Fiche de test n°2, Polulu Maestro

I – Courte description.

La polulu Maestro est une carte intelligente qui permet d’émettre des impulsions PWM (Pulse Width Modulation). Cette modulation de fréquence permet de faire varier la tension moyenne envoyée à un autre système du robot.

II – Test unitaire

|  |  |  |  |
| --- | --- | --- | --- |
| N° | Action | Attendu | Résultat |
| 1 | Connecter la Polulu à un ordinateur | Le périphérique USB est bien reconnu | OK |
| 2 | Reconnaitre la carte dans le logiciel Polulu Maestro Centre | Le logiciel indique que la carte est connectée | OK |
| 3 | Envoyer une impulsion PWM à un moteur de test | Le moteur tourne | OK |

III – Test d’intégration

|  |  |  |  |
| --- | --- | --- | --- |
| N° | Action | Attendu | Résultat |
| 1 | Réaliser un test unitaire sur l’ordinateur embarqué du robot | Le test unitaire doit être concluant | OK |
| 2 | Fixer le capteur dans la boite étanche du robot | Le capteur ne sort pas de la boite du robot | OK |
| 3 | Faire tourner les moteurs droits et gauche dans les deux sens | Les moteurs répondent bien aux commandes | OK |
| 4 | Moduler l’intensité des phares du robot | Les phares éclairent plus ou moins | OK |

IV – Remarques

Cette carte est très simple d’utilisation. Il a fallu très peu de temps pour la prendre en main et réaliser les divers tests. Elle a très bien fonctionné lors du concours