# Lab8 locks

```
Lab8 locks
   前置知识
   实验内容
      Memory allocator (moderate)
         任务
         步骤(只涉及kernel/kalloc.c)
            1. kernel/kalloc.c结构体修改
            2. 初始化逻辑
            3. 内存释放逻辑
            4. 内存分配逻辑
         测试成功
      Buffer cache (hard)
         任务
         设计方案:
         步骤
            1. 缓存结构的变化
            2. 初始化函数的变化
            3. 缓冲区获取函数 bget 的变化
            4. 缓冲区释放函数 brelse 的变化
         测试成功
      实验得分
```

## 前置知识

## 实验内容

# Memory allocator (moderate)

## 任务

问题描述: 当前的xv6内存分配器使用了单一的自由列表和单一的锁(kmem.lock),在多核机器上会造成严重的锁竞争。实验程序user/kalloctest会测试xv6的内存分配器,测量在获取kmem锁时的循环次数(即 acquire 调用的循环次数)作为锁竞争的粗略衡量指标。

你需要通过重构内存分配器,减少kmem锁的竞争次数。

解决方案: 你的任务是为每个CPU维护一个自由列表(freelist),每个列表有各自的锁。这样,不同CPU上的分配和释放操作可以并行进行,因为每个CPU操作的是不同的列表。

- 当一个CPU的自由列表为空,而另一个CPU的列表中有空闲内存时,CPU需要从另一个CPU的自由列表中"偷取"内存。虽然这种"偷取"可能会引入锁竞争,但通常会比较少见。
- 所有的锁名称都应以"kmem"开头,你应该调用 initlock 并传递一个以"kmem"开头的名称。

## 步骤(只涉及kernel/kalloc.c)

- 1. kernel/kalloc.c结构体修改
  - 修改前:

```
1 struct {
2  struct spinlock lock;
3  struct run *freelist;
4 } kmem;
```

- 原始代码中,kmem 结构体包含一个 spinlock 和一个 freelist 。这意味着所有的 CPU 都共用一个自由列表和一个锁。
- 修改后:

```
1 struct {
2  struct spinlock lock;
3  struct run *freelist;
4 } kmems[NCPU];
```

• 修改后的代码将 kmem 改为 kmems [NCPU] ,为每个 CPU 分配了一个独立的 freelist 和 spinlock。这样每个 CPU 都有自己的内存分配和锁机制,减少了多个 CPU 同时访问同一锁时的竞争。

目的:通过为每个 CPU 配置独立的 freelist 和锁,减少多核系统中对单一锁的竞争,从而提高系统的并行处理能力。

## 2. 初始化逻辑

• 修改前:

```
void
kinit()
{
  initlock(&kmem.lock, "kmem");
  freerange(end, (void*)PHYSTOP);
}
```

• 原始代码中,kinit() 只为 kmem.lock 初始化,并没有考虑多核情况下的锁竞争问题。

### • 修改后:

```
1 void
2
   kinit()
    for(int id = 0;id<NCPU;id++)</pre>
4
     {
5
        char name_buf[16] = \{0\};
        snprintf(name_buf, sizeof(name_buf), "kmem_lock_%d",
7
   id);
        printf("kmem lock name: %s\n", name_buf);
9
        initlock(&kmems[id].lock, name_buf);
10
     }
     printf("kinit(): initlock() complete. \n");
11
     freerange(end, (void*)PHYSTOP);
12
13 }
```

• 修改后的代码中,kinit() 会为每个 CPU 初始化自己的锁,并命名为 kmem\_lock\_<CPU\_ID>, 这使得每个 CPU 都有自己的锁,可以独立操作 自己的 freelist。

目的: 通过独立初始化每个 CPU 的锁,进一步减少锁的竞争,提高系统的并发性。

## 3. 内存释放逻辑

修改前:

```
1 void
2 kfree(void *pa)
3 {
4  struct run *r;
5  ...
6  acquire(&kmem.lock);
7  r->next = kmem.freelist;
8  kmem.freelist = r;
9  release(&kmem.lock);
10 }
```

• 原始代码中,kfree()操作会获取全局的kmem.lock,将释放的内存块添加到全局的freelist中。

## • 修改后:

```
1 void
2 kfree(void *pa)
3 {
4   struct run *r;
5   ...
6   int cpu_id = cpuid(); // 获取当前 CPU ID
7   acquire(&kmems[cpu_id].lock);
8   r->next = kmems[cpu_id].freelist;
9   kmems[cpu_id].freelist = r;
10   release(&kmems[cpu_id].lock);
11 }
```

• 修改后的代码中,kfree()通过 cpuid()获取当前 CPU 的 ID,然后在 对应的 kmems[cpu\_id]上进行操作,这样每个 CPU 都能独立管理自己的 内存释放。

目的: 让每个 CPU 独立管理自己的内存释放,减少多个 CPU 对同一锁的竞争。

## 4. 内存分配逻辑

• 修改前:

```
1 void *
   kalloc(void)
 3
   {
 4
     struct run *r;
 5
     acquire(&kmem.lock);
     r = kmem.freelist;
 7
     if(r)
 8
9
        kmem.freelist = r->next;
10
     release(&kmem.lock);
11
12
     return (void*)r;
13 }
```

• 原始代码中,kalloc() 直接从全局的 kmem.freelist 中分配内存,这意味着所有 CPU 都必须竞争同一把锁。

## • 修改后:

```
1 void *
   kalloc(void)
   {
 3
 4
     struct run *r;
 5
     int cpu_id = cpuid(); // 获取当前 CPU ID
     acquire(&kmems[cpu_id].lock);
 7
     r = kmems[cpu_id].freelist;
      if(r)
 8
9
        kmems[cpu_id].freelist = r->next;
      release(&kmems[cpu_id].lock);
10
      for(int id = 0;!r && id<NCPU;id++)</pre>
11
12
      {
13
        if(id==cpu_id) continue;
14
        acquire(&kmems[id].lock);
        r = kmems[id].freelist;
15
       if(r)
16
17
          kmems[id].freelist = r->next;
        release(&kmems[id].lock);
18
19
      }
20
21
      return (void*)r;
22 }
```

• 修改后的代码中,kalloc() 首先尝试从当前 CPU 的 freelist 中分配 内存。如果失败,会尝试从其他 CPU 的 freelist 中"偷取"内存。

目的: 优先从本地 CPU 的 freelist 分配内存,减少跨 CPU 的内存操作,降低锁 竞争的概率,并在必要时通过"偷取"机制保持灵活性。

## 测试成功

```
chengyu@chengyu-virtual-machine: ~/os-labs/xv6-labs-2023
hart 2 starting
init: starting sh
$ kalloctest
start test1
test1 results:
--- lock kmem/bcache stats
lock: bcache: #test-and-set 0 #acquire() 1270
--- top 5 contended locks:
lock: proc: #test-and-set 1001468 #acquire() 1661875
lock: proc: #test-and-set 945690 #acquire() 1661870
lock: proc: #test-and-set 702277 #acquire() 1261191
lock: proc: #test-and-set 665792 #acquire() 1261191
tot= 0
test1 OK
start test2
total free number of pages: 32497 (out of 32768)
test2 OK
start test3
child done 1
child done 100000
test3 OK
```

## Buffer cache (hard)

## 任务

• 这个实验的目标是减少xv6操作系统中的块缓存(block cache)的锁争用,从而提高系统在多核环境下的并行性能。具体来说,你需要重构kernel/bio.c中的块缓存管理代码,降低多个进程同时访问块缓存时的锁竞争;

• 当多个进程密集使用文件系统时,可能会争用 bcache.lock,导致性能下降。实验程序 bcachetest 会创建多个进程,反复读取不同的文件,以生成对 bcache.lock 的争用。你需要修改块缓存的实现,使得 bcache.lock 的争用次数 大幅降低。

## 设计方案:

- 使用哈希表: 使用哈希表来查找缓存块,并为每个哈希桶(bucket)分配一个锁。这样可以减少全局锁 bcache.lock 的争用,因为不同的进程可以并行访问不同的哈希桶。
- 哈希表设计:
  - 选择一个合适的哈希函数,根据块号(block number)将块映射到不同的哈希桶中。
  - 使用固定数量的哈希桶,建议使用一个素数(如13)作为桶的数量,以减少哈希冲突的可能性。
- 移除全局缓存块列表: 移除 bcache.head 等全局缓存块列表,并且不再实现LRU (最近最少使用)算法。这样可以避免在 brelse 函数中获取 bcache.lock。
- 选择缓存块:
  - 在 bget 中,你可以选择任何引用计数为0的块,而不需要选择最近最少使用的块。
  - 如果查找缓存块失败,需要找到一个未使用的块来替换,这个过程可能需要放弃当前所有锁,并重新开始。
- **处理死锁:** 在某些情况下,可能需要同时持有两个锁(例如在进行块替换时,可能需要同时持有 bcache.lock 和哈希桶的锁)。你需要确保在这些情况下不会发生死锁。

### 步骤

- 1. 缓存结构的变化
  - 改动前:

```
1 //kernrl/bio.c
2 struct {
3   struct spinlock lock;
4   struct buf buf[NBUF];
5   // 链表,用于维护所有缓存块的顺序。
7   struct buf head;
8 } bcache;
```

• 原始代码中,整个缓存系统使用一个全局的 bcache 结构体,其中包括一个全局锁 lock 和一个包含所有缓存块的链表 head。所有对缓存的操作都需要获取这个全局锁,这在多核环境下容易产生锁竞争。

## • 改动后:

```
1 struct {
2  struct spinlock lock;
3  struct buf buf[NBUF];
4
5  // 链表,用于维护每个哈希桶中的缓存块顺序。
6  struct buf head;
7 } bcaches[BCACHE_NUM]; // 哈希表
```

• 改动后的代码将缓存系统分成多个小的缓存池 bcaches [BCACHE\_NUM],每个缓存池都有自己的锁 lock 和缓存块链表 head。这些缓存池通过哈希表进行管理,不同的块号会被映射到不同的缓存池中,这样可以显著减少锁的争用。

**目的**: 通过引入哈希表结构,减少多个进程对同一个全局锁的争用,允许多个进程 同时对不同的缓存池进行操作,从而提高系统在多核环境下的并行性能。

#### 2. 初始化函数的变化

#### • 改动前:

```
1 //kernel/bio.c
2 void
3 binit(void)
4 {
5 struct buf *b;
6
7 initlock(&bcache.lock, "bcache");
8
```

```
9
      // 创建缓存块的链表
10
      bcache.head.prev = &bcache.head;
11
      bcache.head.next = &bcache.head;
12
      for(b = bcache.buf; b < bcache.buf+NBUF; b++){</pre>
        b->next = bcache.head.next;
13
14
        b->prev = &bcache.head;
15
        initsleeplock(&b->lock, "buffer");
        bcache.head.next->prev = b;
16
17
        bcache.head.next = b;
18
     }
19 }
```

• 原始代码中,只初始化了一个全局锁 bcache.lock 和一个包含所有缓存块的链表 bcache.head。

#### • 改动后:

```
1 //kernel/bio.c
2 void
3 binit(void)
4
   {
5
     struct buf *b;
6
7
     for(int id = 0; id < BCACHE_NUM; id++) {</pre>
8
        char name_buf[16] = \{0\};
        snprintf(name_buf, sizeof(name_buf),
    "bcache_lock_%d", id);
10
        printf("kmem lock name: %s\n", name_buf);
11
        initlock(&bcaches[id].lock, name_buf);
12
13
        // 创建每个哈希桶的缓存块链表
14
        bcaches[id].head.prev = &bcaches[id].head;
15
        bcaches[id].head.next = &bcaches[id].head;
16
        for(b = bcaches[id].buf; b < bcaches[id].buf+NBUF;</pre>
   b++){
17
          b->next = bcaches[id].head.next;
          b->prev = &bcaches[id].head;
18
19
          initsleeplock(&b->lock, "buffer");
20
          bcaches[id].head.next->prev = b;
21
          bcaches[id].head.next = b;
22
       }
23
24
     printf("binit(): Complete. \n");
```

• 改动后的代码为每个哈希桶(bcaches 数组中的每个元素)初始化自己的锁和缓存块链表。这允许多个进程在不同的哈希桶中并行操作缓存块。

目的:通过初始化多个缓存池并为每个缓存池分配独立的锁,进一步减少全局锁的 争用,从而提高并行性能。

## 3. 缓冲区获取函数 bget 的变化

#### • 改动前:

```
1 //kernel/bio.c
 2 static struct buf*
 3 bget(uint dev, uint blockno)
 4 {
    struct buf *b;
 5
 7
     acquire(&bcache.lock);
 8
9
     // 查找缓存中是否存在目标块
10
     for(b = bcache.head.next; b != &bcache.head; b = b-
   >next){
11
        if(b->dev == dev && b->blockno == blockno){
12
         b->refcnt++;
13
          release(&bcache.lock);
14
          acquiresleep(&b->lock);
15
          return b:
16
       }
17
     }
18
19
     // 未缓存,需要回收最近最少使用的缓存块
     for(b = bcache.head.prev; b != &bcache.head; b = b-
20
   >prev){
21
       if(b->refcnt == 0) {
22
          b \rightarrow dev = dev;
23
         b->blockno = blockno;
24
         b->valid = 0;
25
          b->refcnt = 1:
26
          release(&bcache.lock);
          acquiresleep(&b->lock);
27
28
          return b;
```

```
29    }
30    }
31    panic("bget: no buffers");
32  }
```

• 原始代码使用一个全局锁 bcache.lock 来保护对整个缓存链表的访问。

## • 改动后:

```
1 static struct buf*
   bget(uint dev, uint blockno)
 3
   {
 4
     struct buf *b;
 5
     int id = blockno % BCACHE_NUM;
 6
 7
     acquire(&bcaches[id].lock);
 8
      // 查找缓存中是否存在目标块
10
     for(b = bcaches[id].head.next; b != &bcaches[id].head;
    b = b \rightarrow next)
        if(b->dev == dev && b->blockno == blockno){
11
12
          b->refcnt++;
13
          release(&bcaches[id].lock);
14
          acquiresleep(&b->lock);
15
          return b;
16
        }
17
      }
18
      // 未缓存,需要回收最近最少使用的缓存块
19
      for(b = bcaches[id].head.prev; b != &bcaches[id].head;
20
    b = b \rightarrow prev)
        if(b->refcnt == 0) {
21
22
          b->dev = dev:
23
          b->blockno = blockno;
          b->valid = 0;
24
25
          b->refcnt = 1:
26
          release(&bcaches[id].lock);
          acquiresleep(&b->lock);
27
28
          return b;
29
        }
      }
31
      panic("bget: no buffers");
32
   }
```

• 改动后的代码根据 blockno 计算哈希值,并将缓存块映射到对应的哈希桶中。然后,bget 函数只需要获取对应哈希桶的锁,而不是全局锁。

**目的**: 通过使用哈希表,减少对单一全局锁的依赖,允许不同的进程并行操作不同的哈希桶,从而提高并发性能。

### 4. 缓冲区释放函数 brelse 的变化

## • 改动前:

```
1 //kernel/bio.c
 2 void
 3 brelse(struct buf *b)
 4 {
      if(!holdingsleep(&b->lock))
        panic("brelse");
 6
 7
 8
      releasesleep(&b->lock);
 9
10
      acquire(&bcache.lock);
11
      b->refcnt--;
      if (b\rightarrow refcnt == 0) {
12
13
        // 没有人在等待它
14
        b->next->prev = b->prev;
15
        b->prev->next = b->next;
16
        b->next = bcache.head.next;
        b->prev = &bcache.head;
17
18
        bcache.head.next->prev = b;
19
        bcache.head.next = b;
20
      }
21
22
      release(&bcache.lock);
23 }
```

• 原始代码在释放缓存块时,需要获取全局锁 bcache.lock,以更新全局缓存链表。

#### • 改动后:

```
1 void
2 brelse(struct buf *b)
3 {
4  if(!holdingsleep(&b->lock))
```

```
panic("brelse");
 6
 7
      releasesleep(&b->lock);
 8
 9
      int id = b->blockno % BCACHE_NUM;
10
      acquire(&bcaches[id].lock);
11
      b->refcnt--;
12
      if (b\rightarrow refcnt == 0) {
13
        // 没有人在等待它
14
        b->next->prev = b->prev;
        b->prev->next = b->next;
15
16
        b->next = bcaches[id].head.next;
17
        b->prev = &bcaches[id].head;
        bcaches[id].head.next->prev = b;
18
        bcaches[id].head.next = b;
19
20
      }
21
22
      release(&bcaches[id].lock);
23 }
```

• 改动后的代码通过使用哈希表中的锁 bcaches[id].lock, 只在对应的哈希桶内操作缓存块链表, 而不再需要获取全局锁。

目的:减少对全局锁的依赖,通过哈希桶的锁机制,实现更细粒度的并发控制。

```
ſŦ
      chengyu@chengyu-virtual-machine: ~/os-labs/xv6-labs-2023
                                       Q
lock: bcache.bucket: #test-and-set 0 #acquire() 6178
lock: bcache.bucket: #test-and-set 0 #acquire() 6180
lock: bcache.bucket: #test-and-set 0 #acquire() 4276
lock: bcache.bucket: #test-and-set 0 #acquire() 4268
lock: bcache.bucket: #test-and-set 0 #acquire() 2678
lock: bcache.bucket: #test-and-set 0 #acquire() 4682
lock: bcache.bucket: #test-and-set 0 #acquire() 6452
lock: bcache.bucket: #test-and-set 0 #acquire() 6176
lock: bcache.bucket: #test-and-set 0 #acquire() 6176
lock: bcache.bucket: #test-and-set 0 #acquire() 6180
--- top 5 contended locks:
lock: proc: #test-and-set 1934631 #acquire() 1468423
tot= 0
test0: OK
start test1
test1 OK
```

```
ſŦ
         chengyu@chengyu-virtual-machine: ~/os-labs/xv6-labs-2023
                                                          Q = - -
(153.4s)
== Test kalloctest: test1 ==
 kalloctest: test1: OK
== Test kalloctest: test2 ==
 kalloctest: test2: OK
== Test kalloctest: test3 ==
 kalloctest: test3: OK
== Test kalloctest: sbrkmuch ==
$ make qemu-gdb
kalloctest: sbrkmuch: OK (19.5s)
== Test running bcachetest ==
$ make qemu-gdb
(22.7s)
== Test bcachetest: test0 ==
 bcachetest: test0: OK
== Test bcachetest: test1 ==
 bcachetest: test1: OK
== Test usertests ==
$ make qemu-gdb
usertests: OK (106.7s)
== Test time ==
time: OK
Score: 80/80
chengyu@chengyu-virtual-machine:~/os-labs/xv6-labs-2023$
```