

Notas de Aula da Disciplina Fundamentos da Matemática

Prof^a Danielle Rezende
danielle.jorge@cefet-rj.br

9 de agosto de 2023

Este material foi elaborado para facilitar o processo de aprendizagem da disciplina Fundamentos da Matemática. O texto contém notas de aula que apresentam os tópicos da disciplina com os principais conceitos, teoremas e observações. Os exemplos e algumas demonstrações são feitas em sala de aula. Portanto, esse material não substitui a leitura dos livros recomendados e nem a participação dos estudantes nas aulas. Gostaria de ressaltar que esse texto sofre alterações constantes e que a participação de todos no processo de revisão é muito importante para melhorar a qualidade do mesmo.

Danielle Rezende

A matemática não é uma caminhada cuidadosa através de uma estrada bem conhecida, é uma jornada por uma terra selvagem e estranha, onde os exploradores frequentemente se perdem. A exatidão deve ser um sinal aos historiadores de que os mapas já foram feitos e os exploradores se foram para outras terras.
(W.S.Anglin)

Sumário

Conjuntos Numéricos	4
Equações e Inequações	8
Produtos Notáveis e Binômio de Newton	11
Polinômios Reais	14
Funções	18
Funções Exponenciais e Logarítmicas	44
Funções Trigonométricas	49
Funções Trigonométricas Inversas	76
Referências Bibliográficas	85

Conjuntos Numéricos

Números naturais

O conjunto usado para contagens é o conjunto dos números naturais $\mathbb{N} = \{0, 1, 2, 3, \dots\}$. Este é o primeiro conjunto numérico que aparece na história ou em qualquer assunto que se refere aos fundamentos da Matemática.

Lembramos que as operações básicas (soma e subtração) estão definidas em \mathbb{N} com certas restrições. Por exemplo, $3 - 4$ não é uma operação possível em \mathbb{N} . Sendo assim, surge a necessidade de um novo conjunto numérico para que estas operações se tornem possíveis.

OBS.: $\mathbb{N}^* = \{1, 2, 3, \dots\}$.

Números inteiros

O conjunto dos números inteiros é definido por $\mathbb{Z} = \{\dots, -3, -2, -1, 0, 1, 2, 3, \dots\}$. Note que todo número natural é também inteiro e portanto, podemos escrever que $\mathbb{N} \subset \mathbb{Z}$. Assim como em \mathbb{N} , as operações básicas (soma e subtração) estão bem definidas em \mathbb{Z} . Neste conjunto temos como operações fundamentais a soma e a multiplicação, contudo não está definido nesse o conjunto por exemplo, a operação de divisão. Logo, surge a necessidade de um novo conjunto numérico para que sejam possíveis tais operações.

Números racionais

O conjunto dos números racionais, denotado por \mathbb{Q} , são aqueles que podem ser escritos como o resultado de uma divisão entre inteiros, sendo que o divisor deve ser não nulo. Isto é:

$$\mathbb{Q} = \left\{ \frac{a}{b} : a, b \in \mathbb{Z}; b \neq 0 \right\}.$$

Números irracionais

Os números irracionais são aqueles que não podem ser escritos por meio de uma divisão entre dois inteiros. Denotaremos o conjuntos dos números irracionais por \mathbb{I} . Diferentemente das dízimas periódicas (que são números racionais), os números irracionais têm representação decimal infinita, porém não periódica. Podemos destacar como números irracionais todas as raízes de índice n não exatas, o número π e o número de Euler e . Observe que um número é racional ou irracional, ou seja, não pode ser ao mesmo tempo pertencente aos dois conjuntos.

Números reais

O conjunto formado pela união dos números racionais e irracionais é chamado de conjunto dos números reais e denotado por \mathbb{R} . Assim:

$$\mathbb{R} = \mathbb{Q} \cup \mathbb{I}.$$

Os números reais podem ser representados por uma reta, chamada reta real, em que cada ponto está associado a um número.

Operações elementares

O conjunto dos números reais é um exemplo de um corpo. Um corpo é um conjunto munido de duas operações, soma e produto, que satisfaz determinadas propriedades. Listaremos as propriedades de corpo dos números reais

$$\begin{array}{ll} \text{(soma)} & +: \mathbb{R} \times \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R} \\ & (x, y) \mapsto x + y \end{array}$$

$$\begin{array}{ll} \text{(produto)} & \cdot: \mathbb{R} \times \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R} \\ & (x, y) \mapsto x y \end{array}$$

- Associativa da soma: $(x + y) + z = x + (y + z)$, para todo $x, y, z \in \mathbb{R}$.
- Comutativa da soma: $x + y = y + x$, para todo $x, y \in \mathbb{R}$.
- Elemento neutro da soma: existe um número real, designado por 0 tal que $0 + x = x + 0 = x$, para todo $x \in \mathbb{R}$.
- Elemento simétrico: para cada $x \in \mathbb{R}$, existe $y \in \mathbb{R}$ tal que $x + y = y + x = 0$
- Associativa do produto: $(x y) z = x (y z)$, para todo $x, y, z \in \mathbb{R}$.
- Comutativa do produto: $x y = y x$, para todo $x, y \in \mathbb{R}$.
- Elemento neutro do produto: existe um número real, designado por 1, tal que $1 x = x 1 = x$, para todo $x \in \mathbb{R}$.
- Inverso multiplicativo: para cada $x \in \mathbb{R} - \{0\}$, existe $y \in \mathbb{R}$ tal que $x y = y x = 1$
- Distributiva: $x (y + z) = x y + x z$, para todo $x, y, z \in \mathbb{R}$.

OBS.: O elemento simétrico da soma y no terceiro item acima, é normalmente denotado por $-x$. O inverso multiplicativo y , no penúltimo item, é também chamado de recíproco e é normalmente denotado por x^{-1} .

OBS.: Resultam das propriedades acima:

- Dados $x, y, \in \mathbb{R}$ tais que $xy = 0$, temos que $x = 0$ ou $y = 0$.
- Dados $x, y, \in \mathbb{R}$, $(-x)y = x(-y) = -(xy)$.
- Dados $x, y, \in \mathbb{R}$, $(-x)(-y) = xy$.
- Dados $x, y, \in \mathbb{R}$ tais que $x^2 = y^2$, temos que $x = \pm y$.

A relação de ordem e os intervalos na reta real

Dados dois números reais a e b , dizemos que a é menor que b se $b - a$ é um número positivo. Neste caso usamos a notação $a < b$. Se $a < b$ também podemos dizer que b é maior que a e podemos usar a notação $b > a$. Assim, na reta real, se $a < b$ temos que a está a esquerda de b na reta real.

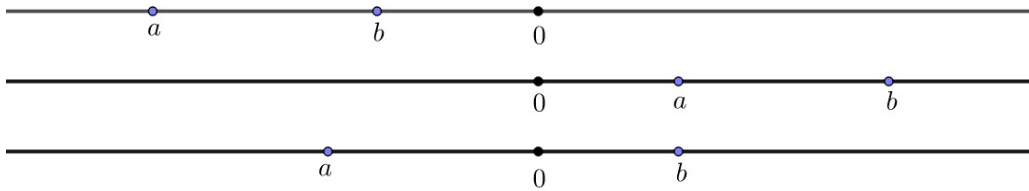


Figura 1: Relação de Ordem em \mathbb{R}

OBS.: Dados dois números reais a e b , usamos a notação $a \leq b$ se a é menor ou igual a b . Neste caso podemos também dizer que $b \geq a$ (b é maior ou igual a a).

Propriedades:

- $a < b \Rightarrow a + c < b + c$, para todo $c \in \mathbb{R}$
- $a < b$ e $c < d \Rightarrow a + c < b + d$
- $a > 0 \Rightarrow \frac{1}{a} > 0$
- $a < 0 \Rightarrow \frac{1}{a} < 0$
- $a < b$ e $c > 0 \Rightarrow ac < bc$
- $a < b$ e $c < 0 \Rightarrow ac > bc$

Um intervalo real nada mais é que um subconjunto de \mathbb{R} . Veja abaixo as notações:

$$[a, b] = \{x \in \mathbb{R} : a \leq x \leq b\}$$

$$(a, b) =]a, b[= \{x \in \mathbb{R} : a < x < b\}$$

$$[a, b) = [a, b[= \{x \in \mathbb{R} : a \leq x < b\}$$

$$(a, b] =]a, b] = \{x \in \mathbb{R} : a < x \leq b\}$$

$$[a, +\infty) = [a, +\infty[= \{x \in \mathbb{R} : x \geq a\}$$

$$(-\infty, b] =]-\infty, b] = \{x \in \mathbb{R} : x \leq b\}$$

$$(a, +\infty) =]a, \infty[= \{x \in \mathbb{R} : x > a\}$$

$$(-\infty, b) =]-\infty, b[= \{x \in \mathbb{R} : x < b\}$$

Equações e Inequações

Equações

As equações são sentenças matemáticas que estabelecem uma relação de igualdade entre termos conhecidos (números reais, chamados de coeficientes) e valores desconhecidos (incógnitas). Existem diversos tipos de equações e diversas formas de resolvê-las. Neste momento trabalharemos com equações de apenas uma incógnita. O principal objetivo de uma equação é encontrar os valores das incógnitas que satisfazem a sentença matemática. O conjunto desses valores é chamado de **conjunto solução**. Definimos os tipos de equação com base no maior expoente que a incógnita assume na equação, chamado grau da equação. A seguir veremos os principais tipos de equações suas características e como resolvê-las.

Equações do 1º grau

A equação do primeiro grau é aquela na qual a incógnita apresenta expoente 1, ou seja, a incógnita assume seu próprio valor.

$$a x + b = 0, \quad a, b \in \mathbb{R}, a \neq 0.$$

Neste caso, temos apenas uma incógnita x que representa o valor desconhecido, o termo que se quer determinar. O conjunto solução da equação são os valores da incógnita x que a satisfazem a equação. No caso da equação de primeiro grau, é necessário isolar a incógnita trabalhando com as operações e suas propriedades em ambos os lados da equação.

Equações do 2º grau

A equação do segundo grau ou equação quadrática é aquela na qual a incógnita apresenta expoente 2, ou seja, a incógnita está ao quadrado.

$$a x^2 + b x + c = 0, \quad a, b, c \in \mathbb{R}, a \neq 0.$$

Para resolver esse tipo de equação podemos usar a Fórmula de Bhaskara:

$$x = \frac{-b \pm \sqrt{\Delta}}{2a}, \text{ onde } \Delta = b^2 - 4ac$$

OBS.: Δ é chamado **discriminante** da equação dada.

OBS.: Os valores da incógnita x que satisfazem a equação são chamados raízes da equação.

OBS.: Se $\Delta > 0$ temos que a equação possui duas raízes reais e distintas. Se $\Delta = 0$ temos que a equação possui duas raízes reais e iguais. Se $\Delta < 0$ temos que a equação possui raízes complexas.

OBS.: A Fórmula de Bhaskara é mais utilizada nas equações de 2º grau completas (quando $a, b, c \neq 0$). Nas equações do 2º grau incompletas ($a \neq 0, b = 0$ ou $c = 0$) existem outros métodos mais práticos de resolução.

OBS.: Outro método para resolver equações quadráticas é o método da soma e produto. Esse método é indicado quando as raízes são números inteiros. Considerando a equação

$$x^2 - Sx + P = 0.$$

O método da soma e produto baseia-se na seguinte relação entre as raízes x_1 e x_2 :

$$S = x_1 + x_2 = -\frac{b}{a} \quad P = x_1 x_2 = \frac{c}{a}.$$

Inequações

As inequações são sentenças matemáticas que estabelecem uma relação de ordem entre termos conhecidos (números reais chamados de coeficientes) e valores desconhecidos (incógnitas). Existem diversos tipos de inequações e diversas formas de resolvê-las. Neste momento trabalharemos com inequações de apenas uma incógnita. O principal objetivo de uma inequação é encontrar todos os valores da incógnita que satisfazem a relação de ordem determinada. Definimos os tipos de inequação com base no maior expoente que a incógnita assume na inequação, chamado grau da inequação. A seguir veremos os principais tipos de inequações suas características e como resolvê-las.

Inequações do 1º grau

Uma inequação do primeiro grau é aquela na qual a incógnita apresenta expoente 1, ou seja, a incógnita assume seu próprio valor. Podem assumir as seguintes formas:

$$ax + b > 0, \quad a, b \in \mathbb{R}, a \neq 0.$$

$$ax + b < 0, \quad a, b \in \mathbb{R}, a \neq 0.$$

$$ax + b \geq 0, \quad a, b \in \mathbb{R}, a \neq 0.$$

$$ax + b \leq 0, \quad a, b \in \mathbb{R}, a \neq 0.$$

Podemos resolver uma inequação desse tipo de maneira análoga a forma como resolvemos equações, usando as propriedades que envolvem a relação de ordem em \mathbb{R} . Porém, devemos tomar cuidado quando a incógnita possui coeficiente negativo. Neste caso devemos observar que quando multiplicamos por um número negativo devemos trocar o sinal da desigualdade.

Inequações do 2º grau

Uma inequação do segundo grau é aquela na qual a incógnita apresenta expoente 2, ou seja, a incógnita está ao quadrado. Podem assumir as seguintes formas:

$$ax^2 + bx + c > 0, \quad a, b, c \in \mathbb{R}, a \neq 0.$$

$$ax^2 + bx + c < 0, \quad a, b, c \in \mathbb{R}, a \neq 0.$$

$$ax^2 + bx + c \geq 0, \quad a, b, c \in \mathbb{R}, a \neq 0.$$

$$ax^2 + bx + c \leq 0, \quad a, b, c \in \mathbb{R}, a \neq 0.$$

Para resolver uma inequação desse tipo podemos determinar a solução da equação do 2º equivalente e fazer o estudo do sinal para valores a direita e a esquerda das raízes (caso existam).

Equações e inequações modulares

Definimos o **valor absoluto** (ou **módulo**) de um número real a da seguinte forma:

$$|a| = \begin{cases} a, & a \geq 0 \\ -a, & a < 0 \end{cases}$$

Propriedades:

- $|a|^2 = a^2$
- $|a| = \sqrt{a^2}$
- $|a| = b \Leftrightarrow a = \pm b$
- $|a| \leq b \Leftrightarrow -b \leq a \leq b$
- $|a| \geq b \Leftrightarrow a \leq -b \text{ ou } a \geq b$
- $|a + b| \leq |a| + |b|$
- $|ab| = |a| |b|$

Falaremos sobre equações e inequações modulares, onde a incógnita aparece dentro da definição de módulo. Usaremos a definição e as propriedades de módulo para resolver as equações e inequações modulares.

Produtos Notáveis e Binômio de Newton

Produtos notáveis

Os produtos notáveis são expressões algébricas muito utilizadas na matemática. As mais usadas são:

$$(a + b)^2 = a^2 + 2ab + b^2$$

$$(a - b)^2 = a^2 - 2ab + b^2$$

$$a^2 - b^2 = (a + b)(a - b)$$

OBS.: Também temos:

$$(a + b)^3 = a^3 + 3a^2b + 3ab^2 + b^3$$

$$(a - b)^3 = a^3 - 3a^2b + 3ab^2 - b^3$$

Contudo, veremos casos desse tipo de forma mais genérica adiante.

Binômio de Newton

Considere $n \in \mathbb{N}$. Temos que:

$$\begin{aligned}(a + b)^n &= \binom{n}{0} a^n b^0 + \binom{n}{1} a^{n-1} b^1 + \binom{n}{2} a^{n-2} b^2 + \cdots + \\ &\quad + \cdots + \binom{n}{k} a^{n-k} b^k + \cdots + \binom{n}{n-2} a^2 b^{n-2} + \binom{n}{n-1} a^1 b^{n-1} + \binom{n}{n} a^0 b^n\end{aligned}$$

onde

$$C_{n,k} = \binom{n}{k} = \frac{n!}{k!(n-k)!}, \quad n, k \in \mathbb{N}, n \geq k.$$

OBS.: O número $C_{n,k}$ é chamado de coeficiente binomial (ou **número binomial**).

OBS.: Lembre que, para $p \in \mathbb{N}$, definimos o **fatorial** de p (denotado por $p!$) como:

$$p! = \begin{cases} 1, & p = 0 \\ p(p-1)!, & p \geq 1 \end{cases}$$

OBS.: Note que $\binom{n}{0} = 1$, $\binom{n}{n} = 1$ e $\binom{n}{1} = n$.

Propriedades: Para $n, k \in \mathbb{N}$, $n \geq k$, temos:

- $\binom{n}{n-k} = \binom{n}{k}$
- $\binom{n}{k-1} + \binom{n}{k} = \binom{n+1}{k}$ (Regra de Stifel)

OBS.: Os coeficientes binomiais estão dispostos ordenadamente em uma tabela que chamamos de **Triângulo de Pascal**. Os números binomiais de mesmo denominador são descritos na mesma coluna e de mesmo numerador na mesma linha.

$$\begin{array}{ccccccc}
 & & & & & & \binom{0}{0} \\
 & & & & & & \\
 & & & & & & \binom{1}{0} & \binom{1}{1} \\
 & & & & & & \\
 & & & & & & \binom{2}{0} & \binom{2}{1} & \binom{2}{2} \\
 & & & & & & \\
 & & & & & & \binom{3}{0} & \binom{3}{1} & \binom{3}{2} & \binom{3}{3} \\
 & & & & & & \\
 & & & & & & \binom{4}{0} & \binom{4}{1} & \binom{4}{2} & \binom{4}{3} & \binom{4}{4} \\
 & & & & & & \\
 & & & & & & \binom{5}{0} & \binom{5}{1} & \binom{5}{2} & \binom{5}{3} & \binom{5}{4} & \binom{5}{5} \\
 & & & & & & \\
 & & & & & & \binom{6}{0} & \binom{6}{1} & \binom{6}{2} & \binom{6}{3} & \binom{6}{4} & \binom{6}{5} & \binom{6}{6}
 \end{array}$$

Assim:

$$\begin{array}{ccccccc} & & & & & & 1 \\ & & & & & & \\ & & & & & 1 & 1 \\ & & & & 1 & 2 & 1 \\ & & 1 & 3 & 3 & 1 & \\ & 1 & 4 & 6 & 4 & 1 & \\ & 1 & 5 & 10 & 10 & 5 & 1 \\ & 1 & 6 & 15 & 20 & 15 & 6 & 1 \end{array}$$

O Triângulo de Pascal possui algumas propriedades, a saber:

- Se somarmos dois elementos consecutivos em uma linha n qualquer, digamos os elementos da coluna $p - 1$ e p , o resultado será o elemento na coluna p da linha $n + 1$. Essa propriedade da Relação de Stifel.
- Dois números binomiais equidistantes em qualquer linha da tabela são iguais. Os números binomiais complementares são iguais.
- $\sum_{k=0}^n \binom{n}{k} = 2^n$. Isto é, o somatório de todos os elementos da linha n é igual a 2^n .
- A soma dos elementos de qualquer coluna p , do primeiro elemento até um elemento de uma determinada linha n , é igual ao elemento situado na coluna $p + 1$ da linha $n + 1$.
- A soma dos elementos situados na mesma diagonal, do primeiro elemento até o elemento de uma determinada coluna p na linha n , é igual ao elemento na coluna p da linha $n + 1$.

Polinômios Reais

Polinômios com coeficientes reais

Agora iremos tratar de polinômios com coeficientes reais, as operações de soma e multiplicação e estudaremos suas propriedades.

Um polinômio com coeficientes reais, denotado por $p(x)$, é uma expressão do tipo

$$p(x) = \sum_{k=0}^{\infty} a_k x^k = a_0 + a_1 x + a_2 x^2 + \cdots + a_n x^n + \cdots,$$

onde $a_k \in \mathbb{R}$ (chamados de coeficientes), para todo $k \in \mathbb{N}$.

OBS.: O polinômio $0(x) = 0 + 0x + 0x^2 + \cdots + 0x^k + \cdots$, isto é o polinômio onde todos os coeficientes são nulos, é chamado de polinômio identicamente nulo e, em geral, é denotado apenas por 0.

OBS.: Em todo polinômio não identicamente nulo, algum coeficiente é diferente de zero, portanto, existe um maior número natural n , tal que $a_n \neq 0$, chamaremos esse número n de **grau** ou **ordem** de $p(x)$ e denotaremos por $gr(p(x)) = n$. Os polinômios de grau n tal que o coeficiente $a_n = 1$ são chamados de polinômios mônicos.

$$p(x) = \sum_{k=0}^n a_k x^k = a_0 + a_1 x + a_2 x^2 + \cdots + a_n x^n, \quad a_n \neq 0$$

OBS.: Denotaremos por $\mathcal{P}(\mathbb{R})$ o conjunto de todos os polinômios com coeficientes reais, isto é,

$$\mathcal{P}(\mathbb{R}) = \{p(x) = a_0 + a_1 x + a_2 x^2 + \cdots + a_k x^k + \cdots : a_k \in \mathbb{R}, \forall k \in \mathbb{N}\}.$$

Os polinômios reais e suas operações

Igualdade de Polinômios: Considere os polinômios com coeficientes reais

$$p(x) = \sum_{k=0}^n a_k x^k = a_0 + a_1 x + a_2 x^2 + \cdots + a_n x^n \quad \text{e}$$

$$q(x) = \sum_{k=0}^n b_k x^k = b_0 + b_1 x + b_2 x^2 + \cdots + b_n x^n.$$

Dizemos que polinômios $p(x)$ e $q(x)$ são iguais ($p(x) = q(x)$) se $a_k = b_k$, para todo k , $0 \leq k \leq n$.

Adição de Polinômios: Considere os polinômios com coeficientes reais de graus n e m , respectivamente

$$p(x) = \sum_{k=0}^n a_k x^k = a_0 + a_1 x + a_2 x^2 + \cdots + a_n x^n \quad \text{e}$$

$$q(x) = \sum_{k=0}^m b_k x^k = b_0 + b_1 x + b_2 x^2 + \cdots + b_m x^m.$$

Definimos a soma dos polinômios $p(x)$ e $q(x)$, denotada por $p(x) + q(x)$, como o polinômio

$$p(x) + q(x) = \sum_{k=0}^r (a_k + b_k) x^k = a_0 + b_0 + (a_1 + b_1) x + (a_2 + b_2) x^2 + \cdots + (a_r + b_r) x^r.$$

onde $r = \text{gr}(p(x) + q(x)) = \max\{m, n\}$, sendo que a igualdade é válida se $m \neq n$.

Multiplicação de Polinômios: Considere os polinômios com coeficientes reais de graus n e m , respectivamente

$$p(x) = \sum_{k=0}^n a_k x^k = a_0 + a_1 x + a_2 x^2 + \cdots + a_n x^n \quad \text{e}$$

$$q(x) = \sum_{k=0}^m b_k x^k = b_0 + b_1 x + b_2 x^2 + \cdots + b_m x^m.$$

Definimos a multiplicação dos polinômios $p(x)$ e $q(x)$, denotada por $p(x)q(x)$, como o polinômio

$$p(x)q(x) = \sum_{k=0}^{m+n} c_k x^k$$

onde $c_k = \sum_{\alpha+\beta=k}^{m+n} a_\alpha b_\beta$, isto é,

$$\begin{aligned} c_0 &= a_0 + b_0 \\ c_1 &= a_0 b_1 + a_1 b_0 \\ c_2 &= a_0 b_2 + a_1 b_1 + a_2 b_0 \\ c_3 &= a_0 b_3 + a_1 b_2 + a_2 b_1 + a_3 b_0, \\ &\vdots \\ c_{n+m} &= a_n b_m \end{aligned}$$

Propriedades das Operações: Considere os polinômios com coeficientes reais $p(x)$, $q(x)$ e $h(x)$. Temos que:

- $p(x) + q(x) = q(x) + p(x)$
- $p(x) + (q(x) + h(x)) = (p(x) + q(x)) + h(x)$
- $p(x) + 0(x) = p(x)$
- Para cada $p(x)$ existe um polinômio denotado por $-p(x)$, tal que $p(x) + (-p(x)) = 0(x)$. Neste caso para

$$p(x) = \sum_{k=0}^n a_k x^k$$

temos

$$-p(x) = \sum_{k=0}^n (-a_k) x^k$$

- $p(x) q(x) = q(x) p(x)$
- $p(x) (q(x) h(x)) = (p(x) q(x)) h(x)$
- $p(x) (q(x) + h(x)) = p(x) q(x) + p(x) h(x)$

Divisão de polinômios

Considere os polinômios com coeficientes reais $p(x)$ e $q(x)$ com $q(x) \neq 0$. Dizemos que $q(x)$ **divide** $p(x)$ se, e somente se, existe um polinômio de coeficientes reais $h(x)$, tal que

$$p(x) = h(x)q(x).$$

Neste caso também podemos dizer que $p(x)$ é um **múltiplo** de $q(x)$ ou ainda que $p(x)$ é **divisível** por $q(x)$.

Algoritmo da Divisão de Euclides:

Considere os polinômios com coeficientes reais $p(x)$ e $q(x)$ com $q(x) \neq 0$. Então, existe um único par de polinômios com coeficientes reais $h(x)$ e $r(x)$ tais que

$$p(x) = h(x)q(x) + r(x),$$

onde $r(x) = 0$ ou $gr(r(x)) < gr(q(x))$.

OBS.: O polinômio $r(x)$ é chamado de **resto**. Os polinômios $p(x)$ e $q(x)$ são chamados de **dividendo** e **divisor**, respectivamente.

Raiz de um polinômio

Considere $p(x) = \sum_{k=0}^n a_k x^k = a_0 + a_1 x + a_2 x^2 + \cdots + a_n x^n$ um polinômio de coeficientes reais tal que $n > 1$. Dizemos que o número real w é uma **raiz** de $p(x)$ se, e somente se, $p(w) = 0$, isto é, se ao substituirmos x por w temos como resultado o número real zero.

OBS.: Temos que o resto da divisão de $p(x)$ por $x - w$ é $r(x) = p(w)$. Assim, $r(x) = 0$ (isto é, $x - w$ divide $p(x)$) se, e somente se, w for uma raiz de $p(x)$ (isto é, $p(w) = 0$).

Proposição: Considere $p(x)$ um polinômio de coeficientes reais. O polinômio $p(x)$ é divisível por $(x - w_1) \cdots (x - w_n)$, onde w_k são números reais distintos, $k = 0, \dots, n$, se e somente se, w_k raízes de $p(x)$, para todo $k = 0, \dots, n$.

Teorema Fundamental da Álgebra

Teorema Fundamental da Álgebra: Todo polinômio $p(x)$ de grau $n \geq 1$ com coeficientes complexos se escreve de modo único, a menos da ordem dos fatores, como:

$$p(x) = a_n (x - w_1)^{r_1} \cdots (x - w_t)^{r_t},$$

onde $r_1 + \cdots + r_t = n$, com w_1, \dots, w_t raízes distintas de $p(x)$, e os números naturais r_1, \dots, r_t são as multiplicidades das raízes w_1, \dots, w_t respectivamente.

OBS.: Se $p(x)$ é um polinômio com coeficientes reais e w é uma raiz complexa (isto é, w é uma raiz não real) de $p(x)$, então o conjugado de w também o é e com a mesma multiplicidade.

Teorema Fundamental da Álgebra para polinômios reais: Todo polinômio $p(x)$ de grau $n \geq 1$ com coeficientes complexos se escreve de modo único, a menos da ordem dos fatores, como:

$$p(x) = a_n (x - w_1)^{r_1} \cdots (x - w_t)^{r_t} (x^2 + b_1 x + c_1)^{n_1} \cdots (x^2 + b_s x + c_s)^{n_s},$$

onde $r_1 + \cdots + r_t + 2n_1 + \cdots + 2n_s = n$, w_1, \dots, w_t são raízes reais distintas de $p(x)$ com multiplicidades r_1, \dots, r_t respectivamente, e os polinômios $(x^2 + b_1 x + c_1), \dots, (x^2 + b_s x + c_s)$ possuem raízes complexas com multiplicidades n_1, \dots, n_s , respectivamente.

Funções

O conceito mais importante da matemática é o de função. Nosso objetivo é estudar o conceito de função, que relaciona quantidades descritas por números reais. As funções modelam vários fenômenos físicos, e portanto, para estudá-las as informações algébricas (expressões matemáticas) determinadas por essas funções serão relacionadas às informações geométricas (descritas por gráficos).

Funções: definição, domínio e imagem

Inicialmente vamos estudar as funções como uma relação entre conjuntos. Considere dois conjuntos não vazios A e B .

Uma **função de A em B** é uma relação (regra) que associa a cada elemento x do conjunto A um **único** elemento y do conjunto B . O único elemento $y \in B$ associado ao elemento $x \in A$ é indicado por $f(x)$, isto é, $f(x)$ é o valor que f assume em x (ou ainda, $f(x)$ é a imagem de x por f).

O conjunto A é chamado de **domínio** (conjunto onde a função esta definida) e é denotado por D_f , $D(f)$ ou $Dom(f)$. O conjunto B é chamado de contradomínio ou campo de valores de f . Observe que quando x percorre o domínio de f , $f(x)$ descreve um conjunto que chamamos de **imagem** de f e que será denotado por Im_f , $Im(f)$ ou $f(A)$. Assim:

$$Im(f) = \{y \in B : x \in A\} \subseteq B.$$

OBS.: O elemento de $y \in B$ é obtido mediante a relação dada pela função f a partir do elemento escolhido $x \in A$. Como vimos antes, para explicitar essa dependência, escrevemos $y = f(x)$. Por isso, chamamos x de **variável independente** e y de **variável dependente**.

OBS.: Uma função f de domínio A e contradomínio B é indicada por

$$f: A \rightarrow B$$

e a lei de correspondência é indicada por

$$x \mapsto f(x).$$

OBS.: No nosso curso trabalharemos apenas com funções de uma variável real a valores reais, isto é, os conjuntos A e B são subconjuntos da reta real. Assim, as variáveis envolvidas são números reais.

OBS.: Em geral, uma função deve ser definida junto com o seu domínio, que determina os valores de x para os quais $y = f(x)$ está bem definida. Para simplificar, algumas vezes deixamos de explicitar o domínio da função f , falando apenas a lei de correspondência $y = f(x)$. Neste caso, fica implícito que o domínio é o maior subconjunto de \mathbb{R} para os quais a lei faça sentido (conjunto de todos os valores admissíveis de x). Algumas vezes também poderemos escolher um domínio particular somente por razões específicas, ou pelas exigências de um problema.

O plano cartesiano e o gráfico de uma função

O conjunto $\{(x, f(x)) \in \mathbb{R}^2 : x \in D(f)\}$ é chamado **gráfico** da função f , denotado por G_f ou $G(f)$. Podemos extrair informações importantes de uma função quando representamos esse conjunto geometricamente. Para isso, introduzimos um sistema ortogonal de coordenadas (o plano cartesiano).

O plano cartesiano (denotado por \mathbb{R}^2), é o conjunto dos pares $P = (x, y)$ de números reais x e y , chamados respectivamente de abscissa (ou primeira coordenada) e ordenada (ou segunda coordenada).

$$\mathbb{R}^2 = \{(x, y) : x, y \in \mathbb{R}\}$$

O conjunto dos pontos cuja primeira coordenada é nula, é chamado de eixo y ou O_y (eixo das ordenadas). O conjunto dos pontos cuja segunda coordenada é nula, é chamado de eixo x ou O_x (eixo das abscissas). Os eixos x e y formam duas retas perpendiculares com origem no ponto O .

Munindo-se desse sistema ortogonal de coordenadas cartesianas, o gráfico de f é o lugar geométrico de todos os pares da forma $(x, f(x))$ quando x percorre o domínio de f .

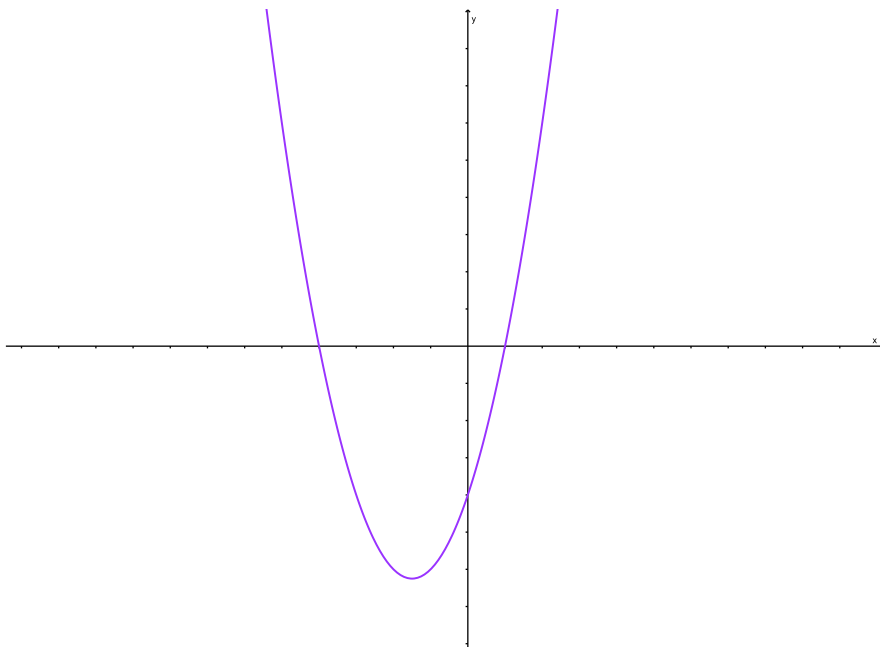


Figura 2: Gráfico de uma função

OBS.: O gráfico de uma função pode ser interceptado por uma reta vertical em no máximo um ponto.

Funções pares e ímpares

Seja f uma função. Suponha que para todo $x \in D(f)$ exista $-x \in D(f)$.

- Dizemos que f é uma função **par** se $f(x) = f(-x)$, para todo $x \in D(f)$.
- Dizemos que f é uma função **ímpar** se $-f(x) = f(-x)$, para todo $x \in D(f)$.

O gráfico de uma função par é simétrico com relação ao eixo O_y (isto é, se $(a, b) \in G_f$ temos que $(-a, b) \in G_f$) e o gráfico de uma função ímpar é simétrico em relação à origem (isto é, se $(a, b) \in G_f$ temos que $(-a, -b) \in G_f$).

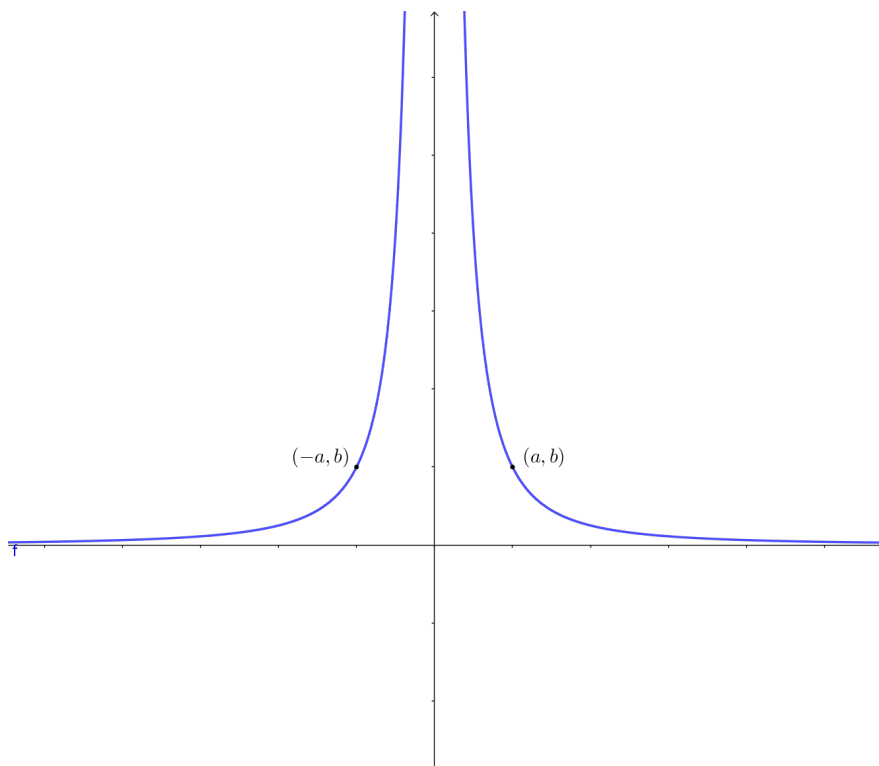


Figura 3: Exemplo de função par

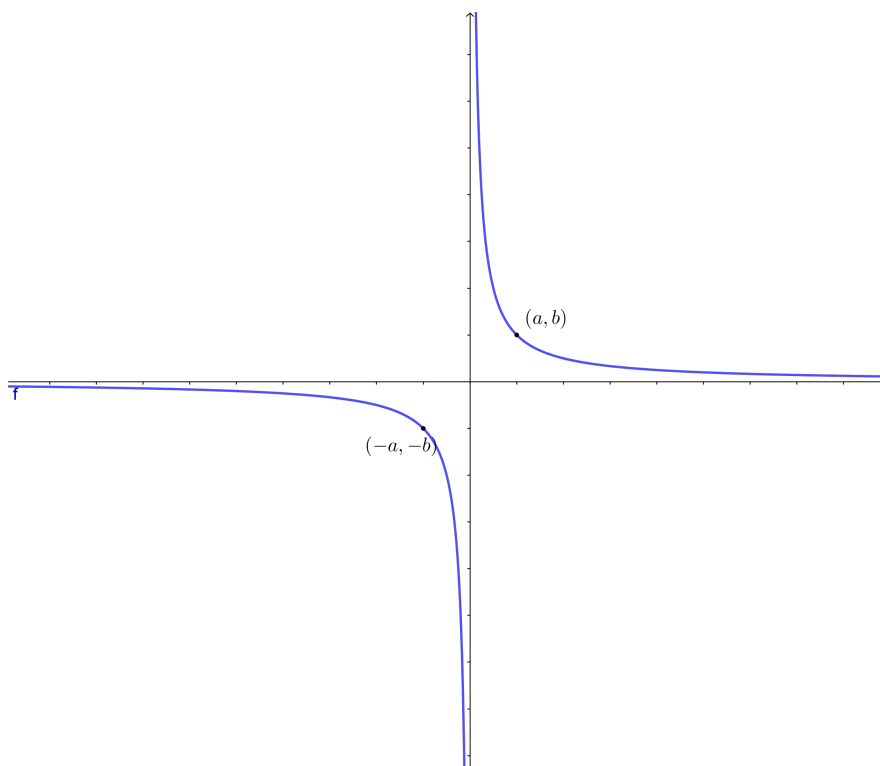


Figura 4: Exemplo de função ímpar

Crescimento e decrescimento de funções

Seja f uma função e A um subconjunto do domínio de f . Suponha que $x_1, x_2 \in A$.

- Dizemos que f é uma função **crescente** em A se para $x_1 < x_2$ temos que $f(x_1) < f(x_2)$.
- Dizemos que f é uma função **decrescente** se para $x_1 < x_2$ temos que $f(x_1) > f(x_2)$.

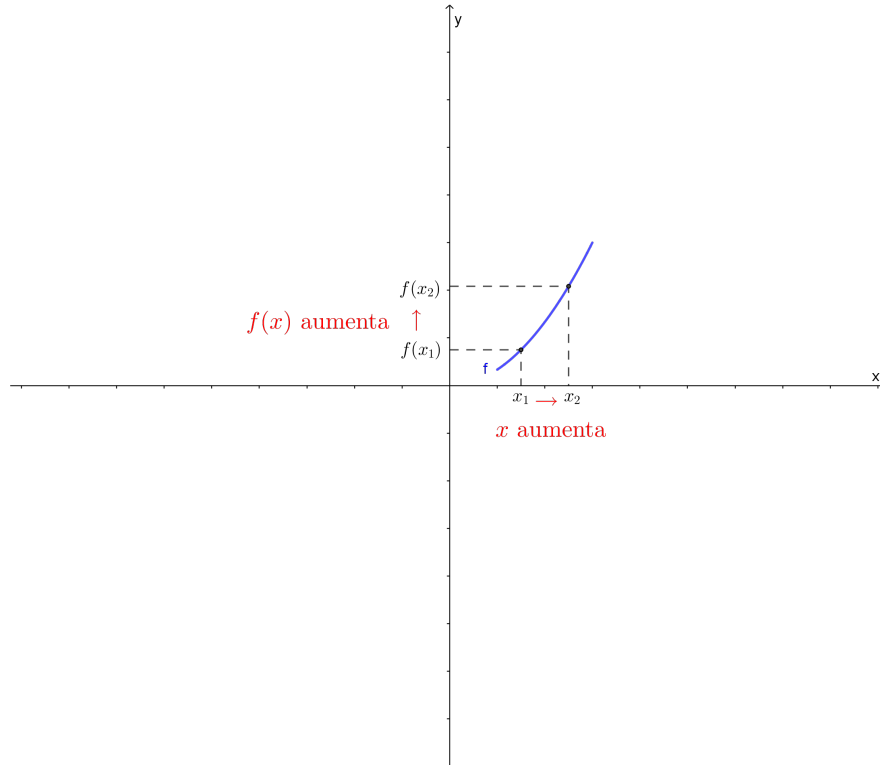


Figura 5: Função crescente

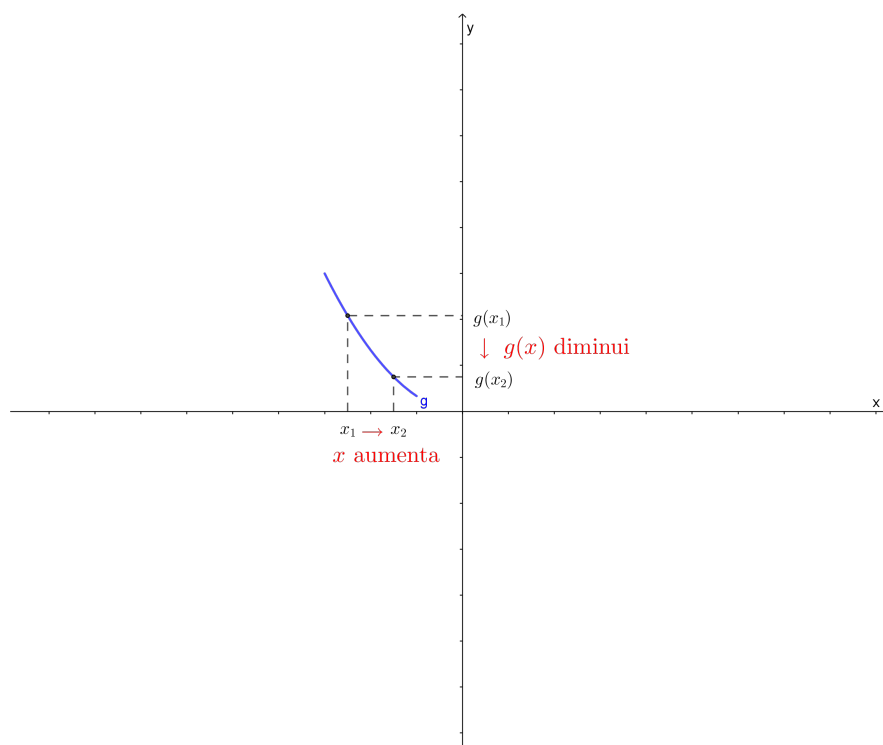


Figura 6: Função decrescente

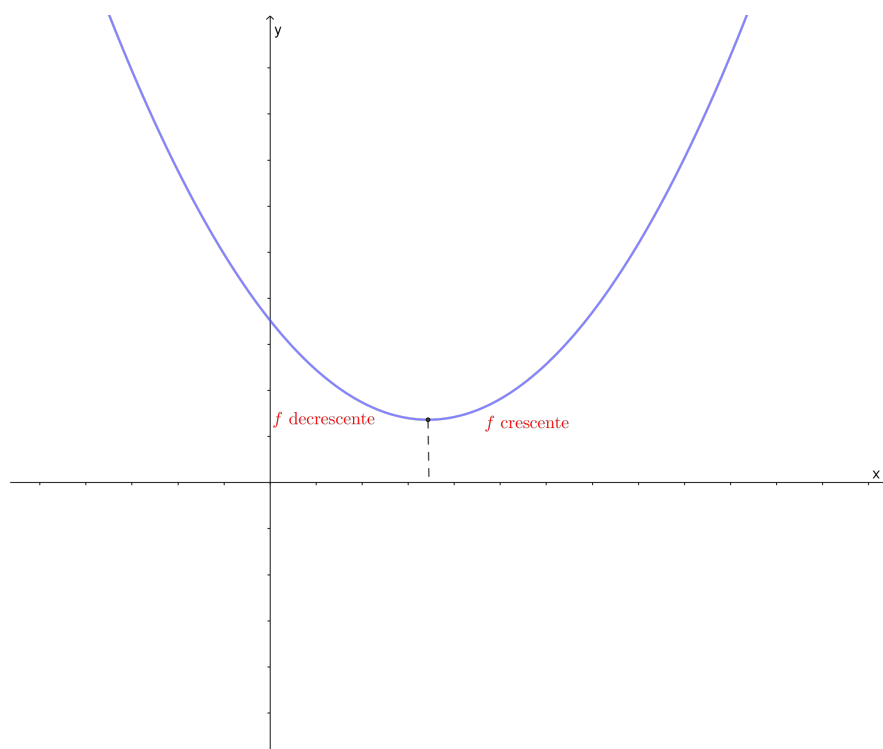


Figura 7: Função monótona

Exemplos de algumas funções elementares

- Função constante: $f(x) = k$ com $c \in \mathbb{R}$.

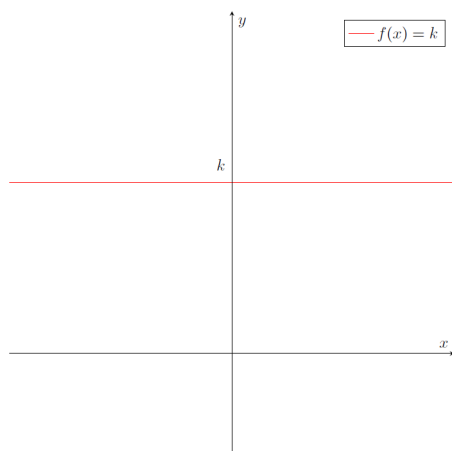


Figura 8: Exemplo de função constante

- Função afim (ou função do 1º grau): $f(x) = a x + b$ com $a, b \in \mathbb{R}$ e $a \neq 0$.

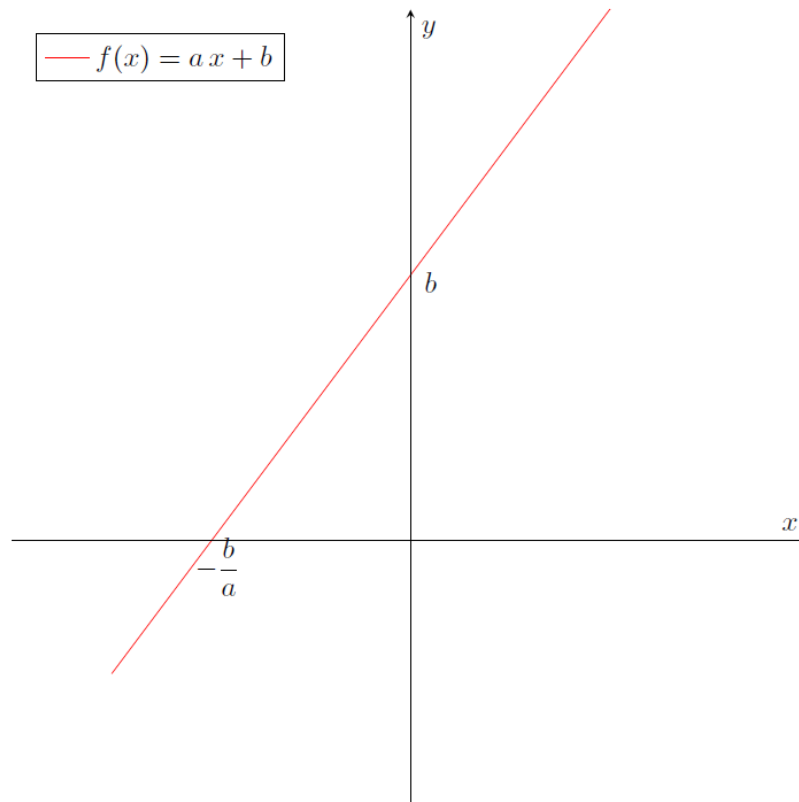


Figura 9: Exemplo de função afim

OBS.: O gráfico de uma função afim é sempre uma reta.

OBS.: Quando $b = 0$ essa equação se reduz a $y = ax$, chamada função linear.

- Função potências inteiras: $f(x) = x^p$, onde $p \in \mathbb{Z}$ com $p \neq 0$.

* $p > 0$ e p par

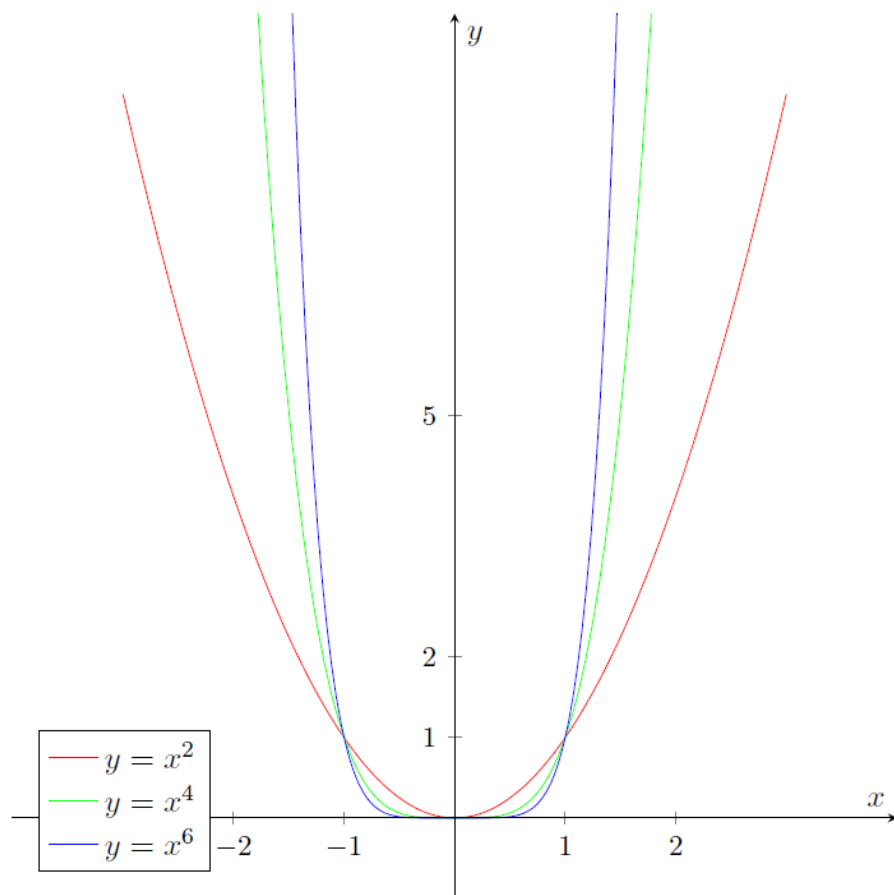


Figura 10: Exemplos de funções de potência inteira par e positiva

* $p > 0$ e p ímpar

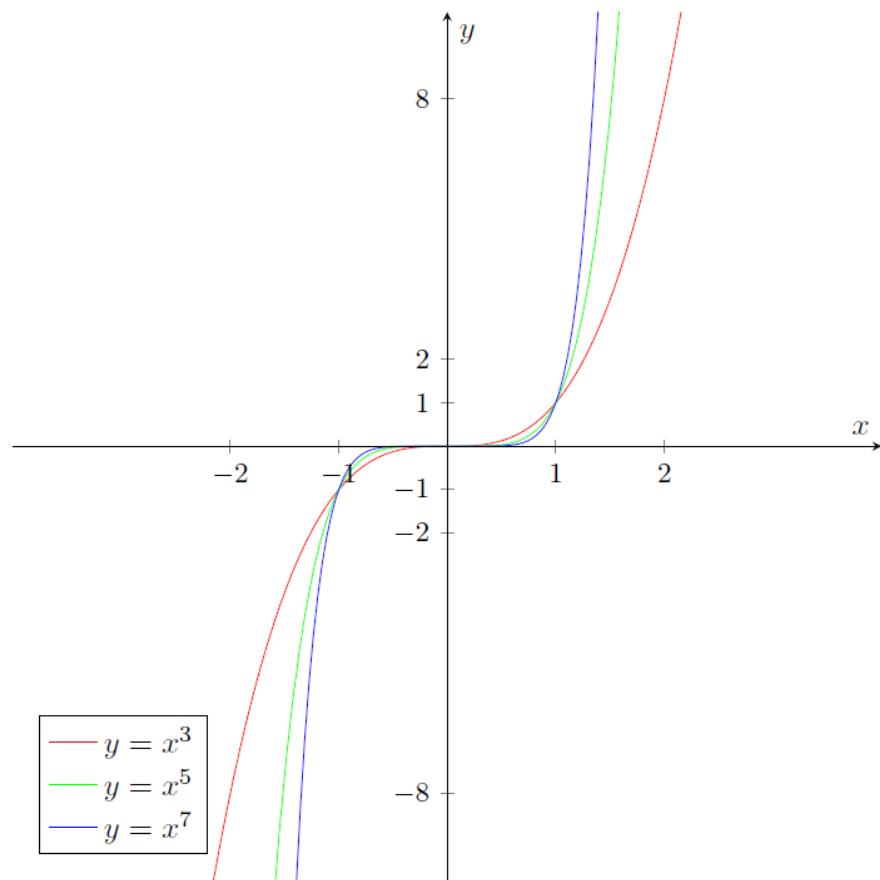


Figura 11: Exemplos de funções de potência inteira ímpar e positiva

* $p < 0$ e p par

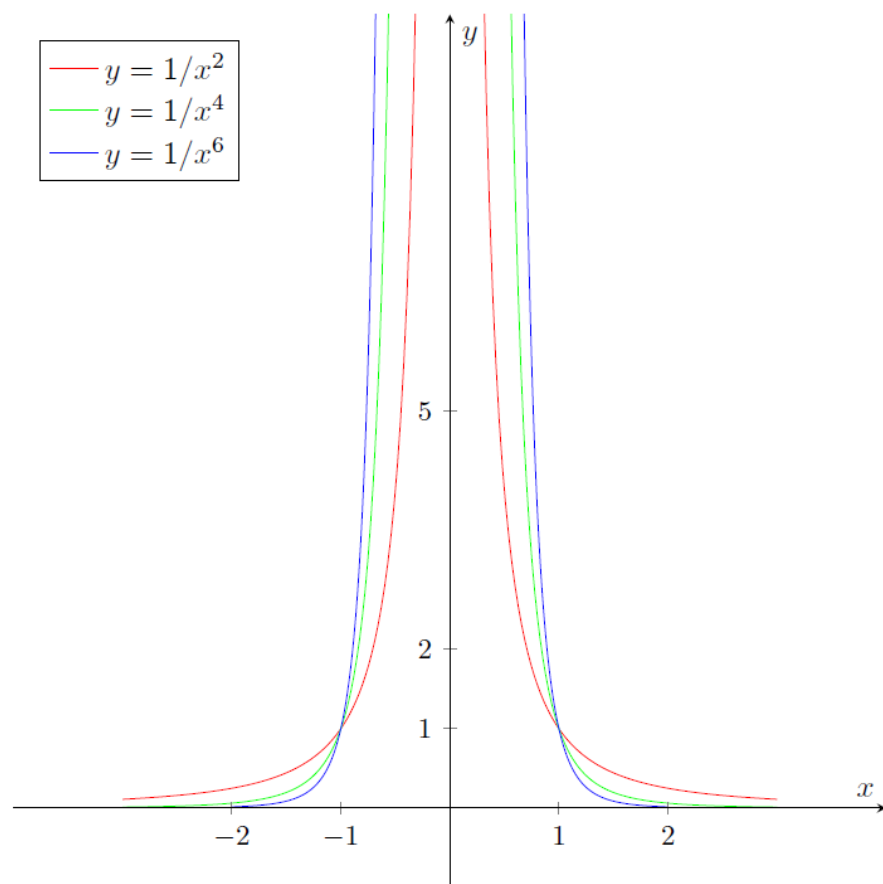


Figura 12: Exemplos de funções de potência inteira par e negativa

* $p < 0$ e p ímpar

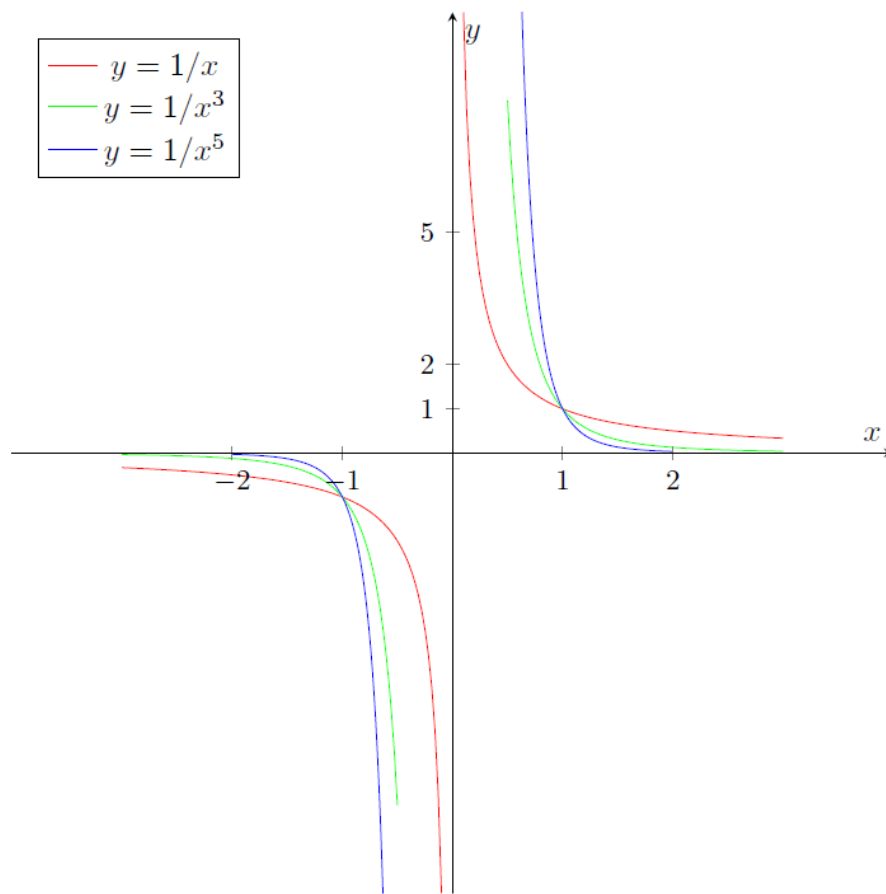


Figura 13: Exemplos de funções de potência inteira ímpar e positiva

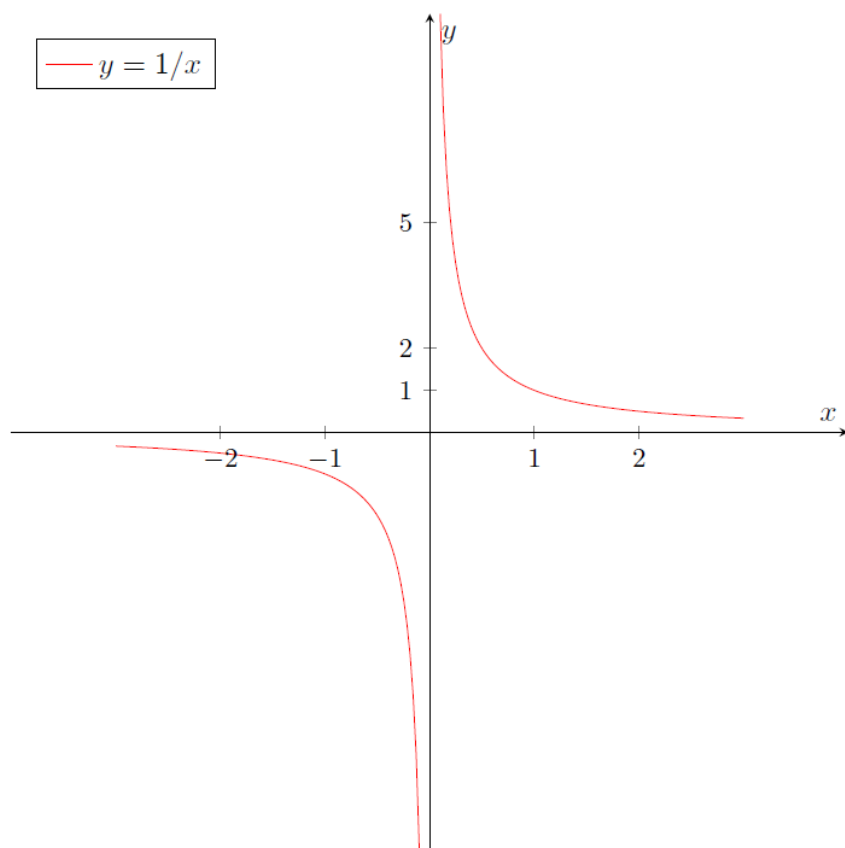


Figura 14: Função recíproca ou hipérbole equilátera

- Função quadrática (ou função do 2º grau): $f(x) = ax^2 + bx + c$ com $a, b, c \in \mathbb{R}$ e $a \neq 0$.

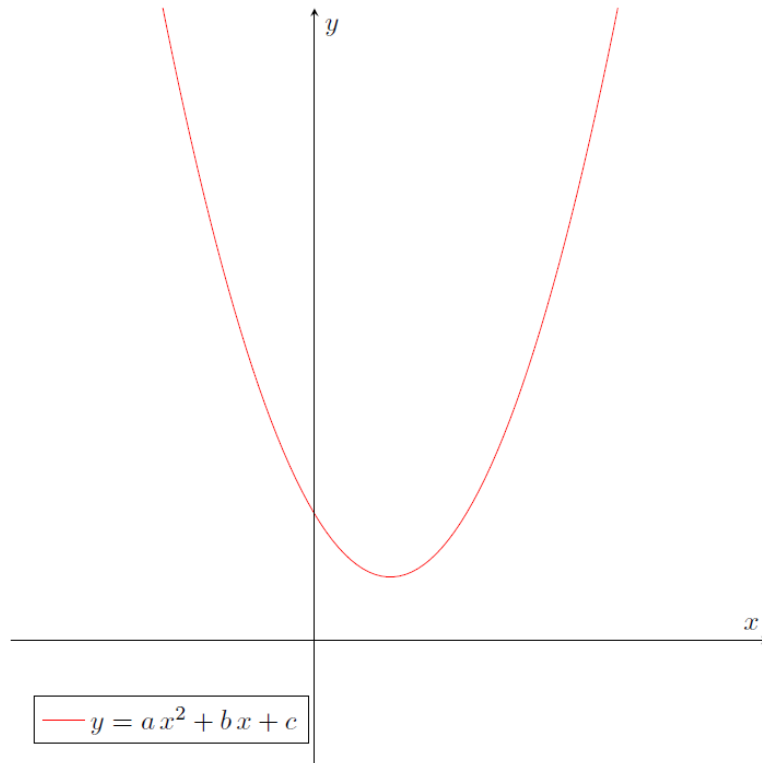


Figura 15: Exemplo de uma função quadrática

OBS.: O gráfico de uma função quadrática é sempre uma parábola.

OBS.: Para o esboço da parábola é importante determinar as interseções com os eixos coordenados, o vértice que é dado por

$$V = (x_v, y_v) = \left(\frac{-b}{2a}, \frac{-\Delta}{4a} \right),$$

e o eixo de simetria dado por $x = x_v$.

- Função Modular: $f(x) = |x|$

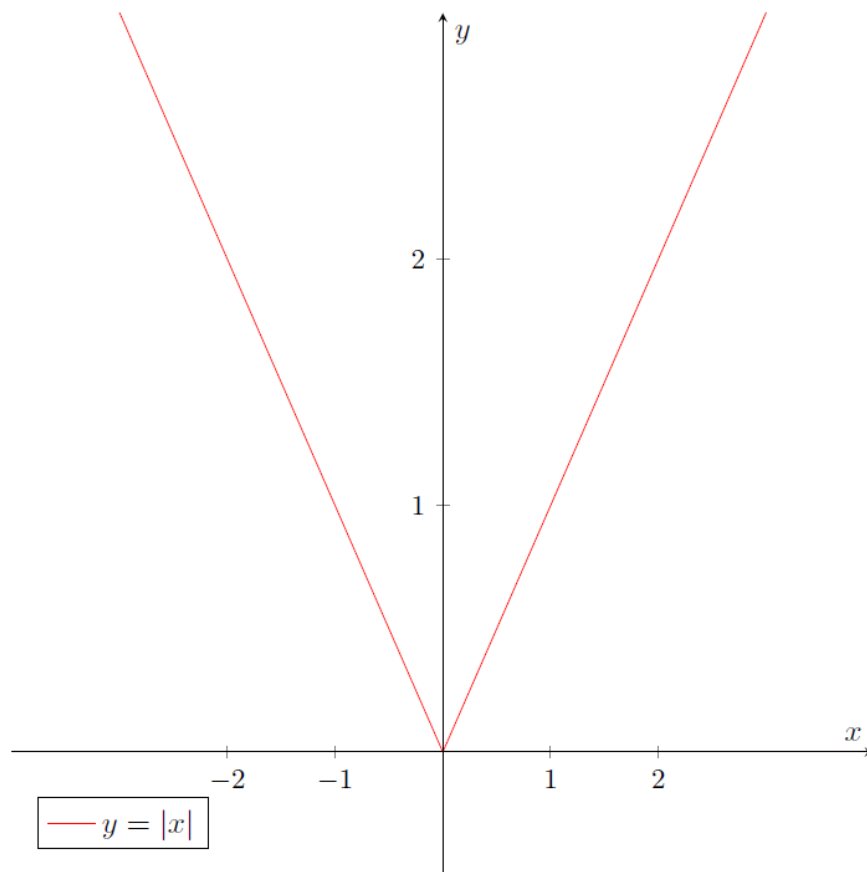


Figura 16: Função módulo

Propriedades:

- * $|x|^2 = x^2$
- * $|x| = \sqrt{x^2}$
- * $|x| = a \Leftrightarrow x = \pm a$
- * $|x| \leq a \Leftrightarrow -a \leq x \leq a$
- * $|x| \geq a \Leftrightarrow x \leq -a \text{ ou } x \geq a$

- Função raiz quadrada: $f(x) = \sqrt{x}$

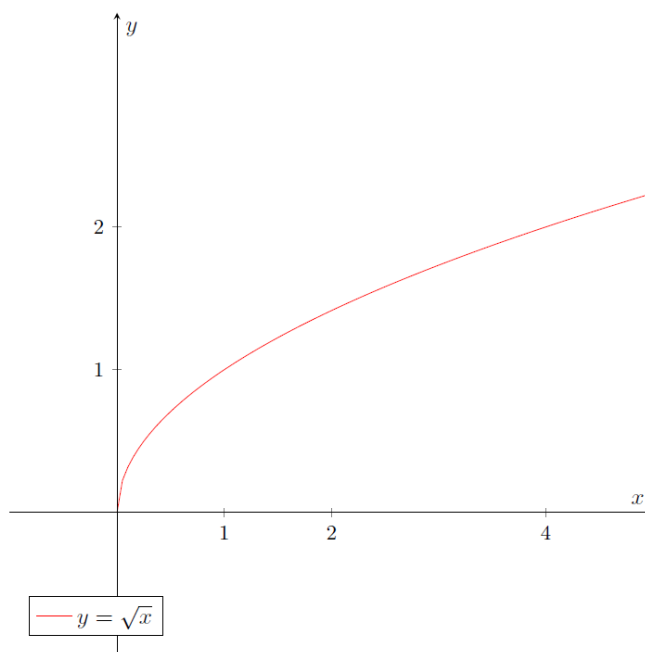


Figura 17: Função raiz quadrada

- Função raiz cúbica: $f(x) = \sqrt[3]{x}$

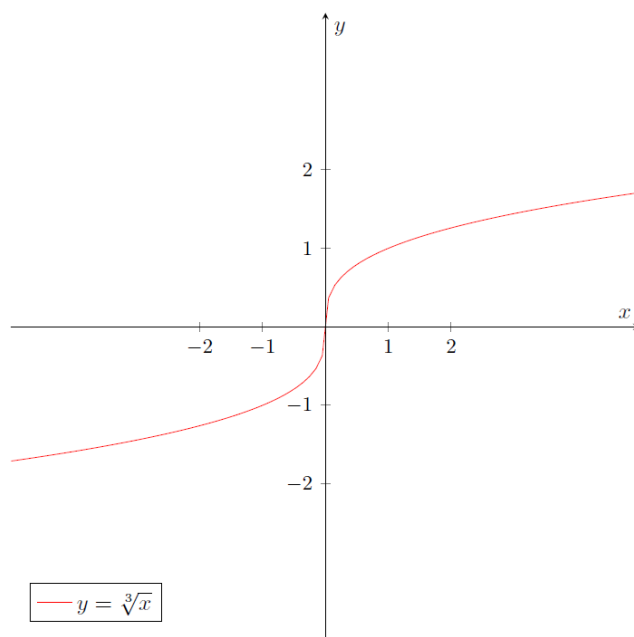


Figura 18: Função raiz cúbica

- Funções exponenciais e logarítmicas

$$f(x) = a^x \quad g(x) = \log_a x$$

A função logarítmica natural é definida e denotada por

$$g(x) = \log_e x = \ln x$$

e a função exponencial natural é definida e denotada por

$$f(x) = e^x = \exp(x).$$

É comum nos referirmos as funções exponencial natural e logarítmica natural simplesmente por exponencial e logarítmica, respectivamente.

Essas funções serão estudadas mais tarde e por isso, neste momento, não entraremos em detalhes.

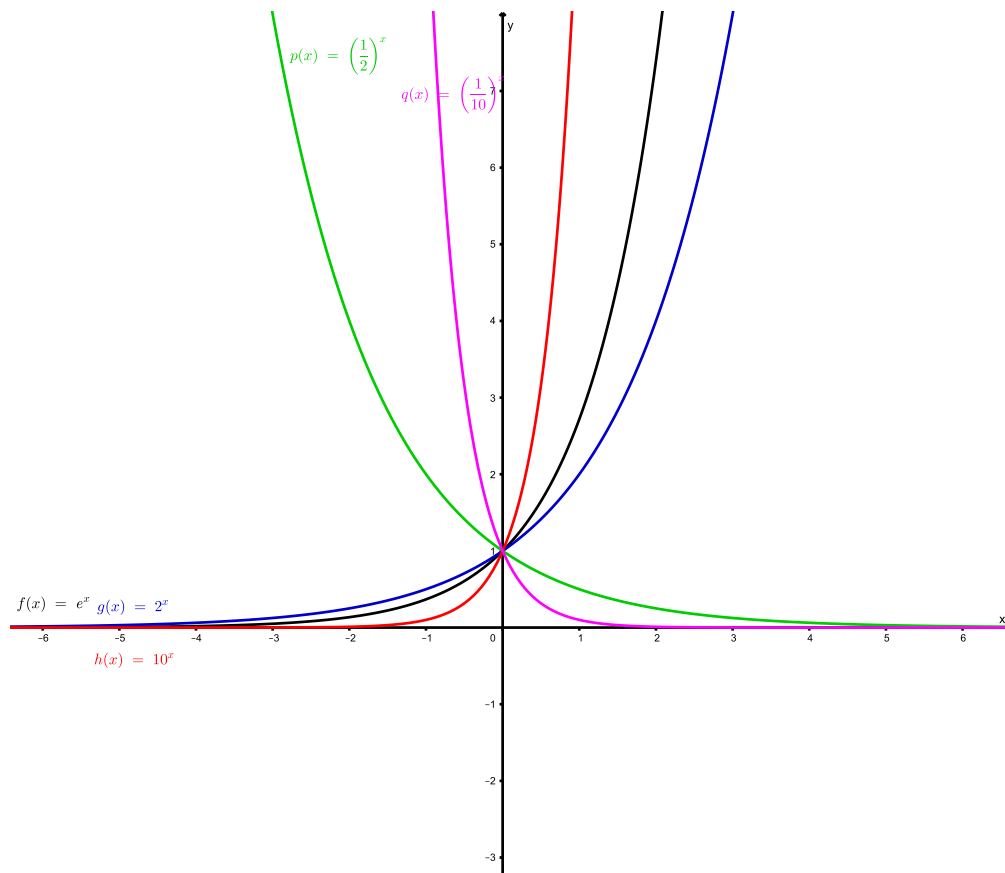


Figura 19: Exemplos de funções exponenciais

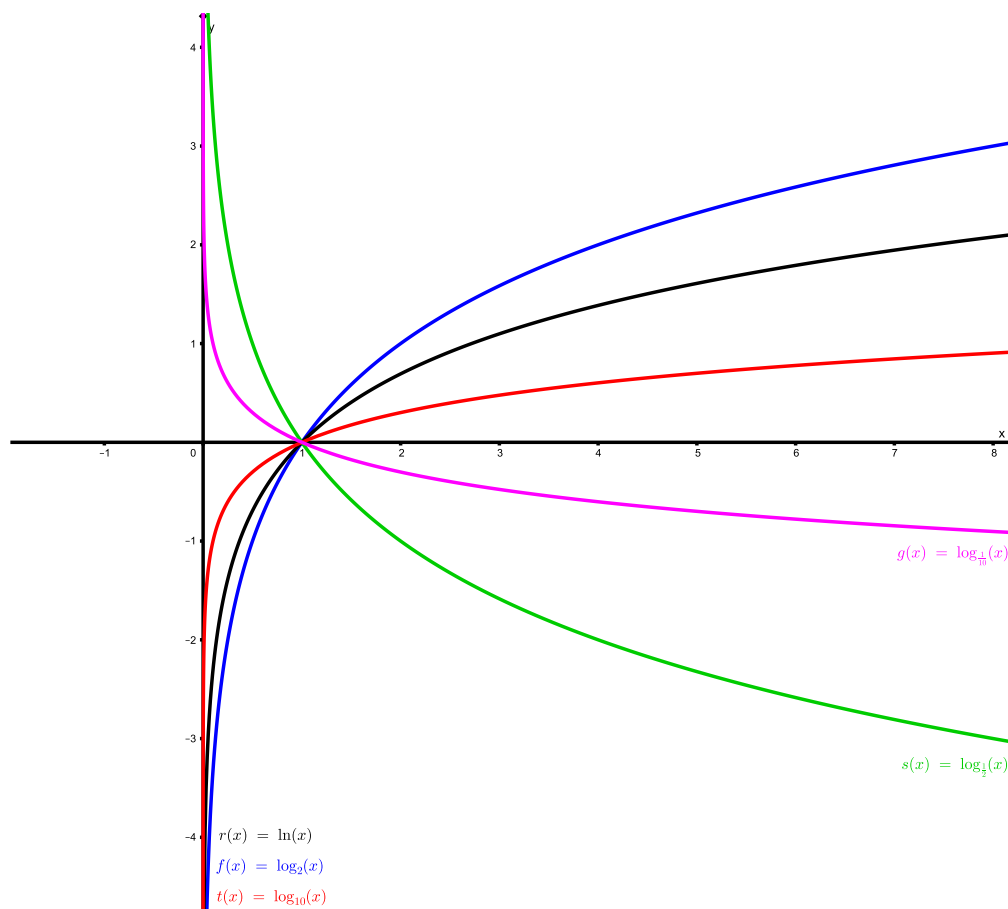


Figura 20: Exemplos de funções logarítmicas

- Funções trigonométricas

$$f(x) = \text{sen } x = \sin x \quad g(x) = \cos x$$

As funções seno e cosseno e as demais funções trigonométricas,

$$\text{tg } x = \tan x$$

$$\text{cotg } x = \cot x = \frac{\cos x}{\sin x} = \frac{1}{\text{tg } x}$$

$$\sec x = \frac{1}{\cos x}$$

$$\text{cossec } x = \csc x = \frac{1}{\sin x}$$

serão estudadas mais adiante.

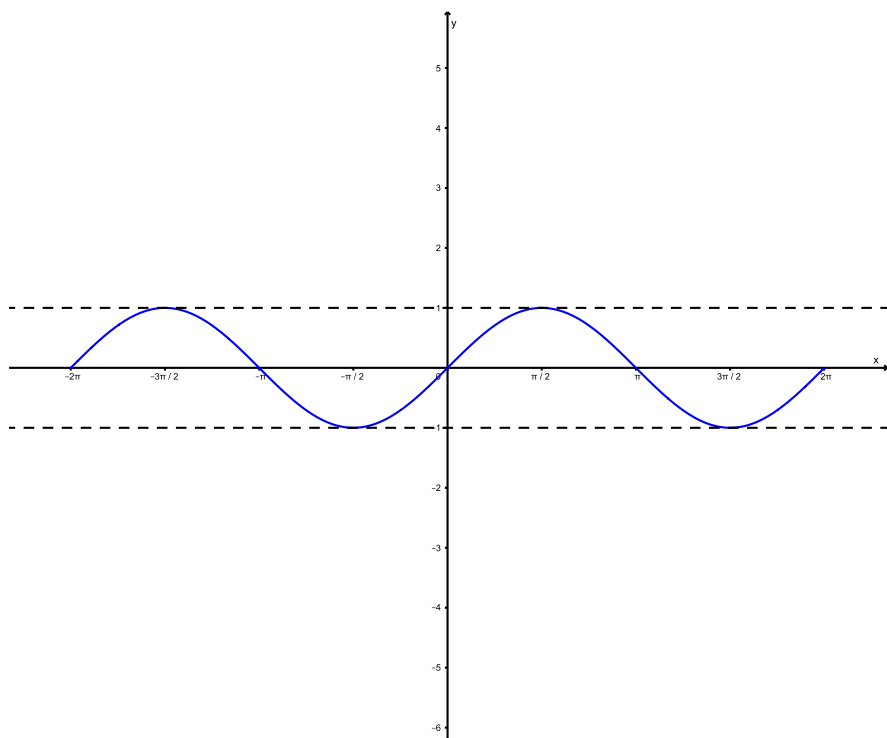


Figura 21: Função seno

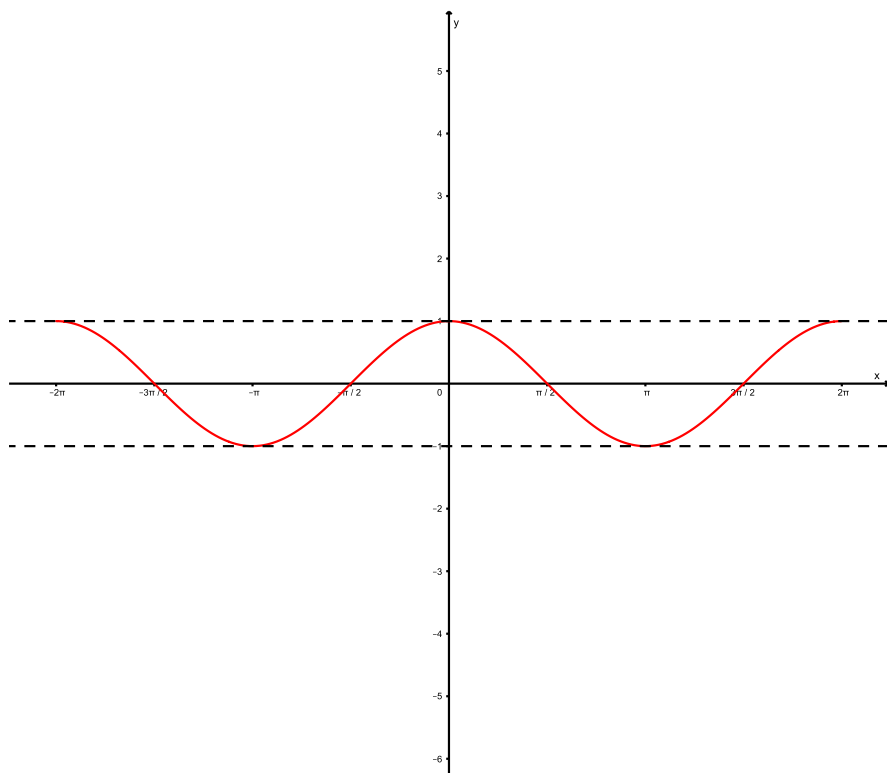


Figura 22: Função cosseno

OBS.: Também estudaremos algumas funções polinomiais ($p(x) = a_n x^n + \dots + a_1 x + a_0$, onde $a_i \in \mathbb{R}$ para $i = 0, \dots, n$), racionais ($f(x) = \frac{p(x)}{q(x)}$, onde $p(x)$ e $q(x)$ são funções polinomiais) e algébricas (funções construídas por meio de operações algébricas com funções polinomiais).

Operações com funções

Sejam f e g duas funções reais de variável real tais que $D_f \cap D_g \neq \emptyset$

- Adição de funções: $(f + g): D_f \cap D_g \rightarrow \mathbb{R}$, onde $(f + g)(x) = f(x) + g(x)$
- Diferença de funções: $(f - g): D_f \cap D_g \rightarrow \mathbb{R}$, onde $(f - g)(x) = f(x) - g(x)$
- Produto de uma constante por uma função: $(kf): D_f \rightarrow \mathbb{R}$, onde $(kf)(x) = kf(x)$ e $k \in \mathbb{R}$
- Produto de funções: $(fg): D_f \cap D_g \rightarrow \mathbb{R}$, onde $(fg)(x) = f(x)g(x)$
- Quociente de funções: $\left(\frac{f}{g}\right): D_f \cap D_g - \{x \in \mathbb{R}: g(x) = 0\} \rightarrow \mathbb{R}$, onde $\left(\frac{f}{g}\right)(x) = \frac{f(x)}{g(x)}$

OBS.: Sejam f e g duas funções. Dizemos que f e g são **iguais** (denotado por $f = g$) se $D_f = D_g$ e $f(x) = g(x)$ para todo $x \in D_f$.

Função composta

Sejam f e g duas funções tais que $Im(f) \subset D(g)$. A função **composta de g e f** é dada por

$$(g \circ f)(x) = g(f(x)).$$

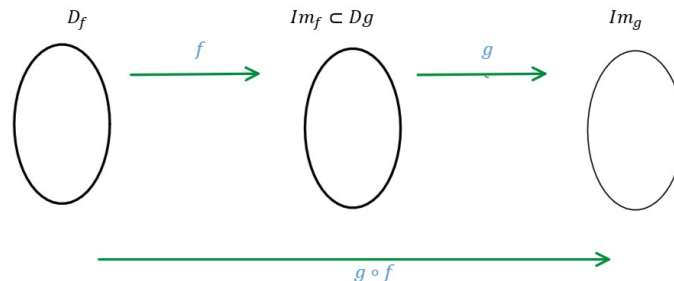


Figura 23: Função composta

OBS.: O domínio da composta é o conjunto

$$D(g \circ f) = \{x \in D(f): f(x) \in D(g)\}.$$

Funções Inversíveis

Considere a função $f: A \rightarrow B$.

A função f é dita **injetora** se

$$u \neq v \Rightarrow f(u) \neq f(v), \forall u, v \in A$$

A função f é dita **sobrejetora** se o conjunto imagem é igual ao contradomínio, isto é, $Im_f = B$. Se a função f é injetora e sobrejetora, dizemos que f é bijetora.

Se existe $g: B \rightarrow A$ tal que $(f \circ g)(x) = x$, para todo $x \in B$ e $(g \circ f)(x) = x$, para todo $x \in A$, então g é chamada de **função inversa** e é denotada por f^{-1} .

Proposição: Seja $f: A \rightarrow B$ uma função. A função f é bijetora se, e somente se, existe a função inversa $f^{-1}: B \rightarrow A$.

OBS.: Quando existe a função inversa dizemos que f é inversível.

OBS.: Se $f: A \rightarrow B$ é inversível, então para $\alpha \in A$ e $\beta \in B$ temos:

$$f(\alpha) = \beta \Leftrightarrow f^{-1}(\beta) = \alpha.$$

OBS.: $D_f = Im_{f^{-1}}$ e $Im_f = D_{f^{-1}}$.

OBS.: $(f \circ f^{-1}) = I$ e $(f^{-1} \circ f) = I$, onde I é a função identidade.

OBS.: Podemos obter o gráfico da inversa de uma função a partir do gráfico da função. Dado o ponto $(a, b) = (a, f(a))$ do gráfico de f , obtemos o ponto $(b, a) = (b, f^{-1}(b))$ do gráfico de f^{-1} . Então o gráfico de f^{-1} é a reflexão do gráfico de f em relação à reta diagonal $y = x$.

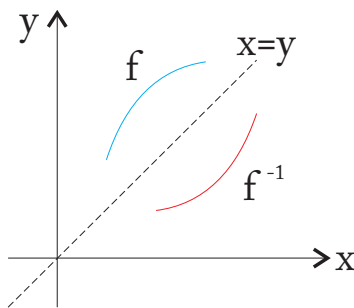


Figura 24: Gráfico de uma função e sua inversa

Gráficos obtidos de outros gráficos

Para esboçar o gráfico de:	O gráfico de $y = f(x)$ deve ser:
$g(x) = f(-x)$	Refletido em torno do eixo O_y
$g(x) = -f(x)$	Refletido em torno do eixo O_x
$g(x) = f(x + c), c > 0$	Transladado c unidades para a esquerda
$g(x) = f(x - c), c > 0$	Transladado c unidades para a direita
$g(x) = f(x) + c, c > 0$	Transladado c unidades para cima
$g(x) = f(x) - c, c > 0$	Transladado c unidades para baixo
$g(x) = f(cx), c > 1$	Comprimido por um fator c horizontalmente
$g(x) = f(c^{-1}x), c > 1$	Esticado por um fator c horizontalmente
$g(x) = c^{-1}f(x), c > 1$	Comprimido por um fator c verticalmente
$g(x) = cf(x), c > 1$	Esticado por um fator c verticalmente

- Translação horizontal: Se $g(x) = f(x + k)$, então o gráfico de g é a translação horizontal do gráfico de f de $|k|$ unidades, para a direita se k é negativo e, para a esquerda se k é positivo.

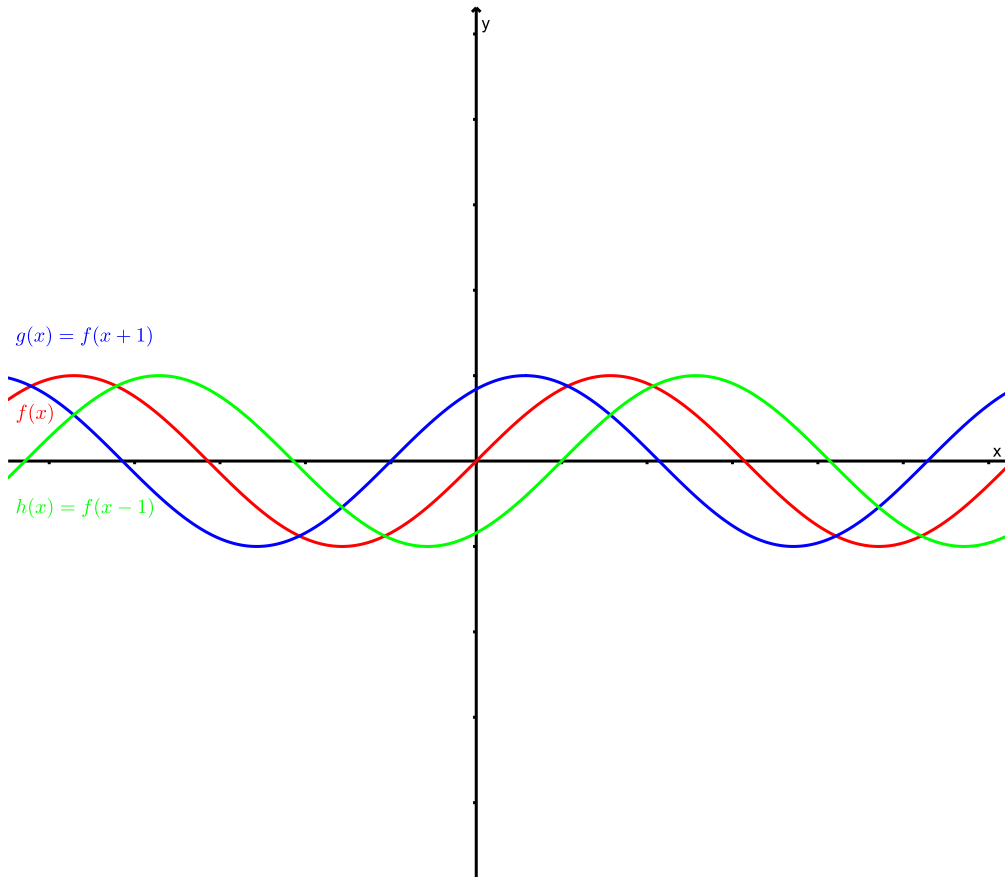


Figura 25: Exemplos de translações horizontais

- Translação vertical: Se $g(x) = f(x) + k$, então o gráfico de g é a translação vertical do gráfico de f de $|k|$ unidades, para baixo se k é negativo e, para cima se k é positivo.

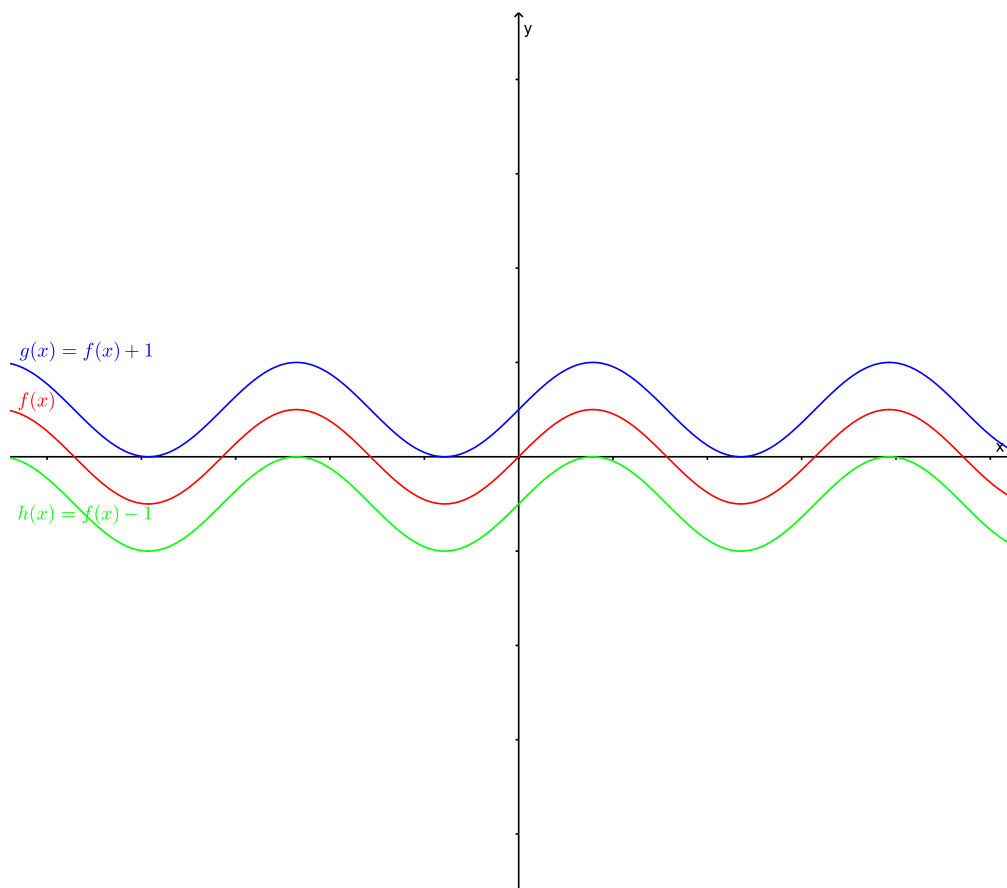


Figura 26: Exemplos de translações verticais

- Expansão/Contração vertical uniforme: Se $g(x) = k f(x)$, então o gráfico de g é a expansão vertical do gráfico de f de k unidades, se $k > 1$, ou g é a contração vertical do gráfico de f de k unidades, se $0 < k < 1$.

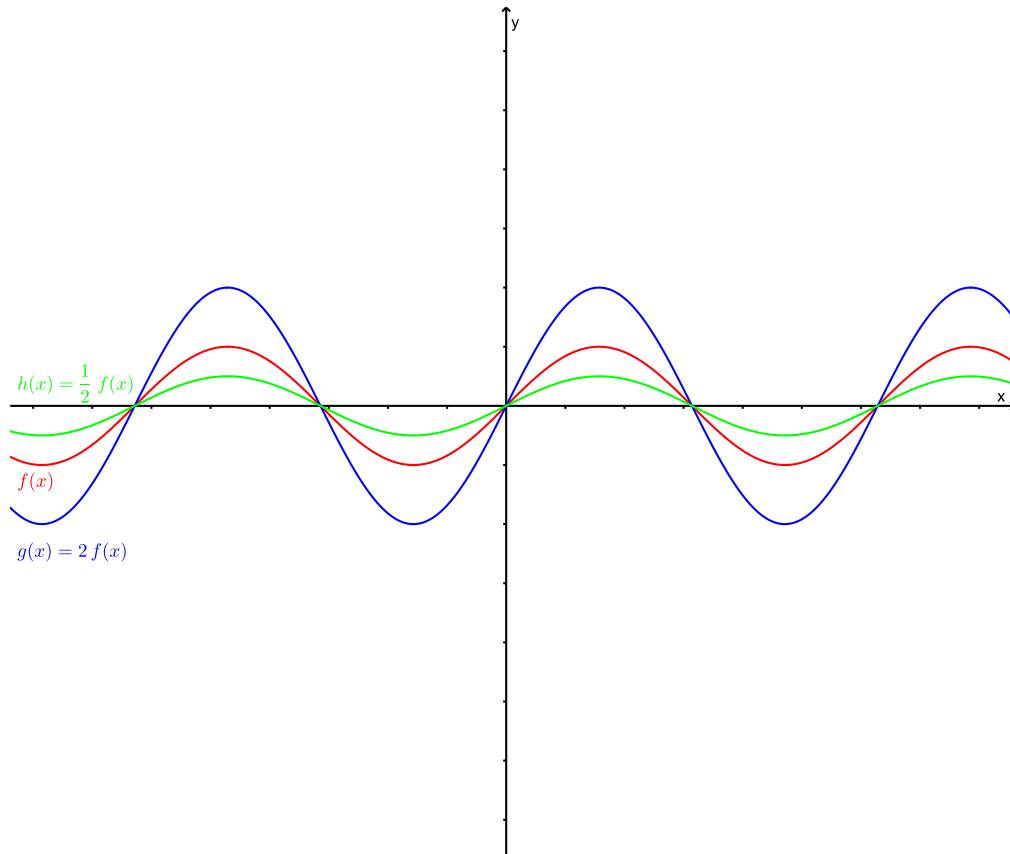


Figura 27: Exemplo de uma expansão vertical e de uma contração vertical

- Expansão/Contração horizontal uniforme: Se $g(x) = f(kx)$, então o gráfico de g é a contração horizontal do gráfico de f de k unidades, se $k > 1$, ou g é a expansão horizontal do gráfico de f de k unidades, se $0 < k < 1$.

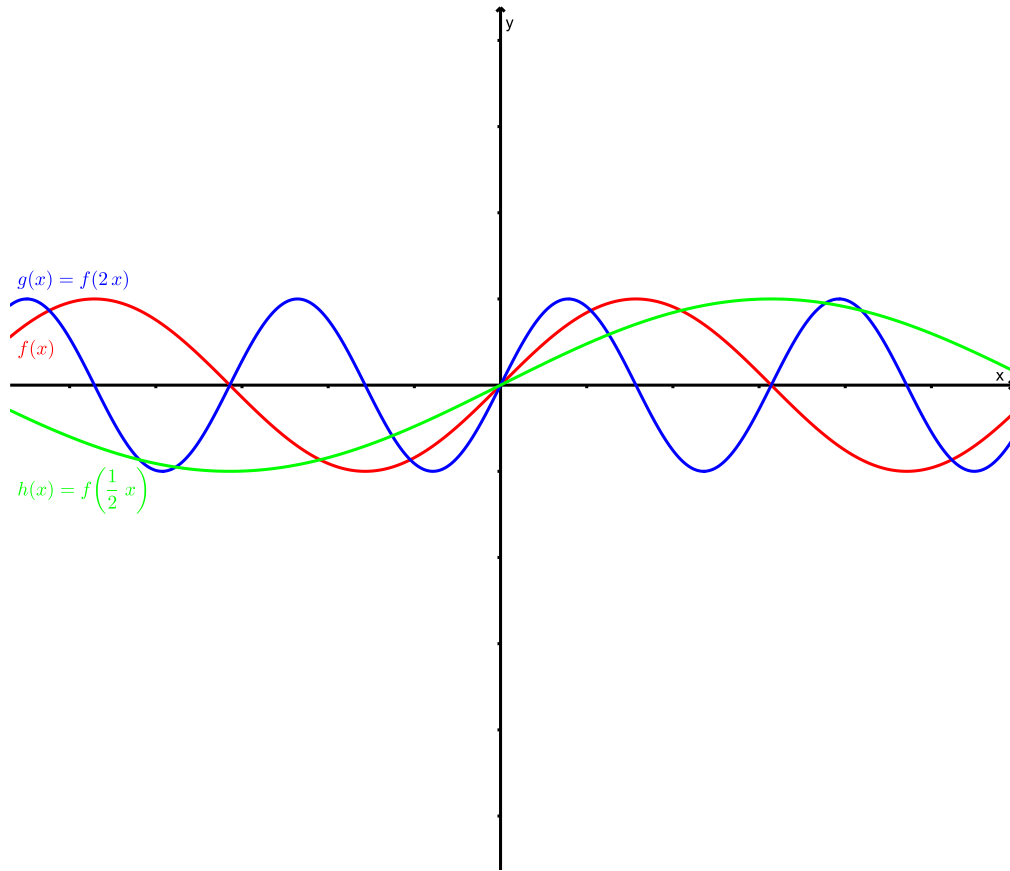


Figura 28: Exemplo de uma expansão horizontal e de uma contração horizontal

- Reflexão: Se $g(x) = -f(x)$, então o gráfico de g é a reflexão do gráfico de f em relação ao eixo horizontal, e se $g(x) = f(-x)$, então o gráfico de g é a reflexão do gráfico de f em relação ao eixo vertical.

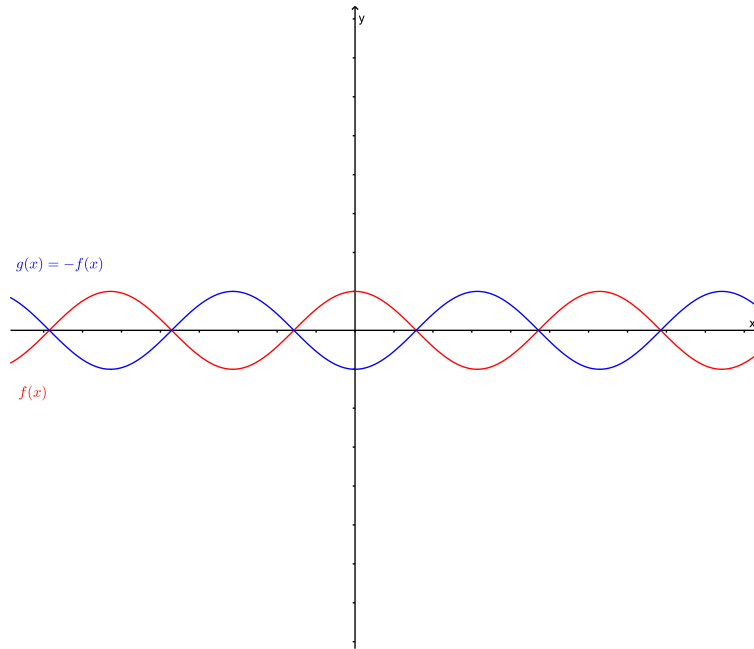


Figura 29: Exemplo de uma reflexão em torno do eixo x

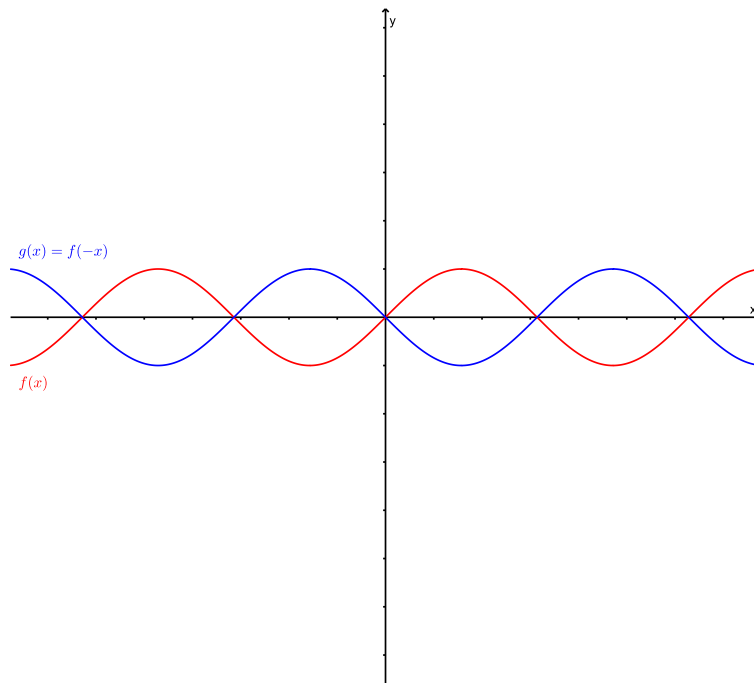


Figura 30: Exemplo de uma reflexão em torno do eixo y

Funções Exponenciais e Logarítmicas

Função exponencial de base a

Definição: Seja $a > 0$, $a \neq 1$. Definimos a função exponencial de base a por

$$f(x) = a^x.$$

OBS.: $D(f) = \mathbb{R}$ e $Im(f) = (0, +\infty)$

Propriedades da função exponencial:

- $a^x a^t = a^{x+t}$.
- $(a^x)^t = (a^t)^x = a^{xt}$.
- $(ab)^x = a^x b^x$.
- $\frac{a^x}{a^t} = a^{x-t}$.
- $\frac{a^x}{b^x} = \left(\frac{a}{b}\right)^x$.
- Para $a > 1$ e $x < t$ temos que $a^x < a^t$ (f é **crescente** para $a > 1$).
- Para $0 < a < 1$ e $x < t$ temos que $a^x > a^t$ (f é **decrescente** para $0 < a < 1$).

OBS.: f é inversível.

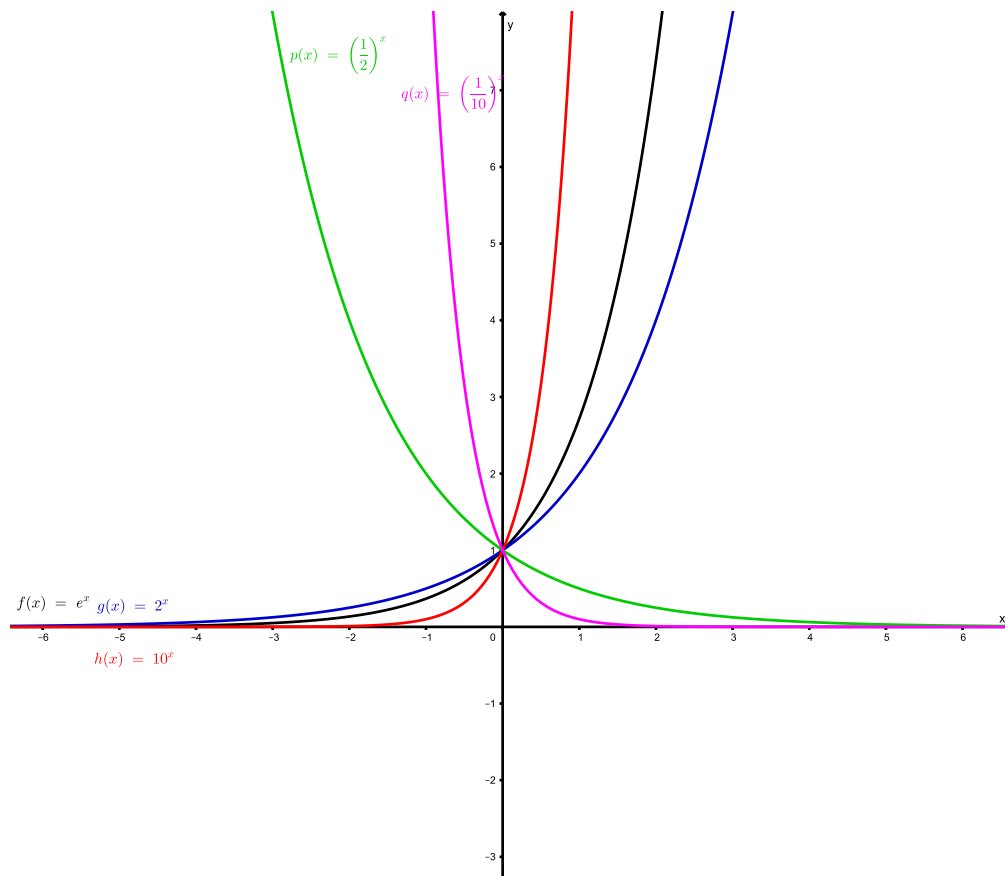


Figura 31: Gráfico de algumas funções exponenciais

Função logarítmo de base a

Definição: A função logarítmica de base a ($a > 0$ e $a \neq 1$), denotada por $g(x) = \log_a x$ (lê-se: logaritmo de x na base a, ou log de x na base a), é a função inversa da função exponencial de base a ($f(x) = a^x$).

OBS.: $Im(g) = \mathbb{R}$ e $D(g) = (0, +\infty)$.

OBS.: $a^{\log_a x} = x$ e $\log_a a^x = x$.

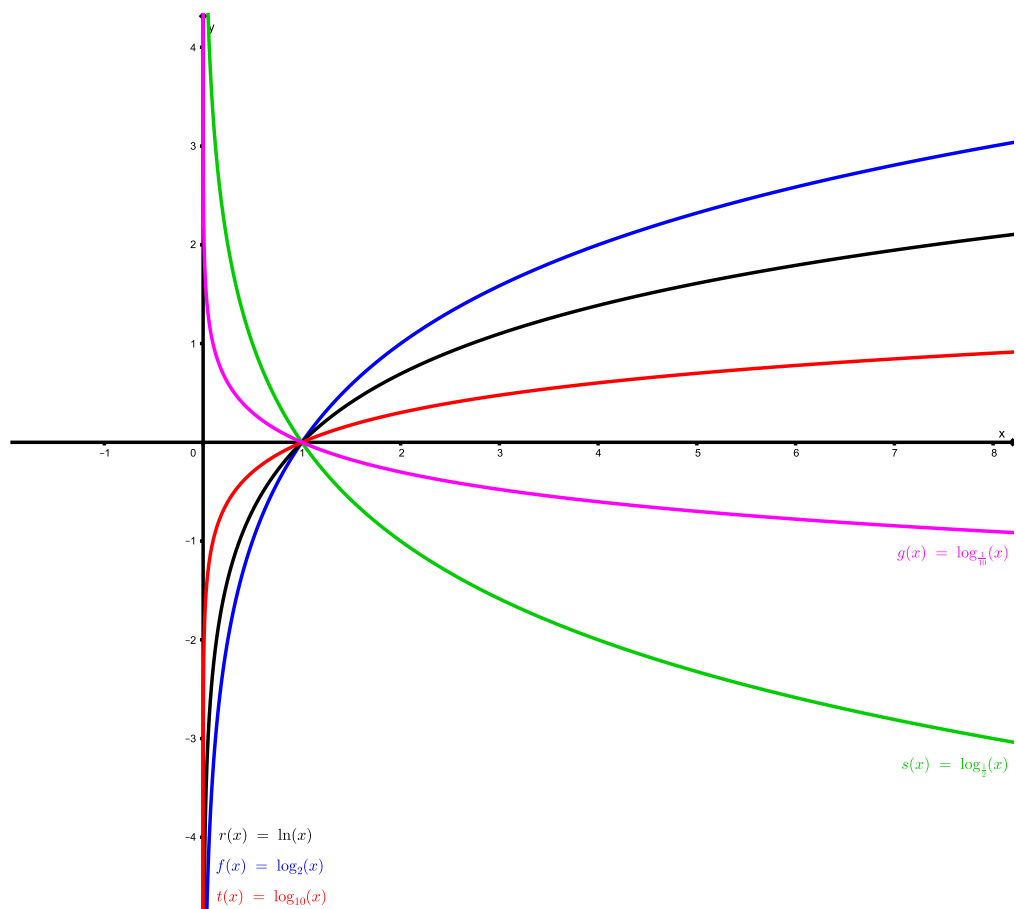


Figura 32: Gráfico de algumas funções logarítmicas

Propriedades da função logarítmica:

- $\log_a x + \log_a t = \log_a x t$.
- $\log_a \left(\frac{x}{t}\right) = \log_a x - \log_a t$.
- $\log_a x^t = t \log_a x$.
- Para $a > 1$ e $x < t$, temos que $\log_a x < \log_a t$ (g é **crescente** para $a > 1$).
- Para $0 < a < 1$ e $x < t$, temos que $\log_a x > \log_a t$ (g é **decrescente** para $0 < a < 1$).
- Mudança de Base $\log_a x = \frac{\log_b x}{\log_b a}$ ($b > 0$ e $b \neq 1$)

Função exponencial e logarítmica

No Cálculo Diferencial e Integral podemos simplificar muitas contas quando escolhemos uma base cuja inclinação da reta tangente na origem é 1.

Definição: A função logarítmica natural é definida e denotada por

$$g(x) = \log_e x = \ln x$$

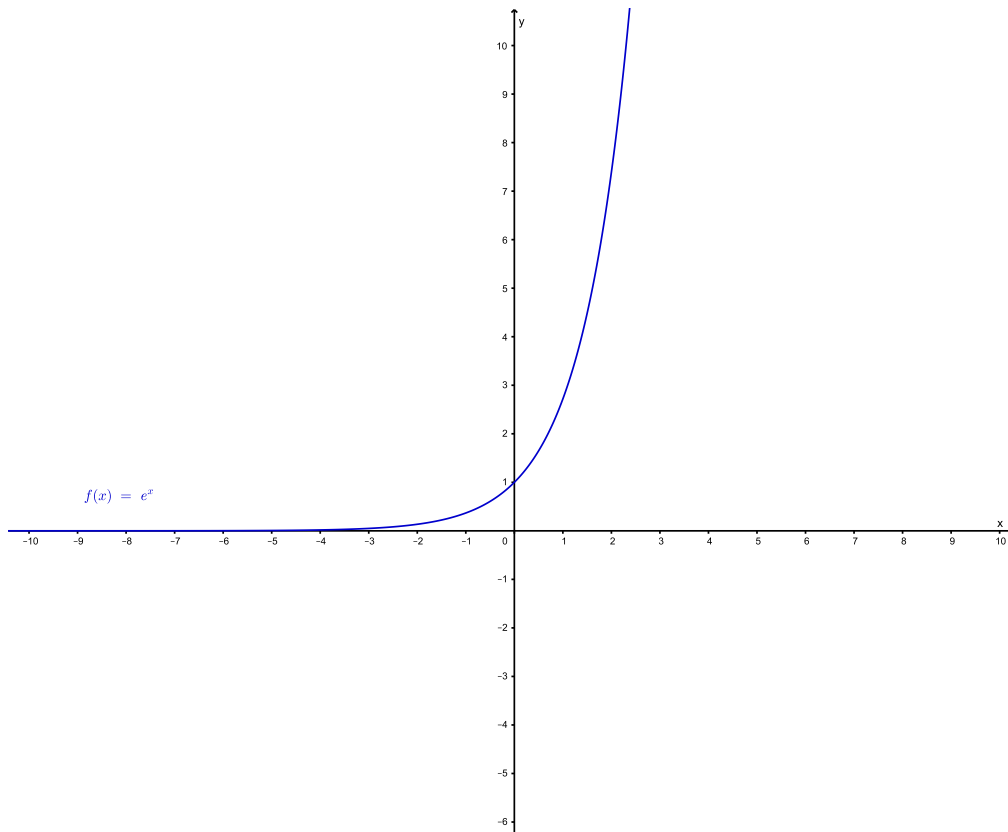
e a função exponencial natural é definida e denotada por

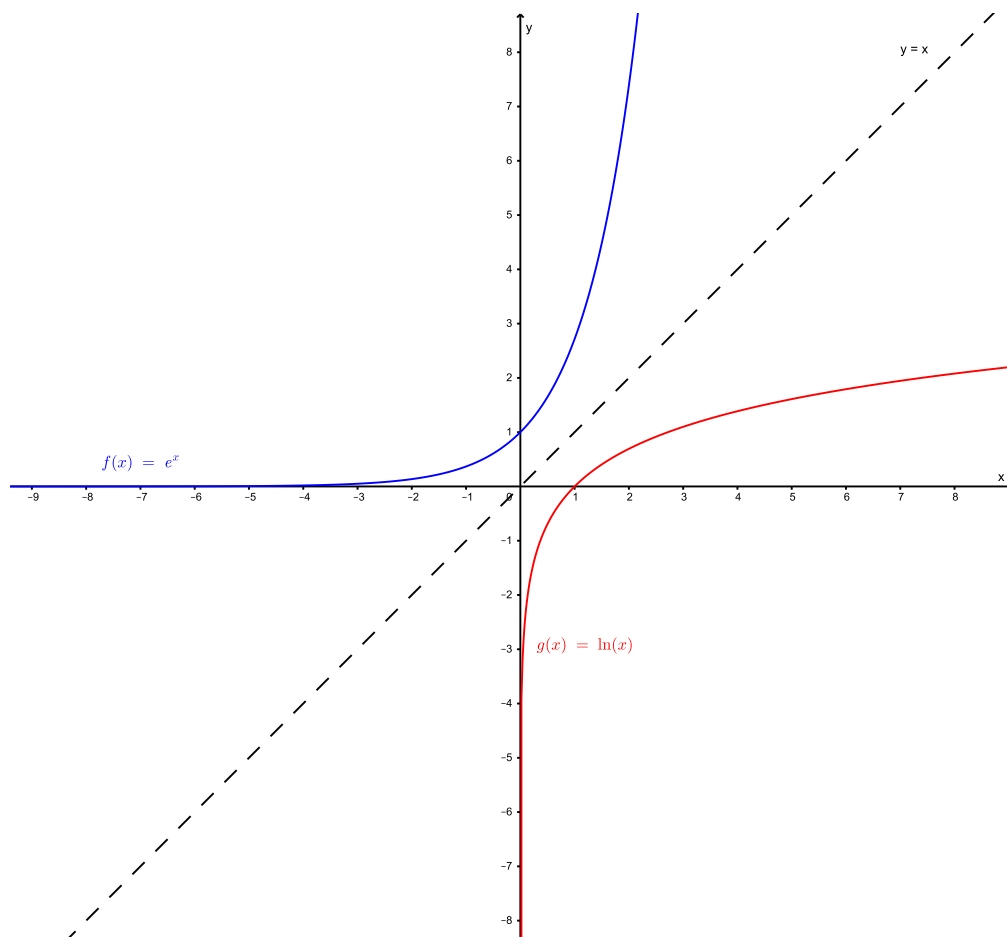
$$f(x) = e^x = \exp(x).$$

OBS.: É comum nos referirmos as funções exponencial natural e logarítmica natural simplesmente por exponencial e logarítmica, respectivamente.

OBS.: $D(f) = \mathbb{R}$, $Im(f) = (0, +\infty)$, $D(g) = (0, +\infty)$ e $Im(g) = \mathbb{R}$.

OBS.: $e^{\ln x} = x$ e $\ln e^x = x$.





Propriedades:

- $e^x e^t = e^{x+t}$.
- $(e^x)^t = (e^t)^x = e^{xt}$.
- $\frac{e^x}{e^t} = e^{x-t}$.
- $\ln x + \ln t = \ln xt$.
- $\ln \left(\frac{x}{t} \right) = \ln x - \ln t$.
- $\ln x^t = t \ln x$.
- $\log_a x = \frac{\ln x}{\ln a}$ ($a > 0$ e $a \neq 1$)
- Para $x < t$ temos que $e^x < e^t$ (f é crescente).
- Para $x < t$, temos que $\ln x < \ln t$ (g é crescente).

Funções Trigonômétricas

A trigonometria estabelece relações precisas entre os ângulos e os lados de um triângulo retângulo. Definiremos as relações trigonométricas básicas no triângulo retângulo e suas propriedades. Note que a noção de função trigonométrica será estudada posteriormente.

Medida angular

Ângulo é uma figura plana formada por duas semirretas de mesma origem. As semirretas são chamadas de lados do ângulo e o ponto de origem é chamado de vértice. Os ângulos serão medidos a partir de uma das semirretas retas, em sentido anti-horário.

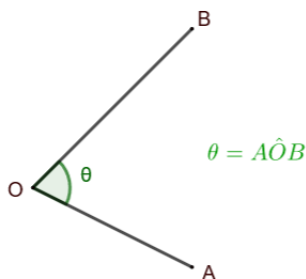


Figura 33: Ângulo

Assim como usamos uma unidade para medir comprimento, devemos usar uma unidade para medir ângulos. As unidades de medidas usuais para medir ângulos são graus e radianos.

Considere uma circunferência de raio r , isto é, de diâmetro $2r$, definimos:

- **Grau**

1 grau (denotado por 1°): ângulo correspondente a $1/360$ de uma volta completa da circunferência, isto é, cada parte da circunferência é um arco de 1 grau. Assim, a volta completa na circunferência compreende um ângulo de 360 graus.

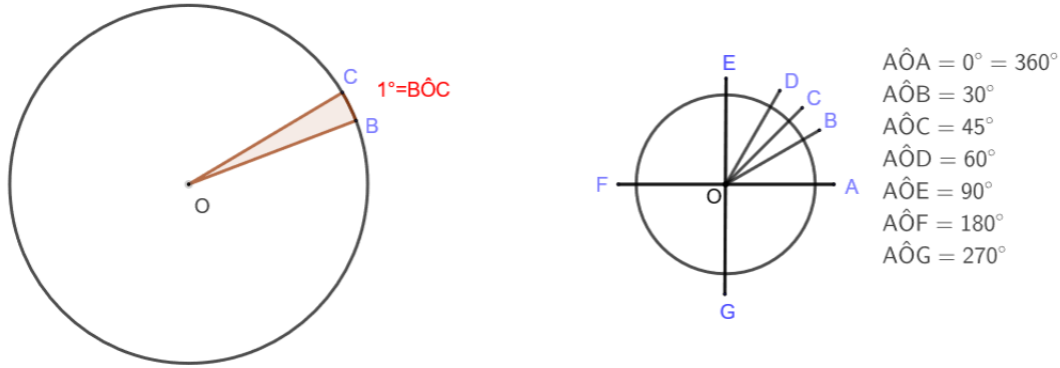


Figura 34: Medida angular em graus

- **Radiano**

1 radiano (denotado por 1 rad): ângulo correspondente a um arco de comprimento igual ao raio da circunferência, isto é, um arco de comprimento r .

Assim, temos que θ rad equivale a um arco de comprimento $r\theta$.

Por definição, o número real π é a razão do comprimento da circunferência e seu diâmetro. Assim, tomando por S o comprimento da circunferência temos que

$$\pi = \frac{S}{2r} \Rightarrow S = 2\pi r$$

Portanto, a volta completa na circunferência corresponde a 2π rad, pois:

$$\frac{1 \text{ rad}}{r} = \frac{\theta \text{ rad}}{S} \Rightarrow \frac{1 \text{ rad}}{r} = \frac{\theta \text{ rad}}{2\pi r} \Rightarrow \theta = 2\pi$$

OBS.: Dado um ângulo α em graus e β sua medida em radianos, usando uma regra de três simples, obtemos:

$$\frac{\pi \text{ (rad)}}{180 \text{ (graus)}} = \frac{\beta \text{ (rad)}}{\alpha \text{ (graus)}} \Rightarrow \beta = \frac{\alpha \pi}{180} \text{ (rad)}$$

$$\frac{\pi \text{ (rad)}}{180 \text{ (graus)}} = \frac{\beta \text{ (rad)}}{\alpha \text{ (graus)}} \Rightarrow \alpha = \frac{\beta 180}{\pi} \text{ (graus)}$$

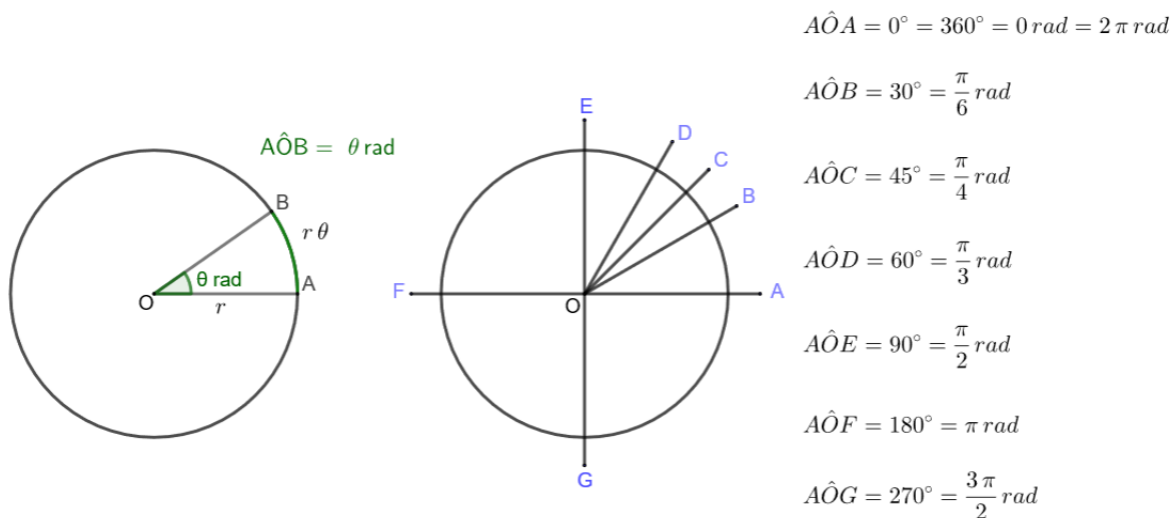


Figura 35: Medida angular em radianos

Algumas definições relacionadas ao ângulo:

- ângulo raso: ângulo de medida 180° .
- ângulo reto: ângulo de medida 90° .
- ângulo agudo: ângulo cuja medida está entre 0° e 90° .
- ângulo obtuso: ângulo cuja medida está entre 90° e 180° .
- ângulos congruentes: ângulo que possuem a mesma medida.
- ângulos complementares: par de ângulos cuja soma das medidas é 90° .
- ângulos suplementares: par de ângulo cuja soma das medidas é 180° .

Relações trigonométricas elementares e o Teorema de Pitágoras

Sabemos que um triângulo é um polígono com 3 lados e, portanto, 3 ângulos internos (cuja soma deve ser 180°). O triângulo pode ser classificado de acordo com a medida dos seus lados (equilátero, isósceles, escaleno) e também com relação à medida dos seus ângulos internos (acutângulo, retângulo e obtusângulo).

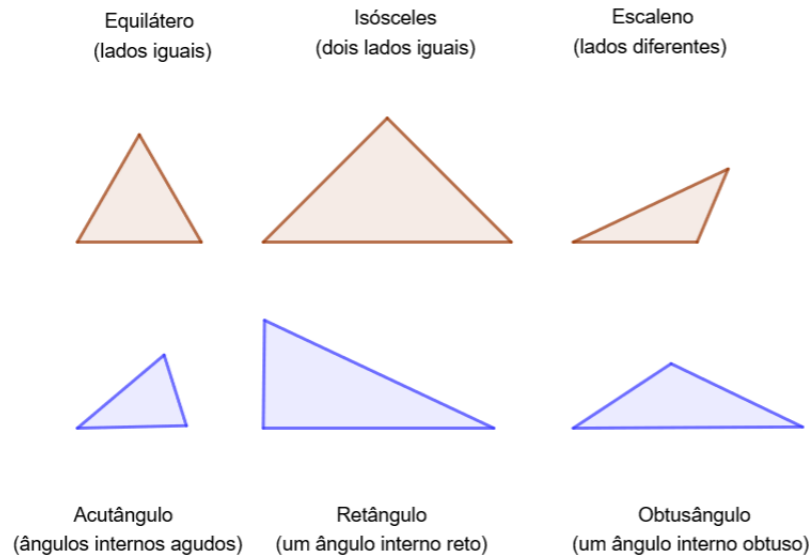


Figura 36: Classificação do triângulo com relação à medida dos lados e dos ângulos

As relações trigonométricas mais importantes são denominadas seno e cosseno. Elas estabelecem uma relação entre as medidas dos lados de um triângulo **retângulo** com um ângulo de referência.

Considere então um triângulo retângulo. Chamaremos de θ o ângulo de referência. O lado oposto ao ângulo de 90° é chamado de **hipotenusa** e os outros dois lados de **catetos**. O cateto que fica em frente ao ângulo de referência θ é chamado de **cateto oposto** enquanto o outro é chamado de **cateto adjacente**. Vamos denominar o comprimento da hipotenusa de a , o comprimento do cateto oposto de b e do cateto adjacente de c .

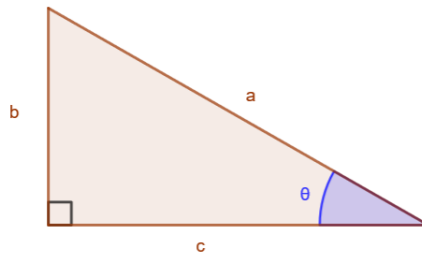


Figura 37: Triângulo retângulo

Teorema de Pitágoras

$$a^2 = b^2 + c^2$$

Razões Trigonométricas

Para cada ângulo agudo θ no triângulo retângulo podemos definir as seguintes razões trigonométricas:

$$\text{sen } \theta = \sin \theta = \frac{b}{a} \rightarrow \text{seno do ângulo } \theta$$

$$\text{cos } \theta = \frac{c}{a} \rightarrow \text{cosseno do ângulo } \theta$$

Também podemos definir as outras razões trigonométricas:

$$\text{tg } \theta = \tan \theta = \frac{b}{c} \rightarrow \text{tangente do ângulo } \theta$$

$$\text{cotg } \theta = \cot \theta = \frac{c}{b} \rightarrow \text{cotangente do ângulo } \theta$$

$$\text{cossec } \theta = \csc \theta = \frac{a}{b} \rightarrow \text{cossecante do ângulo } \theta$$

$$\text{sec } \theta = \frac{a}{c} \rightarrow \text{secante do ângulo } \theta$$

OBS.: Os ângulos de 30° , 45° e 60° são considerados notáveis e de fácil determinação (veja tabela abaixo).

θ	$\pi/6$	$\pi/4$	$\pi/3$
$\text{sen } \theta$	$1/2$	$\sqrt{2}/2$	$\sqrt{3}/2$
$\text{cos } \theta$	$\sqrt{3}/2$	$\sqrt{2}/2$	$1/2$
$\text{tan } \theta$	$\sqrt{3}/3$	1	$\sqrt{3}$
$\text{cot } \theta$	$\sqrt{3}$	1	$\sqrt{3}/3$
$\text{sec } \theta$	$2\sqrt{3}/3$	$\sqrt{2}$	2
$\text{csc } \theta$	2	$\sqrt{2}$	$2\sqrt{3}/3$

Círculo Trigonométrico

Considere a circunferência unitária (raio 1) centrada na origem do sistemas de eixos coordenados no plano cartesiano (chamado círculo trigonométrico). Note que os eixos coordenados dividem o círculo trigonométrico em 4 quadrantes. Considere $P = (a, b)$ um ponto qualquer desse círculo e θ o ângulo correspondente com vértice na origem medido no sentido anti-horário a partir do eixo das abscissas (eixo x).

OBS.: Um ângulo negativo será medido no sentido horário. Portanto, $-\theta$ é o ângulo correspondente a θ medido no sentido horário a partir do eixo das abscissas.

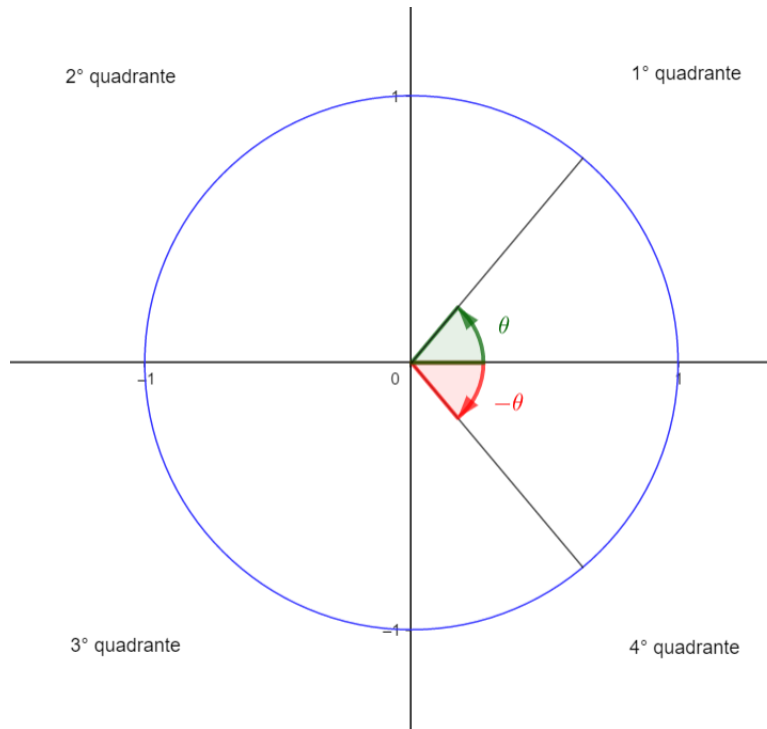


Figura 38: Os quatro quadrantes e a medida angular nos sentidos horário e anti horário

Verificaremos as relações trigonométricas tomando P em cada um dos quadrantes:

- **Primeiro Quadrante**

Considere $P = (a, b)$ no primeiro quadrante, portanto θ é um ângulo agudo $\left(0 < \theta < \frac{\pi}{2}\right)$.

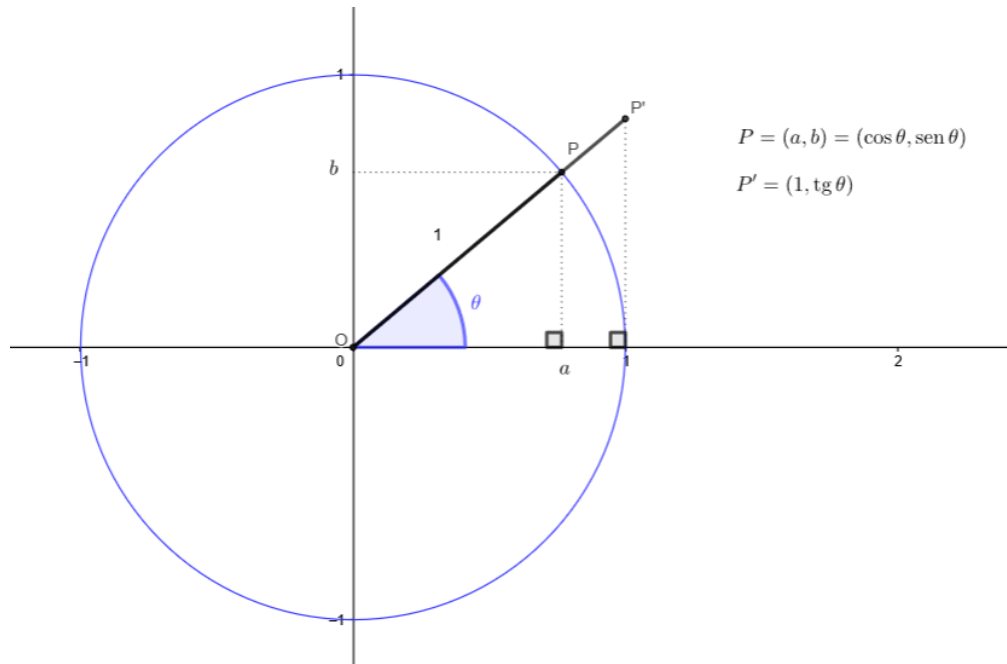


Figura 39: As relações trigonométricas no 1º quadrante

Temos que:

$$\operatorname{sen} \theta = b \quad \cos \theta = a \quad \text{e} \quad \operatorname{tg} \theta = \frac{b}{a}$$

- **Segundo Quadrante:**

Considere $P = (a, b)$ no segundo quadrante, isto é, θ é um ângulo obtuso $\left(\frac{\pi}{2} < \theta < \pi\right)$.
Pela congruência dos triângulos da figura abaixo:

$$\sin(\pi - \theta) = b = \sin \theta$$

$$-\cos(\pi - \theta) = -(-a) = a = \cos \theta$$

Logo,

$$\sin \theta = b, \quad \cos \theta = a \quad \text{e} \quad \operatorname{tg} \theta = \frac{b}{a}$$

Observe também que podemos determinar a tangente do ângulo θ no círculo trigonométrico por semelhança de triângulos.

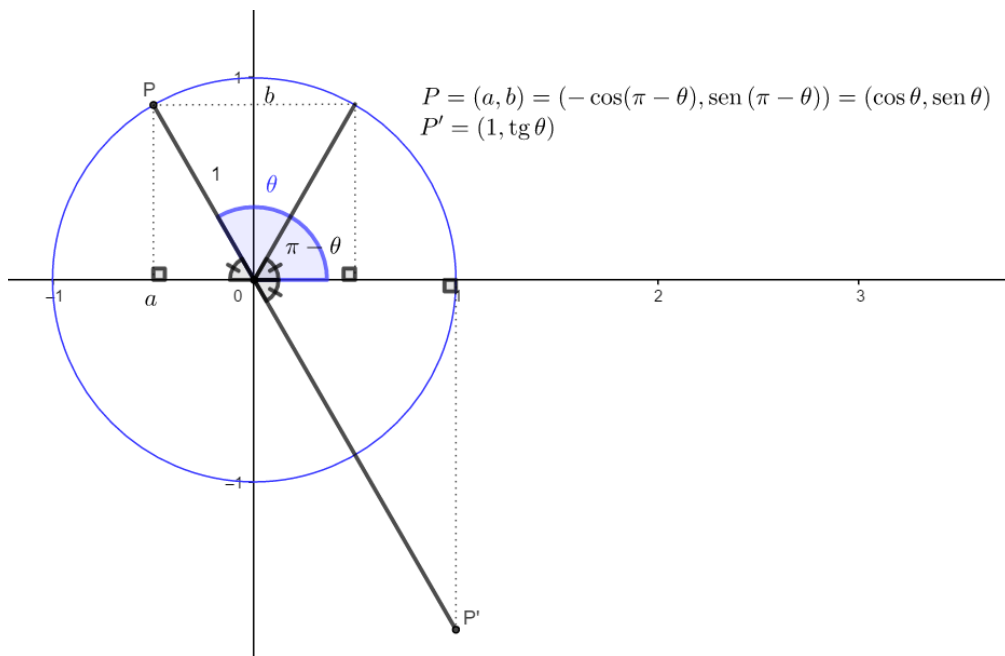


Figura 40: As relações trigonométricas no 2º quadrante

Consequentemente:

$$\operatorname{tg} \theta = -\operatorname{tg}(\pi - \theta)$$

$$\operatorname{cotg} \theta = -\operatorname{cotg}(\pi - \theta)$$

$$\operatorname{cosec} \theta = \operatorname{cosec}(\pi - \theta)$$

$$\sec \theta = -\sec(\pi - \theta)$$

- Terceiro Quadrante

Considere $P = (a, b)$ no terceiro quadrante, isto é, $\pi < \theta < \frac{3\pi}{2}$.
Pela congruência dos triângulos da figura abaixo:

$$-\text{sen}(\theta - \pi) = -(-b) = b = \text{sen} \theta$$

$$-\cos(\theta - \pi) = -(-a) = a = \cos \theta$$

Logo,

$$\text{sen} \theta = b, \quad \cos \theta = a \quad \text{e} \quad \text{tg} \theta = \frac{b}{a}$$

Observe também que podemos determinar a tangente do ângulo θ no círculo trigonométrico por semelhança de triângulo.

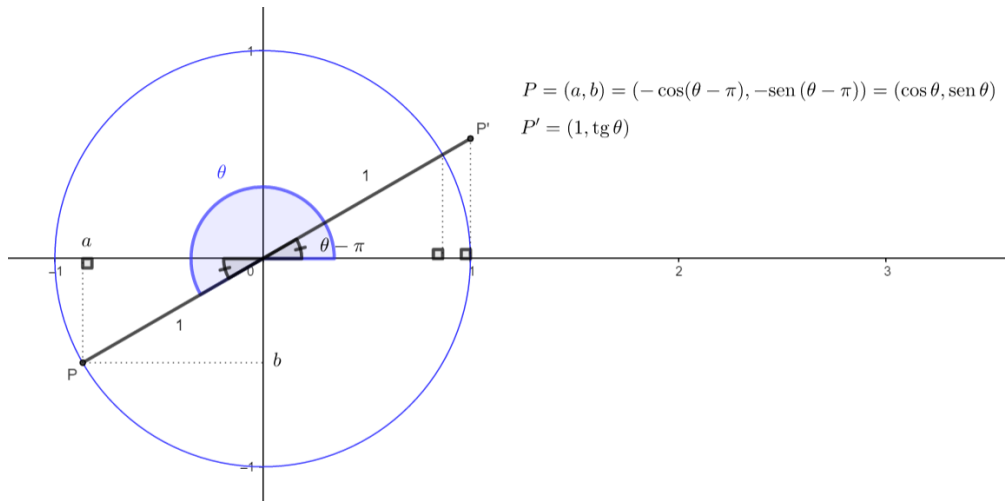


Figura 41: As relações trigonométricas no 3º quadrante

Consequentemente:

$$\text{tg} \theta = \text{tg}(\theta - \pi)$$

$$\text{cotg} \theta = \text{cotg}(\theta - \pi)$$

$$\text{cossec} \theta = -\text{cossec}(\theta - \pi)$$

$$\sec \theta = -\sec(\theta - \pi)$$

- Quarto quadrante

Considere $P = (a, b)$ no quarto quadrante, isto é, $\frac{3\pi}{2} < \theta < 2\pi$.
Pela congruência dos triângulos da figura abaixo:

$$-\text{sen}(2\pi - \theta) = -(-b) = b = \text{sen } \theta$$

$$\cos(2\pi - \theta) = a = \cos \theta$$

Logo,

$$\text{sen } \theta = b, \quad \cos \theta = a \quad \text{e} \quad \text{tg } \theta = \frac{b}{a}$$

Observe também que podemos determinar a tangente do ângulo θ no círculo trigonométrico por semelhança de triângulo.

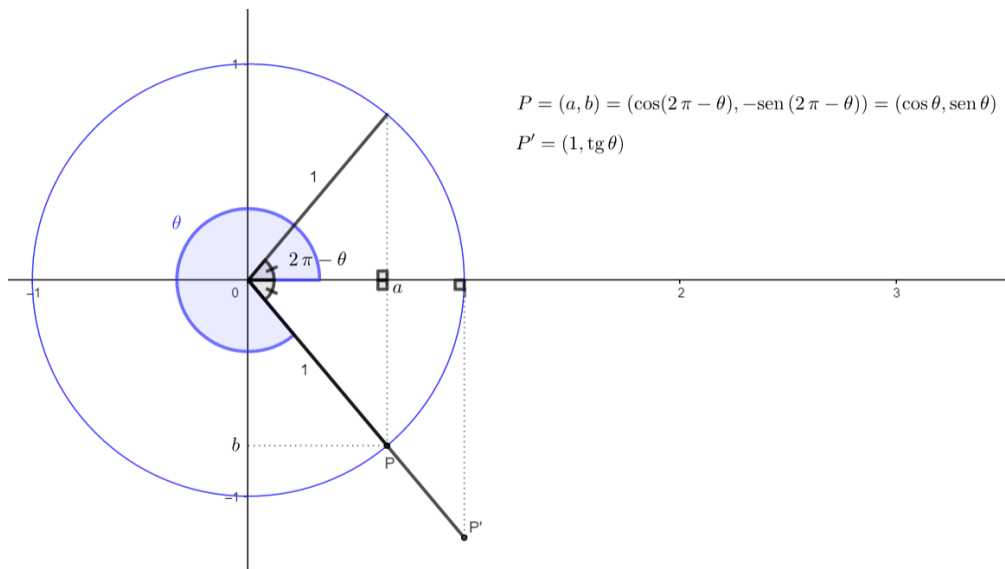


Figura 42: As relações trigonométricas no 4º quadrante

Consequentemente:

$$\text{tg } \theta = -\text{tg}(2\pi - \theta)$$

$$\text{cotg } \theta = -\text{cotg}(2\pi - \theta)$$

$$\text{cossec } \theta = -\text{cossec}(2\pi - \theta)$$

$$\sec \theta = \sec(2\pi - \theta)$$

OBS.: Os ângulos 0 , $\frac{\pi}{2}$, π , $\frac{3\pi}{2}$ e 2π são triviais e podem ser verificados pelo leitor.

OBS.: Acabamos de ver que para obter o seno ou o cosseno de um determinado ângulo no círculo trigonométrico basta determinar as projeções do ponto P sobre os eixo coordenados y e x respectivamente.

OBS.: Em todos os casos acima vimos que podemos determinar a tangente do ângulo θ no círculo trigonométrico por semelhança de triângulo. Também podemos determinar a cotangente, a secante e a cossecante dessa forma. Segue abaixo como fazer para θ no primeiro quadrante:

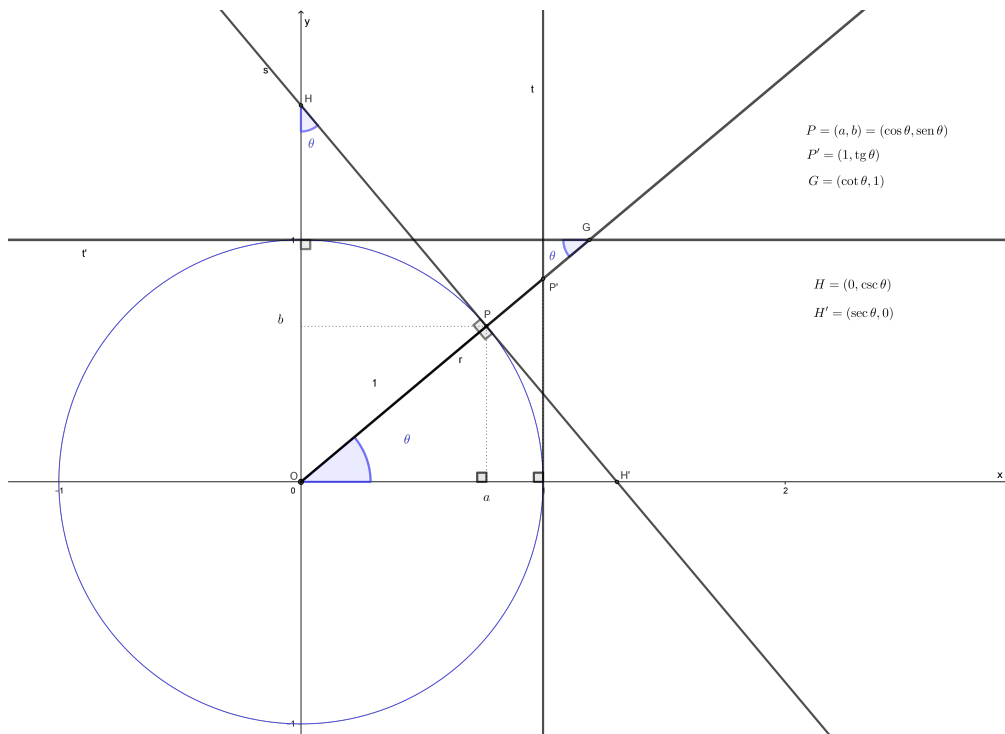


Figura 43: Determinação da tangente e da cotangente

Na figura, r é a semirreta com origem no centro do círculo que passa por P , t é a reta tangente ao círculo passando por $(1, 0)$ (paralela ao eixo vertical), t' é a reta tangente ao círculo passando por $(0, 1)$ (paralela ao eixo horizontal) e s é a reta tangente ao círculo passando por P .

Assim, o valor da cossecante é o segmento que liga o centro do círculo ao ponto em que a reta tangente s toca o eixo vertical. Observe que existem três ângulos, 0 , π e 2π em que não existe cossecante definida, pois a reta tangente s não toca o eixo vertical.

A secante de θ é definida pelo segmento que liga o centro até o ponto em que a reta s intercepta o eixo horizontal. Observe que não existe secante para os ângulos de $\frac{\pi}{2}$ e $\frac{3\pi}{2}$, pois a reta s não toca o eixo horizontal.

A cotangente é determinada através do ponto G que é a interseção da reta t' com a semirreta r . A cotangente não existe para ângulos 0 , π e 2π , pois nesses ângulos a semirreta será paralela a t' , logo, não há interseção entre elas.

Círculo Trigonométrico

θ	0	$\pi/6$	$\pi/4$	$\pi/3$	$\pi/2$	π	$3\pi/2$	2π
$\text{sen } \theta$	0	$1/2$	$\sqrt{2}/2$	$\sqrt{3}/2$	1	0	-1	0
$\text{cos } \theta$	1	$\sqrt{3}/2$	$\sqrt{2}/2$	$1/2$	0	-1	0	1

θ no 1ºquadrante	$\text{sen } \theta > 0$	$\text{cos } \theta > 0$
θ no 2ºquadrante	$\text{sen } \theta > 0$	$\text{cos } \theta < 0$
θ no 3ºquadrante	$\text{sen } \theta < 0$	$\text{cos } \theta < 0$
θ no 4ºquadrante	$\text{sen } \theta < 0$	$\text{cos } \theta > 0$

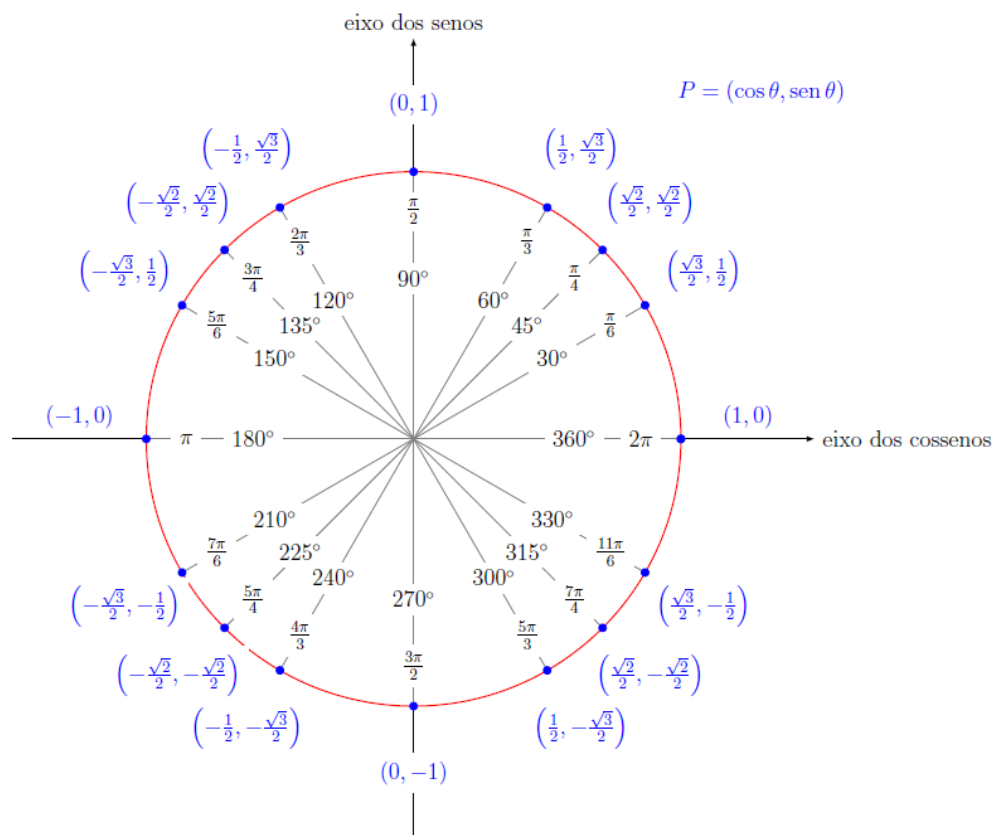


Figura 44: Círculo Trigonométrico Fundamental: seno e cosseno

Código latex: <https://texample.net/tikz/examples/unit-circle/> (14/07/2021)

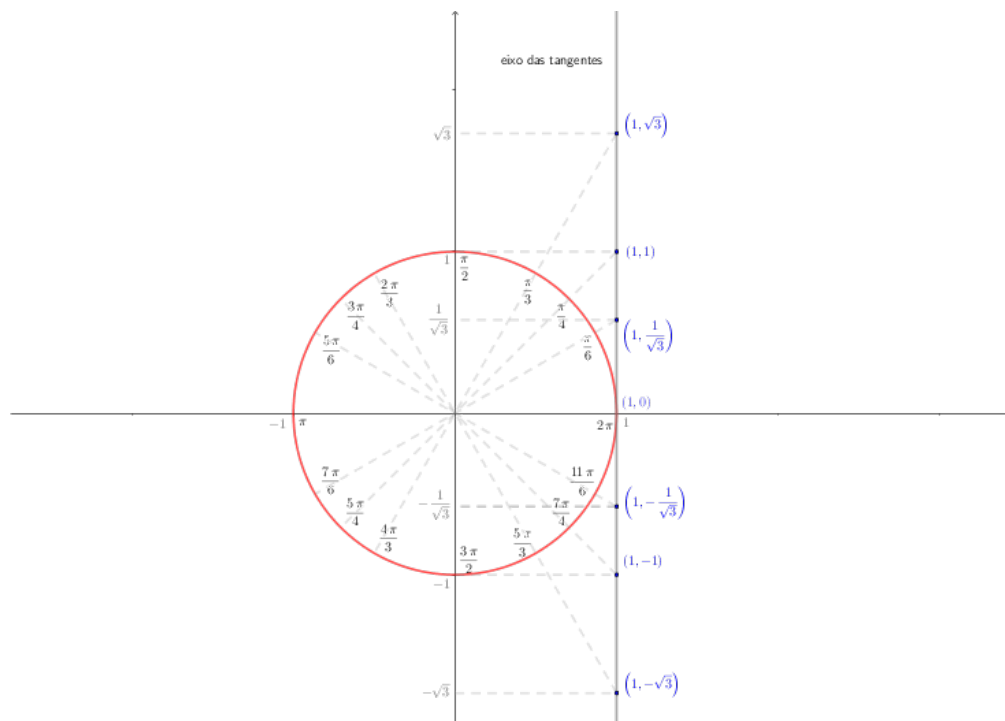


Figura 45: Círculo Trigonométrico Fundamental: tangente

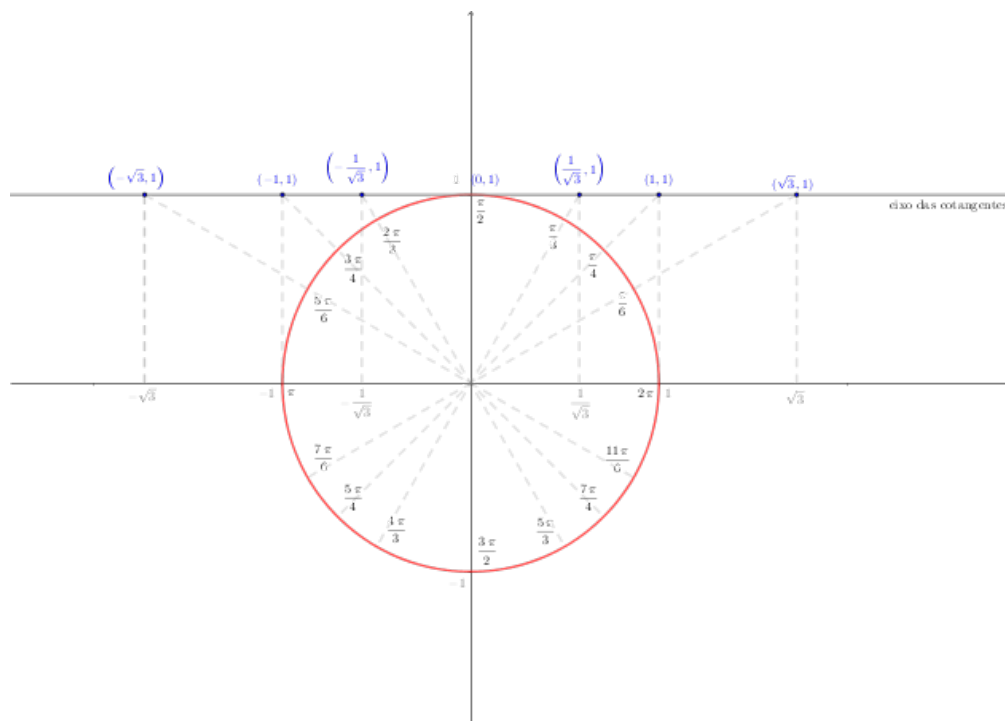


Figura 46: Círculo Trigonométrico Fundamental: cotangente

Identidades Trigonométricas

As identidades trigonométricas mais importantes são:

- $\cos^2 \theta + \sin^2 \theta = 1$ (Identidade Fundamental)
- $\tan^2 \theta + 1 = \sec^2 \theta$
- $\cot^2 \theta + 1 = \operatorname{cosec}^2 \theta$
- $\cos^2 \theta = \frac{1 + \cos(2\theta)}{2}$
- $\sin^2 \theta = \frac{1 - \cos(2\theta)}{2}$
- $\sin(\alpha + \beta) = \sin \alpha \cos \beta + \cos \alpha \sin \beta$
- $\sin(\alpha - \beta) = \sin \alpha \cos \beta - \cos \alpha \sin \beta$
- $\cos(\alpha + \beta) = \cos \alpha \cos \beta - \sin \alpha \sin \beta$
- $\cos(\alpha - \beta) = \cos \alpha \cos \beta + \sin \alpha \sin \beta$
- $\sin \alpha \cos \beta = \frac{\sin(\alpha + \beta) + \sin(\alpha - \beta)}{2}$
- $\cos \alpha \cos \beta = \frac{\cos(\alpha + \beta) + \cos(\alpha - \beta)}{2}$
- $\sin \alpha \sin \beta = \frac{\cos(\alpha - \beta) - \cos(\alpha + \beta)}{2}$
- $\tan(\alpha + \beta) = \frac{\tan \alpha + \tan \beta}{1 - \tan \alpha \tan \beta}$
- $\tan(\alpha - \beta) = \frac{\tan \alpha - \tan \beta}{1 + \tan \alpha \tan \beta}$

Funções Trigonômicas

Para estudar as funções trigonométricas usaremos o ciclo trigonométrico fundamental para o ângulo variável $\theta = x$.

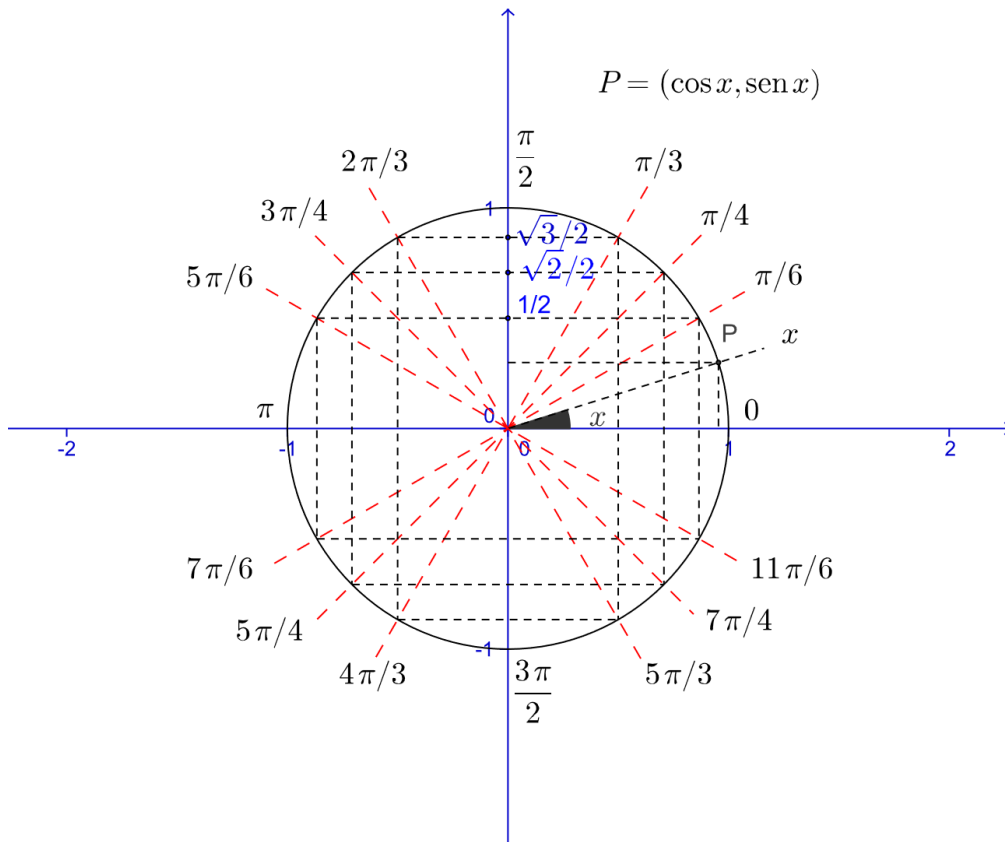


Figura 47: Ciclo Trigonômico Fundamental

Definiremos a seguir as funções trigonométricas.

Funções seno e cosseno - gráficos e propriedades

x	0	$\pi/6$	$\pi/4$	$\pi/3$	$\pi/2$	π	$3\pi/2$	2π
$\text{sen } x$	0	$1/2$	$\sqrt{2}/2$	$\sqrt{3}/2$	1	0	-1	0
$\cos x$	1	$\sqrt{3}/2$	$\sqrt{2}/2$	$1/2$	0	-1	0	1

- $f(x) = \text{sen } x = \sin x$

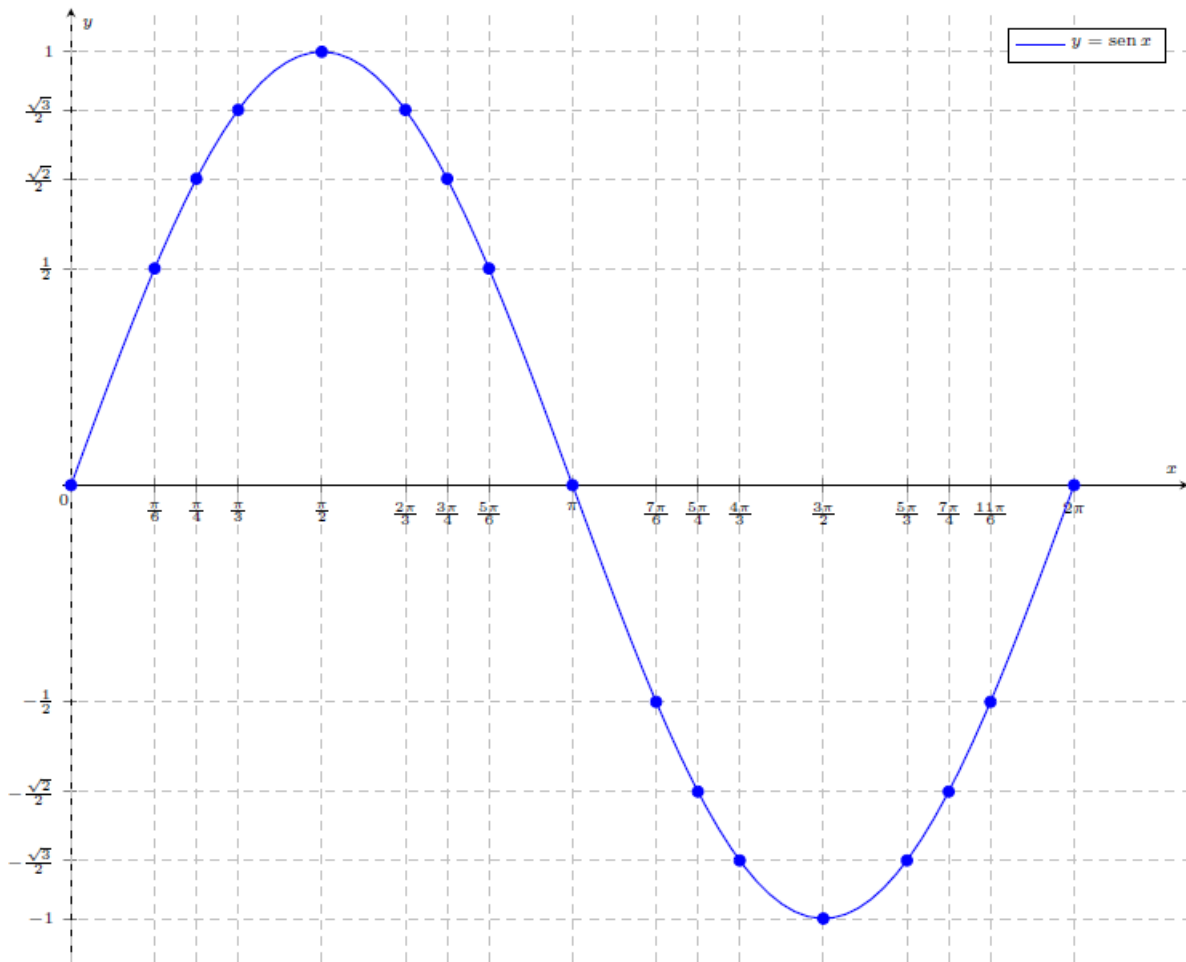


Figura 48: Gráfico da função seno no intervalo $[0, 2\pi]$

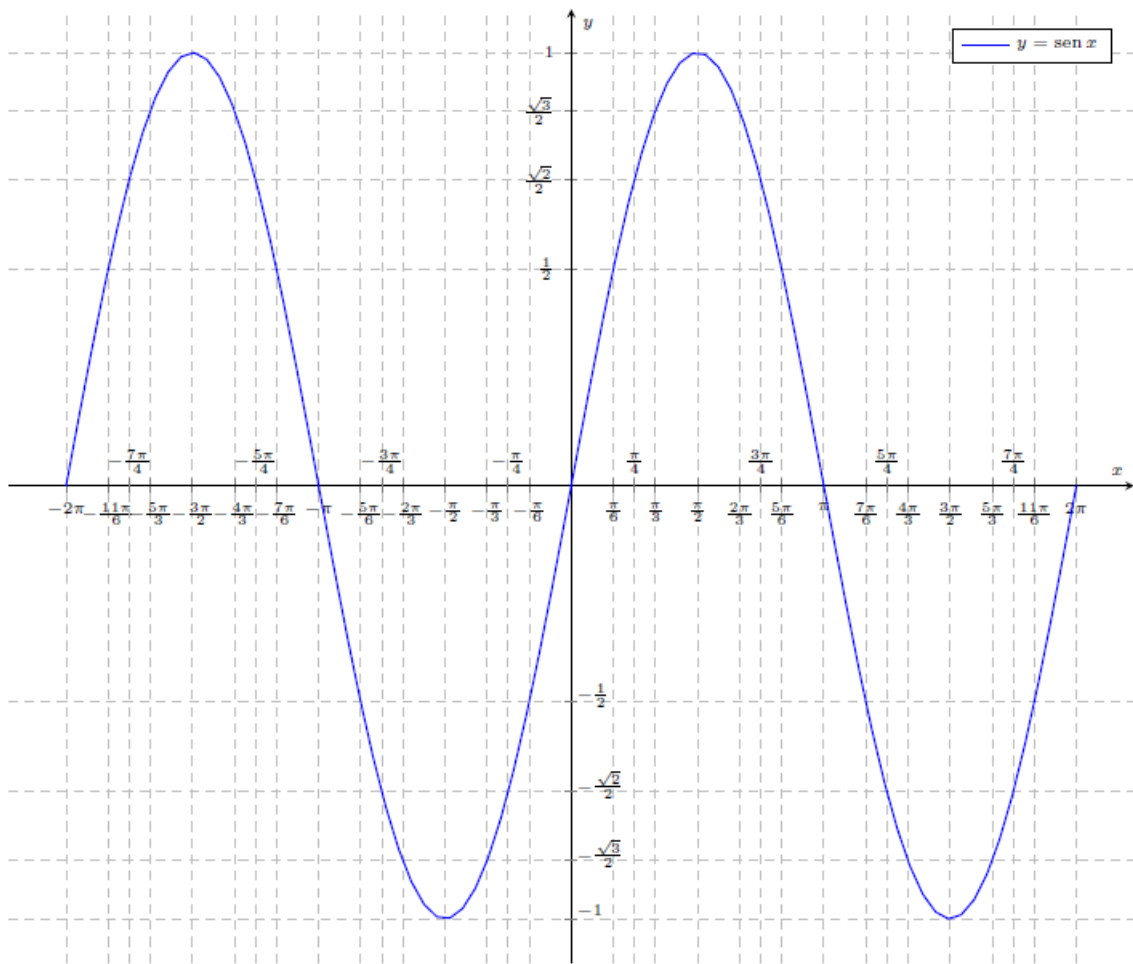


Figura 49: Gráfico da função seno: senóide

- $f(x) = \cos x = \sin(x + \frac{\pi}{2})$

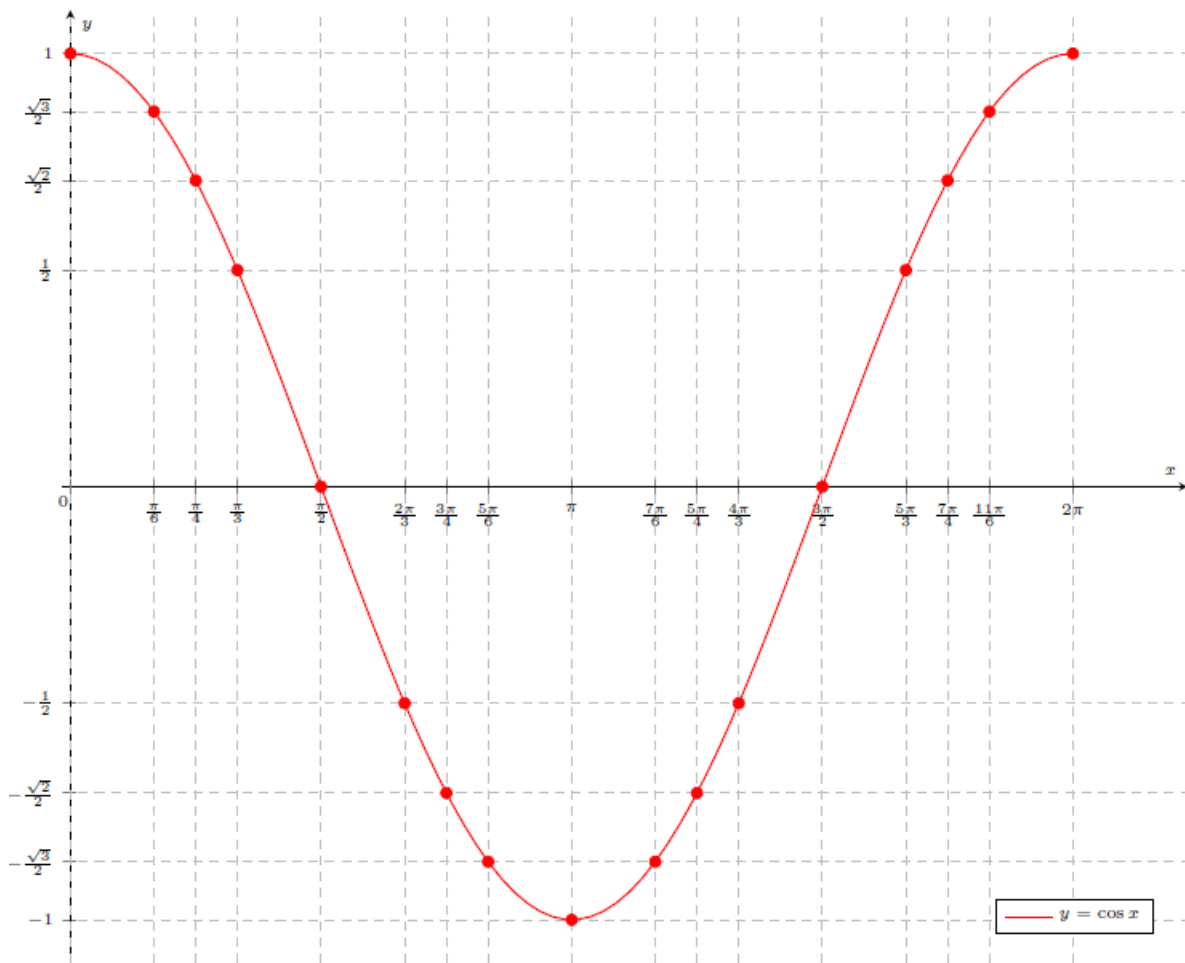


Figura 50: Gráfico da função cosseno no intervalo $[0, 2\pi]$

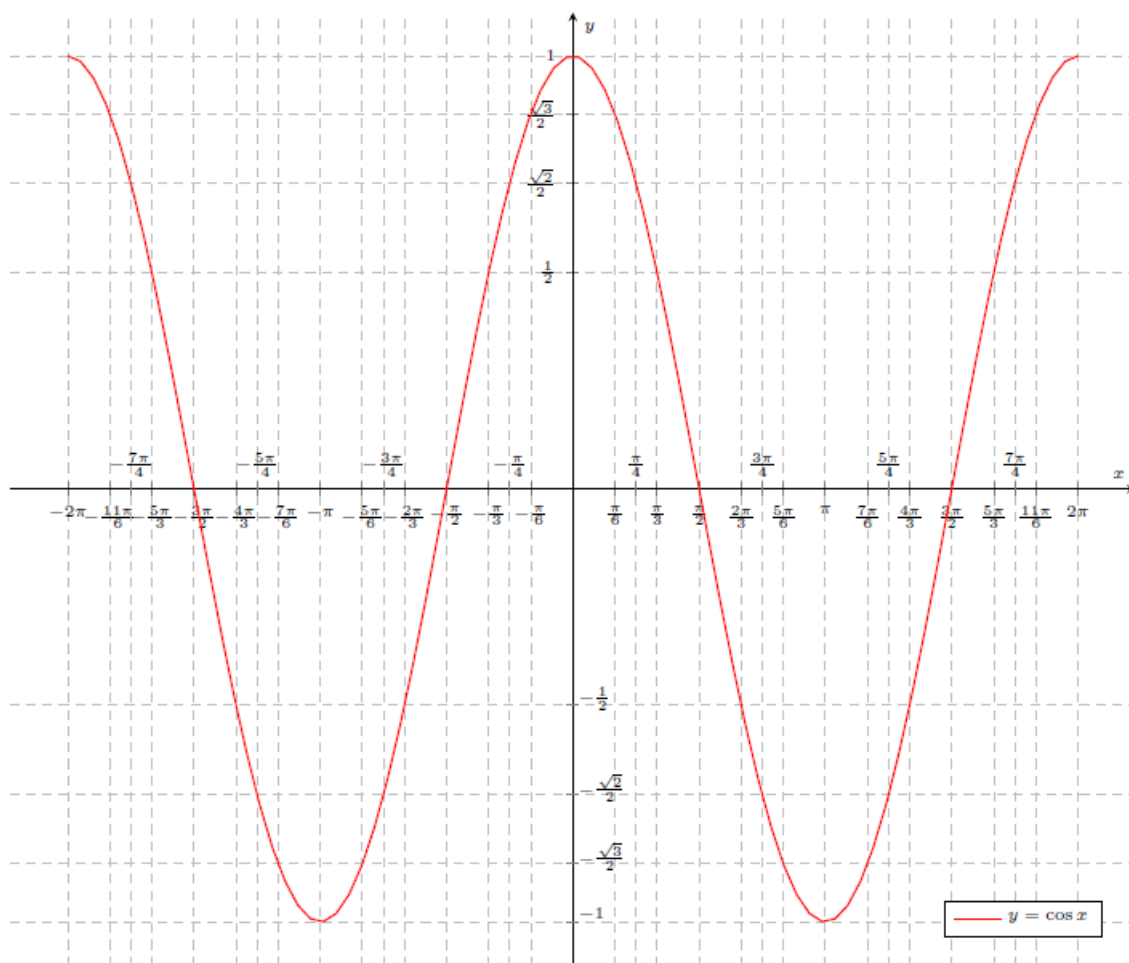


Figura 51: Gráfico da função cosseno

OBS.: As funções seno e cosseno tem como domínio $D_f = \mathbb{R}$ e como imagem $Im_f = [-1, 1]$.

OBS.: $\sin x = 0 \Leftrightarrow x = k\pi$ e $\cos x = 0 \Leftrightarrow x = \frac{\pi}{2} + k\pi$, $k \in \mathbb{Z}$.

OBS.: As funções seno e cosseno são limitadas.

$$|f(x)| \leq 1, \forall x$$

OBS.: As funções seno e cosseno são periódicas de período 2π .

$$f(x + 2\pi) = f(x), \quad \forall x$$

OBS.: A função seno é ímpar e a função cosseno é par.

Funções tangente e cotangente - gráficos e propriedades

x	0	$\pi/6$	$\pi/4$	$\pi/3$	$\pi/2$	π	$3\pi/2$	2π
$\operatorname{tg} x$	0	$1/\sqrt{3}$	1	$\sqrt{3}$	\nexists	0	\nexists	0
$\operatorname{cotg} x$	\nexists	$\sqrt{3}$	1	$1/\sqrt{3}$	0	\nexists	0	\nexists

• $f(x) = \operatorname{tg} x = \tan x = \frac{\operatorname{sen} x}{\cos x}$

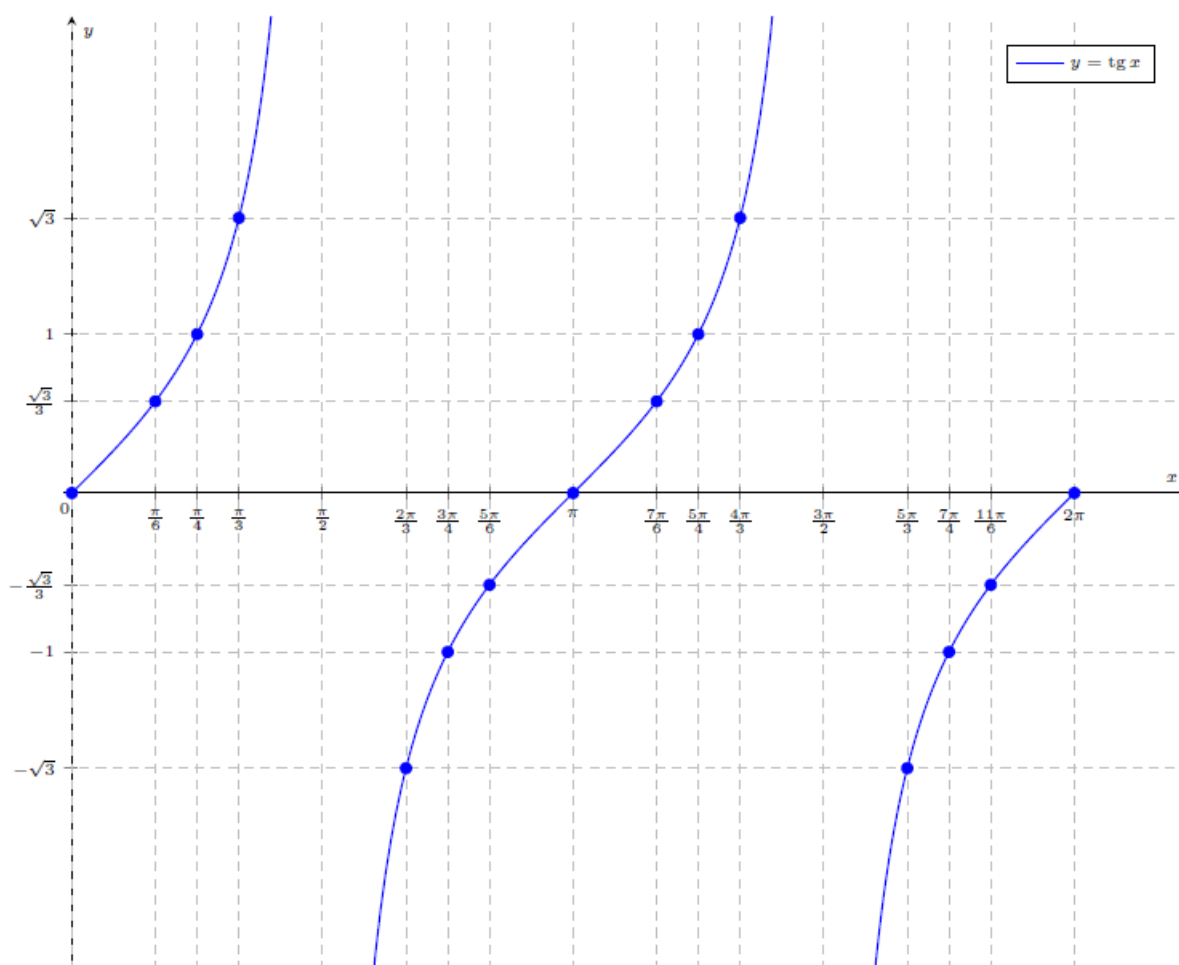


Figura 52: Gráfico da função tangente em $[0, 2\pi/2] \cap D_f$

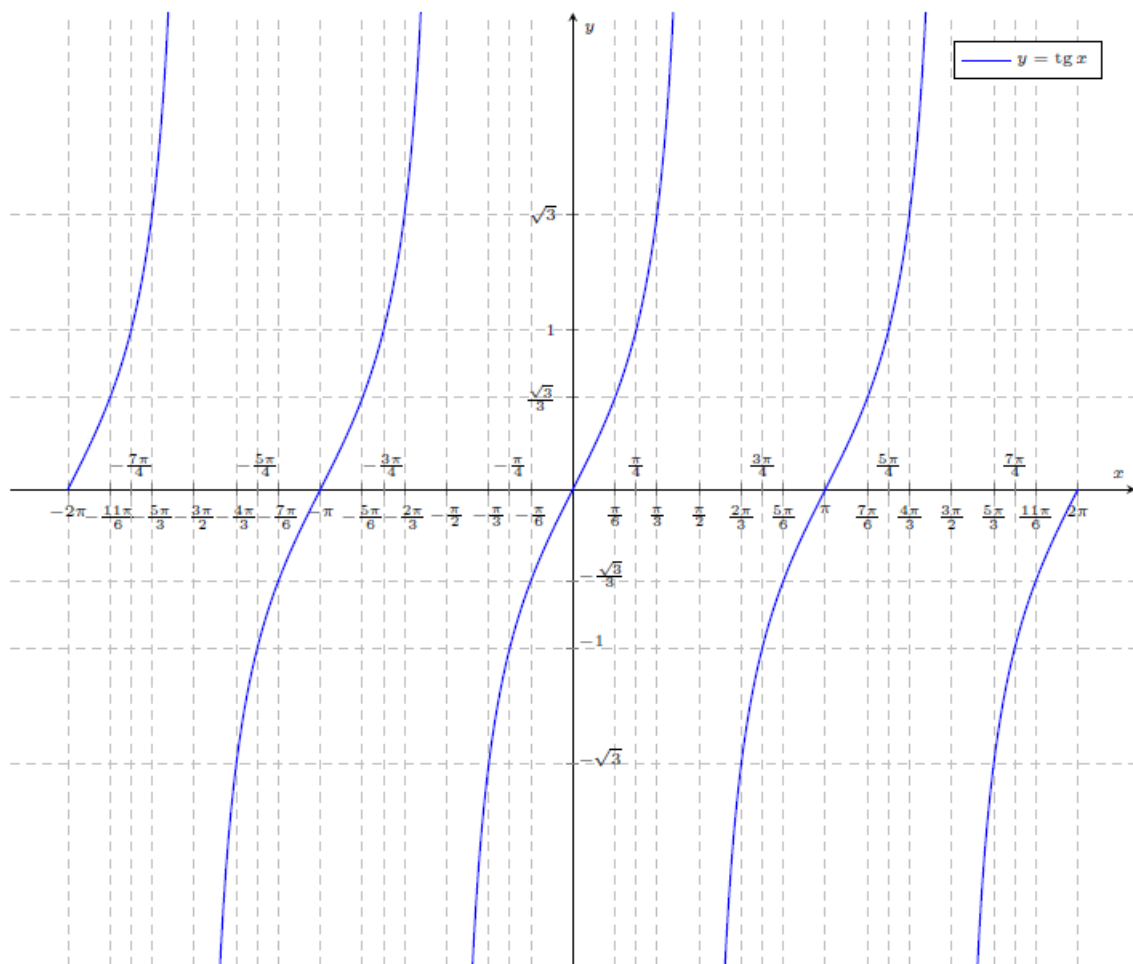


Figura 53: Gráfico da função tangente

- $g(x) = \cotg x = \cot x = \frac{\cos x}{\sin x}$

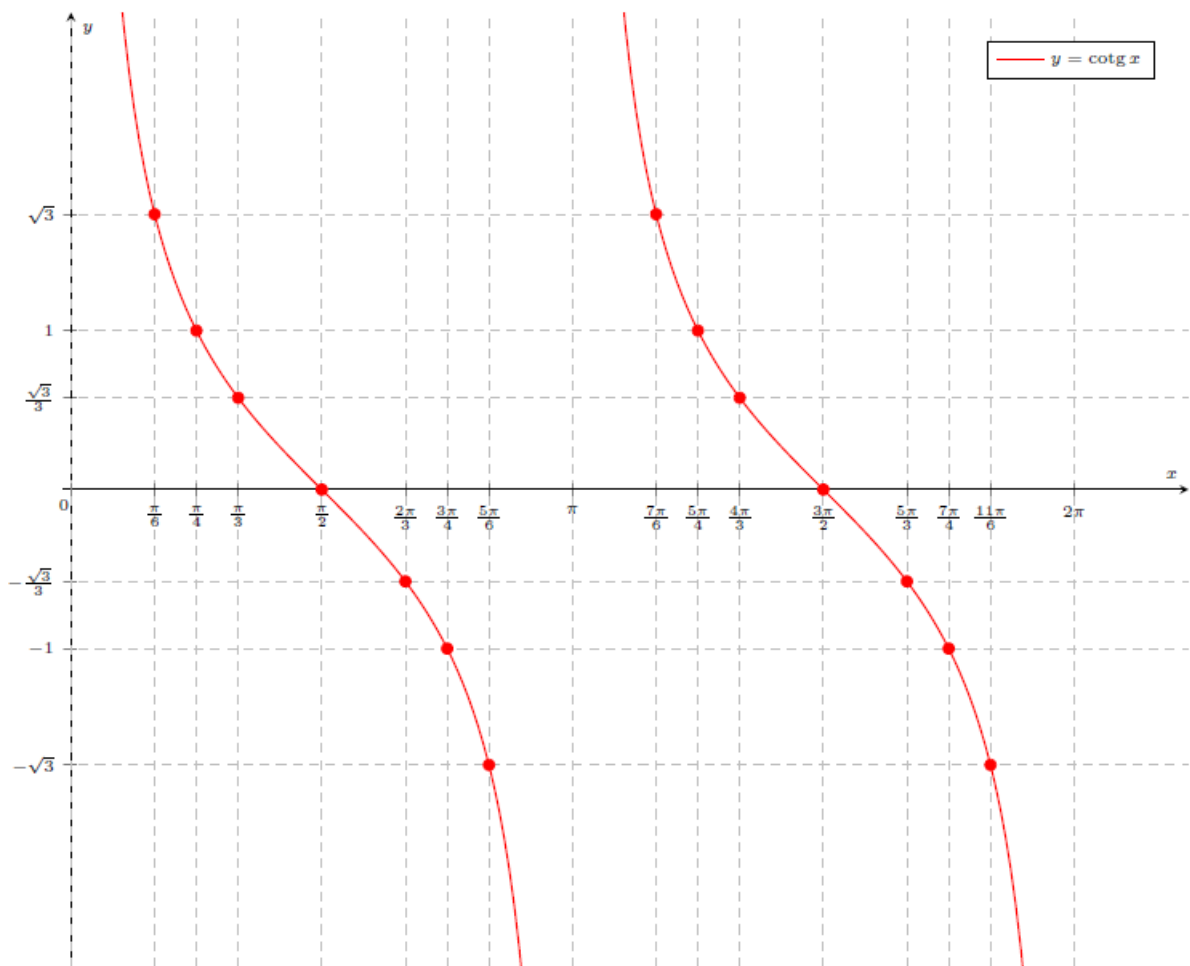


Figura 54: Gráfico da função cotangente de $(0, 2\pi) \cap D_g$

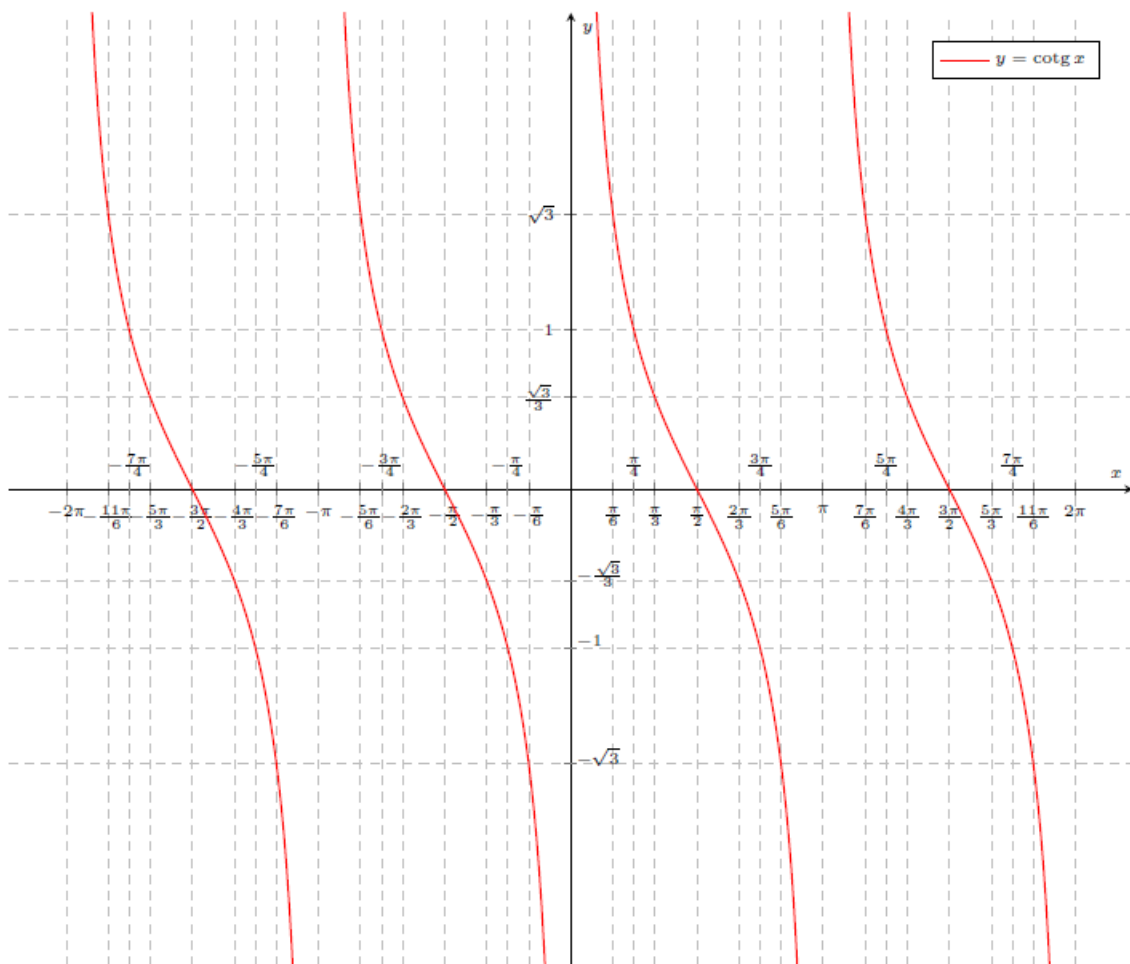


Figura 55: Gráfico da função cotangente

OBS.: A função tangente tem como domínio $D_f = \{x \in \mathbb{R} : x \neq \frac{\pi}{2} + k\pi, k \in \mathbb{Z}\}$ e como imagem $Im_f = \mathbb{R}$. A função cotangente tem como domínio $D_g = \{x \in \mathbb{R} : x \neq k\pi, k \in \mathbb{Z}\}$ e como imagem $Im_g = \mathbb{R}$.

OBS.: $\operatorname{tg} x = 0 \Leftrightarrow x = k\pi$ e $\operatorname{cotg} x = 0 \Leftrightarrow x = \frac{\pi}{2} + k\pi, \quad k \in \mathbb{Z}$.

OBS.: As funções tangente e cotangente são ímpares.

Funções secante e cossecante - gráficos e propriedades

x	0	$\pi/6$	$\pi/4$	$\pi/3$	$\pi/2$	π	$3\pi/2$	2π
$\sec x$	1	$2/\sqrt{3}$	$2/\sqrt{2}$	2	\nexists	-1	\nexists	1
$\operatorname{cosec} x$	\nexists	2	$2/\sqrt{2}$	$2/\sqrt{3}$	1	\nexists	-1	\nexists

• $f(x) = \sec x = \frac{1}{\cos x}$

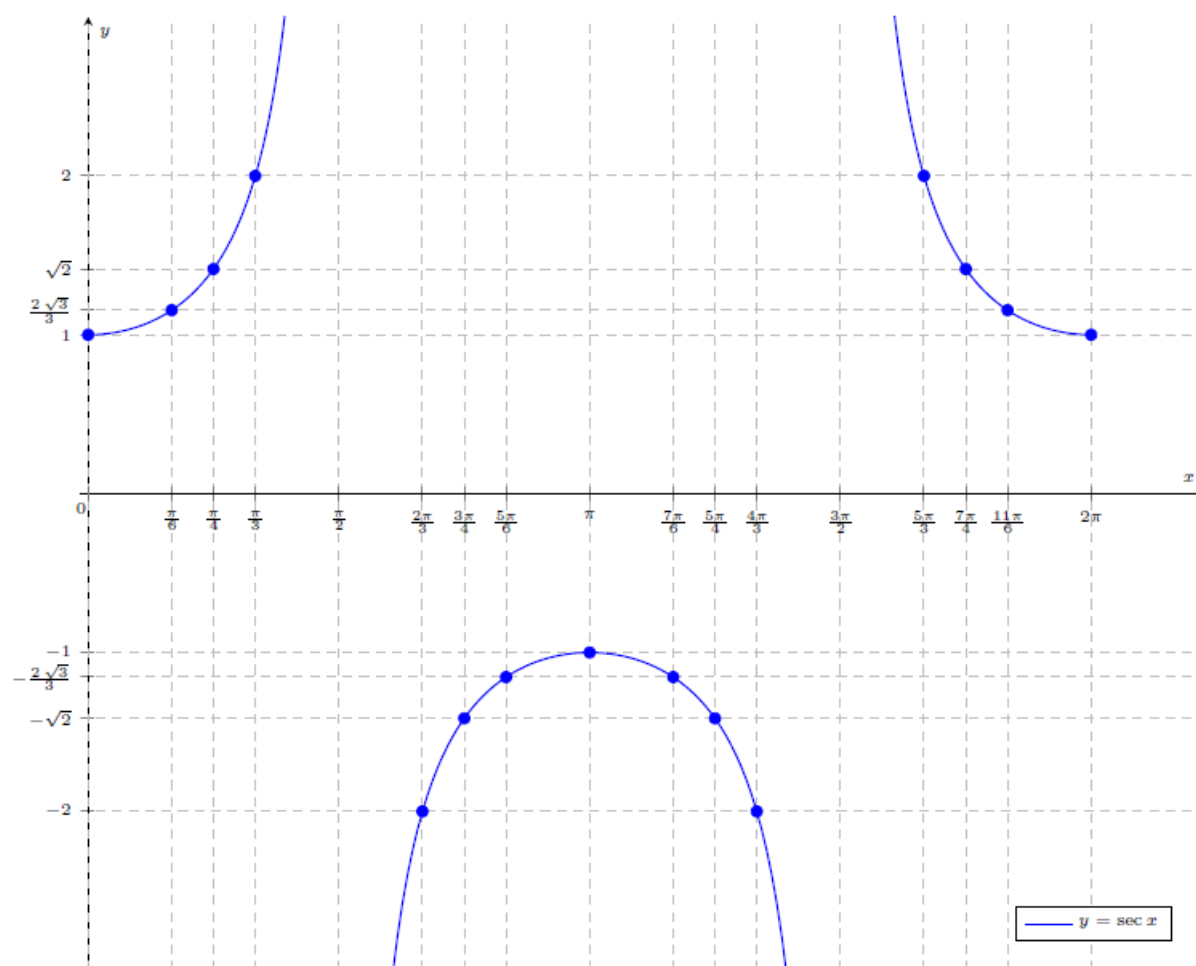


Figura 56: Gráfico da função secante em $[0, 2\pi] \cap D_f$

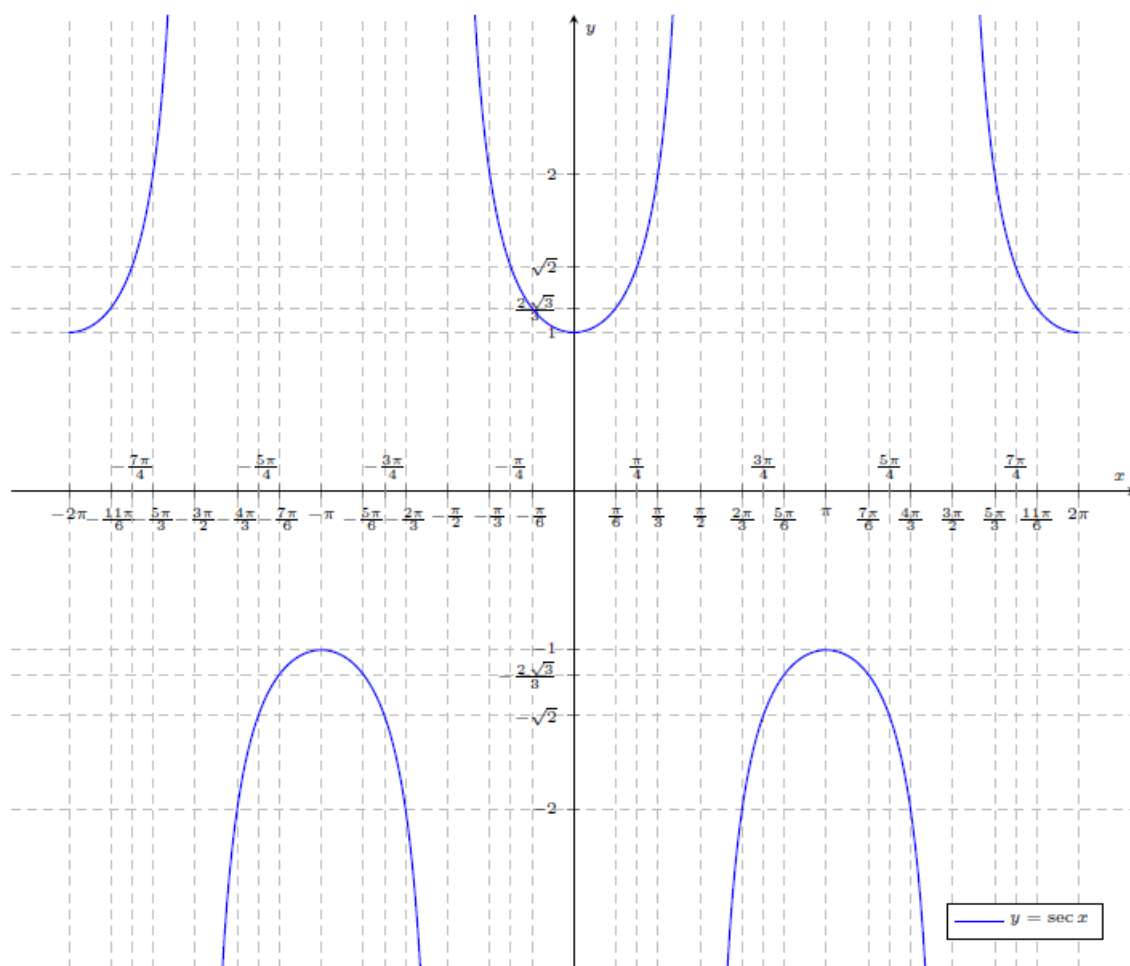


Figura 57: Gráfico da função secante

- $g(x) = \operatorname{cosec} x = \csc x = \frac{1}{\operatorname{sen} x} = \sec\left(x - \frac{\pi}{2}\right)$

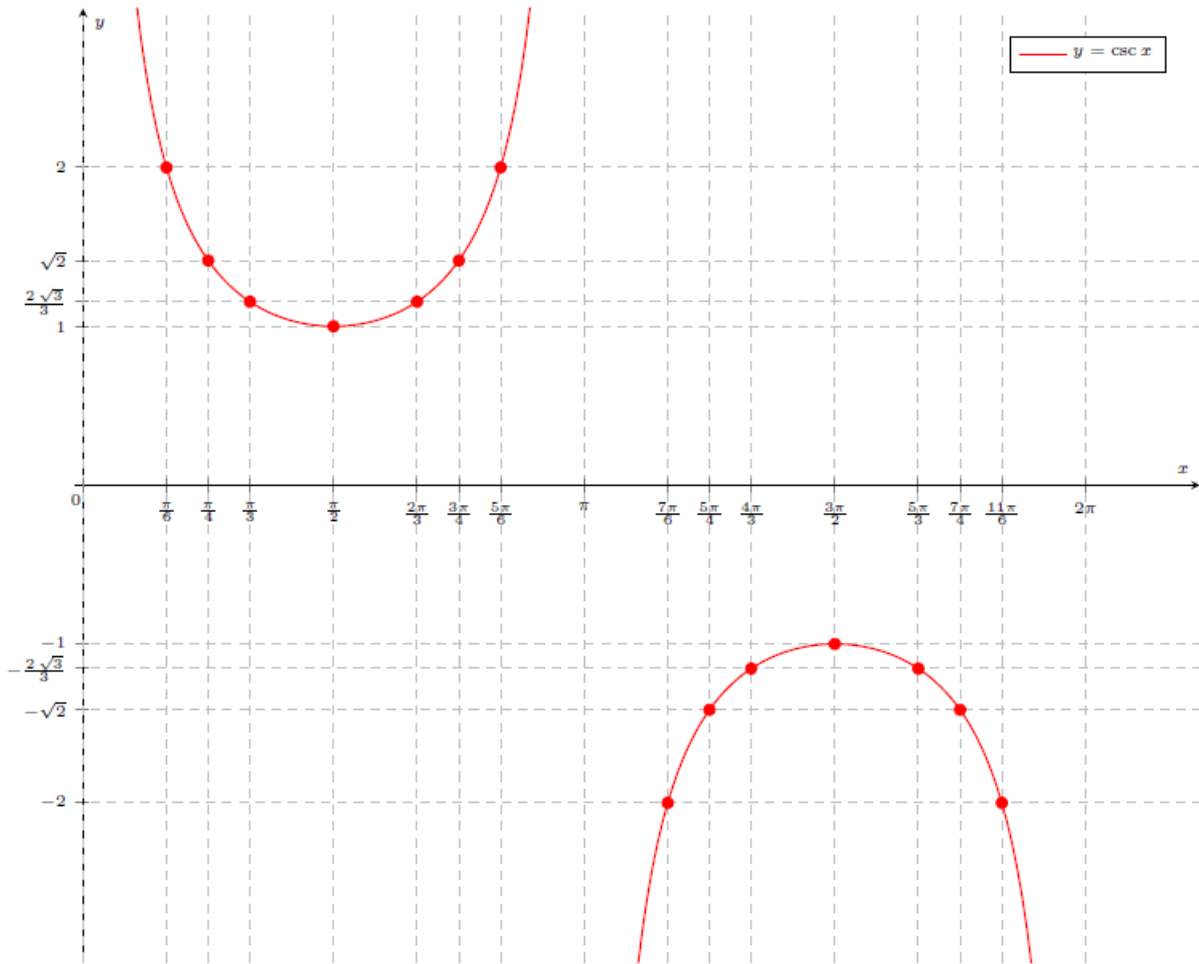


Figura 58: Gráfico da função cossecante em $(0, 2\pi) \cap D_g$

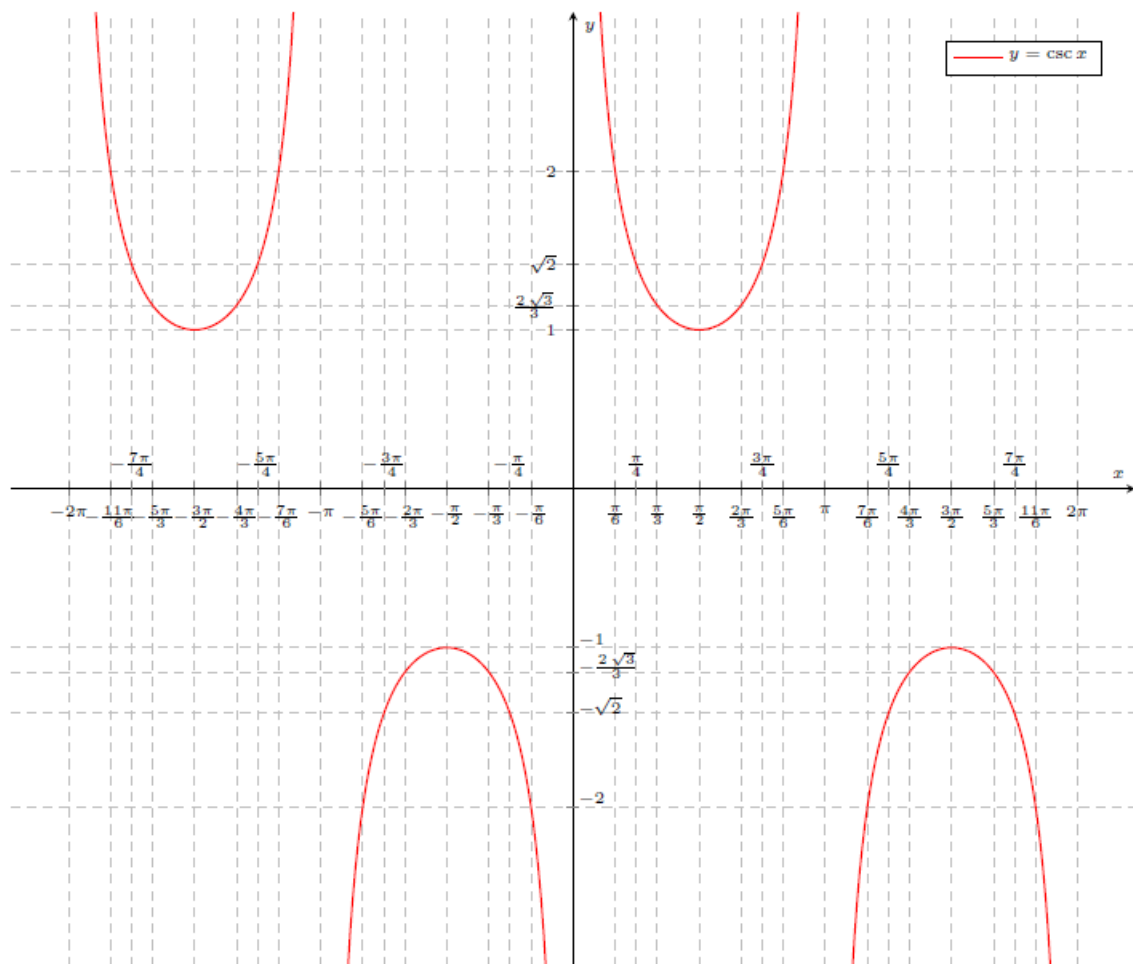


Figura 59: Gráfico da função cossecante

OBS.: A função secante tem como domínio $D_f = \{x \in \mathbb{R} : x \neq \frac{\pi}{2} + k\pi, k \in \mathbb{Z}\}$ e como imagem $Im_f = (-\infty, -1] \cup [1, +\infty)$. A função cossecante tem como domínio $D_g = \{x \in \mathbb{R} : x \neq k\pi, k \in \mathbb{Z}\}$ e como imagem $Im_g = (-\infty, -1] \cup [1, +\infty)$.

OBS.: A função secante é par e a função cossecante é ímpar.

Funções Trigonométricas Inversas

Função arco seno

Considere a função seno, $f(x) = \text{sen } x$, $x \in \left[-\frac{\pi}{2}, \frac{\pi}{2}\right]$ (domínio fundamental da função seno).

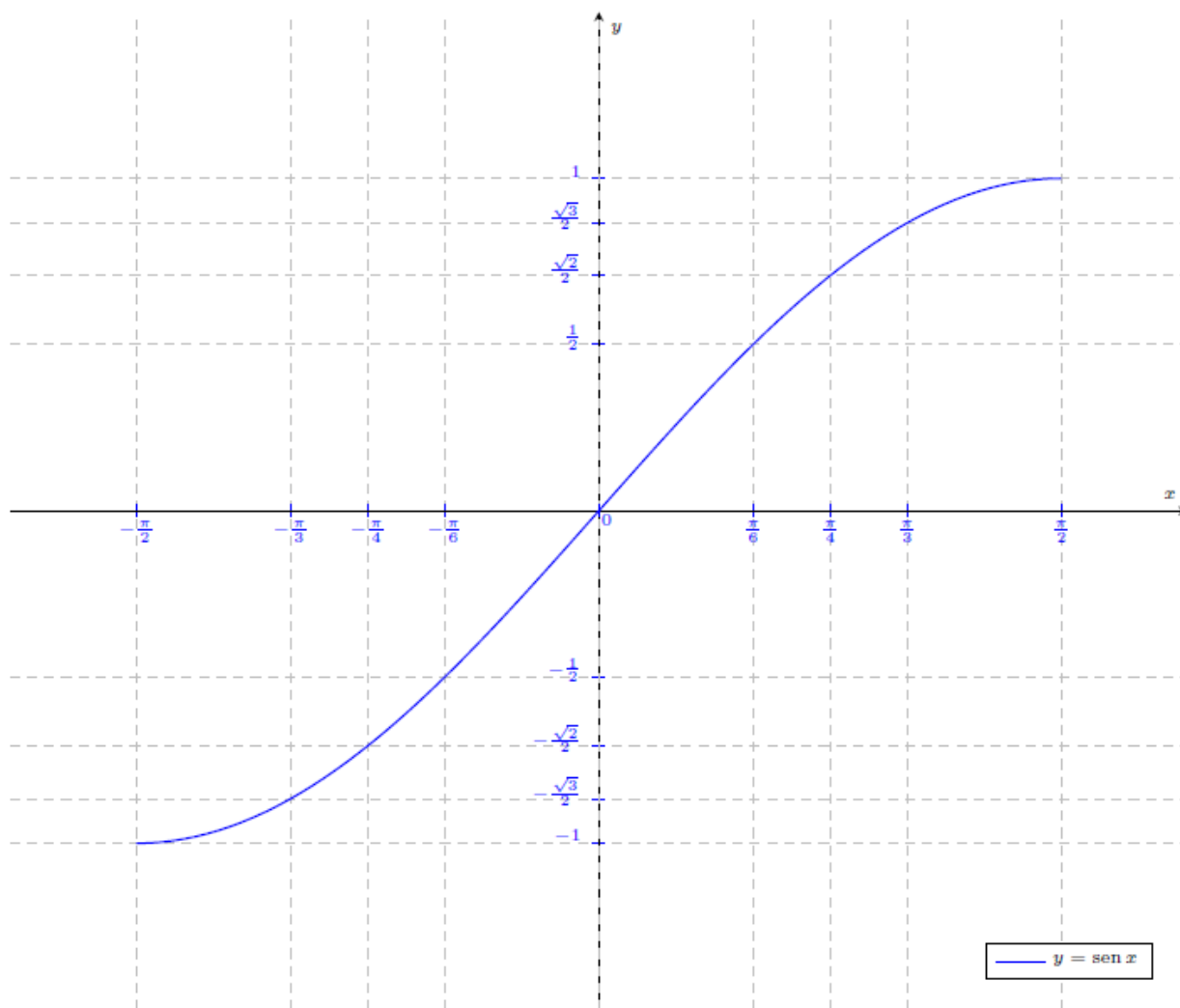


Figura 60: Gráfico da função seno no seu domínio fundamental

A função inversa da função seno é denominada **função arco seno** e será denotada por

$$f^{-1}(x) = \arcsen x = \sen^{-1} x.$$

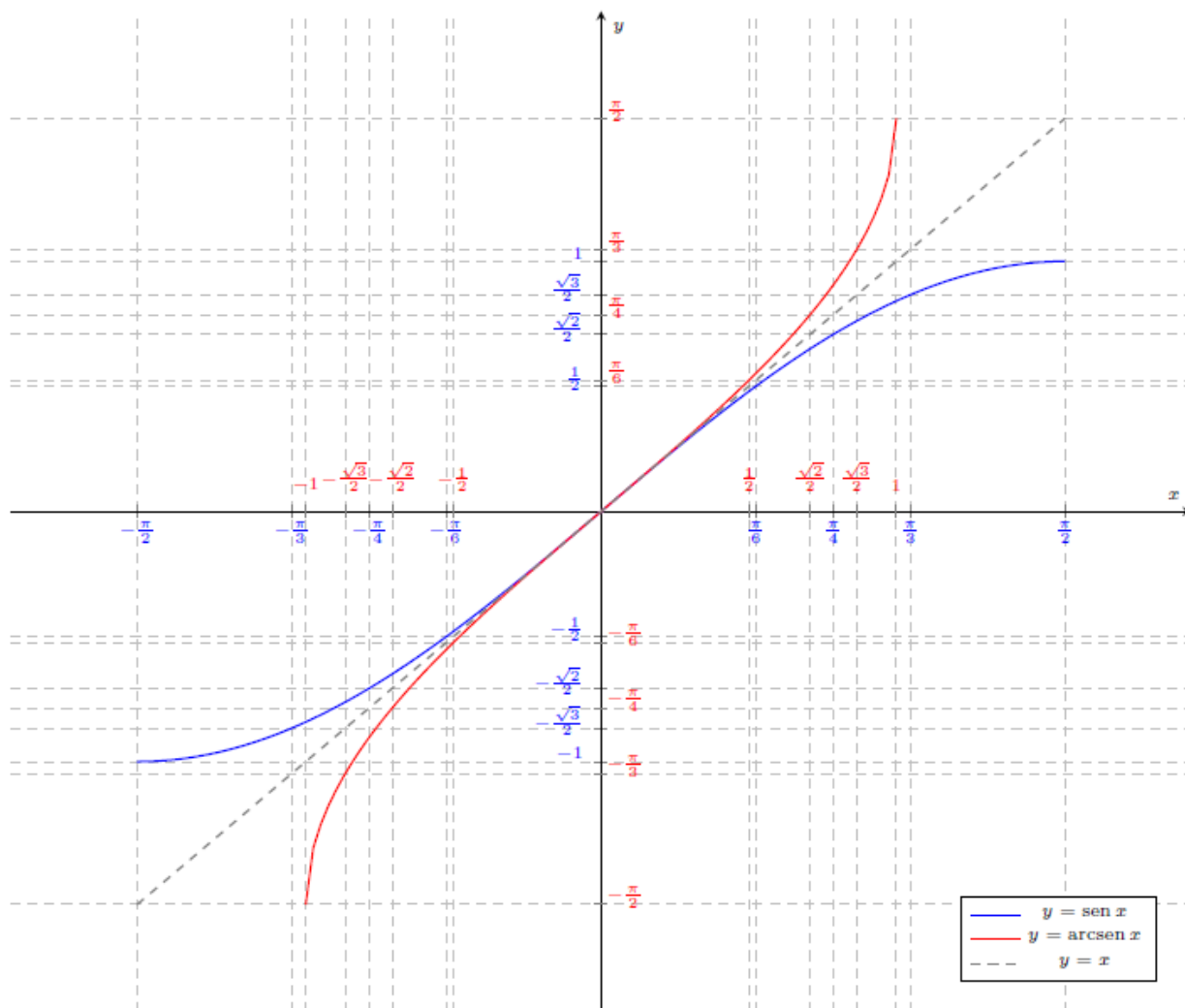


Figura 61: Gráfico da função seno e sua inversa

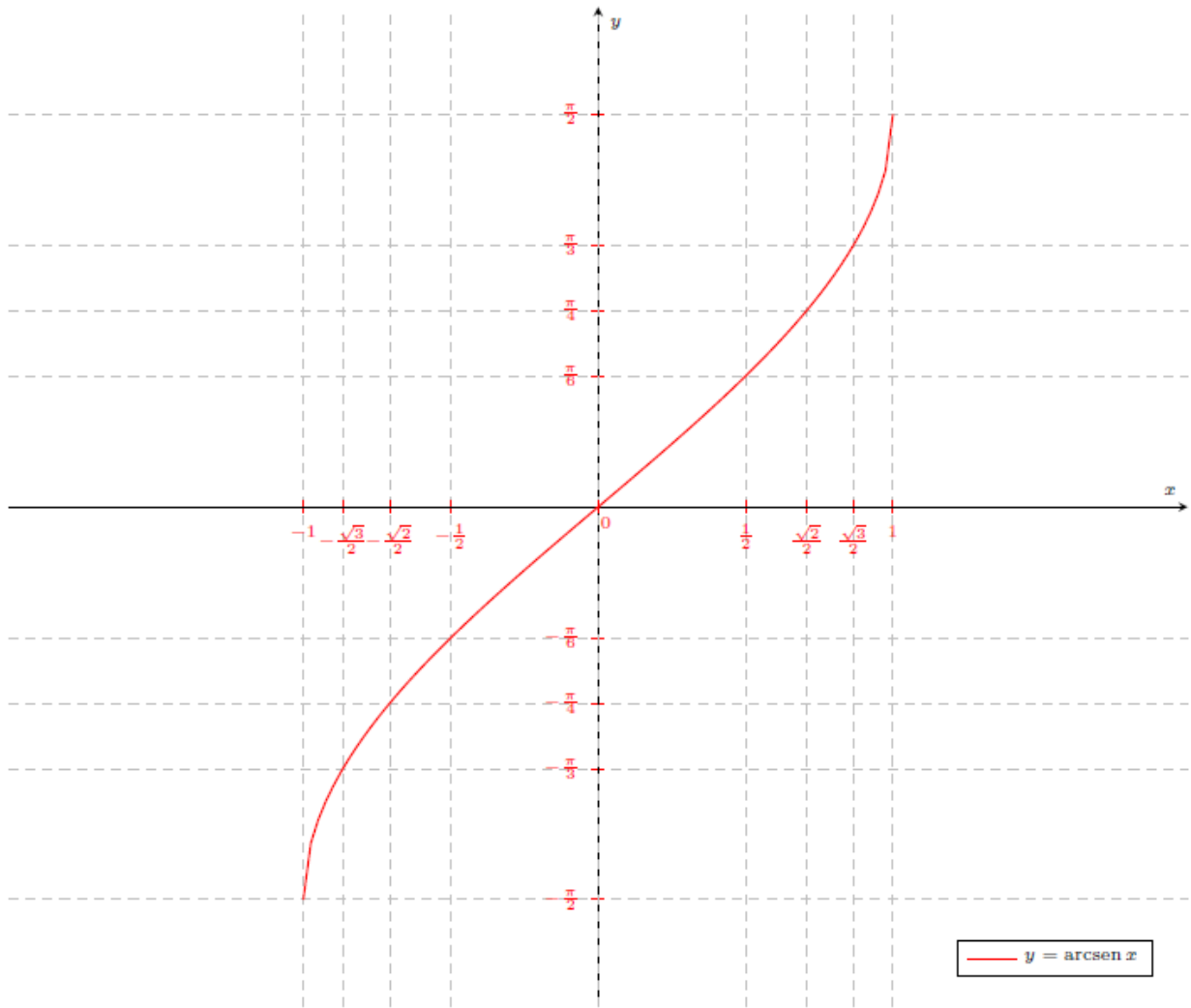


Figura 62: Gráfico da função arco seno

x	0	$1/2$	$\sqrt{2}/2$	$\sqrt{3}/2$	1	-1
$\arcsen x$	0	$\pi/6$	$\pi/4$	$\pi/3$	$\pi/2$	$-\pi/2$

Função arco cosseno

Considere a função cosseno, $g(x) = \cos x$, $x \in [0, \pi]$ (domínio fundamental da função cosseno).

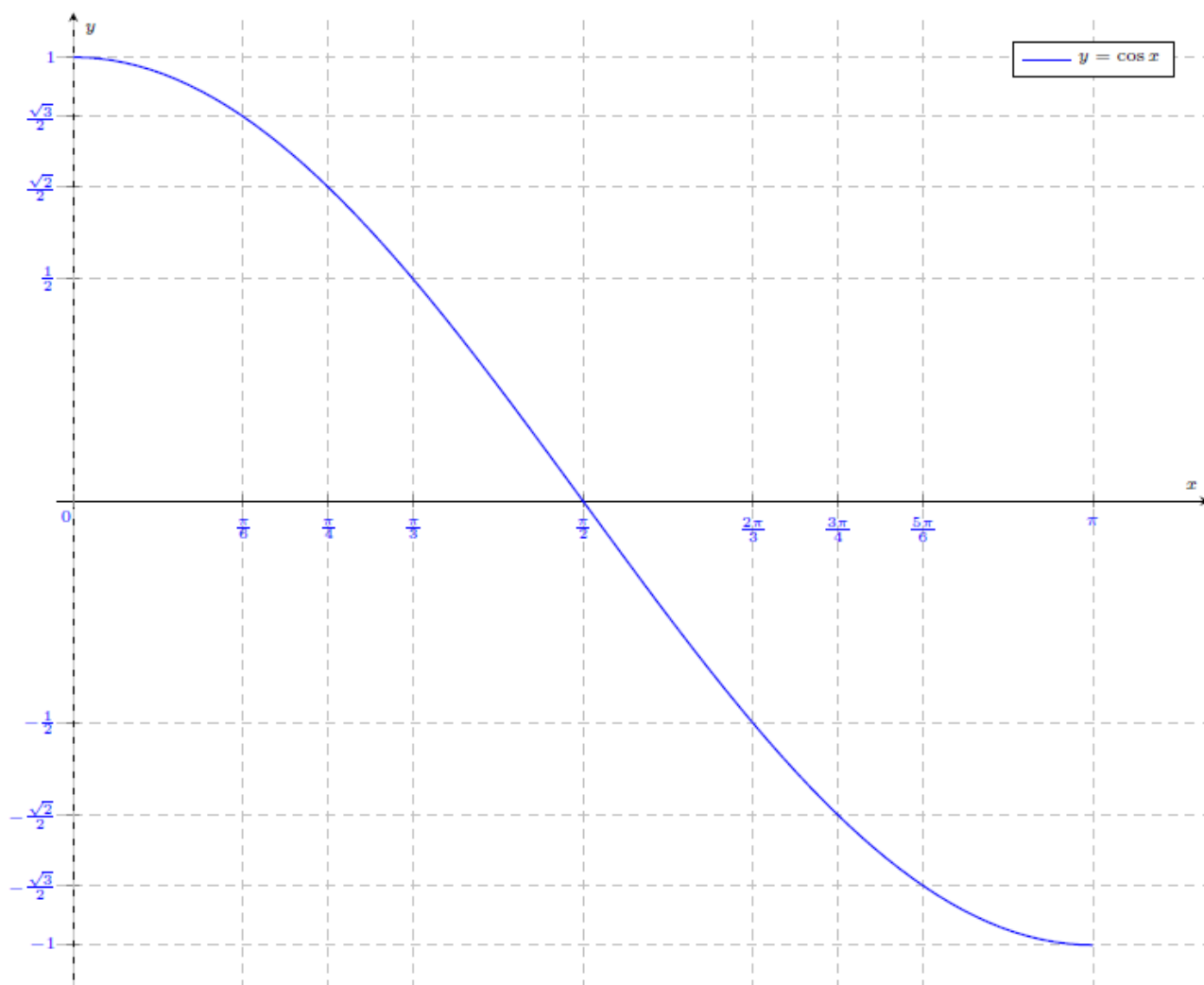


Figura 63: Gráfico da função cosseno no seu domínio fundamental

A função inversa da função cosseno é denominada **função arco cosseno** e será denotada por

$$g^{-1}(x) = \arccos x = \cos^{-1} x.$$

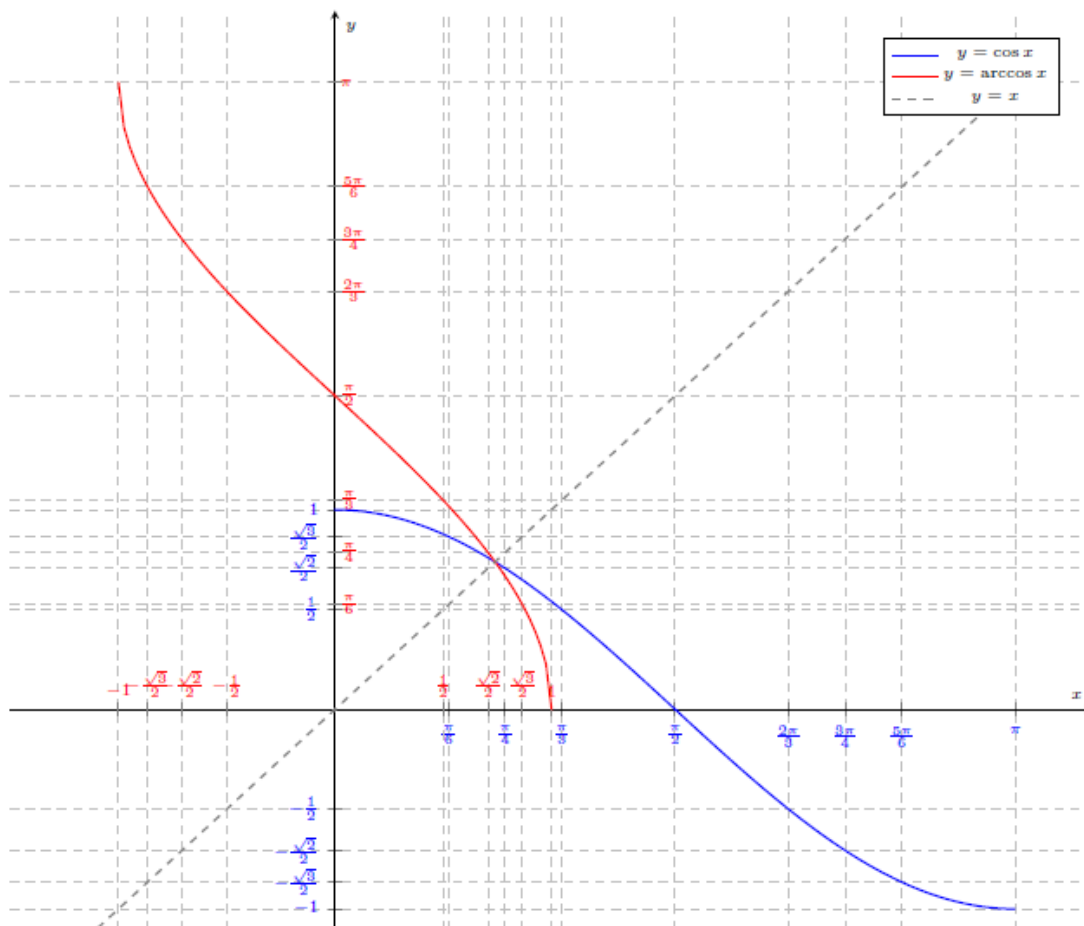


Figura 64: Gráfico da função cosseno e sua inversa

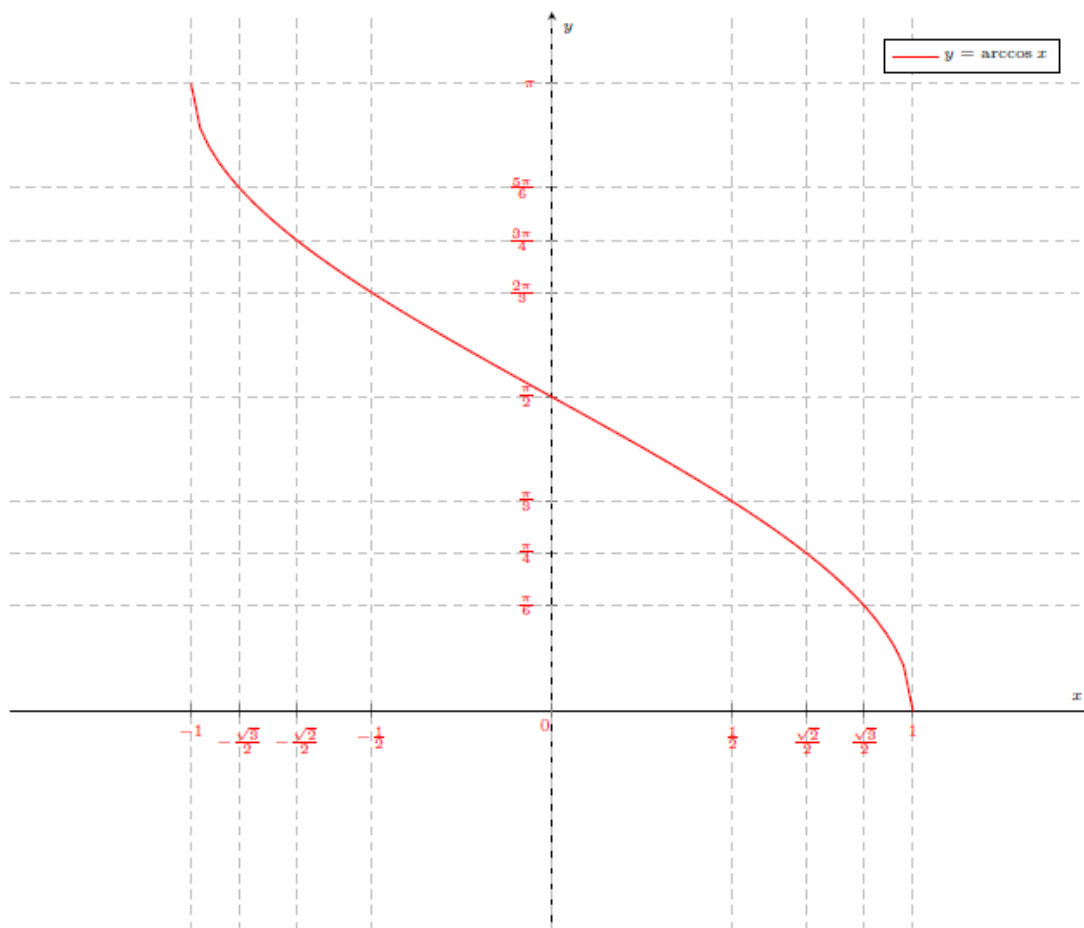


Figura 65: Gráfico da função arco cosseno

x	1	$\sqrt{3}/2$	$\sqrt{2}/2$	$1/2$	0	-1
$\arccos x$	0	$\pi/6$	$\pi/4$	$\pi/3$	$\pi/2$	π

Função arco tangente

Considere a função tangente, $h(x) = \operatorname{tg} x$, $x \in \left(-\frac{\pi}{2}, \frac{\pi}{2}\right)$ (domínio fundamental da função tangente).

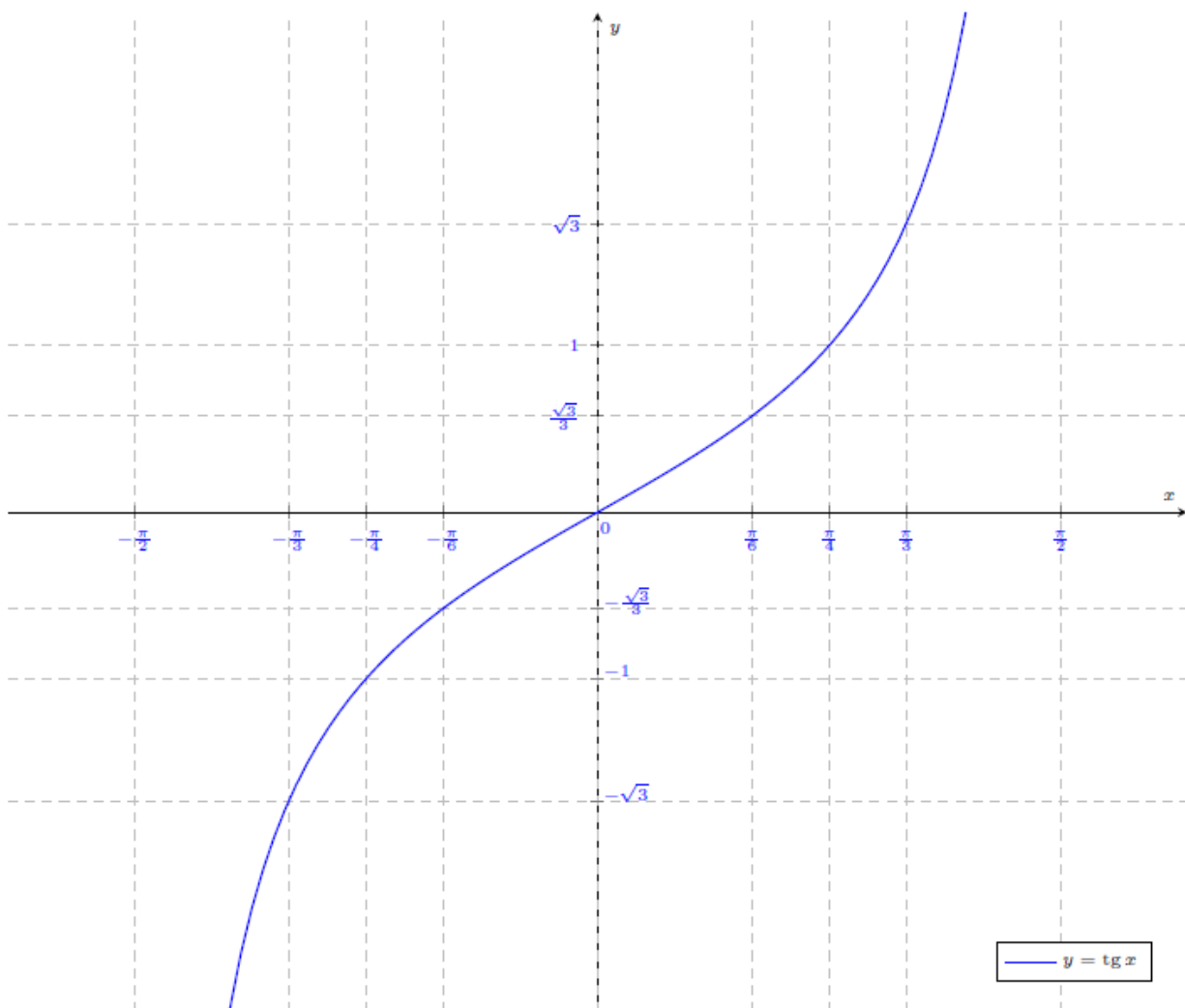


Figura 66: Gráfico da função tangente no seu domínio fundamental

A função inversa da função tangente é denominada **função arco tangente** e será denotada por $h^{-1}(x) = \operatorname{arctg} x = \operatorname{tg}^{-1} x$.

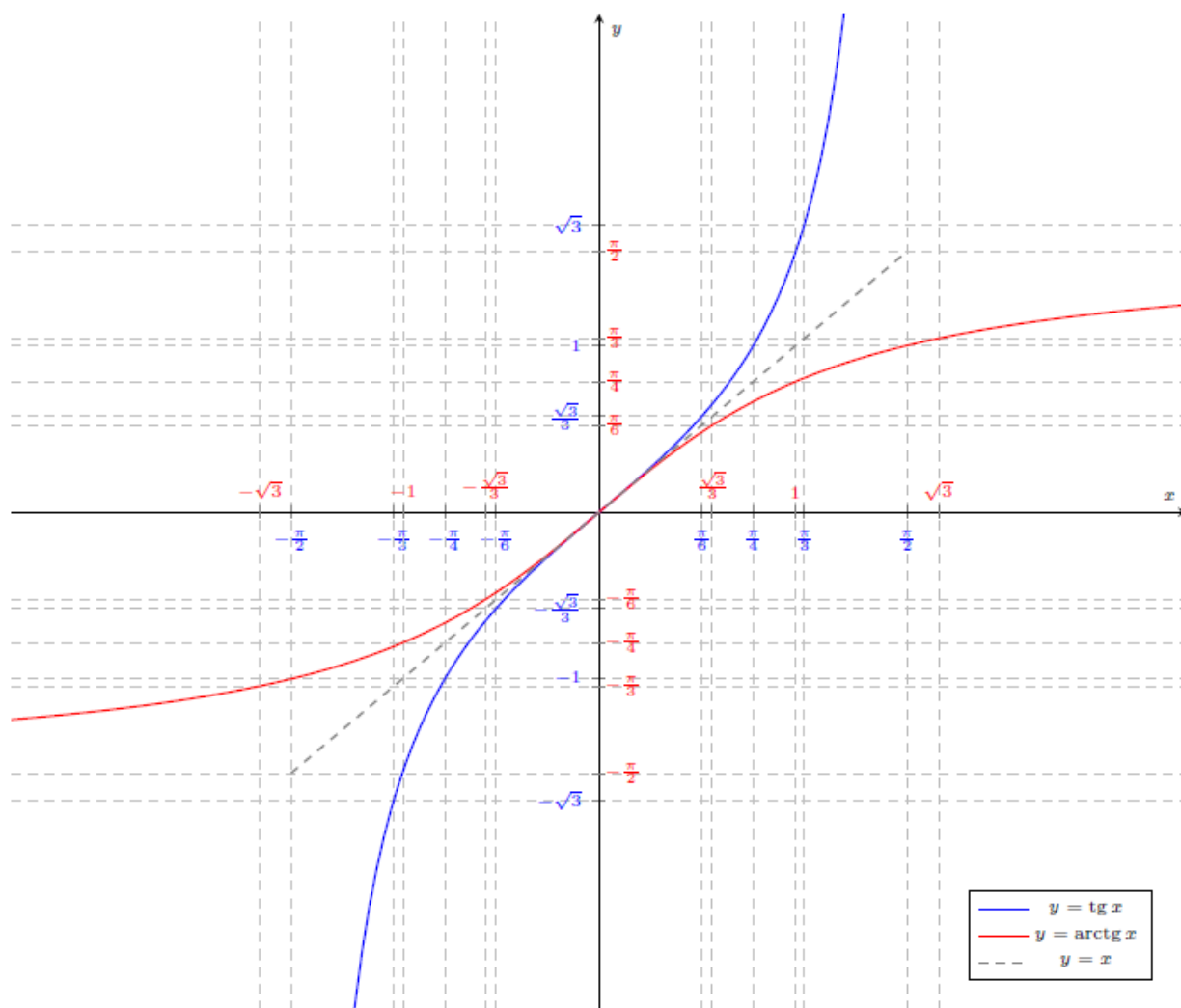


Figura 67: Gráfico da função tangente e sua inversa

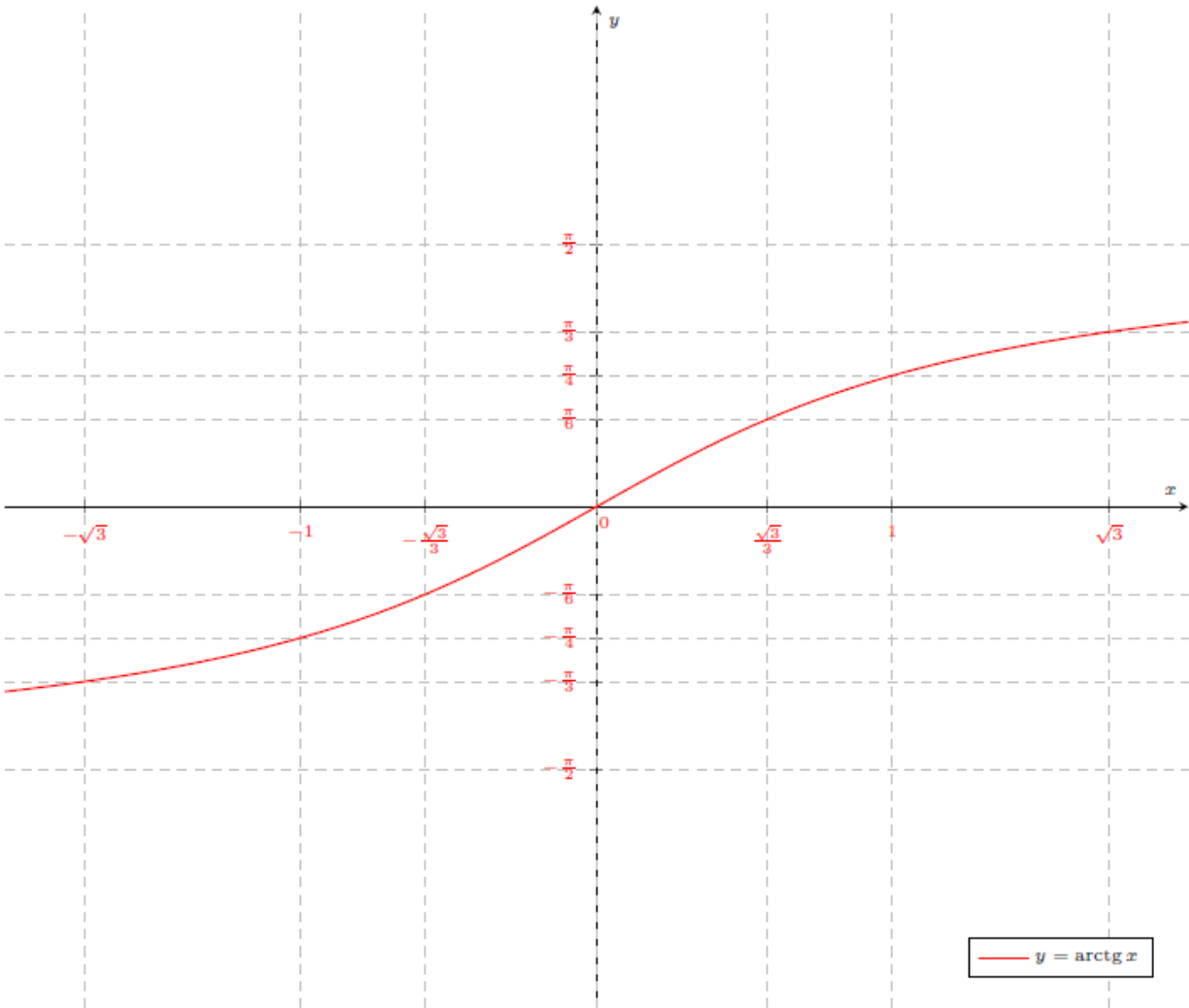


Figura 68: Gráfico da função arco tangente

x	0	$1/\sqrt{3}$	1	$\sqrt{3}$	-1
$\arctg x$	0	$\pi/6$	$\pi/4$	$\pi/3$	$-\pi/4$

OBS.: Podemos também definir as funções inversas das demais funções trigonométricas.

Referências Bibliográficas

- [1] FLEMMING, Diva M.; Gonçalves, Mirian B. Cálculo A. 6.ed. São Paulo: Pearson Prentice Hall, 2006
- [2] MEDEIROS, Valeria Zuma. Pré-Cálculo. 2.ed. São Paulo: Cengage Learning, 2013.
- [3] SIMMONS, George F. Cálculo com Geometria Analítica. São Paulo: McGraw-Hill, 1987. v.1.
- [4] DOLCE, Osvaldo; IEZZI, Gelson; MURAKAMI, Carlos. Fundamentos de matemática elementar: logaritmos. 9.ed. São Paulo: Atual, 2004. v.2.
- [5] HAZZAN, Samuel; IEZZI, Gelson. Fundamentos de matemática elementar: conjuntos e funções. 8.ed. São Paulo: Atual, 2004. v.1.
- [6] IEZZI, Nelson. Fundamentos de matemática elementar: trigonometria. 8.ed. São Paulo: Atual, 2004. v.3.
- [7] IEZZI, Gelson; MURAKAMI, Carlos; MACHADO, Nilson José. Fundamentos de matemática elementar: limites, derivadas, noções de integral. 6.ed. São Paulo: Atual, 2005. v.8.
- [8] SAFIER, Fred. Pré-Cálculo. (Coleção Schaum). Porto Alegre: Bookman, 2003.
- [9] SINGH, Simon. O último teorema de Fermat. Rio de Janeiro: BestBolso, 2014.