

《原子物理学》

第三章 量子力学初步

5-6节课

上堂课内容回顾

- 康普顿散射
- 物质的波粒二象性
- 海森堡不确定关系
- 波函数及其统计解释
- 薛定谔方程
- 氢原子的薛定谔方程解

薛定谔 (Erwin Schrodinger 1887-1961)



- 奥地利人
- 在德布罗意波的概念基础上，1926年建立了以薛定谔方程为基础的波动力学,并建立了量子力学的近似方法.
- 获**1933**年诺贝尔物理学奖

- ◆ **量子力学** 建立于 **1923 ~ 1927** 年间，两个等价的理论——**矩阵力学**和**波动力学**
- ◆ **相对论量子力学** (**1928** 年，狄拉克)：描述高速运动的粒子的波动方程

- 薛定谔方程是非相对论微观粒子的基本方程-量子力学基本假设
- 地位同经典物理的牛顿定律

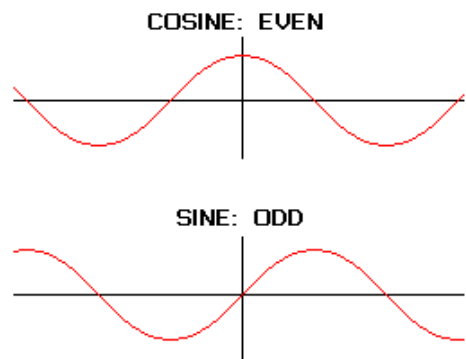
物质波的波动方程

- 按照经典波动理论，波动的物理量满足如下形式的波动方程：

$$\frac{\partial^2 y}{\partial t^2} = V^2 \frac{\partial^2 y}{\partial x^2} \quad V \text{是波速}$$

- 物质波的波动方程是什么？
- 德布洛意关于电子波动性的假设传到苏黎士后，德拜 (P. Debye, [The Nobel Prize in Chemistry 1936](#)) 说，“一个没有波动方程的波动理论太肤浅了！”。在一周后聚会时薛定谔说：“我找到了一个波动方程！”。——量子力学中的基本动力学方程。

波函数回顾

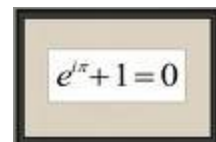


EVEN & ODD FUNCTIONS

$$\psi(x, t) = \psi_0 \sin 2\pi \left(\frac{x}{\lambda} - \frac{t}{T} \right)$$

We may select a sine or cosine wave. A more general wave should be a sum of a sine and cosine wave. By taking a certain combination of sine and cosine, we can use Euler identity to express ψ in exponential form.

欧拉(Leonhard Euler, 1707.4.15~1783.9.18)
瑞士数学家及自然科学家



波函数—欧拉等式

Euler's identity is $e^{i\theta} = \cos\theta + i\sin\theta$,
where i is the imaginary number, which
has the properties $i^2 = -1$ and $i^1 = -i$

$$\psi(x, t) = \psi_0 e^{i2\pi\left(\frac{x}{\lambda} - \frac{t}{T}\right)} = \psi_0 e^{i(k \cdot x - \omega t)}$$

where $k = 2\pi/\lambda$, $\omega = 2\pi/T$

k : 波矢; ω : 角频率

The exponential form is very
convenient when derivatives are to be
found.

$$E = h\nu = (h/2\pi) (2\pi\nu) = \hbar\omega \quad \hbar = h/2\pi$$

$$p = h/\lambda = (h/2\pi) (2\pi/\lambda) = \hbar k \quad (\text{h-bar})$$

So

$$\psi(x, t) = \psi_0 e^{i(k \cdot x - \omega t)} = \psi_0 e^{\frac{i}{\hbar}(p \cdot x - Et)}$$

Classical wave function.

$$y(x, t) = \text{Re}\left[A e^{-i 2\pi(\nu t - \frac{x}{\lambda})}\right]$$

薛定谔方程的建立

自由粒子波函数
(基本假设)

对波函数时间微分得

$$\Psi(x, t) = \psi_0 e^{\frac{i}{\hbar}(p_x x - Et)}$$

$$\frac{\partial \Psi(x, t)}{\partial t} = -\frac{i}{\hbar} E \Psi(x, t)$$

$$i\hbar \frac{\partial \Psi(x, t)}{\partial t} = E \Psi(x, t)$$

$$\hat{E} \equiv i\hbar \frac{\partial}{\partial t} \quad \text{——能量算符}$$

对波函数空间微分得

$$\frac{\partial \Psi(x, t)}{\partial x} = i \frac{p_x}{\hbar} \Psi(x, t)$$

$$-i\hbar \frac{\partial \Psi(x, t)}{\partial x} = p_x \Psi(x, t)$$

$$\hat{p}_x \equiv -i\hbar \frac{\partial}{\partial x} \quad \text{——动量算符}$$

一维自由粒子薛定谔方程的推出

由 $E = \frac{p_x^2}{2m}$ (非相对论)

$$\frac{\partial^2 \Psi(x, t)}{\partial x^2} = -\frac{p_x^2}{\hbar^2} \Psi(x, t)$$

→ $-\frac{\hbar^2}{2m} \frac{\partial^2}{\partial x^2} \Psi(x, t) = E \Psi(x, t)$
 $= i\hbar \frac{\partial}{\partial t} \Psi(x, t)$

$$i\hbar \frac{\partial}{\partial t} \Psi(x, t) = -\frac{\hbar^2}{2m} \frac{\partial^2}{\partial x^2} \Psi(x, t)$$

——自由粒子的薛定谔方程

相对论波动方程

狄拉克方程

洛伦兹协变

$$i\hbar \frac{\partial \psi(\mathbf{x}, t)}{\partial t} = \left(\frac{\hbar c}{i} \boldsymbol{\alpha} \cdot \boldsymbol{\nabla} + \beta mc^2 \right) \psi(\mathbf{x}, t),$$

克莱恩-戈登方程

$$E = \sqrt{\mathbf{p}^2 c^2 + m^2 c^4}$$

$$\frac{1}{c^2} \frac{\partial^2}{\partial t^2} \psi - \nabla^2 \psi + \frac{m^2 c^2}{\hbar^2} \psi = 0.$$

负能量与狄拉克海

非自由粒子的薛定谔方程

把自由粒子运动算符推广到非自由粒子运动，粒子所处的势场为 $U(x,t)$ ，粒子的能量

$$E = \frac{p_x^2}{2m} + U(x,t)$$

薛定谔方程变为 $i\hbar \frac{\partial}{\partial t} \Psi(x,t) = E\Psi(x,t)$

$$= \left[-\frac{\hbar^2}{2m} \frac{\partial^2}{\partial x^2} + U(x,t) \right] \Psi(x,t)$$

令 $\hat{H} = -\frac{\hbar^2}{2m} \frac{\partial^2}{\partial x^2} + U(x,t)$ 称为哈密顿算符，则

$$i\hbar \frac{\partial}{\partial t} \Psi(\vec{r},t) = \hat{H}\Psi(\vec{r},t)$$

——这就是含时薛定谔方程

三维势场中的薛定谔方程

推广到三维势场 $U(\vec{r}, t)$ 中 $E = \frac{p_x^2 + p_y^2 + p_z^2}{2m} + U(\vec{r}, t)$

$$\hat{H} = -\frac{\hbar^2}{2m} \left(\frac{\partial^2}{\partial x^2} + \frac{\partial^2}{\partial y^2} + \frac{\partial^2}{\partial z^2} \right) + U(\vec{r}, t)$$

$$\text{令 } \nabla = \frac{\partial}{\partial x} \vec{i} + \frac{\partial}{\partial y} \vec{j} + \frac{\partial}{\partial z} \vec{k}$$

$$\text{哈密顿算符变为 } \hat{H} = -\frac{\hbar^2}{2m} \nabla^2 + U(\vec{r}, t)$$

薛定谔方程形式不变

$$i\hbar \frac{\partial}{\partial t} \Psi(\vec{r}, t) = \hat{H} \Psi(\vec{r}, t)$$

定态薛定谔方程

- 若微观粒子处在稳定的势场中，则势能函数 U 与时间无关，称这类问题为定态问题

- 例如：自由运动粒子 $U(r)=0$

氢原子中的电子
$$U(r) = -\frac{1}{4\pi\epsilon_0} \frac{e^2}{r}$$

- 此时，哈密顿算符与时间无关，薛定谔方程可用分离变量法求解：波函数 ψ 可以分离为空间坐标函数和时间函数的乘积 $\Psi(\vec{r}, t) \equiv \Phi(\vec{r})T(t)$

定态薛定谔方程（分离变量法）

由 $\Psi(\vec{r}, t) \equiv \Phi(\vec{r})T(t)$

$$i\hbar \frac{d T(t)}{dt} \Phi(\vec{r}) = [\hat{H}\Phi(\vec{r})]T(t)$$

➡ $i\hbar \frac{d T(t)}{dt} \frac{1}{T(t)} = \frac{1}{\Phi(\vec{r})} \hat{H}\Phi(\vec{r}) = E$ E 为分离常数

可得只含变量 t 和只含变量 \vec{r} 的两个方程：

➡ $\left\{ \begin{array}{l} i\hbar \frac{dT(t)}{dt} = ET(t) \\ \hat{H}\Phi(\vec{r}) = E\Phi(\vec{r}) \end{array} \right. \quad \begin{array}{l} (1) \\ (2) \end{array}$

定态薛定谔方程（分离变量法）

方程（1）是关于变量为 t 的微分方程，解为：

$$T(t) \propto e^{-\frac{i}{\hbar}Et} \quad \text{—时间振动因子}$$

方程（2）是关于变量为 x 、 y 、 z 的微分方程：

$$\left[-\frac{\hbar^2}{2m}\nabla^2 + U(x, y, z)\right]\Phi(x, y, z) = E\Phi(x, y, z)$$

$$\hat{H}\phi(r) = E\phi(r)$$

—称为**定态薛定谔方程**，又称为能量算符的本征方程

其解 $\Phi(x, y, z)$ 与粒子所处的外力场 U 和**边界条件有关**

定态波函数

波函数是以上两部分的乘积

$$\Psi(\vec{r}, t) = \Phi(\vec{r}) e^{-\frac{i}{\hbar}Et}$$

粒子出现在空间的几率：

$$\begin{aligned}\rho(\vec{r}, t) &= |\Psi(\vec{r}, t)|^2 = |\Phi(\vec{r}) e^{-\frac{i}{\hbar}Et}|^2 \\ &= |\Phi(\vec{r})|^2\end{aligned}$$

——粒子出现在空间的几率与时间无关——定态

可见，定态问题最后归结为求解定态薛定谔方程。

定态波函数性质

- 能量 E 不随时间变化
- 概率密度 $|\psi|^2$ 不随时间变化
- 波函数的标准条件：单值，有限和连续

1) $\int_{-\infty < x, y, z < \infty} |\psi|^2 dx dy dz = 1$ 可归一化；

2) ψ 和 $\frac{\partial \psi}{\partial x}, \frac{\partial \psi}{\partial y}, \frac{\partial \psi}{\partial z}$ 连续；

3) $\psi(x, y, z)$ 为有限的、单值、连续函数。

一维自由粒子的定态波函数讨论

- 自由粒子:

能动量守恒 \Rightarrow 确定的动量 p_x 和能量 E

- 波函数: $\Psi(x, t) = \Phi(x)e^{-\frac{i}{\hbar}Et} = \Phi_0e^{-\frac{i}{\hbar}(Et-p_x x)}$

- 粒子出现在空间中的几率:

$$|\Psi(x, t)|^2 = |\Phi(x)|^2 = |\Phi_0|^2 \Rightarrow p \text{ 为常数}$$

空间各处几率相同! 归一化?

- 满足海森堡不确定原理
 - 动量确定 $\Rightarrow \Delta p_x = 0$
 - 空间各处几率相同 $\Rightarrow \Delta x \rightarrow \infty$

薛定谔方程的讨论

- 描述了微观粒子的运动状态 $\psi(\vec{r}, t)$ 在势场 $U(\vec{r}, t)$ 中随时间变化 $\frac{\partial \psi(\vec{r}, t)}{\partial t}$ 的规律
- 是量子力学的基本方程，它不能从更基本的假设中推导出来。而是依据实验事实和基本假定“建立”的，是否正确则由实验结果检验
- 具体的势场 $U(\vec{r}, t)$ 决定粒子状态变化的情况，如果给出势能函数的具体形式，只要我们知道了微观粒子初始时刻的状态 $\psi(\vec{r}_0, t_0)$ 。原则上说，只要通过薛定谔方程，就可以求出任意时刻的状态 $\psi(\vec{r}, t)$
- $\psi(\vec{r}, t)$ 一般是复数形式。 $\psi(\vec{r}, t)$ 表示概率波， $|\psi(\vec{r}, t)|^2$ 是表示粒子在时刻 t 、在空间某处出现的概率。因而薛定谔方程所描述的状态随时间变化的规律，是一种统计规律
- 在薛定谔方程的建立中，应用了 $E = \frac{p^2}{2m} + U(\vec{r}, t) \Rightarrow$ 非相对论的结果；同时方程不适合一切 $m = 0$ 的粒子 \Rightarrow 方程的局限性

态迭加原理回顾

$$\left[-\frac{\hbar^2}{2m} \nabla^2 + V \right] \psi = i\hbar \frac{\partial}{\partial t} \psi$$

- 薛定谔方程为线性微分方程;
- 如果 ψ_1 、 ψ_2 、 \dots 、 ψ_n 是方程的解, 那么它们的线性组合 $\psi = C_1\psi_1 + C_2\psi_2 + \dots + C_n\psi_n = \sum_i C_i\psi_i$ 也是方程的解, C_i 为任意常数。
- 如果 ψ_1 、 ψ_2 、 \dots 、 ψ_n 是体系可能的状态, 那么它们的线性组合 $\psi = \sum_i C_i\psi_i$ 也是体系一个可能的状态

应用举例

- 应用步骤：

- 确定粒子的哈密顿量；
- 在全空间写出粒子的能量本征方程；

$$\hat{H}\phi(r) = E\phi(r)$$

- 利用波函数的自然条件确定确定能量本征值和波函数。

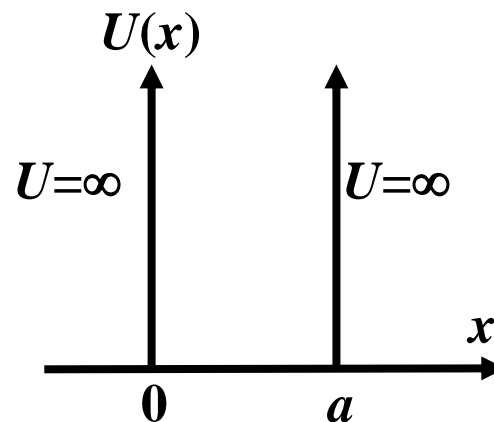
- 处理的问题：

- 势阱中的粒子——粒子被束缚在某势场中；
- 势垒对粒子的散射——自由粒子入射到某势场中。

例一：一维无限深势阱

一个粒子在如图所示的势场中运动，它的势能为

$$U(x) = \begin{cases} 0 & 0 < x < a \\ \infty & x \leq 0, x \geq a \end{cases}$$



这种势场称为一维无限深势阱。在一维无限深势阱中粒子如何运动？它的波函数如何？能量如何？

解：由于粒子做一维运动，所以有 $\nabla^2 \rightarrow \frac{d^2}{dx^2}$
由于势能 $U(x)$ 中不显含时间，故用**定态薛定谔**方程求解。

因此一维定态薛定谔方程为

$$-\frac{\hbar^2}{2m} \frac{d^2 \varphi(x)}{dx^2} + U(x) \varphi(x) = E \varphi(x)$$

方程的解为定态解

$$\psi(x, t) = \varphi(x) e^{-\frac{i}{\hbar} E t}$$

一维无限深势阱讨论

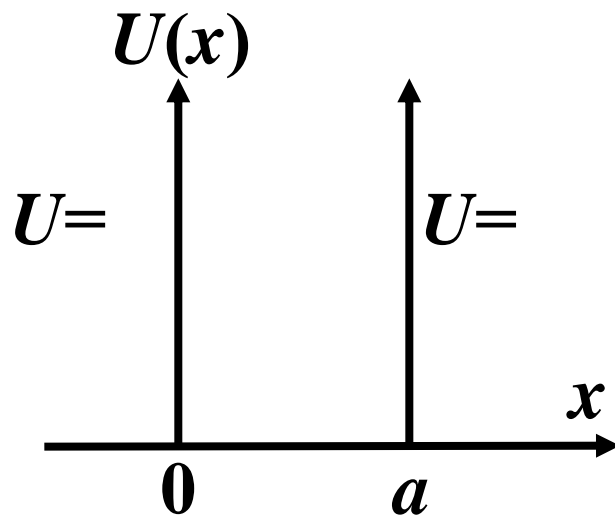
$$\because U \rightarrow \infty, x \leq 0, x \geq a \quad \therefore \psi = 0, (x \leq 0, x \geq a)$$

$$\because U(x) = 0, 0 < x < a$$

$$\frac{d^2\psi}{dx^2} + \frac{2mE}{\hbar^2}\psi = 0$$

$$k^2 = \frac{2mE}{\hbar^2}$$

$$\frac{d^2\psi}{dx^2} + k^2\psi = 0$$



$$\psi(x) = A \sin kx + B \cos kx$$

◆ 波函数的标准条件：单值、有限和连续。用来确定常数及得到能量量子化。（边界条件！）

$$\because x = 0, \psi = 0, \therefore B = 0$$

$$\psi(x) = A \sin kx$$

一维无限深势阱讨论

$$\because x = a, \psi = A \sin ka = 0 \quad \therefore \sin ka = 0$$

$$\because \sin ka = 0, \quad \therefore ka = n\pi$$

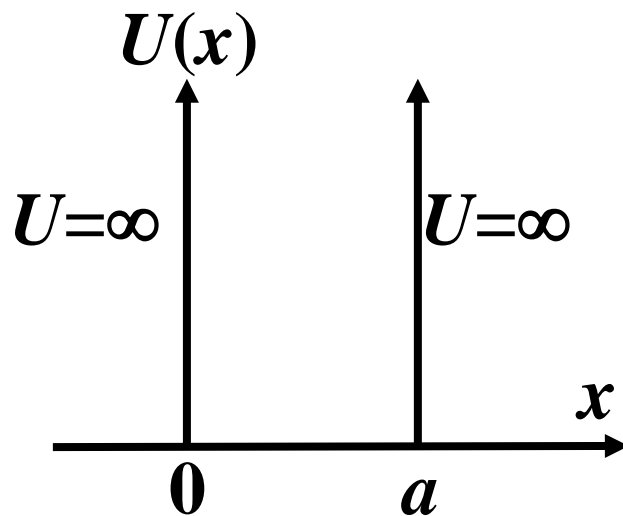
$$k = \frac{n\pi}{a}, \quad n = 1, 2, 3, \dots$$

量子数

$$k = \sqrt{\frac{8\pi^2 mE}{h^2}} \quad E = n^2 \frac{h^2}{8ma^2}$$

◆ 基态能量 $E_1 = \frac{h^2}{8ma^2}, \quad (n=1)$

◆ 激发态能量 $E_n = n^2 \frac{h^2}{8ma^2}, \quad (n=2, 3, \dots)$



◆ 一维无限深方势阱中粒子的能量是量子化的！

一维无限深势阱讨论

$$\psi(x) = A \sin \frac{n\pi}{a} x \quad \text{归一化条件} \quad \int_{-\infty}^{\infty} |\psi|^2 dx = \int_0^a \psi \psi^* dx = 1$$

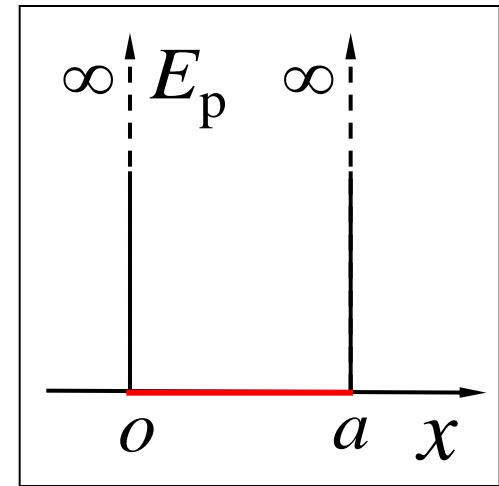
$$A^2 \int_0^a \sin^2 \frac{n\pi}{a} x dx = 1 \quad A = \sqrt{\frac{2}{a}}$$

◆ 波函数 $\psi(x) = \begin{cases} 0, & (x \leq 0, x \geq a) \\ \sqrt{\frac{2}{a}} \sin \frac{n\pi}{a} x, & (0 < x < a) \end{cases}$

◆ 概率密度 $|\psi(x)|^2 = \frac{2}{a} \sin^2 \frac{n\pi}{a} x$

◆ 能量 $E_n = n^2 \frac{h^2}{8ma^2}$ ◆ 量子数 $n = 1, 2, 3, \dots$

表示阱内不可能有静止的粒子，这与经典理论所得结果是不同的。因为根据经典理论，粒子的最低能量可以为零。 E_1 又称为**零点能**。



这是微观粒子波粒二象性的表现，“**静止的波是没有意义的**”。

零点能不为零也是不确定关系的必然结果！

$$\Delta x \approx a, \quad \Delta p \geq \frac{\hbar}{2\Delta x} = \frac{\hbar}{2a}$$

即粒子不能被束缚在动能为零的状态中。

经典力学：系统处于绝对零度时，一切运动都静止。

量子力学：粒子存在零点能，没有绝对静止。

定态为束缚态

反例为平面波

通常把在无限远处为0的波函数所描写的状态，称为束缚态。

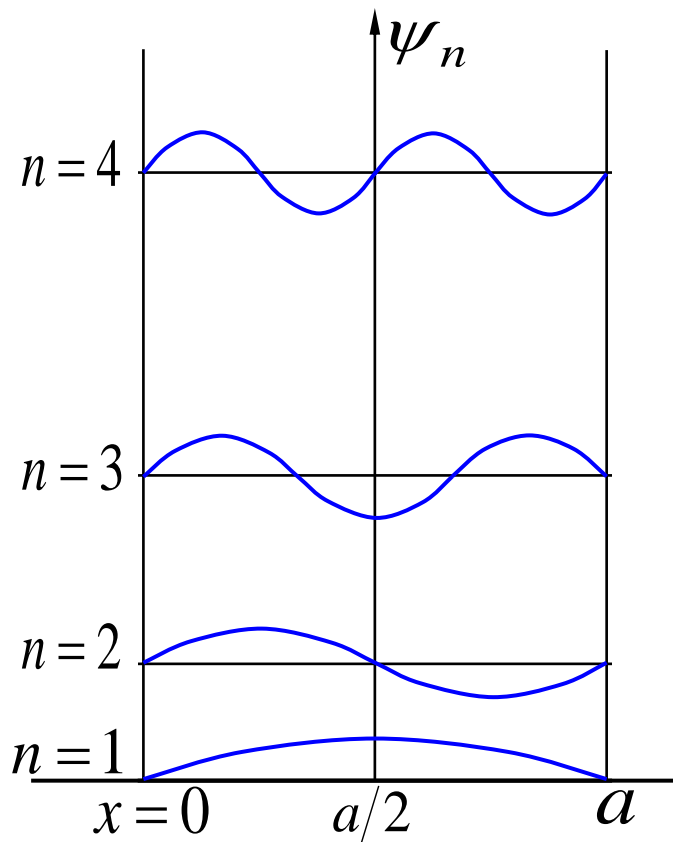
处于束缚态的粒子，因为其波函数在无限远处为0，所以粒子不能运动到无穷远，即粒子局限于某区域内运动——定域运动。

处于束缚态的粒子，因其运动受限制（定域运动），所以能量的取值一般要满足特定条件，即能量为分立值。也就是说，束缚态一般形成分立谱。

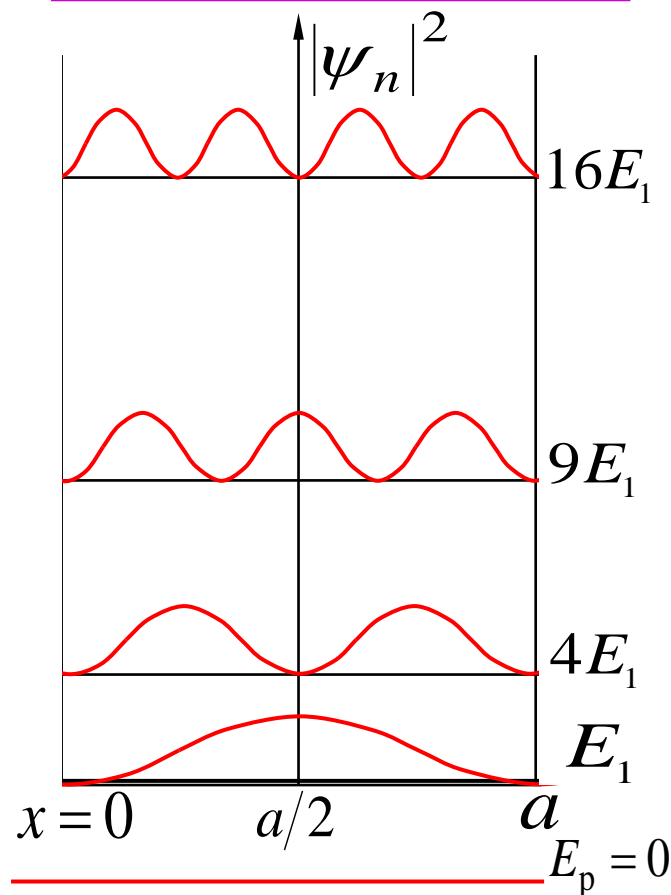
由波函数的形式可知，对于一维无限深势阱，粒子定态为束缚态。粒子局限于阱内运动，不能运动到阱外。能量取值为分立能级，组成分立谱。

概率幅和概率密度分布

$$\psi(x) = A \sin \frac{n\pi}{a} x$$



$$|\psi(x)|^2 = \frac{2}{a} \sin^2 \frac{n\pi}{a} x$$



概率密度讨论

一维无限深势阱中，发现粒子的概率密度 $|\psi_n(x)|^2$

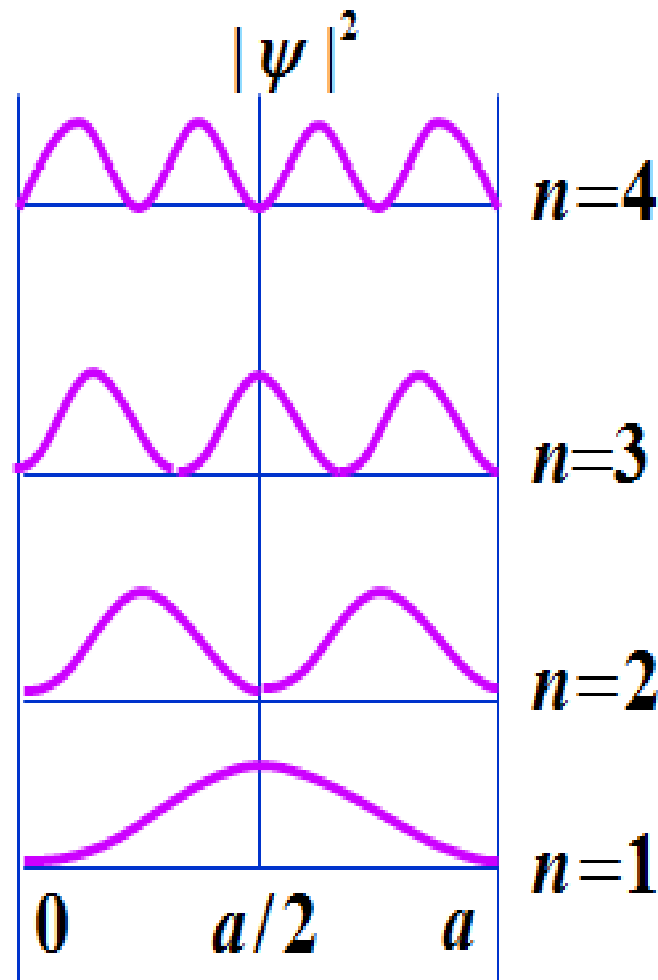
粒子在势阱中各处出现的几率有很大不同，甚至有的地方根本不出现（节点处）

- $|\psi_n(x)|^2$ 极大的位置----概然位置，

$n \uparrow$, 节点数 \uparrow , 最概然位置间隔 \downarrow .

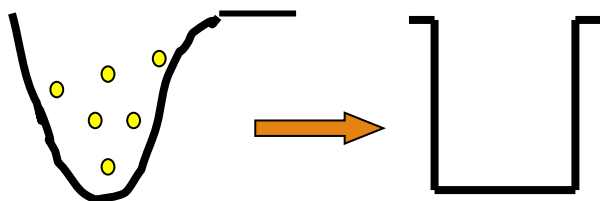
$n \rightarrow \infty$ 时，粒子在势阱内各处出现的概率相等，概率密度分布趋近于经典均匀分布.

经典理论中，处于无限深势阱中粒子的能量为连续值，粒子在阱内运动不受限制，各处概率相等。



有限深势阱

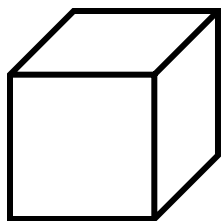
- 一维无限深势阱是实际情况的极端化和简化
- 实际情况的一些势阱:



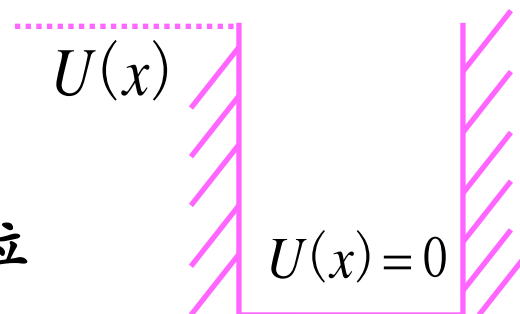
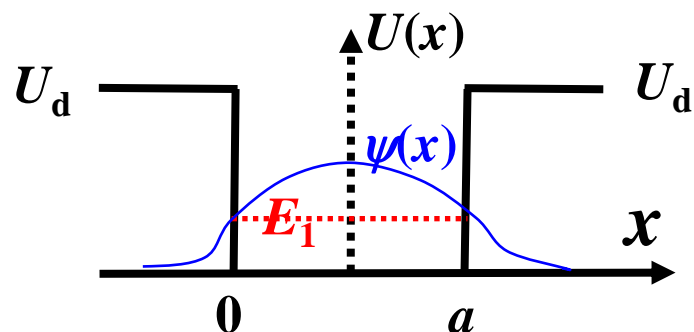
金属中的电子

金属中的自由电子在各晶格结点(正离子)形成的“周期场”中运动,它们不会自发地逃出金属。可以粗略地认为粒子被无限高的势能壁束缚在金属之中。

三维方势阱



分子束缚
在箱子内



方势阱

氢原子中的电子就是在三维库仑势阱中运动,不过“阱壁”不是直立的,而是按 $-1/r$ 分布。