

TD de vibrations (UE Fondamentaux pour l'acoustique)

Master de Mécanique - Spécialité Acoustique - Parcours ATIAM

Exercice 1 Assise élastique d'une machine ★

1. Une lourde machine est montée sur une assise élastique. Donner le système à 1 degré de liberté équivalent à ce dispositif.
2. Déterminer la fréquence de résonance lorsque la machine pèse 500Kg et que l'assise élastique a une raideur équivalente de 7.10^5Nm^{-1} .

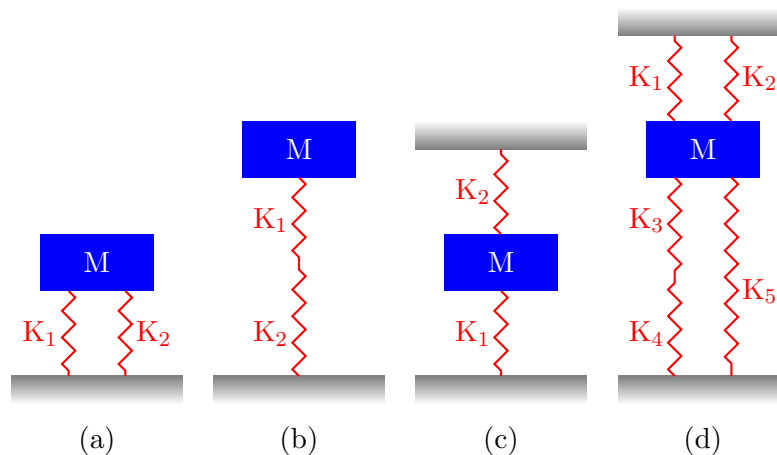
Réponse : $f_0 = \frac{\omega_0}{2\pi} = \frac{1}{2\pi} \sqrt{\frac{k}{m}} \approx 6 \text{Hz}$

3. L'amplitude de l'oscillation vaut 1mm. Sa phase à l'origine vaut 2rad. Déterminer les conditions initiales (déplacement et vitesse) qui engendrent l'oscillation.

Réponse : On peut montrer que le déplacement s'exprime par $x(t) = A \cos(\omega_0 t + \Phi)$ avec $A = 1.10^{-3}$ et $\Phi = 2 \text{rad}$, d'où $x(0) = -0,4 \text{mm}$ et $v(0) = \dot{x}(0) = -0,034 \text{m.s}^{-1}$

Exercice 2 Associations de ressorts ★

Calculer le ressort équivalent et la fréquence propre de chacun des 4 systèmes suivants :



Réponse :

(a) $K_{eq} = K_1 + K_2$ et $f_0 = \frac{1}{2\pi} \sqrt{\frac{K_1 + K_2}{M}}$

(b) $K_{eq} = \left(\frac{1}{K_1} + \frac{1}{K_2} \right)^{-1}$ et $f_0 = \frac{1}{2\pi} \sqrt{\frac{K_{eq}}{M}}$

(c) $K_{eq} = K_1 + K_2$ et $f_0 = \frac{1}{2\pi} \sqrt{\frac{K_1 + K_2}{M}}$

(d) $K_{eq} = K_1 + K_2 + K_5 + \left(\frac{1}{K_3} + \frac{1}{K_4} \right)^{-1}$ et $f_0 = \frac{1}{2\pi} \sqrt{\frac{K_{eq}}{M}}$

Exercice 3 Boite à musique à cylindre ★ ★

Le principe de la boite à musique à cylindre est le suivant : une manivelle vient faire tourner un cylindre sur lequel sont positionnés des picots. Ceux-ci entraînent des lamelles du clavier qui, par leur vibration, produit de la musique, le tout fixé sur une platine. Dans cette exercice, nous nous intéressons aux lamelles qui définissent, à partir de leur longueur vibrante, la note produite.

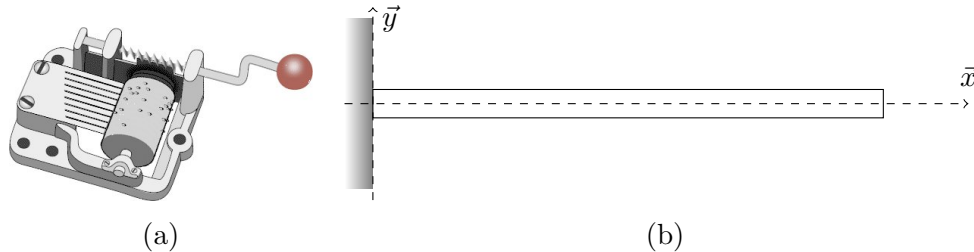


FIGURE 1 – (a) une boite à musique à cylindre et (b) la modélisation d’une lamelle.

1. Déterminer le système à 1 degré de liberté équivalent à 1 lamelle en fonction de son module d’Young E , son moment quadratique de section droite ($I_{Gz} = bh^3/12$, avec b la largeur et h l’épaisseur) et sa longueur l .

Réponse :

— *Raideur équivalente :*

— *Energie de déformation d’une poutre de longueur l :* $W = \int_0^l \frac{M_f^2}{2EI_{Gz}} dx$

— *La flèche à l’extrémité de la poutre soumise à un effort F (du à un picot du cylindre par exemple) peut être obtenue par le théorème de Castigliano :* $\delta = \frac{\partial W}{\partial F}$

— *Considérons un effort appliqué à l’extrémité de la poutre, le moment fléchissant s’écrit :* $\vec{M}_f = M_f \vec{z} = -F(l-x)\vec{z}$, d’où $W = \frac{F^2}{2EI_{Gz}} \frac{l^3}{3}$

— *En appliquant le théorème de Castigliano, il vient $F = \frac{3EI_{Gz}}{l^3} \delta$ d’où on peut identifier* $K_{eq} = \frac{3EI_{Gz}}{l^3}$

— *Masse équivalente :* $M_{eq} = \rho \times l \times h \times b$

2. En déduire une estimation de la fréquence d’oscillation de la lamelle, en fonction des propriétés mécaniques et géométrique de la lamelle. Comment peut-on améliorer cette estimation ?

Réponse :

— *fréquence d’oscillation :* $f_0 = \frac{1}{2\pi} \sqrt{\frac{Eh^2}{4l^4\rho}}$

— *On peut améliorer cette estimation en utilisant la masse modale et la raideur modale du 1^{er} mode de flexion.*

Exercice 4 Dimensionnement d’un absorbeur de choc pour moto ★ ★

On cherche à dimensionner un absorbeur de chocs équipant une moto de masse $M = 200Kg$. Cet absorbeur est constitué d’un système à 1 degré de liberté sous-amorti. Lorsque l’absorbeur est soumis à une vitesse initiale verticale due aux irrégularités de la route, le déplacement $x(t)$ de l’essieu par rapport au châssis oscille tout en décroissant exponentiellement.

1. Déterminer les constantes de raideur k et d'amortissement c qui permettent d'obtenir une pseudo période de 2s et de faire en sorte que l'amplitude des oscillations soient réduites de un quart à chaque demi-cycle.

Réponse :

$$\begin{aligned} - \omega_0 &= \frac{\delta}{T\xi} = \sqrt{\frac{k}{M}} \text{ d'où } k \approx 2353 \text{ N.m}^{-1} \\ - c &= 2\xi\sqrt{kM} \approx 277 \text{ N.s.m}^{-1} \end{aligned}$$

2. Trouver la valeur de la vitesse initiale engendrée par un choc sur la route qui conduit à un déplacement maximum de 250mm

Réponse :

$$\begin{aligned} - \text{le déplacement de l'essieu : } x(t) &= Ae^{\xi\omega_d t} \sin(\omega_d t + \Phi) \\ - \text{On trouve } A &= \frac{V_0}{\omega_d} \text{ et } \Phi = 0 \\ - \text{On cherche } t_{max} \text{ tel que } \dot{x}(t_{max}) &= 0 \text{ d'où } t_{max} = 0,36 \text{ s} \\ - \text{d'où } V_0 &= 1,3 \text{ m.s}^{-1} \end{aligned}$$

Exercice 5 Réservoir d'eau soumis à une secousse sismique ★ ★ ★

Un réservoir d'eau, de masse m , est placé au sommet d'une colonne élastique, de raideur transversale k . Le sol supportant la colonne est soumis à une accélération $\ddot{y}(t)$, provoquée par un tremblement de terre. La variation de \ddot{y} avec le temps est donnée sur la figure 2.

1. En tenant compte de l'amortissement du système, déterminer sa réponse impulsionnelle.

Réponse : Transformée de Laplace (voir p80-81) :

$$m\ddot{z} + c\dot{z} + kz = \delta(t) \Rightarrow m(s^2 Z(s) - sz(0) - \dot{z}(0)) + c(sZ(s) - z(0)) + kZ(s) = 1 \text{ Considérons } z(0) = 0, \dot{z}(0) = 0, \text{ d'où } (ms^2 + cs + k)Z(s) = 1 \text{ et donc } Z(s) = \frac{1}{m(s-s_1)(s-s_2)} \text{ avec } s_{1,2} = -\xi\omega_0 \pm \omega_0\sqrt{1-\xi^2}$$

$$\text{Par transformée de Laplace inverse on obtient : } z(t) = \frac{1}{m\omega_d} \sin(\omega_d t) e^{-\xi\omega_0 t}$$

2. En ignorant l'amortissement du système, déterminer le déplacement relatif du réservoir par rapport au sol sous l'effet de l'accélération imposée à sa base.

$$\begin{aligned} \text{Réponse : } z(t) &= g(t) * F(t) = \int_0^t F(\tau)g(t-\tau)d\tau = \int_0^t \frac{F(\tau)}{m\omega_d} \sin(\omega_d(t-\tau))d\tau \text{ or } F(t) = \\ &= -m\left(1 - \frac{t}{t_0}\right)\ddot{y}_{max} \text{ et donc } z(t) = -\frac{y_{max}}{\omega_0^2} \left(1 - \left(1 - \frac{t}{t_0}\right)\cos\omega_0 t - \frac{t}{t_0} - \frac{\sin\omega_0 t}{t_0\omega_0}\right) \text{ Sauf erreur de calcul!} \end{aligned}$$

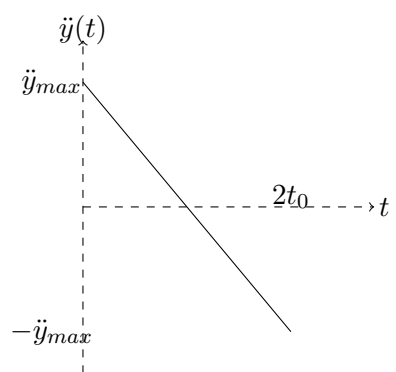


FIGURE 2 – Accélération imposée à la base du réservoir