МИНИСТЕРСТВО ОБРАЗОВАНИЯ И НАУКИ РОССИЙСКОЙ ФЕДЕРАЦИИ МОСКОВСКИЙ АВИАЦИОННЫЙ ИНСТИТУТ (НАЦИОНАЛЬНЫЙ ИССЛЕДОВАТЕЛЬСКИЙ УНИВЕРСИТЕТ)

ЛАБОРАТОРНАЯ РАБОТА №8 по курсу

объектно-ориентированное программирование I семестр, 2021/22 уч. год

Студент <u>Фатмяхетдинов Сильвестр Динарович, группа М80-208Б-20</u> Преподаватель <u>Дорохов Евгений Павлович</u>

Цель работы:

Целью лабораторной работы является:

Закрепление навыков по работе с памятью в C++; Создание аллокаторов памяти для динамических структур данных.

Задание:

Используя структуру данных, разработанную для лабораторной работы №5, спроектировать и разработать аллокатор памяти для динамической структуры данных. Цель построения аллокатора — минимизация вызова операции malloc. Аллокатор должен выделять большие блоки памяти для хранения фигур и при создании новых фигур-объектов выделять место под объекты в этой памяти. Аллокатор должен хранить списки использованных/свободных блоков. Для хранения списка свободных блоков нужно применять динамическую структуру данных (контейнер 2-го уровня, согласно варианту задания). Для вызова аллокатора должны быть переопределены оператор new и delete у классов-фигур.

Нельзя использовать:

Стандартные контейнеры std.

Программа должна позволять:

Вводить произвольное количество фигур и добавлять их в контейнер; Распечатывать содержимое контейнера; Удалять фигуры из контейнера.

Дневник отладки

Во время выполнения лабораторной были некие трудности с реализацией аллокатора и дополнительного контейнера, позже они были полностью ликвидирован.

Недочёты

Недочётов не было обнаружено.

Выводы

Лабораторная работа №8 позволила мне реализовать свой аллокатор, полностью прочувствовать процесс выделения памяти на низкоуровневых языках программирования. Также данная лабораторная работа помогла осознать, что необходимо уделять особое внимание памяти и обращением с ней.

Исходный код

```
#ifndef FIGURE_H
#define FIGURE_H
// #include <cstddef>
#include "point.h"

class Figure
{
public:
    virtual size_t VertexesNumber() = 0;
    virtual double Area() = 0;
    virtual void Print(std::ostream &os) = 0;
    ~Figure(){};
};
#endif // FIGURE_H
```

```
main.cpp
```

```
#include <iostream>
#include "rhombus.h"
#include "tnary tree.h"
int main(){
    TNaryTree<Rhombus> t(3);
    //std::cout << "CrashTest";</pre>
    t.Update(std::shared_ptr<Rhombus>(new Rhombus(Point(0, 0), Point(0, 1),
Point(1, 1), Point(1, 0))), "");
    t.Update(std::shared ptr<Rhombus>(new Rhombus(Point(0, 0), Point(0, 2),
Point(2, 2), Point(2, 0))), "c");
    t.Update(std::shared ptr<Rhombus>(new Rhombus(Point(0, 0), Point(0, 3),
Point(3, 3), Point(3, 0))), "cb");
    t.Update(std::shared ptr<Rhombus>(new Rhombus(Point(0, 0), Point(0, 7),
Point(7, 7), Point(7, 0))), "cbb");
    t.Update(std::shared_ptr<Rhombus>(new Rhombus(Point(0, 0), Point(0, 5),
Point(5, 5), Point(5, 0))), "cc");
    TIterator<TnaryTreeItem<Rhombus>, Rhombus> iter(t.getroot());
    std::cout << *iter << std::endl;</pre>
    iter.GoToSon();
    std::cout << *iter << std::endl;</pre>
    iter.GoToBro();
    std::cout << *iter << std::endl;</pre>
    TIterator<TnaryTreeItem<Rhombus>, Rhombus> iter1(t.getroot());
    TIterator<TnaryTreeItem<Rhombus>, Rhombus> iter2(t.getroot());
    if (iter == iter1) std::cout << "Iter = Iter1" << std::endl;</pre>
    if (iter !=iter1) std::cout << "Iter != Iter1" << std::endl;</pre>
    if (iter1 == iter2) std::cout << "Iter1 = Iter2" << std::endl;</pre>
    if (iter1 !=iter2) std::cout << "Iter1 != Iter2" << std::endl;</pre>
```

```
rhombus.cpp
#include "rhombus.h"
#include <cmath>
Rhombus::Rhombus() : a(0.0, 0.0), b(0.0, 0.0), c(0.0, 0.0), d(0.0, 0.0) {}
Rhombus::Rhombus(std::istream &is)
    is >> a >> b >> c >> d;
Rhombus::Rhombus(const Rhombus &other) : Rhombus(other.a, other.b, other.c,
other.d) {}
Rhombus::Rhombus(Point _a, Point _b, Point _c, Point _d)
    if (sqrt((_b.x() - _a.x()) * (_b.x() - _a.x()) +
             (b.y() - a.y()) * (b.y() - a.y())) ==
            sqrt((_c.x() - _b.x()) * (_c.x() - _b.x()) +
                 (_c.y() - _b.y()) * (_c.y() - _b.y())) &&
        sqrt((\_c.x() - \_b.x()) * (\_c.x() - \_b.x()) +
             (_c.y() - _b.y()) * (_c.y() - _b.y())) ==
            sqrt((_d.x() - _c.x()) * (_d.x() - _c.x()) +
                 (_d.y() - _c.y()) * (_d.y() - _c.y())) &&
        sqrt((\_d.x() - \_c.x()) * (\_d.x() - \_c.x()) +
             (_d.y() - _c.y()) * (_d.y() - _c.y())) ==
            sqrt((_a.x() - _d.x()) * (_a.x() - _d.x()) +
                 (a.y() - d.y()) * (a.y() - d.y())) {
        a = a;
        b = _b;
        c = _c;
        d = _d;
    } else {
        std::cout << "Invalid arguements";</pre>
void Rhombus::Print(std::ostream &os)
    os << "Rhombus:";</pre>
    os << a << b << c << d << std::endl;
```

```
double Rhombus::Area()
   double s =
        abs(a.x() * b.y() + b.x() * c.y() + c.x() * d.y() + d.x() * a.y() -
            b.x() * a.y() - c.x() * b.y() - d.x() * c.y() - a.x() * d.y()) / 2;
    return s;
size_t Rhombus::VertexesNumber()
    return 4;
std::ostream &operator<<(std::ostream &os, const Rhombus &figure)</pre>
    os << "Rhombus: " << figure.a << " " << figure.b << " " << figure.c << " " <<
figure.d;
    return os;
Rhombus::~Rhombus() {}
rhombus.h
#ifndef RHOMBUS H
#define RHOMBUS H
#include "figure.h"
class Rhombus : public Figure
public:
    Rhombus();
    Rhombus(Point a, Point b, Point c, Point d);
    Rhombus(const Rhombus &other);
    Rhombus(std::istream &is);
   double Area();
    size_t VertexesNumber();
    void Print(std::ostream &os);
    friend std::ostream &operator<<(std::ostream &os, const Rhombus &figure);</pre>
```

```
~Rhombus();

private:
    Point a, b, c, d;
};

#endif // RHOMBUS_H
```

Point.cpp

```
#include "point.h"
#include <cmath>
Point::Point() : x_(0.0), y_(0.0) {}
Point::Point(double x, double y) : x_(x), y_(y) {}
Point::Point(std::istream &is)
    is >> x_ >> y_;
double Point::x()
    return x_;
double Point::y()
    return y_;
std::istream &operator>>(std::istream &is, Point &p)
    is >> p.x_ >> p.y_;
    return is;
std::ostream &operator<<(std::ostream &os, const Point &p)</pre>
    os << "(" << p.x_ << ", " << p.y_ << ")";
```

```
return os;
}
```

Point.h

```
#ifndef POINT_H
#define POINT_H
#include <iostream>
class Point
public:
    Point();
    Point(std::istream &is);
    Point(double x, double y);
    double x();
    double y();
    friend std::istream &operator>>(std::istream &is, Point &p);
    friend std::ostream &operator<<(std::ostream &os, const Point &p);</pre>
private:
    double x_;
    double y_;
};
#endif // POINT_H
```

Tnary_tree.cpp

```
#ifndef TLIST_H
#define TLIST_H
#include "tnary_tree_item.h"
#include "titerator.h"
```

```
template <class T>
class TNaryTree
public:
    TNaryTree();
    TNaryTree(int n);
    void Update(std::shared ptr<T> r, std::string tree path);
    void RemoveSubTree(std::string tree_path);
    const std::shared ptr<T> &GetItem(const std::string tree path);
    bool Empty();
    std::shared ptr<TnaryTreeItem<T>> getroot();
    template <class A>
    friend std::ostream &operator<<(std::ostream &os, const TNaryTree<A> &tree);
    virtual ~TNaryTree();
private:
    void Clearh(std::shared_ptr<TnaryTreeItem<T>> it);
helper
   void Printh(std::shared_ptr<TnaryTreeItem<T>> it, std::ostream &os) const; //
    int N;
    std::shared ptr<TnaryTreeItem<T>> root;
};
#endif // TLIST H
```

tnary_tree.h

```
#ifndef TLIST_H
#define TLIST_H

#include "tnary_tree_item.h"
#include "titerator.h"

template <class T>
class TNaryTree
{
public:
    TNaryTree(int n);
```

```
void Update(std::shared_ptr<T> r, std::string tree_path);
    void RemoveSubTree(std::string tree path);
    const std::shared_ptr<T> &GetItem(const std::string tree_path);
    bool Empty();
    std::shared_ptr<TnaryTreeItem<T>> getroot();
    template <class A>
    friend std::ostream &operator<<(std::ostream &os, const TNaryTree<A> &tree);
    virtual ~TNaryTree();
private:
    void Clearh(std::shared ptr<TnaryTreeItem<T>> it);
helper
    void Printh(std::shared_ptr<TnaryTreeItem<T>> it, std::ostream &os) const; //
helper
    int N;
   std::shared_ptr<TnaryTreeItem<T>> root;
};
#endif // TLIST H
```

tnary_tree_item.cpp

```
#include "tnary_tree_item.h"

template <class T>
TnaryTreeItem<T>::TnaryTreeItem(const std::shared_ptr<T> &r)
{
    this->rhombus = r;
    this->son = nullptr;
    this->brother = nullptr;
    std::cout << "Ntree item: created" << std::endl;
}

template <class T>
TnaryTreeItem<T>::TnaryTreeItem(const TnaryTreeItem &other)
{
    this->rhombus = other.rhombus;
    this->son = other.son;
```

```
this->brother = other.brother;
std::cout << "Ntree item: copied" << std::endl;
}

template <class T>
std::ostream &operator<<(std::ostream &os, const TnaryTreeItem<T> &obj)
{
    os << "Item: " << *obj.rhombus << std::endl;
    return os;
}

template <class T>
TnaryTreeItem<T>::~TnaryTreeItem() {}

#include "rhombus.h"
template class TnaryTreeItem<Rhombus>;
template std::ostream& operator<<(std::ostream& os, const TnaryTreeItem<Rhombus>& obj);
```

TIterator.h

```
#include <iostream>
#include <memory>

template <class item, class T>
class TIterator {
  public:
    TIterator(std::shared_ptr<item> n){
        node_ptr = n;
    }

T operator*() { return *(node_ptr->rhombus); }

// std::shared_ptr<T> operator->() { return node_ptr->GetValue(); }

// void operator++() { node_ptr = node_ptr->GetNext(); }

void GoToSon(){ //переход к сыну, если он есть
    if (node_ptr->son == nullptr){
        std::cout << "Node does not exist" << std::endl;
    } else {
        node_ptr = node_ptr->son;
    }
}
```

```
void GoToBro(){ //переход к брату, если он есть
    if (node ptr->brother == nullptr){
      std::cout << "Node does not exist" << std::endl;</pre>
    } else {
      node_ptr = node_ptr->brother;
  bool operator==(TIterator const& i) { return node_ptr == i.node_ptr; }
  bool operator!=(TIterator const& i) { return !(*this == i); }
 private:
  std::shared_ptr<item> node_ptr;
tnary_tree_item.h
#ifndef TNARY TREE ITEM H
#define TNARY_TREE_ITEM_H
#include <memory>
#include <iostream>
template <class T>
class TnaryTreeItem
public:
    // TnaryTreeItem();
    TnaryTreeItem(const std::shared_ptr<T> &r);
    TnaryTreeItem(const TnaryTreeItem &other);
    template<class A>
    friend std::ostream &operator<<(std::ostream &os, const TnaryTreeItem<A>
&obj);
    virtual ~TnaryTreeItem();
```

std::shared ptr<TnaryTreeItem<T>> son;

```
std::shared_ptr<TnaryTreeItem<T>> brother;
std::shared_ptr<T> rhombus;
};
#endif // TNARY_TREE_ITEM_H
```

```
TAllocatorBlock.h
#ifndef TALLOCATORBLOCK H
#define TALLOCATORBLOCK_H
#include "TLinkedList.h"
#include <memory>
class TAllocatorBlock
public:
    TAllocatorBlock(const size_t &size, const size_t count)
        this->size = size;
        for (int i = 0; i < count; ++i)
            unused_blocks.Insert(malloc(size));
    void *Allocate(const size_t &size)
        if (size != this->size)
            std::cout << "Error during allocation\n";</pre>
        if (unused_blocks.Length())
            for (int i = 0; i < 5; ++i)
                unused_blocks.Insert(malloc(size));
        void *tmp = unused blocks.GetItem(1);
        used_blocks.Insert(unused_blocks.GetItem(1));
        unused_blocks.Remove(0);
        return tmp;
    void Deallocate(void *ptr)
```

```
unused_blocks.Insert(ptr);
    ~TAllocatorBlock()
        while (used_blocks.size())
            try
                free(used_blocks.GetItem(1);)
                    used_blocks.Remove(0);
            catch (...)
                used_blocks.Remove(0);
        while (unused_blocks.size())
            try
                free(unused_blocks.GetItem(1);
                unused_blocks.Remove(0);
            catch (...)
                unused_blocks.Remove(0);
private:
    size_t size;
    TLinkedList<void *> used_blocks;
    TLinkedList<void *> unused_blocks;
};
#endif
HListItem.cpp
#include <iostream>
#include "HListItem.h"
template <class T>
```

```
HListItem<T>::HListItem(const std::shared_ptr<Pentagon> &pentagon)
    this->pentagon = pentagon;
    this->next = nullptr;
template <class A>
std::ostream &operator<<(std::ostream &os, HListItem<A> &obj)
    os << "[" << obj.pentagon << "]" << std::endl;
    return os;
template <class T>
HListItem<T>::~HListItem()
HListItem.h
#ifndef HLISTITEM H
#define HLISTITEM_H
#include <iostream>
#include "rhombus.h"
#include <memory>
template <class T>
class HListItem
public:
   HListItem(const std::shared_ptr<Pentagon> &pentagon);
    template <class A>
    friend std::ostream &operator<<(std::ostream &os, HListItem<A> &obj);
    ~HListItem();
    std::shared_ptr<T> pentagon;
    std::shared_ptr<HListItem<T>> next;
#include "HListItem.cpp"
#endif
```

TLinkedList.cpp

```
#include <iostream>
#include "TLinkedList.h"

template <class T>
```

```
TLinkedList<T>::TLinkedList()
    size_of_list = 0;
    std::shared_ptr<HListItem<T>> front;
    std::shared ptr<HListItem<T>> back;
    std::cout << "Pentagon List created" << std::endl;</pre>
template <class T>
TLinkedList<T>::TLinkedList(const std::shared_ptr<TLinkedList> &other)
    front = other->front;
    back = other->back;
template <class T>
size_t TLinkedList<T>::Length()
    return size_of_list;
template <class T>
bool TLinkedList<T>::Empty()
    return size_of_list;
template <class T>
std::shared ptr<Pentagon> &TLinkedList<T>::GetItem(size t idx)
    int k = 0;
    std::shared_ptr<HListItem<T>> obj = front;
    while (k != idx)
        k++;
        obj = obj->next;
    return obj->pentagon;
template <class T>
std::shared_ptr<Pentagon> &TLinkedList<T>::First()
    return front->pentagon;
template <class T>
std::shared_ptr<Pentagon> &TLinkedList<T>::Last()
    return back->pentagon;
template <class T>
```

```
void TLinkedList<T>::InsertLast(const std::shared_ptr<Pentagon> &&pentagon)
    std::shared_ptr<HListItem<T>> obj(new HListItem<T>(pentagon));
    if (size_of_list == 0)
        front = obj;
        back = obj;
        size of list++;
        return;
    back->next = obj;
    back = obj;
    obj->next = nullptr;
    size_of_list++;
template <class T>
void TLinkedList<T>::RemoveLast()
    if (size_of_list == 0)
        std::cout << "Pentagon does not pop_back, because the Pentagon List is</pre>
empty" << std::endl;</pre>
    else
        if (front == back)
            RemoveFirst();
            size_of_list--;
            return;
        std::shared ptr<HListItem<T>> prev del = front;
        while (prev_del->next != back)
            prev_del = prev_del->next;
        prev_del->next = nullptr;
        back = prev_del;
        size_of_list--;
template <class T>
void TLinkedList<T>::InsertFirst(const std::shared_ptr<Pentagon> &&pentagon)
    std::shared_ptr<HListItem<T>> obj(new HListItem<T>(pentagon));
    if (size of list == 0)
```

```
front = obj;
        back = obj;
    else
        obj->next = front;
        front = obj;
    size_of_list++;
template <class T>
void TLinkedList<T>::RemoveFirst()
    if (size_of_list == 0)
        std::cout << "Pentagon does not pop_front, because the Pentagon List is</pre>
empty" << std::endl;</pre>
    else
        std::shared_ptr<HListItem<T>> del = front;
        front = del->next;
        size_of_list--;
template <class T>
void TLinkedList<T>::Insert(const std::shared_ptr<Pentagon> &&pentagon, size_t
position)
    if (position < 0)
        std::cout << "Position < zero" << std::endl;</pre>
    else if (position > size_of_list)
        std::cout << " Position > size_of_list" << std::endl;</pre>
    else
        std::shared_ptr<HListItem<T>> obj(new HListItem<T>(pentagon));
        if (position == 0)
            front = obj;
            back = obj;
```

```
else
            int k = 0;
            std::shared_ptr<HListItem<T>> prev_insert = front;
            std::shared ptr<HListItem<T>> next insert;
            while (k + 1 != position)
                k++;
                prev_insert = prev_insert->next;
            next_insert = prev_insert->next;
            prev_insert->next = obj;
            obj->next = next_insert;
        size_of_list++;
template <class T>
void TLinkedList<T>:::Remove(size_t position)
    if (position > size_of_list)
        std::cout << "Position " << position << " > "
                  << "size " << size_of_list << " Not correct erase" << std::endl;</pre>
    else if (position < 0)
        std::cout << "Position < 0" << std::endl;</pre>
    else
        if (position == 0)
            RemoveFirst();
        else
            int k = 0;
            std::shared_ptr<HListItem<T>> prev_erase = front;
            std::shared_ptr<HListItem<T>> next_erase;
            std::shared_ptr<HListItem<T>> del;
            F while (k + 1 != position)
                k++;
                prev_erase = prev_erase->next;
```

```
next_erase = prev_erase->next;
            del = prev_erase->next;
            next erase = del->next;
            prev_erase->next = next_erase;
        size_of_list--;
template <class T>
void TLinkedList<T>::Clear()
    std::shared ptr<HListItem<T>> del = front;
    std::shared_ptr<HListItem<T>> prev_del;
    if (size_of_list != 0)
        while (del->next != nullptr)
            prev_del = del;
            del = del->next;
        size_of_list = 0;
        // std::cout << "HListItem deleted" << std::endl;</pre>
    size_of_list = 0;
    std::shared ptr<HListItem<T>> front;
    std::shared_ptr<HListItem<T>> back;
template <class T>
std::ostream &operator<<(std::ostream &os, TLinkedList<T> &hl)
    if (hl.size_of_list == 0)
        os << "The pentagon list is empty, so there is nothing to output" <<
std::endl;
    else
        os << "Print Pentagon List" << std::endl;</pre>
        std::shared_ptr<HListItem<T>> obj = hl.front;
        while (obj != nullptr)
            if (obj->next != nullptr)
                os << obj->pentagon << " "
                   << " ";
```

```
obj = obj->next;
            else
                os << obj->pentagon;
                obj = obj->next;
        os << std::endl;</pre>
    return os;
template <class T>
TLinkedList<T>::~TLinkedList()
    std::shared_ptr<HListItem<T>> del = front;
    std::shared_ptr<HListItem<T>> prev_del;
    if (size_of_list != 0)
        while (del->next != nullptr)
            prev_del = del;
            del = del->next;
        size_of_list = 0;
        std::cout << "Pentagon List deleted" << std::endl;</pre>
```

TLinkedList.h

```
#ifndef HLIST_H
#define HLIST_H
#include <iostream>
#include "HListItem.h"
#include "rhombus.h"
#include <memory>

template <class T>
class TLinkedList
{
public:
    TLinkedList();
    int size_of_list;
```

```
size_t Length();
    std::shared_ptr<Pentagon> &First();
    std::shared ptr<Pentagon> &Last();
    std::shared_ptr<Pentagon> &GetItem(size_t idx);
    bool Empty();
    TLinkedList(const std::shared_ptr<TLinkedList> &other);
    void InsertFirst(const std::shared_ptr<Pentagon> &&pentagon);
    void InsertLast(const std::shared ptr<Pentagon> &&pentagon);
    void RemoveLast();
    void RemoveFirst();
    void Insert(const std::shared_ptr<Pentagon> &&pentagon, size_t position);
    void Remove(size_t position);
    void Clear();
    template <class A>
    friend std::ostream &operator<<(std::ostream &os, TLinkedList<A> &list);
    ~TLinkedList();
private:
    std::shared_ptr<HListItem<T>> front;
    std::shared ptr<HListItem<T>> back;
};
#include "TLinkedList.cpp"
#endif
```