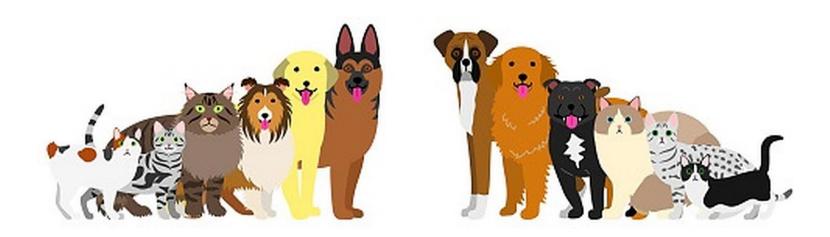
Algoritmizace

Marko Genyg-Berezovskyj, Daniel Průša 2010 - 2024

Přehled

- Merge sort, binární halda, Heap sort
- Radix sort, Counting sort
- Tipy k HW_02



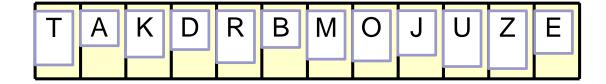
Join at slido.com #5749681

i Start presenting to display the joining instructions on this slide.

Merge sort (řazení slučováním)

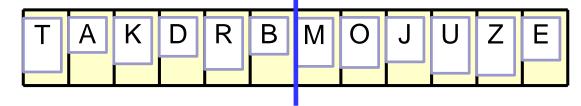
John von Neumann (1945), technika rozděl a panuj





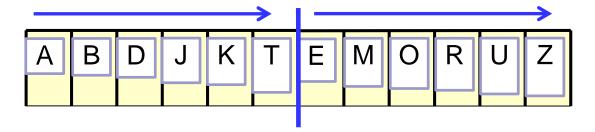
Vstup rozdělíme na 2 "stejně velké" části





a každou část seřadíme rekurzivně.





Nakonec obě části sloučíme v lineárním čase.

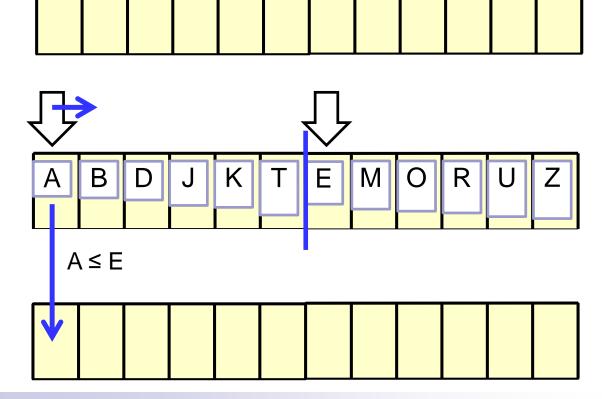
Ukazatel na první nesloučený prvek v levé/pravé části

Sluč, inicializace

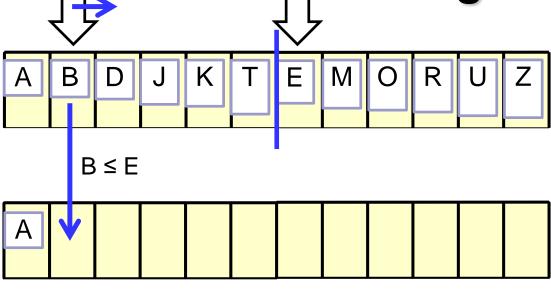
В

Pomocné pole

Sluč, 1. krok

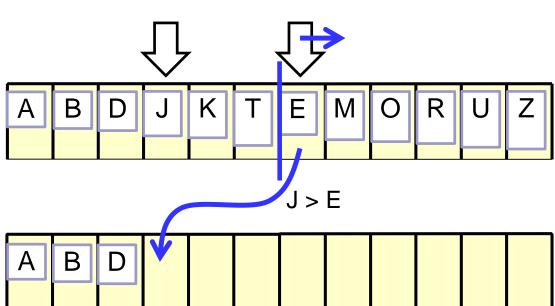


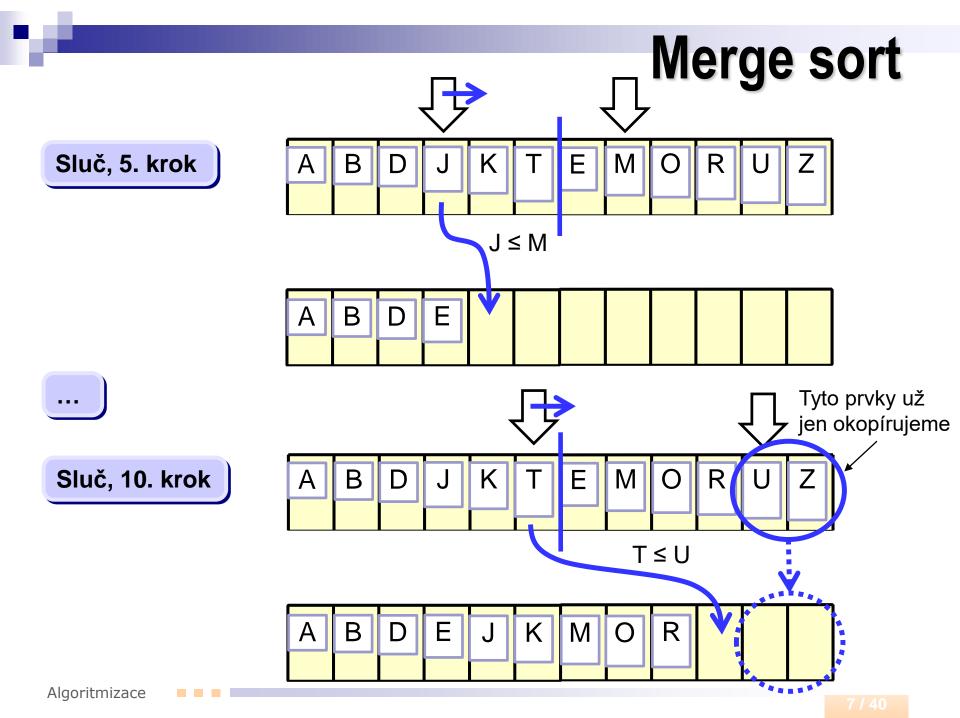
Sluč, 2. krok

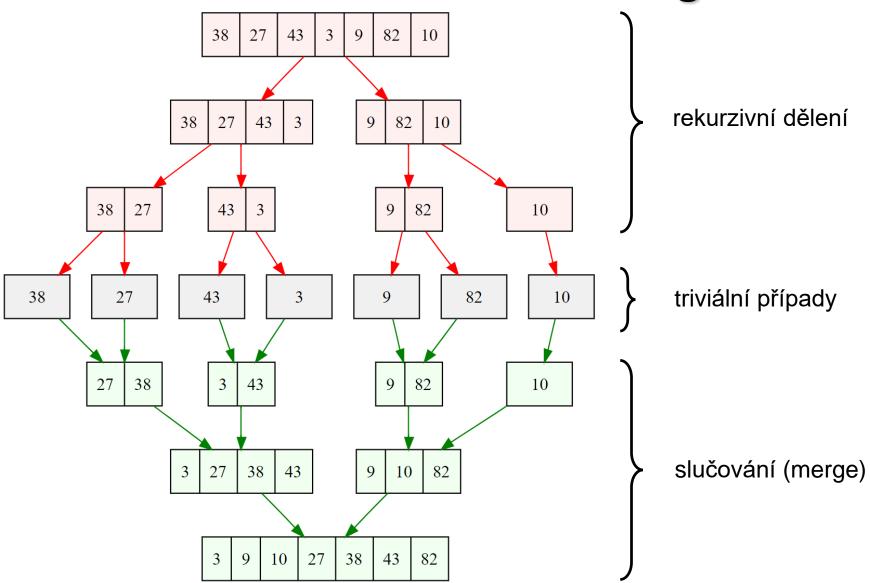


•••

Sluč, 4. krok







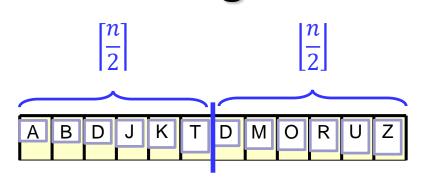
```
void merge(int[] in, int[] out, int low, int high) {
  int half = (low+high)/2;
  int i1 = low;
  int i2 = half+1;
  int j = low;
                                // compare and merge
  while ((i1 <= half) && (i2 <= high)) {</pre>
    if (in[i1] <= in[i2]) { out[j] = in[i1]; i1++; }</pre>
    else { out[i] = in[i2]; i2++; }
    i++;
                               // copy the rest
  while (i1 <= half) { out[j] = in[i1]; i1++; j++; }</pre>
  while (i2 <= high) { out[j] = in[i2]; i2++; j++; }</pre>
```

```
void mergeSort(int[] a) {
  int[] aux = Arrays.copyOf(a, a.length);
  mergeSort(a, aux, 0, a.length-1, 0);
void mergeSort(int[] a, int[] aux,
               int low, int high, int depthMod2) {
  int half = (low+high)/2;
  if (low >= high) return;
  mergeSort(a, aux, low, half, 1-depthMod2);
 mergeSort(a, aux, half+1, high, 1-depthMod2);
                // note the exchange of a and aux
  if (depthMod2 == 0) merge(aux, a, low, high);
  else
                      merge(a, aux, low, high);
```

Asymptotická složitost

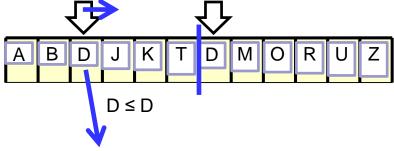
$$T(1) = \Theta(1)$$

$$T(n) = 2T\left(\frac{n}{2}\right) + \Theta(n), \quad n > 1$$



 $\Rightarrow T(n) \in \Theta(n \log n)$... podle mistrovské věty

- Stabilita
 - prvky se přesunují pouze při slučování
 - v případě rovnosti dvou prvků jejich relativní pořadí zachováme



Audience Q&A

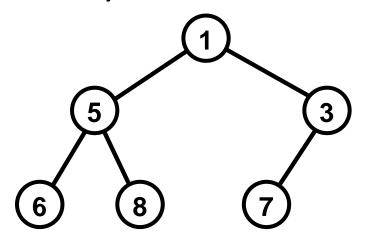
(i) Start presenting to display the audience questions on this slide.

M

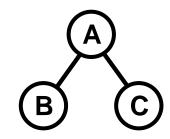
Binární halda

- Vyvážený binární strom
- Operace GetMin, DeleteMin, Insert
- Implementuje prioritní frontu

Vrchol haldy (kořen) obsahuje minimum



min-halda

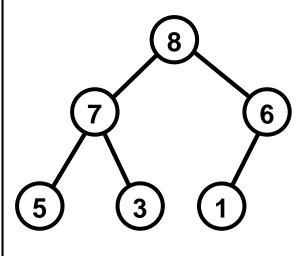


Podmínka min-haldy:

 $A \le B a A \le C$

(platí pro každý uzel)

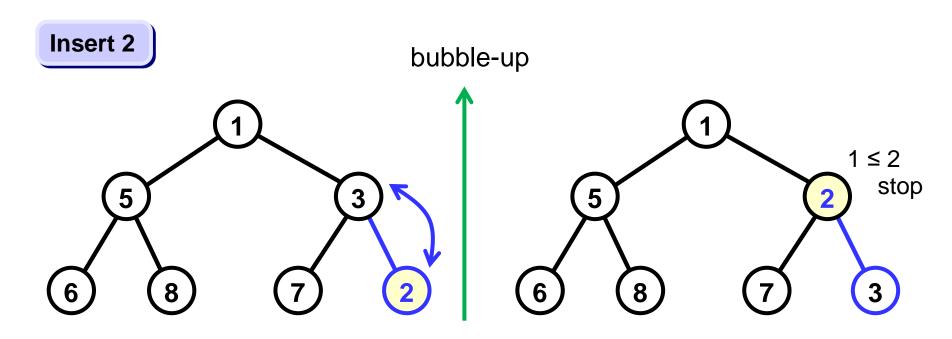
alternativa: max-halda (A ≥ B a A ≥ C)



GetMax, DeleteMax

Insert v binární haldě

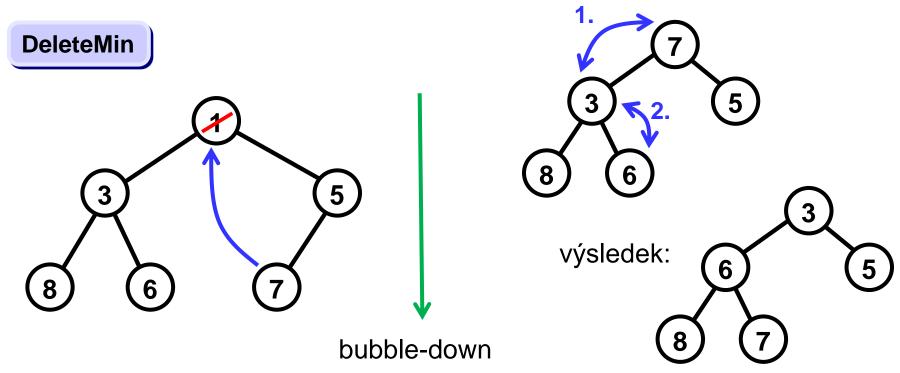
- Nový prvek vložíme jako další list v pořadí
- Na cestě ke koření kontrolujeme podmínku haldy a provádíme opravy (prohozením s rodičem)



Časová složitost $O(\log n)$

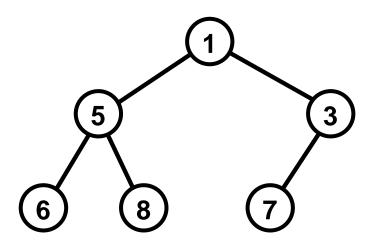
DeleteMin v binární haldě

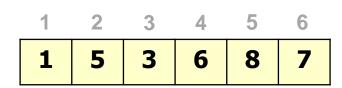
- Kořen nahradíme posledním listem
- Na cestě od kořene k listům kontrolujeme podmínku haldy a provádíme opravy (prohozením s menším potomkem)



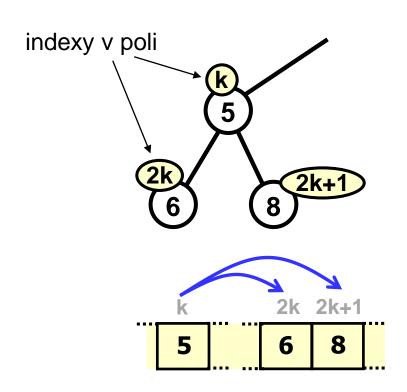
Časová složitost $O(\log n)$

Reprezentace haldy v poli



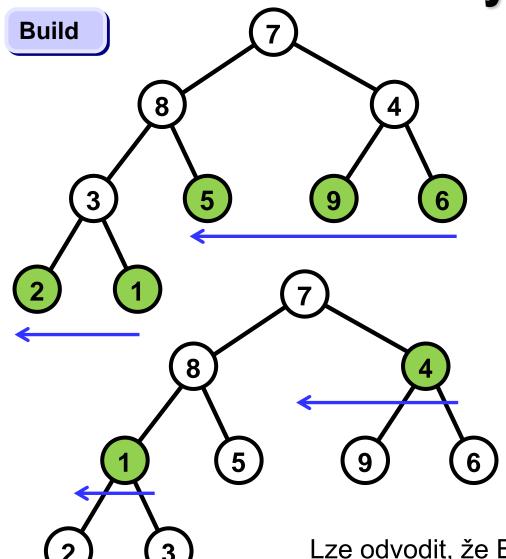


vrchol haldy je prvním prvkem pole



potomci prvku na indexu k jsou na indexech 2k (levý) a 2k+1 (pravý)

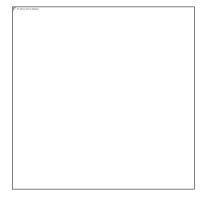
Vybudování haldy



- V poli reprezentujícím haldu postupujeme od posledního prvku k prvnímu.
- Podstrom zakořeněný v listu je halda.
- Pokud v podstromu je pravidlo haldy porušeno jen v jeho kořeni, napravíme to provedením bubble-down.

Lze odvodit, že Build má časovou složitost $\Theta(n)$.

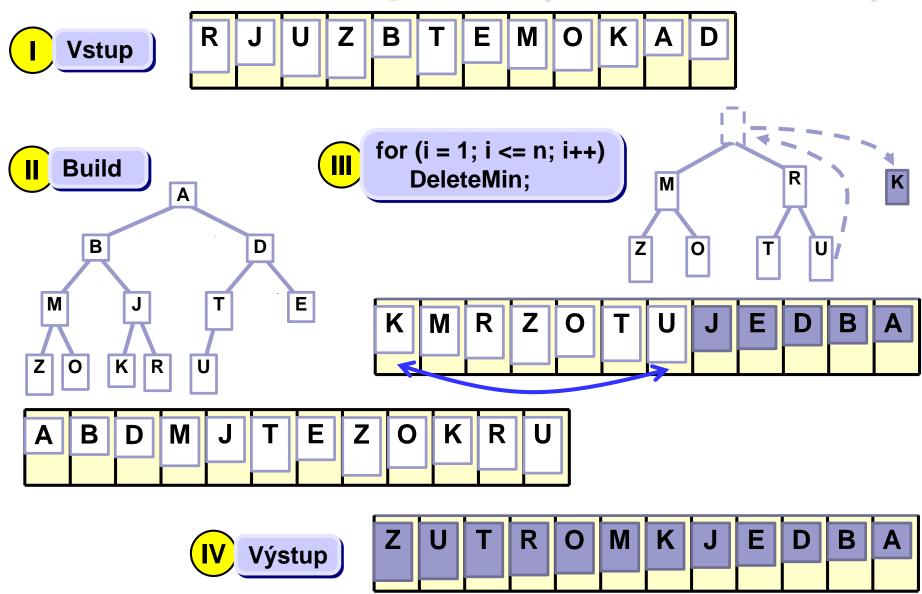




Proč je časová složitost operace Build pro binomiální haldu Θ(n)?

i Start presenting to display the poll results on this slide.

Heap sort (řazení haldou)



Heap sort

```
// array: a[1]...a[n] !!!!
void heapSort(Item[] a, int n) {
                             // create a heap
  for (int i = n/2; i > 0; i--)
   repairTop(a, i, n);  // bubble-down
                             // sort
  for (int i = n; i > 1; i--) {
                        // swap a[1] and a[i]
   swap(a, 1, i);
   repairTop(a, 1, i-1); // bubble-down
```

Heap sort

```
// array: a[1]...a[n] !!!!!!
void repairTop(Item[] a, int top, int bottom) {
  int i = top; // a[2*i] and a[2*i+1]
 int j = i*2; // are children of a[i]
                                                bubble-down
                                                       B
 Item topVal = a[top];
                                      a:
                                               Т
                                                       B
                                              top
                                                     bottom
                     // select smaller child
 if ((j < bottom) && (a[j] > a[j+1])) j++;
                     // while (topVal > children)
                     // move children up
 while ((j \le bottom) \&\& (topVal > a[j])) {
   a[i] = a[i];
   i = j; j = j*2; // skip to next child
   if ((j < bottom) && (a[j] > a[j+1])) j++;
  }
 a[i] = topVal;  // put topVal where it belongs
```

Algoritmizace 21/40

Heap sort

Asymptotická složitost pro vstupní pole délky n

$$\Rightarrow \Theta(n) + O(n \log n) = O(n \log n)$$

Heap sort není stabilní

Empirické porovnání

		Doba b	ěhu v mil	isekundá	ich, není	-li uvede	no jinak
Délka pole	% seř.			Sc	ort		
		Select	Insert	Bubble	Quick	Merge	Heap
10	0%	0.0005	★ 0.0002	0.0005	0.0004	0.0009	0.0005
10	90%*	0.0004	☆ 0.0001	0.0004	0.0004	0.0007	0.0005
100	0%	0.028	0.016	0.043	0.081	0.014	★ 0.011
100	90%	0.026	★ 0.003	0.030	0.010	0.011	0.011
1 000	0%	2.36	1.30	4.45	★ 0.12	0.19	0.17
1 000	90%	2.31	0.18	2.86	0.16	☆ 0.15	0.16
10 000	0%	228	130	450	★ 1.57	2.40	2.31
10 000	90%	229	17.5	285	1.93	★ 1.68	2.11
100 000	0%	22 900	12 800	45 000	★ 18.7	31.4	31.4
100 000	90%	22 900	1 760	28 500	27.4	★ 24.6	25.5
1 000 000	0%	38 min	22 min	75 min	★ 237	385	570
1 000 000	90%	38 min	2.9 min	47.5 min	336	★ 301	381

^{*90%} prvků vstupního pole je na správné pozici

Prostředí: Intel(R) 1.8 GHz, Microsoft Windows XP SP3, jdk 1.6.0_16

The property was also as a second sec

Jaký je očekávaný počet fixních bodů v náhodně vygenerované permutaci n prvků, kde fixní bod je prvek, který zůstává na své původní pozici?

i Start presenting to display the poll results on this slide.

Audience Q&A

(i) Start presenting to display the audience questions on this slide.

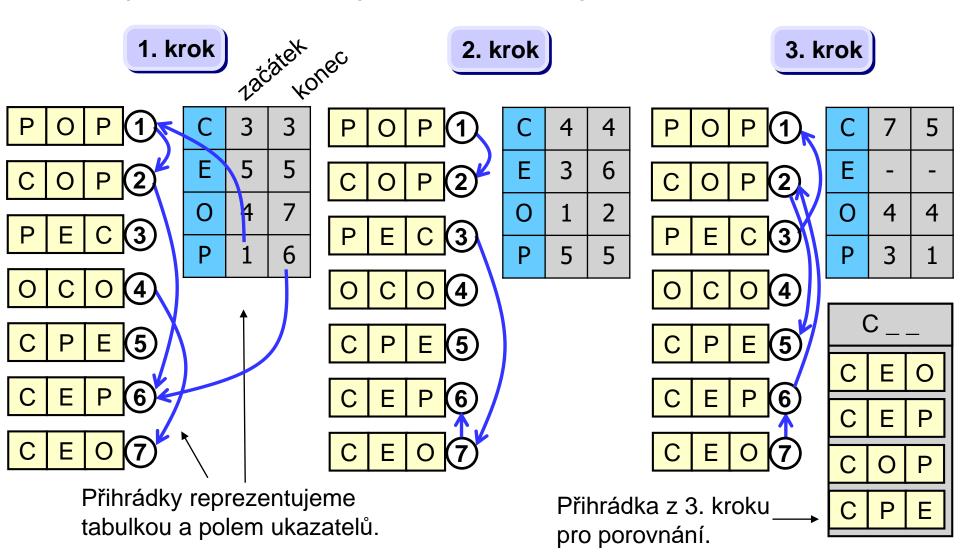
Radix sort (přihrádkové řazení)

		. -	
Vstup 1. krok		2. krok _ C _	3. krol
P O P	PEC	0 0 0	
COP	E	_ E _	
PEC	C P E	PEC	
000	0	CEO	
CPE	O C O	CEP	
CEP	CEO	_0_	
CEO	P	POP	
	POP	COP	
Přihrádka	COP	_ P _	
pro znak 'O'	CED		

	C						
	С	E	0				
	С	E	Р				
	С	0	Р				
	С	Р	Е				
	E						
	0						
	$\overline{}$	С					
($\underline{\underline{\underline{\underline{\underline{\underline{\underline{\underline{\underline{\underline{\underline{\underline{\underline{\underline{\underline{\underline{\underline{\underline{$	C					
		0					
	I P)	о _ С				

Radix sort

Implementace bez přesouvání vstupních dat



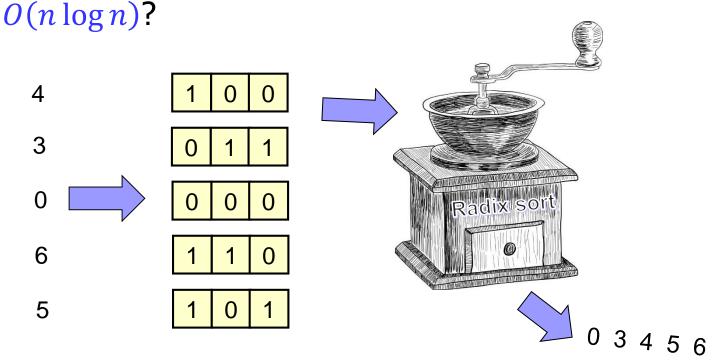
Radix sort

- \blacksquare Řadíme n řetězců délky k nad abecedou Σ .
- Časová složitost:
 - \square jeden krok ... $\Theta(n + |\Sigma|)$
 - $\square k \text{ kroků} \dots \Theta(k \cdot (n + |\Sigma|)) = \Theta(k \cdot n)$ (pro fixní abecedu)
- Stabilní řazení.

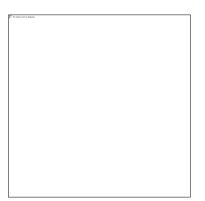
Radix sort – zamyšlení

Každé celé nezáporné číslo můžeme vyjádřit jako binární řetězec (doplněný zleva nulami pro dosažení jednotné délky).

Pokud setřídíme n různých celých nezáporných čísel pomocí Radix sortu, dosáhneme lepší asymptotické složitosti než





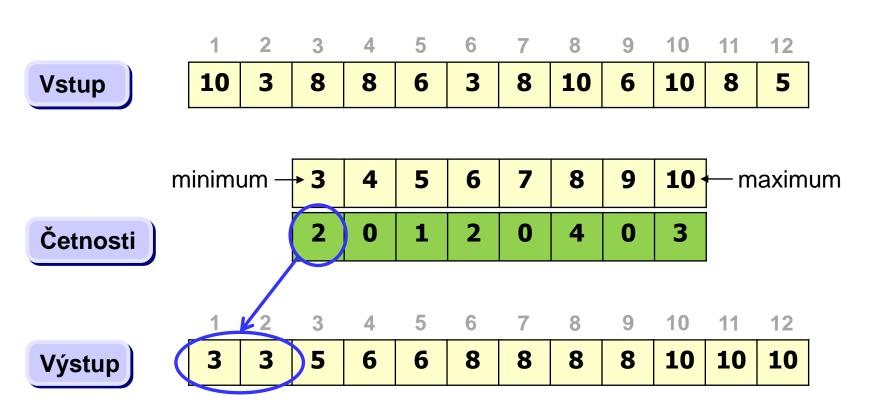


Audience Q&A

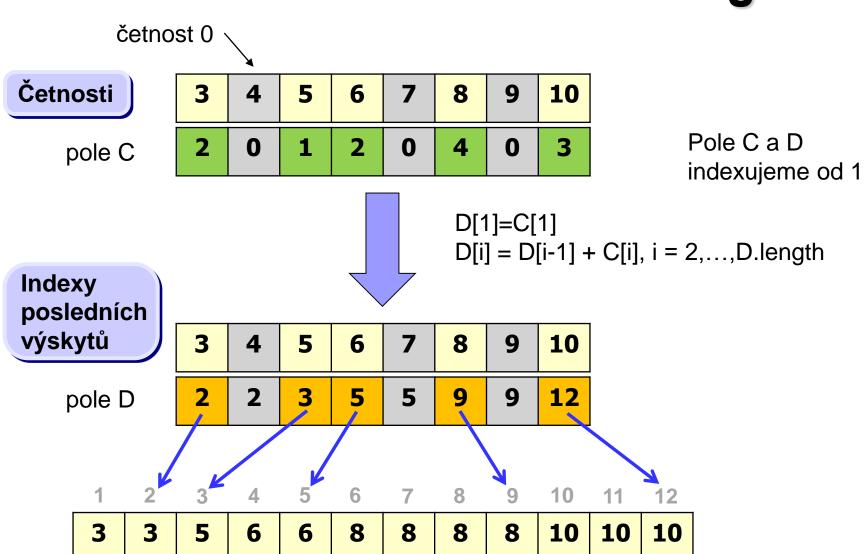
(i) Start presenting to display the audience questions on this slide.

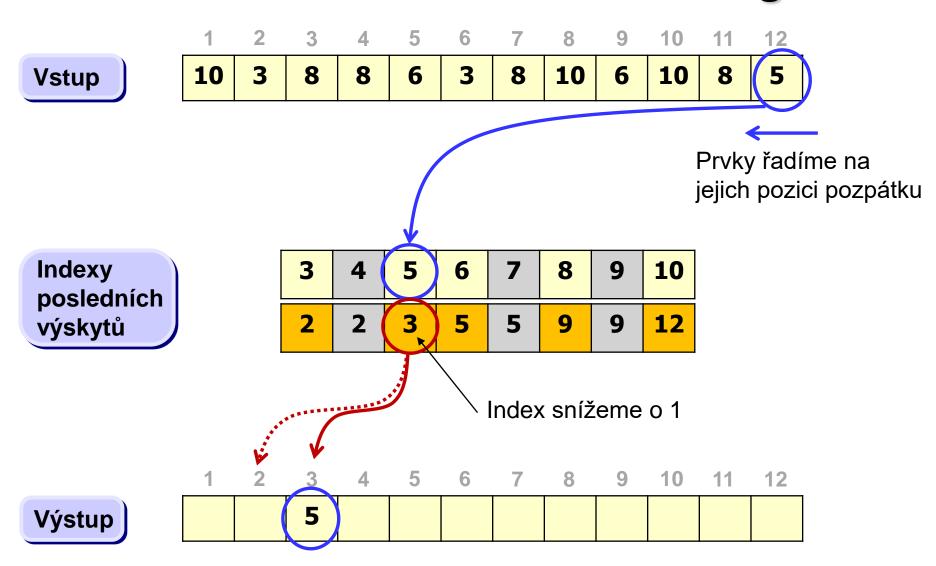
Counting sort (řazení počítáním)

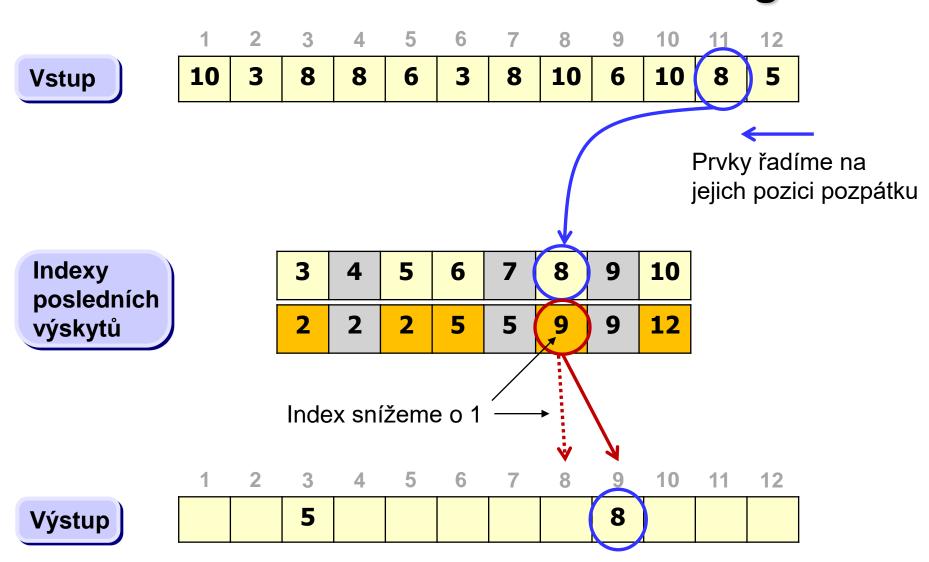
 Vhodný pro řazení velkého pole prvků nabývajících jen malého počtu různých diskrétních hodnot.

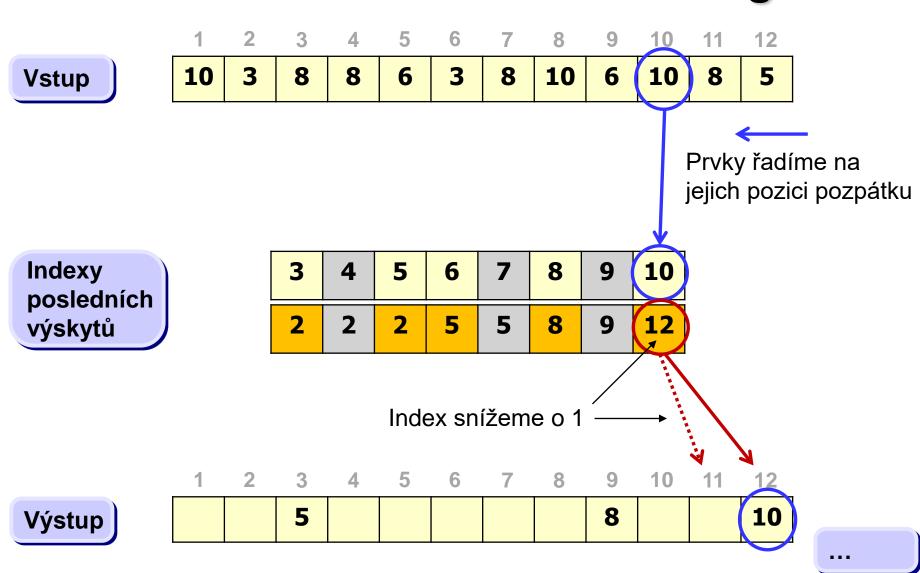


Pokud ale řadíme objekty, musíme postupovat jinak.









- Řadíme n prvků jejichž celočíselné klíče jsou z intervalu délky m.
- Časová složitost je $\Theta(n+m)$.
- Místo pole četností lze použít HashMap.
- Stabilní řazení.

Audience Q&A

(i) Start presenting to display the audience questions on this slide.

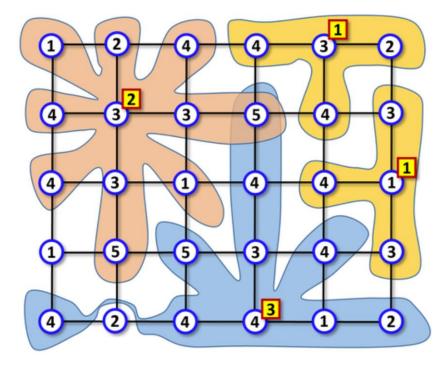
Druhá domácí úloha

Horní odhad pro ořezávání (zbývá umístit S sond s max. dosahem D):

 Pro každou neumístěnou sondu zjistím, kolik nových bodů maximálně pokryje (pouze s ohledem na již umístěné sondy).

2. Naleznu S různých bodů, které dávají nejvyšší přírůstky pokrytí pro

sondu s dosahem D.



Druhá domácí úloha

Platí R x C \leq 64 \Rightarrow viditelné či pokryté body lze reprezentovat v bitech 64-bitové hodnoty.

A.. pokryté body

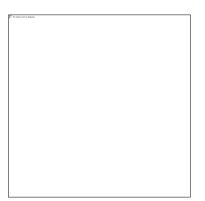
B.. viditelnost pro konkrétní sondu na konkrétní pozici

nově pokryté body: B & ~A (B and not A)

Java: C++:

Long.bitCount(long x) ___builtin_popcountll(long long x)





Audience Q&A

(i) Start presenting to display the audience questions on this slide.