

Institut für Technische Informatik. Professur für Rechnerarchitektur - TU Dresden

Parallelisierung des Wellenfrontrekonstruktionsalgorithmus auf Multicore-Prozessoren

Jonas Schenke 16. April 2017

Betreuender HSL: Prof. Dr. Wolfgang E. Nagel Betreuer: Dr. Elena-Ruxandra Cojocaru, Dr. Michael Bussmann, Matthias Werner





Aufgabenstellung

- Evaluierung und Performance-Analyse des derzeit fast durchgängig seriellen Wellenfrontrekonstruktionsalgorithmus
- Parallelisierung der kritischen Pfade für Mehrkernarchitekturen
- Performance-Messungen der parallelen Implementation
- Auswertung sowie Validierung der Ergebnisse





Gliederung

- Hinweise
- Evaluierung des Wellenfrontrekonstruktionsalgorithmus
- 3 Performance-Analyse der vorgegebenen Python-Implementierung
- Parallelisierung und Optimierung der kritischen Abschnitte
- 5 Performance-Messungen der parallelen Implementation
- 6 Auswertung





Gliederung

- 1 Hinweise
- Evaluierung des Wellenfrontrekonstruktionsalgorithmus
- 3 Performance-Analyse der vorgegebenen Python-Implementierung
- Parallelisierung und Optimierung der kritischen Abschnitte
- 5 Performance-Messungen der parallelen Implementation
- 6 Auswertung





- Teil des European Cluster of Advanced Laser Light Sources (EUCALL)-Projektes →Überschneidung von Ultrafast Data Acquisition (UFDAC; WP5) und Pulse Characterisation and Control (PUCCA; WP7)
- Zusammenarbeit des Helmholtz-Zentrum Dresden-Rossendorf e.V. (HZDR) und European Synchrotron Radiation Facillity (ESRF)
- Algorithmus: Dr. Sébastien Bérujon
- Code: Dr. Elena-Ruxandra Cojocaru
- Daten: Beamline BM05, ESRF, Grenoble, Frankreich





- Teil des European Cluster of Advanced Laser Light Sources (EUCALL)-Projektes → Überschneidung von Ultrafast Data Acquisition (UFDAC; WP5) und Pulse Characterisation and Control (PUCCA; WP7)
- Zusammenarbeit des Helmholtz-Zentrum Dresden-Rossendorf e.V. (HZDR) und European Synchrotron Radiation Facillity (ESRF)
- Algorithmus: Dr. Sébastien Bérujon
- Code: Dr. Elena-Ruxandra Cojocaru
- Daten: Beamline BM05, ESRF, Grenoble, Frankreich





- Teil des European Cluster of Advanced Laser Light Sources (EUCALL)-Projektes → Überschneidung von Ultrafast Data Acquisition (UFDAC; WP5) und Pulse Characterisation and Control (PUCCA; WP7)
- Zusammenarbeit des Helmholtz-Zentrum Dresden-Rossendorf e.V. (HZDR) und European Synchrotron Radiation Facillity (ESRF)
- Algorithmus: Dr. Sébastien Bérujon
- Code: Dr. Elena-Ruxandra Cojocaru
- Daten: Beamline BM05, ESRF, Grenoble, Frankreich





- Teil des European Cluster of Advanced Laser Light Sources (EUCALL)-Projektes → Überschneidung von Ultrafast Data Acquisition (UFDAC; WP5) und Pulse Characterisation and Control (PUCCA; WP7)
- Zusammenarbeit des Helmholtz-Zentrum Dresden-Rossendorf e.V. (HZDR) und European Synchrotron Radiation Facillity (ESRF)
- Algorithmus: Dr. Sébastien Bérujon
- Code: Dr. Elena-Ruxandra Cojocaru
- Daten: Beamline BM05, ESRF, Grenoble, Frankreich





- Teil des European Cluster of Advanced Laser Light Sources (EUCALL)-Projektes →Überschneidung von Ultrafast Data Acquisition (UFDAC; WP5) und Pulse Characterisation and Control (PUCCA; WP7)
- Zusammenarbeit des Helmholtz-Zentrum Dresden-Rossendorf e.V. (HZDR) und European Synchrotron Radiation Facillity (ESRF)
- Algorithmus: Dr. Sébastien Bérujon
- Code: Dr. Elena-Ruxandra Cojocaru
- Daten: Beamline BM05, ESRF, Grenoble, Frankreich





- Teil des European Cluster of Advanced Laser Light Sources (EUCALL)-Projektes →Überschneidung von Ultrafast Data Acquisition (UFDAC; WP5) und Pulse Characterisation and Control (PUCCA; WP7)
- Zusammenarbeit des Helmholtz-Zentrum Dresden-Rossendorf e.V. (HZDR) und European Synchrotron Radiation Facillity (ESRF)
- Algorithmus: Dr. Sébastien Bérujon
- Code: Dr. Elena-Ruxandra Cojocaru
- Daten: Beamline BM05, ESRF, Grenoble, Frankreich



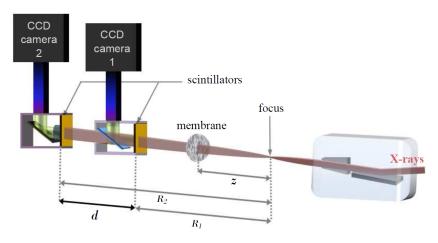


Gliederung

- Hinweise
- Evaluierung des Wellenfrontrekonstruktionsalgorithmus
- 3 Performance-Analyse der vorgegebenen Python-Implementierung
- Parallelisierung und Optimierung der kritischen Abschnitte
- 5 Performance-Messungen der parallelen Implementation
- 6 Auswertung

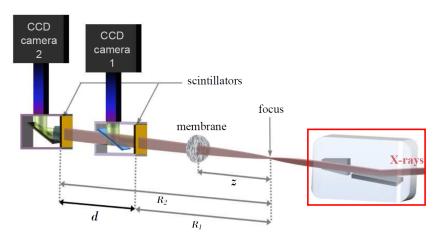






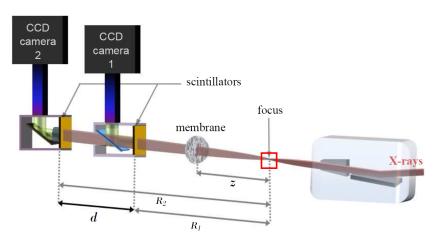






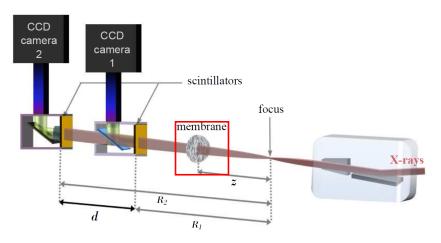






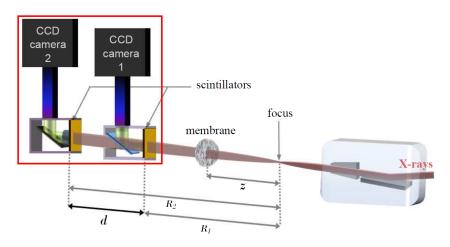






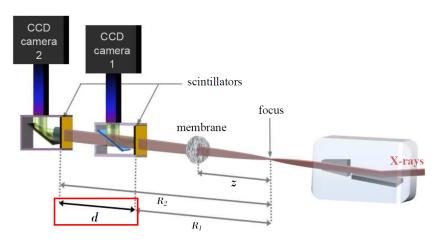






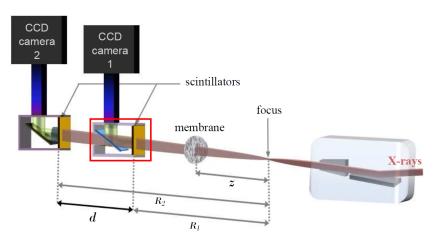






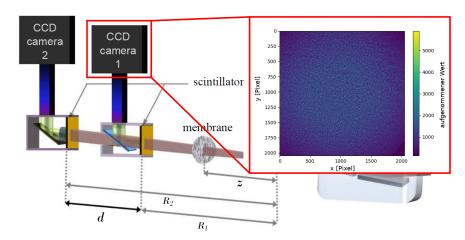






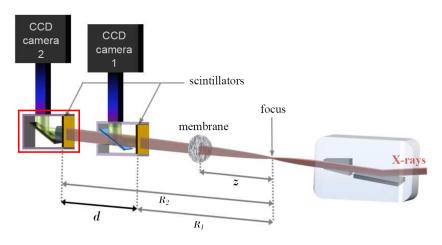






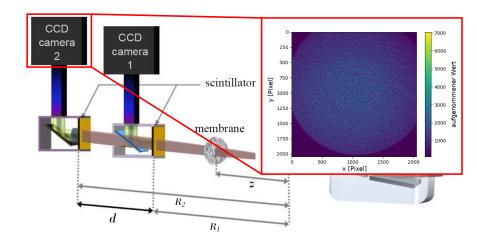














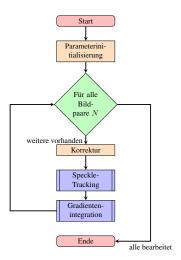


Überblick

- Korrigieren von Kamerafehlern
- Ablenkung nachverfolgen
- Wellenfront rekonstruieren

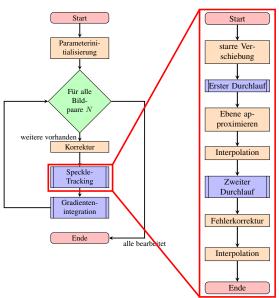






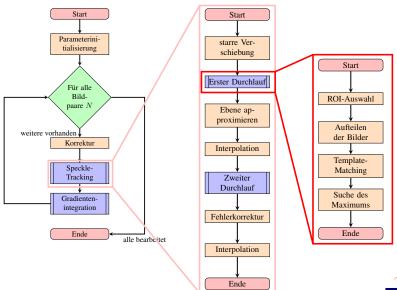






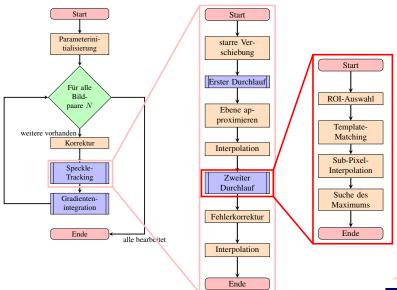






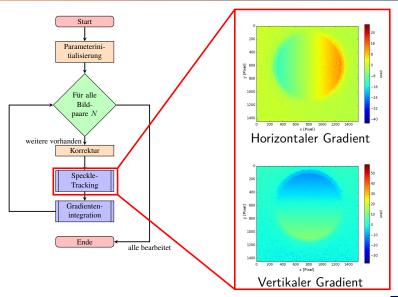






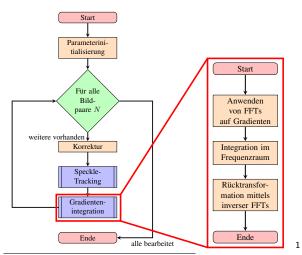








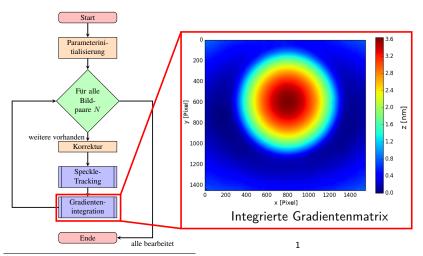
Center for Information Services S High Performance Computing



1"A method for enforcing integrability in shape from shading algorithms", Frankot und Chellappa 1988, IEEE Transactions on Pattern Analysis and Machine Intelligence







1"A method for enforcing integrability in shape from shading algorithms", Frankot und Chellappa 1988, IEEE Transactions on Pattern Analysis and Machine Intelligence





Gliederung

- 1 Hinweise
- 2 Evaluierung des Wellenfrontrekonstruktionsalgorithmus
- 3 Performance-Analyse der vorgegebenen Python-Implementierung
- Parallelisierung und Optimierung der kritischen Abschnitte
- Performance-Messungen der parallelen Implementation
- 6 Auswertung





Komplexität

R – Anzahl der Pixel; R_{corr} – Korrelationsgröße; n – Anzahl der Bilder

Hauptroutine:

Bild-Präprozessierschritte	$\mathcal{O}(R)$
Speckle-Tracking	$\mathcal{O}\left(R \cdot R_{corr} \cdot log\left(R_{corr}\right)\right)$
Rekonstruktion der Wellenfront	$\mathcal{O}(R \cdot log(R))$

 \Rightarrow **Gesamtkomplexität:** $\mathcal{O}(n \cdot R \cdot R_{corr} \cdot log(R_{corr}))$





Datensätze:

- Experiment 6
 - ROI Größe: 1450×1450 (Bild), 550×550 (Template)
 - Korrelationsgröße: 91
 - unterschiedliche Pixelgröße
- Lenses
 - ROI Größe: 1450×1550 (Bild), 1450×1550 (Template)
 - Korrelationsgröße: 41
 - gleiche Pixelgröße

- Taurus-Knoten
- 2x Intel®Xeon®E5-2680 v3 (12 Kerne) @ 2.50GHz, kein MultiThreading
- Python 2.7





Datensätze:

- Experiment 6
 - ROI Größe: 1450×1450 (Bild), 550×550 (Template)
 - Korrelationsgröße: 91
 - unterschiedliche Pixelgröße
- Lenses
 - ROI Größe: 1450×1550 (Bild), 1450×1550 (Template)
 - Korrelationsgröße: 41
 - gleiche Pixelgröße

- Taurus-Knoten
- 2x Intel®Xeon®E5-2680 v3 (12 Kerne) @ 2.50GHz, kein MultiThreading
- Python 2.7





Datensätze:

- Experiment 6
 - ROI Größe: 1450×1450 (Bild), 550×550 (Template)
 - Korrelationsgröße: 91
 - unterschiedliche Pixelgröße
- Lenses
 - ROI Größe: 1450×1550 (Bild), 1450×1550 (Template)
 - Korrelationsgröße: 41
 - gleiche Pixelgröße

- Taurus-Knoten
- 2x Intel®Xeon®E5-2680 v3 (12 Kerne) @ 2.50GHz, kein MultiThreading
- Python 2.7





Datensätze:

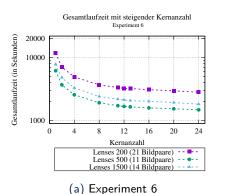
- Experiment 6
 - ROI Größe: 1450×1450 (Bild), 550×550 (Template)
 - Korrelationsgröße: 91
 - unterschiedliche Pixelgröße
- Lenses
 - ROI Größe: 1450×1550 (Bild), 1450×1550 (Template)
 - Korrelationsgröße: 41
 - gleiche Pixelgröße

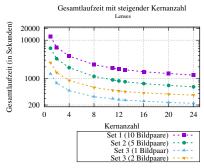
- Taurus-Knoten
- 2x Intel®Xeon®E5-2680 v3 (12 Kerne) @ 2.50GHz, kein MultiThreading
- Python 2.7





Gesamtlaufzeit





(b) Lenses

ALL:11 6 ...

Abbildung: Gesamtlaufzeiten





Profiling I

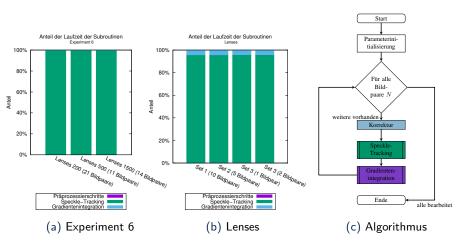


Abbildung: Laufzeitanteile der Subroutinen





Profiling II

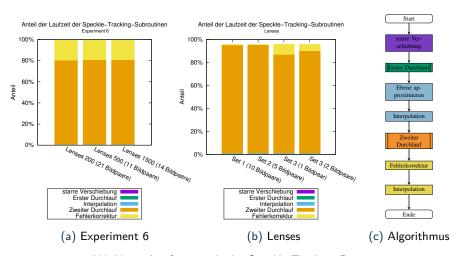


Abbildung: Laufzeitanteile der Speckle-Tracking-Routinen





Profiling III

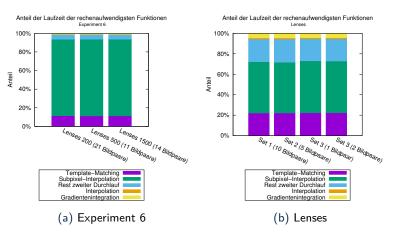


Abbildung: Laufzeitanteile der rechenaufwendigsten Funktionen

⇒ über 95%





Gliederung

- Hinweise
- Evaluierung des Wellenfrontrekonstruktionsalgorithmus
- 3 Performance-Analyse der vorgegebenen Python-Implementierung
- Parallelisierung und Optimierung der kritischen Abschnitte
- 5 Performance-Messungen der parallelen Implementation
- 6 Auswertung





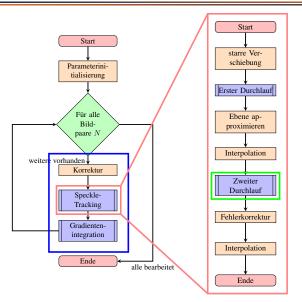
Parallelisierung und Optimierung kritischer Abschnitte

Parallelisierung





Parallele Verarbeitung einzelner Bildpaare



multiprocessing

MPI





Parallele Verarbeitung einzelner Bildpaare

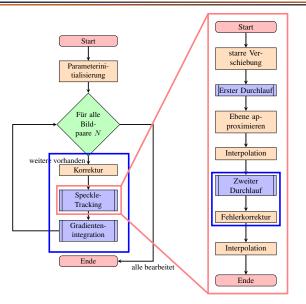
Benennung: mpi

- Verteilung einzelner Bildpaare auf Rechenkerne mittels MPI
- parallele Verarbeitung mittels multiprocessing
- Sammeln der Daten auf dem Masterprozess





Parallele Verarbeitung innerhalb einzelner Bildpaare









Parallele Verarbeitung innerhalb einzelner Bildpaare I

Benennung: mpi-advanced

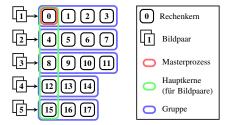


Abbildung: Verteilung von fünf Bildpaaren auf 18 Rechenknoten





Parallele Verarbeitung innerhalb einzelner Bildpaare II

Parallelisierung mittels MPI:

```
1 from distributor import Distributor
2 def initFn():
      global\_args = (1, 2)
      local\_args = [[1, 5], [2, 6], [3, 7], [4, 8]]
      return (global_args, local_args)
  def addFn(global_args, local_args):
      (multiply, add) = global_args
      return local_args * multiply + add
10
  def mainFn(global_args, local_args, dist):
      return dist.parallel(addFn, global_args, local_args)
13
 def exitFn(global_args, result):
      print("The result is", result)
15
      return 0
16
17
18 dist = Distributor(initFn, mainFn, exitFn)
```





Parallele Verarbeitung innerhalb einzelner Bildpaare III

Ausgabe:

```
_{1} The result is [[3, 7], [4, 8], [5, 9], [6, 10]]
```





Parallelisierung und Optimierung kritischer Abschnitte

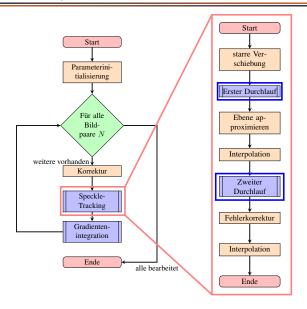
Optimierung

- Nutzen bereits optimierter Funktionen -





Nutzen bereits optimierter Funktionen







Nutzen bereits optimierter Funktionen I

Benennung: *intrinsics*

Finden des Maximums einer Matrix:

```
for i in range(1, lengthY - 1):
    for j in range(1, lengthX - 1):
        if(nxcorr[i, j] > maxValue):
            maxValue = nxcorr[i, j]
            maxI = i
            maxJ = j
```





Nutzen bereits optimierter Funktionen II

Finden des Maximums einer Matrix:

```
 \begin{array}{l} \mbox{1 } \mbox{nxcorr\_small} = \mbox{nxcorr}[1:-1,\ 1:-1] \\ \mbox{2 } \mbox{(\_,\ maxValue,\ \_,\ (maxJ,\ maxI))} = \mbox{cv2.minMaxLoc(nxcorr\_small)} \\ \mbox{3 } \mbox{maxI} \ += \ 1 \\ \mbox{4 } \mbox{maxJ} \ += \ 1 \\ \end{array}
```





Nutzen bereits optimierter Funktionen III

Berechnung des Signal-Rausch-Verhältnisses:

```
1 avg = 0.0
2 count = 0
3 for i in range(lengthY):
4    for j in range(lengthX):
5         if((i is not maxI) and (j is not maxJ)):
6             avg = avg + abs(nxcorr[i,j])
7             count = count + 1
8             avg = avg / float()count)
9             SNr = maxValue / avg
```





Nutzen bereits optimierter Funktionen IV

Evaluierung der Korrelationsmethode





Nutzen bereits optimierter Funktionen V

Übergabe der Korrelationsmethode als Variable

```
def norm_xcorr(template, searchArea, method=cv2.TM_CCOEFF_NORMED
    ):
    meth = method
    #...
```





Parallelisierung und Optimierung kritischer Abschnitte

Optimierung

– Kompilieren –





Kompilieren - Gesamtes Programm

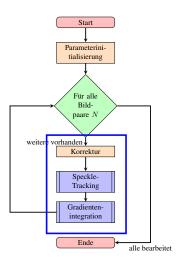
Benennung: compiled

- Übersetzen großer Teile des Python-Codes in C mittels Cython
- Übersetzen des C-Codes in nativen Bytecode





Kompilieren - Gesamtes Programm







Kompilieren - numba

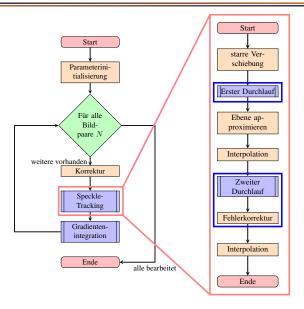
Benennung: numba

- Annotieren der rechenaufwendigsten Funktionen mittels @jit(cached = True)
- just-in-time Übersetzung durch numba beim ersten Aufruf
- anschließende Nutzung der Übersetzten Funktionen





Kompilieren - numba







Kompilieren - Cython

Benennung: cython

- Typisierung der rechenaufwendigsten Funktionen
- Übersetzen dieser Funktionen

Benennung: compiled-advanced

- Typisierung der rechenaufwendigsten Funktionen
- Übersetzen großer Teile des Python-Codes





Kompilieren - Cython

Benennung: cython

- Typisierung der rechenaufwendigsten Funktionen
- Übersetzen dieser Funktionen

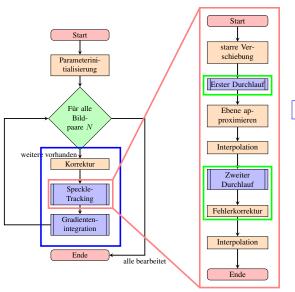
Benennung: compiled-advanced

- Typisierung der rechenaufwendigsten Funktionen
- Übersetzen großer Teile des Python-Codes





Kompilieren - Cython



zusätzlich übersetzt

typisiert





Gliederung

- Hinweise
- 2 Evaluierung des Wellenfrontrekonstruktionsalgorithmus
- Performance-Analyse der vorgegebenen Python-Implementierung
- Parallelisierung und Optimierung der kritischen Abschnitte
- 5 Performance-Messungen der parallelen Implementation
- 6 Auswertung





Parallele Verarbeitung einzelner Bildpaare

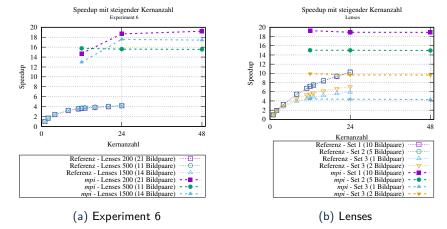


Abbildung: Speed-Up mpi gegenüber Referenz





Parallele Verarbeitung innerhalb einzelner Bildpaare

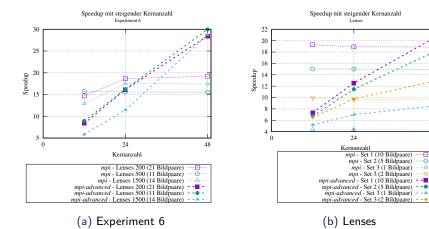
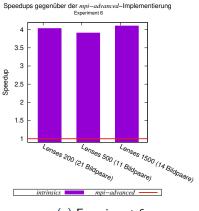


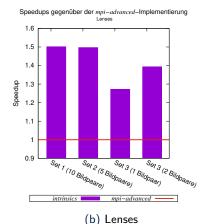
Abbildung: Speed-Up mpi-advanced gegenüber mpi





Nutzen optimierter Bibliotheken





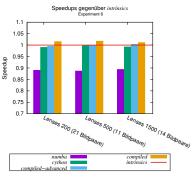
(a) Experiment 6

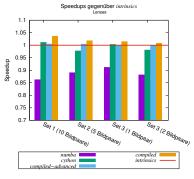
Abbildung: Speed-Up intrinsics gegenüber mpi-advanced (mit zwölf Kernen)





Kompilieren





(a) Experiment 6

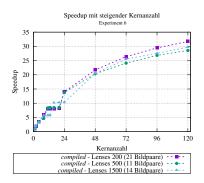
(b) Lenses

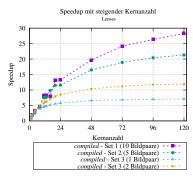
Abbildung: Speed-Ups gegenüber intrinsics (mit zwölf Kernen)





Skalierung





(a) Experiment 6

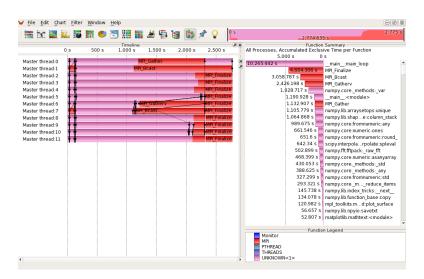
(b) Lenses

Abbildung: Speed-Up der compiled Implementierung





Skalierung







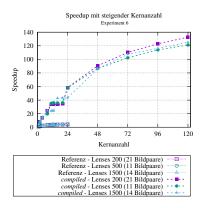
Gliederung

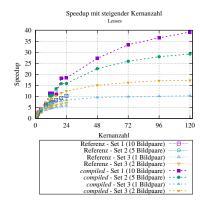
- Hinweise
- 2 Evaluierung des Wellenfrontrekonstruktionsalgorithmus
- 3 Performance-Analyse der vorgegebenen Python-Implementierung
- Parallelisierung und Optimierung der kritischen Abschnitte
- Performance-Messungen der parallelen Implementation
- 6 Auswertung





Auswertung





(a) Experiment 6

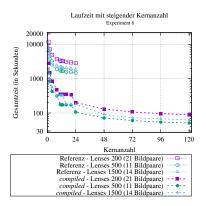
(b) Lenses

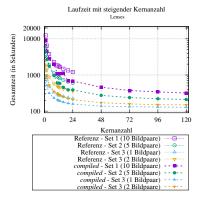
Abbildung: Speed-Up compiled gegenüber Referenz





Auswertung





(a) Experiment 6

(b) Lenses

Abbildung: Gesamtlaufzeit compiled gegenüber Referenz





Auswertung

Speed-Up:

- Lenses Set 1: bis zu 40
- Experiment 6 Lenses 200: bis zu ca. 130
- ⇒ Echtzeitfähigkeit mit < 100 Taurus-Knoten nicht möglich





Verbesserungsmöglichkeiten

- Nutzen von FFTW
- Parallelisierung mittels GPGPUs
- Verteilen der Daten über geteilten Speicher
- Implementieren eines Belastungsausgleich
- Algorithmische Verbesserungen





Weiterführende Literatur I



Bérujon, Sébastien (2013). "Métrologie en ligne de faisceaux et d'optiques X de synchrotrons". Thèse de doctorat dirigée par Ziegler, Eric et Sawhney, Kawal Physique Grenoble 2013. Diss. Université de Grenoble. URL: http://www.theses.fr/2013GRENY010.



Bérujon, Sébastien, Eric Ziegler, Roberto Cerbino u. a. (Apr. 2012). "Two-Dimensional X-Ray Beam Phase Sensing". In: *Phys. Rev. Lett.* 108 (15), S. 158102. DOI: 10.1103/PhysRevLett.108.158102. URL: https://link.aps.org/doi/10.1103/PhysRevLett.108.158102.



Bérujon, Sébastien, Eric Ziegler und Peter Cloetens (2015). "X-ray pulse wavefront metrology using speckle tracking". In: *Journal of Synchrotron Radiation* 22.4, S. 886–894. ISSN: 1600-5775. DOI:

10.1107/S1600577515005433. URL:

http://dx.doi.org/10.1107/S1600577515005433.





Weiterführende Literatur II

Cojocaru, Elena-Ruxandra und Sébastien Bérujon (2017). Wavefront-Sensor.

(Privat). URL:

https://github.com/ComputationalRadiationPhysics/Wavefront-Sensor/tree/6f06a83babb66902fb83b7dfcdb9b0cf9f18acc0.

Frankot, R. T. und R. Chellappa (Juli 1988). "A method for enforcing integrability in shape from shading algorithms". In: *IEEE Transactions on Pattern Analysis and Machine Intelligence* 10.4, S. 439–451. ISSN: 0162,8828, Poly 10, 1100/24, 2000.

0162-8828. DOI: 10.1109/34.3909.



