Поиск однородных участков изображения по критерию согласия Пирсона

Программа читает изображение из файла. Программа должна предусматривать работу с изображением в RGB и в grayscale.

Далее обработка ведется в каждом канале независимо. По изображению идет квадратное окно размера kSize \times kSize (например, kSize = 11) без перекрытия. В каждом окне считается статистика Пирсона S следующим образом:

- вычисляется среднее значение

$$mu = \frac{1}{k \text{Size}^2} \cdot \sum I(i, j),$$

и СКО

$$\text{sigma} = \frac{1}{\text{kSize}} \cdot \sqrt{\sum (I(i, j) - \text{mu})^2},$$

где I(i,j) – значение пикселя (i,j) в текущим канале и сумма считается по всем пикселям внутри окна;

- строится гистограмма h значений изображения: отрезок [0, 255] делится на 128, 64 или 32 равных интервала длины 2, 4 или 8 соответсвенно и считается количество пикселей, попадающих в каждый интервал;
- строится гистограмма hNormal нормального распределения со средним значением mu и СКО sigma для интервалов, выбранных на предыдущем шаге (использовать функцию erf из библиотеки «math.h»);
- вычислить статистику Пирсона

$$S = \sum_{k} \frac{[h(k) - hNormal(k)]^{2}}{hNormal(k)},$$

где сумма берется по всем элементам гистограмм, в которых hNormal(k) > 0.001.

Далее статистика S сравнивается с пороговым значением threshold, которое вычисляется с помощью функции, обратной к функции распределения хи-квадрат, (аналог в матлабе – chi2inv) с заданным уровнем значимости alpha (например, alpha = 0.9) и (n-3) степенями свободы, где n – количество интервалов, учтенных в сумме в предыдущем пункте: если S < threshold, то данный фрагмент считается однородным. Для RGB данное условие должно выполняться во всех каналах, иначе фрагмент считается неоднородным.