データサイエンス『実践コース』

数理工学PBL

Day 2-2: アテンション

東北大学 小池 敦

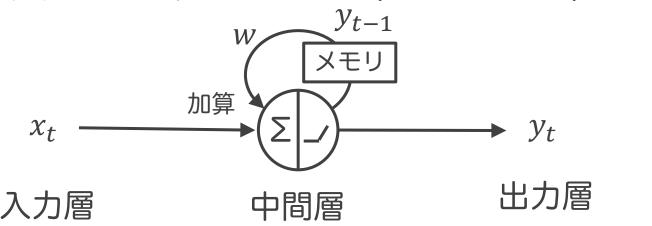
概要

- ●目標
 - 文の内容を把握するような深層学習モデルを作る
- 内容
 - 再帰型ニューラルネットワーク(RNN)
 - エンコーダー・デコーダーモデル
 - アテンション
 - セルフアテンションとTransformer

再帰型ニューラルネットワーク

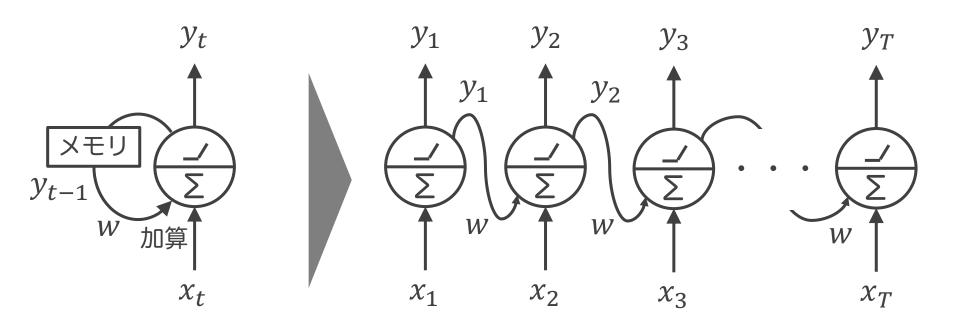
再帰型ニューラルネットワーク (RNN)

- 内部に循環構造を持つニューラルネットワーク
- タイムステップごとにひとつの入力
 - ユニットはメモリを持ち、前の時刻の値を出力
- 可変長の時系列データ(や自然言語)を扱える

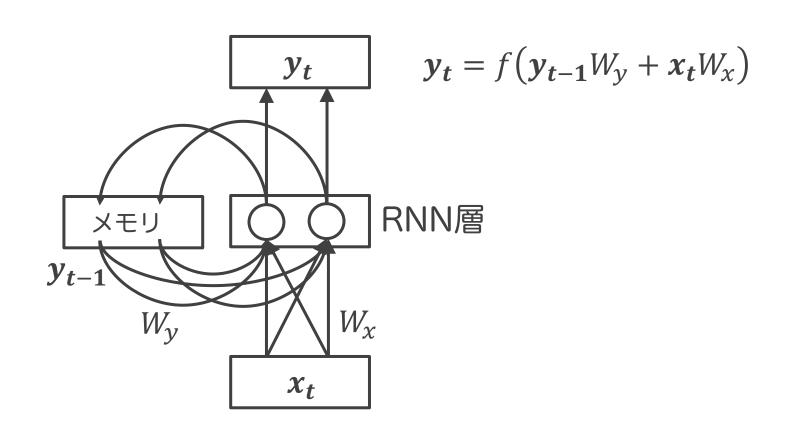


RNNのアンロール

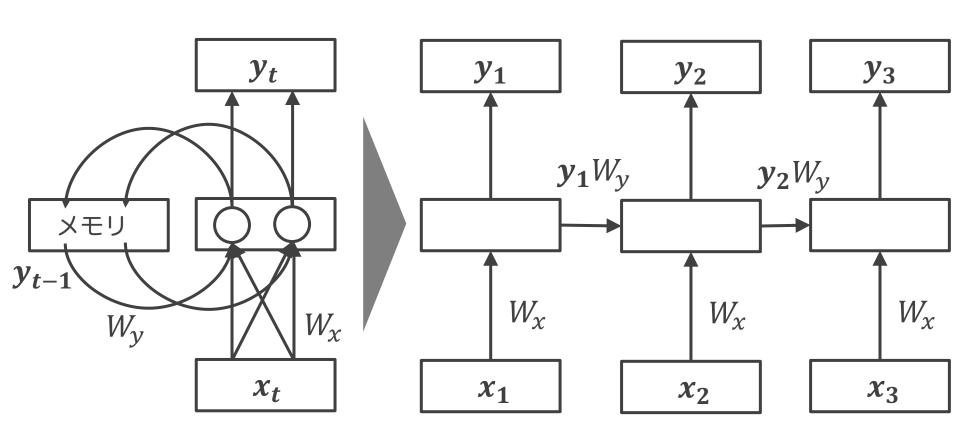
RNNを巡回構造を使わず表現



RNNの行列表現

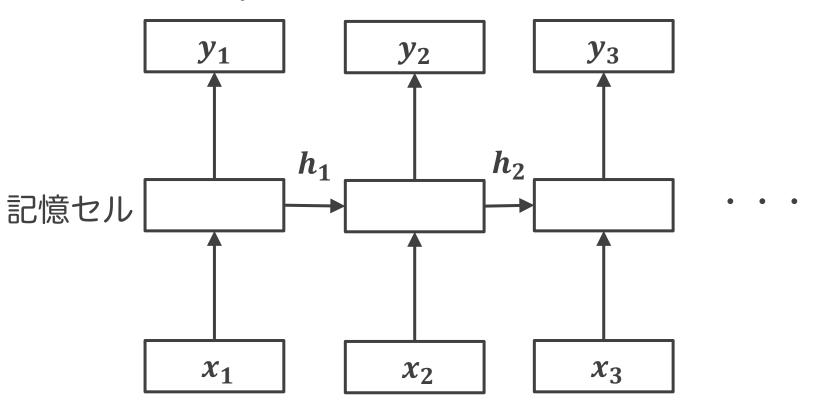


RNN層のアンロール



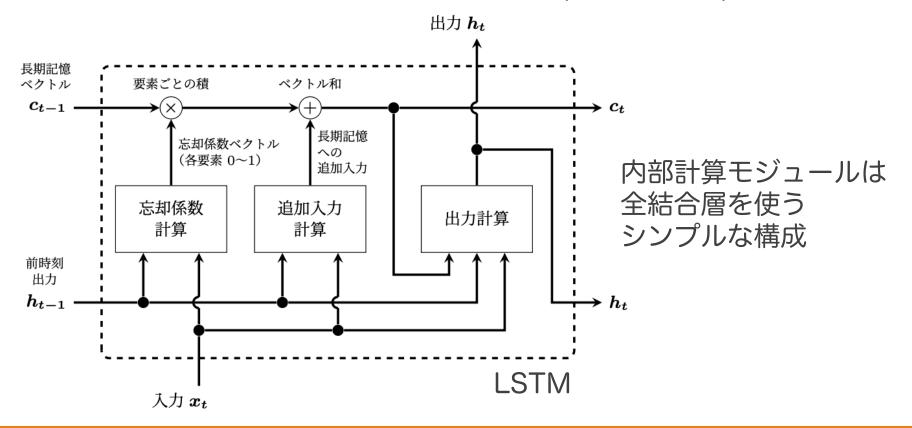
記憶セル

• $f(y_{t-1}W_y + x_tW_x)$ を一般化して h_{t-1} を再帰させる



LSTM

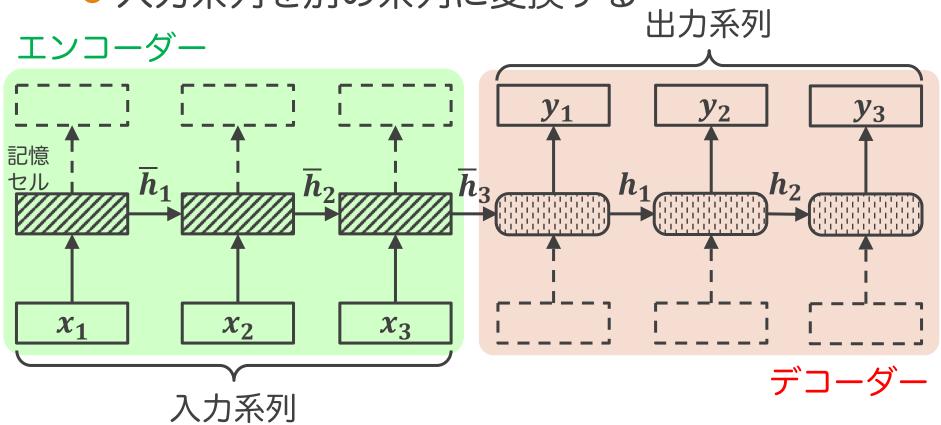
● 長期記憶に優れた記憶セル (詳細省略)



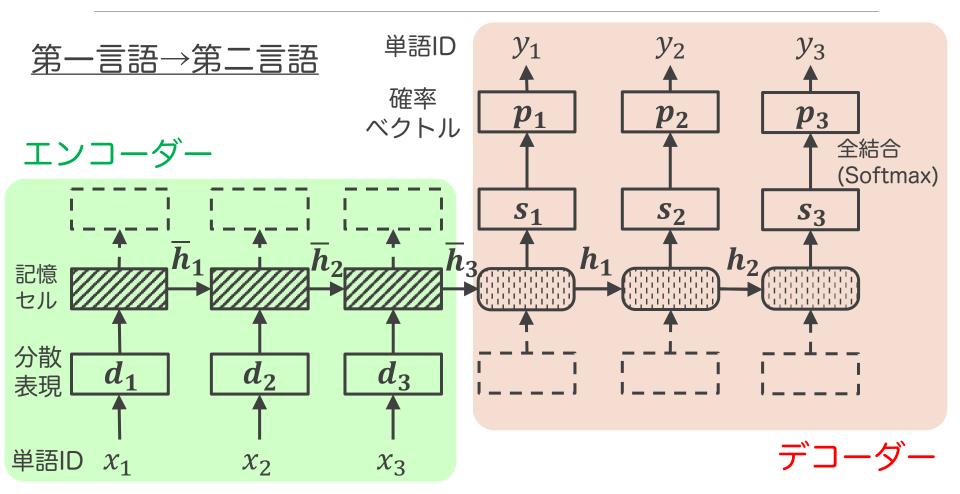
エンコーダー・デコーダー モデル

エンコーダー・デコーダーモデル

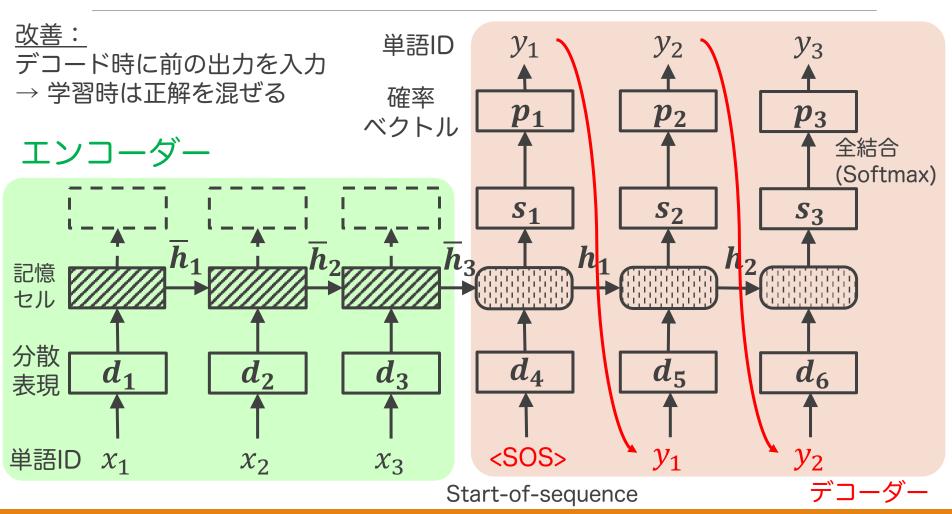
● 入力系列を別の系列に変換する



エンコーダー・デコーダーモデル による機械翻訳



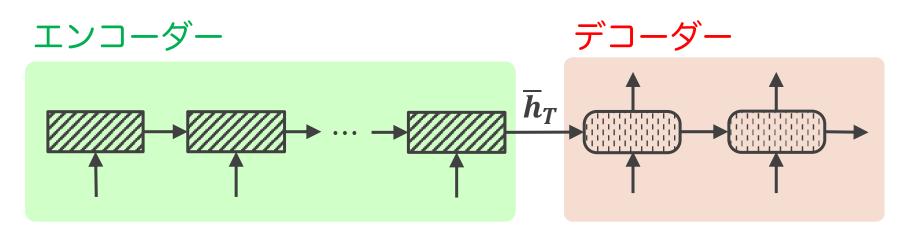
エンコーダー・デコーダーモデル による機械翻訳



アテンション

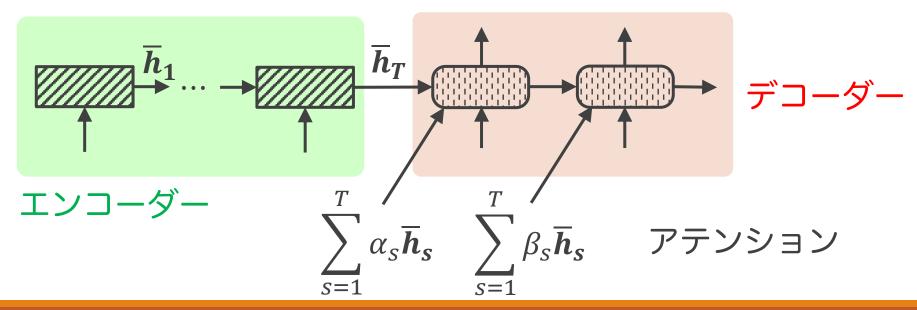
背景

- ullet エンコーダー・デコーダーモデルでは, エンコーダーの最終状態 \overline{h}_T のみをデコーダーに渡す
- ightarrow 学習により、 \overline{h}_T は元の文の意味全体を含むようになる
- ightarrow しかし文が長くなると、 \overline{h}_T にすべての文意を 詰め込むことは困難になり、翻訳性能が下がる



アテンションとは?

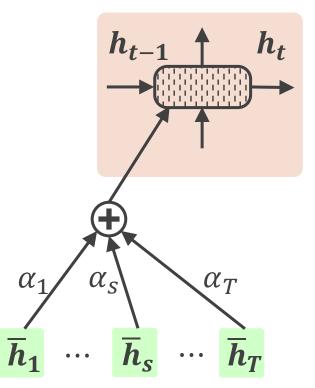
デコーダーの各時刻に
 エンコーダーの中間状態 \overline{h}_s ($s=1,\cdots,T$)の凸結合を渡す
 → 文が長くなっても翻訳性能が落ちない
 (アテンションに訳すべき内容が含まれていると考えられる)



翻訳前の各単語

凸結合の係数

ullet 前時刻の状態 h_{t-1} と \overline{h}_s が類似 o 係数大 似てない o 係数小

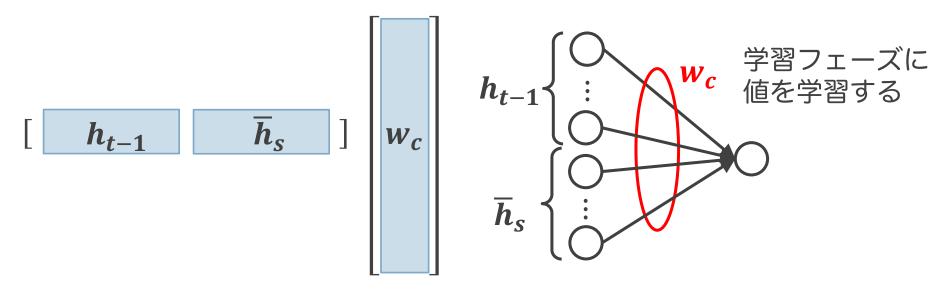


$$h_{t-1}$$
と $\overline{h}_1,\cdots,\overline{h}_s,\cdots,\overline{h}_T$ の類似度スコア: $[e_1,\cdots,e_s,\cdots,e_T]$

⇒ □結合化

$$[\alpha_1, \cdots, \alpha_s, \cdots, \alpha_T]$$
= Softmax[$e_1, \cdots, e_s, \cdots, e_T$]

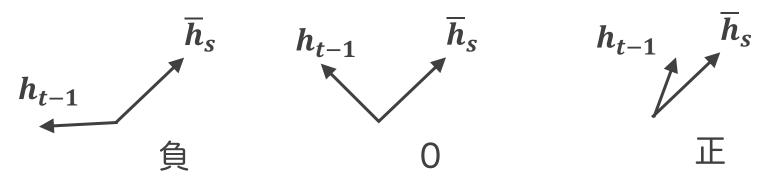
- ullet h_{t-1} , \overline{h}_s は横ベクトルとする $^{ imes}$
- ullet 連結注意: $ig[hat{h_{t-1}} ar{h}_sig]w_c$



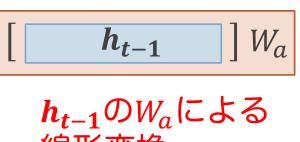
• 内積注意 [Luong 2015]: $h_{t-1}\overline{h}_s^T$

つまり h_{t-1} と $ar{h}_s$ の内積

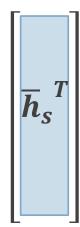
内積の値



ullet 一般注意(Transformer等): $h_{t-1}W_a\overline{h}_s^T$



線形変換



つまり $h_{t-1}W_a$ と \overline{h}_s の内積

 W_a は学習フェーズに学習する

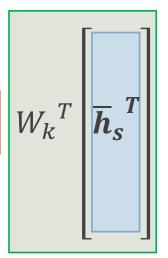
直感的なイメージ:

 h_{t-1} をターゲット言語の世界からソース言語の世界に 変換 (W_a) してから \overline{h} との内積をとる

- Transformerで使用する一般注意
 - $oldsymbol{h_{t-1}}$ と $\overline{h_s}$ のそれぞれを異なる行列で線形変換してから内積を計算する

 h_{t-1} の W_q による 線形変換

$$\begin{bmatrix} h_{t-1} \end{bmatrix} W_q$$



 $ar{h}_s$ の W_k による 線形変換の転置

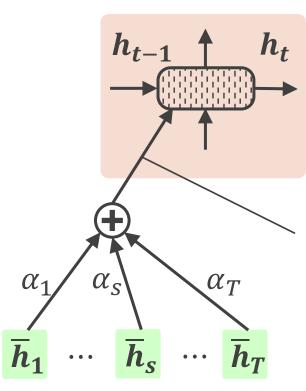
クエリ キー

$$h_{t-1}W_q$$
と \overline{h}_sW_k の内積

$$= (h_{t-1}W_q)(\overline{h}_sW_k)^T$$

$$= h_{t-1}W_qW_k^T\overline{h}_s^T$$

解釈



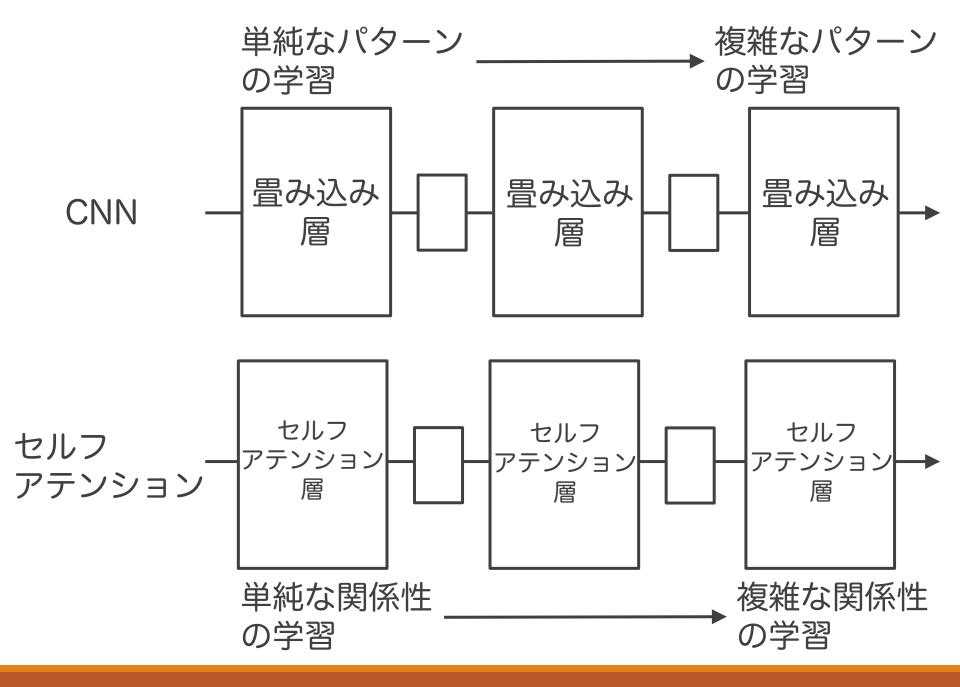
時刻 t で翻訳すべき単語の情報を デコーダーに伝えている

- \Rightarrow もはや h_{t-1} は不要?
- ⇒ Transformer (「Attention is all you need」)

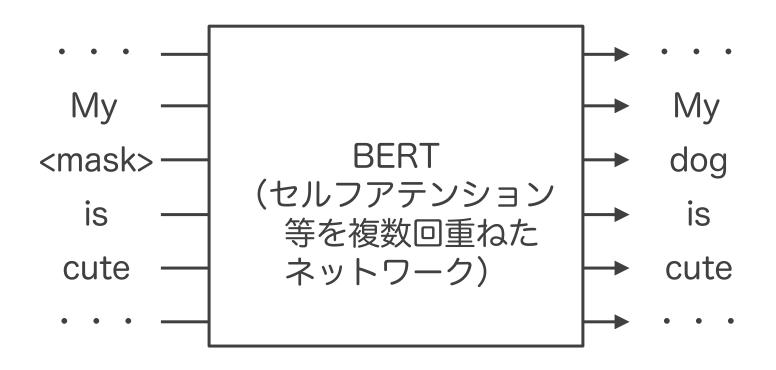
セルフアテンション

セルフアテンション

- 言語間の単語の類似性でなく, 同一言語内で、文の単語間の関係性を学習する
 - 。修飾語と被修飾語
 - ・主語と述語
 - 「それ」とそれが指し示す名詞
- セルフアテンション層を繰り返すことでより複雑な関係性を学習できる

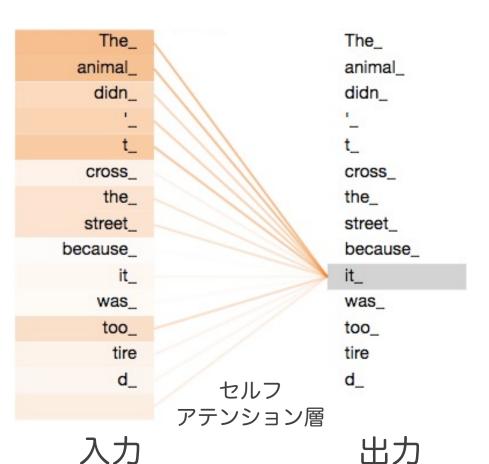


セルフアテンションを活用したネットワークの学習例(BERT)



一部の単語が隠された(もしくは他の単語に置換された)文を受け取り、元の文を出力する(自己教師あり学習)

セルフアテンションの直感的理解

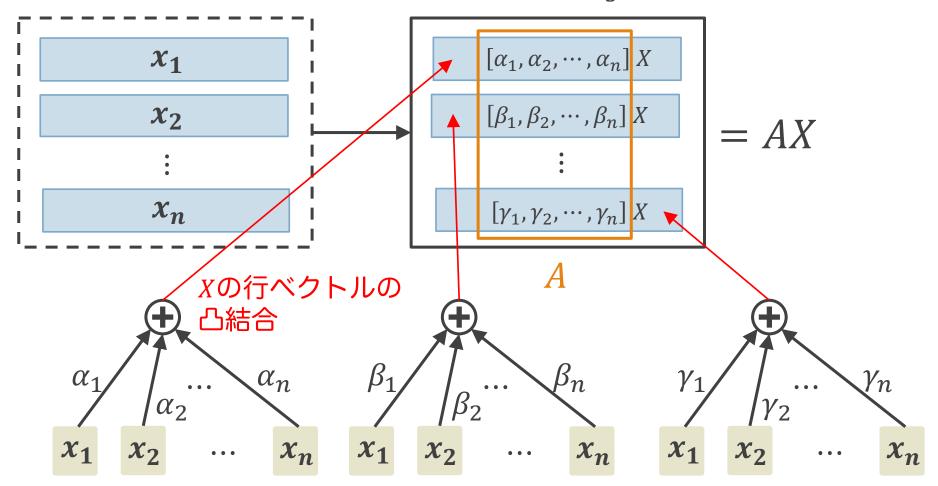


it を他の単語の凸結合で 表現する

- ⇒「it」という単語と 他の単語の結びつき を表現する
- ※ セルフアテンション単体 では出現順を考慮しない

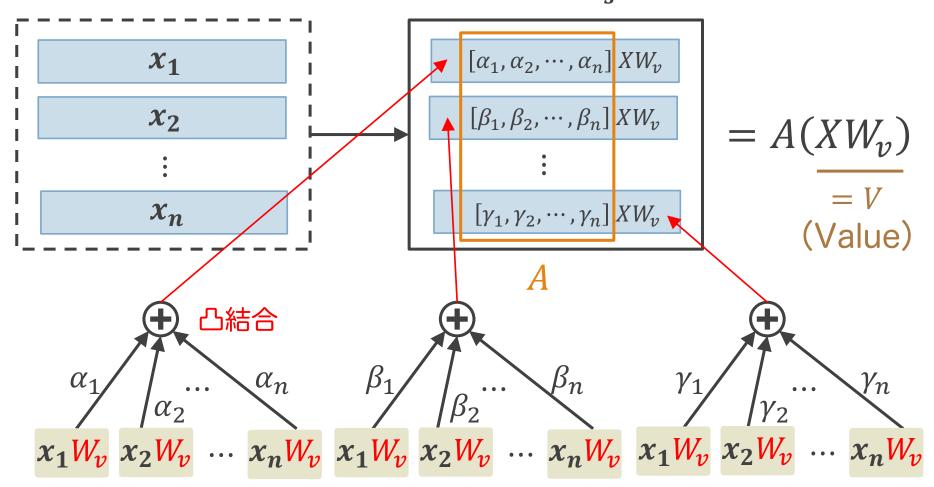
セルフアテンション層

入力:単語列 X (分散表現) 出力:各単語 x_s に対するアテンション



Transformerのセルフアテンション層

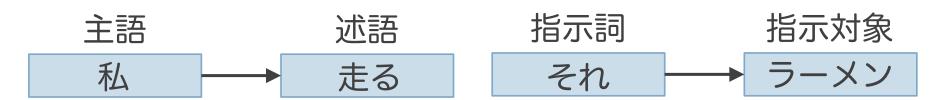
入力:単語列 X (分散表現) 出力:各単語 x_s に対するアテンション



各単語を線形変換したのち、凸結合を求める

セルフアテンション層における 凸結合の係数

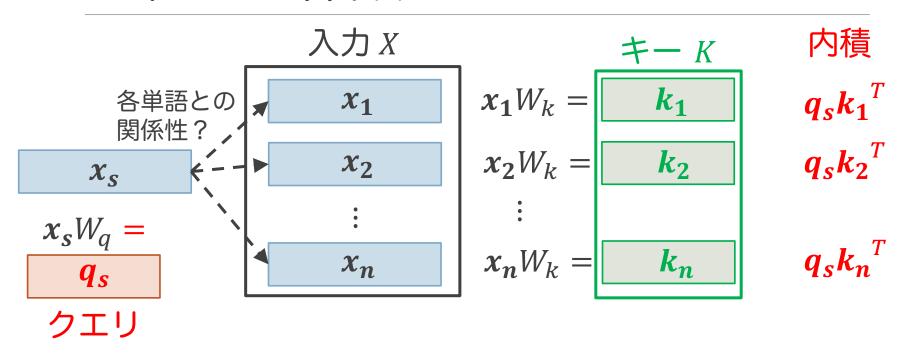
単に単語どうし似ているというだけでなく, 単語間の有向の関係を抽出したい



セルフアテンション層における 凸結合の係数

「関係」の抽出

セルフアテンション層における 凸結合の係数



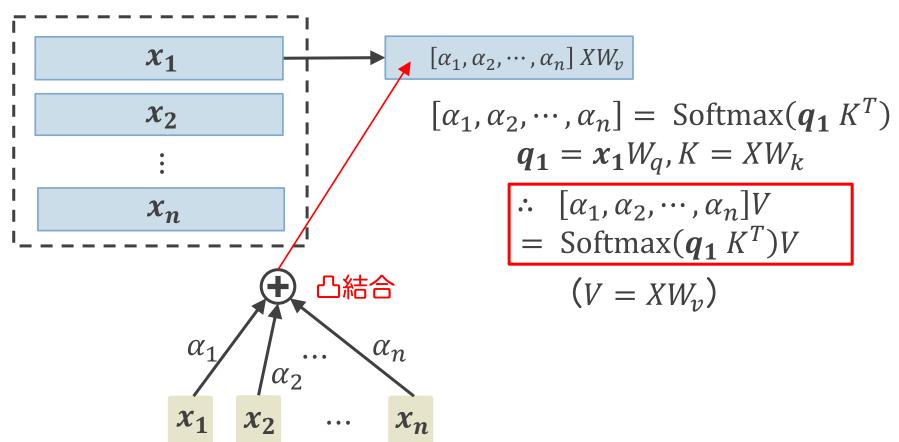
各単語との関係性: $\left[\boldsymbol{q_s k_1}^T, \boldsymbol{q_s k_2}^T, \cdots, \boldsymbol{q_s k_n}^T \right] = \boldsymbol{q_s} K^T$

⇒ 凸結合になるように変換

係数 Softmax $[q_s k_1^T, q_s k_2^T, \cdots, q_s k_n^T] = Softmax(q_s K^T)$

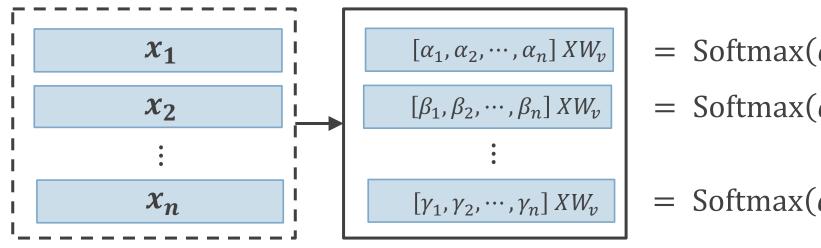
1クエリに対するセルフアテンションの導出

入力:単語列 X (分散表現) 単語 x_1 に対するアテンション



セルフアテンション層まとめ

入力:単語列 X (分散表現) 各単語 x_s に対するアテンション



= Softmax($q_1 K^T$)V

= Softmax($q_2 K^T$)V

= Softmax($q_n K^T$)V

セルフアテンションの出力: $Softmax(Q K^T)V$ $(Q = XW_a, K = XW_k, V = XW_v)$

Softmax は行ごとに計算する

Transformerで使用されるセルフアテンション層

- 凸結合において、一部のベクトルのみの成分が大きくなり過ぎないように Softmax 適用前に全体的に値を小さくする
- \Rightarrow 各係数の値を $\sqrt{d_k}$ で割る (d_k はキーベクトルの次元数)

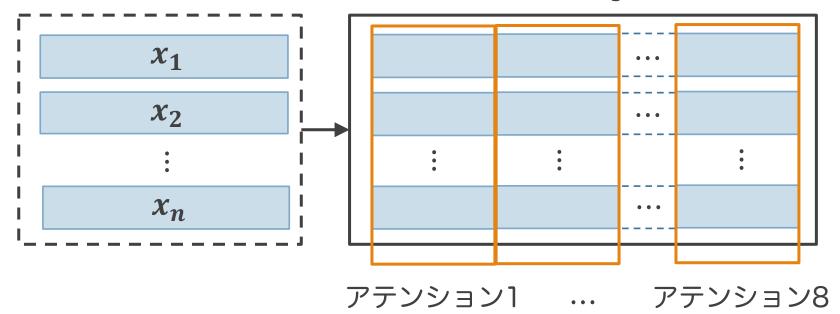
セルフアテンションの出力:
$$\operatorname{Softmax}\left(\frac{Q\ K^T}{\sqrt{d_k}}\right)V$$

$$(Q = XW_q, K = XW_k, V = XW_v)$$

マルチヘッドアテンション

- 異なる行列を用いて複数回アテンションを計算する
 - ⇒ 複数の異なる関係性を抽出できる

入力:単語列 X (分散表現) 出力:各単語 x_s に対するアテンション



Transformer

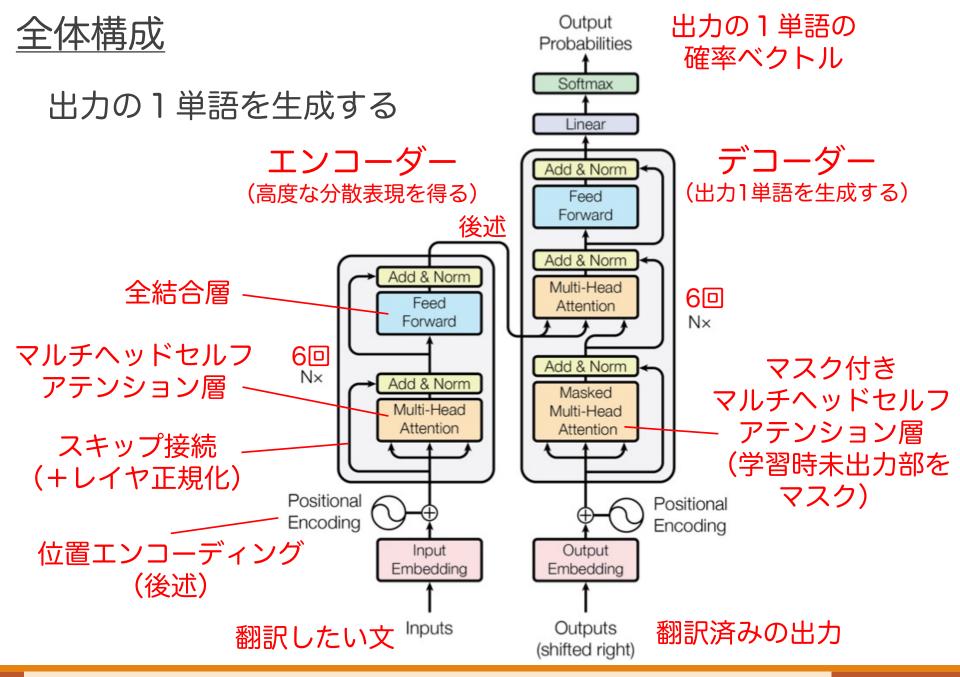
Transformer概要

- 高性能な機械翻訳モデル
- 再帰的な層を使用せず、アテンションのみでモデルを構築する
- 入力として文(単語列)を丸ごと入れる
 - 再帰的な層では各時刻に付き1単語しか入力できず並列 化がしにくかったが、学習時の並列化が容易になる
- エンコーダー・デコーダーともにセルフアテンションを6回積み上げる
 - エンコーダーとデコーダーはアテンションで接続

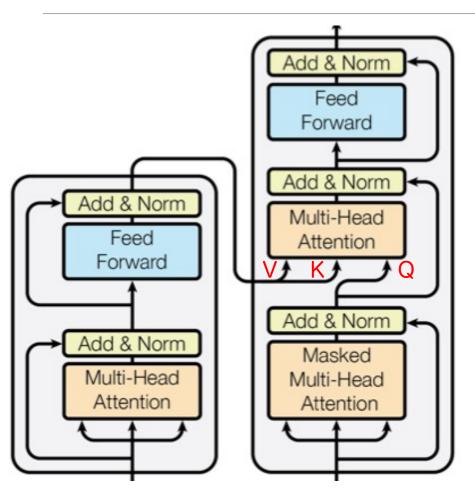
Transformerの処理の流れ

「彼は寛大だ」を「He is generous」に 翻訳する例

手順	モデル入力エンコーダ入力デコーダ入力						モデル出力
1	彼は	寛大だ	<start></start>				He
2	彼は	寛大だ	<start></start>	He			is
3	彼は	寛大だ	<start></start>	He	is		generous
_ 4	彼は	寛大だ	<start></start>	He	is	generous	<end></end>



エンコーダーとデコーダーの接続



- エンコーダー出力から キーとバリューを作る
- デコーダー側から クエリを作る

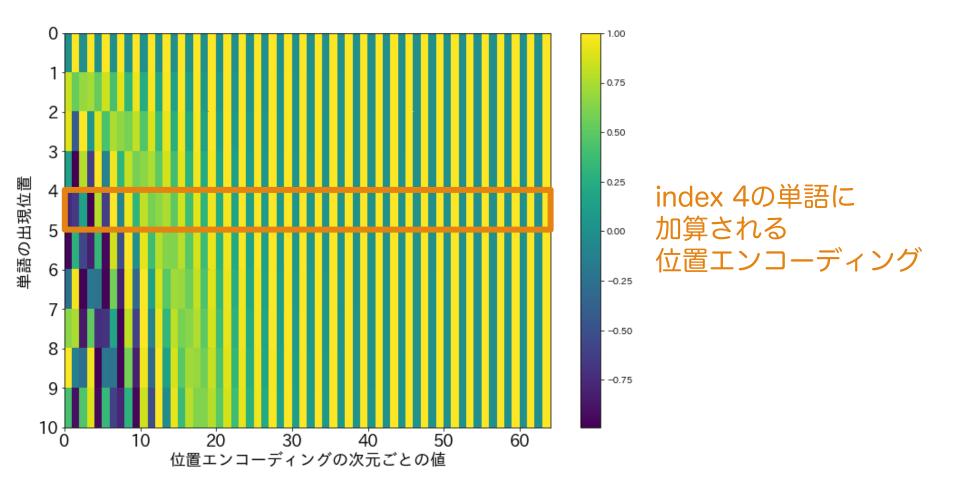
位置エンコーディング

●背景

ノーマルなセルフアテンションでは、文の中で単語どう しがどれくらい離れているかはまったく考慮されない

方針

- 考慮できるようにするため、単語間の距離が離れているとき、分散表現での距離も離すようにする
 - ⇒ 文中での位置に応じたベクトルを分散表現に加える



⇒ 位置に応じて異なるベクトルが加算される