

PICK & PLACE

ROBODK

Autor: Marek Firla, Martin Koksa, Petr Kostiha

ROBODK

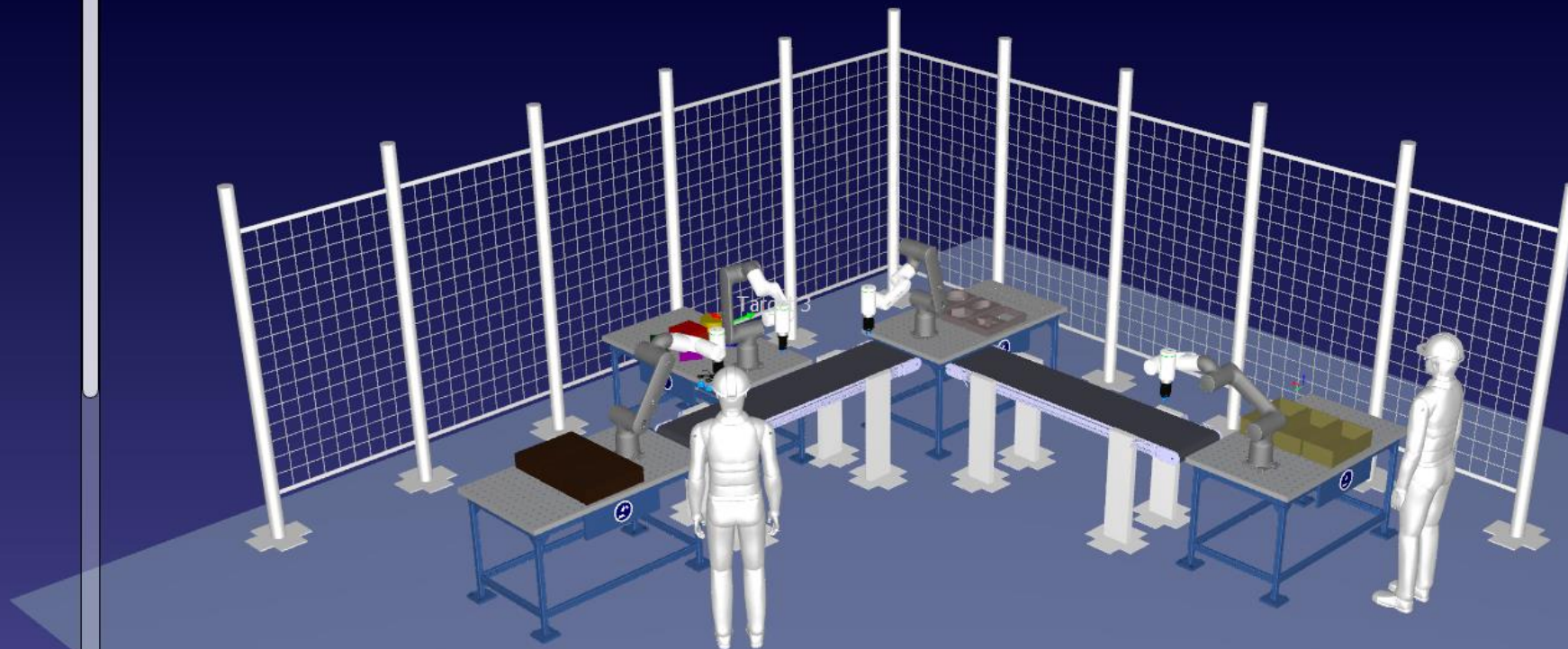
- Od firmy RoboDK (2015)
- Offline programování a simulace robotů
- Velká knihovna objektů (500 robotů od 50 výrobců)



RoboDK
ROBOT DEVELOPMENT KIT



- ▼ New Station (1)
 - World
 - ConveyorBelt1
 - ConveyorBelt2
 - ABB CRB 15000 Base
 - ABB CRB 15000 Base
 - ABB CRB 15000 Base
 - ABB CRB 15000 Base
 - FrameBox1
 - FrameBox2
 - FrameBox3
 - FrameCon1Start
 - FrameCon1End
 - Replace
 - Box1Pick
 - Box2Pick
 - Box3Pick
 - BoxCon1StartPlace
 - Con1RunStart
 - Con1RunEnd
 - BoxPick2
 - BoxPlace2
 - FrameCom2Start
 - FrameCon2Mid
 - FrameCom2End
 - Jig1
 - Jig2
 - Jig3
 - Jig1Pick
 - Jig2Pick
 - Jig3Pick
 - Jig1Place
 - Jig2Place



POUŽITÝ ROBOT

ABB CRB 15000



ABB CRB 15000

- Kolaborativní robot
- 6osý
- Nosnost až 5 kg
- Dosah 950 mm
- Rychlost až 2,2 m/s
- Cena: 27 000 €

Nový kolaborativní robot GoFa™ **ABB**

Jděte daleko. Běžte rychleji. Jděte dále než kdy jindy.
GoFa™ je vaše nová pomocná paže.



Špičkový ve své kategorii
Dosah **950 mm**

Pokročilá úroveň bezpečnosti!
Integrovaný a kompaktní design, osy se snímačem kroutícího momentu a polohy

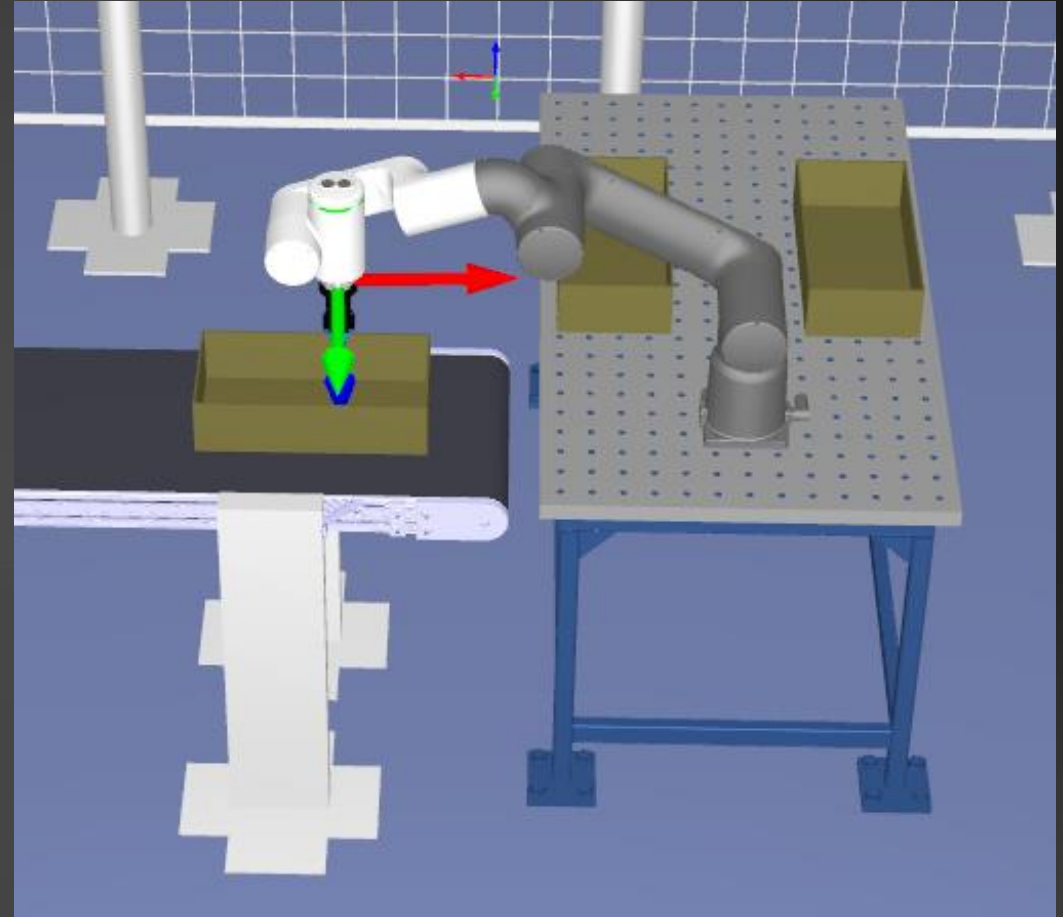
Špičkový ve své kategorii
Špičková rychlost při nosnosti do **5 kg**

Celková hmotnost 27 kg
malá zástavbová plocha

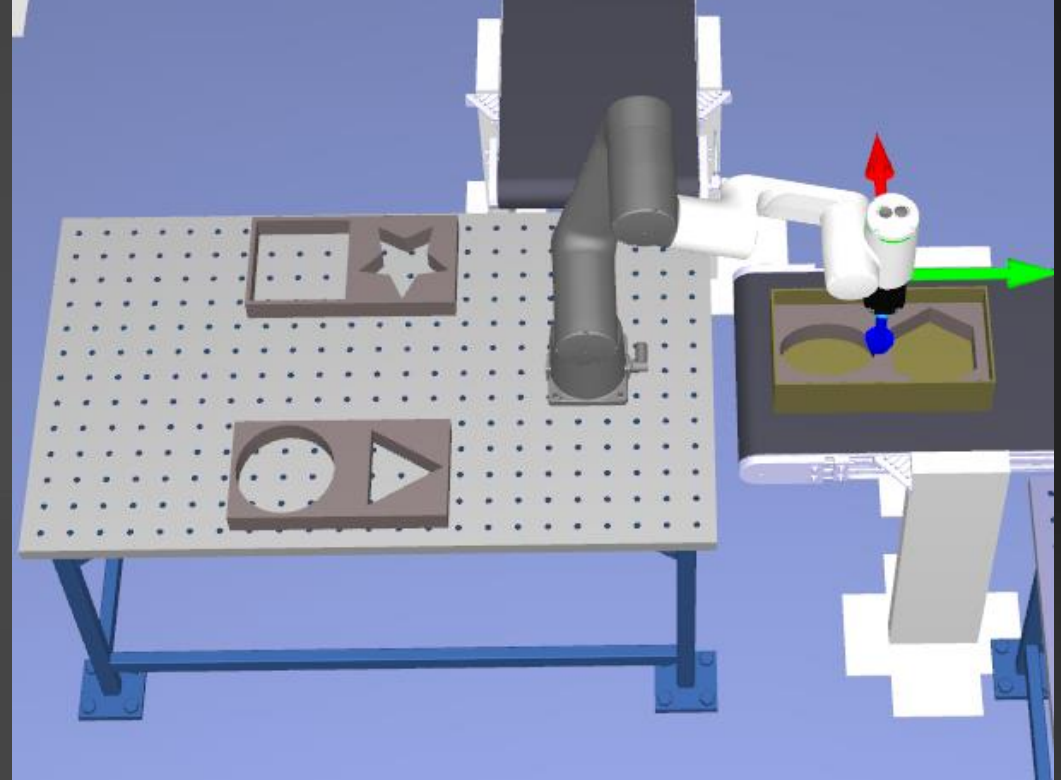
Světelný indikátor interakce

Rozhraní ArmSide Interface (ASI) pro snadné použití

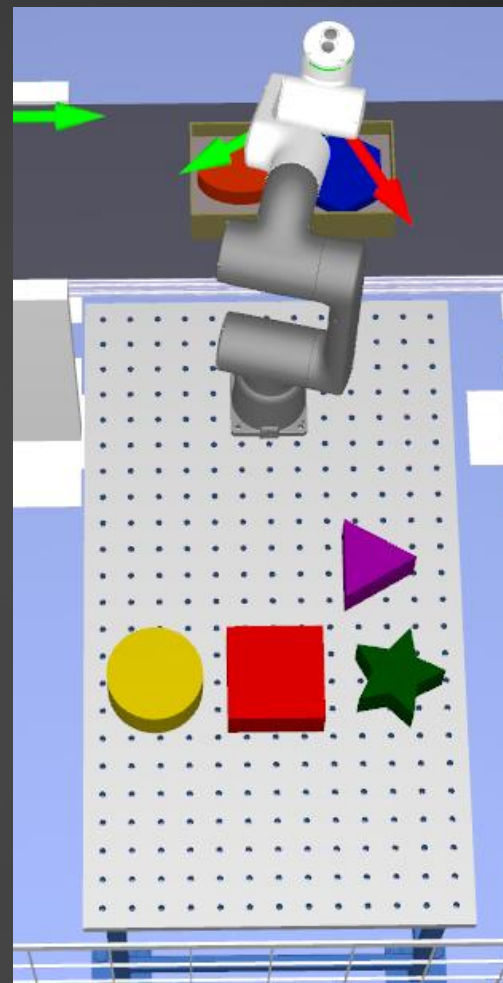
BOXPICK



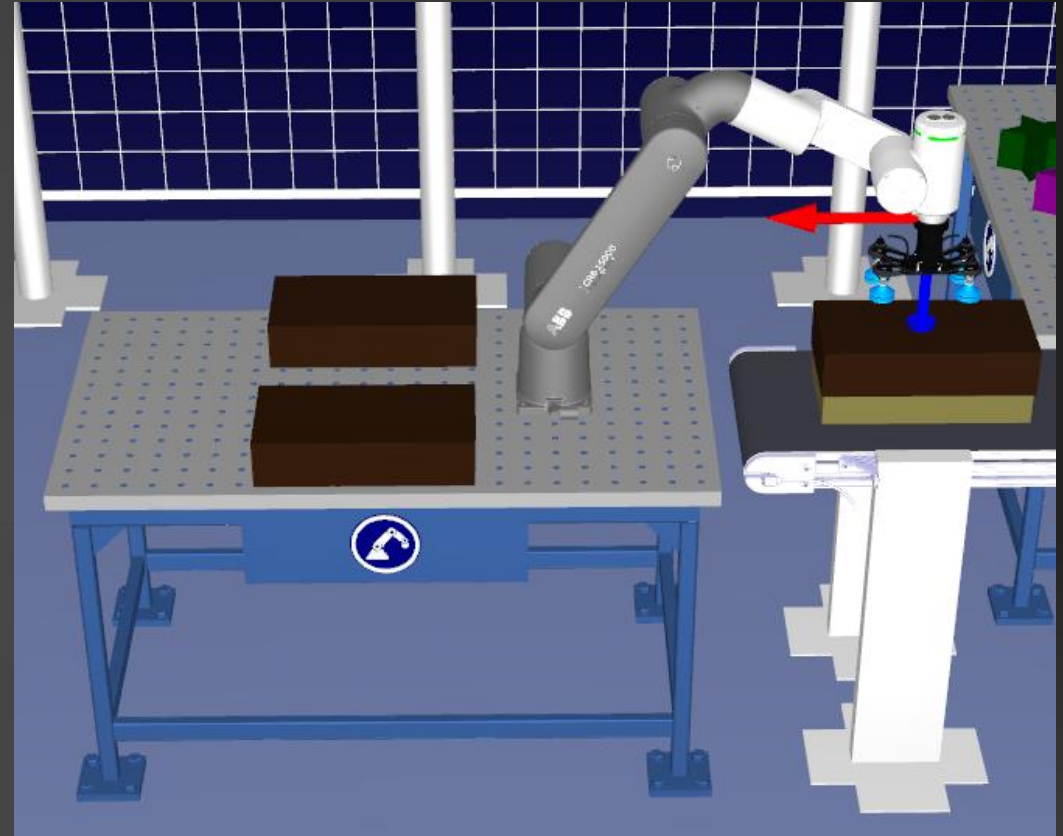
JIGPICK



OBJPICK



COVERPICK



DĚKUJEME ZA
POZORNOST
