Lab6: Multithreading

Lab6: Multithreading 前置知识 实验内容 Uthread: switching between threads (moderate) 任务 添加struct context 添加函数thread_switch 修改thread_schedule(user/uthread.c) 修改thread_create(user/uthread.c) 测试成功 Using threads (moderate) 修改ph.c/put Barrier(moderate) 任务 思路 实验得分

前置知识

实验内容

Uthread: switching between threads (moderate)

任务

• 本实验旨在让你熟悉多线程技术。你将实现用户级线程包中的线程上下文切换机制,使用多个线程加速程序,并实现一个屏障同步机制。

添加struct context

- 根据xv6-book,切换线程需要保存和恢复CPU上下文(也就是寄存器)的相关信息,所以在 struct thread 中,需要有CPU寄存器的相关信息,你手动添加它:
- user/uthread.c 中定义一个 struct context 来保存 callee-save registers 的信息。

```
1 struct context {
2
     uint64 ra; // return address
     uint64 sp; // stack pointer
4
5
     // callee-saved
6
     uint64 s0;
7
    uint64 s1;
     uint64 s2:
9
    uint64 s3;
10 uint64 s4;
11
    uint64 s5:
12
    uint64 s6;
13 uint64 s7;
14
    uint64 s8:
15 uint64 s9;
16 uint64 s10;
17
    uint64 s11;
18 };
19
20 struct thread {
               stack[STACK_SIZE]; /* the thread's stack */
21
    char
                                /* FREE, RUNNING, RUNNABLE */
22
    int
               state;
23
                                // register context
    struct context context;
24 };
```

添加函数thread_switch

• user/uthread_switch.s 中,需要用asm编写保存和恢复寄存器的汇编代码,如果你做过前面的lab,或者认真读了xv6 book,那么这个函数thread_switch(uint64, uint64)和 kernel/swtch.s 中的swtch函数不能说一模一样,简直是没什么区别。

```
2
 3
        /*
             * save the old thread's registers,
 5
             * restore the new thread's registers.
 6
             */
 7
        .globl thread_switch
8
   thread_switch:
        /* YOUR CODE HERE */
10
11
        sd ra, 0(a0)
12
        sd sp, 8(a0)
13
        sd s0, 16(a0)
        sd s1, 24(a0)
14
        sd s2, 32(a0)
15
        sd s3, 40(a0)
16
17
        sd s4, 48(a0)
18
        sd s5, 56(a0)
19
        sd s6, 64(a0)
20
        sd s7, 72(a0)
        sd s8, 80(a0)
21
22
        sd s9, 88(a0)
23
        sd s10, 96(a0)
        sd s11, 104(a0)
24
25
26
        1d ra, 0(a1)
        ld sp, 8(a1)
27
        1d s0, 16(a1)
28
29
        ld s1, 24(a1)
        1d s2, 32(a1)
30
31
        1d s3, 40(a1)
32
        1d s4, 48(a1)
        1d s5, 56(a1)
33
        1d s6, 64(a1)
34
35
        1d s7, 72(a1)
36
        1d s8, 80(a1)
        ld s9, 88(a1)
37
38
        ld s10, 96(a1)
39
        ld s11, 104(a1)
40
        ret /* return to ra */
```

修改thread_schedule(user/uthread.c)

• 在 thread_schedule 中,很显然需要调用 thread_swtich 函数来保存寄存器和 恢复CPU上下文为即将运行的进程的上下文信息。

xv6 book 中说道,thread switch 的原理就是通过保存原本的CPU上下文,然后恢复想要调度运行的进程的CPU上下文信息,其中最重要的就是寄存器 ra 的值,因为它保存着函数将要返回的地址 return address. 所以此时 ra 中的地址是什么,CPU就会跳转到这个地址进行运行。这就是所谓的 thread switch. 不过为了保持原本线程中的数据的完整性,需要一并恢复它所需要的寄存器的信息,也就是callee-save resigers.

```
1 void
 2 thread_schedule(void)
 3 {
     if (current_thread != next_thread) {
                                                  /* switch
   threads? */
        . . .
       /* YOUR CODE HERE
        * Invoke thread_switch to switch from t to next_thread:
9
        * thread_switch(??, ??);
        */
10
11
       // switch old to new thread
       // save old thread context and restore new thread context
12
       thread_switch(&t->context, &current_thread->context);
13
14
     } else
15
       next_thread = 0;
16 }
```

• 修改了 thread_switch 函数的参数原型:

```
1 extern void thread_switch(struct context *old, struct context
  *new);
```

修改thread_create(user/uthread.c)

• 在 thread_create 的时候,提前将对应的 thread 的 ra 寄存器设置为对应的函数 地址。

```
1 void
   thread_create(void (*func)())
 3
4
    struct thread *t;
 5
6
     for (t = all_thread; t < all_thread + MAX_THREAD; t++) {</pre>
 7
       if (t->state == FREE) break;
8
     }
9
    t->state = RUNNABLE;
10
     // YOUR CODE HERE
    // save stack pointer to stack address
11
     t->context.sp = (uint64)&t->stack[STACK_SIZE-1];
12
    t->context.ra = (uint64)(*func);
13
14 }
```

测试成功

```
chengyu@chengyu-virtual-machine: ~/os-labs/xv6-labs-2023 Q = _ _ _ _
thread_b 93
thread_c 94
thread_a 94
thread_b 94
thread_c 95
thread_a 95
thread_b 95
thread_c 96
thread_a 96
thread_b 96
thread_c 97
thread_a 97
thread_b 97
thread_c 98
thread_a 98
thread_b 98
thread_c 99
thread_a 99
thread_b 99
thread_c: exit after 100
thread_a: exit after 100
thread_b: exit after 100
thread_schedule: no runnable threads
```

Using threads (moderate)

本实验的目标是通过多线程和锁来探索并行编程。在实验中,你将使用一个哈希表,并在多线程环境下操作它。你需要确保在多线程情况下哈希表的操作是线程安全的,并在此基础上优化性能。

修改ph.c/put

```
pthread_mutex_t lock[NBUCKET]; // lock for puts
 2
 3 static
4 void put(int key, int value)
 5
 6 int i = key % NBUCKET;
7
     // is the key already present?
8
     struct entry *e = 0;
10
     for (e = table[i]; e != 0; e = e->next) {
11
       if (e->key == key)
12
         break;
13
     }
     if(e){
14
15
      // update the existing key.
16
       e->value = value;
17
     } else {
     pthread_mutex_lock(&lock[i]);
18
19
       // the new is new.
       // 重要的是 table[i] 的值,如果 thread_1 刚进入,但是 thread_2 刚
20
   好完成修改了 table[i] 的操作,此时就会丢失后面的所有node
     insert(key, value, &table[i], table[i]);
21
     pthread_mutex_unlock(&lock[i]);
22
23
     }
24
25 }
```

- Q1: Why are there missing keys with 2 threads, but not with 1 thread? Identify a sequence of events with 2 threads that can lead to a key being missing. Submit your sequence with a short explanation in answers-thread.txt.
- A:

为什么两个线程会有丢失的键,而一个线程不会?

在多线程环境中,由于缺乏对共享数据结构的同步保护,可能会出现竞态条件。竞态条件是指多个线程同时访问和修改共享资源的情况下,由于操作的交错顺序不同,导致程序行为不可预测。在这段代码中,put()函数存在竞态条件,当两个线程同时执行 put()函数时,会导致丢失键的问题。

事件序列导致键丢失

假设有两个线程 Thread 1 和 Thread 2,它们同时调用 put()函数来插入不同的键 key1 和 key2。由于没有适当的同步机制保护对 table[i]的访问,可能会出现以下情况:

- a. 线程 1 计算 i = key1 % NBUCKET 并进入 put() 函数。它开始检查 table[i] 是否已经存在 key1,此时 table[i] 为空(即 e == 0)。
- b. **线程 2** 计算 **i** = key2 % NBUCKET 并进入 put() 函数。它也开始检查 table[i] 是否已经存在 key2, 此时 table[i] 仍然为空(即 e == 0), 因为线程 1 还没有完成插入操作。
- c. **线程 1** 进入 else 分支,准备将 key1 插入 table[i]。它调用 insert() 函数,但此时还没有更新 table[i]。
- d. 线程 2 在几乎同一时间也进入 else 分支,准备将 key2 插入 table[i]。它也调用 insert() 函数,并且还没有更新 table[i]。
- e. 线程 2 完成 insert() 操作,成功将 key2 插入 table[i] 并更新了 table[i]。
- f. 线程 1 现在完成了它的 insert() 操作,但是 table[i] 已经被线程 2 修改过了。线程 1 的 insert() 操作会覆盖线程 2 对 table[i] 的更改,从而导致 key2 丢失。

简短解释

当两个线程几乎同时调用 put() 函数并尝试在相同的哈希桶中插入不同的键时,可能会发生竞态条件。由于缺乏对 table[i] 的适当同步保护,两个线程可能会相互覆盖彼此的修改,从而导致一个键丢失。这种情况在单线程环境中不会发生,因为只有一个线程会修改 table[i]。

你可以在 answers-thread.txt 中记录下这个分析和事件序列:

1 在两个线程同时执行 **put()** 操作时,由于缺乏同步保护,可能会导致键丢失。 具体的竞态条件如下:

2

- 3 **1.** Thread **1** 和 Thread **2** 同时检查相同的哈希桶(table[i]),发现没有该键存在。
- 4 2. Thread 1 和 Thread 2 准备插入不同的键,并且几乎同时调用 insert() 函数。
- 5 3. Thread 2 完成插入,并更新 table[i]。
- 6 4. Thread 1 随后完成插入,但覆盖了 Thread 2 的修改,导致键丢失。

7

8 这种情况在单线程环境中不会发生,因为只有一个线程会修改哈希桶。

解决方法

要解决这个问题, 你需要在 put() 函数中对对哈希桶的操作进行加锁和解锁, 确保在多线程环境下的安全性。你可以在适当的地方插入

pthread_mutex_lock(&lock[i]) 和 pthread_mutex_unlock(&lock[i])。这样可以防止两个线程同时访问和修改同一个哈希桶,从而避免键丢失的问题。

Barrier(moderate)

任务

• 本实验的目标是实现一个屏障(Barrier),即所有参与的线程在某一点上都必须等待,直到所有其他参与的线程也到达这一点。你将使用 pthread 的条件变量来实现这一点,这类似于 xv6 中的 sleep 和 wakeup。

思路

- 首先我们需要使用 mutex lock 保护 bstate.nthread 的递增。因为如果不保护它,那么在多线程中会导致其结果最后不正确。如果其本来是 0,此时刚好计算到bstate.nthread + 1 结束,结果是 1,但是还没有被赋值给 bstate.nthread,但是此时另一个线程刚好在此之前完成了对 bstate.nthread 的递增和赋值,此时 bstate.nthread = 1,然后回到刚才线程,执行赋值操作 bstate.nthread = 1 最终,bstate.nthread 的值为 1,显然是错误的,应该是 2.
- 1 static void
- 2 barrier()

```
{
 3
 4
     pthread_mutex_lock(&bstate.barrier_mutex); // Lock the mutex
     // Increment the number of threads that have reached this
    round
     bstate.nthread++;
 8
     // If not all threads have reached the barrier, wait
     if (bstate.nthread < nthread) {</pre>
10
11
          pthread_cond_wait(&bstate.barrier_cond,
    &bstate.barrier_mutex);
12
     }
13
14
     // If all threads have reached the barrier, increment the
    round and reset the counter
15
     if (bstate.nthread == nthread) {
16
          bstate.round++;
17
          bstate.nthread = 0;
          pthread_cond_broadcast(&bstate.barrier_cond); // Notify
18
    all waiting threads
19
     }
20
21
      pthread_mutex_unlock(&bstate.barrier_mutex); // Unlock the
   mutex
22 }
```

```
chengyu@chengyu-virtual-machine: ~/os-labs/xv6-labs-2023 🔍 🗏 🗀 🗀
riscv64-linux-gnu-objdump -t kernel/kernel | sed '1,/SYMBOL TABLE/d; s/ .* / /;
/^$/d' > kernel/kernel.sym
make[1]: 离开目录"/home/chengyu/os-labs/xv6-labs-2023"
== Test uthread ==
$ make qemu-gdb
uthread: OK (14.6s)
== Test answers-thread.txt ==
answers-thread.txt: OK
== Test ph_safe == make[1]: 进入目录"/home/chengyu/os-labs/xv6-labs-2023"
gcc -o ph -g -O2 -DSOL THREAD -DLAB THREAD notxv6/ph.c -pthread
make[1]: 离开目录"/home/chengyu/os-labs/xv6-labs-2023"
ph_safe: OK (29.4s)
== Test ph_fast == make[1]: 进入目录"/home/chengyu/os-labs/xv6-labs-2023"
make[1]: "ph"已是最新。
make[1]: 离开目录"/home/chengyu/os-labs/xv6-labs-2023"
ph_fast: 0K (62.4s)
== Test barrier == make[1]: 进入目录"/home/chengyu/os-labs/xv6-labs-2023"
gcc -o barrier -g -O2 -DSOL_THREAD -DLAB_THREAD notxv6/barrier.c -pthread
make[1]: 离开目录"/home/chengyu/os-labs/xv6-labs-2023"
barrier: OK (13.6s)
== Test time ==
time: OK
Score: 60/60
chengyu@chengyu-virtual-machine:~/os-labs/xv6-labs-2023$
```