

$$\text{线性 } T[a_1x_1(n) + a_2x_2(n)] = a_1T[x_1(n)] + a_2T[x_2(n)]$$

$$\text{非移变 } y(n-n_0) = T[x(n-n_0)]$$

## 2.4 满足什么条件的系统才是线性非移变系统？线性非移变系统的输入、输出和单位取样

响应  $h(n)$  之间满足什么关系？

答：同时满足线性性和时不变性的离散时间系统。  
线性非移变系统输出等于输入信号与单位取样响应  $h(n)$  的卷积

## 2.5 已知一个线性非移变系统的单位取样响应为

$$h(n) = a^{-n}u(-n), \quad 0 < a < 1$$

用直接计算线性卷积的方法，求系统的单位阶跃响应。

$$\begin{aligned} \text{解}: y(n) &= u(n) * h(n) \\ &= \sum_{m=0}^{\infty} h(m) \cdot u(n-m) \\ &= \sum_{m=-\infty}^{\infty} a^{-m} u(-m) u(n-m) \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} \text{当 } n \geq 0 \text{ 时}, \quad y(n) &= \lim_{m \rightarrow \infty} \sum_{m=0}^{\infty} a^{-m} \\ &= \lim_{m \rightarrow \infty} \frac{1-a^{n+1}}{1-a} \\ &= \frac{1}{1-a} \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} \text{当 } n < 0 \text{ 时}, \quad y(n) &= \lim_{m \rightarrow -\infty} \sum_{m=n}^{\infty} a^{-m} \\ &= \lim_{m \rightarrow \infty} \frac{a^{-n}-a^{m+1}}{1-a} \\ &= \frac{a^{-n}}{1-a} \end{aligned}$$

## 2.11 用特征根法和递推法求解下列差分方程：

$$y(n) - y(n-1) - y(n-2) = 0, \text{ 且 } y(0) = 1, y(1) = 1.$$

解： 特征根法： $\lambda^2 - \lambda - 1 = 0$       递推法

$$\begin{aligned} \lambda_1 = 1.618, \lambda_2 = -0.618 \\ \therefore y(n) = C_1 \cdot 1.618^n + C_2 \cdot (-0.618)^n \\ \text{代入 } y(0)=1, y(1)=1 \\ \begin{cases} C_1 + C_2 = 1 \\ 1.618C_1 - 0.618C_2 = 1 \end{cases} \\ \therefore y(n) = 0.724 \cdot 1.618^n + 0.276 \cdot (-0.618)^n \end{aligned}$$

## 2.12 用 $D$ 算子计算由下列差分方程描述的因果线性非移变系统的单位取样响应 $h(n)$ 。

$$(1) y(n) - 2y(n-1) - 8y(n-2) = 5x(n) - 8x(n-1)$$

$$(2) y(n) - \frac{1}{3}y(n-1) = x(n) + \frac{1}{3}x(n-1)$$

2.13 一系统的框图如习题 2.13 图所示，试求该系统的单位取样响应  $h(n)$  和单位阶跃响应  $y(n)$ 。

$$\begin{aligned} \text{2.12 解} (1) \quad y(n) - 2Dy(n) - 8D^2y(n) = 5(x) - 8Dx(n) \\ \text{解得 } H(D) = \frac{5-8D}{1-2D-8D^2} = \frac{5}{1-2D} + \frac{3}{1-2D} \quad \text{有误} \\ \therefore H(D) = \frac{5}{1-2D} + \frac{3}{1-2D} \quad \text{且 } x(n) = \delta(n) \\ \therefore h(n) = H(D)\delta(n) = \frac{14}{3} \cdot \frac{1}{1-2D} \delta(n) + \frac{1}{1-2D} \delta(n) \\ = \frac{14}{3} \cdot \frac{1}{1-2D} \delta(n) + \frac{1}{1-2D} \delta(n) \\ = 2 \cdot \frac{14}{3} \cdot 4^n \delta(n) + 2 \cdot \frac{1}{3} \cdot (-2)^n \delta(n) \\ \therefore h(n) = \frac{14}{3} \cdot 4^n \delta(n) + \frac{1}{3} \cdot (-2)^n \delta(n) \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} \text{2.13 解: } y(n) &= x(n) + \beta Dy(n) \quad \text{当输入 } y(n) \text{ 时} \\ y(n) &= \frac{1}{1-\beta D} x(n) \quad y(n) = u(n) * h(n) \\ \therefore H(D) &= \frac{1}{1-\beta D} \quad \text{当 } n < 0 \text{ 时}, \quad y(n) = 0 \\ \text{令 } x(n) &= \delta(n) \quad \text{当 } n \geq 0 \text{ 时}, \quad y(n) = \frac{1}{1-\beta} h(n) \\ \therefore h(n) &= H(D)\delta(n) = \frac{1}{1-\beta} \delta(n) \\ &= \frac{1}{1-\beta} u(n) \end{aligned}$$

## 2.8 讨论下列各线性非移变系统的因果性和稳定性。

$$\begin{aligned} (1) h(n) &= 2^n u(-n) \quad \text{非因果系统} \\ (2) h(n) &= -a^n u(-n-1) \quad \text{因果系统} \\ (3) h(n) &= \delta(n+n_0), n_0 > 0 \quad \text{稳定系统} \\ (4) h(n) &= \left(\frac{1}{2}\right)^n u(n) \quad \text{因果系统} \\ (5) h(n) &= \frac{1}{n} u(n) \quad \text{稳定系统} \\ (6) h(n) &= 2^n R_N(n) \quad \text{因果系统} \end{aligned}$$

$$\therefore \sum_{n=0}^{\infty} |h(n)| = \infty \quad n=0 \text{ 时 } h(n) = \infty \quad \text{不稳定系统}$$

$$FT[x^*(n)] = X^*(e^{-j\omega})$$

2.14 设序列  $x(n)$  的傅里叶变换为  $X(e^{j\omega})$ ，求下列各序列的傅里叶变换（要有导出的过程）。

$$(1) ax_1(n) + bx_2(n)$$

$$(2) x(n-k)$$

$$(3) e^{j\omega n} \cdot x(n)$$

$$(4) x(-n)$$

$$(5) x^*(n)$$

$$(6) x^*(-n)$$

$$(7) \text{Re}[x(n)]$$

$$(8) \text{Im}[x(n)]$$

$$(9) x^2(n)$$

$$(10) g(n) = nx(n)$$

$$(11) F[nx(n)]$$

$$(12) FT[\lambda x(n) + b x(n)]$$

$$(13) FT[\lambda^* x(n)]$$

$$(14) FT[\lambda x(n)]$$

$$(15) FT[\lambda^* x(n)]$$

$$(16) FT[\lambda x(n)]$$

$$(17) FT[\lambda^* x(n)]$$

$$(18) FT[j \text{Im}[x(n)]]$$

$$(19) FT[\lambda^* x(n)]$$

$$(20) FT[nx(n)]$$

$$(21) FT[\lambda x(n) + b x(n)]$$

$$(22) FT[\lambda^* x(n)]$$

$$(23) FT[\lambda x(n)]$$

$$(24) FT[\lambda^* x(n)]$$

$$(25) FT[\lambda x(n)]$$

$$(26) FT[\lambda^* x(n)]$$

$$(27) FT[\lambda x(n)]$$

$$(28) FT[\lambda^* x(n)]$$

$$(29) FT[\lambda x(n)]$$

$$(30) FT[\lambda^* x(n)]$$

$$(31) FT[\lambda x(n)]$$

$$(32) FT[\lambda^* x(n)]$$

$$(33) FT[\lambda x(n)]$$

$$(34) FT[\lambda^* x(n)]$$

$$(35) FT[\lambda x(n)]$$

$$(36) FT[\lambda^* x(n)]$$

$$(37) FT[\lambda x(n)]$$

$$(38) FT[\lambda^* x(n)]$$

$$(39) FT[\lambda x(n)]$$

$$(40) FT[\lambda^* x(n)]$$

$$(41) FT[\lambda x(n)]$$

$$(42) FT[\lambda^* x(n)]$$

$$(43) FT[\lambda x(n)]$$

$$(44) FT[\lambda^* x(n)]$$

$$(45) FT[\lambda x(n)]$$

$$(46) FT[\lambda^* x(n)]$$

$$(47) FT[\lambda x(n)]$$

$$(48) FT[\lambda^* x(n)]$$

$$(49) FT[\lambda x(n)]$$

$$(50) FT[\lambda^* x(n)]$$

$$(51) FT[\lambda x(n)]$$

$$(52) FT[\lambda^* x(n)]$$

$$(53) FT[\lambda x(n)]$$

$$(54) FT[\lambda^* x(n)]$$

$$(55) FT[\lambda x(n)]$$

$$(56) FT[\lambda^* x(n)]$$

$$(57) FT[\lambda x(n)]$$

$$(58) FT[\lambda^* x(n)]$$

$$(59) FT[\lambda x(n)]$$

$$(60) FT[\lambda^* x(n)]$$

$$(61) FT[\lambda x(n)]$$

$$(62) FT[\lambda^* x(n)]$$

$$(63) FT[\lambda x(n)]$$

$$(64) FT[\lambda^* x(n)]$$

$$(65) FT[\lambda x(n)]$$

$$(66) FT[\lambda^* x(n)]$$

$$(67) FT[\lambda x(n)]$$

$$(68) FT[\lambda^* x(n)]$$

$$(69) FT[\lambda x(n)]$$

$$(70) FT[\lambda^* x(n)]$$

$$(71) FT[\lambda x(n)]$$

$$(72) FT[\lambda^* x(n)]$$

$$(73) FT[\lambda x(n)]$$

$$(74) FT[\lambda^* x(n)]$$

$$(75) FT[\lambda x(n)]$$

$$(76) FT[\lambda^* x(n)]$$

$$(77) FT[\lambda x(n)]$$

$$(78) FT[\lambda^* x(n)]$$

$$(79) FT[\lambda x(n)]$$

$$(80) FT[\lambda^* x(n)]$$

$$(81) FT[\lambda x(n)]$$

$$(82) FT[\lambda^* x(n)]$$

$$(83) FT[\lambda x(n)]$$

$$(84) FT[\lambda^* x(n)]$$

$$(85) FT[\lambda x(n)]$$

$$(86) FT[\lambda^* x(n)]$$

$$(87) FT[\lambda x(n)]$$

$$(88) FT[\lambda^* x(n)]$$

$$(89) FT[\lambda x(n)]$$

$$(90) FT[\lambda^* x(n)]$$

$$(91) FT[\lambda x(n)]$$

$$(92) FT[\lambda^* x(n)]$$

$$(93) FT[\lambda x(n)]$$

$$(94) FT[\lambda^* x(n)]$$

$$(95) FT[\lambda x(n)]$$

$$(96) FT[\lambda^* x(n)]$$