

МИНОБРНАУКИ РОССИИ

Федеральное государственное бюджетное образовательное учреждение высшего образования

"МИРЭА - Российский технологический университет" РТУ МИРЭА

Институт Информационных Технологий **Кафедра** Вычислительной Техники

ПРАКТИЧЕСКАЯ РАБОТА №2

по дисциплине

«Системный анализ данных в системах поддержки принятия решений»

Метод имитации отжига

Студент группы: <u>ИКБО-04-22</u> <u>Кликушин В.И.</u> (Ф. И.О. студента)

Преподаватель <u>Железняк Л.М.</u>

(Ф.И.О. преподавателя)

СОДЕРЖАНИЕ

ВВЕДЕНИЕ	3
1 МЕТОД ИМИТАЦИИ ОТЖИГА	4
1.1 Описание алгоритма	4
1.2 Постановка задачи	4
1.3 Задача коммивояжёра	6
1.3.1 Математическая модель	6
1.3.2 Ручной расчёт	9
1.4 Поиск глобального минимума	11
1.5 Программная реализация	13
ЗАКЛЮЧЕНИЕ	17
СПИСОК ИНФОРМАЦИОННЫХ ИСТОЧНИКОВ	18
ПРИЛОЖЕНИЯ	19

ВВЕДЕНИЕ

Метод имитации отжига находит применение в широком спектре областей. В логистике и управлении транспортом он используется для расчета оптимальных маршрутов, планирования поставок и распределения транспортных средств. В производственных процессах и проектировании электроники метод помогает оптимизировать работу на производственных линиях и проектировать интегральные схемы, требующие высокой точности.

В энергетике имитация отжига применяется для решения задач оптимального распределения энергии, снижения эксплуатационных затрат и управления энергосистемами. Финансовые и инвестиционные компании также используют этот метод для оптимизации портфелей активов, распределения рисков и поиска эффективных инвестиционных стратегий. В сфере машинного обучения метод помогает в настройке параметров сложных моделей, таких как нейронные сети, позволяя избегать локальных минимумов в нелинейных пространствах.

Разработанный на основе физических процессов, этот метод моделирует принципы отжига металлов — процесса, при котором материал нагревают до высоких температур и затем медленно охлаждают, чтобы достичь состояния с минимальной энергией и более устойчивой структурой. В случае оптимизационной задачи метод имитации отжига стремится найти глобальный минимум целевой функции, исследуя различные состояния и постепенно «охлаждая» поисковое пространство, сужая диапазон возможных решений. Подобная стратегия позволяет методу преодолевать локальные минимумы и находить оптимальные решения там, где другие методы могли бы застрять.

Широкая применимость метода делает его мощным инструментом для решений, где требуется найти баланс между точностью и скоростью вычислений. Благодаря способности избегать локальных минимумов и более гибко исследовать пространство решений, метод имитации отжига успешно решает задачи, которые менее эффективны для традиционных алгоритмов.

1 МЕТОД ИМИТАЦИИ ОТЖИГА

Метод имитации отжига — это алгоритм оптимизации, вдохновленный процессом отжига в металлургии, при котором материал медленно охлаждается для нахождения минимальной энергии в более стабильной конфигурации.

1.1 Описание алгоритма

Принцип работы алгоритма:

- 1. Генерируется случайное решение, которое становится текущим.
- 2. В каждом шаге генерируется новое (рабочее) решение, полученное путём модификации текущего решения.
- 3. Если рабочее решение лучше, оно принимается и становится текущим. Если хуже, решение может быть принято с вероятностью, зависящей от разницы в качестве решения и температуры.
- 4. Температура постепенно снижается, уменьшая вероятность принятия худших решений, что приводит к сужению области поиска и стабилизации алгоритма.
- 5. Алгоритм завершает работу, когда температура становится ниже заданного порогового значения.

1.2 Постановка задачи

Цель работы: реализовать задачу коммивояжера и преобразование Коши методом имитации отжига для нахождения приближённого решения.

Изучить метод имитации отжига, выбрать предметную область для задачи Коммивояжёра и тестовую функцию для оптимизации (нахождение глобального минимума), произвести ручной расчёт двух итераций алгоритма для каждой задачи, разработать программные реализации классического алгоритма

имитации отжига для задачи коммивояжёра и отжига Коши для задачи минимизации функции.

Условие оригинальной задачи коммивояжёра: «Представим себе коммивояжёра, который должен посетить ряд городов, находящихся в разных местах. Его цель — начать и завершить путь в одном и том же городе, посетив каждый из остальных городов ровно один раз и минимизировав при этом общий пройденный путь (или затраты на поездку). Задача заключается в нахождении такого маршрута, который будет иметь минимальную длину среди всех возможных маршрутов, удовлетворяющих этим условиям».

Выбранная предметная область для задачи коммивояжёра: оптимизация маршрута подачи документов в высшие учебные заведения города Москвы.

Условие задачи коммивояжёра для выбранной предметной области: Абитуриент приезжает в Москву для подачи документов в несколько высших учебных заведений. Его цель — начать и завершить путь в отеле, где он остановился, посетить приёмные комиссии всех университетов ровно один раз и минимизировать при этом общее время и затраты на перемещение по городу. Необходимо найти оптимальный маршрут, который позволит посетить все выбранные университеты, минимизируя суммарное время, затраченное на дорогу, учитывая, что каждый университет можно посетить только один раз.

Нахождение глобального минимума функции от многих переменных состоит в поиске точки в многомерном пространстве, где значение функции будет минимальным. Сложность этой задачи состоит в том, что функция может содержать множество локальных минимумов, где производная функция равна нулю, но значение функции не является минимальным.

Выбранная функция для оптимизации: функция Гольдшейна-Прайса (Формула 1.2.1).

$$f(x,y) = [1 + (x + y + 1)^{2}(19 - 14x + 3x^{2} - 14y + 6xy + 3y^{2})][30 + (2x - 3y)^{2}(18 - 32x + 12x^{2} + 48y - 36xy + 27y^{2})].$$
(1.2.1)

Глобальный минимум функции достигается в точке (0; -1) и равен 3. Функция рассматривается на области $-2 \le x, y \le 2$.

1.3 Задача коммивояжёра

1.3.1 Математическая модель

Особенность задачи заключается в том, что её модель представлена в виде ориентированного взвешенного полного графа. Между каждой парой вершин (университетов и отелем) существует направленное ребро с уникальным весом для каждого направления. Это означает, что путь от одной вершины к другой может иметь одну стоимость (время достижения), а обратный путь — совершенно другую. В отличие от неориентированного графа, где вес ребра между двумя вершинами одинаков независимо от направления, в задаче учитываются асимметрии, такие как односторонние улицы, разная интенсивность движения или различия в транспортных затратах по направлению туда и обратно.

Для ручного расчёта число университетов в задаче взято равным шести. С начальной стартовой точкой в отеле граф содержит семь вершин. Для семи вершин число возможных маршрутов может быть рассчитано по Формуле 1.3.1.1.

$$(n-1)! = (7-1)! = 6! = 1 * 2 * 3 * 4 * 5 * 6 = 720$$
 (1.3.1.1)

Для полного взвешенного ориентированного графа, состоящего из семи вершин, число рёбер E, вес которых необходимо заполнить, рассчитано по Формуле 1.3.1.2.

$$E = n * (n - 1) = 7 * 6 = 42$$
 (1.3.1.2)

Местоположение приёмных комиссий университетов и отеля представлено реальными адресами объектов. Адрес объекта представлен названием города, наименованием улицы, номером дома (строения). Допустимо указание почтового индекса. В качестве стартовой точки выбран отель «Звёзды Арбата». Информация о пунктах маршрута отображена в Таблице 1.3.1.1.

Таблица 1.3.1.1 – Характеристики пунктов маршрута

Наименование пункта	Сокращённое	Адрес				
	название					
Отель «Звёзды Арбата»	Отель	Москва, Новый				
		Арбат, 32				
Московский государственный	МГТУ	Москва, 2-я				
технический университет им. Н.Э.		Бауманская				
Баумана		ул., д. 5, стр. 1				
Московский физико-технический	МФТИ	Московская				
институт		область, г.				
		Долгопрудный,				
		Институтский				
		переулок, д. 9.				
Национальный исследовательский	МИФИ	Москва,				
ядерный университет «МИФИ»		Каширское				
		шоссе, 31				
Российская академия народного	РАНХиГС	проспект				
хозяйства и государственной службы при		Вернадского,				
Президенте РФ		84с1, Москва,				
		119606				
Университет науки и технологий	МИСИС	Ленинский				
МИСИС		проспект, 2/4,				
		Москва,				
		119049				
МИРЭА – Российский технологический	АЕЧИМ	проспект				
университет		Вернадского,				
		86с2, Москва				

Для расчёта расстояний между вершинами в графе использовался сервис «Google Maps». Под расстоянием понимается время, необходимое на то, чтобы добраться из одной точки в другую по лучшему маршруту (преимущественно автомобиль). Данные получены 02.11.2024 в 14:15 часов. С учётом времени суток, времени года, погодных условий, пробок и аварий на дорогах, а также прочих факторов полученные сведения о времени на маршрут могут отличаться.

Рассчитанные длины рёбер сведены в Таблицу 1.3.1.2 с указанием сокращённых названий вершин, составляющих ребро.

Таблица 1.3.1.2 – Длины рёбер в графе

Таблица 1.3.1.2 – Длины рёбер в графе Ребро	Длина ребра
Отель - МГТУ	22
Отель - МФТИ	48
Отель - МИФИ	41
Отель - РАНХиГС	26
Отель - МИСИС	9
Отель - МИРЭА	26
МГТУ - Отель	18
МГТУ - МФТИ	46
МГТУ - МИФИ	39
МГТУ - РАНХиГС	42
МГТУ - МИСИС	17
МГТУ - МИРЭА	41
МФТИ - Отель	45
МФТИ - МГТУ	45
МФТИ - МИФИ	79
МФТИ - РАНХиГС	56
МФТИ - МИСИС	50
МФТИ - МИРЭА	56
МИФИ - Отель	34
МИФИ - МГТУ	30
МИФИ - МФТИ	67
МИФИ - РАНХиГС	43
МИФИ - МИСИС	28
МИФИ - МИРЭА	42
РАНХиГС - Отель	33
РАНХиГС - МГТУ	42
РАНХиГС - МФТИ	63
РАНХиГС - МИФИ	44
РАНХиГС - МИСИС	27
РАНХиГС - МИРЭА	9
МИСИС - Отель	14
МИСИС - МГТУ	18
МИСИС - МФТИ	50
МИСИС - МИФИ	33
МИСИС - РАНХиГС	30
МИСИС - МИРЭА	28
МИРЭА - Отель	31
МИРЭА - МГТУ	41
МИРЭА - МФТИ	67
МИРЭА - МИФИ	42
МИРЭА - РАНХиГС	10
МИРЭА - МИСИС	25

Единицей измерения для длины ребра является число минут на дорогу между пунктами. Граф, представляющий модель задачи с заданными рёбрами и вершинами представлен на Рисунке 1.3.1.1.

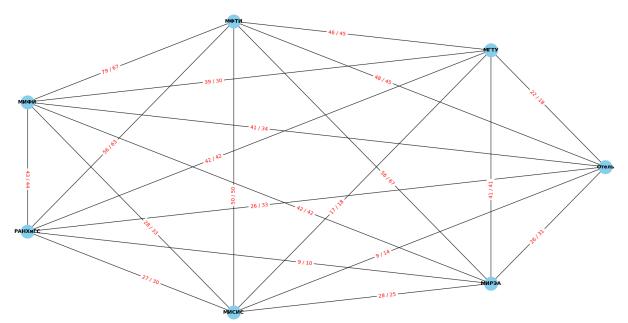


Рисунок 1.3.1.1 – Граф модели задачи

Веса рёбер на графе представлены двумя числами, записанными через косую черту.

1.3.2 Ручной расчёт

Случайным образом составлен первоначальный маршрут (Листинг 1.3.2.1):

Листинг 1.3.2.1 – Первоначальный маршрут

Построенный маршрут становится текущим. Длина полученного пути: S_0 = 26 + 27 + 28 + 41 + 46 + 79 + 34 = 281.

Перейдём к первой итерации алгоритма. За начальную температуру взята $T_0 = 100\,$ °C. Снижение температуры происходит по закону, представленном в Формуле 1.3.2.1.

$$T_{k+1} = 0.5 * T_k \tag{1.3.2.1}$$

Верхняя граница перехода на худшее решение рассчитывается по Формуле 1.3.2.2.

$$h(\Delta E, T) = \exp\left(\frac{-\Delta E}{T}\right) \tag{1.3.2.2}$$

Путём перестановки двух вершин в текущем маршруте получено рабочее решение (Листинг 1.3.2.2).

Листинг 1.3.2.2 – Рабочее решение на первой итерации

Отель -> РАНХИГС -> МГТУ -> МИРЭА -> МИСИС -> МФТИ -> МИФИ -> Отель

Произведён расчёт длины рабочего пути: $S_1 = 26 + 42 + 41 + 25 + 50 + 79 + 34 = 297$.

Длина рабочего пути оказалась больше длины текущего пути, поэтому проводится расчёт вероятности перехода к худшему решению (1.3.2.3).

$$h(\Delta E, T) = \exp\left(\frac{-\Delta E}{T}\right) = \exp\left(\frac{281 - 297}{100}\right) = 0.852143788966$$
 (1.3.2.3)

Вероятность, выданная псевдослучайным генератором чисел от 0 до 1, равна 0.768616527027, что меньше 0.852143788966. Поэтому рабочее решение принимается как лучшее и становится текущим.

В конце итерации температура уменьшается в два раза по сравнению с изначальной: $T_1 = T_0 \, / \, 2 = 100 \, / \, 2 = 50$.

На второй итерации текущее решение модифицировано и получено новое рабочее решение (Листинг 1.3.2.3).

Листинг 1.3.2.3 – Рабочее решение на второй итерации

Отель -> РАНХиГС -> МИФИ -> МИРЭА -> МИСИС -> МФТИ -> МГТУ -> Отель

Произведён расчёт длины рабочего пути: $S_2 = 26 + 44 + 42 + 25 + 50 + 45 + 18 = 250$.

Длина рабочего пути меньше длины текущего пути, поэтому рабочее решение сразу принимается и становится текущим.

В конце второй итерации температура уменьшается в два раза по сравнению с температурой на текущей итерации: $T_2 = T_1 \, / \, 2 = 50 \, / \, 2 = 25$.

1.4 Поиск глобального минимума

В качестве функции для поиска глобального минимума выбрана функция Гольдшейна-Прайса (Формула 1.2.1).

График функции представлен на Рисунке 1.4.1.

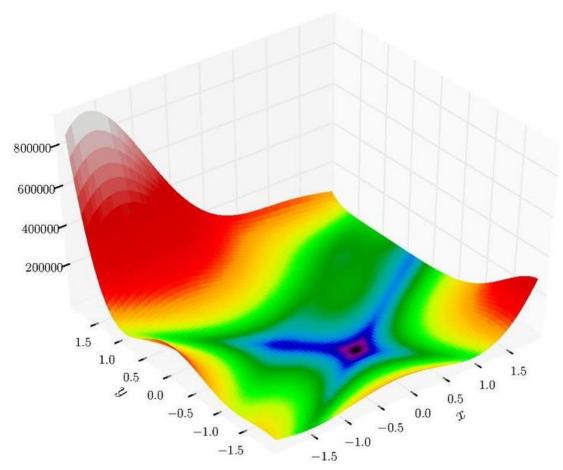


Рисунок 1.4.1 – График функции Гольдшейна-Прайса

Глобальный минимум функции достигается в точке (0; -1) и равен 3. Функция рассматривается на области $-2 \le x, y \le 2$.

Снижение температуры происходит по закону, представленному в Формуле 1.4.1.

$$T_k = \frac{T_0}{k^{\overline{D}}} \tag{1.4.1}$$

Начальная температура $T_0 = 200$ °C.

Текущее решение на каждой итерации генерируется с использованием распределения Коши (Формула 1.4.2), где D=2, так как задача рассматривается в двумерном пространстве.

$$g(x', x, T) = \frac{1}{\pi^D} \prod_{i=1}^D \frac{T}{|x' - x|^2 + T^2}$$
 (1.4.2)

В начале итерации уменьшается температура (Формула 1.4.3):

$$T_1 = \frac{T_0}{k^{\frac{1}{D}}} = \frac{200}{1^{\frac{1}{2}}} = 200 \tag{1.4.3}$$

Случайное решение, которое становится текущим: (1.47, -0.06). Значение функции в этой точке равно 123.72.

Рабочее решение на первой итерации: (1.57, 1.19). Значение функции в этой точке равно 1618.40.

Поскольку рабочее решение оказалось хуже текущего, то проводится расчёт вероятности перехода к этому решению (Формула 1.4.4).

$$h(\Delta E, T_0) = e^{-\frac{\Delta f}{T_0}} = e^{-\frac{1618.40 - 123.72}{200}} \approx 0.000567$$
 (1.4.4)

Вероятность, выданная псевдослучайным генератором чисел от 0 до 1, равна 0.08837, что больше 0.000567. Поэтому рабочее решение отбрасывается.

Перед второй итераций температура вновь уменьшается в соответствии с законом охлаждения Коши (Формула 1.4.5).

$$T_2 = \frac{T_1}{kD} = \frac{200}{22} = 141.42 \tag{1.4.5}$$

Рабочее решение на второй итерации: (1.36, -0.22). Значение функции в этой точке: 344.59.

Рабочее решение оказалось хуже текущего, поэтому проводится расчёт вероятности перехода к этому решению (Формула 1.4.6).

$$h(\Delta E, T_0) = e^{-\frac{\Delta f}{T_0}} = e^{-\frac{344.59 - 123.72}{141.42}} \approx 0.209758$$
 (1.4.6)

Вероятность, выданная псевдослучайным генератором чисел от 0 до 1, равна 0.03872, что меньше 0.209758. Поэтому рабочее решение принимается и становится текущим.

По завершению второй итерации текущим решением является точка (1.36, -0.22). Значение функции в этой точке: 344.59.

1.5 Программная реализация

Разработан класс Vertex, представляющий вершину графа. Экземпляр класса содержит атрибуты name — наименование вершины, short_name — сокращённое название вершины, address — физический адрес объекта.

Реализован класс Graph, который используется для представления модели задачи. Экземпляр класса Graph хранит атрибуты vertices — список экземпляров класса Vertex и adjacency_matrix — двумерный список, представляющий матрицу весов. Класс содержит минимальный набор операций для работы с графом: добавление ребра, добавление вершины, удаление ребра, удаление вершины, отрисовка графа, заполнение матрицы весов из файла. В качестве дополнительной возможности автоматизирован процесс сбора информации о «стоимости» маршрутов средствами библиотеки selenium. Для модуля программы, реализующий метод имитации отжига написан отдельный класс.

Код алгоритма имитации отжига для задачи коммивояжера представлен в Приложении A.

Процесс автоматического заполнения матрицы весов представлен на Рисунке 1.5.1. Функция может не отработать и выбросить исключение из-за плохого интернет-соединения.

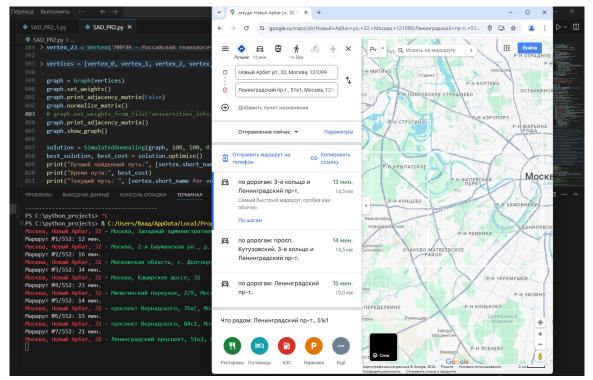


Рисунок 1.5.1 – Автоматическое заполнение матрицы весов

Выведенная матрица весов отображена на Рисунке 1.5.2.

0тель		METY	МФТИ	NONIM	ВШЭ	MENMO	РАНХиГС		MEMY		MNCNC	РУДН	РНИМУ	MAM	MƏM	МГЮА		МПГУ	ниу мгсу	МГЛУ	BABT	PXTY	МИРЭА
0								14															19
16							14																13
13																							31
32																		40					39
23	24	21	45	0			28	28	21		18			43	20		19	30					27
11		10	35		0	24	29		14			31	31	31	16	10		31	20		19	11	30
22	10		43		28	0			14	20				31	26					18			3
23		31	45	29			0		19	25	21			29	31		14						9
10	18			29						19	14	28	29	20				29		14			27
10			39			14	19	19	0	10			21	34	20	10					10	14	21
10			39		14	19		19							14								22
10			38	20	14		21	19					20		14		14						20
27			48	28				29	21	24			24	30		28			41		21	31	6
27			49	28				29	20					29			14		40				5
27		30		45			29	18	31		31	30	29		34					30			29
18				24	16		30	20	20	16	18	31	30	35	0				20		20		29
2		14								10				28		0	18						23
15				20		10			10			14	14		20		0		30				14
27			48					30		28		9		30		29		0	41		20		13
20	30	18		38	20		39		25	25		40	40	32				41	9				38
8				22	14		18	16	4			21	20	30			14	20	24	0			19
13	8	20	34	22	20	12		15	12	15	11	20	19	30	22		14	20		11	0		16
8	20	12	26	31	10			9	14	16	12	31		24				30	18		14	0	26
24	13	29	46	28	31	3	10	27	17	23	20	5	4	28	29	24	12	14	38	20	18	28	0

Рисунок 1.5.2 – Матрица весов для графа из 24 вершин

Матрица весов дополнительно нормализуется после автоматического считывания данных. Отбрасываются окончания «мин» и «ч», соответствующие минутам и часам в пути. Часы при необходимости переводятся в минуты. Полученное число, представленное в строке, приводится к целому типу данных.

Создание и инициализация графа, запуск алгоритма имитации отжига представлены на Рисунке 1.5.3.

```
graph = Graph(vertices)
# graph.set_weights()
# graph.print_adjacency_matrix(False)
# graph.normalize_matrix()
graph.set_weights_from_file('universities_info.csv')
graph.print_adjacency_matrix(False)
graph.show_graph()

solution = SimulatedAnnealing(graph, 100, 100, 0.5)
best_solution, best_cost = solution.optimize()
print("Лучший найденный путь:", ' -> '.join([vertex.short_name for vertex in best_solution]))
print("Время пути:", best_cost)
print("Текущий путь: ", ' -> '.join([vertex.short_name for vertex in solution.current_solution]))
print("Время пути:", solution.current_cost)
```

Рисунок **1.5.3** – Инициализация графа, запуск алгоритма имитации отжига Первые итерации работы алгоритма представлены на Рисунке **1.5.4**.

```
HTECHNICH LITTER

TREMPATION 100 0000000000000

PaGevald ByTh: OTERS > PMBM > PMBMC > PMBMC > PMBM > PMBMC > PMBMC > PMBM > PMBMC > PMBM > PMBMC > PMBM > PMBMC > PMBMC > PMBMC > PMBM > PMBMC >
```

Рисунок **1.5.4** – **Первые итерации алгоритма отжига для задачи коммивояжера** Результат работы алгоритма отжига представлен на Рисунке **1.4.5**.

Рисунок 1.5.5 – Результат работы алгоритма имитации отжига для задачи коммивояжера

Код алгоритма имитации отжига Коши для задачи поиска глобального минимума функции представлен в Приложении Б.

Результат поиска глобального минимума функции Гольдшейна-Прайса методом имитации отжига Коши представлен на Рисунке 1.5.6.

```
Итерация: 2498/2500
Температура: 0.400160096064
Текущее решение: [-0.008263223642874351, -0.9916193067623662]
Текущая стоимость: 3.061069192469
Новое решение: [0.07562553429642183, 1.064750158121837]
Новое значение функции: 29654.027552611853
Вероятность принятия нового решения: 0.000000000000000
Сгенерированное число: 0.522146189600
Итерация: 2499/2500
Температура: 0.400080024008
Текущее решение: [-0.008263223642874351, -0.99<u>1619306762</u>3662]
Текущая стоимость: 3.061069192469
Новое решение: [0.060808597449260926, -0.48792943806039446]
Новое значение функции: 285.433859582785
Вероятность принятия нового решения: 0.0000000000000
Сгенерированное число: 0.888919410777
Итерация: 2500/2500
Температура: 0.400000000000
Текущее решение: [-0.008263223642874351, -0.9916193067623662]
Текущая стоимость: 3.061069192469
Новое решение: [0.5205589642424364, -1.2294874596222]
Новое значение функции: 862.442538187172
Вероятность принятия нового решения: 0.0000000000000
Сгенерированное число: 0.584716308410
Координаты минимума: [-0.008263223642874351, -0.9916193067623662]
Минимальное значение функции: 3.0610691924690476
Координаты текущего решения: [-0.008263223642874351, -0.9916193067623662]
Стоимость текущего решения: 3.0610691924690476
PS C:\python_projects> 🛚
」▲ 0 🐕 0 🏚 🕏 Live Share
```

Рисунок 1.5.6 – Результат работы метода отжига Коши для поиска глобального минимума функции

Параметры запуска алгоритма отжига Коши представлены на Рисунке 1.5.7.

Рисунок 1.5.7 – Параметры для отжига Коши

ЗАКЛЮЧЕНИЕ

В ходе выполнения данной работы изучен метод имитации отжига, произведён его ручной расчёт для решения задачи коммивояжера и задачи поиска глобального минимума функции, а также разработаны программы на языке Python для решения задачи коммивояжера с обходом университетов и минимизации функции Гольдшейна-Прайса.

Основным преимуществом метода имитации отжига является его способность находить глобальные минимумы функций, даже если пространство решений содержит несколько локальных минимумов, что делает его полезным в сложных задачах оптимизации. Однако алгоритм зависит от корректного выбора параметров, таких как начальная температура и скорость её снижения, так как это влияет на вероятность принятия худших решений и, соответственно, на качество и скорость сходимости.

СПИСОК ИНФОРМАЦИОННЫХ ИСТОЧНИКОВ

- 1. Сорокин, А. Б. Введение в роевой интеллект: теория, расчеты и приложения [Электронный ресурс]: Учебно-методическое пособие / А. Б. Сорокин Москва: Московский технологический университет (МИРЭА), 2019.
- 2. Пряжников, А. А. Имитация отжига: простое объяснение метода и его применение [Электронный ресурс]. URL: https://pryazhnikov-com.turbopages.org/pryazhnikov.com/s/notes/simulated-annealing/ (Дата обращения: 02.11.2024).
- 3. Google Maps. [Электронный ресурс]. URL: https://maps.google.com (Дата обращения: 06.11.2024).
- 4. Сорокин, А. Б. Безусловная оптимизация : учебно-методическое пособие / А. Б. Сорокин, О. В. Платонова, Л. М. Железняк ; Министерство науки и высшего образования Российской Федерации, Федеральное государственное бюджетное образовательное учреждение высшего образования «МИРЭА Российский технологический университет» (РТУ МИРЭА). Москва : МИРЭА Российский технологический университет, 2020.

приложения

Приложение A — Код реализации метода имитации отжига для задачи коммивояжёра

Приложение Б — Код реализации метода имитации отжига Коши для задачи поиска глобального минимума функции

Приложение А

Код реализации метода имитации отжига для задачи коммивояжёра

Листинг A – Реализация метода имитации отжига для задачи коммивояжёра

```
import random
import math
import certifi
import time
import csv
import re
import time
import functools
import matplotlib.pyplot as plt
import networkx as nx
from selenium import webdriver
from selenium.webdriver.common.by import By
from selenium.webdriver.common.keys import Keys
from selenium.webdriver.support.ui import WebDriverWait
from selenium.webdriver.support import expected conditions as EC
from dataclasses import dataclass, field
from tabulate import tabulate
from typing import List, Tuple
chrome options = webdriver.ChromeOptions()
chrome_options.add_argument('--ignore-certificate-errors')
chrome_options.add_argument('--ignore-ssl-errors')
chrome options.add experimental option(
    "excludeSwitches", ['enable-automation', 'enable-logging'])
@dataclass
class Vertex:
    '''Класс для представления узла графа, который включает название,
сокращенное имя и адрес.'''
   name: str
   short name: str = field(compare=False)
   address: str
   is visited: bool = field(default=False, repr=False,
                            compare=False, init=False)
    def __str__(self) -> str:
       return self.short name
class Graph:
         init (self, vertices: List[Vertex]):
        \overline{\phantom{a}}'''Инициализирует граф с заданными узлами и матрицей смежности. '''
        self.vertices = vertices
        self.adjacency matrix: List[List[int]] = [[1 if i != j else 0 for j in
range(
           len(vertices))] for i in range(len(vertices))]
    @property
    def vertices(self) -> List[Vertex]:
       return self. vertices
    @vertices.setter
    def vertices(self, vertices: List[Vertex]) -> None:
        self. vertices = vertices
    @property
```

```
def adjacency matrix(self) -> List[List[int]]:
        return self. adjacency matrix
    @adjacency matrix.setter
    def adjacency matrix(self, adjacency matrix: List[List[int]]) -> None:
        self. adjacency_matrix = adjacency_matrix
    def show graph(self):
        '''Рисует граф, используя текущую матрицу весов.'''
        G = nx.Graph()
        for i, row in enumerate(self.adjacency matrix):
            for j, weight in enumerate(row):
                if i < j and (weight != 0 or self.adjacency matrix[j][i] != 0):
                    G.add edge(self.vertices[i].short name,
self.vertices[j].short name,
                            weight ab=weight,
weight ba=self.adjacency matrix[j][i])
        pos = nx.circular layout(G)
        nx.draw(G, pos, with labels=True, node size=700, node color="skyblue",
font_size=10, font weight="bold")
        edge labels = \{\}
        for u, v, d in G.edges(data=True):
            edge labels[(u, v)] = f"{d['weight ab']} / {d['weight ba']}"
        nx.draw networkx edge labels(G, pos, edge labels=edge labels,
font color="red", label pos=0.6)
        plt.show()
    def print adjacency matrix(self, show routes = True) -> None:
        '''Выводит матрицу смежности в консоль.'''
        column names = [vertex.short name for vertex in self.vertices]
        table = tabulate(self.adjacency matrix, headers=column names,
                         tablefmt='simple', maxcolwidths=3)
        print(table)
        if show routes:
            for i, vertex i in enumerate(self.vertices):
                for j, vertex j in enumerate(self.vertices):
                    if i != j and self.adjacency matrix[i][j] > 0:
                        print(f'Длина ребра от {vertex i.short name} до
{vertex j.short name}: {self.adjacency matrix[i][j]}')
    @staticmethod
    def timer(func):
        @functools.wraps(func)
        def wrapper(*args, **kwargs):
            start = time.perf counter()
            val = func(*args, **kwargs)
            end = time.perf counter()
            work time = end - start
            print(f'Время выполнения {func. name }: {round(work time, 4)}
сек.')
            return val
        return wrapper
    @timer
    def set weights(self, gui: bool = True) -> None:
        '''Заполняет матрицу смежности временем достижения между узлами,
используя Google Maps.'''
        if not gui:
            chrome options.add argument('--headless')
        with webdriver.Chrome(options=chrome options) as browser:
            url = 'https://www.google.ru/maps'
```

```
browser.get(url)
            route = WebDriverWait(browser, 3).until(
                EC.element to be clickable((By.CLASS NAME, 'hArJGc')))
            route.click()
            time.sleep(0.5)
            k = 1
            for vertex i in self.vertices:
                for vertex j in self.vertices:
                    if vertex i != vertex j:
                        print(f'\033[91m\{vertex i.address\}\033[0m -
\033[92m{vertex j.address}\033[0m')
                        departure point = WebDriverWait(browser, 10).until(
                            EC.element to be clickable ((By.CLASS NAME, 'tactile-
searchbox-input')))
                        departure point.clear()
                        departure point.send keys(vertex i.address)
                        destination point = WebDriverWait(browser, 10).until(
                            EC.element to be clickable ((By.CSS SELECTOR, '[aria-
controls="sbsg51"]')))
                        destination point.clear()
                        destination_point.send_keys(vertex_j.address)
                        destination point.send keys (Keys.ENTER)
                        result = WebDriverWait(browser, 10).until(
                            EC.element to be clickable ((By.CLASS NAME,
'Fk3sm'))).text
                        print(f'Маршрут №{
                              k}/{len(self.vertices) ** 2 - len(self.vertices)}:
{result}')
                        self.adjacency matrix[self.vertices.index(
                            vertex i)][self.vertices.index(vertex j)] = result
                        k += 1
    def set weights from file(self, filename: str) -> None:
        '''Устанавливает веса из файла с матрицей смежности.'''
        with open(filename, 'r', encoding='utf-8') as file:
            reader = csv.reader(file)
            self.adjacency matrix = [[int(i) for i in row] for row in reader]
    def delete vertex(self, vertex: Vertex) -> None:
        '''Удаляет узел и соответствующие ребра из графа.'''
            vertex index = self.vertices.index(vertex)
        except ValueError:
            return
        self.vertices.remove(vertex)
        self.adjacency matrix = [
            row[:vertex index] + row[vertex index+1:] for row in
self.adjacency matrix
        self.adjacency matrix = [
            row for i, row in enumerate(self.adjacency matrix) if i !=
vertex index
    def delete edge(self, first vertex: Vertex, second vertex: Vertex) -> None:
        '''Удаляет ребро между двумя узлами.'''
            first index = self.vertices.index(first vertex)
            second index = self.vertices.index(second vertex)
        except ValueError:
            return
```

```
self.adjacency matrix[first index][second index] = 0
        self.adjacency matrix[second index][first index] = 0
    def set edge(self, first vertex: Vertex, second vertex: Vertex, value: int)
-> None:
        '''Устанавливает вес ребра между двумя узлами.'''
        try:
            first vertex index = self.vertices.index(first vertex)
            second vertex index = self.vertices.index(second vertex)
        except ValueError:
            return
        self.adjacency_matrix[first_vertex_index][second_vertex_index] = value
        self.adjacency matrix[second vertex index][first vertex index] = value
    def add vertex(self, vertex: Vertex) -> None:
        '''Добавляет новый узел и обновляет матрицу смежности.'''
        self.vertices.append(vertex)
        self.adjacency matrix.append(
            [1 for in range(len(self.vertices) - 1)])
        for i in range(len(self.vertices) - 1):
            self.adjacency matrix[i].append(1)
        self.adjacency matrix[len(self.vertices) - 1].append(0)
    def calculate cost(self, path: List[Vertex]) -> Tuple[int, str]:
        '''Вычисляет стоимость (длину) маршрута для заданного пути.'''
        cost = 0
        calculations = []
        for i in range(len(path) - 1):
            v from = self.vertices.index(path[i])
            v to = self.vertices.index(path[i + 1])
            weight = self.adjacency matrix[v from][v to]
            calculations.append(str(weight))
            cost += weight
        return to start = self.adjacency matrix[self.vertices.index(
            path[-1])][self.vertices.index(path[0])]
        calculations.append(str(return to start))
        cost += return to start
        return cost, " + ".join(calculations) + f" = {cost}"
    def normalize matrix(self):
        '''Нормализует матрицу весов'''
        for i in range(len(self.adjacency matrix)):
            for j in range(len(self.adjacency matrix)):
                value = str(self.adjacency matrix[i][j])
                if re.fullmatch(r'\d+ \u \d+ \mbox{мин.}', value):
                    hours = int(re.search(r'\d+ \Psi',
value).group().removesuffix('ч'))
                    minutes = int(re.search(r'\d+ мин.',
value).group().removesuffix('мин.'))
                    new value = hours * 60 + minutes
                elif re.fullmatch(r'\d ч.', value):
                    new value = int(value.removesuffix('u.')) * 60
                    new value = int(value.removesuffix('мин.'))
                self.adjacency matrix[i][j] = new value
    def save matrix to csv(self, filename: str) -> None:
        '''Сохраняет матрицу весов в файл.'''
        with open(filename, 'w', newline = '', encoding='utf-8') as file:
            writer = csv.writer(file)
            for row in self.adjacency matrix:
```

```
writer.writerow(row)
class SimulatedAnnealing:
        init (self, graph, k max: int, T: int | float, alpha: float):
        Параметры:
            graph (Graph): Граф, на котором будет выполняться алгоритм.
            k max (int): Максимальное количество итераций.
            T (int): Начальная температура.
            alpha (float): Параметр уменьшения температуры.
        self.graph = graph
        self.k max = k max
        self.T = T
        self.alpha = alpha
        self.current solution = self.random solution()
        self.current_cost, _ = self.graph.calculate_cost(self.current_solution)
        self.best solution = self.current solution[:]
        self.best cost = self.current cost
    def random solution(self) -> List[Vertex]:
        '''Генерирует случайное начальное решение.'''
        solution = list(self.graph.vertices[1:])
        random.shuffle(solution)
        return [self.graph.vertices[0]] + solution
    def neighbour(self, solution: List[Vertex]) -> List[Vertex]:
        '''Модифицирует текущее решение.'''
        new solution = solution[1:]
        i, j = random.sample(range(len(new_solution)), 2)
        new solution[i], new solution[j] = new solution[j], new solution[i]
        return [solution[0]] + new solution
    def acceptance probability(self, delta e: float) -> float:
        '''Вычисляет вероятность принятия нового решения.'''
        return 1.0 if delta e < 0 else math.exp(-delta e / self.T)
    def optimize(self) -> Tuple[List[Vertex], int]:
        '''Запускает оптимизацию методом имитации отжига и возвращает лучшее
найденное решение.'''
        k = 0
        while self.T > 1e-10 and k < self.k max:
            new solution = self.neighbour(self.current solution)
            new cost, new calculation = self.graph.calculate cost(new solution)
            delta e = new cost - self.current cost
            print(f"Итерация: \{k + 1\}/\{\text{self.k max}\}")
            print(f"Температура: {self.T:.12f}")
            print("Рабочий путь:", ' -> '.join([vertex.short name for vertex in
new_solution]))
            print("Расчёт длины рабочего пути:", new calculation)
            print(f"Длина рабочего пути: {new cost}")
            print("Текущий путь:", ' -> '.join([vertex.short name for vertex in
self.current_solution]))
            current calculation =
self.graph.calculate cost(self.current solution)[1]
            print("Расчёт длины текущего пути:", current_calculation)
            print(f"Длина текущего пути: {self.current cost}")
            print(f'Разность энергий: {delta e}')
            acceptance probability = self.acceptance probability(delta e)
            print(f'Вероятность перехода в новое состояние:
{acceptance probability:.12f}')
```

```
random num = random.random()
            print(f'Сгенерированное случайное число: {random num:.12f}')
            print('-' * 40)
            if acceptance probability > random num:
                if delta e >= 0:
                    print('\033[95m' +'Принято худшее решение' + '\033[0m')
                self.current solution = new solution
                self.current cost = new cost
                if new cost < self.best cost:</pre>
                    self.best solution = new solution
                    self.best cost = new cost
            self.T *= self.alpha
            k += 1
        return self.best solution, self.best cost
vertex 0 = Vertex('Звезды Арбата',
                  'Отель',
                  'Москва, Новый Арбат, 32')
vertex 1 = Vertex('Московский государственный университет им. М.В. Ломоносова',
                  'МГУ',
                  'Москва, Западный административный округ, район Раменки,
территория Ленинские Горы, 1, стр. 52')
vertex 2 = Vertex('Московский государственный технический университет им. Н.Э.
Баумана',
                  'MTTY',
                  'Москва, 2-я Бауманская ул., д. 5, стр. 1')
vertex 3 = Vertex('Московский физико-технический институт',
                  'МФТИ',
                  'Московская область, г. Долгопрудный, Институтский переулок,
д. 9.')
vertex 4 = Vertex('Национальный исследовательский ядерный университет «МИФИ»',
                  'МИФИ',
                  'Москва, Каширское шоссе, 31')
vertex 5 = Vertex('Высшая школа экономики',
                  'вшэ',
                  'Милютинский переулок, 2/9, Москва, 101000')
vertex 6 = Vertex('Московский государственный институт международных отношений
МИД РФ',
                  'MTMMO',
                  'проспект Вернадского, 76кГ, Москва, 119454')
vertex 7 = Vertex('Российская академия народного хозяйства и государственной
службы при Президенте РФ',
                  'РАНХиГС',
                  'проспект Вернадского, 84с1, Москва, 119606')
vertex 8 = Vertex('Финансовый университет при Правительстве РФ',
                  'Ленинградский проспект, 51к1, Москва, 125167')
vertex 9 = Vertex('Первый Московский государственный медицинский университет им.
И.М. Сеченова',
                  'MTMY',
                  'Трубецкая улица, 8c2, Москва, 119048')
```

```
vertex 10 = Vertex('Российский экономический университет им. Г.В. Плеханова',
                   'РЭУ',
                   'Стремянный переулок, 36, Москва, 115054')
vertex 11 = Vertex ('Университет науки и технологий МИСИС',
                   'MMCMC',
                   'Ленинский проспект, 2/4, Москва, 119049')
vertex 12 = Vertex ('Российский университет дружбы народов',
                    'РУДН',
                   'улица Миклухо-Маклая, 6, Москва, 117198')
vertex 13 = Vertex ('Российский национальный исследовательский медицинский
университет им. Н.И. Пирогова',
                   'РНИМУ',
                   'улица Островитянова, 1с7, Москва, 117513')
vertex 14 = Vertex ('Московский авиационный институт',
                   'МАИ',
                   'Волоколамское шоссе, 4к6, Москва, 125310')
vertex 15 = Vertex('Национальный исследовательский университет «МЭИ»',
                   'МЭМ',
                   'Красноказарменная ул., 17 строение 1Г, Москва, 111250')
vertex 16 = Vertex('Московский государственный юридический университет им. О.Е.
Кутафина',
                   'МГЮА',
                   'Садовая-Кудринская улица, 9с1, Москва, 123242')
vertex 17 = Vertex('Российский государственный университет нефти и газа им. И.
М. Губкина',
                   'РГУ',
                   'Ленинский проспект, 65к1, Москва, 119296')
vertex 18 = Vertex('Московский педагогический государственный университет',
                   'проспект Вернадского, 88, Москва, 119571')
vertex 19 = Vertex ('Национальный исследовательский Московский государственный
строительный университет',
                   'НИУ МГСУ',
                   'Ярославское шоссе, 26к1, Москва, 129337')
vertex 20 = Vertex ('Московский государственный лингвистический университет',
                   'МГЛУ',
                   'улица Остоженка, 38с1, Москва, 119034')
vertex 21 = Vertex('Всероссийская академия внешней торговли',
                   'BABT',
                   'Воробьёвское шоссе, 6А, Москва, 119285')
vertex 22 = Vertex ('Российский химико-технологический университет им. Д.И.
Менделеева',
                   'PXTY',
                   'Миусская площадь, 9, Москва')
vertex 23 = Vertex('MИРЭА - Российский технологический университет',
                   'MMP9A',
                   'проспект Вернадского, 86с2, Москва')
```

Окончание Листинга А

```
vertices = [vertex 0, vertex 1, vertex 2, vertex 3, vertex 4,
            vertex 5, vertex 6, vertex 7, vertex 8, vertex 9,
            vertex 10, vertex 11, vertex 12, vertex 13, vertex 14,
            vertex 15, vertex 16, vertex 17, vertex 18, vertex 19,
            vertex 20, vertex 21, vertex 22, vertex 23]
graph = Graph(vertices)
# graph.set weights()
# graph.print adjacency matrix(False)
# graph.normalize matrix()
graph.set weights from file('universities info.csv')
graph.print adjacency matrix(False)
graph.show graph()
solution = SimulatedAnnealing(graph, 100, 100, 0.5)
best solution, best cost = solution.optimize()
print("Лучший найденный путь:", ' -> '.join([vertex.short_name for vertex in
best solution]))
print("Время пути:", best cost)
print("Текущий путь: ", ' -> '.join([vertex.short name for vertex in
solution.current solution]))
print ("Время пути:", solution.current cost)
# test graph = Graph([vertex 0, vertex 2, vertex 3, vertex 4, vertex 7,
vertex_11, vertex 23])
# test graph.set weights()
# test graph.print adjacency matrix(False)
# test graph.normalize matrix()
# test_graph.save_matrix_to csv('shit.csv')
# # test graph.set weights from file('universities test.csv')
# test graph.print adjacency matrix()
# test graph.show graph()
# sol = SimulatedAnnealing(test graph, 100, 100, 0.5)
# best solution, best cost = sol.optimize()
# print("Лучший найденный путь:", ' -> '.join([vertex.short name for vertex in
best solution]))
# print("Время пути:", best cost)
# print("Текущий путь: ", ' -> '.join([vertex.short name for vertex in
sol.current solution]))
# print("Время пути:", sol.current cost)
```

Приложение Б

Код реализации метода имитации отжига Коши для задачи поиска глобального минимума функции

Листинг $\mathit{Б}-\mathit{Peanusauus}$ метода имитации отжига Коши для задачи поиска глобального минимума

```
from typing import Callable, List, Tuple
import random
import math
class SimulatedAnnealing:
    def init (self, func: Callable[..., float], bounds: List[Tuple[float,
float]], k max: int, T0: float):
        '''Инициализирует алгоритм имитации отжига с заданной целевой функцией,
        границами поиска, максимальным числом итераций и начальной температурой.
        Параметры:
            func (Callable[[float, float], float]): Целевая функция, минимизация
которой требуется.
            bounds (List[Tuple[float, float]]): Границы для каждой переменной в
формате [(min, max), ...].
            k max (int): Максимальное количество итераций.
            TO (float): Начальная температура.
        . . .
        self.func = func
        self.bounds = bounds
        self.k max = k max
        self.T0 = T0
        self.D = len(bounds) # Размерность пространства состояний
        self.current solution = self.random solution()
        self.current cost = self.func(*self.current solution)
    def random solution(self) -> List[float]:
        '''Генерирует случайное начальное решение в пределах указанных границ.
        Возвращает:
            List[float]: Список значений переменных, представляющих решение.
        return [random.uniform(b[0], b[1]) for b in self.bounds]
    @staticmethod
    def cauchy distribution(x: float, main x: float, temperature: float) ->
float:
        '''Вычисляет распределение Коши для данной точки.
        Параметры:
            х (float): Точка, в которой вычисляется распределение.
            main x (float): Основная точка, определяющая центр распределения.
            temperature (float): Текущая температура.
        Возвращает:
            float: Значение распределения.
        return (1 / math.pi) * temperature / ((x - main x) ** 2 + temperature **
2)
    def generate solution(self, temperature: float) -> List[float]:
        '''Генерирует новое решение на основе текущего, используя распределение
Коши.
        Параметры:
            temperature (float): Текущая температура.
        Возвращает:
```

```
List[float]: Новое решение.
        new solution = []
        for i in range(self.D):
            while True:
                main x = self.current solution[i]
                new x = random.uniform(self.bounds[i][0], self.bounds[i][1])
                p distribute = self.cauchy distribution(
                    new x, main x, temperature)
                p = random.random()
                if p <= p distribute:
                    new solution.append(new x)
                    break
        return new solution
    def temperature(self, k: int) -> float:
        '''Вычисляет температуру на текущей итерации.
        Параметры:
            k (int): Текущий номер итерации.
        Возвращает:
            float: Значение температуры.
        return self.T0 / (k ** (1 / self.D))
    def acceptance probability(self, e old: float, e new: float, T: float) ->
float:
        '''Вычисляет вероятность принятия нового решения.
        Параметры:
            e old (float): Энергия текущего решения.
            e new (float): Энергия нового решения.
            T (float): Текущая температура.
        Возвращает:
            float: Вероятность принятия нового решения.
        if e new < e old:
            return 1.0
        return math.exp(-(e new - e old) / T)
    def optimize(self) -> Tuple[List[float], float]:
        '''Запускает алгоритм оптимизации для поиска минимального значения
функции.
        Возвращает:
            Tuple[List[float], float]: Координаты минимального решения и
значение функции в этой точке.
        best solution = self.current solution
        best cost = self.current cost
        k = \overline{1}
        while k <= self.k max:
            T = self.temperature(k)
            new solution = self.generate solution(T)
            new cost = self.func(*new solution)
            print(f"Итерация: {k}/{self.k max}")
            print(f"Температура: {T:.12f}")
            print("Текущее решение:", self.current solution)
            print(f"Текущая стоимость: {self.current cost:.12f}")
            print("Новое решение:", new solution)
            print(f"Новое значение функции: {new cost:.12f}")
            acceptance_probability = self.acceptance_probability(
                self.current cost, new cost, T)
            print(f"Вероятность принятия нового решения: {
```

Окончание Листинга Б

```
acceptance probability:.12f}")
            random num = random.random()
            print(f"Стенерированное число: {random num:.12f}")
            if acceptance probability >= random num:
                if new cost - self.current cost > 0:
                    print('\033[95m' + 'Принято худшее решение' + '\033[0m')
                self.current solution = new solution
                self.current_cost = new_cost
                if new cost < best cost:</pre>
                    best solution = new solution
                    best cost = new cost
            print('-' * 40)
            k += 1
        return best solution, best cost
# Функция Гольдштейна-Прайса
def goldstein price(x: float, y: float) -> float:
    term1 = (\overline{1} + (x + y + 1)**2 * (19 - 14*x + 3*x**2 - 14*y + 6*x*y + 3*y**2))
    term2 = (30 + (2*x - 3*y)**2 * (18 - 32*x +
             12*x**2 + 48*y - 36*x*y + 27*y**2))
    return term1 * term2
bounds = [(-2, 2), (-2, 2)]
solution = SimulatedAnnealing(goldstein price, bounds, k max=2500, T0=20)
result = solution.optimize()
print("Координаты минимума:", result[0])
print("Минимальное значение функции:", result[1])
print("Координаты текущего решения:", solution.current_solution)
print("Стоимость текущего решения:", solution.current cost)
```