

### **Abstract (Summary)**

The article deals with a novel method of collaborative transportation payloads using flying robots.

It gives valuable information on process of implementation and validation of proposed method on a real system. It should be noted that using robots only rely on its on-board sensors and computer. Much attention is given to experiments and analyzing its results.

It may be of interest to scientists and engineers.

### **Unknown words**

rugged -- труднопроходимый

terrain -- местность

beneficial -- полезный

scheme -- система

to suspend -- подвешивать

to equip -- оборудовать

guide -- ориентир

clutter -- беспорядок

gap -- зазор

agile -- подвижные

to drag -- лобовое сопротивление

attitude -- отношение

tethered -- привязанный

insights -- понимание

to distribute -- распределять

cue -- намек

to hover -- зависать

explicit -- явный

outage -- перебой в работе

solely -- исключительно