HW 8 관련 (TA 작성)

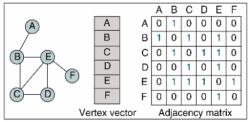
[필요한 개념]

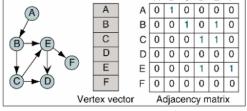
• Graph Theory 구현 (Adjacency Matrix, Adjacency List)

Representations for Graphs



Adjacency matrix: matrix to store edges





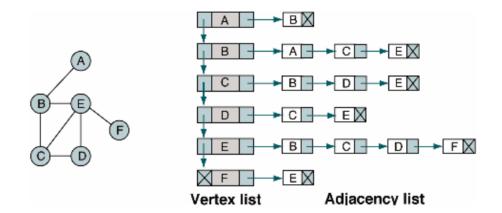
(a) Adjacency matrix for nondirected graph

(b) Adjacency matrix for directed graph

Representations for Graphs

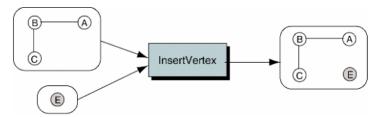


Adjacency list: 2D ragged array to store the edges

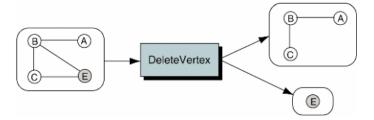


Insertion/Deletion of Vertex

Inserting a vertex



Deleting a vertex



Insertion/Deletion of Edge

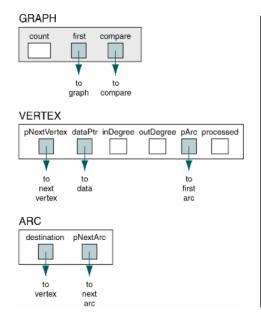
Inserting an edge



Deleting an edge



Adjacency List Representation



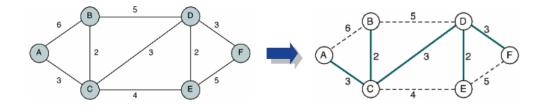
```
typedef struct
   {
                       count;
first;
     int
     struct vertex*
         (*compare)
(void* argu1,
void* argu2);
   } GRAPH:
typedef struct vertex {
                      pNextVertex;
  struct vertex*
  int
                       inDegree;
                       outDegree;
  short.
                      processed;
                      pArc;
 } VERTEX:
typedef struct arc
{
  struct vertex*
struct arc*
                      destination:
                      pNextArc;
 } ARC;
```

- Depth-First Traversal, Breadth-First Traversal
- 가중치가 있는 Graph 구현
- Minimum (cost) Spanning Tree 알고리즘 (Prim's / or Kruskal's, Solin's)

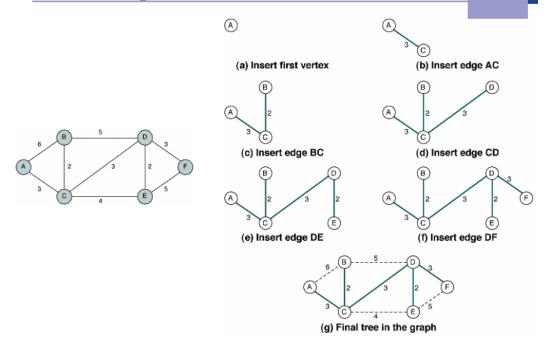
Minimum Spanning Tree



- Minimum (cost) spanning tree: spanning tree of least cost (sum of weights)
 - Every vertices are included
 - Total edge weight is minimum possible



Prim's Algorithm



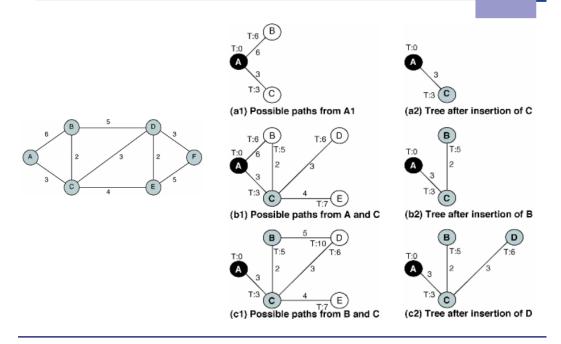
• Shortest Path 알고리즘 (Dijkstra's)

Shortest Path Algorithm

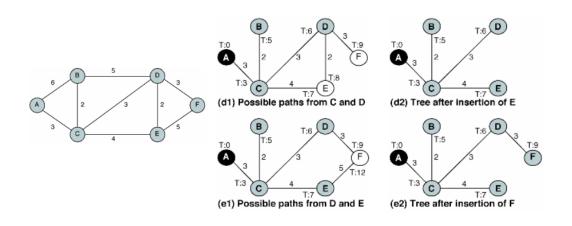
Dijkstra's algorithm (source vertex: v)

```
int i, u, w;
for(i = 0; i < n; i++){
                                     // if found[i] == TRUE, i is in S
   found[i] = FALSE;
   distance[i] = cost[v][i];
                                     // v : source vertex
                                     // initially S = { v }
found[v] = TRUE;
distance[v] = 0;
for(i = 0; i < n - 1; i++){
   u = choose(distance, n, found); // find a vertex with minimum distance
   found[u] = TRUE;
                                     // add u into S
   for(w = 0; w < n; w++){
                                     // adjust distances to the vertices not in S
     if(!found[w] && distance[u]+cost[u][w] < distance[w])
       distance[w] = distance[u]+cost[u][w];
}
```

Shortest Path: An Example



Shortest Path: An Example (Cont.)



[배점 기준]

만점: 70

[교수님 안내사항]

execution example 대로 출력이 되게 해야합니다. 다만, Depth first, Breadth first의 결과는 다를 수 있겠지요.

내부구조는 어떻게 잡든(A, B, C 순서대로 안잡아도 됨) 출력 결과는 예시와 같이 순서대로 나오게 해주세요.

여러가지 방법이 있겠지만, 입력파일을 한번 읽어서 노드를 순서대로 정렬하기 힘들면, 두 번 읽으면 되죠. 처음은 노드를 먼저 파악하고, 파일 다시 처음으로 가서 (fseek()을 쓰면 됩니다.) 두 번째는 연결을 파악하고...

- 1) Graph ADT 구현 (25)
 - Adj Matrix (10), Adj List (15)
- 2) Depth-First Traversal, Breadth-First Traversal 구현 (10)
- 3) Adj Matrix 가중치 (5)

4)

- Minimum Spanning Tree 알고리즘 (15)
- Shortest Path 알고리즘 (15)

채점 코멘트

• 각 항목별로 ADT 기준대로 잘 구현해주신 경우 채점이 용이했지만 개인마다 코드 스타일이 너무나 천차만별로 다르기 때문에 감점 기준을 두기가 어려웠습니다. 그렇기 때문에 최대한 '관대한 기준'으로 각 항목별로 채점하고자 하였습니다. 예를 들면 Adj matrix가 동작에 문제없이 잘 구현되어 있으면 15점을 주었습니다. (느낌상 Pass or Fail)