

## 論文要旨

iscie.bst のテスト

## タイトル\*

山田 太郎

Title\*

Taro YAMADA<sup>†</sup>

## 本文テスト

参考文献 [??]

## 見本

### 参 考 文 献

- [1] S. Azuma and T. Sugie: Optimal dynamic quantizers for discrete-valued input control; *Automatica*, Vol. 44, No. 2, pp. 396–406 (2008)
- [2] 東, 杉江: 離散値入力型制御のための最適動的量子化器の安定性; 計測自動制御学会論文集, Vol. 43, No. 12,

---

\* 原稿受付 1995 年 8 月 1 日

<sup>†</sup> Some University

*Key Words:* Reinforcement learning, information alteration.

pp. 1136–1143 (2007)

- [3] 永原: スパースモデリング 基礎から動的システムへの応用, コロナ社 (2017)

## テスト

### 参 考 文 献

- [1] S. Azuma and T. Sugie: Optimal dynamic quantizers for discrete-valued input control; *Automatica*, Vol. 44, No. 2, pp. 396–406 (2008)
- [2] 東, 杉江: 離散値入力型制御のための最適動的量子化器の安定性; 計測自動制御学会論文集, Vol. 43, No. 12, pp. 1136–1143 (2007)
- [3] 永原: スパースモデリング 基礎から動的システムへの応用, コロナ社 (2017)