

# chapitre 2 : Applications Linéaires.

Soyons  $K$  un corps commutatif

$E$  et  $F$  deux  $K$ -e.v.

§ I) Généralités :

1) Définitions et exemples

Pr. M. Barry

Definition :

Soit  $f: E \rightarrow F$  une application.

On dit que  $f$  est linéaire si :

$$1 - \forall (x, x') \in E^2, f(x+x') = f(x) + f(x')$$

$$2 - \forall \alpha \in K, \forall x \in E, f(\alpha \cdot x) = \alpha \cdot f(x)$$

Pr. M. Barry

Définition: Soit  $f: E \rightarrow F$  une application

On dit que  $f$  est linéaire si

$$+ \quad +$$
$$\begin{aligned} & (\alpha, \alpha') \in K^2 \quad (x, x') \in E^2 \\ f(\alpha \cdot x + \alpha' \cdot x') &= \alpha \cdot f(x) + \alpha' \cdot f(x') \end{aligned}$$

Fr. M. Barry

Remarque : Soit  $f: E \rightarrow F$  une application

linéaire. Alors on a les assertions suivantes :

1.  $f(0_E) = 0_F$

2.  $\forall x \in E, f(-x) = -f(x)$ .

3.  $\forall d_i \in K$  pour  $i=1 \dots n$  et  $\forall x_i \in E$   
pour  $i \in \{1, \dots, n\}$   $f\left(\sum_{i=1}^n d_i \cdot x_i\right) = \sum_{i=1}^n d_i \cdot f(x_i)$

Premise: Comme  $f$  est linéaire; donc

$$\forall \alpha \in K, \forall x \in F$$

$$f(\alpha \cdot x) = \alpha \cdot f(x).$$

1) si  $\alpha = 0_K$        $f(0_K \cdot x) = 0_K \cdot f(x)$

$$f(0_E) = 0_F.$$

2) si  $\alpha = -1_K$  alors  $f(-1_K \cdot x) = -1_K \cdot f(x)$

$$f(-x) = -f(x)$$

Définition: Soit  $f: E \rightarrow F$  une application.  
On dit que  $f$  est un isomorphisme si  $f$  est linéaire et bijective.

Définition: On appelle endomorphisme de  $E$ , toute application linéaire de  $E$  dans  $E$ .

Pr. M. Barry

Définition: On appelle automorphisme de  $E$ , tout endomorphisme de  $E$  qui est bijectif.

Définition: On appelle forme linéaire de  $E$  toute application linéaire de  $E$  dans  $K$ .

P.N. Barry

## Notations :

$$\mathcal{L}_K(E, F)$$

: l'ensemble des applications linéaires de  $\underline{E}$  dans  $\underline{F}$ .

$$\mathcal{L}_K(E) = \mathcal{L}(E) = \text{End}_K(E)$$

classe endomorphismes de  $\underline{E}$

$$\mathcal{L}_K(E, K) = E^*$$

: l'ensemble des formes linéaires de  $\underline{E}$ .

Exemple :

Ide :  $E \rightarrow E$  est une  
application linéaire.

Exemple :

$f: \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^2$   
 $f(x, y, z) \mapsto (3x - y + 3, x + 2y - 3)$

$f$  est linéaire.

Pr. M. Barry

En effet i) Soient  $x = (x_1, y_1, z_1)$  et  $x' = (x'_1, y'_1, z'_1)$

deux éléments de  $\mathbb{R}^3$

$$x + x' = (x + x'_1, y + y'_1, z + z'_1)$$

$$f(x + x') = \begin{bmatrix} 3(x + x'_1) - (y + y'_1) + (z + z'_1); \\ (x + x'_1) + 2(y + y'_1) - (z + z'_1) \end{bmatrix}$$

$$= \begin{bmatrix} 3x - y + z + 3x' - y' + z'; \\ x + 2y - z + x' + 2y' - z' \end{bmatrix}$$

$$= (3x - y + z, x + 2y - z) + (3x' - y' + z', x' + 2y' - z')$$

$$= f(x) + f(x').$$

ii) Soient  $\alpha \in \mathbb{R}$  et  $x = (x_1, y, z) \in \mathbb{R}^3$

$$\alpha \cdot x = (\alpha x_1, \alpha y, \alpha z)$$

$$f(\alpha \cdot x) = (3\alpha x - \alpha y + \alpha z, \alpha x + 2\alpha y - \alpha z)$$

$$= \alpha \cdot (3x - y + z, x + 2y - z)$$

$$= \alpha \cdot f(x).$$

Tr. M. Barry

Donc  $f$  est linéaire.

Exemple :

$$g: \mathbb{R}^4$$

$$(x_1, y_1, z_1, t) \mapsto x_1 + 4y_1 + 4z_1 + t$$

$g$  est linéaire.

En effet

$$x = (x_1, y_1, z_1, t)$$

et  $x$

Sont

$$(\alpha, \alpha') \in \mathbb{R}^2$$

et

$$x' = (x'_1, y'_1, z'_1, t')$$

Pr. M. Boury

$$\alpha \cdot X + \alpha' \cdot X' = (\alpha x + \alpha' x', \alpha y + \alpha' y', \alpha z + \alpha' z', \alpha t + \alpha' t)$$

$$\begin{aligned} g(\alpha \cdot X + \alpha' \cdot X') &= (\alpha x + \alpha' x', \alpha y + \alpha' y', \alpha z + \alpha' z', \alpha t + \alpha' t) \\ &= (\alpha x + 4\alpha y + 4\alpha z + \alpha t) + (\alpha' x' + 4\alpha' y' + 4\alpha' z' + \alpha' t) \\ &= \alpha \cdot (x + 4y + 4z + t) + \alpha' \cdot (x' + 4y' + 4z' + t') \\ &= \alpha \cdot g(X) + \alpha' \cdot g(X') \end{aligned}$$

Donc  $g$  est linéaire.

Donc  $g$  est une forme linéaire de  $\mathbb{R}^4$ .

Exemple:  $h: \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^3$

$$(x, y, z) \mapsto (xy, x-y+z, x+y+z)$$

$h$  n'est pas linéaire.

génét: Soit  $u = (1, 2, 3)$   $v = (-1, 5, 4)$

$$u+v = (0, 7, 7)$$

$$h(u+v) = (0, 0, 14)$$

$$h(u) = (2, 2, 6)$$

$$h(v) = (-5, -2, 8)$$

$$h(u) + h(v) = (-3, 0, 14)$$

$$h(u) + h(v) \neq h(u+v)$$

$h$  n'est pas linéaire.

Exemple:  $\mathcal{D}: \mathbb{R}_n[x] \rightarrow \mathbb{R}_n[x]$

$$P(x) \mapsto \mathcal{D}(P(x)) = \frac{d}{dx} P(x)$$

$\mathcal{D}$  est linéaire.

$\mathcal{D}$  est un endomorphisme de  $\mathbb{R}_n[x]$ .

P. McBaugh

## Homework

2

Opérations sur les applications linéaires:

2-1

Addition:

Soyons  $f, g \in \mathcal{E}_K(\bar{\mathbb{F}}, \mathbb{F})$

Pr. M. Berry.

$$f: E \rightarrow F$$
$$x \mapsto f(x)$$

$$g: E \rightarrow F$$
$$x \mapsto g(x)$$

$$f+g: E \longrightarrow F$$
$$x \mapsto (f+g)(x) = f(x) + g(x).$$

Proposition:  $f+g$  est linéaire

Fr. M. Barry

Preuve : Homework

Remarque :

$$\mathcal{S}_K(E, F) +$$

est un

groupe abélien.

2-2)

Multiplication par un scalaire

Soient  $\alpha \in K$

et  $f \in \mathcal{S}_K(E, F)$

$$\alpha f = \alpha \sum_{k=1}^n f_k e_k$$

Tr. M. Barry

$f \in \mathcal{L}_K(E, F)$ :  $f: E \rightarrow F$   
 Soit  $x \in E$ ,  $(\alpha \cdot f)(x) = \alpha f(x)$

$\alpha \cdot f: E \rightarrow F$   
 $x \mapsto \alpha \cdot f(x)$

**Proposition:**  $\alpha \cdot f$  est linéaire.

Fr. M. Barry

Remarque :

1 -  $\mathcal{L}_K(E, F)$  + \* est un  $K$ -e.v

2 - Si  $E$  et  $F$  sont de dimension finie

alors  $\dim(\mathcal{L}_K(E, F)) = \dim(E) \times \dim(F)$

Fr. M. Barry

## 2-3) Composition d'applications linéaires:

Soyons  $E, F$  et  $G$  3 Ké. V

$f : E \rightarrow F$ ,  $g : F \rightarrow G$  deux

applications linéaires



Pr. M. Barry

Proposition

gof est linéaire

Remarque:

Soit  $f \in \mathcal{S}_K(E)$ , on

endomorphisme de  $E$ .

1 -  $f^m = fof \dots of$  est aussi un endomorphisme  
de  $E$ .

2 -  $f^{m+1} = f^m of = fo f^m$

P. M. Barry

## 2-4 Application linéaire réciproque :

Soit  $f \in \mathcal{L}_K(E, F)$  et  $f$  bijective

Donc  $f^{-1}$  existe

Proposition:  $f^{-1}$  est linéaire

Prouve:

$$f: E \rightarrow F \\ x \mapsto f(x)$$

$$; f^{-1}: F \rightarrow E \\ y \mapsto f^{-1}(y)$$

R. M. Barry

Sorant  $(y, y')$   $\in F^2$  et  $(\alpha, \beta) \in K^2$ .

$y \in F \Rightarrow \exists x \in E \text{ tq } y = f(x)$  et  $x = \bar{f}(y)$

$y' \in F \Rightarrow \exists x' \in E \text{ tq } y' = f(x')$  et  $x' = \bar{f}(y')$

$$\begin{aligned} \bar{f}(\alpha \cdot y + \beta \cdot y') &= \bar{f}[\alpha \cdot f(x) + \beta \cdot f(x')] \\ &= \bar{f}[\alpha \cdot x + \beta \cdot x'] \end{aligned}$$

car f est linéaire

Pr. M. Barry

$$\begin{aligned}
 &= \bar{f}^{-1} \left[ g(\alpha \cdot x + \beta \cdot x') \right] \\
 &= (\bar{f}^{-1} \circ g) (\alpha \cdot x + \beta \cdot x') \\
 &= \text{Id}_E (\alpha \cdot x + \beta \cdot x') \\
 &= \alpha \cdot x + \beta \cdot x' \\
 &= \alpha \cdot \bar{f}'(y) + \beta \cdot \bar{f}'(y')
 \end{aligned}$$

Pr. M. Barry

Donc  $f'$  est linéaire.

## § II) Noyau et Image d'une application linéaire

1) Définitions et exemples:

Soit  $f \in \mathcal{L}(E, F)$ .

F. M Barry

Définition

On appelle moyau de  $f$ , l'ensemble des éléments de  $E$  dont l'image par  $f$  est nulle.

$$\text{Ker}(f) = \{x \in E \mid f(x) = 0_F\}$$

Définition

On appelle image de  $f$ , l'ensemble des images des éléments de  $E$  par  $f$ .

On note

$$\text{Im}(f) = \{f(x) \mid x \in E\}$$

Remarque : Soit  $f \in \mathcal{L}_K(E, F)$

1 -  $\text{Ker}(f) \subset E$

2 -  $\text{Im}(f) \subset F$ .

Proposition. Soit  $f \in \mathcal{L}_K(E, F)$ . Alors les assertions suivantes sont vérifiées :

1 -  $\text{Ker}(f)$  est un s.e.v de  $E$

2 -  $\text{Im}(f)$  est un s.e.v de  $F$ .

Pr. M. Barry

Preuve :

i) Montreons que  $\text{Ker}(f)$  est un sp.vd E

$$\text{Ker}(f) \neq \emptyset$$

$$\exists e \in E \text{ tel que } f(e) = e$$

Donc  $e \in \text{Ker}(f)$

$$\text{Ker}(f) \neq \emptyset$$

ii) Soient  $(x, x') \in \text{Ker}(f)^2$  et  
 $(\alpha, \beta) \in K$

$$x \in \text{Ker}(\beta) \Rightarrow f(x) = 0_F$$

$$x' \in \text{Ker}(\gamma) \Rightarrow f(x') = 0_F$$

$$\begin{aligned} f(\alpha \cdot x + \beta \cdot x') &= \alpha \cdot f(x) + \beta \cdot f(x') \\ &= \alpha \cdot 0_F + \beta \cdot 0_F \end{aligned}$$

$$= 0_F + 0_F = 0_F$$

$$\alpha \cdot x + \beta \cdot x' \in \text{Ker}(f)$$

Donc  $\text{Ker}(f)$  est un s.e.v de  $E$ .

Pr. M. Barry

2) Montrons que  $\text{Im}(f)$  est un sous-espace de  $F$ .

i)  $\text{Im}(f) \neq \emptyset$

On a  $Q \in \text{Im}(f) = f(Q) \Rightarrow Q = f(Q)$

$\text{Im}(f) \neq \emptyset$

ii) Soient  $(y_1, y_2) \in \text{Im}(f)$  et  $(\alpha, \beta) \in K^2$

$y_1 \in \text{Im}(f)$  et  $y_2 \in \text{Im}(f)$

Pr. M. Barry

$$y \in \text{Im}(f) \Rightarrow \exists x \in E \text{ tq } y = f(x)$$

$$y' \in \text{Im}(f) \Rightarrow \exists x' \in E \text{ tq } y' = f(x')$$

$$\alpha \cdot y + \beta \cdot y' = \alpha \cdot f(x) + \beta \cdot f(x')$$

$$= f(\alpha \cdot x + \beta \cdot x') \quad \text{car } f \text{ linéaire}$$

Possom  $x \in \alpha \cdot x + \beta \cdot x' \in E$

$$\alpha \cdot y + \beta \cdot y' = f(x'') \in \text{Im}(f)$$

Donc  $\text{Im}(f)$  est un sous-ensemble de  $F$ .

Pr. M. Barry

## Exemple :

Soit  $f: \mathbb{R}^4 \rightarrow \mathbb{R}^2$

$$f(x_1, y, z, t) = (x-y+2z+t, 2x+y-3+z)$$

On a festé une application linéaire.

$$\text{Ker}(f) = \{x \in \mathbb{R}^4 \mid f(x) = 0\}$$

$$\text{Soit } x = (x_1, y, z, t) \in \text{Ker}(f)$$

$$f(x) = 0 \Rightarrow$$

$$\begin{cases} x-y+2z+t=0 \\ 2x+y-3+z=0 \end{cases}$$

$$\left\{ \begin{array}{l} x - y = -2z - t \quad (1) \\ 2x + y = 3 - 3t \quad (2) \end{array} \right.$$

$$3x = -3 - 4t \Rightarrow$$

$$x = -\frac{1}{3}z - \frac{4}{3}t$$

(2):

$$\begin{aligned} y &= -2x + 3 - 3t \\ &= \frac{2}{3}z + \frac{8}{3}t + 3 - 3t \\ y &= \frac{5}{3}z - \frac{1}{3}t \end{aligned}$$

$$\begin{aligned}
 X &= \left( -\frac{1}{3}z - \frac{4}{3}t, \frac{5}{3}z - \frac{1}{3}t, z + t \right) \\
 &= \left( -\frac{1}{3}z, \frac{5}{3}z, z \right) + \left( -\frac{4}{3}t, \frac{1}{3}t, t \right) \\
 &= \frac{1}{3}z \begin{pmatrix} 1 & 5 & 3 & 0 \end{pmatrix} + \frac{1}{3}t \begin{pmatrix} -4 & 1 & 0 & 3 \end{pmatrix}
 \end{aligned}$$

Possom  $U = \begin{pmatrix} 1 & 5 & 3 & 0 \end{pmatrix}$  et  $V = \begin{pmatrix} -4 & 1 & 0 & 3 \end{pmatrix}$

$$\begin{aligned}
 X &= \frac{1}{3}z \cdot U + \frac{1}{3}z \cdot V \\
 \text{Ker}(A) &= \text{Lin}(\{U, V\})
 \end{aligned}$$

Pr. M. Barry

2) Image de  $f$

$\text{Im}(f) = \{f(x) \mid x \in \mathbb{R}^4\}$

Soit  $y \in \text{Im}(f) \Rightarrow \exists x = (x_1, y, z, t) \in \mathbb{R}^4$

$y = f(x) = (x - y + 2z + t, 2x + y - 3z + 3t)$

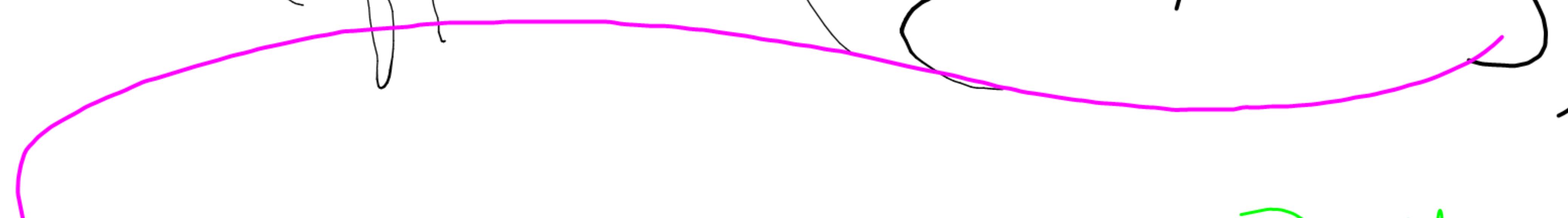
$= (x, 2x) + (-y, y) + (2z, -3z) + (t, 3t)$

$= x(1, 2) + y(-1, 1) + z(2, -3) + t(1, 3)$

Possons  $w_1 = (1, 2)$ ;  $w_2 = (-1, 1)$   
 $w_3 = (2, -1)$ ;  $w_4 = (1, 3)$

$$y = x \cdot w_1 + y \cdot w_2 + z \cdot w_3 + t \cdot w_4$$

$$\text{Im}(f) = \text{Lin} \left\{ \{w_1, w_2, w_3, w_4\} \right\}$$



P. M. Barry

Exemple: Considérons l'application linéaire  $\mathcal{D}: \mathbb{R}_n[x] \rightarrow \mathbb{R}_m[x]$

$$\text{Ker } \mathcal{D} = \{ p(x) \in \mathbb{R}_n[x] \mid \mathcal{D}(p(x)) = 0 \}$$

$$\text{Im } \mathcal{D} = \{ \mathcal{D}(p(x)) \mid p(x) \in \mathbb{R}_n[x] \}$$

Homework

P. M. Barry

## 2) Propriétés des applications linéaires :

Proposition :

Alors les assertions suivantes sont vérifiées :

Soit  $f \in \mathcal{L}(E, F)$ .

1 - L'image par  $f$  d'un système de  $E$  est un système lié de  $F$ .

2 - Si  $A$  est un s.e.v de  $E$  alors  $f(A)$  est un s.e.v de  $F$ .

F. Barry

4) — Si  $\{u_1, u_2, u_3, \dots, u_n\}$  est un système génératrice  
d'un S.E.V  $A$  alors  $\{f(u_1), f(u_2), \dots, f(u_n)\}$   
est un système génératrice de  $f(A)$ .

Preuve : Homework K

Pr. M. Barry

Théorème : (Caractérisation des applications  
finies avec injetivités)

Soit  $f \in \mathcal{S}_X(E, F)$ .

Alors les conditions suivantes sont équivalentes :

1 -  $f$  est injective

2 -  $\text{Ker}(f) = \{\mathbf{0}_E\}$

Preuve :

Pr. M. Barry

Supposons que  $f$  est injective et

Montrons que

$$\text{Ker}(fg) = \{0_E\}$$

Soit  $x \in \text{Ker}(fg)$

$$f(x) = 0_F$$

$$\text{et } f(q_t) = 0_F$$

$$f(x) = f(0_E)$$

Comme  $f$  est injective

Donc

$$\text{Ker}(fg) = \{0_E\}.$$

$$x = q_t$$

Pr. M. Barry

2)  $\Rightarrow$  1) Supposons que  $\text{Ker}(f) = \{0_E\}$   
 Montrons que  $f$  est injective  
 Soient  $(x, x') \in E^2$  tels que  $f(x) = f(x')$   
 $f(x) = f(x') \Rightarrow f(x) - f(x') = 0_F$   
 $f(x - x') = 0_F \Rightarrow x - x' \in \text{Ker}(f)$   
 Comme  $\text{Ker}(f) = \{0_E\}$  . Donc  $x - x' = 0_E$   
 $x = x'$  . Donc  $f$  est injective P.M.B

Théorème : Soit  $f \in \mathcal{S}_K(E, F)$ .

Alors les conditions suivantes sont équivalentes :

1 -  $f$  est injective

2 - Si l'image par  $f$  d'un système libre

de  $E$  est un

système libre de  $F$ .

Tr. M. Barry

Exemple :

$f: \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^4$

$(x, y, z) \mapsto (2x, x+y, x-y+z, 2x-z)$

$f$  est injective

en effet

$\ker f = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 \mid f(x, y, z) = 0\}$

F. M. Barré

Sei  $X = (x, y, z) \in \text{Ker}(f)$   
 $f(x, y, z) = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} \in \mathbb{R}^3 \Rightarrow \left\{ \begin{array}{l} 2x = 0 \\ x + y = 0 \\ x - y + z = 0 \\ 2x - z = 0 \end{array} \right.$   
 $\left\{ \begin{array}{l} x = 0 \\ y = 0 \\ z = 0 \end{array} \right. \Rightarrow X = (0, 0, 0) = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} \in \mathbb{R}^3$   
 $\text{Ker}(f) = \left\{ \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} \right\}$   
 $f$  ist injektiv.

Pr. McBarry

Théorème: Soient  $f \in \mathcal{L}(E, F)$  et

$B = \{e_1, e_2, \dots, e_n\}$  une base de  $E$ . Alors

les conditions suivantes sont vérifiées

1 -  $f$  est injective  $\iff \{f(e_1), f(e_2), \dots, f(e_n)\}$  est libre

2 -  $f$  est surjective  $\iff \{f(e_1), f(e_2), \dots, f(e_n)\}$  est un système génératrice de  $F$

3 -  $f$  est bijective  $\iff \{f(e_1), f(e_2), f(e_3), \dots, f(e_n)\}$  est une base de  $F$ .

Preuve :

Fr. M. Barry

1) Fait.

2)  $\Rightarrow$  Soit  $y \in F$ .  
Comme  $f$  est surjective, il existe  $x \in E$  tq  $y = f(x)$

$$x \in E \Rightarrow \exists d_1, d_2, \dots, d_m \in K \text{ tq } x = \sum_{i=1}^m d_i \cdot e_i$$

$$y = f(x) = f\left(\sum_{i=1}^m d_i \cdot e_i\right) = \sum_{i=1}^m d_i \cdot f(e_i)$$

Donc  $\{f(e_1), f(e_2), \dots, f(e_n)\}$  est un système génératrice de  $F$ .

Soit  $y \in F$ .  
 $\exists \beta_1, \beta_2, \dots, \beta_n \in K$  tq  $y = \beta_1 f(e_1) + \dots + \beta_n f(e_n)$   
 (car  $(f(e_1), f(e_2), \dots, f(e_n))$  est système générant de  $F$ ).  
 $y = f(\beta_1 e_1 + \beta_2 e_2 + \dots + \beta_n e_n)$   
 Posons  $x = \beta_1 e_1 + \beta_2 e_2 + \dots + \beta_n e_n$   
 $y = f(x) \Rightarrow$   $f$  est surjective.

Fr. M. Barry

(3)  $f$  est bijective  $\iff$   $f$  est injective et surjective  
 $\iff \{f(e_1), f(e_2), \dots, f(e_n)\}$  est libre et  
générateur de  $F$ .  
 $\iff \{f(e_1), f(e_2), \dots, f(e_n)\}$  est une base  
de  $F$ .

Pr. M. Barry

Théorème : Soient  $\{u_1, u_2, \dots, u_n\}$  une base de  $E$   
 $\{v_1, v_2, \dots, v_n\}$  une famille de vecteurs de  $F$ . Alors  
 il existe une application linéaire et une seule  
 $f: E \rightarrow F$  telle que  $f(u_i) = v_i$  pour  $1 \leq i \leq n$   
 et pour tout  $x = a_1 \cdot u_1 + a_2 \cdot u_2 + \dots + a_n \cdot u_n \in E$   
 $f(x) = a_1 \cdot v_1 + a_2 \cdot v_2 + \dots + a_n \cdot v_n$ .

Fr. M. Barry

Remarque :

Une application linéaire est entièrement déterminée par la donnée des images des éléments d'une base de l'espace de départ.

Tr. M. Barry

Exemple :

Sortie :  $\mathbb{R}^3$

$\mathbb{R}^2$  tell me :

$$f(-1, 1, 1) = (2, 1) ; f(1, -1, 1) = (3, 0)$$

let

$$f(1, 1, -1) = (1, 1)$$

est-elle une application linéaire ?

Possons  $u_1 = (-1, 1, 1)$ ;  $u_2 = (1, -1, 1)$ ;  $u_3 = (1, 1, -1)$

$v_1 = (2, 1)$ ;  $v_2 = (3, 0)$ ;  $v_3 = (1, 1)$ .

Fr. McBarry

Comme  $B = \{u_1, u_2, u_3\}$  est une base de  $\mathbb{R}^3$

Donc  $f: \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^2$  est une application linéaire

Représentation analytique de  $f$ .

Soit  $x = (x_1, x_2, x_3) \in \mathbb{R}^3$

Comme  $B = \{u_1, u_2, u_3\}$  est une base de  $\mathbb{R}^3$  alors,

$$\exists (a, b, c) \in \mathbb{R}^3 \text{ tel que } x = a \cdot u_1 + b \cdot u_2 + c \cdot u_3$$

$$f(x) = a \cdot v_1 + b \cdot v_2 + c \cdot v_3$$

$$= a(2, 1) + b(3, 0) + c(1, 1) = (2a+3b+c, a+c)$$

$$\begin{aligned}
 X &= a \cdot \vec{U}_1 + b \cdot \vec{U}_2 + c \cdot \vec{U}_3 \\
 &= a(-1, 1, 1) + b(1, -1, 1) + c(1, 1, -1) \\
 &= (-a+b+c, a-b+c, a+b-c) = (x, y, z)
 \end{aligned}$$

$$\left\{
 \begin{array}{l}
 -a+b+c = x \quad (1) \\
 a-b+c = y \quad (2) \\
 a+b-c = z \quad (3)
 \end{array}
 \right.$$

$$(1)+(2) \Rightarrow 2c = x+y$$

$$(1)+(3) \Rightarrow 2b = x+z$$

$$\begin{aligned}
 c &= \frac{1}{2}x + \frac{1}{2}y \\
 b &= \frac{1}{2}x + \frac{1}{2}z
 \end{aligned}$$

$$(2) + (3): 2a = y + 3 \Rightarrow a = \frac{1}{2}y + \frac{1}{2}3$$

$$f(x) = f(a, y, b) = (2a + 3b + c, a + c)$$
$$= \left( 2a + \frac{3}{2}y + \frac{5}{2}3; \frac{1}{2}x + y + \frac{1}{2}3 \right)$$

P. M. Barry

Definition : Soit  $f \in \mathcal{L}(E, F)$ .  
On appelle rang de  $f$ , la dimension de  
 $\text{Im}(f)$ .

On note :  $\text{Rang}(f) = \dim(\text{Im}(f))$

Pr. M. Barru

## Théorème (Règle des 3 dimensions).

Soient  $E, F$  deux  $K$ -e.v de dimension finie et  $f \in \mathcal{L}_K(E, F)$ .

Alors  $\dim(E) = \dim(\text{Ker}(f)) + \dim(\text{Im}(f))$

$$\leq \dim(\text{Ker}(f)) + \dim(\text{Rg}(f))$$

Tr. M. Barry

Example

Sohl application linéaire

$$f: \mathbb{R}^4 \longrightarrow \mathbb{R}^2$$

$$(x_1, y_1, z_1, t) \mapsto (x_1 - y_1 + 2z_1 + 3t, x_1 + 4y_1 - 3z_1 + 3t)$$

$$\text{Ker}(f) = \{x \in \mathbb{R}^4 \mid f(x) = 0\}$$

Soit  $x = (x_1, y_1, z_1, t) \in \text{Ker}(f)$ .

$$f(x) = \mathbb{R}^e \Rightarrow \begin{cases} x - y + 2z + t = 0 \\ x + y - 2z + 3t = 0 \end{cases}$$

$$\begin{cases} x - y = -2z - t \\ x + y = 2z - 3t \end{cases}$$

$$2x = -4t \Rightarrow x = -2t$$

$$y = 2t + 2z - 3t \Rightarrow y = 2z - t$$

$$x = (-2t, 2z - t, 8t)$$

$$X = (-2t_1 - t_1 \rho_1 t) + (0_1 \leftarrow 3_1 3_1 0) \\ = t(-2_1 - 1_1 \rho_1 1) + 3(0_1 \leftarrow 2_1 1_1 0)$$

Possom  $U = (-2_1 - 1_1 \rho_1 1)$  et  $V = (0_1 \leftarrow 2_1 1_1 0)$

$$X = t \cdot U + 3 \cdot V$$

$$\text{Ker}(g) = \text{Lin}\{U, V\}$$

F.M. Barry

Possom  $B = \{u, v\}$  est un système génératrice  
A-t-on  $B$  libre ? de  $\text{Ker}(f)$ .

On a

$$\begin{pmatrix} -2 & -1 & 0 & 1 \\ 0 & 2 & 1 & 0 \end{pmatrix}$$

et  $B$  est libre.

D'où  $B$  est une base de  $\text{Ker}(f)$

$$\dim(\text{Ker}(f)) = 2$$

D'après la règle des 3 dimensions on a :

$$\dim(\mathbb{R}^4) = \dim(\text{Ker}(f)) + \dim(\text{Im}(f))$$
$$\dim(\text{Im}(f)) = \dim(\mathbb{R}^4) - \dim(\text{Ker}(f))$$

On a  $\text{Im}(f)$  est un sous-espace de  $\mathbb{R}^2$   
et  $\dim(\text{Im}(f)) = \dim(\mathbb{R}^2) = 2$

Donc  $\text{Im}(f) = \mathbb{R}^2$  (Voir chapitre sur les e.v)

D'où  $f$  est surjective.

Corollaire 1

Soient  $E, F$  &  $K$ -e.v de dimension finie et  $f \in \text{Hom}(E, F)$  tels que  $\dim(E) = \dim(F)$ . Alors les conditions suivantes sont équivalentes :

1 -  $f$  est injective

2 -  $f$  est surjective

3.  $f$  est bijective.

**Corollaire 2:** Soient  $E$  un  $K$ -e.v.

de dimension finie et  $f \in \mathcal{L}(E)$

Alors les conditions suivantes sont équivalentes.

1 -  $f$  est injective

2 -  $f$  est surjective

3 -  $f$  est bijective

P. M. Barry

Exemple :

Sort  $f : \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^3$

$$(x_1, y_1, z_1) \mapsto (3x_1, x_1 - y_1, x_1 + y_1 + z_1)$$

un endomorphisme de  $\mathbb{R}^3$ .

$f$  est bijective.

En effet :

Sort  $x = (x_1, y_1, z_1) \in \text{Ker}(f)$

$$f(x) = (3x_1, x_1 - y_1, x_1 + y_1 + z_1) = (0, 0, 0)$$

$$\text{Ker}(f) = \{x \in \mathbb{R}^3 \mid f(x) = 0\}$$

$$f(x) = \begin{pmatrix} 0 \\ R^3 \end{pmatrix} \Rightarrow \left\{ \begin{array}{l} zx = 0 \\ x - y = 0 \\ x + y + z = 0 \end{array} \right.$$

$$\left\{ \begin{array}{l} x = 0 \\ y = 0 \\ z = 0 \end{array} \right. \Rightarrow x = (0, 0, 0) = \begin{pmatrix} 0 \\ R^3 \end{pmatrix}$$

$f$  st injective  
 $f^{-1}$  st injective  
 $f$  comm  
 $f$  st univ morphisms  
 Pr. M. Barry