# Линейная алгебра и геометрия

**КР-2. 2021/2022 учебный год. Вариант 1** 

Морфей

Группа БЭАД242

Линейное отображение  $\varphi: \mathbb{R}[x]_{\leqslant 2} \to M_2(\mathbb{R})$  задано формулой  $\varphi(a+bx+cx^2) = AE+bS+cS^2$ , где  $S=\begin{pmatrix} 0 & 2 \\ 2 & 1 \end{pmatrix}$ . Найдите базис є пространства  $\mathbb{R}[x]_{\leqslant 2}$  и базис  $\mathbb{R}[x]$  пространства  $M_2(\mathbb{R})$ , в которых  $\varphi$  имеет диагональный вид с единицами и нулями на диагонали, и выпишите этот вид.

### Решение:

Найдём  $S^2$ :

$$S^2 = \begin{pmatrix} 0 & 2 \\ 2 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 0 & 2 \\ 2 & 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 4 & 2 \\ 2 & 5 \end{pmatrix}$$

Введём на  $\mathbb{R}[x]_{\leqslant 2}$  базис  $\{1,x,x^2\}$ , а на  $M_2(\mathbb{R})$  базис матричных единиц:

$$\begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 0 & 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 1 & 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix}$$

Теперь найдём координаты образов базисов и выпишем матрицу  $\varphi$  в этих базисах:

$$arphi(1) = E = egin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix} \sim egin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}$$

$$\varphi(x) = S = \begin{pmatrix} 0 & 2 \\ 2 & 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 2 \\ 2 \\ 1 \end{pmatrix}$$

$$\varphi(x^2) = S^2 = \begin{pmatrix} 4 & 2 \\ 2 & 5 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 4 \\ 2 \\ 2 \\ 5 \end{pmatrix}$$

Таким образом, матрица линейного отображения в этих базисах:

$$A' = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 4 \\ 0 & 2 & 2 \\ 0 & 2 & 2 \\ 1 & 1 & 5 \end{pmatrix}$$

Далее по алгоритму.

Найдём базис  $\ker \varphi$ :

$$\begin{pmatrix} 1 & 0 & 4 \\ 0 & 2 & 2 \\ 0 & 2 & 2 \\ 1 & 1 & 5 \end{pmatrix} \Rightarrow \text{YCB:} \begin{pmatrix} 1 & 0 & 4 \\ 0 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$$

Тогда

$$egin{pmatrix} -4 \ -1 \ 1 \end{pmatrix}$$
 — базис  $\ker arphi$ 

Дополним до базиса  $\mathbb{R}[x]_{\leq 2}$ . Добавим такие два вектора:

$$\begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} \quad \text{if} \quad \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}$$

Проверим линейную независимость:

$$\begin{pmatrix} -4 & -1 & 1 \\ 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \end{pmatrix} \Rightarrow \text{YCB:} \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$

Они линейно независимы, значит, это дополнение до базиса  $\mathbb{R}[x]_{\leqslant 2}$ . Тогда это искомый базис  $\mathfrak{e}$ . Положим

$$f_1=\varphi(e_1)=\varphi(1)=\begin{pmatrix}1\\0\\0\\1\end{pmatrix}$$

$$f_2=\varphi(e_2)=\varphi(x)=\begin{pmatrix}0\\2\\2\\1\end{pmatrix}$$

Теперь надо дополнить его до базиса  $M_2(\mathbb{R})$ :

$$egin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 1 \\ 0 & 2 & 2 & 1 \end{pmatrix}$$
 — уже ступенчатый вид

Значит, надо добавить третий и четвёртый базисы из стандартного (матричных единиц). Получаем:

$$\mathbf{e} = \left\{ \begin{pmatrix} 1\\0\\0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0\\1\\0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} -4\\-1\\1 \end{pmatrix} \right\} = \left\{ 1, x, -4 - x + x^2 \right\}$$

$$\mathbf{f} = \left\{ \begin{pmatrix} 1\\0\\0\\1\\1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0\\2\\2\\1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0\\0\\0\\1\\0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0\\0\\0\\1 \end{pmatrix} \right\} = \left\{ \begin{pmatrix} 1&0\\0&1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0&2\\2&1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0&0\\0&0\\1&0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0&0\\0&1 \end{pmatrix} \right\}$$

Ранг матрицы A равен двум, значит, диагональный вид

$$A' = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$$

Проверка:

$$D^{-1}AC = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 2 & 0 & 0 \\ 0 & 2 & 1 & 0 \\ 1 & 1 & 0 & 1 \end{pmatrix}^{-1} \begin{pmatrix} 1 & 0 & 4 \\ 0 & 2 & 2 \\ 0 & 2 & 2 \\ 1 & 1 & 5 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 0 & -4 \\ 0 & 1 & -1 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} = A'$$

$$\mathbb{e} = \left\{ 1, x, -4 - x + x^2 \right\}$$

$$\mathbb{f} = \left\{ \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 & 2 \\ 2 & 1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 1 & 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix} \right\}$$

$$\begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$$

Рассмотрим на пространстве  $V=\mathbb{R}[x]_{\leq 2}$  линейные функции  $\alpha_1,\alpha_2,\alpha_3,$  где

$$\alpha_1(f) = f(0), \alpha_2(f) = f'(1), \alpha_3(f) = 3 \int_0^2 f(x) \, \mathrm{d}x$$

Найдите базис пространства V, для которого набор  $(\alpha_1,\alpha_2,\alpha_3-4\alpha_2)$  является двойственным базисом пространства  $V^*$ .

### Решение:

Пусть  $f(x) = c + bx + ax^2$ . Имеем:

$$\alpha_1(f)=c=(1,0,0)$$

$$\alpha_2(f) = (b+2ax)(1) = b+2a = (0,1,2)$$

$$\int_0^2 f(x) \, \mathrm{d}x = \int_0^2 \left( c + bx + ax^2 \right) \, \mathrm{d}x = \left( cx + \frac{1}{2}bx^2 + \frac{1}{3}ax^3 \right) \, \bigg|_0^2 = 2c + 2b + \frac{8}{3}a \Rightarrow \alpha_3(f) = 6c + 6b + 8a = (6, 6, 8)$$

$$\alpha_3-4\alpha_2=(6,6,8)-(0,4,8)=(6,2,0)$$

Имеем матрицу

$$\alpha = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 2 \\ 6 & 2 & 0 \end{pmatrix}$$

Найдём обратную:

$$\begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 2 & 0 & 1 & 0 \\ 6 & 2 & 0 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \Rightarrow \text{YCB:} \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & -3 & 0 & \frac{1}{2} \\ 0 & 0 & 1 & \frac{3}{2} & \frac{1}{2} & -\frac{1}{4} \end{pmatrix}$$

Искомый базис написан справа в столбцах:

$$\left\{1-3x+\frac{3}{2}x^2,\frac{1}{2}x^2,\frac{1}{2}x-\frac{1}{4}x^2\right\}$$

$$\left\{1-3x+\frac{3}{2}x^2,\frac{1}{2}x^2,\frac{1}{2}x-\frac{1}{4}x^2\right\}$$

Пусть  $\beta$  – билинейная форма на пространстве  $\mathbb{R}^4$ , заданная формулой

$$\beta(x,y) = 2x_3y_1 + x_4y_4$$

и пусть  $V\subseteq \mathbb{R}^4$  — подпространство решений уравнения  $x_1+x_2-x_3-x_4=0$ . Определим квадратичную форму Q на V, полагая  $Q(v)=\beta(v,v)$ . Найдите базис пространства V, в котором Q принимает нормальный вид, и выпишите этот вид.

#### Решение:

Найдём базис V:

$$\begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \\ x_4 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -1 \\ 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} x_2 + \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} x_3 + \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} x_4$$
 
$$\mathbb{f} = \left\{ \begin{pmatrix} -1 \\ 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} \right\} - \text{базис } V$$

Тогда произвольный вектор  $v \in V$  имеет вид

$$(-a + b + c, a, b, c)$$

Определим Q(v):

$$Q(x) = 2x_1x_3 + x_4^2 \Rightarrow Q(v) = 2(-a+b+c)b+c^2 = -2ab+2b^2+2bc+c^2$$

Запишем матрицу Q(v):

$$Q(v) = (a, b, c) \cdot A \cdot \begin{pmatrix} a \\ b \\ c \end{pmatrix} \Rightarrow A = \begin{pmatrix} 0 & -1 & 0 \\ -1 & 2 & 1 \\ 0 & 1 & 1 \end{pmatrix}$$

Применим к ней симметричного Гаусса:

$$\begin{pmatrix}
0 & -1 & 0 & | & 1 & 0 & 0 \\
-1 & 2 & 1 & | & 0 & 1 & 0 \\
0 & 1 & 1 & | & 0 & 0 & 1
\end{pmatrix}
\xrightarrow{(1)\leftrightarrow(3)}
\begin{pmatrix}
0 & 1 & 1 & | & 0 & 0 & 1 \\
-1 & 2 & 1 & | & 0 & 1 & 0 \\
0 & -1 & 0 & | & 1 & 0 & 0
\end{pmatrix}
\longrightarrow
\begin{pmatrix}
1 & 1 & 0 & | & 0 & 0 & 1 \\
1 & 2 & -1 & | & 0 & 1 & 0 \\
0 & -1 & 0 & | & 1 & 0 & 0
\end{pmatrix}
\xrightarrow{(2)-(1)}$$

$$\longrightarrow
\begin{pmatrix}
1 & 1 & 0 & | & 0 & 0 & 1 \\
0 & 1 & -1 & | & 0 & 1 & -1 \\
0 & -1 & 0 & | & 1 & 0 & 1
\end{pmatrix}
\longrightarrow
\begin{pmatrix}
1 & 0 & 0 & | & 0 & 0 & 1 \\
0 & 1 & -1 & | & 0 & 1 & -1 \\
0 & -1 & 0 & | & 1 & 0 & 0
\end{pmatrix}
\xrightarrow{(3)+(2)}
\begin{pmatrix}
1 & 0 & 0 & | & 0 & 0 & 1 \\
0 & 1 & 0 & | & 0 & 1 & -1 \\
0 & 0 & -1 & | & 1 & 1 & -1
\end{pmatrix}$$

Получаем нормальный вид формы

$$y_1^2 + y_2^2 - y_3^2$$

где  $y_1,y_2,y_3$  — координаты вектора  $v\in V$  в базисе

$$\begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ -1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ -1 \end{pmatrix}$$

Осталось выразить эти векторы в  $\mathbb{R}^4$ :

$$\begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}$$

$$\begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ -1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} - \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \\ -1 \end{pmatrix}$$

$$\begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ -1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -1 \\ 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} - \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -1 \\ 1 \\ 1 \\ -1 \end{pmatrix}$$

Итоговый базис:

$$\left\{ \begin{pmatrix} 1\\0\\0\\1\\1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0\\0\\1\\-1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} -1\\1\\1\\-1 \end{pmatrix} \right\}$$

$$\left\{ \begin{pmatrix} 1\\0\\0\\1\\1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0\\0\\1\\-1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} -1\\1\\1\\-1 \end{pmatrix} \right\}$$

$$y_1^2 + y_2^2 - y_3^2$$

В четырёхмерном евклидовом пространстве даны векторы  $v_1,v_2,v_3$  с матрицей Грама  $\begin{pmatrix} 2 & 0 & 1 \\ 0 & 3 & 0 \\ 1 & 0 & 3 \end{pmatrix}$ . Для

каждого i=1,2,3 обозначим через  $w_i$  ортогональную составляющую вектора  $v_i$  относительно подпространства, порождамого двумя другими векторами. Найдите объём параллелепипеда, натянутого на векторы  $w_1,w_2,w_3$ .

### Решение:

Пусть  $S_1=\langle v_2,v_3\rangle, S_2=\langle v_1,v_3\rangle, S_3=\langle v_1,v_2\rangle.$ 

Найдём  $\operatorname{pr}_{S_1}v_1.$  Из матрицы Грама  $(v_2,v_3)=0\Rightarrow \{v_2,v_3\}$  — ортогональный базис  $S_1.$  Тогда

$$\operatorname{pr}_{S_1} v_1 = \frac{(v_1, v_2)}{(v_2, v_2)} v_2 + \frac{(v_1, v_3)}{(v_3, v_3)} v_3 = 0 + \frac{1}{3} v_3 \Rightarrow w_1 = v_1 - \frac{1}{3} v_3$$

Найдём  $\operatorname{pr}_{S_2} v_2$ . Из матрицы Грама  $(v_2,v_3)=(v_2,v_1)=0 \Rightarrow v_2 \perp v_1, v_2 \perp v_3 \Rightarrow v_2 \perp S_2 \Rightarrow w_2=v_2$ . Найдём  $\operatorname{pr}_{S_3} v_3$ .  $(v_1,v_2)=0 \Rightarrow \{v_1,v_2\}$  — ортогональный базис  $S_3$ . Тогда

$$\operatorname{pr}_{S_3} v_3 = \frac{(v_3, v_1)}{(v_1, v_1)} v_1 + \frac{(v_3, v_2)}{(v_2, v_2)} v_2 = \frac{1}{2} v_1 + 0 = \frac{1}{2} v_1 \Rightarrow w_3 = v_3 - \frac{1}{2} v_1$$

Итого имеем

$$w_1=v_1-\frac{1}{3}v_3, w_2=v_2, w_3=v_3-\frac{1}{2}v_1$$

Матрица перехода

$$C = \begin{pmatrix} 1 & 0 & -\frac{1}{2} \\ 0 & 1 & 0 \\ -\frac{1}{3} & 0 & 1 \end{pmatrix} \Rightarrow \det C = (1+0+0) - \left(\frac{1}{6} + 0 + 0\right) = \frac{5}{6}$$

Имеем

$$\det G = \begin{pmatrix} 2 & 0 & 1 \\ 0 & 3 & 0 \\ 1 & 0 & 3 \end{pmatrix} = (18 + 0 + 0) - (3 + 0 + 0) = 15$$

$$\operatorname{Vol}\ (w_1,w_2,w_3) = |\!\det C| \cdot \sqrt{\det G} = \frac{5}{6} \sqrt{15}$$

$$\frac{5}{6}\sqrt{15}$$

Пусть  $L \subseteq \mathbb{R}^4$  — линейное многообразие, заданное системой

$$\begin{cases} x_1 + 2x_2 - x_3 + 2x_4 = 9 \\ -x_1 + 3x_2 - 3x_3 + x_4 = 2 \end{cases}$$

Найдите расстояние от точки (3, 6, -4, 5) до L.

#### Решение:

Найдём какое-нибудь частное решение СЛУ. Приведём её к УСВ:

$$\begin{pmatrix} 1 & 2 & -1 & 2 & | & 9 \\ -1 & 3 & -3 & 1 & | & 2 \end{pmatrix} \Rightarrow \text{YCB:} \begin{pmatrix} 1 & 0 & \frac{3}{5} & \frac{4}{5} & | & \frac{23}{5} \\ 0 & 1 & -\frac{4}{5} & \frac{3}{5} & | & \frac{11}{5} \end{pmatrix}$$

Имеем

$$\begin{cases} x_1 + \frac{3}{5}x_3 + \frac{4}{5}x_4 = \frac{23}{5} \\ x_2 - \frac{4}{5}x_3 + \frac{3}{5}x_4 = \frac{11}{5} \end{cases}$$

Подставим, например,  $x_4 = 0, x_3 = 1$ . Получаем

$$\begin{cases} x_1 + \frac{3}{5} = \frac{23}{5} \\ x_2 - \frac{4}{5} = \frac{11}{5} \end{cases} \Rightarrow \begin{cases} x_1 = 4 \\ x_2 = 3 \end{cases}$$

Пусть  $v_0 = (4,3,1,0)$ . Тогда  $L = v_0 + S$ , где S — множество решений соответствующей ОСЛУ. Тогда искомое расстояние равно расстоянию от  $v - v_0$  до S. Имеем:

$$w := v - v_0 = \begin{pmatrix} 3 \\ 6 \\ -4 \\ 5 \end{pmatrix} - \begin{pmatrix} 4 \\ 3 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -1 \\ 3 \\ -5 \\ 5 \end{pmatrix}$$

Найдём расстояние от  $v-v_0$  до S. Найдём базис S. Мы уже приводили матрицу к УСВ, так что можем выписать

$$\begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \\ x_4 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -\frac{3}{5} \\ \frac{4}{5} \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} x_3 + \begin{pmatrix} -\frac{4}{5} \\ -\frac{3}{5} \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} x_4$$

Пусть

$$v_1 = \begin{pmatrix} -3\\4\\5\\0 \end{pmatrix}, v_2 = \begin{pmatrix} -4\\-3\\0\\5 \end{pmatrix}$$

Тогда  $S=\langle v_1,v_2\rangle$ . Найдём расстояние от w до S. Заметим, что  $(v_1,v_2)=12-12=0 \Rightarrow v_1\perp v_2$ . Тогда можно найти по формуле:

$$\operatorname{pr}_S w = \frac{(w,v_1)}{(v_1,v_1)} v_1 + \frac{(w,v_2)}{(v_2,v_2)} v_2$$

$$(w,v_1) = \begin{pmatrix} -1\\3\\-5\\5 \end{pmatrix}^T \begin{pmatrix} -3\\4\\5\\0 \end{pmatrix} = 3+12-25 = -10$$

$$(v_1,v_1) = \begin{pmatrix} -3\\4\\5\\0 \end{pmatrix}^T \begin{pmatrix} -3\\4\\5\\0 \end{pmatrix} = 9 + 16 + 25 = 50$$

$$(w,v_2) = \begin{pmatrix} -1\\3\\-5\\5 \end{pmatrix}^T \begin{pmatrix} -4\\-3\\0\\5 \end{pmatrix} = 4-9+25=20$$

$$(v_2, v_2) = \begin{pmatrix} -4 \\ -3 \\ 0 \\ 5 \end{pmatrix}^T \begin{pmatrix} -4 \\ -3 \\ 0 \\ 5 \end{pmatrix} = 16 + 9 + 25 = 50$$

Подставим:

$$\begin{split} \operatorname{pr}_S w &= -\frac{10}{50} \begin{pmatrix} -3 \\ 4 \\ 5 \\ 0 \end{pmatrix} + \frac{20}{50} \begin{pmatrix} -4 \\ -3 \\ 0 \\ 5 \end{pmatrix} = \frac{1}{5} \begin{pmatrix} \begin{pmatrix} -8 \\ -6 \\ 0 \\ 10 \end{pmatrix} - \begin{pmatrix} -3 \\ 4 \\ 5 \\ 0 \end{pmatrix} \end{pmatrix} = \frac{1}{5} \begin{pmatrix} -5 \\ -10 \\ -5 \\ 10 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -1 \\ -2 \\ -1 \\ 2 \end{pmatrix} \\ \operatorname{ort}_S w &= \begin{pmatrix} -1 \\ 3 \\ -5 \\ 5 \end{pmatrix} - \begin{pmatrix} -1 \\ -2 \\ -1 \\ 2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 5 \\ -4 \\ 3 \end{pmatrix} \\ \rho &= \|\operatorname{ort}_S w\| = \sqrt{25 + 16 + 9} = \sqrt{50} = 5\sqrt{2} \end{split}$$

### Ответ:

 $5\sqrt{2}$ 

Прямая  $l\subseteq\mathbb{R}^3$  проходит через точку P=(3,3,2), перпендикулярна прямой  $l_1=\{x+3y+2z=11,y+z=4\}$  и пересекает прямую  $l_2=(3x+z=1,x-y=-2).$  Найдите расстояние между прямыми l и  $l_1.$ 

### Решение:

Пусть у прямой l направляющий вектор  $\vec{e} = (a, b, c)$ .

Найдём направляющий вектор  $l_1$ :

$$\begin{pmatrix} 1 & 3 & 2 & | & 11 \\ 0 & 1 & 1 & | & 4 \end{pmatrix} \Rightarrow \begin{pmatrix} 1 & 0 & -1 & | & -1 \\ 0 & 1 & 1 & | & 4 \end{pmatrix}$$
$$\begin{cases} x = -1 + z \\ y = 4 - z \\ z \in \mathbb{R} \end{cases}$$

Направляющий вектор  $\vec{f}=(1,-1,1)$ , опорная точка (-1,4,0). Прямые перпендикуляры, значит,  $0=\left(\vec{f},\vec{e}\right)=a-b+c\Rightarrow a-b+c=0$ .

Найдём направляющий вектор  $l_2$ :

$$\begin{pmatrix} 3 & 0 & 1 & 1 \\ 1 & -1 & 0 & -2 \end{pmatrix} \Rightarrow \text{YCB:} \begin{pmatrix} 1 & 0 & \frac{1}{3} & \frac{1}{3} \\ 0 & 1 & \frac{1}{3} & \frac{7}{3} \end{pmatrix}$$
$$\begin{cases} x = \frac{1}{3} - \frac{1}{3}z \\ y = \frac{7}{3} - \frac{1}{3}z \Leftrightarrow \begin{cases} x = \frac{1}{3} - t \\ y = \frac{7}{3} - t, t \in \mathbb{R} \\ z = 3t \end{cases}$$

Направляющий вектор (-1,-1,3). Можно найти частное решение, подставив z=1, тогда опорной точкой будет (0,2,1).

Прямые l и  $l_2$  пересекаются. Найдём вектор, соединяющий их опорные точки: (3,3,2)-(0,2,1)=(3,1,1). Запишем условие компланарности этого вектора и двух направляющих:

$$0 = \det \begin{pmatrix} 3 & 1 & 1 \\ -1 & -1 & 3 \\ a & b & c \end{pmatrix} = (-3c + 3a - b) - (-a + 9b - c) = 4a - 10b - 2c \Leftrightarrow 2a - 5b - c = 0$$

Имеем систему:

$$\begin{cases} a-b+c=0\\ 2a-5b-c=0 \end{cases}$$

$$\begin{pmatrix} 1 & -1 & 1\\ 2 & -5 & -1 \end{pmatrix} \Rightarrow \begin{pmatrix} 1 & 0 & 2\\ 0 & 1 & 1 \end{pmatrix}$$

Пусть c = 1. Тогда a = -2, b = -1.

Значит, (-2, -1, 1) — направляющий вектор. Итого имеем:

l: опорная точка (3,3,2), направляющий вектор  $\vec{e}=(-2,-1,1)$ ,

 $l_1$ : опорная точка (-1,4,0), направляющий вектор  $\vec{f}=(1,-1,1).$ 

Найдём расстояние между ними. Пусть  $\vec{m}=(3,3,2)-(-1,4,0)=(4,-1,2)$  — вектор, соединяющий

опорные точки.

Найдём объём параллелепипеда, построенного на трёх векторах m,e,f:

$$V = \left| \det \begin{pmatrix} -2 & -1 & 1 \\ 1 & -1 & 1 \\ 4 & 1 & -2 \end{pmatrix} \right| = \left| (-4 - 4 + 1) - (-4 - 2 + 2) \right| = \left| -7 + 4 \right| = 3$$

Найдём плошадь параллелограмма, построенного на e, f:

$$[e,f] = \det \begin{pmatrix} e_1 & e_2 & e_3 \\ 1 & -1 & 1 \\ -2 & -1 & 1 \end{pmatrix} = e_1(-1+1) - e_2(1+2) + e_3(-1-2) = \begin{pmatrix} 0 \\ -3 \\ -3 \end{pmatrix}$$

$$S = \sqrt{3^2 + 3^2} = 3\sqrt{2}$$

Тогда расстояние равно

$$h = \frac{V}{S} = \frac{1}{\sqrt{2}}$$

$$\frac{1}{\sqrt{2}}$$