# Leçon 236. Illustrer par des exemples quelques méthodes de calcul d'intégrales de fonctions d'une ou plusieurs variables.

### I. Méthodes élémentaires pour des fonctions de la variable réelle

### I.1. Primitives, décomposition en élément simple et intégration

1. THÉORÈME. Soit E un espace de Banach. Soit  $f:[a,b] \longrightarrow E$  une fonction Lebesgue-intégrable et  $F:[a,b] \longrightarrow E$  une de ses primitives. Alors

$$\int_{a}^{b} f(x) dx = F(b) - F(a).$$

2. Exemple. Pour un entier  $n \in \mathbb{N}$ , on a

$$\int_0^1 x^n \, \mathrm{d}x = \left[ \frac{x^{n+1}}{n+1} \right]_0^1 = \frac{1}{n+1}.$$

Pour deux réels  $a, b \in \mathbf{R}$ , on a

$$\int_{a}^{b} \frac{\mathrm{d}x}{1+x^2} \, \mathrm{d}x = \operatorname{Arctan} b - \operatorname{Arctan} a.$$

3. Théorème. Soit  $F \in \mathbf{K}(X)$  une fraction rationnelle de forme réduite F = N/D. Notons  $D_1, \ldots, D_n$  les facteurs irréductibles distincts du polynôme D. Alors on peut l'écrire sous la forme

$$F = E + \sum_{i=1}^{n} \sum_{j=1}^{\alpha_i} \frac{A_{i,j}}{D_i^j}$$

pour des polynômes  $E, A_{i,j} \in \mathbf{K}[X]$  avec  $\deg A_{i,j} < \deg D_i$ .

4. Remarque. Lorsque  $\mathbf{K} = \mathbf{R}$ , pour calculer l'intégrale d'une fraction rationnelle à coefficients réels, on doit déterminer des primitives de fonctions de la forme

$$x \longmapsto \frac{1}{(x-a)^h}$$
 ou  $x \longmapsto \frac{ax+b}{(x^2+cx+d)^h}$  avec  $c^2-4d < 0, h \in \mathbf{N}^*$ .

5. Proposition. Soient  $m, n \in \mathbb{N}$  deux entiers. Lorsque les entiers m et n sont pairs, l'expression  $\sin^m x \cos^n x$  s'exprime comme une combinaison linéaire de terme  $\cos kx$  et  $\sin kx$  avec  $k \leq n + m$ . Si l'entier n est impair qu'on écrit n = 2p + 1, alors

$$\int_a^b \sin^m x \cos^n x \, dx = \int_a^b \sin^m x (1 - \sin^2 x)^p \times \cos x \, dx$$

où l'on peut poser  $u = \sin x$ .

6. Exemple. L'expression  $\cos^4 x$  se linéarise sous la forme

$$\cos^4 x = \frac{\cos 4x}{8} + \frac{\cos 2x}{2}.$$

# I.2. Intégration par parties et changement de variables

7. Théorème (intégration par parties). Soient  $u,v\colon [a,b]\longrightarrow \mathbf{R}$  deux fonctions de classe  $\mathscr{C}^1$ . Alors

$$\int_{a}^{b} u(x)v'(x) dx = [u(x)v(x)]_{a}^{b} - \int_{a}^{b} u'(x)v(x) dx.$$

8. Exemple (intégrales de Wallis). Soit  $n \in \mathbb{N}$ . On pose

$$W_n := \int_0^{\pi/2} \sin^n x \, \mathrm{d}x.$$

Une intégration par parties donne  $nW_n = (n-1)W_{n-2}$  et on en déduit

$$W_{2n} = \frac{(2n)!}{2^{2n}(n!)^2} \frac{\pi}{2}$$
 et  $W_{2n+1} = \frac{2^{2n}(n!)^2}{(2n+1)!}$ .

9. Exemple. La fonction gamma d'Euler réelle

$$\Gamma: x > 0 \longrightarrow \int_0^{+\infty} t^{x-1} e^{-t} dt$$

vérifie l'équation fonctionnelle

$$\Gamma(x+1) = x\Gamma(x), \qquad x > 0.$$

10. APPLICATION (lemme de Riemann-Lebesgue). Soit  $f \in \mathscr{C}^1([a,b],\mathbf{R})$ . Alors

$$\int_{a}^{b} f(t)e^{int} dt \xrightarrow[n \to \pm \infty]{} 0.$$

11. Théorème (changement de variables). Soient  $\varphi \colon [a,b] \longrightarrow \mathbf{R}$  une fonction de classe  $\mathscr{C}^1$  et  $f \colon I \longrightarrow E$  une fonction mesurable définie sur un intervalle  $I \subset \mathbf{R}$  vérifiant  $\operatorname{Im} \varphi \subset I$ . Alors

$$\int_{a}^{b} f(\varphi(t))\varphi'(t) dt = \int_{\varphi(a)}^{\varphi(b)} f(u) du.$$

On dit qu'on a effectué le changement de variable  $u = \varphi(t)$ .

12. Exemple. En posant u = 2t + 1, on obtient

$$\int_0^1 (2t+1)^2 dt = \int_1^3 \frac{u^2}{2} du = \frac{27-1}{6} = \frac{13}{3}.$$

13. APPLICATION. L'intégrale de Dirichlet vaut

$$\int_0^{\pi/2} \ln(\sin x) \, \mathrm{d}x = -\frac{\pi \ln 2}{2}.$$

14. Application. Soit  $f: [-a, a] \longrightarrow E$  une fonction mesurable. Alors

$$\int_{-a}^{a} f(x) dx = \begin{cases} 2 \int_{0}^{a} f(x) dx & \text{si } f \text{ est paire,} \\ 0 & \text{si } f \text{ est impaire.} \end{cases}$$

15. APPLICATION (règle de Bioche). Soit  $R \in \mathbf{R}(X,Y)$  une fraction rationnelle réelle. Pour calculer l'intégrale  $\int_a^b R(\sin x,\cos x) \,\mathrm{d}x$ , on effectue le changement de variables

- $-t = \sin x$  si l'expression  $R(\sin x, \cos x) dx$  est inchangée en changeant x en  $\pi x$ ,
- $-t = \cos x$  si elle est inchangée en changeant x en -x,
- $-t = \tan x$  si elle est inchangée en changeant x en  $\pi + x$ .
- 16. Exemple. On a

$$\int_a^b \frac{\sin^3 x}{1 + \cos^2 x} \, \mathrm{d}x = [t - 2 \operatorname{Arctan} t]_a^b.$$

### I.3. Méthodes de calcul approché

17. DÉFINITION (somme de Riemann). Soit  $f: [a,b] \to E$  une fonction continue par morceaux. Soit  $\sigma := (x_0, \ldots, x_n) \in [a,b]^{n+1}$  un uplet vérifiant  $a = x_0 < \cdots < x_n = b$ . Soit  $\xi := (\xi_1, \ldots, \xi_n) \in \mathbf{R}^n$  un uplet tel que  $\xi_i \in [x_{i-1}, x_i]$  pour tout indice  $i \in [1, n]$ . On définit

$$S(f, \sigma, \xi) := \sum_{i=1}^{n} (x_i - x_{i-1} f(\xi_i).)$$

Le couple  $(\sigma, \xi)$  est une subdivision pointée du segment [a, b].

18. Théorème. On se place sous les mêmes hypothèses. Soit  $\varepsilon > 0$ . Alors il existe un réel  $\alpha > 0$  tel que, pour toute subdivision pointé  $(\sigma, \xi)$ , on ait

$$\min_{1 \le i \le n} (x_i - x_{i-1}) < \alpha \quad \Longrightarrow \quad \left\| \int_a^b f(x) \, \mathrm{d}x - S(f, \sigma, \xi) \right\| \le \varepsilon.$$

19. COROLLAIRE (méthode des rectangles). Soit  $f:[a,b] \longrightarrow E$  une fonction continue par morceaux. Alors

$$\frac{b-a}{n} \sum_{i=1}^{n} f\left(a + i \frac{b-a}{n}\right) \longrightarrow \int_{a}^{b} f(x) \, \mathrm{d}x.$$

20. PROPOSITION (méthode de Monte-Carlo). Soit  $f:[a,b] \longrightarrow \mathbf{R}$  une fonction intégrable. Soit X un variable aléatoire uniforme sur le segment [a,b]. Alors la variable aléatoire  $\varphi(X)$  est d'espérance finie et

$$\mathbf{E}[\varphi(X)] = \frac{1}{b-a} \int_{a}^{b} \varphi(x) \, \mathrm{d}x.$$

21. Proposition. On suppose que la fonction f est positive et bornée par une constante  $M \geqslant 0$ . Soit  $(X_k)_{k \in \mathbb{N}^*}$  une suite de variables aléatoires indépendantes de loi uniforme sur le segment [a,b]. Pour  $n \in \mathbb{N}^*$ , on définit

$$I_n := \frac{b-a}{n} \sum_{k=1}^n \varphi(X_k).$$

Alors la suite  $(I_n)_{n \in \mathbb{N}^*}$  converge presque sûrement vers l'intégrale  $I := (b-a)^{-1} \int_a^b \varphi$ .

### II. Des outils plus performants

# II.1. Changement de variables généralisé

22. Théorème (changement de variables). Soit  $\varphi \colon U \longrightarrow V$  un  $\mathscr{C}^1$ -difféomorphisme entre deux ouverts  $U, V \subset \mathbf{R}^d$ . Pour toute fonction intégrable  $f \colon V \longrightarrow \mathbf{K}$ , on a

$$\int_{V} f(x) dx = \int_{U} f(\varphi(u)) |\det J_{\varphi}(u)| du.$$

23. Exemple (coordonnées polaires). On considère le  $\mathscr{C}^1$ -difféomorphisme

$$\varphi \colon \begin{vmatrix} \mathbf{R}_{+}^{*} \times ] - \pi, \pi[ \longrightarrow \mathbf{R}^{2} \setminus (\mathbf{R}_{-} \times \{0\}), \\ (r, \theta) \longmapsto (r \cos \theta, r \sin \theta). \end{vmatrix}$$

Pour toute fonction intégrable  $f: \mathbb{R}^2 \longrightarrow \mathbb{K}$ , on a

$$\int_{\mathbf{R}^2} f(x) \, \mathrm{d}x = \int_0^{2\pi} \int_0^{+\infty} f(r \cos \theta, r \sin \theta) \times r \, \mathrm{d}r \, \mathrm{d}\theta.$$

24. APPLICATION. L'intégrale de Gauss vaut

$$\int_0^{+\infty} e^{-x^2} \, \mathrm{d}x = \frac{\sqrt{\pi}}{2}.$$

25. Exemple. Le volume de la boule unité  $\mathbf{B}^d \subset \mathbf{R}^d$  vaut

$$\begin{cases} \pi^{d/2}/(\frac{d}{2})! & \text{si } d \text{ est pair,} \\ 2^{d}\pi^{(d-1)/2}(\frac{d-1}{2})!/d! & \text{sinon.} \end{cases}$$

26. Remarque. Un changement de variables analogue aux coordonnées polaires existe pour la sphère : ce sont les coordonnées sphériques.

#### II.2. Méthodes d'interversion

27. THÉORÈME (de convergence monotone). Soit  $(f_n)_{n \in \mathbb{N}}$  une suite croissante de fonctions mesurables sur un espace mesuré  $(E, \mathscr{A}, \mu)$ . Alors

$$\lim_{n \to +\infty} \int_E f_n \, \mathrm{d}\mu = \int_E \lim_{n \to +\infty} f_n \, \mathrm{d}\mu.$$

- 28. Théorème (de convergence dominée). Soit  $(f_n)_{n \in \mathbb{N}}$  une suite de fonctions mesurables sur E. On suppose que
  - pour  $\mu$ -presque tout  $x \in E$ , la suite  $(f_n(x))_{n \in \mathbb{N}}$  converge;
  - il existe une fonction  $g \in L^1(E)$  telle que, pour  $\mu$ -presque tout  $t \in E$ , on ait

$$\forall n \in \mathbf{N}, \qquad |f_n(t)| \leqslant g(t).$$

Alors

$$\lim_{n \to +\infty} \int_E f_n \, \mathrm{d}\mu = \int_E \lim_{n \to +\infty} f_n \, \mathrm{d}\mu.$$

29. THÉORÈME. Soit  $(f_n)_{n \in \mathbb{N}}$  une suite de fonctions mesurables sur E et à valeurs dans  $\overline{\mathbf{R}}$ . Si la série  $\sum \int_E |f_n| d\mu$  converge, alors

$$\int_E \sum_{n=0}^{+\infty} f_n \, \mathrm{d}\mu = \sum_{n=0}^{+\infty} \int_E f_n \, \mathrm{d}\mu.$$

30. Exemple. Pour tout réel  $x \in \mathbf{R}$ , on a

Arctan 
$$x = \int_0^x \frac{\mathrm{d}t}{1+t^2} = \sum_{n=0}^{+\infty} \frac{(-1)^n}{2n+1} x^{2n+1}.$$

- 31. Théorème (de continuité). Soit X un espace métrique et  $f: X \times E \longrightarrow \mathbf{K}$  une application vérifiant les points suivants :
  - pour tout  $x \in X$ , l'application  $f(x, \cdot)$  est mesurable;
  - pour tout  $t \in E$ , l'application  $f(\cdot, t)$  est continue sur X;
  - il existe un fonction  $g \in L^1(E)$  telle que, pour  $\mu$ -presque tout  $t \in E$ , on ait

$$\forall x \in X, \qquad |f(x,t)| \leqslant g(t).$$

Alors la fonction  $F: x \longmapsto \int_E f(x,t) d\mu(t)$  est continue sur X

32. Exemple. La fonction  $\Gamma \colon \mathbf{R}_+^* \longrightarrow \mathbf{R}$  est continue.

33. Remarque. Une version analogue pour le caractère  $\mathscr{C}^1$  ou l'holomorphie existe avec, lorsque les fonctions  $f(\cdot,t)$  sont de classe  $\mathscr{C}^1$  (resp. holomorphe), l'égalité

$$\forall x \in X, \qquad F'(x) = \int_E \partial_x f(x, t) \, \mathrm{d}\mu(t).$$

34. APPLICATION. La fonction caractéristique d'une variable aléatoire suivant la loi normale centrée réduite est la fonction  $t \mapsto \exp(it - t^2/2)$ .

### III. Des outils analytiques

### III.1. L'apport de l'analyse complexe : le théorème des résidus

- 35. Théorème (Cauchy pour un ouvert convexe). Soit  $\Omega \subset \mathbf{C}$  un ouvert convexe et  $w \in \Omega$ . Soit  $f: \Omega \longrightarrow \mathbb{C}$  une fonction continue sur  $\Omega$  et holomorphe sur  $\Omega \setminus \{w\}$ . Alors pour tout lacet  $\gamma: [a,b] \longrightarrow \Omega$ , on a  $\int_{\mathbb{R}} f(z) dz = 0$ .
- 36. Théorème (des résidus). Soient  $\Omega \subset \mathbf{C}$  un ouvert convexe et  $a_1, \ldots, a_n \in \Omega$ des points deux à deux distincts. Soit  $f: \Omega \setminus \{a_1, \dots, a_n\} \longrightarrow \mathbb{C}$  une fonction holomorphe pour laquelle les points  $a_k$  sont des pôles. Alors pour tout lacet  $\gamma: [a,b] \longrightarrow \Omega$ vérifiant  $a_k \notin \operatorname{Im} \gamma$  pour tout  $k \in [1, n]$ , on a

$$\int_{\gamma} f(z) dz = 2i\pi \sum_{k=1}^{n} \operatorname{Ind}_{\gamma}(a_k) \operatorname{Res}(f, a_k)$$

37. Exemple. On peut calculer l'intégrale

$$\int_0^{+\infty} \frac{\cos xt}{1+t^2} dt = \frac{\pi}{2} e^{-|x|}, \qquad x \in \mathbf{R}.$$

#### III.2. La formule d'inversion de Fourier

38. THÉORÈME. Soit  $f: \mathbf{R} \longrightarrow \mathbf{C}$  une fonction intégrale telle que la fonction  $\hat{f}$  le soit aussi. Alors pour presque tout  $x \in \mathbf{R}$ , on a

$$f(x) = \frac{1}{2\pi} \int_{\mathbf{R}} \hat{f}(\xi) e^{ix\xi} \,\mathrm{d}\xi.$$

- 39. Exemple. Un variable aléatoire X suivant la loi de Cauchy de paramètre a > 0est de fonction caractéristique  $\xi \in \mathbf{R} \longmapsto \mathbf{E}[e^{i\xi X}] = e^{-a|\xi|}$ .
- 40. COROLLAIRE. Soit  $f \in L^1(\mathbf{R})$  une fonction telle que  $\hat{f} = 0$  sur  $\mathbf{R}$ . Alors f = 0presque partout.
- 41. APPLICATION (densité des polynômes orthogonaux). Soient  $\rho: I \longrightarrow \mathbf{R}_+^*$  une fonction et  $\alpha > 0$  un réel tel que

$$\int_{I} e^{\alpha|x|} \rho(x) \, \mathrm{d}x < +\infty.$$

Alors l'ensemble des fonctions de carré intégrable par rapport à la mesure  $\rho(x)$  dx est un espace de Hilbert qui admet une base hilbertienne composée de polynômes.

### III.3. Intégrales à paramètre : l'exemple de la fonction gamma d'Euler

42. Théorème. La fonction  $\Gamma \colon \mathbf{R}_+^* \longrightarrow \mathbf{C}$  se prolonge en une fonction continue sur l'ouvert  $\Omega := \{\text{Re} > 0\} \subset \mathbf{C}$  en posant

$$\Gamma(z) = \int_0^{+\infty} t^{z-1} e^{-t} dt, \quad \text{Re } z > 0.$$

- 43. Proposition. La fonction  $\Gamma$  est holomorphe sur le demi-plan  $\Omega$ .
- 44. THÉORÈME (formule de Stirling). Lorsque  $x \longrightarrow +\infty$ , on a

$$\Gamma(x) \simeq x^x e^{-x} \sqrt{2\pi x}$$
.

45. Théorème. Pour tout complexe  $z \in \Omega$ , on a

$$\frac{n!n^z}{z(z+1)\cdots(z+n)}\longrightarrow \Gamma(z).$$

- 46. NOTATION. Notons  $\gamma > 0$  la limite de la suite  $(1 + \cdots + 1/n \ln n)_{n \in \mathbb{N}^*}$ .
- 47. COROLLAIRE (formule de Weierstrass). Pour tout complexe  $z \in \Omega$ , le nombre  $\Gamma(z)$ est non nul d'inverse

$$\frac{1}{\Gamma(z)} = ze^{\gamma z} \prod_{k=0}^{+\infty} \left(1 + \frac{z}{k}\right)^{-z/k}.$$

- 48. Théorème. La fonction  $\Gamma: \Omega \longrightarrow \mathbf{C}$  se prolonge en une fonction méromorphe sur C admettant des pôles simples en les entiers négatifs ou nul et dont l'inverse est entière.
- 49. Proposition. Pour tout complexe  $z \in \Omega$  avec  $1 z \in \Omega$ , on a

$$\Gamma(z)\Gamma(1-z) = \frac{\pi}{\sin \pi z}.$$

50. Remarque. On retrouve  $\Gamma(1/2) = \sqrt{\pi}$  et

$$\int_{\mathbf{R}} e^{-t^2} \, \mathrm{d}t = \sqrt{\pi}.$$

Éric Amar et Étienne Matheron. Analyse complexe. Cassini, 2004.

Marc Briane et Gilles Pagès. Théorie de l'intégration. Vuibert, 2012.

Xavier Gourdon. Algèbre. 2e édition. Ellipses, 2009.

<sup>[3]</sup> [4] [5] Xavier Gourdon. Analyse. 2e édition. Ellipses, 2008.

Hervé Queffélec et Claude Zuily. Analyse pour l'agrégation. 5° édition. Dunod, 2020.

Patrice Tauvel. Analyse complexe pour la licence 3. Dunod, 2006.