

Teoria: Iloczyn wektorowy w \mathbb{R}^3 : Dla $A = \begin{pmatrix} a_1 \\ a_2 \\ a_3 \end{pmatrix}, B = \begin{pmatrix} b_1 \\ b_2 \\ b_3 \end{pmatrix} \in \mathbb{R}^3$ definiujemy

$$A \times B = \begin{pmatrix} a_2 b_3 - a_3 b_2 \\ a_3 b_1 - a_1 b_3 \\ a_1 b_2 - a_2 b_1 \end{pmatrix}$$

Przykłady izometrii liniowych: obrót w płaszczyźnie $W < V$, względem W^\perp . Odbicie względem $W < V$. Orientacja bazy w przestrzeni V . Klasyfikacja izometrii liniowych V : każda jest złożeniem pewnej liczby odbić względem hiperpłaszczyzn przechodzących przez O i obrotów wokół O w pewnych płaszczyznach. Postać macierzy przekształcenia ortogonalnego w pewnej bazie o.n. Diagonalizacja przekształceń unitarnych. Przestrzeń sprzężona (dualna). Izomorfizm kanoniczny $V \cong V^{**}$.

Zadania. Znakiem – oznaczone są zadania-ćwiczenia, których nie deklaruje się (nie będą omawiane na ćwiczeniach). Wszystko dzieje się w skończeniowym wymiarowej przestrzeni euklidesowej $V \neq \{0\}$, chyba że treść zadania mówi inaczej. Dla $W < V$ $P_W : V \rightarrow V$ oznacza rzut prostopadły na W .

1. – Własności iloczynu wektorowego.
 - (a) $A \times A = O$, (b) $B \times A = -A \times B$, (c) $A \times (B + C) = A \times B + A \times C$, (d) $(tA) \times B = t(A \times B)$ dla $t \in \mathbb{R}$.
2. – (a) $E_1 \times E_2 = E_3$, $E_2 \times E_3 = E_1$, $E_3 \times E_1 = E_2$,
 (b) $A \times B \perp A$, $A \times B \perp B$.
3. – (a) $\det(A, B, C) = \langle A, B \times C \rangle$ (wsk: użyć rozwinięcia Laplace'a)
 (b) $\langle A, B \times C \rangle = \langle B, C \times A \rangle = \langle C, A \times B \rangle$.
4. Niech $\Pi = \{tA + sB : 0 \leq t, s \leq 1\}$. Π jest równoległobokiem rozpiętym przez wektory A, B w \mathbb{R}^3 . Udowodnić, że
 (a) Pole $\Pi = \sqrt{\|A\|^2 \|B\|^2 - \langle A, B \rangle^2}$
 (b) Pole $\Pi = |A \times B|$.
5. – Mówimy, że baza (ponumerowana) $\{B_1, B_2, B_3\}$ przestrzeni \mathbb{R}^3 jest dodatnio zorientowana, gdy $\det(B_1, B_2, B_3) > 0$. W przeciwnym razie mówimy, że baza ta jest ujemnie zorientowana. Udowodnić, że:
 (a) Baza $\{E_1, E_2, E_3\}$ jest dodatnio zorientowana,
 (b) Gdy A, B są liniowo niezależne, to $\det(A, B, A \times B) > 0$ (zatem wektory $A, B, A \times B$ tworzą bazę dodatnio zorientowaną).
6. – A, B są liniowo zależne $\iff A \times B = O$.
7. Załóżmy, że $v, w \in \text{Lin}(v_1, \dots, v_k)$ oraz $\langle v, v_i \rangle = \langle w, v_i \rangle$ dla wszystkich i . Udowodnić, że $v = w$.

8. Załóżmy, że V jest unitarna. Udowodnić, że jeśli $v, w \in V$ są niezerowymi wektorami własnymi pewnego unitarnego przekształcenia $F : V \rightarrow V$ odpowiadającymi różnym wartościom własnym, to $v \perp w$.
9. Załóżmy, że $B = \{b_1, \dots, b_n\}$, $C = \{c_1, \dots, c_n\}$ są dwiema bazami ortonormalnymi przestrzeni V . Udowodnić, że bazy B i C są tak samo zorientowane \iff jedną z nich można przekształcić na drugą (tzn. $b_i \mapsto c_i$) przy pomocy pewnej liczby obrotów.
10. Załóżmy, że L_1, L_2 są prostymi na płaszczyźnie \mathbb{R}^2 . Opisać, kiedy istnieje izometria liniowa $f : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^2$ przekształcająca L_1 na L_2 .
11. Dla jakich $W, U < V$ prawdą jest, że:
 - (a) $P_W \circ P_U = P_{W \cap U}$?
 - (b) $P_W + P_{W^\perp} = id_V$?
12. Niech α_n będzie kątem między krawędzią n -wymiarowej kostki foremnej w \mathbb{E}^n , a jej główną przekątną. Obliczyć $\lim_n \alpha_n$.
13. – Dla jakich $z \in \mathbb{C}$ przekształcenie liniowe $f_z : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^2$ dane wzorem $f_z \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \operatorname{Re}(z \cdot (x + iy)) \\ \operatorname{Im}(z \cdot (x + iy)) \end{pmatrix}$ jest ortogonalne? Rozwiązać zadanie bez rachunków, odwołując się do geometrycznej interpretacji mnożenia liczb zespolonych na płaszczyźnie Gaussa.
14. * Udowodnić, że dowolną izometrię liniową przestrzeni V można przedstawić jako złożenie pewnej liczby odbić względem podprzestrzeni kowymiaru 1.
15. Niech $n = \dim(V)$ oraz niech W będzie podprzestrzenią V wymiaru $k < n$. Niech f będzie odbiciem V względem W . Dowieść, że $\det(f) = (-1)^{n-k}$.
16. * Udowodnić, że jeśli w zadaniu poprzednim $n - k$ jest parzyste, to f można przedstawić jako złożenie pewnej liczby obrotów.
17. Załóżmy, że $F : V \rightarrow V$ jest ortogonalne i diagonalizowalne. Udowodnić, że F jest odbiciem względem pewnej podprzestrzeni lub $F = id$.