

$$Ay = f,$$

где  $y = (y_0, y_1, \dots, y_N)^T$  — искомый вектор неизвестных,  $f = (f_0, f_1, \dots, f_N)^T$  — заданный вектор правых частей,  $A$  — квадратная  $(N + 1) \times (N + 1)$  матрица:

$$A = \begin{pmatrix} c_0 & -b_0 & 0 & 0 & \dots & 0 & 0 & 0 \\ -a_1 & c_1 & -b_1 & 0 & \dots & 0 & 0 & 0 \\ 0 & -a_2 & c_2 & -b_2 & \dots & 0 & 0 & 0 \\ \dots & \dots & \dots & \dots & \dots & \dots & \dots & \dots \\ 0 & 0 & 0 & 0 & \dots & -a_{N-1} & c_{N-1} & -b_{N-1} \\ 0 & 0 & 0 & 0 & \dots & 0 & -a_N & c_N \end{pmatrix}.$$

Основная идея метода состоит в представлении решения в виде

$$y_i = \alpha_{i+1}y_{i+1} + \beta_{i+1}, \quad i = N - 1, N - 2, \dots, 0, \quad (2)$$

для которого значения  $\alpha_i, \beta_i$  и  $y_N$  необходимо вычислять по коэффициентам исходной системы и компонентам вектора правой части.

Перепишем первое уравнение (1) в виде (2):

$$y_0 = \alpha_1 y_1 + \beta_1, \quad \alpha_1 = b_0/c_0, \quad \beta_1 = f_0/c_0.$$

Затем к полученному соотношению добавим уравнение из (1) при  $i = 1$ :

$$\begin{aligned} y_0 &= \alpha_1 y_1 + \beta_1, \\ -a_1 y_0 + c_1 y_1 - b_1 y_2 &= f_1. \end{aligned} \quad (3)$$

Из этой системы исключим переменную  $y_0$ :

$$(c_1 - a_1 \alpha_1) y_1 - b_1 y_2 = f_1 + a_1 \beta_1,$$

и перепишем полученное соотношение в виде (2):

$$y_1 = \alpha_2 y_2 + \beta_2, \quad \alpha_2 = \frac{b_1}{c_1 - a_1 \alpha_1}, \quad \beta_2 = \frac{f_1 + a_1 \beta_1}{c_1 - a_1 \alpha_1}.$$

Следующий шаг подобен предыдущему: возьмем последнее соотношение и добавим к нему уравнение из (1) при  $i = 2$ :

$$\begin{aligned} y_1 &= \alpha_2 y_2 + \beta_2, \\ -a_2 y_1 + c_2 y_2 - b_2 y_3 &= f_2. \end{aligned}$$

Отличие этой пары уравнений от (3) состоит только в сдвиге индексов на единицу, поэтому результат шага можно написать сразу:

$$y_2 = \alpha_3 y_3 + \beta_3, \quad \alpha_3 = \frac{b_2}{c_2 - a_2 \alpha_2}, \quad \beta_3 = \frac{f_2 + a_2 \beta_2}{c_2 - a_2 \alpha_2}.$$

Таким образом, каждый раз добавляя к последнему полученному соотношению вида (2) следующее уравнение из системы (1), найдем формулы для вычисления  $\alpha_i, \beta_i$ :

$$\alpha_{i+1} = \frac{b_i}{c_i - a_i \alpha_i}, \quad \beta_{i+1} = \frac{f_i + a_i \beta_i}{c_i - a_i \alpha_i}.$$

Этот процесс закончится, когда мы придем к последнему уравнению системы (1), содержащему только два значения неизвестных:

$$\begin{aligned} y_{N-1} &= \alpha_N y_N + \beta_N, \\ -a_N y_{N-1} + c_N y_N &= f_N. \end{aligned}$$

Исключение из этой системы  $y_{N-1}$  приводит к формуле для  $y_N$ :

$$y_N = \frac{f_N + a_N \beta_N}{c_N - a_N \alpha_N} (= \beta_{N+1}).$$

Вывод формул закончен. Опишем алгоритм в целом.

Для решения системы (1) сначала рекуррентно вычисляются прогоночные коэффициенты  $\alpha_i, \beta_i$ :

$$\begin{aligned} \alpha_1 &= b_0/c_0, \quad \alpha_{i+1} = \frac{b_i}{c_i - a_i \alpha_i}, \\ \beta_1 &= f_0/c_0, \quad \beta_{i+1} = \frac{f_i + a_i \beta_i}{c_i - a_i \alpha_i}, \end{aligned}$$

где  $i$  последовательно принимает значения  $1, 2, \dots, N-1$ .

Затем вычисляется  $y_N$ :

$$y_N = \frac{f_N + a_N \beta_N}{c_N - a_N \alpha_N}.$$

И, наконец, рекуррентно определяются остальные компоненты вектора неизвестных:

$$y_i = \alpha_{i+1} y_{i+1} + \beta_{i+1}, \quad i = N-1, N-2, \dots, 0.$$

Полученные соотношения называют формулами *правой* прогонки. Формулы *левой* прогонки можно получить, проводя исключение неизвестных в обратном порядке. Рекомендуется это проделать в качестве самостоятельного упражнения.