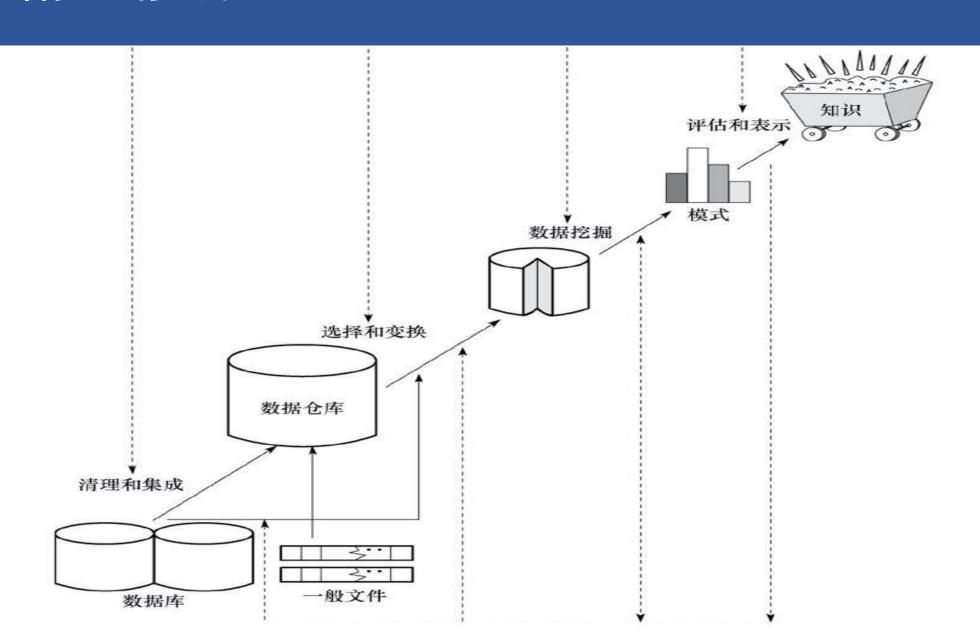
数据挖掘 第五讲·数据预处理



数据挖掘步骤



一些常见的问题

❖工资怎么是-10?

准确性 问题

• 该销售商品是否做了降价销售广告?

没有相关记录



完整性问题

• 同一种商品, 在不同表中类别编码不一样?

不一致性

数据质量:为什么要预处理(1/2)

- 不正确或含噪声: 包含错误或存在偏离期望的值
 - 采集: 设备故障,人或计算机错误,故意掩盖
 - 传输: 缓冲区大小限制出现偏差
- 不完整: 缺少属性值或者缺少某些感兴趣的属性,或仅包含聚集数据
 - 理解错误, 人、硬件或软件的问题
- 不一致: 同一属性采用的编码或命名不同导致存在差异
 - 不同数据源命名约定不同,输入字段格式不一致

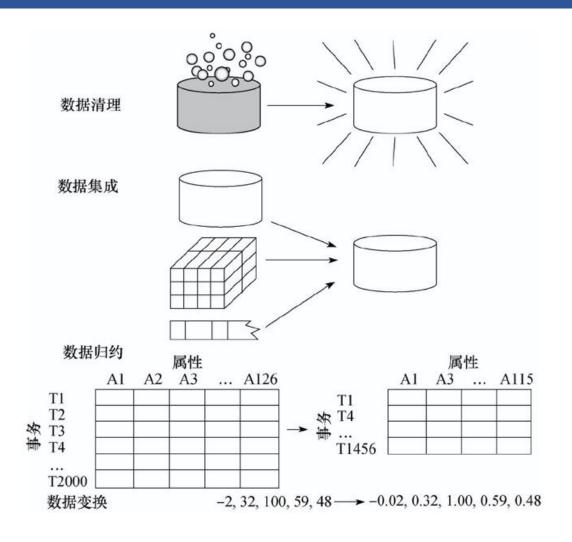
数据质量: 为什么要预处理 (2/2)

- 时效性: 未能及时更新数据导致数据不准确
 - 高端销售代理月销售红利分布更新不及时问题
- 可信性: 多少数据是用户信赖的
 - 数据库错误,对用户产生影响,即使修改,用户不再相信
- 可解释性: 数据是否容易理解
 - 使用了很多会计编码,销售部门不理解

高质量的数据是高质量决策的基础



数据预处理



Outline

1 **数据清理**

2 数据集成与变换

3 数据归约

4 数据离散化和概念分层产生

数据清理

- ■数据清理
 - ■通过填写空缺的值,平滑噪声并识别离群点、纠正数据中的不一致。
- ■基本方法
 - ■缺失值处理
 - ■噪声数据处理

数据清理(1):缺失值

- 许多元组的一些属性没有记录值,怎样才能为该属性填上丢失的值?
 - 忽略元组;
 - 人工填写空缺值;
 - 使用一个全局常量填充空缺值,比如用一个常数 (unknown) 来替换所有空缺的值;
 - 使用属性的平均值填充空缺值;
 - 使用与给定元组属同类的所有样本的平均值;
 - 使用最可能的值填充空缺值,可以使用回归,或决策树确定推理获得。

数据清理(2):噪声数据

- •噪声 (noise)
 - •被测量的变量的随机误差。
- •如何才能"光滑"数据,去掉噪声?
 - 分箱 binding
 - 回归 Regression
 - 聚类 Clustering

分箱(binding)

- 分箱是根据考察数据的近邻值来平滑有序数据的值。
- 步骤如下:
 - 数据排序
 - 划分到等频箱中(即每箱包含相同的数据个数)
 - 用箱中的均值、中位数或者边界光滑数据
 - 按箱平均值平滑(smoothing by bin means),即箱中每一个值用箱的均值替换。 例如每箱3个进行分箱,然后用这三个值的平均值代替箱中的值
 - 按箱中值平滑(smoothing by bin medians)
 - 按箱边界平滑(smoothing by bin boundaries): 箱中每一个值替换为距离最近的边界值。

分箱例子

- 排序后的价格
 - 4, 8, 9, 15, 21, 21, 24, 25, 26, 28, 29, 34

划分为等频箱:

- 箱 1: 4, 8, 9, 15
- 箱 2: 21, 21, 24, 25
- 箱 3: 26, 28, 29, 34

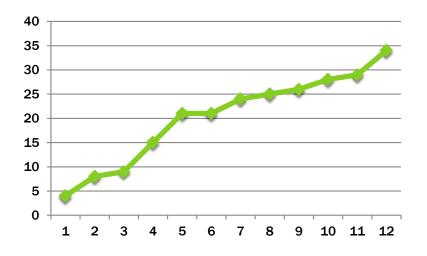
用箱均值光滑:

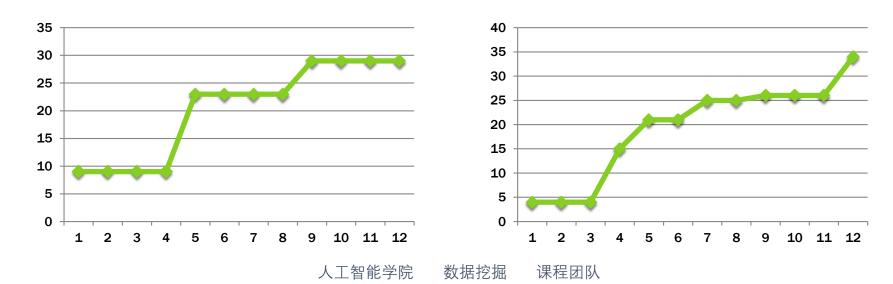
- 箱 1: 9, 9, 9, 9
- 箱 2: 23, 23, 23, 23
- 箱 3: 29, 29, 29, 29

用箱边界光滑:

- 箱 1: 4, 4, 4, 15
- 箱 2: 21, 21, 25, 25
- 箱 3: 26, 26, 26, 34

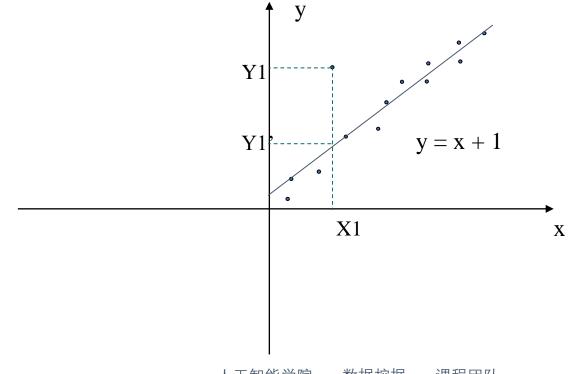
分箱例子





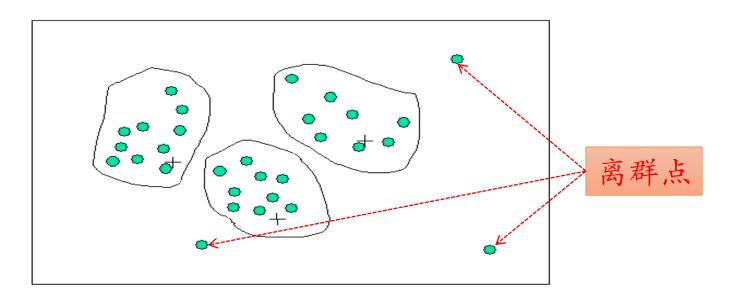
回归

- ■用一个函数拟合数据来光滑数据
 - ■如线性回归、多元线性回归



聚类(clustering)

- ■通过聚类检测离群点:
 - ■聚类将相似的值组织成群或类,落在群或类外的值就是孤立点,也 就是噪声数据。



Outline

2 数据清理

- 2 数据集成与变换
- 3 数据归约
- 4 数据离散化和概念分层产生

数据集成

■数据集成

- 将多个数据源中的数据结合起来存放在一个一致的数据存储(如数据仓库)中;
- 源数据可能包括多个数据库,数据立方体或一般文件。

■重要问题:

- 实体识别问题 (模式集成和对象匹配)
- 冗余和相关分析
- ■元组重复
- 数据值冲突的检测与处理

数据集成(1):实体识别问题

• 实体识别问题

- •来自多个信息源的现实世界的等价实体如何才能匹配?
- 模式集成:
 - 确定来自不同数据源的属性是否表示同一个实体;
 - 例:如何确信一个数据库custom_id和另一个数据库中的cust_number指的实体是同一个实体?
- •利用元数据-关于数据的数据(属性名称、含义、数据类型、属性取值范围),避免模式集成中的错误。

数据集成(2): 冗余和相关分析

- 冗余 (redundancy):
 - 一个属性是冗余的,如果它能由另一个或另一组数据"导出",属性命名的不一致也可能导致数据集中的冗余。
 - •对于数值属性,可以采用相关分析检测到。
 - •对于离散属性,可以采用卡方检验发现。

- **卡方检验**(chi-square test,**χ2**检验),用来验证两个总体标称属性之间是否 存在关联
- 设属性 A 和B分别有c个不同的值 和r个不同的值:
 - $a_1, a_2, ..., a_c$ $b_1, b_2, ..., b_r$
 - A和B描述的数据元组用如下的(r*c)的相依表示:
 - 其中 o_{ij} /e_{ij} 分别表示 元组在属性A上取a_i, 在属性B上取b_j的 联合事件的观测频度 和期望频度。

	b_1	b_2	•••	b _r
a_1				
a_2				
•••			o _{ij} /e _{ij}	
a_{c}				

• 利用卡方确定相关性 计算 χ^2 值:

$$\chi^2 = \sum \frac{\left(o_{ij} - e_{ij}\right)^2}{e_{ij}}$$

其中的求和运算是对于r*c个单元上计算,

$$e_{ij} = count(A=a_i) * count(B=b_i) /N$$

- χ^2 检验假设属性A和B独立。对于r*c的自由表,检验自由度为 (r-1) * (c-1) 。在一定的置信水平(如: 0.0001),在卡方分布的表中查询拒绝该假设的卡方值。
- 若计算值大于查到的卡方值,则拒绝这个假设,说明属性是统计相关的。

例3.1 Gender和 preferred reading 相关性

	男	女	合计
小说	250 (90)	200 (360)	450
非小说	50 (210)	1000 (840)	1050
合计	300	1200	1500

$$\chi^2 = \sum \frac{(o_{ij} - e_{ij})^2}{e_{ij}}$$

判断方法:

1 卡方值结果: 507.93

2 自由度1, 0.001置信水平

3 拒绝假设的值为10.828



· 数值数据的相关系数 (也称为皮尔逊积矩系数Pearson's product moment coefficient)

$$r_{A,B} = \frac{\sum_{i=1}^{N} (a_i - \overline{A})(b_i - \overline{B})}{N\sigma_A \sigma_B} = \frac{\sum_{i=1}^{N} (a_i b_i) - N\overline{A}\overline{B}}{N\sigma_A \sigma_B}$$

N是元组个数,A 和B 是A,B的均值, σ_A 和 σ_B 分别是属性A 和 B的 标准差, $\Sigma(a_ib_i)$ 是AB 叉积的和. a_i 和 b_i 是元组 i中属性A 和B 的值。

- 如果 r_{A,B} > 0, A 和 B 是正相关的,意味着A的值随着B的值的增加而增加,该值越大,相 关性越强.
- 如果 r_{A.B} < 0, A 和 B 是**负相关**的;
- 如果 r_{A,B} = 0, A 和 B 是独立的;

❖ 数值数据的协方差(Covariance):期望值分别为E[X]与 E[Y]的两个实随机变量X与Y之间的协方差Cov(X,Y)定义 为:

Cov(A, B) = E((A - E(A))(B-E(B)))
$$= \frac{\sum_{i=1}^{N} (a_i - \overline{A})(b_i - \overline{B})}{n}$$

$$r_{A,B} = \text{cov}(A, B) / \sigma A \sigma B$$

$$cov(A, B) = E(A \cdot B) - AB$$

- 协方差:表示两个变量的总体误差
 - 如果两个变量的变化趋势一致,即其中一个大于自身的期望值,另外一个也大于自身的期望值,那么两个变量间的协方差就是正值。
 - 如果两个变量的变化趋势相反,那么两个变量间的**协方差就是负值**。
 - A和B独立,则协方差为0;反之,在符合多元正态分布的情况下,**协方差0蕴含** 独立性。

方差和协方差 之间的关系?

例3.2 Allelectronics 和 HighTech的股票价格

时间点	Allelectronics	HighTech
t1	6	20
t2	5	10
t3	4	14
t4	3	5
t5	2	5

判断其是否同时上涨

数据集成 (3): 数据值冲突的检测与处理

■数据冲突:

- ■对于现实同一个实体,来自不同数据源的属性值可能不同;
- ■可能是因为表示、尺度、编码不同导致的。

■两个例子

- 例1: 对于现实世界的同一实体,来自不同数据源的属性值可能不同,因为表示、比例或编码不同。
- 例2: 重量属性可能在一个系统中以公制单位存放,而在另一个系统中用英制存放。

数据变换(1): 概述

- 数据变换将数据转换成适合挖掘的形式:
 - 平滑(Smoothing): 去掉数据中的噪声; 主要技术有分箱、聚类和回归;
 - 属性构造(Attribute/Feather construction): 构造新的属性并添加到属性集中,以帮助挖掘;
 - · 聚集(Aggregation): 对数据进行汇总和聚集;
 - 规范化(Normalization):将属性数据按比例缩放,使之落入一个小的特定区间,如 0到1之间;
 - 数据概化(Generalization): 使用概念分层,用高层次概念值替换低层"原始"数据。

数据变换(2):属性构造

- ■属性构造
 - 由给定的属性构造和添加新的属性,以有利于挖掘。
 - 比如,根据属性heigh 和 width可以构造 area属性。

■属性构造可以发现关于数据属性间联系的丢失信息,这对知识发现 是有用的。

数据变换(3):规范化

• 为什么规范化

- 不同的属性取值范围不一样,为了避免数据对度量单位选择的依赖性,对数据进行处理,使数据落入较小的共同区域;
- 规范化对于神经网络、基于距离的分类、聚类等算法十分重要。

• 规范化方法

- 最小-最大规范化
- z-score规范化
- 小数定标规范化

最小-最大规范化

- 对原始数据进行线性变换
 - 假定A的属性最大值和最小值分别是max, min。
 - 设A中的任一值是V,则V的值经过规范化后则为:

$$v_i' = \frac{v_i - \min_A}{\max_A - \min_A} (new - \max_A - new - \min_A) + new - \min_A$$

- 规范化后的区间是 [new_min_a, new_max_a]
- 特点:保持原数据之间的关系;可检测新数据是否"越界"。
- 例: income的最大,最小值分别为9000,2000,则将它的值映射到[0,1]时,若income的值6800规范后为:

(6800-2000)/(9000-2000)*(1-0)+0=0.686

z-score规范化

- z-score规范化(或零-均值规范化)
 - 属性A的值基于A的平均值和标准差规范化;
 - 假设A的值V规范后为V',由下式计算:

$$v_i' = \frac{v_i - \overline{A}}{S_A}$$

- •特点: 当属性A的最大最小值未知,或离群点对规范化影响较大时,可使用z-score规范化。
- 例:假设属性income的平均值和方差分别为:5400,1600,则值7360的规范后的值为: (7360-5400)/1600=1.225

小数定标规范化

· 通过移动属性A的值的小数点位置进行规范化

$$v_i' = \frac{v_i}{10^j}$$

- j是使得 max(vi)<1 的最小整数
- ·例:假设A的值取值范围为[-986,917],求规范化后取值范围?
 - · A的最大绝对值是986;
 - 因此, j=3;
 - -986被规范化为-0.986;
 - 917被规范化为0.917。

Outline

2 数据清理

- 2 数据集成与变换
- 3 **数据归约**
- 4 数据离散化和概念分层产生