## L293D 馬達驅動器

#### 規格:

- ●寬電源電壓範圍: 4.5V 至 36V
- ●每通道輸出電流 0.6mA 每通道
- •峰值輸出電流 1.2A

#### 用法:

•控制GA25-371直流減速電機旋轉方向。



# Rpi Camera (V2) 樹梅派鏡頭

### 規格:

• 可見角度: 160

● 接□:CSI

用途:影像辨識收集影像



# 按鈕

### 規格:

●工作電壓:3.3V-5.0V

●弓[腳數量: 3 PINs

•輸出信號:數字

### 用法:

•在激活程序之前發送啟動信號。



## MG90S 伺服馬達

#### 規格:

- 可控制轉動角度:90°
- 最大扭力: 2.0kg/cm (4.8v), 最快轉動速度0.11秒(4.8v)
- 工作電壓:4.8V 7.2V

### 用途:

• 控制轉向機構使車輛轉彎



# Tcs34725 顏色辨識感測器

#### 規格:

● 工作電壓: 3.3V - 5.0V

●接□:I2c接□

### 用途:

•辨識線,計算目前圈數



## ADIO-DC36V5A 穩壓模組

### 規格:

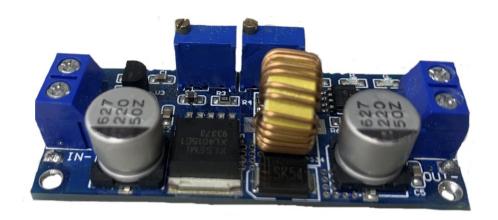
● 輸入電壓: 4.0V - 38.0V

● 輸出電壓: 1.25V - 36.0V

• 工作頻率: 180Hz

### 用途:

• 穩定鋰電池提供的電



## GA25-371 驅動馬達

#### 規格:

• 空載轉速: 126 rpm/m

● 減速比:1:34

• 工作電壓: 3 - 12V

### 用途:

• 驅動汽車後輪以控制車輛前進與後退。



# 鋰離子聚合物電池

### 規格:

● 最大電流:45.5A

• 淨重:約 107g

● 額定電壓:11.1V

### 用途:

• 供給樹莓派及其他電子元件電力



# D100學雷達(LD14)

#### 規格:

- •三角測距、最大測距為8公尺
- ●測距頻率2300HZ、掃描頻率為6HZ
- ●掃瞄範圍360度

#### 用法:

•測量機體與左右邊牆壁的距離,使機器能行駛在道路正中間



# Raspberry Pi 4 單板電腦

#### 控制器介紹:

- Raspberry pi 4 有 40 個gpio,可以用來連接馬達和感測器
- 作業系統為Linax,擁有四個USB接口,兩個多媒體輸出, 2-lane MIPI DSI顯示埠和2-lane MIPI CSI相機埠

### 用途:

• 處理感測器讀取得數值並控制馬達做動

