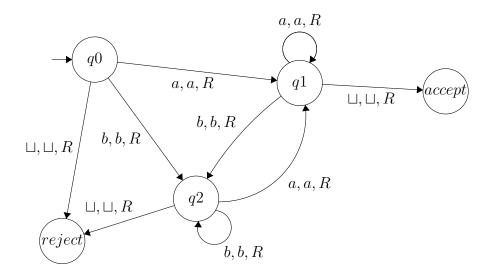
تكليف سرى چهارم

مبانی نظریه محاسبه دانشکده ریاضی. دانشگاه صنعتی خواجه نصیرالدین طوسی. ترم ۴۰۳۲

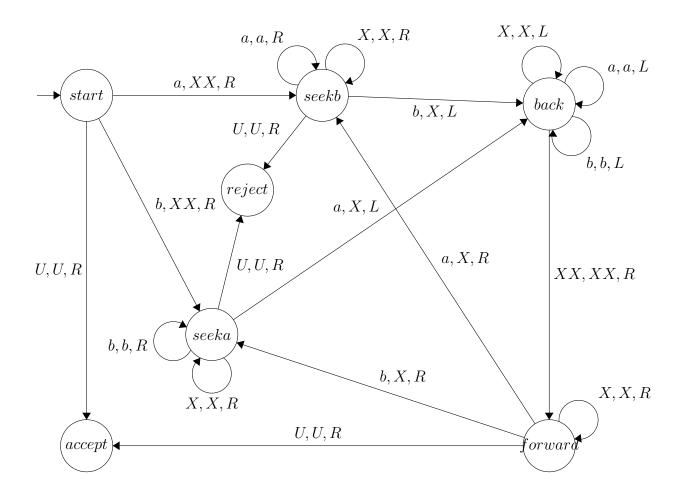
۱. برای زبانهای زیر یک ماشین تورینگ با استفاده از دیاگرام ارائه کنید.

$$A = (a+b)^*a$$



$$B = \{ w \in (a+b)^* \mid n_a(w) = n_b(w) \}$$

ایده ماشین: در یک رفت و برگشت کاراکتر a با b تطبیق داده می شود و با X جایگزین می شوند (خط می خورند). همین روند ادامه پیدا می کند تا اینکه در دور جدید کاراکتر دیگری غیر از X نباشد. در این حالت ماشین به accept می وود. ماشین در حالتی به reject می رود که یک a یا a را خط زده ولی کارکتر مخالفش را پیدا نمی کند تا با آن تطبیق دهد. برای اینکه انتهای سمت چپ مشخص شود، به جای a از کاراکتر a استفاده شده.



۲. برای زبانهای زیر یک ماشین تورینگ ارائه کنید. توصیف سطح بالا کافی است. میتوانید از چند نوار استفاده کنید به شرطی که تعداد نوارها O(1) باشد.

$$P = \{a^n \mid \text{ ست } n\}$$
 یک عدد اول است

ایده ماشین: ماشین تقسیم بر اعداد 2 تا 1-n را انجام می دهد و هر تقسیمی باقیمانده اش صفر شد به reject می رود، در غیر اینصورت به accept می رود. از دو نوار استفاده می کنیم. فرض کنید می خواهیم تقسیم بر k را چک کنیم. فرض بر این است در نوار دوم k کاراکتر نوشته شده است. دقت کنید چون از تقسیم بر k شروع می کنیم، کافی است در پایان مرحله قبلی به انتهای نوار دوم یک کاراکتر جدید اضافه کنیم. حال چک می کنیم که آیا تعداد کاراکترها در نوار اول مضربی از تعداد کاراکترها در نوار دوم است یا نه. این کار را با ترفند خط زدن و رفت و برگشت روی نوار دوم انجام می دهیم.

$$F = \{a^n \mid$$
ست اچی است عدد فیبوناچی $n\}$

ایده ماشین: به ترتیب اعداد فیبوناچی کمتر یا مساوی n را تولید می کنیم و اگر یک عدد فیبوناچی مساوی با n یافت شد ماشین به accept می وود در غیر اینصورت به reject می رود. از سه نوار استفاده می کنیم. روی نوار اول ورودی نوشته شده. محتوای آن را تغییر نمی دهیم. ابتدا روی نوار دوم صفر کاراکتر و روی نوار سوم یک کاراکتر درج می کنیم. در شروع هر مرحله چک می کنیم آیا طول ورودی برابر با طول نوار

دوم است یا نه. اگر آری به پذیرش میرویم. اگر طول ورودی کمتر بود به reject میرویم. اگر طول ورودی بیشتر بود ادامه میدهیم. مجموع نوار دوم و سوم را به نوار دوم منتقل میکنیم. سپس محتوای نوار دوم و سوم را عوض میکنیم و به مرحله جدید میرویم.

۳. جدول زیر تابع تغییر وضعیت δ یک ماشین تورینگ را توصیف می کند. q_0 وضعیت شروع است. اینجا q_2 وضعیت پذیرش است. کاراکتر B اینجا کاراکتر فضای خالی است.

$$M = (\{q_0, q_1, q_2\}, \{0, 1\}, \{0, 1, B\}, \delta, q_0, B, \{q_2\}):$$

الف) آیا ماشین تورینگ بالا یک ماشین قطعی (معین) است؟ چرا؟

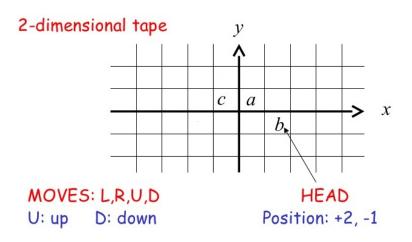
خیر. چون برای مثال در وضعیت q_1 با دیدن 0 ماشین دو گزینه برای حرکت بعدی دارد.

ب) كداميك از اين رشته ها توسط اين ماشين پذيرفته مي شود؟

01, 10, 0101, 011

ج) همه پیکربندیهایی که با رشته ورودی 011 قابل دسترسی است را بنویسید.

۴. ماشین تورینگ دو بعدی همانند ماشین تورینگ استاندارد است با این تفاوت که نوار آن یک گرید دو بعدی نامتناهی است و نوک خواندن و نوشتن میتواند در جهتهای راست، چپ، بالا و پایین حرکت کند. توضیح دهید ماشین تورینگ استاندارد چگونه میتواند ماشین تورینگ دو بعدی را شبیهسازی کند.



می توان این کار را با دو نوار نامتناهی از هر دو طرف شبیه سازی کرد. یک نوار مانند محور x هاست و نوار دیگر مانند محور y ها. نوار متناهی از هر دو طرف را هم قبلا در کلاس توضیح داده ایم که چگونه با یک نوار نامتناهی یکطرفه شبیه سازی کرد.

۵. نشان دهید زبان $A\epsilon_{CFG}$ که معادل با همه گرامرهای مستقل از متنی است که رشته ϵ را میپذیرند، تصمیم پذیر است.

 $A\epsilon_{CFG} = \{\langle G \rangle \mid \Delta$ یک گرامر مستقل از متن است و رشته تھی را تولید میکند $G\}$

گرامر G را تبدیل به فرم نرمال چامسکی میکنیم. اگر در گرامر حاصل، قانون $S \to S$ موجود باشد، رشته ϵ توسط گرامر G تولید می شود در غیر اینصورت تولید نمی شود.

۶. نشان دهید زبان زیر تصمیم پذیر نیست.

 $A\epsilon_{TM}=\{\langle M \rangle \mid$ یک ماشین تورینگ است و رشته تهی را میپذیرد $M\}$

مشابه این تمرین در کلاس حل شده. جلسه ۲۵ سوال اول را ببینید.

۷. نشان دهید زبان زیر تصمیم پذیر نیست.

 $HALT' = \{\langle M \rangle \mid$ یک ماشین تورینگ است و رشتهای وجود دارد که M روی آن متوقف می شود $M \}$

می توانیم مسئله HALT را به این مسئله تقلیل دهیم. ورودی مسئله HALT ماشین M و رشته w اگر است. ماشینی m را می سازیم که با گرفتن هر رشته ای در حلقه بینهایت بیافتد غیر از رشته w اگر ورودی رشته w باشد، ماشین m ماشین m را روی w اجرا می کند. توجه کنید ماشین m ویژگی مورد نظر ما را دارد. با فرض اینکه الگوریتمی برای w HALT وجود داشته باشد، این الگوریتم می تواند مسئله w با کند.