



Maratona **Cln**

Seletiva 2020

Teoria dos Números

Divisibilidade



Definição: um inteiro A divide B se existe um inteiro K tal que $A \cdot K = B$.

Notação: $A \mid B \Rightarrow$ “ A divide B ”.

Propriedades:

- i) $a \mid b \Rightarrow a \mid bc$, para todo inteiro c .
- ii) $a \mid b$ e $c \mid d \Rightarrow ac \mid bd$.
- iii) $a \mid b$ e $b \mid c \Rightarrow a \mid c$.
- iv) $a \mid b$ e $a \mid c \Rightarrow a \mid (bx + cy)$, para todos x, y inteiros.
- v) $a \mid b$ e $b \mid a \Rightarrow a = b$ ou $a = -b$.
- vi) $a \mid b$ com $a, b > 0 \Rightarrow a \leq b$.
- vii) $a \mid b \Rightarrow ma \mid mb$, para todo m inteiro.

Como contar os divisores?



Percorrer k de 1 a N , checar se $n \% k == 0$?

Dá pra fazer melhor:

Suponha que $N = ab$, com $a \leq b$

Assim temos que $a \leq \sqrt{N}$

$a \leq \sqrt{N}$

```
int contarDivisores(int n){
    int c=0;
    for(int i=1;i<=sqrt(n);i++){
        if(n%i==0){//i e n/i sao divisores de n
            c++; //i eh divisor
            if(n/i != i) c++;// n/i eh outro
        }
    }
    return c;
}
```

crivo+gdc+lcm

Crivo



Maratona CIn

Princípio básico:

- Se 'a' é primo, então podemos ter certeza que todos os múltiplos de 'a' não são primos
- Logo podemos armazenar um array de boolean indicando todos os números que não são primos
- Assim conseguiremos gerar um vetor com todos os números primos até um dado limite
- $O(n \log n)$

1?	2	3	4	5	6	7	8	9	10
11	12	13	14	15	16	17	18	19	20
21	22	23	24	25	26	27	28	29	30
31	32	33	34	35	36	37	38	39	40
41	42	43	44	45	46	47	48	49	50
51	52	53	54	55	56	57	58	59	60
61	62	63	64	65	66	67	68	69	70
71	72	73	74	75	76	77	78	79	80
81	82	83	84	85	86	87	88	89	90
91	92	93	94	95	96	97	98	99	100

Numbers that divide by 2 in GREEN
Numbers that divide by 3 in BLUE
Numbers that divide by 5 in ORANGE
Numbers that divide by 7 in PURPLE

Crivo



Maratona **CIn**

```
bool sieve[ms];
vector<int> fastPrime(int lim) {
    memset(sieve, 1, sizeof sieve);
    vector<int> resp;
    resp.push_back(2);
    for(int i=3; i<lim; i+=2){
        if(sieve[i]){
            resp.push_back(i);
            if(i>lim/i) continue;
            for(int j=i*i; j<lim; j+=i+i){
                sieve[j]=0;
            }
        }
    }
    return resp;
}
```

GCD



Algoritmo de euclides

- Algoritmo para encontrar o gcd(Greatest common divisor)
- $\text{gcd}(a,b) == b == 0 ? a : \text{gcd}(b, a \% b)$
- Já implementado no std: `__gcd(a, b)`
- $O(\log n)$

LCM

- Least common multiple

```
ll gcd(ll a, ll b) {  
    while(b) a %= b, swap(a, b); //gcd(b, a%b)  
    return a;  
}
```

```
ll lcm(ll a, ll b){  
    return a*b/gcd(a, b);  
}
```


Aritmetica Modular



Propriedades básicas de congruências lineares:

i) $a \equiv b \pmod{n}$ é equivalente a dizer:

$$a = n \cdot q + b \text{ ou}$$

$$b = n \cdot q' + a$$

ii) Se $a \equiv b \pmod{n}$ e $b \equiv c \pmod{n}$, então $a \equiv c \pmod{n}$.

iii) Se $a \equiv b \pmod{n}$ e $c \equiv d \pmod{n}$, então $a + c \equiv b + d \pmod{n}$ e $ac \equiv bd \pmod{n}$.

iv) Se $a \equiv b \pmod{n}$ e $d \mid n$, $d > 0$, então $a \equiv b \pmod{d}$.

v) Se $a \equiv b \pmod{n}$, então $ac \equiv bc \pmod{nc}$ para $c > 0$.

vi) Se $a \equiv b \pmod{n}$, então $a^k \equiv b^k \pmod{n}$, para qualquer inteiro positivo k .

CUIDADO!

vii) Se $ca \equiv cb \pmod{n}$, então $a \equiv b \pmod{n/d}$, em que $d \triangleq \text{MDC}(c, n)$.

viii) $a \equiv b \pmod{pq}$ se e só se $a \equiv b \pmod{p}$ e $a \equiv b \pmod{q}$.

(UTIL PRA CRT, que
não será cobrado)

equacao diofantina + algoritmo de euclides estendido

Equação diofantina linear



Maratona **CIn**

- Encontre algum par de inteiros (X, Y) , tal que $A * X + B * Y = C$, com A, B, C constantes.
- E se nós só quisermos saber se existe resposta ?

Euclides estendido



Maratona CIn

- Podemos descobrir um par (X, Y) , tal que $A * X + B * Y = \gcd(A, B)$

```
11 gcd_ext(11 a, 11 b, 11& x, 11& y) {  
    if (b == 0) {  
        x = 1, y = 0;  
        return a;  
    }  
    11 nx, ny;  
    11 gc = gcd_ext(b, a % b, nx, ny);  
    x = ny;  
    y = nx - (a / b) * ny;  
    return gc;  
}
```

Equação diofantina linear



- Sabendo uma solução para $A * X + B * Y = \gcd(A, B)$, podemos descobrir uma solução para a equação inicial, se existir resposta.
- É só fazer $X = X * C / \gcd(A, B)$; $Y = Y * C / \gcd(A, B)$;
- E se quisermos descobrir todas as soluções ?
- E se quisermos encontrar uma solução para uma equação com N variáveis ?

Pequeno Teorema de Fermat



Maratona CIn

Se P é primo e P não divide a , então:

$$a^{p-1} \equiv 1 \pmod{p}$$

Prova: Considere os $p-1$ múltiplos de a ,

$$a, 2a, 3a, \dots, (p-1)a,$$

esses múltiplos são incongruentes módulo p , pois se $ra \equiv sa \pmod{p}$, em que $1 \leq r, s \leq p-1$, então, como $\text{MDC}(a, p) = 1$, o fator comum a pode ser cancelado, resultando em $r \equiv s \pmod{p}$, o que só é possível se $r = s$. Dessa forma os múltiplos de a são congruentes, em alguma ordem, aos inteiros $1, 2, 3, \dots, p-1$, ou seja,

$$a.2a.3a \dots (p-1)a \equiv 1.2.3 \dots (p-1) \pmod{p},$$

$$a^{p-1} (p-1)! \equiv (p-1)! \pmod{p};$$

$$a^{p-1} \equiv 1 \pmod{p}$$

Pequeno Teorema de Fermat



Utilidades:

- Exponenciação modular
- Achar inverso multiplicativo

Mas e se o módulo não for primo??

Funcao de Euler



Definição: Quantidade de números k entre 1 e N tal que $\text{MDC}(k, N) = 1$

Propriedades:

i) $\phi(p) = p - 1$.

ii) $\phi(p^k) = p^{k-1}(p - 1)$

iii) A função de Euler é multiplicativa

iv) Se a fatoração canônica de n é $n = p_1^{k_1} p_2^{k_2} \dots p_r^{k_r}$, então $\phi(n) = n \prod_{i=1}^r \frac{(p_i - 1)}{p_i}$

Teorema de Euler: Se os inteiros a e n são relativamente primos, então

$$a^{\phi(n)} \equiv 1 \pmod{n}.$$

$$a^{p-1} \equiv 1 \pmod{p}$$

Funcao de Euler



Maratona CIn

```
void PHI(){//sieve for phi
    for(int i=1;i<=P;i++) phi[i]=i;
    for(int i=2;i<=P;i++)
        if(phi[i]==i)//n is prime
            for(int j=i;j<=P;j+=i)
                //i is a prime factor of j
                phi[j]=phi[j]/i*(i-1);
}
```

```
int PHI(int n){//calculates one phi
    int ans = n;
    for(int i=2;i*i<=n;i++){
        if(n%i==0){//i is a prime factor
            ans-=ans/i;
            while(n%i==0)n/=i;
        }
    }
    if(n>1){//n is prime
        ans-=ans/n;
    }
    return ans;
}
```

exponenciação rápida

exponenciação rápida



exponenciação rápida

- Algoritmo usado para calcularmos uma exponenciação em $O(\log n)$
- Calcula A^B

```
ll fExp(ll a, ll b) {  
    ll ans = 1;  
    while(b) {  
        if(b & 1) ans = ans * a % mod;  
        a = a * a % mod;  
        b >>= 1;  
    }  
    return ans;  
}
```

Exponenciação de matrizes



- Seja A uma matriz, queremos calcular A^k

```
const int m = 2; // size of matrix

struct Matrix {
    ll mat[m][m];

    Matrix operator * (const Matrix &p) {
        Matrix ans;
        for(int i = 0; i < m; i++)
            for(int j = 0; j < m; j++)
                for(int k = 0; k < m; k++)
                    ans.mat[i][j] = (ans.mat[i][j] + mat[i][k] * p.mat[k][j]) % mod;
        return ans;
    }
};
```

Exponenciação de matrizes



```
Matrix fExp(Matrix a, ll b) {  
    Matrix ans;  
    for(int i = 0; i < m; i++) for(int j = 0; j < m; j++)  
        ans.mat[i][j] = i == j;  
    while(b) {  
        if(b & 1) ans = ans * a;  
        a = a * a;  
        b >>= 1;  
    }  
    return ans;  
}
```