ORCA: A DISTRIBUTED SERVING SYSTEM FOR TRANSFORMER-BASED GENERATIVE MODELS

세종대학교 전길원

Abstact

- GPT-3 같은 Large-scale Transformer based model이 큰 관심을 받음
 - 이러한 Model의 Serving System의 필요성이 강조되고 있음
 - inference request 처리를 위해 multiple time 실행되어야 함.
- 문제 : 기존 문제는 Transformer model의 특성을 가진 workload를 잘 수행하지 못함
 - Inflexible scheduling mechanism
- 제안 1: iteration-level scheduling(new scheduling mechanism)
 - Request 단위가 아닌 iteration 단위의 execution scheduling
- 제안 2 : Selective Batching
 - 연산 중 선택된 set에만 batching을 적용하는 방식
- 성과: Orca System 개발, GPT-3 model 기준 FastTransformer 대비 36.9배 성능 향상

Introduction

- Generative model이 급속도로 다양한 분야로 확산되고 중요해지고 있음
 - Generative Model의 핵심: Transformer and its variation
 - Attention Mechanism :기존 RNN보다 우수한 representation learning
- ML Inference serving system
 - 실제 Application에서는 inference 절차를 별도의 ML inference service에 위임
 - 기존서비스: Triton, TensorFlow Serving
 - 실제 예시 : Triton(Batching) + FasterTransformer(Transformer Model 추론 최적화)
- The Problem of The Existing System
 - Request 단위 Scheduling의 문제
 - 배치 내 일부 요청이 먼저 완료 되어도 전체 배치 완료까지 대기
 - 새로운 요청이 현재 배치 완료까지 큐에서 대기
 - 불필요한 대기로 인한 전체 응답 지연

Introduction

Orca

- Iteration-level Scheduling
 - 방식: Serving System이 Engine에게 Single Iteration만 실행하도록 지시
 - Every iteration 후, 완료된 요청을 즉시 Client에게 반환
 - 효과: New request가 Single Iteration 대기 후 바로 처리 가능
- Selective Batching
 - 문제: Iteration-level Scheduling 시 각 request가서로 다른 수의 token을 처리한 상태여서 Batching 어려움
 - 방식: Attention 연산은 개별 처리, 기타 연산은 Batching 적용
 - 이유 : Attention 연산은 model parameter와 무관하여 Batching의 메모리 효율성 이점 X
- Conclusion
 - Distributed serving system : 두 핵심 기술을 기반으로 System구현
 - Large-scale model 지원 : hundreds parameters model까지 처리 가능한 확장성

Background

- Inference Procedure of GPT
 - GPT : Autoregressive Language Model
 - 입력으로 주어진 Text Sequence를 기반으로 Next token을 순차적으로 생성
 - Iteration : token 1개 생성 -> model 전체 layer 1번 실행
 - Input -> token 1 -> token2 -> ... -> <EOS>
 - Input->token1: initiation phase, token n-> token n+1: increment phase
 - Attention 연산의 state 유지
 - Attention 연산은 모든 이전 token의 KV 정보가 필요 -> iteration 간에 state 유지 필요
 - fairseq, FasterTransformer 등에서는 incremental decoding을 사용하여 caching함
 - Transformer는 이때문에 interation이 진행될수록 state가 커지며, LSTM과 state 관리 방식이다름

Background

- ML Inference Serving System
 - Serving System의 구조
 - 사용자가 inference request 보내면, serving system이 result return
 - Triton inference server, TenserFlow Serving
 - Batching
 - Batching은 여러 request를 묶어 engine에 보내는 기술
 - GPU Resource를 효율적으로 사용하고 throughput을 높이기 위한 핵심 기법
 - 큰 입력 텐서일수록 parallel 을 잘 활용할 수 있기에 batch크기가 클수록 성능이 좋아짐
 - Problem : Request-level Scheduling
 - 한 배치의 요청들 중 일찍 끝나는 요청도 늦게 끝나는 요청을 기다려야 함 -> Latency
 - 새로운 요청이 와도 현재 배치가 끝날 때까지 대기해야 함 -> Queue wait latency

- C1: Early-finished and late-joining requests
 - Existing serving system은 request-level scheduling
 - 동일 배치 내 요청이 모두 끝나야 결과 반환 -> 지연 발생
- S1: Iteration-Level Scheduling
 - 동작절차
 - 1. Request Pool에서 실행할 Request 선택
 - Request State를 추적하며 실행 가능한 Request 선택
 - 2. 선택된 요청들에 대해 단 한 번의 iteration 실행
 - 각 Request에 대해 현재 Token, Input Sequence 전달
 - 3. Iteration 결과를 수신하고 각 request에 저장
 - 4. 종료된 Request는 Pool에서 제거, Result 반환

- S1: Iteration-Level Scheduling
 - 효과
 - 빠른 응답
 - 요청 끝나는 즉시 응답 반환 : 지연 최소화
 - New request 즉시 처리 가능
 - 기존 Batch가 끝날 때까지 기다릴 필요 X

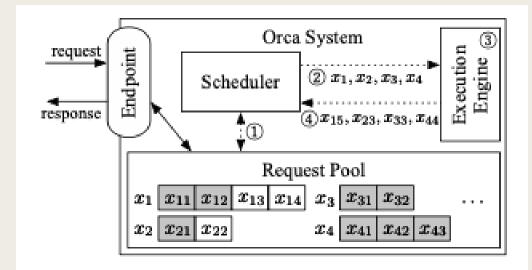


Figure 4: System overview of ORCA. Interactions between components represented as dotted lines indicate that the interaction takes place at every iteration of the execution engine. x_{ij} is the j-th token of the i-th request. Shaded tokens represent input tokens received from the clients, while unshaded tokens are generated by ORCA. For example, request x_1 initially arrived with two input tokens (x_{11}, x_{12}) and have run two iterations so far, where the first and second iterations generated x_{13} and x_{14} , respectively. On the other hand, request x_3 only contains input tokens (x_{31}, x_{32}) because it has not run any iterations yet.

- C2: Batching an arbitrary set of requests
 - Problem :
 - GPU를 효율적으로 사용하려면 Batch 실행 필수
 - Iteration-level scheduling에선 각 Request의 state가 제각각이라 아래의 경우 batch 불가
 - Request들이 initiation phase에 있고 input token수가 다름
 - Request들이 increment phase에 있고 현재 처리 중인 token index가 다름
 - Request들이 서로 다른 phase에 존재 (initiation vs increment)
 - 위의 경우는 input tensor의 shape이 다르기 때문에 GPU에서 병렬 실행이 어려움
- S2 : Selective Batching
 - Core Idea
 - Transformer layer의 연산들 중 일부만 선택적으로 batch 처리
 - Attention 연산은 request단위로 개별 처리, 나머지 연산은 detach하여 token단위로 처리

- S2 : Selective Batching
 - 실행 흐름
 - Request들로부터 input token들을 하나의 tensor로 합치기
 - [x1, x2, x3, x4] input tensor를 [7,H] 형태의 2D Tensor로 병합
 - QKV Linear,LayerNorm,GeLU 등은 전체 token 대상 parallel처리 (입력 shape이 달라도 flatten하여 처리 가능)
 - Attention 연산 직전 Split 하여 개별 수행 (자신의 KV를 이용하여 수행)
 - Attention 결과를 Merge하여 다시 통합 수 행
 - Attention KV state 관리 (KV Manager)

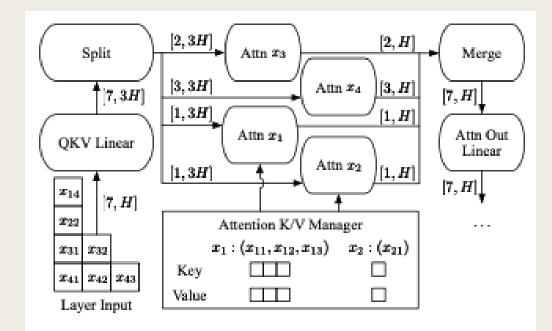


Figure 5: An illustration of ORCA execution engine running a Transformer layer on a batch of requests with selective batching. We only depict the QKV Linear, Attention, and Attention Out Linear operations for simplicity.

Orca Design

- 주요 3가지 설계 원칙
 - Selective Batching : Attention 연산을 제외한 대부분의 연산을 irregular tensor도 batch 처리 가능하게 함
 - Distributed parallel: Intra-layer와 inter-layer parallelism을 조합
 - Scheduling 최적화: FCFS를 유지하며 throughput과 memory constraint 동시 고려

Orca Design

- 4.1 Distributed Architecture
 - 두 가지 parallel전략을 결합하여 model 분산처리
 - Intra-layer parallelism
 - Inter-layer parallelism
 - Orca Execution Engine Architecture
 - Worker(GPU Controller) : 각각의 Inter-layer partition
 - Engine Master: 전체 Control 및 Request Scheduling
 - Control Message와 Tensor Data 분리 전송
 - Control: gRPC 사용 (CPU<->GPU)
 - Tensor : NCCL 사용 (GPU<->GPU)
 - 기존 시스템들은 NCCL을 Control Message에 도 사용해서 Synchronization overhead가 큼.

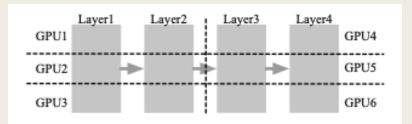


Figure 6: An example of intra- and inter- layer parallelism. A vertical dotted line indicates partitioning between layers and a horizontal line indicates partitioning within a layer.

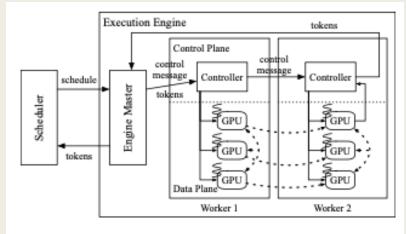


Figure 7: An illustration of the distributed architecture of ORCA's execution engine using the parallelization configuration shown in Figure 6. For example, the first inter-layer partition (Layer1 and Layer2) in Figure 6 is assigned to Worker1, while the second partition is assigned to Worker2.

Orca Design

- 4.2 Scheduling Algorithm
 - Scheduling 원칙
 - Interation-level FCFS : 먼저 도착한 request가 iteration 수 기준으로 더 먼저 처리
 - Selective Batching: request가 다르더라도 연산 종류에 따라 Batch 가능 여부를 구분
 - Memory-Aware Scheduling : Attention K/V 저장소 용량을 고려하여 deadlock 방지
 - Scheduler 동작
 - 요청마다 max_token을 기반으로 K/V manager의 memory slot을 예약
 - Slot 부족 시 대기
 - 한번에 max_batch_size 만큼의 요청을 선택하여 처리

Algorithm 1: ORCA scheduling algorithm Params: n_workers: number of workers, max_bs: max batch size, n_slots: number of K/V slots 1 $n_scheduled \leftarrow 0$ 2 $n_r srv \leftarrow 0$ 3 while true do $batch, n_rsrv \leftarrow Select(request_pool, n_rsrv)$ schedule engine to run one iteration of the model for the batch foreach reg in batch do $req.state \leftarrow RUNNING$ $n_scheduled \leftarrow n_scheduled + 1$ if $n_scheduled = n_workers$ then wait for return of a scheduled batch foreach req in the returned batch do 11 $req.state \leftarrow INCREMENT$ 12 if finished(req) then 13 $n_rsrv \leftarrow n_rsrv - req.max_tokens$ 14 $n_scheduled \leftarrow n_scheduled - 1$ 16 17 def Select(pool, n_rsrv): $batch \leftarrow \{\}$ $pool \leftarrow \{req \in pool | req.state \neq RUNNING \}$ SortByArrivalTime(pool) foreach reg in pool do 21 **if** $batch.size() = max_bs$ **then** breakif req.state = INITIATION then $new_n_rsrv \leftarrow n_rsrv + reg.max_tokens$ 24

if $new_n_rsrv > n_slots$ **then** break

 $n_rsrv \leftarrow new_n_rsrv$

 $batch \leftarrow batch \cup \{req\}$

return batch, n_rsrv

25

26

27

- ORCA System을 FasterTransformer와 비교 분석함
 - Microbenchmark
 - End-to-End Performance

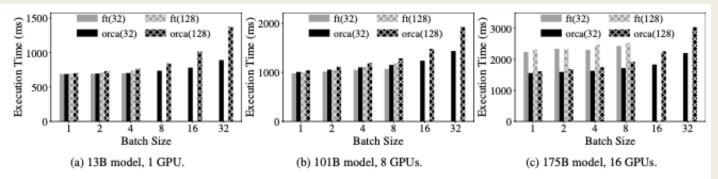


Figure 9: Execution time of a batch of requests using FasterTransformer and the ORCA engine without the scheduling component. Label "ft(n)" represents results from FasterTransformer processing requests with n input tokens. Configurations that incurs out of memory error are represented as missing entries (e.g., ft(32)) for the 101B model with a batch size of 16).

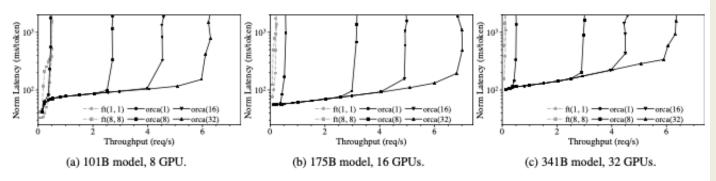


Figure 10: Median end-to-end latency normalized by the number of generated tokens and throughput. Label "orca(max_bs)" represents results from ORCA with a max batch size of max_bs. Label "ft(max_bs, mbs)" represents results from FasterTransformer with a max batch size of max_bs and a microbatch size of mbs.

- Engine Microbenchmark (Figure 9)
 - 목적
 - ORCA Engine 자체의 성능을 Scheduler의 영향을 제외하고 평가
 - 실험 방법
 - 같은 requests로 구성된 batch를 iterative하게 ORCA엔진에 주입
 - 각 Request는 동일한 input token(32,128) output token(32)를 가짐
 - 13B, 101B, 175B 실험

- End-to-End Performance
 - 목적
 - 실제 workload를 기반으로 ORCA 전체 시스템의 throughput과 latency 평가
 - 실험 방법
 - Input token 수: U(32,512)에서 Sampling
 - Generate token 수: U(1,128)에서 Sampling -> 최대 128 Iteration
 - FasterTransformer는 수동 scheduler를 구현하여 비교

- Batch Size와 Scheduling의 영향 분석
 - Orca는 max_batch_size 증가가 throughput 증가에 도움
 - FasterTransformer는 batch size 증가가 오히려 저하시킴
 - Microbatch 처리 제약
 - Input length / generation token 수 imbalance 시 완료 요청을 기다려야 함
- Homogeneous Request
 - 모든 요청의 input/output 길이가 동일한 request
 - 총 처리되는 iteration 수도 동일
 - FasterTransformer도 max_batch_size증가에 따라 성능 향상
 - 하지만 Orca가 여전히 좋았음
 - max_batch_size = 1(요청 하나씩 처리)인 경우, orca가 pipeline일 뿐이어서 batching의 이점이 없어짐