

EfficientNet-B0 ベースラインネットワーク。各行は各層の入力画像の解像度 $\langle \hat{H}_i, \hat{W}_i \rangle$ と出力チャンネル \hat{C}_i を表す

Stage i	Operator $\hat{\mathcal{F}}_i$	Resolution $\hat{H}_i \times \hat{W}_i$	#Channels \hat{C}_i	#Layers \hat{L}_i
1	Conv3x3	224×224	32	1
2	MBConv1, k3x3	112×112	16	1
3	MBConv6, k3x3	112×112	24	2
4	MBConv6, k5x5	56×56	40	2
5	MBConv6, k3x3	28×28	80	3
6	MBConv6, k5x5	28×28	112	3
7	MBConv6, k5x5	14×14	192	4
8	MBConv6, k3x3	7×7	320	1
9	Conv1x1 & Pooling & FC	7×7	1280	1

表中の MBCとは squeeze-and-excitation optimization (Hu et al., 2018) の mobile inverted bottleneck MBConv (Sandler et al., 2018; Tan et al., 2019) を示している。