z) \longmapsto (2x - 3y, x - 2y + z, x - y - z)$$

$$\text{Ker} \varphi = \{X \in E \text{ tel que } f(X) = 0_{\mathbb{R}^3}\}$$

$$X = (x, y, z) \in \text{Ker}(f) \Rightarrow \varphi(X) = \varphi(x, y, z) = 0_{\mathbb{R}^3}$$

$$\begin{cases} 2x - 3y = 0 & (1) \\ x - 2y + z = 0 & (2) \\ x - y - z = 0 & (3) \end{cases} \implies \begin{cases} (2) + (3) \implies 2x - 3y = 0 \implies \\ 2x - 3y = 0 \implies \end{cases} \quad \begin{aligned} x &= \frac{3}{2} y \implies y = \frac{2}{3} x \\ z &= x - y = x - \frac{2}{3} x = \frac{1}{3} x \end{aligned}$$

$$X = (x, \frac{2}{3}x, \frac{1}{3}x) = \frac{1}{3}x(3, 2, 1) \text{ on pose } U = (3, 2, 1)$$

$$X = \alpha U \implies \text{Ker}(f) = \text{Vect}\{U\}$$

$$\text{Im}(f) = \{(x', y', z') \in \mathbb{R}^3 / \exists (x, y, z) \in \mathbb{R}^3 \text{ tel que } (x', y', z') = f(x, y, z)\}$$

$$\text{Soit } Y = (x', y', z') \in \text{Im}(\varphi) \implies \exists (x, y, z) \in \mathbb{R}^3 \text{ tel que}$$

$$Y = \varphi(x, y, z) = (2x - 3y, x - 2 + z, x - y - z)$$

$$\begin{cases} x' = 2x - 3y & y' + z' = x' \\ y' = x - 2y + z & Y = (y' + z', y', z') = (y', y') + \\ z' = x - y - z & = (y', y', 0) + (z', 0, z') \end{cases}$$

$$= y' \underbrace{(1, 1, 0)}_{V_1} + z' \underbrace{(1, 0, 1)}_{V_2}$$

$$Y = y' V_1 + z' V_2$$

$$\text{donc } \text{Im}(\alpha) = \text{Vect}\{V_1, V_2\}.$$

$$3) \psi : \mathbb{R}_n[X] \longrightarrow \mathbb{R}_n[X]$$

$$P(X) \longmapsto \psi(P(X)) = P'(X)$$

Calculer $\text{Im}\psi$ et $\text{Ker}\varphi$.

Déterminer $\text{Ker}\psi$.

$$\text{Ker}(\psi) = \{P \in \mathbb{R}_n[X] \text{ tel que } \psi(P(x)) = 0\}.$$

$$\text{Soit } P(x) = a_0 + a_1x_1 + a_2x^2 + \dots + a_nx^n \in \text{Ker}(\varphi)$$

$$\implies \varphi(P(x)) = 0$$

$$\implies P'(x) = 0$$

$$\implies a_1 \cdot 1 + 2 a_i X + \dots + n a_n x^{n-1} = 0$$

$$\text{or } \{1, x, x^2, \dots, x^{n-1}\} \text{ est libre}$$

$$\text{donc } \begin{cases} a_1 = 0 \\ 2a_2 = 0 \\ \vdots \\ n a_{n-1} = 0 \end{cases} \iff P(x) = a_0$$

$$\begin{cases} \text{Ker}(\psi) = \{P(x) \in \mathbb{R}_n[X] / P(x) = a_0 = \text{cte}\} \\ \quad = \{\alpha / \alpha \in \mathbb{R}\}. \end{cases}$$

Déterminons $\text{Im}(\psi)$

$$\text{Im}(\psi) = \{\psi(P(x)) \in \mathbb{R}_n[X]\}$$

$$\begin{aligned} \text{Soit } Q \in \text{Im}(f). \text{ Ainsi } Q &= \psi(P) = a_1 + 2a_2 X + \dots + a_n X^{n-1} \\ &= a_1 + 2a_2 X + \dots + na_n X^{n-1} \end{aligned}$$

$$\text{Ainsi } \text{Im}(\psi) = \text{Vect}\{1, x, x^2, \dots, x^{n-1}\} = \mathbb{R}_{n-1}[X]$$

Proposition 1.3.2 Soit f une application linéaire de E dans F . Alors les assertions suivantes sont vérifiées :

1. L'image par f d'un système lié de E est un système lié de F .
2. Si A est un s-ev. de E , alors $f(A)$ est un s-ev de F .
3. Si $\{U_1, U_2, \dots, U_n\}$ est un système générateur d'un s-ev A alors l'image $\{f(U_1), \dots, f(U_n)\}$ est un système générateur de $f(A)$.

Preuve.

1. Soit $\{V_1, \dots, V_n\}$ un système (liée) général lié de E .

Donc il existe $(\lambda_1, \dots, \lambda_n \in \mathbb{K}^n$ scalaires non tous nuls tel que $\lambda_1 V_1 + \lambda_2 V_2 + \dots = \lambda_n V_n = O_E$. Ainsi $f(\lambda_1 V_1 + \dots + \lambda_n V_n) = \lambda_1 f(V_1) + \dots + \lambda_n f(V_n) = O_F$. Il existe ainsi $\lambda_1, \dots, \lambda_n$ non tous nuls tels que

$$\lambda_1 f(V_1) + \dots + \lambda_2 f(V_2) + \dots + \lambda_n f(V_n) = O_F$$

Donc $\{f(V_i), \dots, f(V_n)\}$ est liée.

2. Soit A un s-ev de E

$$f(A) = \{f(x) / x \in A\} = \{y \in F, \exists x \in A, y = f(x)\}$$

Comme A est un s-ev de E donc $O_E \in A$, ainsi $f(O_E) \in f(A)$. Donc $f(A)$ est non vide.

Soit maintenant $\alpha, \alpha' \in \mathbb{K}$ et $Y_1, Y_2 \in f(A)$.

$$Y_1 \in f(A) \implies \exists x_1 \in A \text{ tel } Y_1 = f(x_1)$$

$$Y_2 \in f(A) \implies \exists x_2 \in A \text{ tel que } y_2 = f(x_2)$$

$$\alpha Y_1 + \alpha' Y_2 = \alpha f(x_1) + \alpha' f(x_2) = f(\alpha x_1 + \alpha' x_2).$$

$$\text{Posons } x_3 = (\alpha x_1 + \alpha' x_2) \in A. \text{ Ainsi } \alpha Y_1 + \alpha' Y_2 = f(x_3) \in f(A)$$

D'où $f(A)$ est un s-ev de F .

3. Soit $A = Vect\{U_1, \dots, U_n\}$

Montrer que $f(A) = Vect\{f(U_1), \dots, f(U_n)\}$

Soit $Y \in f(A) \implies \exists X \in A$ tel que $Y = f(X)$.

$$X \in A \implies \exists \alpha_1, \dots, \alpha_n \in \mathbb{K} \text{ tel que } X = \alpha_1 U_1 + \dots + \alpha_n U_n$$

$$f(X) = f(\alpha_1 U_1 + \dots + \alpha_n U_n) = \alpha_1 f(U_1) + \alpha_2 f(U_2) + \dots + \alpha_n f(U_n)$$

$$Y = \alpha_1 f(U_1) + \dots + \alpha_n f(U_n).$$

Donc $f(A) = Vect\{f(U_1) + \dots + f(U_n)\}$

Théorème 1.3.1 *Caractérisation des applications linéaires injectives*

Soit $f \in \alpha_{\mathbb{K}}(E, F)$. Alors les conditions suivantes sont équivalentes :

1. f est injective
2. $Ker(f) = \{O_E\}$
3. L'image par f d'un système libre de E est un système libre de F

Preuve.

Montrer que (1) \implies (2)

Soit X un élément de $Ker(f)$ donc $f(X) = 0$ où f est linéaire donc $f(O_E) = O_F$
on a

$$\begin{cases} f(X) = 0 \\ f(O_E) = \{O_F\} \end{cases} \implies f(X) = f(O_E).$$

or f est injective donc $O_E = X$ d'où $Ker(f) = \{O_E\}$.

Montrer que (2) \implies (3)

Soit $\{U_1, \dots, U_n\}$ un système libre de E

Montrer que $\{f(U_1), \dots, f(U_n)\}$ est un système libre de F .

Soit $\lambda_1, \dots, \lambda_n \in \mathbb{K}$ tel que $\lambda_1 f(U_1) + \lambda_2 f(U_2) + \dots + \lambda_n f(U_n) = 0$ où f est linéaire donc $f(\lambda_1 U_1 + \dots + \lambda_n U_n) = 0_F$.

Donc $(\lambda_1 U_1 + \dots + \lambda_n U_n) \in \text{Ker}(f)$ or (2) $\implies \text{Ker}(f) = 0$

d'où $\lambda_1 U_1 + \dots + \lambda_n U_n = 0$.

Or $\{U_1, \dots, U_n\}$ est libre donc $\lambda_1 = \lambda_2 = \dots = \lambda_n = 0$ d'où le système $\{f(U_1), \dots, f(U_n)\}$ est libre.

Montrer que (3) \implies (1).

Supposons que l'image par f d'un système libre de E est un système libre de F .

Soient X, X' deux éléments de E tel que $f(X) = f(X')$.

Soit $\{e_1, e_2, \dots, e_n\}$ une base de E ; $\exists \alpha_i \in \mathbb{K} \ i = 1, \dots, n$

$$X = \alpha_1 e_1 + \dots + \alpha_n e_n$$

$$X' = \alpha'_1 e_1 + \dots + \alpha'_n e_n$$

$$f(X) = f(X') \iff \alpha_1 f(e_1) + \dots + \alpha_n f(e_n) = \alpha'_1 f(e_1) + \dots + \alpha'_n f(e_n)$$

$$\text{Ainsi } (\alpha_1 - \alpha'_1)f(e_1) + (\alpha_n - \alpha'_n)f(e_2) + \dots + (\alpha_n - \alpha'_n)f(e_n) = 0$$

or $f\{e_1, \dots, f(e_n)\}$ est libre d'après (ii)) d'où

$$\left\{ \begin{array}{l} \alpha_1 - \alpha'_1 = 0 \\ \vdots \\ \alpha_n - \alpha'_n = 0 \end{array} \right\} \implies \left\{ \begin{array}{l} \alpha_1 = \alpha'_1 \\ \alpha_2 = \alpha'_2 \\ \vdots \\ \alpha_n = \alpha'_n \end{array} \right.$$

d'où $X = X'$ et par conséquent f est injective.

Exemple 1.3.2

$$\begin{aligned} f : \mathbb{R}^4 &\longrightarrow \mathbb{R}^4 \\ (x, y, z, t) &\longmapsto (2x, x + y, y - 2z, 3z + t) \end{aligned}$$

$$\text{Ker}(f) = \{X \in \mathbb{R}^4 / f(X) = 0_{\mathbb{R}^4}\}$$

Soit $X = (x, y, z, t)$ tel que $f(X) = f(x, y, z, t) = 0_{\mathbb{R}^4}$

$$\begin{cases} 2x = 0 \\ x + y = 0 \\ y - 2z = 0 \\ 3z + t = 0 \end{cases}, \quad \begin{cases} x = 0 \\ y = 0 \\ z = 0 \\ t = 0 \end{cases}$$

d'où $X = 0_{\mathbb{R}^4}$, ainsi $\text{Ker}(f) = \{0_{\mathbb{R}^4}\}$ donc f est injective.

Proposition 1.3.3 (Détermination d'une application linéaire)

Soient E et F deux \mathbb{K} - ev, $B = \{U_1, \dots, U_n\}$ une base de E ; $\{U'_1, U'_2, \dots, U'_n\}$ un système de vecteur de F . Alors \exists une application linéaire et une seule $f : E \longrightarrow F$ telle que

$$f(U_1) = U'_1, f(U_2) = U'_2, \dots, f(U_n) = U'_n$$

Remarque 1.3.2 Une application linéaire est entièrement déterminée par la donnée des images des éléments d'une base de l'espace de départ.

Exemple :

Soit $f : \mathbb{R}^3 \longrightarrow \mathbb{R}^2$ telle que

$$f(1, 1, 1) = (2, 1) ; \quad f(1, 0, 1) = (1, 2) ; \quad f(1, 0, -1) = (3, 0).$$

Ces données définissent - elles une application linéaire de \mathbb{R}^3 vers \mathbb{R}^2 .

$$B = \{(1, 1, 1), (1, 0, 1), (1, 0, -1)\}$$

Soit λ, γ, β tels que

$$\lambda(1, 1, 1) + \beta(1, 0, 1) + \gamma(1, 0, -1) = 0(0, 0, 0)$$

$$\begin{cases} \lambda + \beta + \gamma = 0 \\ \gamma = 0 \\ \lambda + \beta - \gamma = 0 \end{cases} \implies \begin{cases} \lambda = 0 \\ \beta = 0 \\ \gamma = 0 \end{cases}$$

1.3. NOYAU ET IMAGE D'UNE APPLICATION LINÉAIRE

B est libre de plus cette famille est constituée de 3 vecteurs, et que \mathbb{R}^3 est de dimension 3, d'où B est une base de \mathbb{R}^3 . Par conséquent f est une application linéaire.

$$B = \{U, V, W\}$$

$$X = (x, y, z) \in \mathbb{R}^3$$

$$= aU + bV + cW$$

$$f(X) = f(U) + bf(V) + cf(W)$$

$$= a(2, 1) + b(1, 2) + c(3, 0)$$

$$= (2a + b + 3c, a + 2b)$$

Comme $X = aU + bV + cW = (x, y, z)$, on a

$$\begin{cases} x = a + b + c \\ y = a \\ z = a + b - c \end{cases} \quad \begin{cases} b + c = x - y \\ b - c = z - y \end{cases} \quad \implies b = \frac{1}{2}(x + z - 2y)$$

$$\begin{cases} a = y \\ b = \frac{1}{2}(x - 2y + z) \\ c = x - y - \frac{1}{2}(x - 2y + z) \end{cases} \quad \implies \begin{cases} a = y \\ b = \frac{1}{2}(x - 2y + z) \\ c = \frac{1}{2}(x - z) \end{cases}$$

$$\begin{aligned} f(x, y, z) &= \left(2y + \frac{1}{2}(x - 2y + z) + \frac{3}{2}(x - y), y + x - 2y + z\right) \\ &= \left(2x - \frac{1}{2}y + \frac{1}{2}z, x - y + z\right) \end{aligned}$$

Théorème 1.3.2 Soient $f \in \mathcal{L}_{\mathbb{R}}(E, F)$ et $\{e_1, \dots, e_n\}$ une base de E .

Alors les assertions suivantes sont vérifiées

1. f est injective $\iff \{f(e_1), \dots, f(e_n)\}$ est libre
2. f est surjective $\iff \{f(e_1), \dots, f(e_n)\}$ est un système générateur
3. f est bijective $\iff \{f(e_1), \dots, f(e_n)\}$ est une base de F .

Preuve

(1) est déjà montré (voir caractérisation des applications linéaires injectives)

(2) Soit $Y \in F$ comme f est surjective donc $\exists X \in E$ tel que $f(X) = Y$, avec $X = \lambda_1 e_1, \dots, \lambda_n e_n$; $\lambda_1, \dots, \lambda_n \in \mathbb{K}$

$$f(X) = \lambda_1 f(e_1) + \dots + \lambda_n f(e_n) \text{ car } f \text{ est linéaire}$$

d'où

$$Y = \lambda_1 f(e_1) + \dots + \lambda_n f(e_n)$$

$\{f(e_1), \dots, f(e_n)\}$ est un système générateur de F .

\Leftrightarrow Supposons $\{f(e_1), \dots, f(e_n)\}$ un système générateur de F .

Soit $Y \in F \Rightarrow Y \in Vect\{f(e_1), \dots, f(e_n)\}$, $\exists \lambda_i \in \mathbb{K} \ i = 1, \dots, n$ tel que

$$\begin{aligned} Y &= \lambda_1 f(e_1) + \dots + \lambda_n f(e_n) \\ &= f(\lambda_1 e_1 + \dots + \lambda_n e_n) \end{aligned}$$

Posons $Z = \lambda_1 e_1 + \dots + \lambda_n e_n \in E$ donc $Y = f(Z)$ d'où $\exists Z \in E$ tel que $Y = f(Z)$ donc f est surjectif.

(3) Conséquence de (1) et (2).

Remarque 1.3.3 Soit E un \mathbb{K} ev de dimension finie et $f \in \mathcal{L}_{\mathbb{K}}(E)$ alors les conditions suivantes sont équivalentes

1. f est injective
2. f est surjective
3. f est bijective

Exemple 1.3.3

$$\begin{aligned} f : \mathbb{R}^3 &\longrightarrow \mathbb{R}^3 \\ (x, y, z) &\longmapsto (3x, x - 2y, x + y + z) \end{aligned}$$

f est linéaire donc f est un endomorphisme

$$\begin{aligned} Ker(f) &= \{X \in \mathbb{R}^3 \text{ tel que } f(X) = 0\} \\ X &= (x, y, z) \in Ker(f), \\ f(X) &= f(x, y, z) = (3x, x - 2y, x + y + z) = (0, 0, 0) \end{aligned}$$

$$\begin{cases} 3x = 0 \\ x - 2y = 0 \\ x + y + z = 0 \end{cases} \quad \begin{cases} x = 0 \\ y = 0 \\ z = 0 \end{cases}$$

d'où $X = (0, 0, 0)$ donc f est injective.

$$\text{Ker}(f) = \{O_{\mathbb{R}^3}\}.$$

Par conséquent f est bijective.