## 統計的機械学習 第2回 識別関数のよさを測る規準

2013/06/04 表現工学科 尾形研究室 ゼミ 野田 邦昭

#### 手書き文字認識の例

- ■スキャナで取り込んだ文字画像が16×16 画素のとき、パターン x は各画素の濃度を縦に並べた256次元のベクトル.
- ■厳密には画素値は実数ではない(例えば 8ビット, 即ち256階調の離散値)が, [0,1] に 正規化した実数値として扱う.
- ■このとき、パターン空間は *D* = [0,1]<sup>256</sup>.
- ■カテゴリは各文字に対応.



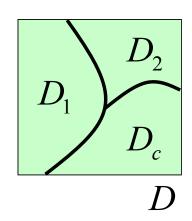


#### 識別関数・決定領域・決定境界 19

- ■識別関数(discrimination function) f(x): パターン xをそれが属するカテゴリ y に対応づける関数
- **| 決定領域(decision region)**  $D_y$ : カテゴリ y のパターンが属する領域
- ■決定境界(decision boundary):いくつかの決定領域どうしの境界

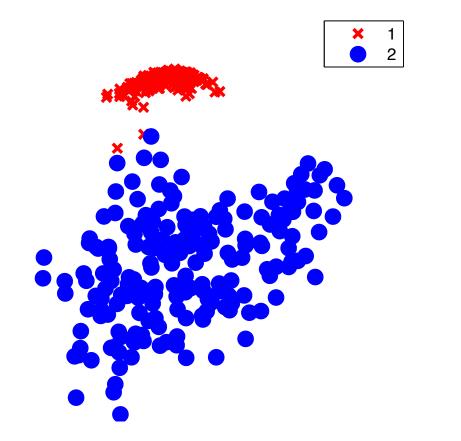
識別関数を求めること

- =決定領域を求めること
- =決定境界を求めること

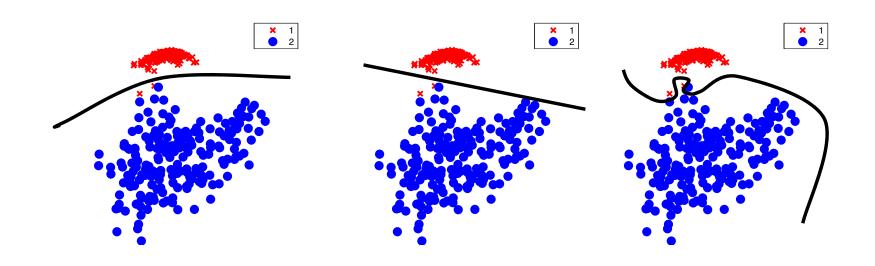


#### パターンの分布のイメージ

■256次元空間内に分布しているパターン を適当な2次元部分空間に射影すると



# どのような決定境界がよいか? 23



■手持ちのパターンだけでなく、未知のパターンも 正しく分類できるように、決定境界を定めたい.

#### 識別関数のよさを測る規準

- ■よい識別関数を構成するためには、まず 識別関数の「よさ」を測る規準が必要
  - 最大事後確率則
  - 最小誤識別率則
  - ベイズ決定則

### 最大事後確率則(1)

■最大事後確率則(maximum a posteriori probability rule): 入力パターンが属する可能性が最も高いカテゴリを選ぶ

■これは、*x*を事後確率が最大になるカテゴリに 分類することに対応:

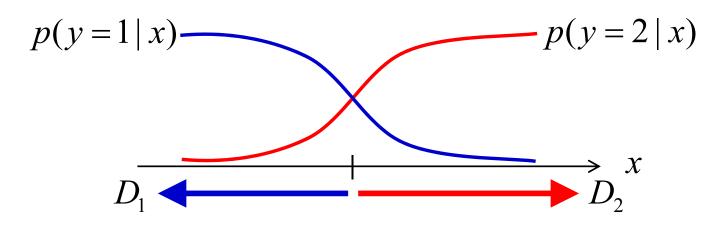
$$\underset{y}{\text{arg max }} p(y \mid x)$$

#### 最大事後確率則(2)

$$\underset{y}{\text{arg max}} \ p(y \mid x)$$

■決定領域を次のように設定することとも等価:

$$D_y = \{x \mid p(y \mid x) \ge p(y' \mid x) \text{ for all } y' \ne y\}$$

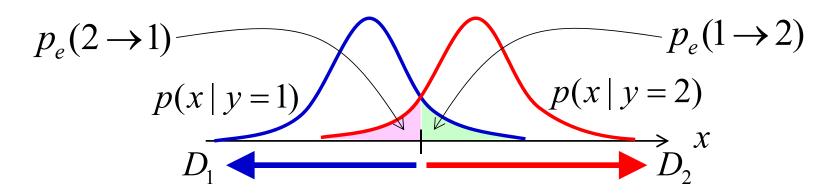


$$p(y=1|x)+p(y=2|x)=1$$
 (カテゴリ数  $c=2$  と仮定)

#### 最小誤識別率則(1)

- ■最小誤識別率則(minimum misclassification rate rule):パターンが誤って分類される確率を最小にするように識別関数を決定
- $p_e(y \to y')$  :カテゴリ y に属するパターンが誤ってカテゴリ y' に分類される確率

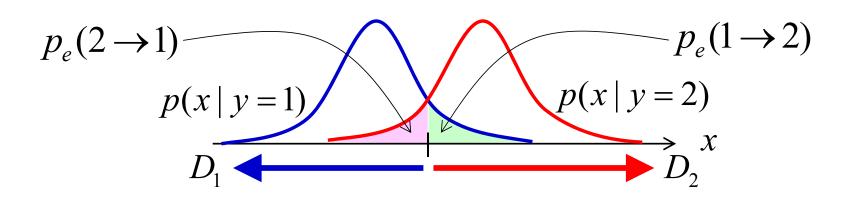
$$p_e(y \to y') = \int_{x \in D_{y'}} p(x \mid y) dx$$



#### 最小誤識別率則(2)

$$p_e(y \to y') = \int_{x \in D_{y'}} p(x \mid y) dx$$

 $\blacksquare$ これは、カテゴリyに属するパターンが決定領域 $D_{y'}$ に入る確率と等価



#### 最小誤識別率則(3)

 $p_e(y)$ :カテゴリyに属するパターンが誤って他のカテゴリに分類される確率

$$p_e(y) = \sum_{y' \neq y} p_e(y \to y')$$

■これは、以下のように分解できる:

$$p_{e}(y) = \sum_{y' \neq y} \int_{x \in D_{y'}} p(x \mid y) dx$$

$$+ \int_{x \in D_{y}} p(x \mid y) dx - \int_{x \in D_{y}} p(x \mid y) dx$$

$$= 1 - \int_{x \in D_{y}} p(x \mid y) dx$$
下降率

#### 最小誤識別率則(4)

■全体の誤識別率 *p<sub>e</sub>*:

 $p_e(y)$  を全カテゴリーに対して平均したもの

$$p_e = \sum_{y=1}^{c} p_e(y) p(y)$$

- ■最小誤識別率則では,  $p_e$  が最小になるように 識別関数を決定する.
- ■実は、最小誤識別率則は最大事後確率則と 等価である(証明は宿題).

#### 誤識別と損失

- ■最小誤識別率則に従えば、降水確率40%の時は雨が降らないと識別する.
- ■雨が降らないならば傘を持っていく必要はないが、多くの人は降水確率40%ならば傘を持っていくであろう.
- それは、傘を持っていかなくて雨が降ったときの 損失(雨にぬれて風邪をひく)が、傘を持って いって雨が降らなかったときの損失(かばんが 少し重くなる)よりもずっと大きいからである.
- ■宿題:他のおもしろい例を考えよ

#### ベイズ決定則(1)

- ■ベイズ決定則(Bayes decision rule): 誤って 識別した時の損失を最小にするように識別
- $l_{y,y'}$ :カテゴリ y に属するパターンを誤ってカテゴリ y' に分類したときの損失(loss)
- ■条件付きリスク(conditional risk) R(y'|x): パターン x をカテゴリ y' に分類したときの 損失の期待値

$$R(y' | x) = \sum_{y=1}^{c} l_{y,y'} p(y | x)$$

#### ベイズ決定則(2)

$$R(y' | x) = \sum_{y=1}^{c} l_{y,y'} p(y | x)$$

■ベイズ決定則では、条件付きリスクが最小に なるカテゴリにパターンを分類する

$$\underset{y}{\arg\min} \ R(y \mid x)$$

■これは、決定領域を次のように設定することと等価である.

$$D_y = \{x \mid R(y \mid x) \le R(y' \mid x) \text{ for all } y' \ne y\}$$

#### ベイズ決定則(3)

**全リスク(total risk)** R: 条件付きリスクの 全ての x に関する期待値

$$R = \int_D R(\hat{y} \mid x) p(x) dx$$

但し、 $\hat{y}$  は識別機の出力を表す.

■ベイズリスク(Bayes risk):ベイズ決定則に 対する全リスクの値

# 主成分分析 (PCA)