[Project] 교통 표지판 이미지 분류

프로젝트 목표

- 교통 표지판 이미지 데이터를 분석하고 딥러딩 모델을 통하여 표지판 종류를 예측하는 분류 모델 수행
- 대량의 이미지 데이터를 전 처리하는 과정과 이에 따른 CNN 모델의 성능 변화를 학습

프로젝트 목차

- 1. 데이터 분석: 이미지 데이터를 이루고 있는 요소에 대해서 Dataframe를 사용하여 분석 및 확인
 - 1-1. 이미지 데이터 정보 파악하기 Meta
 - 1-2. 이미지 데이터 정보 파악하기 Train
 - 1-3. 이미지 데이터 정보 파악하기 Test
- 1. 데이터 전 처리: 이미지 데이터를 읽어오고 딥러닝 모델의 입력으로 전 처리
 - 2-1. 이미지 데이터 읽기
 - 2-2. label 데이터 읽기
 - 2-3. 데이터 분리하기
- 1. **딥러닝 모델:** CNN 모델을 구현하고 학습, 평가 및 예측을 수행
 - 3-1. CNN 모델 설정
 - 3-2. 학습 수행
 - 3-3. 모델 성능 평가 및 예측

데이터 출처

https://www.kaggle.com/meowmeowmeowmeow/gtsrb-german-traffic-sign

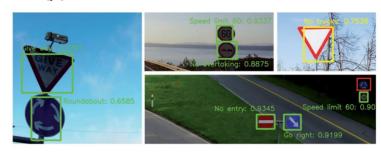
프로젝트 개요

차량 운전을 하면서 도로 교통 표지판을 보고 규칙을 지키는 것은 운전자의 및 교통 안전을 위해서 중요한 일입니다. 만일 사람이 아닌 기계가 이를 수행해야 한다면, 어떻게 표지판을 구분할 수 있을까요? 이러한 물음은 자율 주행차 기술이 발전하면서 중요한 이슈가 되었고, 딥러닝 기술 바탕의 분류 모델이 상당한 수준의 정확도를 보이며 적용되고 있습니다.

이번 프로젝트에서는 교통 표지판 분류의 첫 번째 스텝으로 간단하게 교통 표지판 이미지가 입력 되었을 때 이 것이 43 종의 표지판 중 어떤 것인가를 분류하는 딥러닝 모델을 구현합니다. 이를 통하여 교통 표지판 이미지 데이터들의 특징과 CNN 모델을 통하여 분류를 수행하는 것을 학습할 수 있습니다.

첫 번째 스텝을 확장하여, 추 후에는 교통 표지판만 있는 이미지를 입력으로 하지 않고 도로 이미지에서 교통 표지판을 분리하여 분류하는 Object detection 모델을 사용할 것이며, 최종적으로는 센서로 입력받는 비디오이미지에서의 교통 표지판을 분리하고 분류하는 모델을 수행할 수 있습니다.





기본 CNN 분류 모델

Object detection 분류 모델

• Object etection 이미지 참조 논문: V.N. Sichkar, S.A. Kolyubin, "Real time detection and classification of traffic signs based on YOLO version 3 algorithm", Scientific and Technical Journal of Information Technologies Mechanics and Optics 20(3):418-424

```
import os
import pathlib
import numpy as np
import matplotlib.pyplot as plt
from tqdm import tqdm
from sklearn.model_selection import train_test_split
from tensorflow.keras.preprocessing import image
from tensorflow.keras.preprocessing.image import ImageDataGenerator, img_to_a.
from tensorflow.keras.utils import to_categorical
from tensorflow.keras.layers import Conv2D, MaxPool2D, Dense, Flatten, Dropour
from tensorflow.keras.models import Sequential
%matplotlib inline
```

1. 데이터 분석

1-1. 이미지 데이터 정보 파악하기 - Meta

이미지 데이터를 읽어오기 위해서 ./data 에 어떠한 파일들이 존재 하는지 확인해 봅시다.

```
file_list = os.listdir('./data')
file_list
```

Out[6]: ['Meta', 'Meta.csv', 'Test', 'Test.csv', 'Train', 'Train.csv']

3개의 폴더와 3개의 csv 파일이 있습니다. 일반적으로 이미지 데이터의 csv 파일이 제공되는 경우에는, 해당 이미지의 디렉토리 정보가 저장되어 있습니다.

그렇기에 먼저,csv 파일을 dataframe으로 읽어 보겠습니다.

```
import pandas as pd

df_Meta = pd.read_csv('./data/Meta.csv')
    df_Meta
```

```
Out[7]: Path ClassId ShapeId ColorId SignId

O Meta/0.png 0 1 0 3.29
```

	Path	ClassId	Shapeld	ColorId	SignId
1	Meta/1.png	1	1	0	3.29
2	Meta/2.png	2	1	0	3.29

Meta.csv 는 Meta 폴더 내의 이미지에 대한 정보를 담고 있습니다. 위정보를 바탕으로 이미지를 출력해봅시다.

```
In [8]: Meta_images = []
Meta_labels = []

plt.figure(figsize=(16,16))
for i in range(len(df_Meta)):
        img = load_img('./data/'+df_Meta['Path'][i])
        plt.subplot(1, 3, i+1)
        plt.imshow(img)
        Meta_images.append(img)
        Meta_labels.append(df_Meta['ClassId'][i])
```

1-2. 이미지 데이터 정보 파악하기 - Train

이번엔 Train.csv 를 확인해 봅시다.

```
In [9]:
    df_Train = pd.read_csv('./data/Train.csv')
    df_Train
```

Out[9]:		Width	Height	Roi.X1	Roi.Y1	Roi.X2	Roi.Y2	ClassId	Path
	0	29	30	5	6	24	25	0	Train/0/00000_00000_00000.png
	1	30	30	5	5	25	25	0	Train/0/00000_00000_00001.png
	2	30	30	5	5	25	25	0	Train/0/00000_00000_00002.png
	3	31	31	5	5	26	26	0	Train/0/00000_00000_00003.png
	4	30	32	5	6	25	26	0	Train/0/00000_00000_00004.png
	•••							•••	
	2665	50	51	6	6	45	46	2	Train/2/00002_00040_00025.png
;	2666	52	52	6	6	47	47	2	Train/2/00002_00040_00026.png
	2667	55	55	6	6	50	50	2	Train/2/00002_00040_00027.png
:	2668	59	58	6	5	53	52	2	Train/2/00002_00040_00028.png
	2669	62	63	6	6	57	58	2	Train/2/00002_00040_00029.png

2670 rows × 8 columns

2670개의 학습용 이미지 데이터에 대한 정보가 저장되어 있음을 알 수 있습니다.

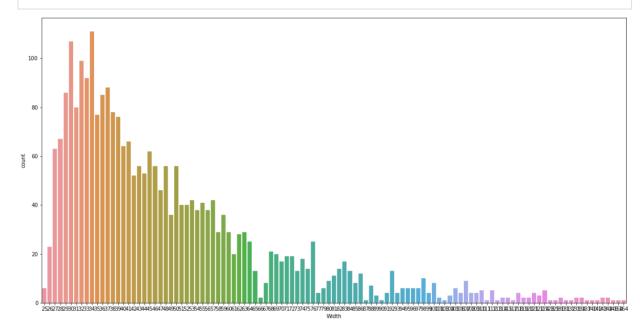
이러한 이미지 정보 중에 먼저 Width 와 Height 에 대해서 알아봅시다.

Width 와 Height 정보는 이미지의 폭과 높이에 대한 정보로 간단히 샘플만 봐도 다양한 크기를 갖는 것을 알 수 있습니다.

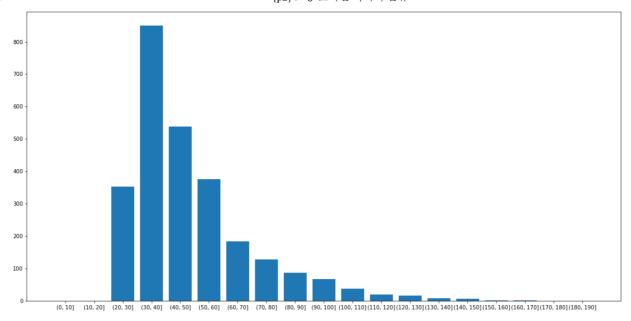
이미지 크기가 모두 다르다면 이미지마다 서로 다른 feature의 개수가 있는 것이기에 이를 통일해주는 전 처리가 필요합니다.

```
import seaborn as sns

plt.figure(figsize=(20,10))
    ax = sns.countplot(x="Width", data=df_Train)
```



```
In [11]:
    df_cutWidth = pd.cut(df_Train['Width'], np.arange(0,200,10)).value_counts(sor
    fig, ax = plt.subplots(figsize=(20,10))
    ax.bar(range(len(df_cutWidth)),df_cutWidth.values)
    ax.set_xticks(range(len(df_cutWidth)))
    ax.set_xticklabels(df_cutWidth.index)
    fig.show()
```



위 분포를 보게 되면 30~35의 폭 또는 높이를 갖는 이미지가 제일 많음을 확인했습니다.

이미지 크기를 통일하는 데 있어서 너무 작은 이미지는 큰 이미지의 정보 손실을 발생하며, 너무 큰 이미지는 작은 이미지의 정보 부족한 정보량을 부각할 것입니다.

따라서 적절한 이미지 크기를 잡는 것은 하나의 파라미터 조정이 되며, 이번 프로젝트에서는 이미지 분포 기반으로 대다수를 차지하는 크기인 33x33 크기로 통일하겠습니다.

```
image_height = 33
image_width = 33
image_channel = 3 # 컬러 이미지이기에 3채널
```

이번엔 Roi 데이터에 대해서 살펴봅시다. 이미지 데이터에서 Roi는 Region of interest의 약자로 지금 데이터에서는 표지판이 있는 부분을 의미합니다.

Train_csv , Test_csv 파일에 있는 Roi 데이터는 아래 실행된 이미지에서의 좌측 상단 좌표와 우측 하단 좌표를 의미합니다.

```
from PIL import Image
from PIL import ImageDraw

img_sample = Image.open('./data/'+df_Train['Path'][0])

draw = ImageDraw.Draw(img_sample)
    draw.rectangle([df_Train['Roi.X1'][0], df_Train['Roi.Y1'][0], df_Train['Roi.X img_sample_resized = img_sample.resize((300,300))
    img_sample_resized
```

Out[13]:



Roi 데이터를 사용하면 보다 명확하게 표지판 부분만을 crop 할 수 있으며, 이러한 데이터 전 처리를 통하여 분류의 성능을 높일 수 있습니다.

```
img_sample_crop = img_sample.crop((df_Train['Roi.X1'][0], df_Train['Roi.Y1'][
# Shows the image in image viewer
img_sample_crop_resized = img_sample_crop.resize((300,300))
img_sample_crop_resized
```



1-3. 이미지 데이터 정보 파악하기 - Test

이번엔 Test.csv 를 살펴보겠습니다.

```
In [15]: df_Test = pd.read_csv('./data/Test.csv')
    df_Test
```

Out[15]:		Width	Height	Roi.X1	Roi.Y1	Roi.X2	Roi.Y2	ClassId	Path
	0	42	45	5	5	36	40	1	Test/00001.png
	1	59	65	5	6	54	60	1	Test/00024.png

	Width	Height	Roi.X1	Roi.Y1	Roi.X2	Roi.Y2	ClassId	Path
2	58	59	6	6	53	54	2	Test/00034.png
3	37	37	5	6	31	32	2	Test/00067.png
4	45	51	6	6	40	46	1	Test/00076.png
•••							•••	
695	34	33	5	5	28	28	1	Test/05537.png
696	58	56	6	6	52	50	1	Test/05539.png
697	37	38	5	5	32	33	1	Test/05551.png
698	28	30	5	6	23	25	2	Test/05579.png
699	48	47	5	5	43	42	1	Test/05580.png

700 rows × 8 columns

Train.csv와 같은 형태로 구성되어 있는 것을 알 수 있습니다.

2. 데이터 전 처리

2-1. 이미지 데이터 읽기

통일된 이미지 크기를 바탕으로 이미지를 읽어 보겠습니다.

먼저 학습용 이미지를 불러와 Train_images 에 array 형태로 저장합니다.

```
image_height = 33
image_width = 33
image_channel = 3

Train_images = []
Train_labels = []

for i in tqdm(range(len(df_Train))):
    img = load_img('./data/'+df_Train['Path'][i], target_size = (image_height img = img_to_array(img)
    Train_images.append(img)
```

100% | 2670/2670 [01:30<00:00, 29.48it/s]

같은 방식으로 평가용 이미지를 불러와 Test_images 에 array 형태로 저장합니다.

```
In [17]: Test_images = []
Test_labels = []

for i in tqdm(range(len(df_Test))):
    img = load_img('./data/'+df_Test['Path'][i], target_size = (image_height,
    img = img_to_array(img)
    Test_images.append(img)
```

2-2. label 데이터 읽기

학습용, 평가용 데이터에 대한 label은 csv 파일에 ClassId 열로 저장되어 있기에 이를 불러와 array로

저장합니다.

```
In [18]:
          Train labels = df Train['ClassId'].values
          Train labels
Out[18]: array([0, 0, 0, ..., 2, 2, 2])
In [19]:
          Test labels = df Test['ClassId'].values
          Test labels
Out[19]: array([1, 1, 2, 2, 1, 1, 2, 1, 1, 1, 1, 2, 1, 2, 2, 1, 2, 1, 2, 1, 2, 2,
                1, 0, 0, 1, 2, 1, 1, 1, 1, 1, 2, 1, 1, 2, 2, 2, 2, 1, 1, 2, 1,
                2, 2, 2, 1, 2, 1, 2, 1,
                                        2, 2, 1, 2, 1, 1, 1, 1, 1,
                                                                   1, 2, 0, 1,
                2, 2, 1, 1, 1, 2, 2, 1, 2, 2, 0, 1, 2, 2, 2, 1, 2, 1, 1, 2, 2, 1,
                   2, 2, 2, 2, 1, 1, 2, 0, 0, 1, 1, 2, 2, 1, 1, 2, 1, 1, 2, 1,
                1, 1, 1, 2, 1, 1, 2, 1, 2, 0, 1, 1, 2, 1, 0, 1, 2, 1, 1, 2, 2,
                2, 2, 2, 2, 1, 2, 1, 1, 1, 2, 1, 2, 2, 1, 2, 1, 2, 2, 2, 0, 2, 1,
                2, 1, 1, 2, 1, 2, 2, 2, 2, 2, 2, 2, 1, 1, 2, 2, 2, 1, 2, 2, 2,
                   2, 1, 1, 0, 2, 1, 2, 1, 2, 2, 1, 2, 1, 2, 2, 1, 2, 2, 2, 1, 2,
                1, 1, 1, 1, 2, 1, 2, 2, 2, 1, 1, 2, 2, 0, 1, 2, 1, 1, 1, 2, 2, 2,
                1, 1, 2, 1, 1, 1, 1, 1, 2, 2, 2, 1, 1, 1, 0, 2, 1, 1, 2, 2, 1, 2,
                1, 1, 2, 2, 2, 2, 1, 2, 1, 0, 2, 2, 2, 2, 2, 2, 2, 1, 1, 1, 1, 1,
                2, 2, 2, 1, 1, 2, 2, 1, 1, 1, 1, 1, 2, 2, 1, 1, 1, 2, 2, 1, 2, 1,
                2, 1, 2, 1, 2, 1, 1, 2, 2, 2, 2, 1, 2, 2, 2, 2, 2, 1, 1, 1, 1, 1, 2,
                2, 2, 1, 2, 2, 2, 2, 2, 1, 1, 1, 1, 1, 2, 2, 1, 1, 1, 1, 1, 2, 2,
                2, 1, 2, 1, 1, 0, 2, 2, 2, 1, 1, 2, 1, 1, 2, 1, 1, 1, 1, 1, 2, 2,
                2, 1, 1, 1, 0, 1, 2, 2, 2, 1, 2, 1, 2, 1, 0, 2, 1, 1, 1, 2, 1, 1,
                2, 2, 2, 2, 1, 2, 2, 1, 2, 1, 1, 1, 1, 2, 2, 2, 1, 1, 2, 1, 1, 1,
                2, 1, 2, 2, 1, 1, 1, 2, 2, 2, 1, 0, 2, 1, 2, 1, 1, 2, 1, 1, 1, 1,
                2, 0, 2, 1, 2, 2, 1, 1, 1, 2, 0, 2, 2, 1, 2, 1, 2, 1, 1, 1, 0, 1,
                1, 2, 2, 2, 2, 2, 1, 1, 1, 2, 2, 2, 2, 2, 2, 2, 1, 1, 2, 1, 1, 1,
                1, 2, 1, 2, 0, 2, 1, 2, 2, 2, 2, 2, 1, 1, 1, 2, 0, 0, 1, 1, 2, 1,
                1, 1, 1, 2, 2, 1, 1, 0, 1, 1, 1, 1, 1, 2, 0, 2, 1, 1, 1, 1, 2, 1,
                0, 2, 2, 1, 2, 2, 1, 2, 1, 1, 1, 1, 1, 1, 2, 1, 1, 1, 2, 0, 1, 2,
                2, 2, 1, 1, 1, 2, 2, 1, 1, 2, 2, 1, 0, 0, 1, 1, 2, 1, 1, 2, 1, 2,
                1, 1, 2, 2, 1, 1, 1, 0, 2, 2, 2, 2, 2, 1, 2, 1, 2, 2, 1, 0, 2, 2,
                0, 1, 2, 1, 1, 2, 2, 2, 2, 1, 0, 2, 2, 1, 2, 1, 1, 0, 2, 1, 2, 2,
                1, 1, 1, 1, 2, 2, 1, 2, 0, 1, 1, 2, 1, 1, 2, 0, 1, 2, 2, 2, 1, 1,
                2, 1, 1, 1, 1, 1, 2, 2, 2, 2, 2, 2, 1, 1, 2, 2, 1, 1, 2, 1, 2, 2,
                1, 2, 2, 1, 2, 1, 2, 2, 1, 2, 1, 1, 1, 1, 2, 2, 2, 1, 1, 2, 1, 2,
                2, 1, 1, 2, 1, 2, 1, 2, 1, 1, 2, 1, 1, 1, 2, 2, 1, 2, 2, 1, 1, 1,
                1, 1, 1, 2, 2, 2, 1, 2, 2, 2, 2, 2, 2, 1, 1, 1, 2, 1])
```

2-3. 데이터 분리하기

딥러닝 학습 시, 과적합을 막기 위하여 validation 데이터를 학습용 데이터에서 분리합니다.

모든 데이터는 numpy array로 저장합니다.

```
In [20]: x_train, x_val, y_train, y_val = train_test_split(np.array(Train_images), np.
평가용 데이터도 적용합니다.

In [21]: x_test = np.array(Test_images)
y_test = np.array(Test_labels)
```

3. 딥러닝 모델

3-1. CNN 모델 설정

CNN을 사용하여 간단하게 모델을 구현해 보겠습니다. filters, kernel 등의 사이즈는 하이퍼 파리미터로 자신만의 모델로 튜닝이 가능합니다.

Model: "sequential"

Layer (type)	Output	Shape	Param #
conv2d (Conv2D)	(None,	31, 31, 32)	896
max_pooling2d (MaxPooling2D)	(None,	15, 15, 32)	0
dropout (Dropout)	(None,	15, 15, 32)	0
conv2d_1 (Conv2D)	(None,	13, 13, 64)	18496
max_pooling2d_1 (MaxPooling2	(None,	6, 6, 64)	0
dropout_1 (Dropout)	(None,	6, 6, 64)	0
flatten (Flatten)	(None,	2304)	0
dense (Dense)	(None,	512)	1180160
dropout_2 (Dropout)	(None,	512)	0
dense_1 (Dense)	(None,	3)	1539
Total params: 1,201,091 Trainable params: 1,201,091 Non-trainable params: 0			

3-2. 학습 수행

3개의 class를 갖는 데이터이기에 loss 함수로 sparse_categorical_crossentropy 을 설정하고 optimizer로는 adam을 사용하여 학습하여 보겠습니다.

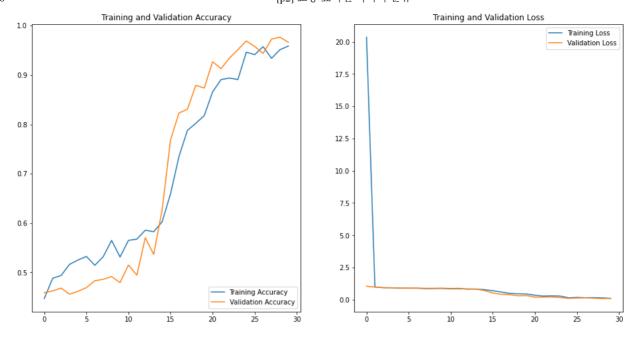
```
In [23]: model.compile(
    loss='sparse_categorical_crossentropy',
    optimizer='adam',
    metrics=['accuracy']
)
In [24]: EPOCHS = 30
```

```
# EPOCHS에 따른 성능을 보기 위하여 history 사용
history = model.fit(x train,
                   validation data = (x val, y val), # validation 데이터 사용
                   epochs=EPOCHS,
```

```
Epoch 1/30
51/51 [=============== ] - 4s 68ms/step - loss: 52.3156 - accura
cy: 0.4518 - val_loss: 1.0509 - val_accuracy: 0.4588
Epoch 2/30
51/51 [=============] - 3s 60ms/step - loss: 1.0035 - accurac
y: 0.4887 - val_loss: 0.9820 - val_accuracy: 0.4625
Epoch 3/30
51/51 [============] - 3s 58ms/step - loss: 0.9390 - accurac
y: 0.4951 - val loss: 0.9459 - val accuracy: 0.4682
Epoch 4/30
51/51 [=============] - 3s 58ms/step - loss: 0.9401 - accurac
y: 0.5059 - val loss: 0.9320 - val accuracy: 0.4560
Epoch 5/30
51/51 [============= ] - 3s 59ms/step - loss: 0.8885 - accurac
y: 0.5337 - val loss: 0.9167 - val accuracy: 0.4616
Epoch 6/30
51/51 [=============] - 3s 58ms/step - loss: 0.8878 - accurac
y: 0.5315 - val loss: 0.9090 - val accuracy: 0.4691
Epoch 7/30
51/51 [=============] - 3s 58ms/step - loss: 0.8964 - accurac
y: 0.5183 - val_loss: 0.9082 - val_accuracy: 0.4831
Epoch 8/30
51/51 [===============] - 3s 58ms/step - loss: 0.8610 - accurac
y: 0.5445 - val loss: 0.8892 - val accuracy: 0.4860
Epoch 9/30
51/51 [==============] - 3s 58ms/step - loss: 0.8740 - accurac
y: 0.5570 - val_loss: 0.8948 - val_accuracy: 0.4916
Epoch 10/30
51/51 [==============] - 3s 58ms/step - loss: 0.8896 - accurac
y: 0.5327 - val loss: 0.9020 - val accuracy: 0.4794
Epoch 11/30
51/51 [============= ] - 3s 58ms/step - loss: 0.8297 - accurac
y: 0.5669 - val loss: 0.8788 - val accuracy: 0.5150
Epoch 12/30
51/51 [==============] - 3s 58ms/step - loss: 0.8547 - accurac
y: 0.5813 - val loss: 0.8921 - val accuracy: 0.4944
Epoch 13/30
51/51 [==============] - 3s 58ms/step - loss: 0.8379 - accurac
y: 0.5840 - val_loss: 0.8203 - val_accuracy: 0.5702
Epoch 14/30
51/51 [==============] - 3s 58ms/step - loss: 0.8841 - accurac
y: 0.5850 - val loss: 0.8389 - val accuracy: 0.5365
Epoch 15/30
51/51 [=============] - 3s 58ms/step - loss: 0.7725 - accurac
y: 0.6066 - val_loss: 0.7184 - val_accuracy: 0.6264
Epoch 16/30
51/51 [============ ] - 3s 59ms/step - loss: 0.7198 - accurac
y: 0.6442 - val_loss: 0.5247 - val_accuracy: 0.7687
Epoch 17/30
51/51 [============] - 3s 58ms/step - loss: 0.6695 - accurac
y: 0.7094 - val_loss: 0.4285 - val_accuracy: 0.8230
Epoch 18/30
51/51 [============] - 3s 58ms/step - loss: 0.4868 - accurac
y: 0.7875 - val loss: 0.4006 - val accuracy: 0.8305
Epoch 19/30
51/51 [=============] - 3s 59ms/step - loss: 0.4745 - accurac
y: 0.7987 - val_loss: 0.3125 - val_accuracy: 0.8792
Epoch 20/30
51/51 [============] - 3s 58ms/step - loss: 0.4281 - accurac
y: 0.8406 - val loss: 0.3289 - val accuracy: 0.8736
Epoch 21/30
51/51 [=============] - 3s 57ms/step - loss: 0.3839 - accurac
```

```
y: 0.8590 - val loss: 0.2053 - val accuracy: 0.9270
Epoch 22/30
51/51 [=============] - 3s 58ms/step - loss: 0.2675 - accurac
y: 0.8946 - val_loss: 0.2152 - val_accuracy: 0.9129
Epoch 23/30
51/51 [============] - 3s 60ms/step - loss: 0.3193 - accurac
y: 0.8868 - val_loss: 0.2230 - val_accuracy: 0.9345
Epoch 24/30
51/51 [===========] - 3s 58ms/step - loss: 0.2814 - accurac
y: 0.8974 - val loss: 0.1725 - val accuracy: 0.9513
Epoch 25/30
51/51 [============ ] - 3s 58ms/step - loss: 0.1582 - accurac
y: 0.9390 - val_loss: 0.1132 - val_accuracy: 0.9691
Epoch 26/30
51/51 [===========] - 3s 58ms/step - loss: 0.1582 - accurac
y: 0.9534 - val loss: 0.1345 - val accuracy: 0.9579
Epoch 27/30
51/51 [============= ] - 3s 58ms/step - loss: 0.1463 - accurac
y: 0.9602 - val loss: 0.1564 - val accuracy: 0.9438
Epoch 28/30
51/51 [===========] - 3s 58ms/step - loss: 0.1648 - accurac
y: 0.9346 - val loss: 0.1286 - val accuracy: 0.9728
Epoch 29/30
51/51 [============] - 3s 58ms/step - loss: 0.1389 - accurac
y: 0.9509 - val loss: 0.0949 - val accuracy: 0.9766
Epoch 30/30
51/51 [===========] - 3s 58ms/step - loss: 0.1128 - accurac
y: 0.9584 - val loss: 0.1145 - val accuracy: 0.9663
학습을 수행하면서 Accuracy와 Loss의 변화를 그래프로 출력하면 다음과 같습니다.
```

```
In [25]:
          accuracy = history.history['accuracy']
          val accuracy = history.history['val accuracy']
          loss=history.history['loss']
          val loss=history.history['val loss']
          epochs range = range(EPOCHS)
          plt.figure(figsize=(16, 8))
          plt.subplot(1, 2, 1)
          plt.plot(epochs_range, accuracy, label='Training Accuracy')
          plt.plot(epochs range, val accuracy, label='Validation Accuracy')
          plt.legend(loc='lower right')
          plt.title('Training and Validation Accuracy')
          plt.subplot(1, 2, 2)
          plt.plot(epochs_range, loss, label='Training Loss')
          plt.plot(epochs range, val loss, label='Validation Loss')
          plt.legend(loc='upper right')
          plt.title('Training and Validation Loss')
          plt.show()
```



3-3. 모델 성능 평가 및 예측

학습이 잘 수행 되었으면 평가용 데이터에서 성능이 잘 나오는 확인합니다.

```
test_loss, test_accuracy = model.evaluate(x_test, y_test, verbose=0)
print('test set accuracy: ', test_accuracy)
test set accuracy: 0.8928571343421936
```

이번엔 테스트 데이터를 입력하여 예측된 결과를 비교해 보겠습니다.

25개의 테스트 데이터를 불러와 실제 class와 예측 class를 출력하면 다음과 같습니다.

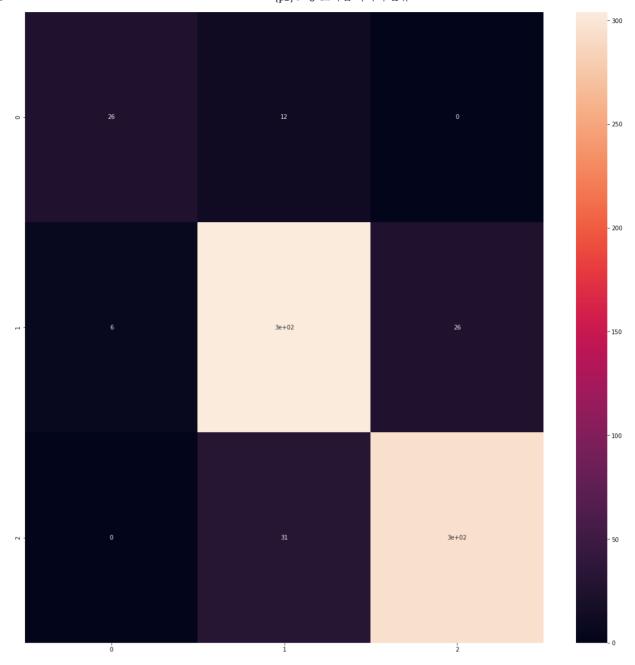
```
In [27]:
          test prediction = np.argmax(model.predict(x test), axis=-1)
In [28]:
          plt.figure(figsize = (13, 13))
          start index = 0
          for i in range(25):
              plt.subplot(5, 5, i + 1)
              plt.grid(False)
              plt.xticks([])
              plt.yticks([])
              prediction = test prediction[start index + i]
              actual = y_test[start_index + i]
              col = 'g'
              if prediction != actual:
                  col = 'r'
              plt.xlabel('Actual={} | | Pred={}'.format(actual, prediction), color = col
              plt.imshow(array to img(x test[start index + i]))
          plt.show()
```



마지막으로 confusion matrix를 시각화 하여 분류 학습 결과를 확인합니다.

```
import seaborn as sns
from sklearn.metrics import confusion_matrix
cm = confusion_matrix(y_test, test_prediction)
plt.figure(figsize = (20, 20))
sns.heatmap(cm, annot = True)
```

Out[29]: <AxesSubplot:>



본 학습 자료를 포함한 사이트 내 모든 자료의 저작권은 엘리스에 있으며 외부로의 무단 복제, 배포 및 전송을 불허합니다.

Copyright @ elice all rights reserved