5.6 如果用排成 5 行 13 个像素来近似表示圆形模板(各行分别有 1,3,5,3,1 个像素),这相当于半径约为多少个像素的圆?此时灰度差的阈值(<mark>应为几何阈值</mark>)应选为多少?

答: 半径 r=2.0, 几何阈值 12*3/4=9

目标识别作业

分析 HOG、颜色直方图、PCA、shapecontext、特征点+BOW 这几种表达的平移、旋转(平面内)、尺度、遮挡不变性,并分析原因

	平移	旋 转	尺度	遮挡
HOG	X	X	~	×
颜色直方图	~	~	•	×
PCA	~	~	/	X
shapecontex t	•	V	•	X ?
特征点+BOW	v	?	?	×

第七章

7.5 (1) 讨论下图 p 点处骨架提取算法在基本操作第一步的情况 (2) 在第二步中的情况

0	1	1		0	0	0	0	1	0	1	1	0
0	p	1		1	p	0	1	p	1	0	p	1
0	1	1		0	0	0	0	1	0	0	0	0

```
7.5 (1) 先判断是否满足 4 个条件(黑体表示不满足条件)。
N(p_1) = 5 \qquad N(p_1) = 1 \qquad N(p_1) = 4 \qquad N(p_1) = 3
S(p_1) = 1 \qquad S(p_1) = 1 \qquad S(p_1) = 4 \qquad S(p_1) = 2
p_2 \cdot p_4 \cdot p_6 = 1 \qquad p_2 \cdot p_4 \cdot p_6 = 0 \qquad p_2 \cdot p_4 \cdot p_6 = 1 \qquad p_2 \cdot p_4 \cdot p_6 = 0
p_4 \cdot p_6 \cdot p_8 = 0 \qquad p_4 \cdot p_6 \cdot p_8 = 1 \qquad p_4 \cdot p_6 \cdot p_8 = 0
因为没有一种情况同时满足 4 个条件,所以对 4 幅图中的 p 点均不标注。
(2) 仍先判断是否满足 4 个条件(黑体表示不满足)。
N(p_1) = 5 \qquad N(p_1) = 1 \qquad N(p_1) = 4 \qquad N(p_1) = 3
S(p_1) = 1 \qquad S(p_1) = 1 \qquad S(p_1) = 4 \qquad S(p_1) = 2
p_2 \cdot p_4 \cdot p_8 = 0 \qquad p_2 \cdot p_4 \cdot p_8 = 0 \qquad p_2 \cdot p_4 \cdot p_8 = 1 \qquad p_2 \cdot p_4 \cdot p_8 = 0
p_2 \cdot p_6 \cdot p_8 = 0 \qquad p_2 \cdot p_6 \cdot p_8 = 1 \qquad p_2 \cdot p_6 \cdot p_8 = 0
仅第一种情况能满足 4 个条件,所以仅标注第一幅图中的 p 点,其后该 p 点将被除去
```

7.7 纹理: