Lærerveiledning - Ultralydsensor og litt regning

Skrevet av: Vegard Tuset

Kurs: Legomindstorms

Tema: Elektronikk, Blokkbasert, Robot

Fag: Matematikk, Naturfag, Programmering, Teknologi Klassetrinn: 5.-7. klasse, 8.-10. klasse, Videregående skole

Om oppgaven

I denne oppgaven skal vi programmere roboten slik at den gjennom å bruke ultralydsensor stopper en gitt avstand fra et objekt, rygger tilbake en ny avstand, og tilslutt stopper og kjører tilbake til start.



Oppgaven passer til:

Fag: Matematikk, Naturfag, Programmering, Teknologi og forskningslære

Anbefalte trinn: 3.trinn - VG2

Tema: Ultralydsensor, Avstand

Tidsbruk: En enkelttime

Kompetansemål

Matematikk, 3.trinn : beskrive likhet og ulikheter i sammenligning av størrelser, antall, uttrykk og tall og bruk likhets- og ulikhetstegn
Matematikk, 3.trinn : bruke ulike måleenheter for lengde og masse i praktiske situasjoner og grunngi valget av måleenhet
Naturfag, 7.trinn : utforske, lage og programmere teknologiske systemer som består av deler som virker sammen

Naturfag, 10.trinn: bruke programmering til å utforske naturfaglige fenomener
Naturfag, 10.trinn: utforske, forstå og lage teknologiske systemer som består av en sender og en mottaker
Programmering, 10.trinn: bruke grunnleggende prinsipper i programmering, slik som variabler, løkker, vilkår og funksjoner, og reflektere over bruken av disse
■ Teknologi og forskningslære, VG2: utforske analoge og digitale signaler fra sensorer
Forslag til læringsmål
Elevene kan bruke signaler fra sensorer i programmeringen sin.
Elevene kan bruke ultralydsensor til å bestemme avstander.
Elevene kan bruke egnet måleenhet til å bestemme avstanden til objekter.
Forslag til vurderingskriterier
Eleven viser middels måloppnåelse ved å fullføre oppgaven.
Eleven viser høy måloppnåelse ved å videreutvikle egen kode basert på oppgaven.

Forutsetninger og utstyr

Forutsetninger: Elevene burde kunne grunnleggende programmering i LEGO Mindstorms, samt ha bakgrunnskunnskaper for å forstå ultralyd.
Utstyr: Datamaskin med EV3-programmerings-app installert, og en robot satt opp med standardoppsett med ultralydsensor.
Fremgangsmåte Her kommer tips, erfaring og utfordringer til de ulike stegene i den faktiske oppgaven. Klikk her for å se oppgaveteksten. (/lyd_2regning/2regning_nb.html) Vi har dessverre ikke noen tips, erfaringer eller utfordringer tilknyttet denne oppgaven enda.
Variasjoner
Vi har dessverre ikke noen variasjoner tilknyttet denne oppgaven enda.
Eksterne ressurser
Foreløpig ingen eksterne ressurser
T στοιώρια ingen eksterne ressurser

Lisens: CC BY-SA 4.0 (http://creativecommons.org/licenses/by-sa/4.0/deed)