

# Projekt metody numeryczne - metoda potęgowa z deflacją

Konrad Burdach, 333183, grupa 1b, środa 14:15, projekt 2, zadanie 3

Wydział Matematyki i Nauk Informatycznych

Styczeń, 2025



1 Wstęp

2 Konstrukcja modelu

3 Testy numeryczne

4 Eksperymenty numeryczne



Moim zadaniem była próba znalezienia kolejnych, największych co do modułu wartości własnych macierzy  $A \in \mathbb{R}^{n \times n}$  metodą potęgową z deflacją drugiego rodzaju używającą obrotów Givensa.



## Metoda Potęgowa

Metoda potęgowa jest określona w następujący sposób:

$$\tilde{x}^k = \frac{x^k}{\|x^k\|}; \quad x^{k+1} = A\tilde{x}^k; \quad x^0 = \text{rand}(\text{length}(A), 1)$$

,gdzie w moim przypadku  $A \in R^{n \times n}$ . Jeżeli  $A$  ma dominującą co do modułu wartość własną to wtedy wraz ze wzrotem  $k$  będziemy otrzymywali, co raz to dokładniejsze przybliżenia wektorów własnych.



## Zastrzeżenia

- **Te same co do modułu rzeczywiste wartości własne**

Jeżeli macierz ma rzeczywiste współczynniki, to wtedy jeżeli  $a + bi$  jest wartością własną, to jest też nią  $a - bi$ , zatem mają ten sam moduł i metoda potęgowa nie będzie zbieżna, gdyż nasz wektor będzie oscylował w rzeczywistej podprzestrzeni. Jeżeli natomiast mamy algebraiczną krotność rzeczywistej wartości własnej to wtedy wektor będzie dążył do podprzestrzeni generowanej przez wektory własne przypisane do tej wartości własnej.

- **Bliskie co do modułu wartości własne**

Jeżeli wartości własne mają moduł bliskiej wartości, to wtedy zbieżność metody jest bardzo wolna.



- **Zły wektor początkowy**

Może istnieć taki wektor początkowy dla którego metoda nie jest zbieżna natomiast zbiór takich wektorów ma miarę zero.

- **Zerowe wartości własne**

Jeżeli macierz  $A$  ma tylko zerowe wartości własne to oznacza, że macierz  $A$  jest nilpotentna (Własność łatwo wynika z postaci wielomianu charakterystycznego i twierdzenia Cayleya-Hamiltona).

Oznacza to, że  $\exists k \in \mathbb{N}$ ,  $A^k = 0$ . Może być to niebezpieczne dlatego że w pewnym momencie wektor będzie na tyle mały, że będziemy dzielić przez zero. Ominiemy ten problem sprawdzając co każdą iterację, czy nie dostaniemy wektora zerowego. Dodatkowo, warto zauważyć, że jeżeli zostanie znaleziona wartość własna równa zero to wtedy reszta też musi być zerem, gdyż jest to najmniejsza wartość własna.



## Warunek stopu

Jeżeli nasza aproksymowana wartość jest już bliska tej analitycznej nie ma sensu liczyć dalej dlatego ustalimy warunek stopu.

$$\left\| \left( \tilde{x}_m^{(k+1)} \right)^{-1} \left| \tilde{x}_m^{(k+1)} \right| \tilde{x}^{(k+1)} - \left( \tilde{x}_m^{(k)} \right)^{-1} \left| \tilde{x}_m^{(k)} \right| \tilde{x}^{(k)} \right\|$$

jest mniejsza, niż określony wcześniej współczynnik tolerancji przerywamy dalsze liczenie, gdzie  $m$  jest taki, że

$$\left| \tilde{x}_m^{(k)} \right| = \max_{1 \leq j \leq n} \left| \tilde{x}_j^{(k)} \right|.$$

Ponadto, jeżeli nasz program przekroczy narzuconą z góry liczbę iteracji to wtedy kończymy działanie.



## Deflacja

Metoda potęgowa pozwala nam na znalezienie tylko największej wartości własnej. Aby spróbować znaleźć wszystkie zastosujemy deflację, która przekształci naszą macierz  $Z \in R^{N \times N}$  na  $B \in R^{(N-1) \times (N-1)}$ , która będzie zawierała nieznacone dotychczas wartości własne. Aby tego dokonać musimy znaleźć taką macierz nieosobliwą  $P$ , że  $Pv = \beta e_1$ , gdzie  $v$  jest naszym największym znalezionym wektorem własnym macierzy  $Z$ . Wtedy macierz  $PZP^{-1}$  z obcięciem pierwszym wierszem i kolumną da nam szukaną macierz  $B$ .





## Obroty Givensa

W celu znalezienia takiej macierzy  $P$ , użyjemy obrotów Givensa. Intuicyjnie jeden obrót Givensa, to rotacja w płaszczyźnie rozpinanej przez dwie współrzędne. Za pomocą złożenia  $N - 1$  obrotów givensa będziemy mogli skonstruować macierz  $P$ .

Jako, że macierz Givensa zmienia tylko dwie współrzędne, to możemy rozpatrzyć ją jako obrót wektora o dwóch współrzędnych. Szukamy takich  $s, c \in R$ , że

$$\begin{bmatrix} c & -s \\ s & c \end{bmatrix} \cdot \begin{bmatrix} x_1 \\ x_2 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} \beta \\ 0 \end{bmatrix}$$



oraz

$$\begin{bmatrix} c & s \\ -s & c \end{bmatrix} \cdot \begin{bmatrix} c & -s \\ s & c \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} c & -s \\ s & c \end{bmatrix} \cdot \begin{bmatrix} c & -s \\ -s & c \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{bmatrix}$$

z tego warunku będzie wynikać, że nasza macierz Givensa będzie ortogonalna.

Takie warunki spełniają:

$$r = -\frac{x_1}{x_2}, \quad s = \frac{1}{\sqrt{1+r^2}}, \quad c = sr, \quad \beta = -\frac{x_2}{s},$$

jeżeli  $|x_2| \geq |x_1|$ . Natomiast wpp. :

$$r = -\frac{x_2}{x_1}, \quad c = \frac{1}{\sqrt{1+r^2}}, \quad s = cr, \quad \beta = \frac{x_1}{c}.$$



Rozszerzając naszą macierz Givensa do wymiaru naszej porządkanej macierzy, tworząc  $N - 1$  obrotów między  $x_1$  i  $x_j$  współrzędną, gdzie  $2 \leq j \leq N$ , a następnie mnożąc je przez siebie otrzymamy naszą macierz  $P$ .

Istotne jest to, żeby po każdym obrocie zmieniać długość naszego obracanego wektora, gdyż w przeciwnym przypadku obracalibyśmy inny wektor.

Zuważmy dodatkowo, że złożenie macierzy ortogonalnych jest macierzą ortogonalną. Istotnie jeżeli

$$A^T A = A A^T = I, \quad B^T B = B B^T = I$$

to wtedy,

$$(AB)^T AB = B^T A^T AB = B^T B = I$$

$$\text{zatem } P^{-1} = P^T$$



Zauważmy dodatkowo, że wykonując mnożenie  $PZP^{-1}$  otrzymujemy złożoność  $O(n^3)$  wynikającą z klasycznego mnożenia macierzy. Jeżeli natomiast będziemy bezpośrednio modyfikować macierz  $Z$  otrzymamy złożoność równą  $O(n^2)$  wynikającą z tego, pojedynczy obrót Givensa ma złożoność  $O(n)$ .



## Podstawowe macierze

### Macierz zerowa

$$\begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$$

Wyznaczone wartości własne: 0, 0, 0, 0, 0

Oczekiwane wartości własne: 0, 0, 0, 0, 0

toleracja:  $10^{-9}$

iteracja:  $10^4$



Macierz jednostkowa

$$\begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$

Wyznaczone wartości własne: 1, 1, 1, 1, 1

Oczekiwane wartości własne: 1, 1, 1, 1, 1

toleracja:  $10^{-9}$

iteracja:  $10^4$



Macierz z  $\text{dimlm} = 1$  i  $\text{dimker} = 3$

$$B = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 & 1 \\ 2 & 2 & 2 & 2 \\ 3 & 3 & 3 & 3 \\ 4 & 4 & 4 & 4 \end{pmatrix}$$

Wyznaczone wartości własne: 10, 0, 0, 0

Oczekiwane wartości własne: 10, 0, 0, 0

toleracja:  $10^{-9}$

iteracja:  $10^4$



## Macierz diagonalna

$$B = \text{diag}(1, 2, \dots, 300)$$

Wyznaczone wartości własne:  $1, 2, \dots, 300$

Oczekiwane wartości własne:  $1, 2, \dots, 300$

tolerancja:  $10^{-9}$

iteracja:  $10^4$





## Macierz nilpotentna

$$B = \begin{bmatrix} 5 & -3 & 2 \\ 15 & -9 & 6 \\ 10 & -6 & 4 \end{bmatrix}$$

Wyznaczone wartości własne:

$$-0.1776 \cdot 10^{-14}, 0.1184 \cdot 10^{-14}, 0.0647 \cdot 10^{-14}$$

Oczekiwane wartości własne:

$$0, 0, 0$$

tolerancja:  $10^{-9}$

iteracja:  $10^4$

Co ciekawe wbudowana funkcja w środowisku matlab "eig" otrzymuje  
poniższe wyniki:  $0.1705 \cdot 10^{-6}, -0.1705 \cdot 10^{-6}, 0$



Macierz nilpotentna taka, że  $B^4 = 0$

$$B = \begin{bmatrix} 0 & 2 & 1 & 6 \\ 0 & 0 & 1 & 2 \\ 0 & 0 & 0 & 3 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{bmatrix}$$

Wyznaczone wartości własne: 0, 0, 0, 0

Oczekiwane wartości własne: 0, 0, 0, 0

tolerancja:  $10^{-9}$

iteracja:  $10^4$



Macierz z krotonością algebraiczna większą niż krotonością geometryczną

$$B = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 2 \\ -1 & 1 & 3 \\ 0 & 0 & 2 \end{bmatrix}$$

Wyznaczone wartości własne:

1.999999999712178, 1.000045277911388, 0.999954722376434

Oczekiwane wartości własne:

2, 1, 1

,przy czym krotoność geometryczna dla 2 i 1 wynosi jeden.

toleracja:  $10^{-9}$

iteracja:  $10^5$



Macierz z krotonością algebraiczną większą niż krotnością geometryczną

$$B = \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ -1 & 1 \end{bmatrix}$$

Wyznaczone wartości własne:

1.000031622255500      0.999968377744500

Oczekiwane wartości własne:

1, 1

,przy czym krotność geometryczna dla 1 wynosi jeden.

toleracja:  $10^{-9}$

iteracja:  $10^5$



## Testowanie kolejnych etapów deflacji

Macierz symetryczna o analitycznych wartościach własnych:

5.0729, 1.1396, -1.0961, 0.4696, -0.0626

$$A = \begin{bmatrix} 5.0729 & 0.0000 & -0.0000 & -0.0000 & -0.0000 \\ 0.0000 & 0.3763 & 0.2646 & 0.9443 & 0.1484 \\ -0.0000 & 0.2646 & 0.2466 & -0.4634 & -0.1144 \\ -0.0000 & 0.9443 & -0.4634 & -0.1807 & 0.1823 \\ -0.0000 & 0.1484 & -0.1144 & 0.1823 & 0.0084 \end{bmatrix}$$

$$A = \begin{bmatrix} 1.1396 & 0.0000 & 0.0000 & -0.0000 \\ 0.0000 & 0.3321 & -0.4110 & -0.0917 \\ 0.0000 & -0.4110 & -0.9776 & 0.0406 \\ -0.0000 & -0.0917 & 0.0406 & -0.0435 \end{bmatrix}$$

$$A = \begin{bmatrix} -1.0961 & 0.0000 & -0.0000 \\ 0.0000 & 0.4504 & -0.0993 \\ -0.0000 & -0.0993 & -0.0434 \end{bmatrix}$$

$$A = \begin{bmatrix} 0.4696 & 0.0000 \\ 0.0000 & -0.0626 \end{bmatrix}$$

$$A = [-0.0626]$$



## Testowanie kolejnych etapów deflacji

Macierz  $\text{diag}(1, 2, \dots, 5)$

$$A = \begin{bmatrix} 5.0000 & 0.0000 & -0.0000 & -0.0000 & -0.0000 \\ 0.0000 & 1.0000 & 0.0000 & 0.0000 & 0.0000 \\ -0.0000 & 0.0000 & 2.0000 & -0.0000 & -0.0000 \\ -0.0000 & 0.0000 & -0.0000 & 3.0000 & -0.0000 \\ -0.0000 & 0.0000 & -0.0000 & -0.0000 & 4.0000 \end{bmatrix}$$

$$A = \begin{bmatrix} 4.0000 & 0.0000 & -0.0000 & -0.0000 \\ 0.0000 & 1.0000 & 0.0000 & 0.0000 \\ -0.0000 & 0.0000 & 2.0000 & -0.0000 \\ -0.0000 & 0.0000 & -0.0000 & 3.0000 \end{bmatrix}$$

$$A = \begin{bmatrix} 3.0000 & 0.0000 & -0.0000 \\ 0.0000 & 1.0000 & 0.0000 \\ -0.0000 & 0.0000 & 2.0000 \end{bmatrix}$$

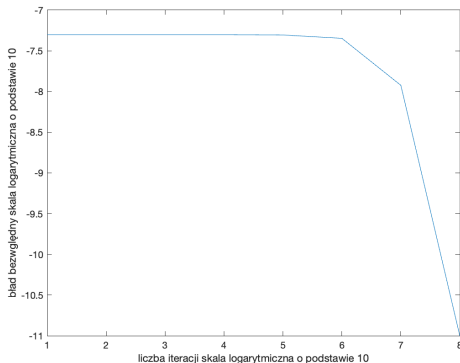
$$A = \begin{bmatrix} 2.0000 & 0.0000 \\ 0.0000 & 1.0000 \end{bmatrix}$$

$$A = [1]$$



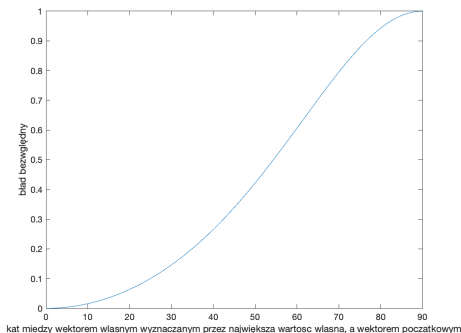
Zależność błędu od iteracji dla macierzy o bliskich wartościach własnych

$$B = \begin{bmatrix} 1.0 & 0 \\ 0 & 1 + 10^{-7} \end{bmatrix}$$



## Zależność błędu od wektora początkowego dla macierzy o bliskich wartościach własnych

$$B = \begin{bmatrix} 3000 & 0 \\ 0 & 2999 \end{bmatrix}$$



Eksperyment jest wykonywany dla każdego wektora z tą samą ilością iteracji.





## Zależność stosunku wartości własnych od liczby zajdowanych wartości własnych

Stosunek wartości kolejnych co do wielkości wartości własnych	Liczba iteracji potrzebna, żeby znaleźć wszystkie (10)	Wskaźnik uwarunkowania macierzy
1.0010	$2^{16}$	1.3399
1.2231	$2^8$	$5.7737 \cdot 10^3$
1.4452	$2^7$	$4.5418 \cdot 10^4$
1.6673	$2^7$	$1.9432 \cdot 10^5$
1.8894	$2^7$	$6.1285 \cdot 10^5$
2.1116	$2^6$	$1.6062 \cdot 10^6$
2.3337	$2^6$	$3.7125 \cdot 10^6$
2.5558	$2^6$	$7.8266 \cdot 10^6$
2.7779	$2^6$	$1.5374 \cdot 10^7$
3	$2^6$	$2.8554 \cdot 10^7$



## Obroty Givensa a macierze typu Sparse

Jako, że jeden obrót Givensa zamienia tylko dwa wiersze, zacząłem się zastanawiać, jak cała deflacja wpływa na stosunek niezerowych elementów do wszystkich elementów.

Wymiar macierzy	Przed deflacją	Po deflacji
100x100	0.0194	0.9890
1000x1000	0.0020	0.9904

