

A.

Jméno a příjmení:	tr	Skupina:	1	2	3	4	5	Σ
-------------------	----	----------	---	---	---	---	---	---

Q (max. 14 bodů)

Jsou dány vektorové prostory $L_1 = \langle \{\bar{u}_1, \bar{u}_2, \bar{u}_3\} \rangle$ a $L_2 = \langle \{\bar{v}_1, \bar{v}_2, \bar{v}_3\} \rangle$, kde

$$\bar{u}_1 = \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \\ 0 \end{pmatrix}, \bar{u}_2 = \begin{pmatrix} 3 \\ -3 \\ 0 \end{pmatrix}, \bar{u}_3 = \begin{pmatrix} 2 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}, \quad \bar{v}_1 = \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ 0 \end{pmatrix}, \bar{v}_2 = \begin{pmatrix} -1 \\ 4 \\ 1 \end{pmatrix}, \bar{v}_3 = \begin{pmatrix} 2 \\ -2 \\ -1 \end{pmatrix}.$$

Najděte báze a dimenze těchto prostorů. Pak najděte i báze a dimenze prostorů $L_1 + L_2$ a $L_1 \cap L_2$ (při těchto výpočtech už pracujte pouze s vybranými bázemi L_1, L_2 , ne se všemi zadanými vektory). Zapište je:

② (max. 14 bodů)

Vektorový podprostor $L \subseteq \mathbb{R}^4$ je generován vektory

$$\bar{a}_1 = (2, -1, 0, 1)^T, \bar{a}_2 = (-4, 3, 4, -1)^T, \bar{a}_3 = (4, 0, -13, -2)^T.$$

Pomocí Gram-Schmidtova ortogonalizačního procesu najděte ortonormální bázi L a запиšte ji:

100

③ (max. 14 bodů)

Je dána matice

$$A = \begin{pmatrix} 0 & -2 & 2 \\ -2 & 1 & 0 \\ 2 & 0 & -1 \end{pmatrix}.$$

Najděte vlastní čísla a vlastní vektory matice A . Najděte ortogonální matici Q , která v podobnostní transformaci $D = Q^{-1}AQ$ převede matici A na diagonální matici D . Zapište též matici D .

$\lambda \in$

$Q =$

$D =$

4. (max. 14 bodů)

4) (max. 14 bodů)
Zjistěte, pro které hodnoty parametru $\alpha \in \mathbb{R}$ je níže zadaná kvadratická forma negativně definitní.

$$K(\vec{x}) = -x^2 - 5y^2 - 4z^2 + 4xy + 2\alpha yz$$

To nastane, právě když $\alpha \in$

5. (*max. 14 bodů*) Na druhou stranu zadání:

- a) vysvětlíte pojem báze vektorového prostoru
b) v \mathbb{R}^2 uveďte příklad vektorů, tvořících bázi
c) v \mathbb{R}^2 uveďte příklad nenulových, od sebe různých vektorů, netvořících bázi

① $L_1 = (\overline{u}_1, \overline{u}_2, \overline{u}_3)$ $L_2 = (\overline{v}_1, \overline{v}_2, \overline{v}_3)$ $\overline{u}_1 = \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \\ 0 \end{pmatrix}$, $\overline{u}_2 = \begin{pmatrix} 3 \\ -3 \\ 0 \end{pmatrix}$, $\overline{u}_3 = \begin{pmatrix} 2 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}$
 $\overline{v}_1 = \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ 0 \end{pmatrix}$, $\overline{v}_2 = \begin{pmatrix} -1 \\ 4 \\ 1 \end{pmatrix}$, $\overline{v}_3 = \begin{pmatrix} 2 \\ -2 \\ -1 \end{pmatrix}$

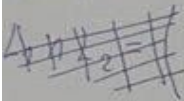
najděte bázi a dimenzi $L_1, L_2, L_1+L_2, L_1 \cap L_2$.

$L_1 = \begin{pmatrix} 1 & 3 & 2 \\ -1 & -3 & 1 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \sim \begin{pmatrix} 1 & 3 & 2 \\ 0 & 0 & 3 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \xrightarrow{\substack{r_2 \leftrightarrow r_3 \\ r_2 \cdot \frac{1}{3}}} \begin{pmatrix} 1 & 3 & 2 \\ 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 3 \end{pmatrix} \xrightarrow{r_3 \cdot \frac{1}{3}} \begin{pmatrix} 1 & 3 & 2 \\ 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$ $\dim = 2$, báze je například $\begin{pmatrix} 3 \\ -3 \\ 0 \end{pmatrix}$ a $\begin{pmatrix} 2 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}$

$L_2 = \begin{pmatrix} 1 & -1 & 2 \\ 2 & 4 & -2 \\ 0 & 1 & -1 \end{pmatrix} \xrightarrow{\substack{r_1 \cdot (-1) \\ r_2 \cdot (-1/2)}} \begin{pmatrix} 1 & -1 & 2 \\ 0 & 6 & -6 \\ 0 & 1 & -1 \end{pmatrix} \xrightarrow{\substack{r_2 \cdot \frac{1}{6} \\ r_1 \cdot (-1/6)}} \begin{pmatrix} 1 & -1 & 2 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & -1 \end{pmatrix} \xrightarrow{r_1 \cdot (-1)} \begin{pmatrix} 1 & 0 & 3 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & -1 \end{pmatrix}$ $\dim = 1$, báze je např. $\begin{pmatrix} 2 \\ -2 \\ -1 \end{pmatrix}$

$L_1+L_2 = \begin{pmatrix} 3 & 2 & 2 \\ -3 & 1 & -2 \\ 0 & 1 & -1 \end{pmatrix} \sim \begin{pmatrix} 3 & 2 & 2 \\ 0 & 3 & 0 \\ 0 & 1 & -1 \end{pmatrix} \sim \begin{pmatrix} 3 & 2 & 2 \\ 0 & 1 & -1 \\ 0 & 3 & 0 \end{pmatrix} \xrightarrow{r_3 \cdot (-1)} \begin{pmatrix} 3 & 2 & 2 \\ 0 & 1 & -1 \\ 0 & 3 & 0 \end{pmatrix} \xrightarrow{r_3 \cdot (-1)} \begin{pmatrix} 3 & 2 & 2 \\ 0 & 1 & -1 \\ 0 & 0 & 3 \end{pmatrix} \xrightarrow{r_3 \cdot \frac{1}{3}} \begin{pmatrix} 3 & 2 & 2 \\ 0 & 1 & -1 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$
 $\sim \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \rightarrow \dim = 3$ báze je $\begin{pmatrix} 3 \\ -3 \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 2 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 2 \\ -2 \\ -1 \end{pmatrix}$

musí platit: $\dim(L_1) + \dim(L_2) = \dim(L_1+L_2) + \dim(L_1 \cap L_2)$
 $2 + 1 = 3 + 0$



$L_1 \cap L_2 =$

$\forall \vec{x} \in L_1 \cap L_2 \Rightarrow \alpha_1 \overline{u}_1 + \alpha_2 \overline{u}_2 = \vec{x}$
 $\vec{x} = -\beta_1 \overline{v}_1 - \beta_2 \overline{v}_2$

~~$\vec{x} = \alpha_1 \overline{u}_1 + \alpha_2 \overline{u}_2$~~

$\vec{x} = \vec{x}$

$\alpha_1 \overline{u}_1 + \alpha_2 \overline{u}_2 + \beta_3 \overline{u}_3 = -\beta_1 \overline{v}_1 - \beta_2 \overline{v}_2 - \beta_3 \overline{v}_3 \Rightarrow \alpha_1 \overline{u}_1 + \alpha_2 \overline{u}_2 + \beta_3 \overline{u}_3 + \beta_1 \overline{v}_1 + \beta_2 \overline{v}_2 + \beta_3 \overline{v}_3 = 0$

využijeme L_1+L_2 \downarrow množička
 $\alpha_1 + \frac{2}{3}\alpha_2 + \frac{2}{3}\beta_3 = 0 \rightarrow \alpha_1 = -\frac{2}{3}\alpha_2 + \frac{2}{3}\beta_3$
 $0 + \alpha_2 + 0 = 0 \rightarrow \alpha_2 = 0$
 $0 + 0 + \beta_3 = 0 \rightarrow \beta_3 = 0$
 $\rightarrow \alpha_1 = 0$
 $\rightarrow \beta_1 = t$

báze je: $\alpha_1 \begin{pmatrix} 3 \\ -3 \\ 0 \end{pmatrix} + \alpha_2 \begin{pmatrix} 2 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix} =$

$\cdot \beta_1 = t$
 $\Rightarrow -\beta_1 \begin{pmatrix} 2 \\ -2 \\ -1 \end{pmatrix} = -t \begin{pmatrix} 2 \\ -2 \\ -1 \end{pmatrix}$

CHYBA! - při určování L_2 , vynuluje se ti jen jeden řádek, tj. $\dim L_2 = 2$, báze např. $(1, 2, 0)^T$ a $(-1, 4, -1)^T \Rightarrow$ a tím pádem i bázi a dimenzi $L_1+L_2, L_1 \cap L_2$
 $\dim L_1+L_2=2$, báze např. $(1, -1, 0)^T, (2, 1, 1)^T, (1, 2, 0)^T$
 $\dim L_1 \cap L_2$ tím pádem vychází 1, báze např. $(1, 8, 1)^T$

Ad) vektory podprostoru $L \subseteq \mathbb{R}^4$ je generován vektory

$$\bar{a} = (2, -1, 0, 1)^T, \bar{a}_2 = (-4, 3, 4, 1)^T, \bar{a}_3 = (4, 0, -13, -2)^T$$

$$\bar{a}_1 = \begin{pmatrix} 2 \\ -1 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}; \bar{a}_2 = \begin{pmatrix} -4 \\ 3 \\ 4 \\ 1 \end{pmatrix}; \bar{a}_3 = \begin{pmatrix} 4 \\ 0 \\ -13 \\ -2 \end{pmatrix}$$

$$\bar{b}_1 = \bar{a}_1 = \begin{pmatrix} 2 \\ -1 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}$$

$$\beta_{21} = \frac{\langle \bar{a}_2, \bar{b}_1 \rangle}{\langle \bar{b}_1, \bar{b}_1 \rangle} = \frac{(-4) \cdot 2 + 3 \cdot 0 + 4 \cdot (-2) + 1 \cdot 1}{1 \cdot 1 + 0 \cdot 0 + (-2) \cdot (-2) + 1 \cdot 1} = \frac{-12}{+6} = -2$$

$$\bar{b}_2 = \bar{a}_2 + \beta_{21} \bar{b}_1 = \begin{pmatrix} -4 \\ 3 \\ 4 \\ 1 \end{pmatrix} + (-2) \cdot \begin{pmatrix} 2 \\ -1 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 4 \\ -1 \end{pmatrix}$$

$$\bar{b}_1 \perp \bar{b}_2 = \langle \bar{b}_1, \bar{b}_2 \rangle = 0$$

$$\bar{b}_3 = \bar{a}_3 + \beta_{31} \bar{b}_1 + \beta_{32} \bar{b}_2 =$$

$$\beta_{31} = \frac{\langle \bar{a}_3, \bar{b}_1 \rangle}{\langle \bar{b}_1, \bar{b}_1 \rangle} = \frac{8 - 2}{+6} = -1$$

$$\beta_{32} = \frac{\langle \bar{a}_3, \bar{b}_2 \rangle}{\langle \bar{b}_2, \bar{b}_2 \rangle} = \frac{-52 - 2}{1 + 16 + 1} = -\frac{54}{18} = -3$$

$$\begin{pmatrix} 4 \\ 0 \\ -13 \\ -2 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} -2 \\ 1 \\ 0 \\ -1 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} 0 \\ 3 \\ 12 \\ 3 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 2 \\ 4 \\ -1 \\ 0 \end{pmatrix}$$

$$\langle \bar{b}_2, \bar{b}_1 \rangle = 4 - 4 = 0; \quad \langle \bar{b}_3, \bar{b}_2 \rangle = 0$$

ORTONORMÁLNÍ báze: $\bar{h}_1 = \frac{1}{\|\bar{b}_1\|} \bar{b}_1 = \frac{1}{\sqrt{6}} \cdot \begin{pmatrix} 2 \\ -1 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}$

$$\bar{h}_2 = \frac{1}{\|\bar{b}_2\|} \bar{b}_2 = \frac{1}{\sqrt{18}} \cdot \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 4 \\ -1 \end{pmatrix}$$

$$\bar{h}_3 = \frac{1}{\|\bar{b}_3\|} \bar{b}_3 = \frac{1}{\sqrt{21}} \cdot \begin{pmatrix} 2 \\ 4 \\ -1 \\ 0 \end{pmatrix}$$

$$\textcircled{3} \begin{pmatrix} -\lambda & 2 & 2 \\ 2 & 1-\lambda & 0 \\ 2 & 0 & -1-\lambda \end{pmatrix} = -\lambda(1-\lambda)(-1-\lambda) - (-8\lambda) =$$

$$= -\lambda(\lambda^2-1) + 8\lambda = -\lambda^3 + \lambda + 8\lambda = -\lambda(\lambda^2+7)$$

$$\lambda_1 = 0$$

$$\lambda_2 = 3$$

$$\lambda_3 = -3$$

$$\lambda = 0 \quad \begin{pmatrix} 0 & 2 & 2 \\ -2 & 1 & 0 \\ 2 & 0 & -1 \end{pmatrix} \sim \begin{pmatrix} 0 & -1 & 1 \\ 0 & 1 & -1 \\ 2 & 0 & -1 \end{pmatrix} \sim \begin{pmatrix} 0 & -1 & 1 \\ 0 & 0 & 0 \\ 2 & 0 & -1 \end{pmatrix} \sim \begin{pmatrix} 1 & 0 & -1 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & -1 \end{pmatrix}$$

$$2x - z = 0 \Rightarrow x = \frac{z}{2}$$

$$y + z = 2 \Rightarrow y = 2 - z$$

$$t = \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ 2 \end{pmatrix}$$

$$\lambda = 3$$

$$\begin{pmatrix} -3 & 2 & 2 \\ -2 & -2 & 0 \\ 2 & 0 & -4 \end{pmatrix} \sim \begin{pmatrix} -3 & 2 & 2 \\ -2 & -2 & 0 \\ 0 & -2 & -4 \end{pmatrix} \sim \begin{pmatrix} -6 & -4 & 4 \\ 6 & 6 & 0 \\ 0 & -2 & -4 \end{pmatrix} \sim \begin{pmatrix} -6 & -4 & 4 \\ 0 & 2 & 4 \\ 0 & -2 & -4 \end{pmatrix} \sim \begin{pmatrix} -3 & -2 & 2 \\ 0 & 2 & 4 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$$

$$\begin{pmatrix} -3 & 0 & 6 \\ 0 & 2 & 4 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} \quad \begin{array}{l} -3x + 6z = 0 \\ 2y + 4z = 0 \\ x + 2z = 0 \end{array} \quad \begin{array}{l} x = 2z \\ y = -2z \\ z = t \end{array} \quad t = \begin{pmatrix} 2 \\ -2 \\ 1 \end{pmatrix}$$

$$\lambda = -3 \quad \begin{pmatrix} 3 & 2 & 2 \\ -2 & 1 & 0 \\ 2 & 0 & 1 \end{pmatrix} \sim \begin{pmatrix} 6 & -4 & 4 \\ -6 & 2 & 0 \\ 0 & 4 & 2 \end{pmatrix} \sim \begin{pmatrix} 6 & -4 & 4 \\ 0 & 8 & 4 \\ 0 & 4 & 2 \end{pmatrix} \sim \begin{pmatrix} 6 & -4 & 4 \\ 0 & 4 & 2 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} \sim \begin{pmatrix} 6 & 0 & 6 \\ 0 & 4 & 2 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$$

$$t = \begin{pmatrix} -2 \\ -1 \\ 2 \end{pmatrix} \quad \begin{array}{l} y = -t \\ x = -t \\ z = 2t \\ x = -2t \end{array}$$

$$\lambda_1 + \lambda_2 + \lambda_3 + 0 + 1 - 1 = 0$$

$$\lambda_1 \cdot \lambda_2 \cdot \lambda_3 = 0 \cdot (-3) \cdot 3 = 0 \quad \checkmark$$

$$\det A = 0 \quad \checkmark$$

$$h_1 = \frac{1}{\sqrt{4}} \cdot \lambda_1 = \frac{1}{\sqrt{4}} \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ 2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \frac{1}{2} \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}$$

$$h_2 = \frac{1}{3} \begin{pmatrix} 2 \\ -2 \\ 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \frac{2}{3} \\ -\frac{2}{3} \\ \frac{1}{3} \end{pmatrix}$$

$$h_3 = \begin{pmatrix} -\frac{2}{3} \\ \frac{1}{3} \\ \frac{2}{3} \end{pmatrix} \quad Q = \begin{pmatrix} \frac{1}{3} & \frac{2}{3} & -\frac{2}{3} \\ \frac{2}{3} & -\frac{2}{3} & -\frac{1}{3} \\ \frac{2}{3} & \frac{1}{3} & \frac{2}{3} \end{pmatrix}$$

$$Q^{-1} = Q^T = \begin{pmatrix} \frac{1}{3} & \frac{2}{3} & \frac{2}{3} \\ \frac{2}{3} & -\frac{2}{3} & -\frac{1}{3} \\ -\frac{2}{3} & \frac{1}{3} & \frac{2}{3} \end{pmatrix}$$

$$A = \begin{pmatrix} 0 & -2 & 2 \\ -2 & 1 & 0 \\ 2 & 0 & -1 \end{pmatrix}$$

$$D = Q^{-1} \cdot A \cdot Q = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 \\ -2 & -2 & 1 \\ 2 & 1 & -2 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} \frac{1}{3} & \frac{2}{3} & -\frac{2}{3} \\ \frac{2}{3} & -\frac{2}{3} & -\frac{1}{3} \\ -\frac{2}{3} & \frac{1}{3} & \frac{2}{3} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 \\ 0 & 3 & 0 \\ 0 & 0 & -3 \end{pmatrix}$$

A)

9) Zjistěte, pro které hodnoty parametru $a \in \mathbb{R}$ je m'žo zadann' kvadratická forma negativně definitní.

$$Q(x) = -x^2 - 5y^2 - 4z^2 + 4xy + 2az$$

NEGATIVNĚ DEFINITNÍ - všechna vlastní čísla matice A jsou záporná

$$Q(x) < 0$$

$$\rightarrow D_1 < 0 ; D_2 > 0 ; D_3 < 0$$

a) pomocí vl. čísel \rightarrow NEVEDE K ŘEŠENÍ

$$A = \begin{pmatrix} -1 & 2 & 0 \\ 2 & -5 & a \\ 0 & a & -4 \end{pmatrix} \begin{matrix} x \\ y \\ z \end{matrix}$$

vlastní čísla

$$\begin{vmatrix} -1-\lambda & 2 & 0 \\ 2 & -5-\lambda & a \\ 0 & a & -4-\lambda \end{vmatrix}$$

$$= (-1-\lambda)(-5-\lambda)(-4-\lambda) - a^2(-1-\lambda) - 4(-4-\lambda) =$$

$$= (5+\lambda+5\lambda+\lambda^2)(-4-\lambda) + a^2 + a^2\lambda + 16 + 4\lambda =$$

$$= -20 - 4\lambda - 20\lambda - 4\lambda^2 - 5\lambda - \lambda^2 - 5\lambda^2 - \lambda^3 + a^2 + a^2\lambda + 16 + 4\lambda = -\lambda^3 - 10\lambda^2 + \lambda(-25 + a^2) - 4 + a^2$$

$$-4 + a^2 = -\lambda(\lambda^2 + 10\lambda + 25 - a^2) - 4 + a^2$$

b) pomocí minorů

$$D_1 < 0$$

$$D_2 > 0$$

$$-1 < 0$$

$$D_1 = -1$$

$$D_2 = \begin{vmatrix} -1 & 2 \\ 2 & -5 \end{vmatrix} = 5 - 4 = 1$$

$$1 > 0$$

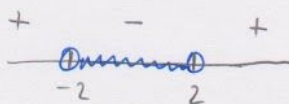
$$D_3 < 0$$

$$D_3 = \begin{vmatrix} -1 & 2 & 0 \\ 2 & -5 & a \\ 0 & a & -4 \end{vmatrix}$$

$$= -20 + a^2 + 16 = a^2 - 4$$

$$a^2 - 4 < 0$$

$$(a+2)(a-2) < 0$$



$$a \in (-2; 2)$$

+

A.

Jméno a příjmení	ID	Skupina	1	2	3	4	5	6
------------------	----	---------	---	---	---	---	---	---

1. (max. 14 bodů) Najděte všechny hodnoty parametru $a \in \mathbb{R}$, pro které výsledná soustava lineárních rovnic (a) nemá řešení, (b) má jediné řešení, (c) má nekonečně mnoho řešení:

$$\begin{aligned} 2x_1 + ax_2 - x_4 &= 3 \\ (a+3)x_2 + 4x_3 + 2x_4 &= 7 \\ -2x_3 - x_4 &= 3 \\ (a^2 + 3a - 4)x_4 &= 2a^2 - 2 \end{aligned}$$

Odpovědi запиšte do rámečku:

2. (max. 14 bodů) Vektorový podprostor $L \subseteq \mathbb{R}^4$ je generován vektory

$$\vec{a}_1 = (1, 0, -2, 1)^T, \vec{a}_2 = (2, 1, -3, 4)^T, \vec{a}_3 = (-2, -4, 6, -4)^T.$$

Pomocí Gram-Schmidtova ortogonalizačního procesu najděte ortonormální bázi L a запиšte ji:

3. (max. 14 bodů) Je dána matice

$$A = \begin{pmatrix} 4 & -3 & 0 \\ -3 & -4 & 0 \\ 0 & 0 & 3 \end{pmatrix}.$$

Najděte vlastní čísla a vlastní vektory matice A .

Najděte ortogonální matici Q , která v podobnostní transformaci $D = Q^{-1}AQ$ převede matici A na diagonální matici D . Zapište též matici D .

$$\lambda \in \boxed{}, \quad Q = \boxed{}, \quad D = \boxed{}.$$

4. (max. 14 bodů) Rozhodněte o definitnosti kvadratické formy v závislosti na parametru c .

$$K(\vec{x}) = -x^2 - 2y^2 - 18z^2 - 2xy + 6xz + 2cyz$$

Výsledky запиšte do rámečku:

5. (max. 14 bodů) Na druhou stranu zadání:

- vysvětlíte pojem nezávislosti vektorů
- vysvětlíte, kdy vektory tvoří ve vektorovém prostoru bázi
- vysvětlíte, co je to systém generátorů vektorového prostoru a čím se liší (resp. může se lišit) od báze

$$\begin{pmatrix} 2x_1 + ax_2 - x_4 = 3 \\ (a+3)x_2 + 4x_3 + 2x_4 = 7 \\ -2x_3 - x_4 = 3 \\ (a^2 + 3a - 4)x_4 = 2a^2 - 2 \end{pmatrix}$$

①

$$\left(\begin{array}{cccc|c} 2 & a & 0 & -1 & 3 \\ 0 & a+3 & 4 & 2 & 7 \\ 0 & 0 & -2 & -1 & 3 \\ 0 & 0 & 0 & a^2+3a-4 & 2a^2-2 \end{array} \right)$$

$$D = 2(a+3)(-2)(a^2+3a-4)$$

$$= -4(a+3)(a-3)(a-1)$$

∞ řeš

$$a^2 + 3a - 4 = 2a^2 - 2$$

$$\text{at } a^2 - 3a + 2 = 0$$

$$(a-2)(a-1) = 0$$

$$\text{at } \boxed{a=2}$$

nekonečně mnoho

~~at~~ nemá řeš pro $\boxed{\begin{matrix} a=+3 \\ a=1 \end{matrix}}$

$a \in \mathbb{R} \setminus \{-3; 1; 2\}$ jedno řešení

$$\det(\lambda I_3 - A) = \begin{vmatrix} \lambda-4 & 3 & 0 \\ 3 & \lambda+4 & 0 \\ 0 & 0 & \lambda-5 \end{vmatrix} \quad (3)$$

$$= (\lambda-4)(\lambda+4)(\lambda-5) - 9(\lambda-5) =$$

$$\lambda-4 \quad 3 \quad 0$$

$$3 \quad \lambda+4 \quad 0$$

$$= (\lambda-3) [\lambda^2 - 16 - 9]$$

$$= (\lambda-3)(\lambda+5)(\lambda-5)$$

$$D = \begin{pmatrix} 3 & 0 & 0 \\ 0 & -5 & 0 \\ 0 & 0 & 5 \end{pmatrix}$$

$$\lambda_1 = 3 \quad \lambda_2 = -5 \quad \lambda_3 = 5$$

$$\overline{\lambda_1 = 3} \quad \left(\begin{array}{ccc|c} -1 & 3 & 0 & 0 \\ 3 & 7 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{array} \right)$$

$$7x_2 = -3x_1 \Rightarrow 7x_2 = -9x_2$$

$$3x_2 = x_1$$

$$x_2 = 0 \quad x_3 = 0$$

$$x_3 = t$$

$$N_1 = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} \quad h_1 = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}$$

$$\overline{\lambda_2 = -5} \quad \left(\begin{array}{ccc|c} 1 & 3 & 0 & 0 \\ 3 & 9 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 2 & 0 \end{array} \right)$$

$$x_3 = 0 \quad x_2 = t \quad x_1 = 3t$$

$$\cancel{x_2 = 0}$$

$$\cancel{x_1 = 0}$$

$$N_3 = \begin{pmatrix} -3 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}$$

$$h_3 = \begin{pmatrix} -3/\sqrt{10} \\ 1/\sqrt{10} \\ 0 \end{pmatrix}$$

$$\overline{\lambda_3 = 5} \quad \left(\begin{array}{ccc|c} -9 & 3 & 0 & 0 \\ 3 & -1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & -8 & 0 \end{array} \right)$$

$$x_3 = 0 \quad x_1 = t \quad x_2 = 3t$$

$$N_2 = \begin{pmatrix} 1 \\ 3 \\ 0 \end{pmatrix}$$

$$h_2 = \begin{pmatrix} 1/\sqrt{10} \\ 3/\sqrt{10} \\ 0 \end{pmatrix}$$

$$Q = \begin{pmatrix} 0 & \frac{1}{\sqrt{10}} & -\frac{3}{\sqrt{10}} \\ 0 & \frac{3}{\sqrt{10}} & \frac{1}{\sqrt{10}} \\ 1 & 0 & 0 \end{pmatrix}$$

8.

Průběh a řešení	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0
-----------------	----	---	---	---	---	---	---	---	---	---	---

1. (max. 12 bodů) Ve vektorovém prostoru \mathbb{R}^3 jsou dány vektory $\vec{u}_1 = \begin{pmatrix} -1 \\ -1 \\ -1 \end{pmatrix}$, $\vec{u}_2 = \begin{pmatrix} -1 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}$, $\vec{u}_3 = \begin{pmatrix} -1 \\ 0 \\ -1 \end{pmatrix}$

$\vec{u}_1 = \begin{pmatrix} -1 \\ -1 \\ -1 \end{pmatrix}$ a $\vec{u}_2 = \begin{pmatrix} -1 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}$, $\vec{u}_3 = \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \\ 1 \end{pmatrix}$, $\vec{u}_4 = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ -1 \end{pmatrix}$. Označme $L_1 = \langle \{\vec{u}_1, \vec{u}_2, \vec{u}_3\} \rangle$ a $L_2 = \langle \{\vec{u}_1, \vec{u}_2, \vec{u}_4\} \rangle$.

Najděte dimenze prostorů L_1 , L_2 , $L_1 \cap L_2$ a $L_1 + L_2$:

(a) $\dim L_1 =$

(b) $\dim L_2 =$

(c) $\dim L_1 \cap L_2 =$

(d) $\dim L_1 + L_2 =$

2. (max. 12 bodů) Ve vektorovém prostoru $V = \mathbb{R}^3$ jsou dány dvě báze $\mathbf{e} = \left(\begin{pmatrix} 2 \\ 2 \\ 2 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 4 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 5 \\ 0 \\ 5 \end{pmatrix} \right)$,

$\mathbf{f} = \left(\begin{pmatrix} 8 \\ 2 \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} -7 \\ 1 \\ -3 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 9 \\ 1 \\ 5 \end{pmatrix} \right)$. Najděte matici přechodu $Q =$ mezi bázemi, jestliže

víte, že pro složky libovolného vektoru $\vec{v} \in V$ platí $\vec{v}_f = Q \cdot \vec{v}_e$.

3. (max. 12 bodů) Je dáno lineární zobrazení $l: \mathbb{R}^4 \rightarrow \mathbb{R}^3$ předpisem $l \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \\ x_4 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 3x_1 - 3x_2 + x_3 + x_4 \\ 3x_1 - 9x_2 + 5x_3 - x_4 \\ -3x_1 + 9x_2 - 5x_3 + x_4 \end{pmatrix}$

Určete dimenzi prostorů $\text{Ker } l$ a $\text{Im } l$:

(a) $\dim(\text{Ker } l) =$

(b) $\dim(\text{Im } l) =$

4. (max. 17 bodů) Vektorový podprostor $L \subseteq \mathbb{R}^3$ je generován vektory $\begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ -1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ -1 \end{pmatrix}$. Najděte matici

$P =$ ortogonální projekce do L .

5. (max. 17 bodů) Kvadratická plocha má rovnici $2x_1^2 + 2x_2^2 + x_3^2 + 2x_1x_2 = 9$. Určete (např. pomocí vlastních hodnot a transformace souřadnic) o jaký typ plochy se jedná a zda je plocha rot (zdůvodnění uveďte na zadní stranu zadání):

$$\begin{aligned} 3x_1 - 3x_2 + x_3 + x_4 \\ 3x_1 - 9x_2 + 5x_3 - x_4 \\ -3x_1 + 9x_2 - 5x_3 + x_4 \end{aligned}$$

(3)

Jabro

$$\left(\begin{array}{cccc|c} 3 & -3 & 1 & 1 & 0 \\ 3 & -9 & 5 & -1 & 0 \\ -3 & 9 & -5 & 1 & 0 \end{array} \right) \sim \left(\begin{array}{cccc|c} 3 & -3 & 1 & 1 & 0 \\ 3 & -9 & 5 & -1 & 0 \\ 3 & -9 & 5 & -1 & 0 \end{array} \right) \sim$$

$$\sim \left(\begin{array}{cccc|c} 3 & -3 & 1 & 1 & 0 \\ 0 & -6 & 4 & -2 & 0 \end{array} \right) \sim \left(\begin{array}{cccc|c} 3 & -3 & 1 & 1 & 0 \\ 0 & -2 & 2 & -1 & 0 \end{array} \right)$$

OBOR HODNOT

$$\left(\begin{array}{cccc|c} 3 & -3 & 1 & 1 & 0 \\ 3 & -9 & 5 & -1 & 0 \\ -3 & 9 & -5 & 1 & 0 \end{array} \right) \sim \left(\begin{array}{cccc|c} 3 & -3 & 1 & 1 & 0 \\ 0 & -6 & 4 & -2 & 0 \\ 0 & 6 & -2 & 2 & 0 \end{array} \right)$$

$$\sim \left(\begin{array}{cccc|c} 3 & -3 & 1 & 1 & 0 \\ 0 & -6 & 4 & -2 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \end{array} \right)$$

$$\dim \text{Im} g = 2$$

$$-3x_2 + 2x_3 - x_4 = 0$$

$$x_4 = t$$

$$x_3 = s$$

$$-3x_2 - 2x_3 = t$$

$$-3x_2 = 2s + t$$

$$x_2 = -\frac{2s+t}{3}$$

$$3x_1 + 2s + t + s + t = 0$$

$$3x_1 = -3s - 2t$$

$$x_1 = -s - \frac{2}{3}t$$

$$\left(\dim \ker = 2 \right) \quad x = t \begin{pmatrix} -\frac{2}{3} \\ -\frac{1}{3} \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} + s \begin{pmatrix} -1 \\ -\frac{2}{3} \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}$$

Jméno a příjmení:	ID:	Skupina:	1	2	3	4	5	Σ
-------------------	-----	----------	---	---	---	---	---	---

1. (max. 12 bodů) Je dána soustava lineárních rovnic

$$\begin{array}{rcl} x & - & z = 1 \\ x + y + 2z & = & 0 \\ 3x - y & = & -2 \\ 2x - y & = & -2 \end{array}$$

První a druhá rovnice určují přímku p , třetí a čtvrtá rovnice určují přímku q v třírozměrném Eukleidovském prostoru \mathbb{R}^3 . Úkolem je zjistit jejich vzájemnou polohu na základě hodnoty matic.(a) Hodnota matice soustavy je (b) Hodnota rozšířené matice je

Obě přímky jsou: (c) různoběžky (d) rovnoběžky (e) mimoběžky (f) totožné

2. (max. 12 bodů) Lineární zobrazení $f: \mathbb{R}^4 \rightarrow \mathbb{R}^3$ zobrazí

$$\text{vektor } \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} \text{ na vektor } \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} \text{ na } \begin{pmatrix} 2 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 \\ -1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} \text{ na } \begin{pmatrix} -4 \\ -1 \\ 1 \end{pmatrix} \text{ a } \begin{pmatrix} -1 \\ 0 \\ 0 \\ -1 \end{pmatrix} \text{ na } \begin{pmatrix} -3 \\ 0 \\ -2 \end{pmatrix}.$$

Určete matici F zobrazení f a bázi jeho jádra $\text{Ker } f$. Platí:

$$F = \begin{pmatrix} & & & \\ & & & \\ & & & \\ & & & \end{pmatrix}$$

Báze jádra zobrazení f je tvořena vektory

$$\begin{pmatrix} & & & \\ & & & \\ & & & \\ & & & \end{pmatrix}$$

3. (max. 12 bodů) V prostoru $V = \mathbb{R}^3$ jsou dány dvě báze $e_1 = (-1, 1, 1)^T$, $e_2 = (1, -1, 1)^T$, $e_3 = (1, 1, -1)^T$ a $f_1 = (0, \frac{1}{2}, \frac{1}{2})^T$, $f_2 = (\frac{1}{2}, 0, \frac{1}{2})^T$, $f_3 = (\frac{1}{2}, \frac{1}{2}, 0)^T$. Určete matici přechodu T od báze e k bázi f (tj. takovou, že $f = e \cdot T$).Platí $T =$

$$\begin{pmatrix} & & \\ & & \\ & & \end{pmatrix}$$

4. (max. 17 bodů) Podprostor $L \subseteq \mathbb{R}^4$ je generován vektory $a = (1, 4, 4, 3)$, $b = (-2, 1, 1, 0)$, $c = (0, 3, 3, 2)$. Určete dimenze prostorů L a L^\perp a najděte ortogonální průměty vektoru $u = (1, -2, 1, -2)$ do prostorů L a L^\perp vzhledem ke standardnímu skalárnímu součinu.

(a) $\dim L =$

(b) $\dim L^\perp =$

(c) Průmět u do L je $v =$

(d) Průmět u do L^\perp je $w =$

5. (max. 17 bodů) Najděte diagonální tvar D matice $A = \begin{pmatrix} -5 & -2 & 2 \\ -2 & -5 & 2 \\ 2 & 2 & -5 \end{pmatrix}$ a ortogonální matici H která v podobnostní transformaci matici A na diagonální matici D převádí. Platí:

(a) $D =$

$$\begin{pmatrix} & & \\ & & \\ & & \end{pmatrix}$$

(b) $H =$

$$\begin{pmatrix} & & \\ & & \\ & & \end{pmatrix}$$

5 - zbesilé počítanie - ale diagonalna matica - na diagonale vlastné čísla (upraviť na schodovitý tvar potom na diagonalny tvar, vypočítať vlastné čísla a dosadiť)

ortonormálna matica: $D=HA \Rightarrow H=DA^{-1}$, takže výpočet $\text{inv}(A)$ a vynásobiť diagonálnou maticou.

Ale fakt sa to dlho bude počítať ručne. Dúfam že máte kalkulačky.