

Tree ($\varepsilon \geq 1$)

트리

- 연결 리스트, 스택, 큐 등은 모두 선형 구조

- 구현 용이

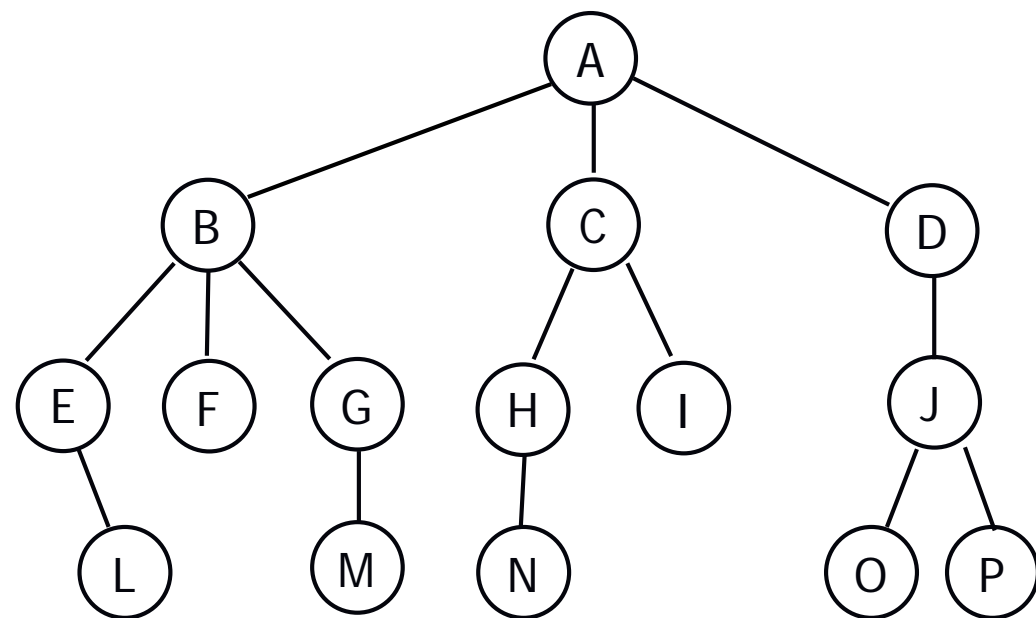
- 선형 탐색의 비효율성

- 트리

- 계층적인 구조

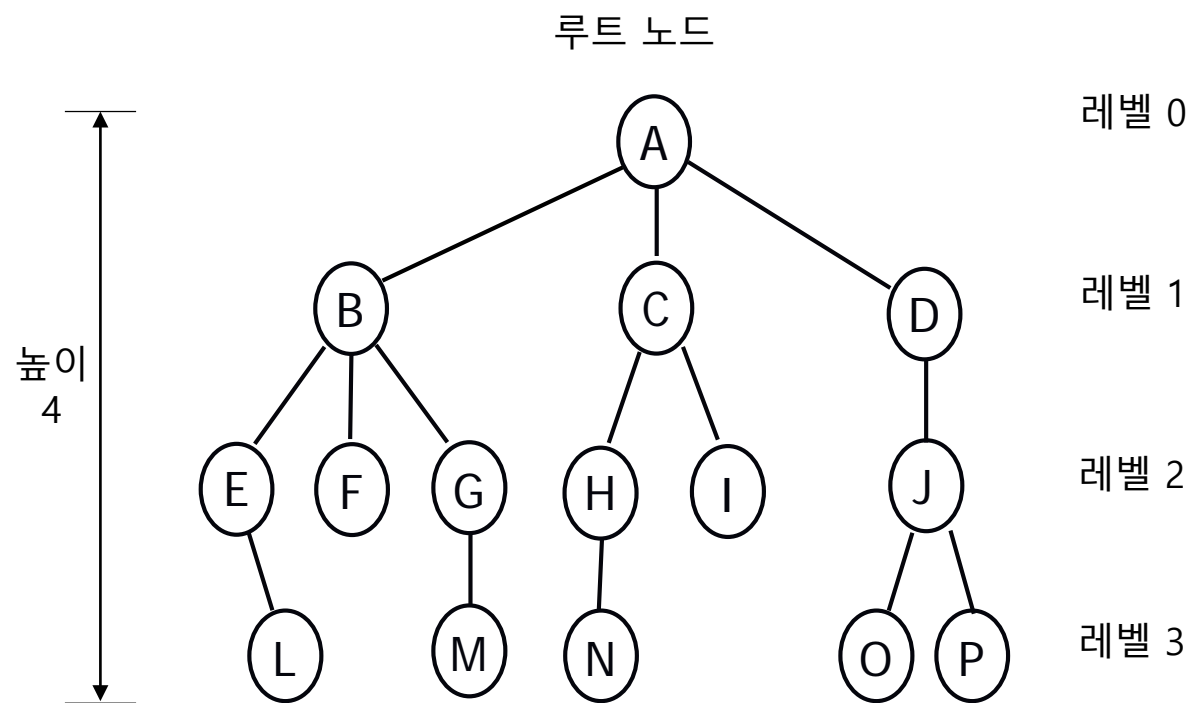
- 윈도우의 폴더 구조 (탐색기)

- 조직도



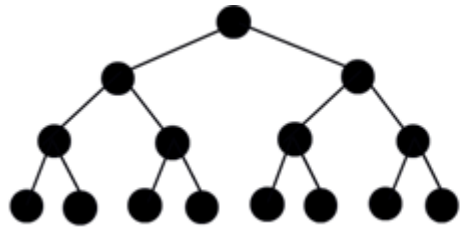
용어

- 루트(Root) - 트리의 최상위 노드
- 자식(Child) - 노드의 하위에 연결된 노드
- 부모(Parent) - 노드의 상위에 연결된 노드
- 차수(Degree) - 자식의 수
- Leaf - 자식이 없는 노드
- 레벨(Level) - 루트는 레벨 0, 아래 층으로 내려가며 레벨이 1씩 증가
 - 레벨은 깊이(Depth)와 동일
- 높이(Height) - 트리의 최대 레벨
- 키(Key) - 노드에 저장된 탐색에 사용되는 정보

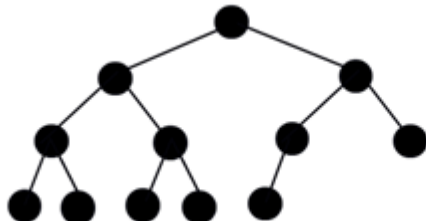


이진 트리 (binary tree)

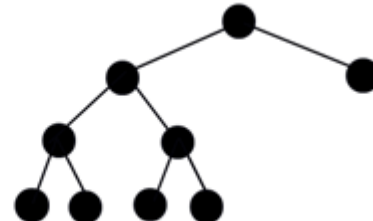
- 각 노드의 자식 수가 2 이하인 트리



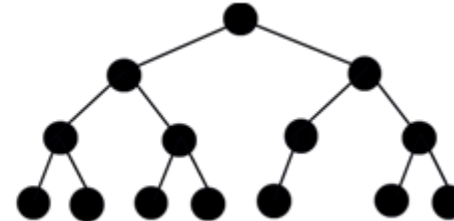
(a) 포화이진트리



(b) 완전이진트리



(c) 불완전한 이진트리



(d) 불완전한 이진트리

- 포화이진트리

- 각 내부 노드(레벨이 높ی보다 작은 노드)가 2개의 자식 노드를 가지는 트리

- 완전이진트리

- 마지막 레벨을 제외한 트리가 포화이진트리이며, 마지막 레벨에는 노드들이 왼쪽부터 채워진 트리

이진트리 순회 (traversal)

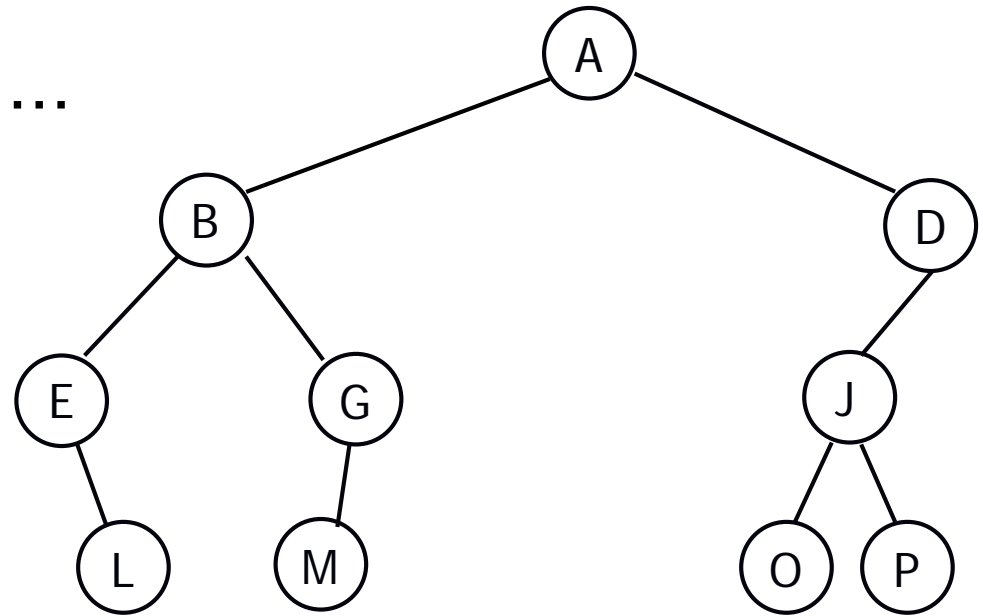
- 전위순회 (preorder traversal)
- 중위순회 (inorder traversal)
- 후위순회 (postorder traversal)
- 레벨순회 (level-order traversal)

전위 순회

- 노드 n 에 도착하면 n 을 먼저 탐색하고 n 의 왼쪽 자식 노드 순회. 왼쪽 서브트리의 모든 노드를 순회한 후에는 n 의 오른쪽 서브트리 순회

- $NLR(\text{node}, \text{left}, \text{right})$ 순서

- $A \rightarrow B \rightarrow E \rightarrow L \rightarrow G \rightarrow M \rightarrow D \dots$

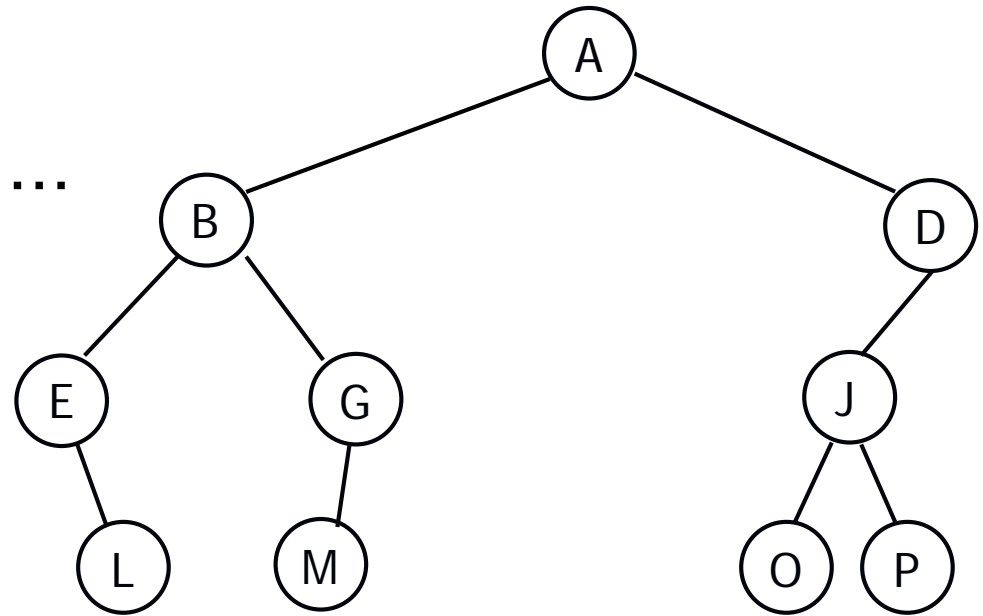


중위 순회

- 노드 n 에 도착하면 n 의 탐색을 보류하고 먼저 n 의 왼쪽 서브트리 순회. 왼쪽 서브트리의 모든 노드를 순회한 후에는 n 을 탐색하고 이후 n 의 오른쪽 서브트리 순회

- LNR(left, node, right) 순서

- $E \rightarrow L \rightarrow B \rightarrow M \rightarrow G \rightarrow A \rightarrow D \dots$

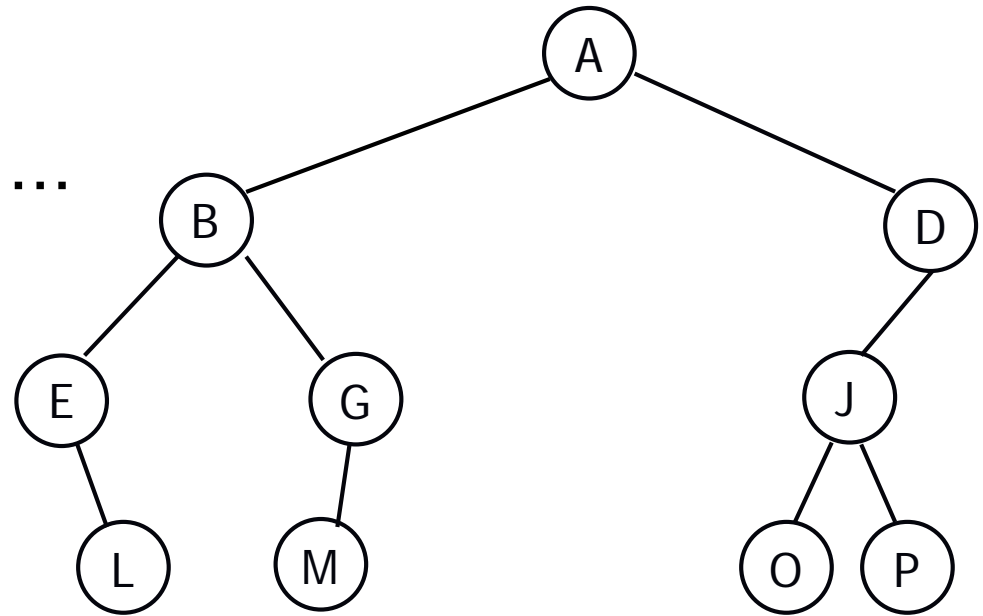


후위 순회

- 노드 n 에 도착하면 n 의 탐색을 보류하고 먼저 n 의 왼쪽 서브트리 순회. 왼쪽 서브트리의 모든 노드를 순회한 후에는 n 의 오른쪽 서브트리 순회. 마지막으로 n 탐색

- LRN(left, right, node) 순서

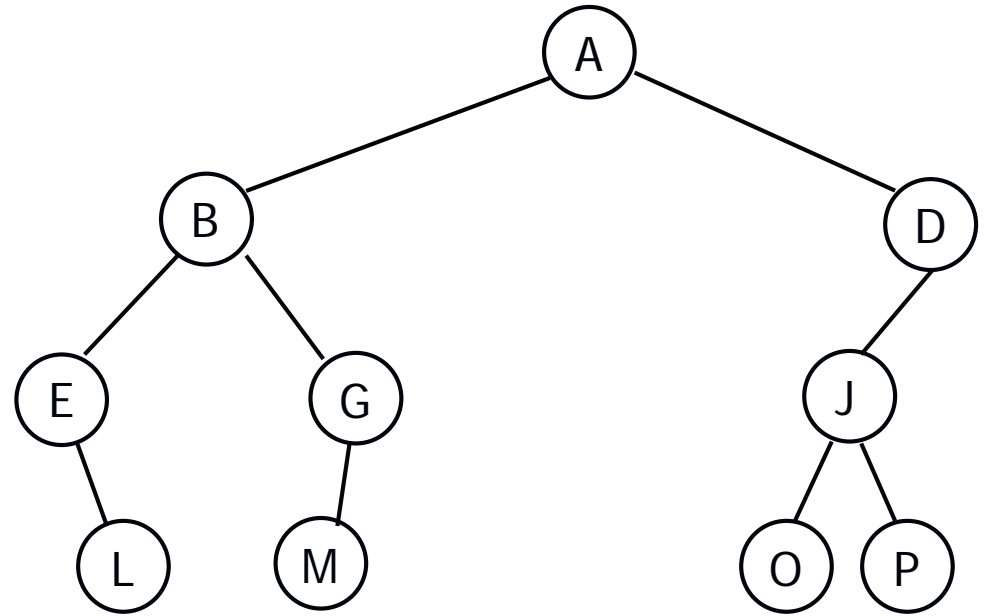
- $L \rightarrow E \rightarrow M \rightarrow G \rightarrow B \rightarrow O \rightarrow P \dots$



레벨순회

- 루트 노드부터 시작하여 좌에서 우 방향으로 노드 순회

- $A \rightarrow B \rightarrow D \rightarrow E \rightarrow G \rightarrow \dots$



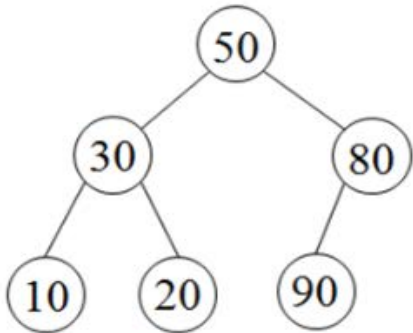
트리의 활용 — 이진탐색트리

이진 탐색 트리

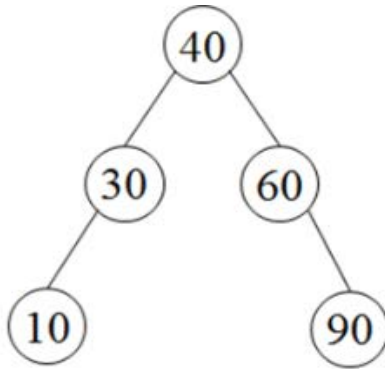
- 각 노드가 다음의 조건을 만족하는 이진트리

- 노드 N 의 키가 N 의 왼쪽 서브트리의 키들보다 크고, N 의 오른쪽 서브트리의 키들보다 작다.

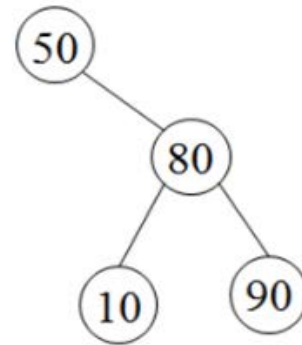
- 예



X



O



X

이진 탐색트리 - 장점

- 탐색의 효율성

- 최대값: 오른쪽 child를 계속 따라가면 leaf 노드가 최대값

- 최소값: 왼쪽 child를 계속 따라가면 leaf 노드가 최소값

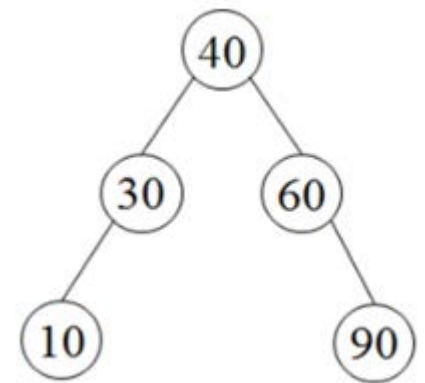
- 특정값:

- 루트노드부터 시작하여 노드의 키와 탐색 키를 비교

- 탐색 키가 작으면 왼쪽 child에 대해 반복

- 탐색 키가 크면 오른쪽 child에 대해 반복

- 시간복잡도: $O(h)$: h 는 트리의 높이



이진 탐색트리 - 구현 - 1단계 (노드 클래스)

- 노드 클래스의 정의

- 이진 트리이므로 2개의 *child node(left & right)*를 갖는다.
- 노드는 *key*와 *value*를 저장

```
class BSTNode:
```

```
    def __init__(self, key, value):
```

```
        self.key = key
```

```
        self.value = value
```

```
        self.left = None
```

```
        self.right = None
```

이진탐색트리 - 구현 - 2단계 (트리 클래스)

- 트리 클래스의 정의
 - 하나의 *root node*를 갖는다.
 - *method*: *insert()*, *search()*, *get_min()*, *get_max()*

class BST:

```
def __init__(self):
```

```
    self.root = None
```

```
def insert(self, key, value):
```

```
def search(self, key):
```

```
def get_min(self):
```

```
def get_max(self):
```

이진 탐색 트리 - 구현 (`insert()`)

- `insert()`의 구현

- 루트노드가 `None`이면 루트 노트로 삽입하고 종료

- 루트노드부터 시작하여 노드의 키와 탐색 키를 비교

- 탐색 키가 작으면 왼쪽 `child`에 대해 반복

- 탐색 키가 크면 오른쪽 `child`에 대해 반복

- 키가 동일하면 충돌 또는 `update` 케이스. 실패로 처리할 수도 있고, `value`만 수정할 수도 있다.

- 탐색이 실패로 끝난 위치에 (`child`가 존재하지 않음), `left` 또는 `right child` 노드로 삽입

이진 탐색 트리 - 구현 (*insert()*)

```
def insert(self, key, value):  
    if (self.root == None):  
        node = BSTNode(key, value)  
        self.root = node  
    return True
```


이진 탐색트리 - 구현 (insert())

```
target = self.root
while (target):
    if (target.key == key):
        # 중복.. value를 수정하도록 구현할 수도 있음
        return False
```

이진 탐색트리 - 구현 (insert())

```
elif (target.key > key): # 왼쪽으로 진행
    if (target.left == None):
        # 삽입
        node = BSTNode(key, value)
        target.left = node
        return True
    target = target.left
```

이진 탐색트리 - 구현 (insert())

```
elif (target.key < key): # 오른쪽으로 진행
```

```
    if (target.right == None):
```

```
        # 삽입
```

```
        node = BSTNode(key, value)
```

```
        target.right = node
```

```
        return True
```

```
target = target.right
```

이진 탐색트리 - 구현 (*print()*)

- *print()*의 구현

- 중위순회 방식으로 구현 (LNR)

- 오름차순으로 정렬되어 출력
 - 재귀 방식으로 구현
 - *print(left subtree)*
 - *node*의 *key* 출력
 - *print(right subtree)*

이진 탐색트리 - 구현 (*print()*)

```
def print(self):  
    self.doPrint(self, self.root)
```

```
def doPrint(self, node):  
    if (node != None) :  
        self.doPrint(node.left)  
        print(node.key, endl=' ')  
        self.doPrint(node.right)
```

이진 탐색 트리 - test1

```
myBST = BST()
myBST.insert(5, "a")
myBST.insert(7, "b")
myBST.insert(3, "c")
myBST.insert(1, "d")
myBST.insert(9, "e")
myBST.insert(15, "f")
myBST.print()
myBST.insert(8, "g")
myBST.print()
```

이진 탐색 트리 - 구현 (`get_min()`)

- `get_min()`의 구현

- 가장 왼쪽 *leaf node* : 반복해서 왼쪽 *child*를 따라가면 됨

```
def get_min(self):  
    target = self.root  
    while (target and target.left):  
        target = target.left  
  
    return target
```

이진 탐색 트리 - 구현 (`get_max()`)

- `get_max()`의 구현

- 가장 오른쪽 *leaf node* : 반복해서 오른쪽 *child*를 따라가면 됨

```
def get_max(self):  
    target = self.root  
    while (target and target.right):  
        target = target.right  
  
    return target
```


이진 탐색 트리 - test2

```
myBST = BST()
myBST.insert(5, "a")
myBST.insert(7, "b")
myBST.insert(3, "c")
myBST.insert(1, "d")
myBST.insert(9, "e")
myBST.insert(15, "f")
myBST.print()
print(myBST.get_max().key)
print(myBST.get_min().key)
```

이진탐색트리 - 구현 (`search()`)

- `search()`의 구현
 - 루트노드부터 시작하여 노드의 키와 탐색 키를 비교
 - 탐색 키가 작으면 왼쪽 `child`에 대해 반복
 - 탐색 키가 크면 오른쪽 `child`에 대해 반복
 - 없는 경우도 있을 수 있음

이진 탐색트리 - 구현 (search())

```
def search(self, key):  
    target = self.root  
    while (target):  
        if (target.key == key):  
            return target  
        elif (target.key > key):  
            target = target.left  
        else:  
            target = target.right  
    return None
```

이진 탐색 트리 - test3

```
myBST = BST()
myBST.insert(5, "a")
myBST.insert(7, "b")
myBST.insert(3, "c")
myBST.insert(1, "d")
myBST.insert(9, "e")
myBST.insert(15, "f")
myBST.print()
print(myBST.search(9).value)
```

이진 탐색트리 - 심화 구현 (`print_level()`)

- `print_level()`

- `level` 출력하는 함수
- 루트에서 시작 (타겟)
- 타겟 출력
- 타겟의 자식 노드들 모두 출력
- 타겟 수정하여 반복..
- `level` 별로 출력되어야 함 (자식이 부모보다 먼저 출력되면 안 됨) => 큐 활용

이진 탐색트리 - 심화 구현 (`print_level()`)

- `print_level()`

1. 루트를 큐에 삽입
2. 큐가 비어 있지 않은 동안 반복
 1. 큐에서 노드 `dequeue`
 2. 노드 출력
 3. 노드의 자식 노드들을 큐에 삽입

이진탐색트리 — 삽입 구현 (insert())

- delete()의 구현

- 타겟이 leaf node인 경우

- parent의 child link 수정

- 타겟이 하나의 child를 갖는 경우

- 타겟의 자리에 child와 parent를 연결 (parent 입장에서 손자가 자식으로 바뀌는 격)

- 타겟이 두 개의 child를 갖는 경우

- 타겟의 자리를 다른 후계자로 대체

- 후계자는 타겟의 왼쪽 서브트리 중 키가 가장 큰 노드 또는 오른쪽 서브트리 중 키가 가장 작은 노드

- 후계자 노드의 원래 위치는 삭제 (후계자의 원 parent의 child link 수정)

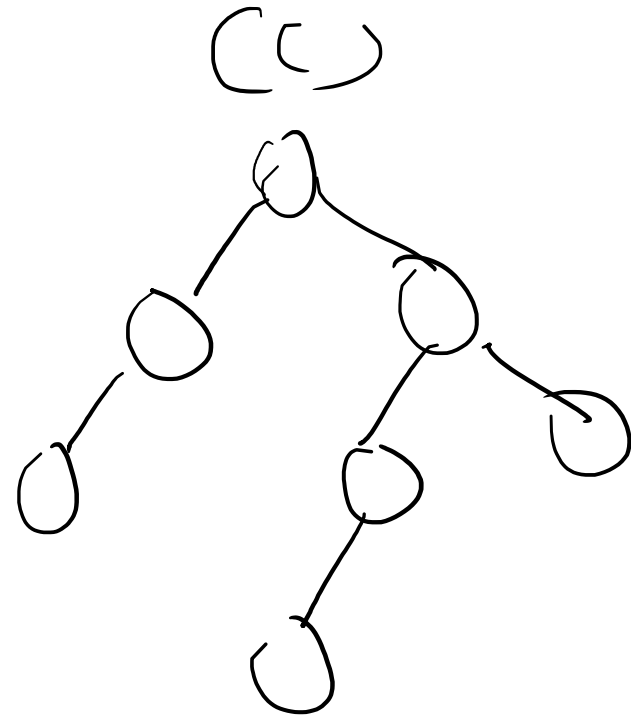
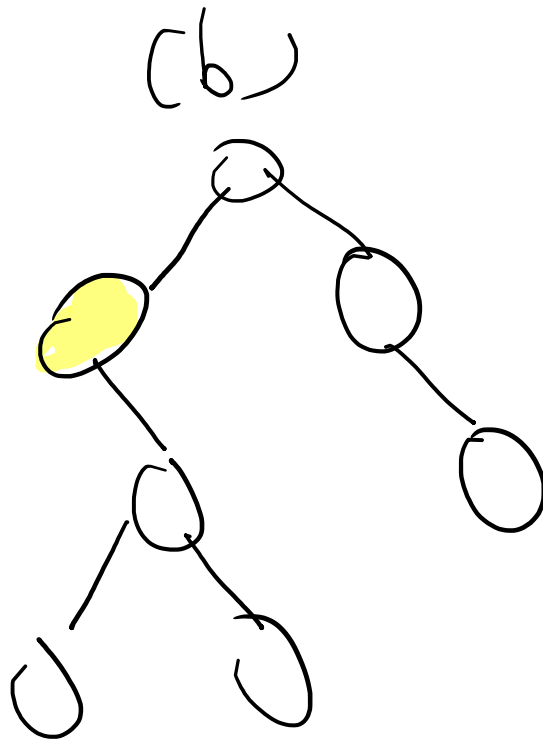
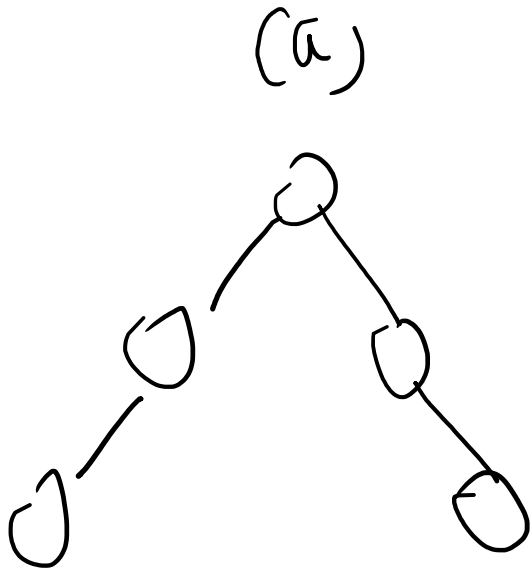
Appendix

AVL 트리

- 이진탐색트리는 균형이 무너진 *skewed tree*가 될 수 있음.
 - 탐색 시간 증가..
- 이 문제를 해결하기 위해 나온 것이 AVL 트리
 - 균형이 깨지면 회전 연산을 통해 균형을 유지.
 - 모든 노드 n 이 다음의 조건을 만족하는 이진탐색트리
 - n 의 왼쪽 서브트리의 높이와 오른쪽 서브트리의 높이 차이가 1 이하임
 - 삽입이나 삭제로 인해 높이 차이가 2가 되면 회전 연산 수행하여 균형 유지

AVL 트리

- 어느 트리가 AVL 트리인가?

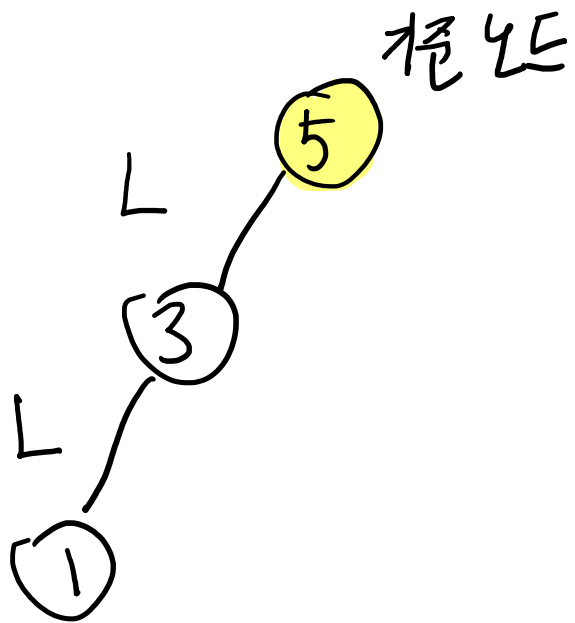


AVL 트리 — 회전 연산

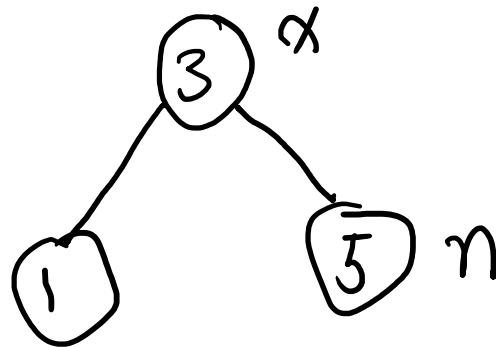
- 회전 종류
 - LL 회전
 - RR 회전
 - LR 회전
 - RL 회전

AVL 트리 - 회전 연산

• LL 회전

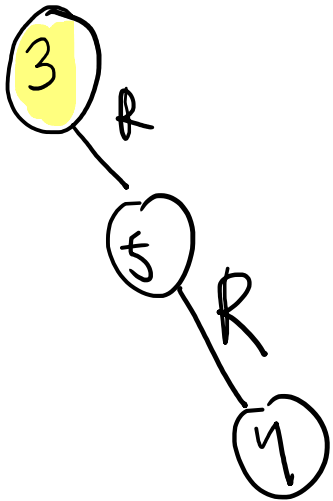


- $\nearrow n$ 기준 노드의 left child를 \nearrow X라 한다면 기준 노드로
- X의 right child는 n의 left child로 설정
- n이 X의 right child가 됨.

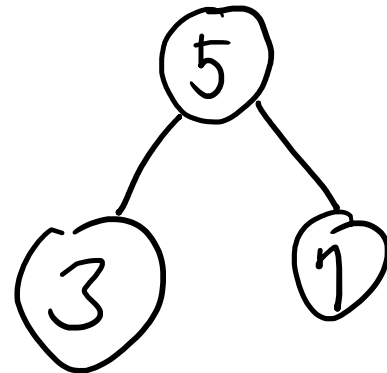


AVL 트리 - 회전 연산

- RR 회전



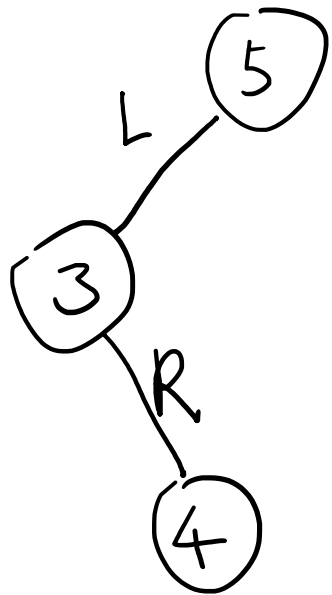
⇒



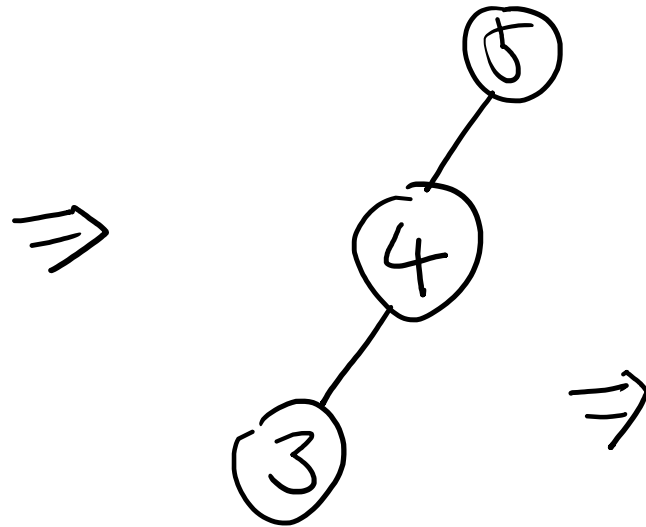
- ① target node의 right child가 target node의 왼쪽으로 $\nearrow n$
- ② n은 x의 left child가 됨. $\nearrow x$
- ③ x의 left child는 n의 right child로 수정.

AVL 트리 - 회전 연산

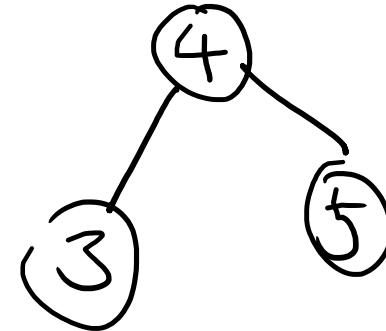
- LR 회전



① 먼저 target의 left child를 기준으로 RR 회전 수행

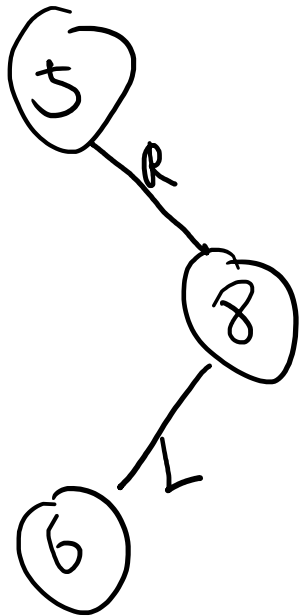


② target 기준으로 LL 회전 수행

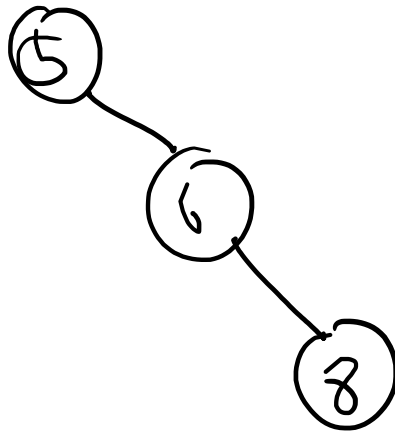


AVL 트리 - 회전 연산

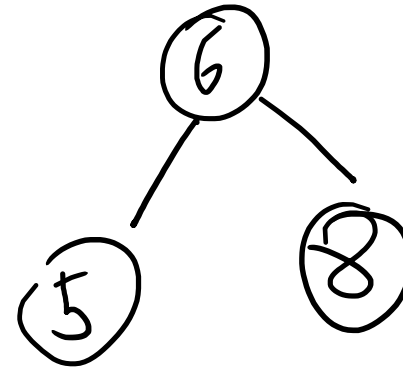
- RL 회전



⇒



⇒



① target의 right child 가르면 LL회전 수행.

② target 가르면 RR회전 수행.

AVL트리 - 구현 - 1단계 (노드 클래스)

- 노드 클래스의 정의

- 이진 트리이므로 2개의 *child node(left & right)*를 갖는다.
- 각 노드는 자신의 *height*를 저장 (균형이 깨졌는지 여부 확인을 위해..)
- 노드는 *key*와 *value*를 저장

```
class AVLNode :
```

```
    def __init__(self, key, value, height, left=None, right=None):  
        self.key = key  
        self.value = value  
        self.height = height  
        self.left = left  
        self.right = right
```


AVL트리 - 구현 - 2단계 (트리 클래스)

- 트리 클래스의 정의
 - 하나의 *root node*를 갖는다.
 - *method*: *getHeight()*, *checkBalance()*, *doBalance()*, *rotateRight()*, *rotateLeft()*, *insert()*, *insertItem()*

```
class AVL :  
    def __init__(self):  
        self.root = None  
  
    def getHeight(self, n) :  
        if (n == None) :  
            return 0  
        return n.height
```

AVL트리 - 구현 (rotateRight())

- rotateRight()의 구현

```
def rotateRight(self, n):  
    x = n.left  
    n.left = x.right  
    x.right = n  
    n.height = max(self.getHeight(n.left), self.getHeight(n.right)) + 1  
    x.height = max(self.getHeight(x.left), self.getHeight(x.right)) + 1  
    return x
```

AVL트리 - 구현 (rotateLeft())

- rotateLeft()의 구현

```
def rotateLeft(self, n):  
    x = n.right  
    n.right = x.left  
    x.left = n  
    n.height = max(self.getHeight(n.left), self.getHeight(n.right)) + 1  
    x.height = max(self.getHeight(x.left), self.getHeight(x.right)) + 1  
    return x
```

AVL트리 - 구현 (balance 관련 메서드)

- *checkBalance()*, *doBalance()*의 구현

```
def checkBalance(self, n):  
    return self.getHeight(n.left) - self.getHeight(n.right)
```

```
def doBalance(self, n):  
    if (self.checkBalance(n) > 1):  
        if (self.checkBalance(n.left) < 0): # LR 회전  
            n.left = self.rotateLeft(n.left)  
            n = self.rotateRight(n)  
    elif (self.checkBalance(n) < -1):  
        if (self.checkBalance(n.right) > 0): # RL 회전  
            n.right = self.rotateRight(n.right)  
            n = self.rotateLeft(n)  
    return n
```

AVL트리 - 구현 (insert 관련 메서드)

- *insert()*, *insertItem()*의 구현

```
def insert(self, key, value):
```

```
    self.root = self.insertItem(self.root, key, value)
```

```
def insertItem(self, n, key, value):
```

```
    if n == None:
```

```
        return AVLNode(key, value, 1)
```

```
    if n.key > key:
```

```
        n.left = self.insertItem(n.left, key, value)
```

```
    elif n.key < key:
```

```
        n.right = self.insertItem(n.right, key, value)
```

```
    else:
```

```
        n.value = value
```

```
        return n
```

```
    n.height = max(self.getHeight(n.left), self.getHeight(n.right)) + 1
```

```
    return self.doBalance(n)
```

More Appendix

- 2-3 트리
- RB 트리
- B 트리