Линейная алгебра и геометрия

КР-2. 2023/2024 учебный год. Вариант 1

Морфей

Группа БЭАД242

Рассмотрим линейное отображение $\varphi: \mathbb{R}[x]_{\leqslant 3} \to \mathbb{R}[x]_{\leqslant 2}, f \mapsto f' + f(-1) \cdot x^2$. Найдите базис \mathfrak{e} пространства $\mathbb{R}[x]_{\leqslant 3}$ и базис \mathfrak{l} пространства $\mathbb{R}[x]_{\leqslant 2}$, в которых φ имеет диагольный вид с единицами и нулями на диагонали, и выпишите этот вид.

Решение:

Вот тут на 27 странице описание алгоритма. Проделаем его.

Найдём матрицу отоборажения φ в базисах $\{1, x, x^2, x^3\}$ и $\{1, x, x^2\}$.

Пусть
$$f(x) = d + cx + bx^2 + ax^3$$
. Тогда $f'(x) = c + 2bx + 3ax^2$, $f(-1) \cdot x^2 = (d - c + b - a)x^2$. Тогда

$$\varphi(f) = c + 2bx + 3ax^2 + (d - c + b - a)x^2 = c + 2bx + (d - c + b + 2a)x^2$$

Подставим базисы:

$$\varphi(1) = x^{2}$$

$$\varphi(x) = 1 - x^{2}$$

$$\varphi(x^{2}) = 2x + x^{2}$$

$$\varphi(x^{3}) = 2x^{2}$$

Запишем матрицу:

$$A = \begin{pmatrix} 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 2 & 0 \\ 1 & -1 & 1 & 2 \end{pmatrix}$$

Теперь найдём базис $\ker \varphi$. Для этого приведём A к УСВ и найдём Φ СР:

$$\begin{pmatrix} 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 2 & 0 \\ 1 & -1 & 1 & 2 \end{pmatrix} \sim \begin{pmatrix} 1 & -1 & 1 & 2 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 2 & 0 \end{pmatrix} \sim \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 2 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \end{pmatrix}$$
$$\begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \\ x_4 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -2 \\ 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} x_4$$

Этот вектор и есть базис $\ker \varphi$. Вполне понятно, как дополнить его до базиса \mathbb{R}^4 :

$$egin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}, egin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}, egin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}, egin{pmatrix} -2 \\ 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}$$
 — базис \mathbb{R}^4 , искомый базис е

Теперь надо найти образы первых трёх векторов базиса с. Мы это уже делали. Тогда

$$\begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ -1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 \\ 2 \\ 1 \end{pmatrix}$$
 — образы

Осталось дополнить их до базиса \mathbb{R}^3 . Вполне видно, что это уже базис:

$$\begin{pmatrix} 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 2 \\ 1 & -1 & 1 \end{pmatrix} \sim \begin{pmatrix} 1 & -1 & 1 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 2 \end{pmatrix} \sim \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$

Значит, эти три вектора — искомый базис Г. Итого:

$$\mathbf{e} = \left\{ \begin{pmatrix} 1\\0\\0\\0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0\\1\\0\\0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0\\0\\1\\0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} -2\\0\\0\\1 \end{pmatrix} \right\}$$

$$\mathbb{f} = \left\{ \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ -1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 \\ 2 \\ 1 \end{pmatrix} \right\}$$

Это координаты в стандартных базисах, но нужно записать многочлены:

$$\mathbf{e} = \mathrm{vec}\big\{1, x, x^2, -2 + x^3\big\}$$

$$\mathbb{f} = \{x^2, 1 - x^2, 2x + x^2\}$$

Диагональный вид матрицы можно найти по формуле $A' = D^{-1}AC$:

$$A' = \begin{pmatrix} 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 2 \\ 1 & -1 & 1 \end{pmatrix}^{-1} \begin{pmatrix} 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 2 & 0 \\ 1 & -1 & 1 & 2 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & -2 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \end{pmatrix}$$

По сути, проверка того, что мы всё сделали правильно.

Можно поступить иначе. Так как rk A = 3 (это можно понять из УСВ матрицы A, который мы нашли раньше), то $rk \varphi = 3$, значит, в A' будет три единицы на диагонали.

$$\mathbf{e} = \text{vec}\{1, x, x^2, -2 + x^3\}$$

$$\mathbb{f}=\left\{ x^{2},1-x^{2},2x+x^{2}\right\}$$

$$A(arphi, \mathbf{e}, \mathbf{f}) = egin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \ 0 & 1 & 0 & 0 \ 0 & 0 & 1 & 0 \end{pmatrix}$$

Пусть V — пространство всех верхнетреугольных матриц размера 2×2 с коэффициентами из $\mathbb{R},\ S=\begin{pmatrix}1&2\\-3&0\end{pmatrix},\ v=(1,-1).$ Рассмотрим на V линейные функции $\alpha_1,\alpha_2,\alpha_3,$ где

$$\alpha_1(X) = \operatorname{tr}(X), \alpha_2(X) = \operatorname{tr}(XS), \alpha_3(X) = vXv^T$$

Найдите базис пространства V, для которого набор $(\alpha_1, \alpha_2 - 2\alpha_1, \alpha_3)$ является двойственным базисом пространства V^* .

Решение:

Введём на V вот такой базис:

$$\begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 0 & 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix}$$

Пусть

$$X = \begin{pmatrix} a & b \\ 0 & c \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} a \\ b \\ c \end{pmatrix}$$
 — координаты в введённом базисе

Запишем результаты действия $\alpha_1, \alpha_2, \alpha_3$ в координатах этого базиса:

$$\alpha_1(X)=\operatorname{tr}(X)=a+c=(1,0,1)$$

$$XS = \begin{pmatrix} a & b \\ 0 & c \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 2 \\ -3 & 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} a-3b & 2a \\ -3c & 0 \end{pmatrix} \Rightarrow \alpha_2(X) = a-3b = (1,-3,0)$$

$$vXv^T = (1,-1) \begin{pmatrix} a & b \\ 0 & c \end{pmatrix} (1,-1)^T = (a & b-c) \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \end{pmatrix} = a-b+c \Rightarrow \alpha_3(X) = a-b+c = (1,-1,1)$$

$$\alpha_2-2\alpha_1=a-3b-2(a+c)=-a-3b-2c=(-1,-3,-2)$$

Итого, набор $(\alpha_1, \alpha_2 - 2\alpha_1, \alpha_3)$ задаётсся такой матрицей:

$$\varepsilon = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 1 \\ -1 & -3 & -2 \\ 1 & -1 & 1 \end{pmatrix}$$

в том смысле, что для любой матрицы $X \in V$ $\varepsilon \cdot \begin{pmatrix} a \\ b \\ c \end{pmatrix}$ — вектор, равный $\begin{pmatrix} \alpha_1(X) \\ (\alpha_2 - 2\alpha_1)(X) \\ \alpha_3(X) \end{pmatrix}$.

Тогда, чтобы найти искомый базис, надо найти ε^{-1} . Сделаем это!

$$\begin{pmatrix} 1 & 0 & 1 & | & 1 & 0 & 0 \\ -1 & -3 & -2 & | & 0 & 1 & 0 \\ 1 & -1 & 1 & | & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \overset{(2)+(1),(3)-(1)}{\sim} \begin{pmatrix} 1 & 0 & 1 & | & 1 & 0 & 0 \\ 0 & -3 & -1 & | & 1 & 1 & 0 \\ 0 & -1 & 0 & | & -1 & 0 & 1 \end{pmatrix} \overset{(-1)\times(3),(3)\leftrightarrow(2)}{\sim} \begin{pmatrix} 1 & 0 & 1 & | & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & | & 1 & 0 & -1 \\ 0 & -3 & -1 & | & 1 & 1 & 0 \end{pmatrix} \overset{(3)+3\times(2)}{\sim} \\ \sim \begin{pmatrix} 1 & 0 & 1 & | & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & | & 1 & 0 & -1 \\ 0 & 1 & 0 & -1 & | & 4 & 1 & -3 \end{pmatrix} \overset{(-1)\times(3)}{\sim} \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & | & 5 & 1 & -3 \\ 0 & 1 & 0 & | & 1 & 0 & -1 \\ 0 & 0 & -1 & | & 4 & 1 & -3 \end{pmatrix} \overset{(-1)\times(3)}{\sim} \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & | & 5 & 1 & -3 \\ 0 & 1 & 0 & | & 1 & 0 & -1 \\ 0 & 0 & 1 & | & -4 & -1 & 3 \end{pmatrix}$$

Итого,

$$\mathbf{e} = \begin{pmatrix} 5 & 1 & -3 \\ 1 & 0 & -1 \\ -4 & -1 & 3 \end{pmatrix}$$

Это координаты искомого базиса в нашем исконном базисе матричных единиц. Осталось записать его в виде матриц:

$$e_1=\begin{pmatrix}5&1\\0&-4\end{pmatrix},e_2=\begin{pmatrix}1&0\\0&-1\end{pmatrix},e_3=\begin{pmatrix}-3&-1\\0&3\end{pmatrix}$$

$$e_1=\begin{pmatrix}5&1\\0&-4\end{pmatrix},e_2=\begin{pmatrix}1&0\\0&-1\end{pmatrix},e_3=\begin{pmatrix}-3&-1\\0&3\end{pmatrix}$$

Пусть β — билинейная форма на пространстве \mathbb{R}^3 , заданная формулой

$$\beta(x,y) = 3x_1y_1 + (a+2)x_2y_2 + 3x_3y_3 - 4x_1y_2 - 2x_2y_1 - 2ax_2y_3 + 2x_3y_2$$

для всех $x, y \in \mathbb{R}^3$. Определите нормальный вид квадратичной формы $Q(x) = \beta(x, x)$ в зависимости от значений параметра a.

Решение:

Определим Q(x):

$$\begin{split} Q(x) &= \beta(x,x) = 3x_1x_1 + (a+2)x_2x_2 + 3x_3x_3 - 4x_1x_2 - 2x_2x_1 - 2ax_2x_3 + 2x_3x_2 = \\ &= 3x_1^2 + (a+2)x_2^2 + 3x_3^2 - 6x_1x_2 + (2-2a)x_2x_3 \end{split}$$

Матрица Q(x):

$$A = \begin{pmatrix} 3 & -3 & 0 \\ -3 & a+2 & 1-a \\ 0 & 1-a & 3 \end{pmatrix}$$

Поменяем вторую и третью строчки местами (и столбцы тоже), чтобы отправить параметр подальше:

$$A = \begin{pmatrix} 3 & -3 & 0 \\ -3 & a+2 & 1-a \\ 0 & 1-a & 3 \end{pmatrix} \sim \begin{pmatrix} 3 & 0 & -3 \\ 0 & 3 & 1-a \\ -3 & 1-a & a+2 \end{pmatrix}$$

Воспользуемся методом Якоби.

$$\delta_1 = 3$$

$$\delta_2=9$$

$$\begin{split} \delta_3 &= \det \begin{pmatrix} 3 & 0 & -3 \\ 0 & 3 & 1-a \\ -3 & 1-a & a+2 \end{pmatrix} = (9(a+2)+0+0) - (27+0+3(1-a)^2) = \\ &= 9a+18-27-3a^2+6a-3 = -3a^2+15a-12 = -3(a^2-5a+4) = \\ &= -3(a-1)(a-4) \end{split}$$

Первые два минора не равны нулю, значит,

$$Q \sim \delta_1 x_1^2 + rac{\delta_2}{\delta_1} x_2^2 + rac{\delta_3}{\delta_2} x_3^2$$

Осталось разобрать несколько случаев.

Случай 1.

Если a=1 или a=4, то $\delta_3=0$, и

$$Q \sim x_1^2 + x_2^2$$

Случай 2.

Если a<1 или a>4, то $\delta_3<0$. Тогда

$$Q \sim x_1^2 + x_2^2 - x_3^2$$

Случай 3.

Если 1 < a < 4, то $\delta_3 > 0$ и

$$Q \sim x_1^2 + x_2^2 + x_3^2$$

Можно записывать ответ.

Ответ:

Если a=1 или a=4, то $x_1^2+x_2^2$, Если a<1 или a>4, то $x_1^2+x_2^2-x_3^2$, Если 1< a<4, то $x_1^2+x_2^2+x_3^2$

В четырёхмерном евклидовом пространстве даны векторы v_1,v_2,v_3 с матрицей Грама $\begin{pmatrix} 3 & 0 & 2 \\ 0 & 3 & 0 \\ 2 & 0 & 2 \end{pmatrix}$. Для

каждого i=1,2,3 обозначим через w_i ортогональную составляющую вектора v_i относительно подпространства, порождамого двумя другими векторами. Найдите объём параллелепипеда, натянутого на векторы w_1,w_2,w_3 .

Решение:

Вспомним, что если в подпространстве S задан ортогональный базис $f_1, f_2, ..., f_n,$ то

$$\operatorname{pr}_S(v) = \sum_{k=1}^n \frac{(v, f_k)}{(f_k, f_k)} f_k$$

Найдём w_1 . Это v_1 минус проекция v_1 на $S_1=\langle v_2,v_3\rangle$. Из матрицы Грама мы видим, что $((v_2,v_3))=0$, значит, это ортогональный базис линейной оболочки. Пользуясь матрицей Грама, получаем

$$\mathrm{pr}_{S_1}(v_1) = \frac{(v_1,v_2)}{(v_2,v_2)}v_2 + \frac{(v_1,v_3)}{(v_3,v_3)}v_3 = \frac{0}{3}v_2 + \frac{2}{2}v_3 = v_3 \Rightarrow w_1 = v_1 - v_3$$

 w_2-v_2 минус проекция v_2 на $S_2=\langle v_1,v_3\rangle$. Незадача, из матрицы Грама $(v_1,v_3)=2\neq 0$. Тогда надо ортогонализировать этот базис. Пусть $f_1=v_1$, тогда

$$f_2=v_3-\frac{(v_3,v_1)}{(v_1,v_1)}v_1=v_3-\frac{2}{3}v_1$$

 f_1, f_2 — ортогональный базис S_2 . Найдём w_2 :

$$\begin{split} \mathrm{pr}_{S_2}(v_2) &= \frac{(v_2,f_1)}{(f_1,f_1)} f_1 + \frac{(v_2,f_2)}{(f_2,f_2)} f_2 \\ & (v_2,f_1) = (v_2,v_1) = 0 \\ & (v_2,f_2) = \left(v_2,v_3 - \frac{2}{3}v_1\right) = (v_2,v_3) - \frac{2}{3}(v_2,v_1) = 0 - 0 = 0 \end{split}$$

Таким образом,

$$\operatorname{pr}_{S_2}(v_2) = 0 \Rightarrow w_2 = v_2$$

 w_3 — v_3 минус проекция v_3 на $S_3=\langle v_1,v_2\rangle$. $(v_1,v_2)=0$, значит, это ортогональный базис:

$$\mathrm{pr}_{S_3}(v_3) = \frac{(v_3,v_1)}{(v_1,v_1)}v_1 + \frac{(v_3,v_2)}{(v_2,v_2)}v_2 = \frac{2}{3}v_1 + 0 = \frac{2}{3}v_1 \Rightarrow w_3 = v_3 - \frac{2}{3}v_1$$

Итого имеем:

$$w_1=v_1-v_3$$

$$w_2=v_2$$

$$w_3=v_3-\frac{2}{3}v_1$$

Тогда

$$C = \begin{pmatrix} 1 & 0 & -\frac{2}{3} \\ 0 & 1 & 0 \\ -1 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$

Тогда

$$G(w_1, w_2, w_3) = C^T G(v_1, v_2, v_3) C \Rightarrow \operatorname{Vol}(w_1, w_2, w_3) = \sqrt{\det G(w_1, w_2, w_3)} = |\det C| \sqrt{\det G(v_1, v_2, v_3)}$$

Найдём чиселки:

$$|{\rm det}\,C| = \left|(1+0+0) - \left(\frac{2}{3}+0+0\right)\right| = \frac{1}{3}$$

$$\det G(v_1,v_2,v_3) = \det \begin{pmatrix} 3 & 0 & 2 \\ 0 & 3 & 0 \\ 2 & 0 & 2 \end{pmatrix} = (18+0+0) - (12+0+0) = 6$$

Тогда искомый объём равен

$$\frac{\sqrt{6}}{3}$$

$$\frac{\sqrt{6}}{3}$$

Рассмотрим линейное отображение $\varphi: \mathbb{R}^2 \to \mathbb{R}^3$, заданное формулой $\varphi(x) = [Ax, u]$, где

$$A = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & -2 \end{pmatrix}^T, u = (1, -1, 1)^T$$

и квадратные скобки обозначают векторное произведение. Найдите расстояние от вектора $v = (3, 1, 4)^T$ до подпространства Im φ .

Решение:

Найдём $\varphi(x)$. Пусть $x=(a,b)^T$. Тогда

$$Ax = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \\ 1 & -2 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} a \\ b \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} a \\ b \\ a - 2b \end{pmatrix}$$

Тогда

$$[Ax,u] = \begin{vmatrix} e_1 & e_2 & e_3 \\ a & b & a-2b \\ 1 & -1 & 1 \end{vmatrix} = (b+a-2b)e_1 - (a-a+2b)e_2 + (-a-b)e_3 = \begin{pmatrix} a-b \\ -2b \\ -a-b \end{pmatrix}$$

Таким образом,

$$\varphi\big((a,b)^T\big) = (a-b,-2b,-a-b)^T$$

Можно написать матрицу отображения φ в паре стандартных базисов:

$$A(arphi, \mathbf{e}, \mathbf{f}) = egin{pmatrix} 1 & -1 \ 0 & -2 \ -1 & -1 \end{pmatrix}$$

Столбцы матрицы не пропорциональны, значит, базисом $\operatorname{Im} \varphi$ являются векторы

$$v_1 = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ -1 \end{pmatrix}, v_2 = \begin{pmatrix} -1 \\ -2 \\ -1 \end{pmatrix}$$

Проверим на ортогональность:

$$(v_1, v_2) = -1 + 1 = 0$$

Значит это ортогональный базис $\operatorname{Im} \varphi$. Найдём проекицю v на $\operatorname{Im} \varphi$:

$$\mathrm{pr}_{\mathrm{Im}\ \varphi}(v) = \frac{(v,v_1)}{(v_1,v_1)} v_1 + \frac{(v,v_2)}{(v_2,v_2)} v_2$$

$$(v, v_1) = \begin{pmatrix} 3 \\ 1 \\ 4 \end{pmatrix}^T \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ -1 \end{pmatrix} = -1$$

$$(v_1,v_1)=2$$

$$(v,v_2)=\begin{pmatrix} 3\\1\\4 \end{pmatrix}^T \begin{pmatrix} -1\\-2\\-1 \end{pmatrix}=-3-2-4=-9$$

$$(v_2,v_2)=1+4+1=6$$

Можно записать:

$$\mathrm{pr}_{\mathrm{Im}\ \varphi}(v) = -\frac{1}{2} \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ -1 \end{pmatrix} - \frac{9}{6} \begin{pmatrix} -1 \\ -2 \\ -1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -\frac{1}{2} \\ 0 \\ \frac{1}{2} \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} \frac{3}{2} \\ 3 \\ \frac{3}{2} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 \\ 3 \\ 2 \end{pmatrix}$$

Тогда

$$\operatorname{ort}_{\operatorname{Im}\,\varphi}(v) = v - \begin{pmatrix} 1 \\ 3 \\ 2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 3 \\ 1 \\ 4 \end{pmatrix} - \begin{pmatrix} 1 \\ 3 \\ 2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 2 \\ -2 \\ 2 \end{pmatrix} \Rightarrow \rho(v, \operatorname{Im}\,\varphi) = \sqrt{2^2 + 2^2 + 2^2} = 2\sqrt{3}$$

Ответ:

 $2\sqrt{3}$

В пространстве \mathbb{R}^3 со стандартным скалярным произведением задан тетраэдр с вершинами A(1,3,2), B(4,3,-1), C(7,9,2), D(-2,-1,3). Пусть BH — высота тетраэдра, опущенная на грань ACD, и AF — биссектриса грани ABC. Найдите угол и расстояние между прямыми BH и AF.

Решение:

Во-первых, найдём нормаль к плоскости ACD. Найдём направляющие векторы этой плоскости:

$$\overrightarrow{AC} = (6, 6, 0), \overrightarrow{AD} = (-3, -4, 1)$$

Опорная точка — A(1,3,2). Тогда общее уравнение плоскости имеет вид

$$\begin{vmatrix} x-1 & y-3 & z-2 \\ 6 & 6 & 0 \\ -3 & -4 & 1 \end{vmatrix} = 6(x-1) - 6(y-3) + (-24+18)(z-2) = 6x - 6 - 6y + 18 - 6z + 12 = 0$$

$$6x - 6y - 6z = 24$$
$$x - y - z = 4$$

Нормаль к плоскости — $\vec{n} = (1, -1, -1)$.

Тогда у прямой BH направляющий вектор — (1, -1, -1), опорная точка B(4, 3, -1).

Во-вторых, пусть у прямой \overrightarrow{AF} направляющий вектор имеет координаты $\overrightarrow{e}=(a,b,c)$. Тогда углы между этим вектором и векторами $\overrightarrow{AB}, \overrightarrow{AC}$ должны быть равны. Запишем это условие: $\overrightarrow{AB}=(3,0,-3)$.

$$(\overrightarrow{AB}, \overrightarrow{e}) = 3a - 3c$$
$$||\overrightarrow{AB}|| = 3\sqrt{2}$$
$$(\overrightarrow{AC}, \overrightarrow{e}) = 6a + 6b$$
$$||\overrightarrow{AC}|| = 6\sqrt{2}$$

Отсюда имеем, что (если сократить в выражении косинуса угла $\|\vec{e}\|$):

$$\frac{3a - 3c}{3\sqrt{2}} = \frac{6a + 6b}{6\sqrt{2}}$$
$$a - c = a + b$$
$$c = -b$$

Тогда направляющий вектор имеет вид (a, b, -b).

С другой стороны, этот вектор должен лежать в одной плоскости с векторами \overrightarrow{AB} и \overrightarrow{AC} . Запишем это условие:

$$0 = \begin{vmatrix} a & b & -b \\ 3 & 0 & -3 \\ 6 & 6 & 0 \end{vmatrix} = (0 - 18b - 18b) - (0 - 18a + 0) = 18a - 36b \Rightarrow a = 2b$$

Итого, направляющий вектор имеет вид $(2b,b,-b)\sim (2,1,-1)=\vec{e}.$

Найдём угол между \vec{e} и \vec{n} :

$$\|\vec{e}\| = \sqrt{4+1+1} = \sqrt{6}$$

 $\|\vec{n}\| = \sqrt{3}$
 $(\vec{e}, \vec{n}) = 2-1+1=2$

Тогда

$$\angle(\vec{e}, \vec{n}) = \arccos\left(\frac{2}{3\sqrt{2}}\right) = \arccos\frac{\sqrt{2}}{3}$$

Это и есть искомый угол.

Запишем, что мы знаем о наших прямых:

BH: опорная точка B(4,3,-1), направляющий вектор $\vec{n}=(1,-1,-1)$.

AF: опорная точка A(1,3,2), направляющий вектор $\vec{e}=(2,1,-1)$.

Найдём расстояние между ними. Введём вектор $\vec{m} = \overrightarrow{AB} = (3, 0, -3)$.

Найдём объём параллелепипеда на этих трёх векторах:

$$\det \begin{pmatrix} 1 & -1 & -1 \\ 2 & 1 & -1 \\ 3 & 0 & -3 \end{pmatrix} = (-3+3+0) - (-3+0+6) = -3$$

Значит, искомый объём равен 3.

Синус угла между векторами \vec{e} и \vec{n} равен

$$\sqrt{1-\frac{2}{9}} = \frac{\sqrt{7}}{3}$$

Тогда расстояние равно

$$\frac{3}{\frac{\sqrt{7}}{3} \cdot \|\vec{e}\| \cdot \|\vec{n}\|} = \frac{9}{\sqrt{7} \cdot \sqrt{6} \cdot \sqrt{3}} = \frac{3}{\sqrt{14}}$$

$$\alpha = \arccos \frac{\sqrt{2}}{3}, \rho = \frac{3}{\sqrt{14}}$$