

<Tu vstavi zelo dober naslov >

Rok Mlinar Vahtar

August 2023

## 1 Uvod

< tu vstavi fenomenalno napisan uvod >

## 2 Standardni TFIM model

Hamiltonian za standardni Isingov model z tranzverzalnimi polji se glasi

$$\hat{H} = \sum_{\langle i,j \rangle} -J \hat{\sigma}_i^z \hat{\sigma}_j^z - h \sum_i \hat{\sigma}_i^x \quad (1)$$

in ga za dimenzije  $N < 10$  lahko rešimo z eksaktno diagonalizacijo v doglednem času.

### 2.1 Ekzaktna diagonalizacija TFIM modela

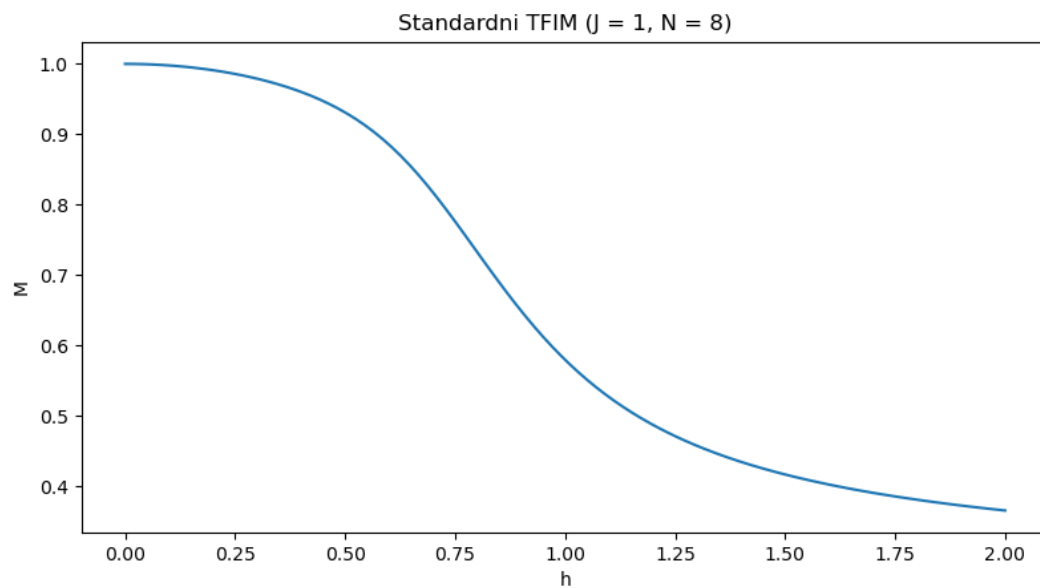
Da izvedemo eksaktno diagonalizacijo moramo najprej sestaviti matriko, ki predstavlja hamiltonian. Najprej moramo določiti bazo, ki jo bomo uporabljali, saj hočemo, da za vektor  $\vec{x}$ , ki bo predstavljal stanje velja naslednje:  $\vec{x}^T \hat{H} \vec{x} = E$ , kjer je  $E$  energija tega stanja. Bazni vektorji morajo skupaj predstavljati vsa možna stanja z-projekcije vseh  $N$  spinov. Če si za bazo izberemo stanja, tako da je  $n$ -to stanje enako kot binarno zapisan  $n$  (Peto stanje je 0...000101), kjer 0 in 1 predstavljata spin dol in gor, lahko hamiltonian zapišemo kot tenzorski produkt Paulijevih matrik in identitet. To pomeni, da za vsak člen v zgornji vsoti, tenzorsko pomnožimo Paulijevi matriki na mestih  $i$  in  $j$ , ter identitete povsod drugod, v vrstnem redu, kot si sledijo spini v verigi.

Ko je matrika sestavljena jo le še diagonaliziramo z poljubnim algoritmom. Sam uporabljam python metodo `scipy.linalg.eigh`, ki izkoristi hermitskost in redkost naše matrike, v zameno za to, da lahko izračuna le nekatere izmed lastnih vektorjev. Ker nas v resnici zanima le osnovno stanje, nam to ne dela težav, saj vedno lahko najdemo lastni vektor z najnižjo energijo.

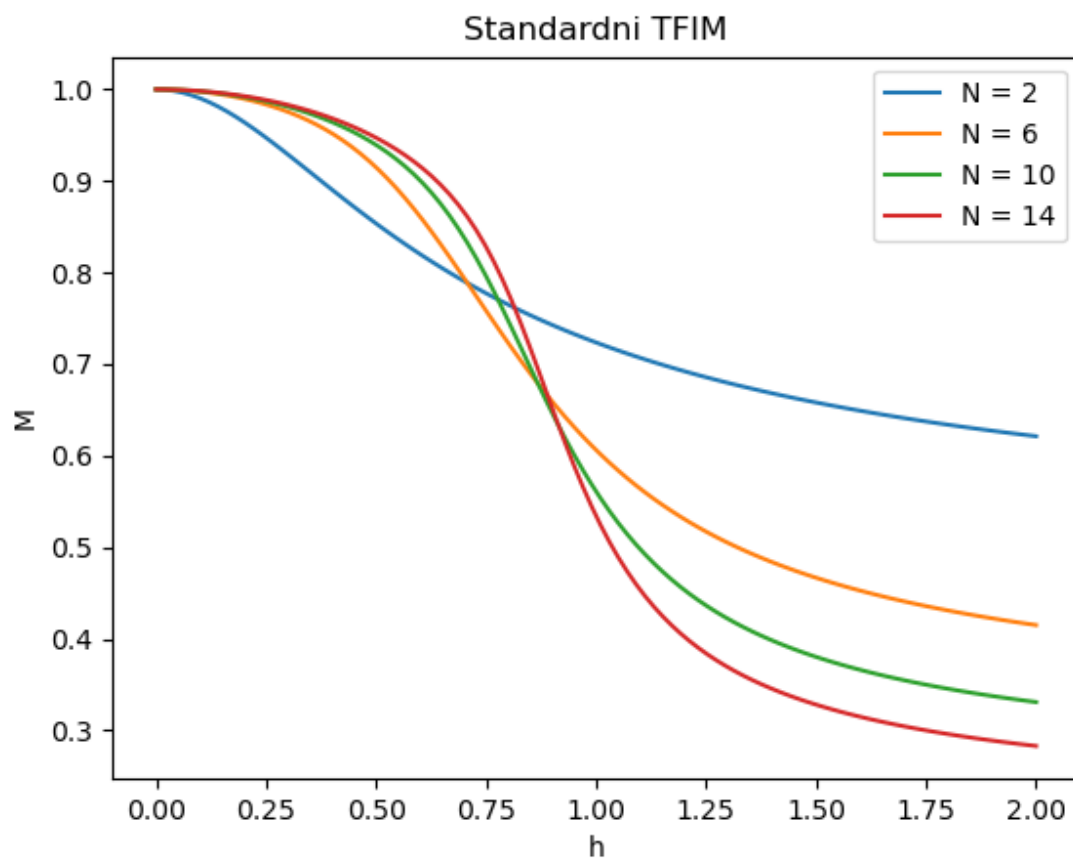
Sedaj, ko imamo diagonaliziran hamiltonian, se lahko lotimo analize. Dobra mera za stanje sistema, ki nas bo tu zanimala, je magnetizacija, ki jo definiramo kot:

$$M = \frac{1}{N} \sum_{i=0}^N \sigma_i^z \quad (2)$$

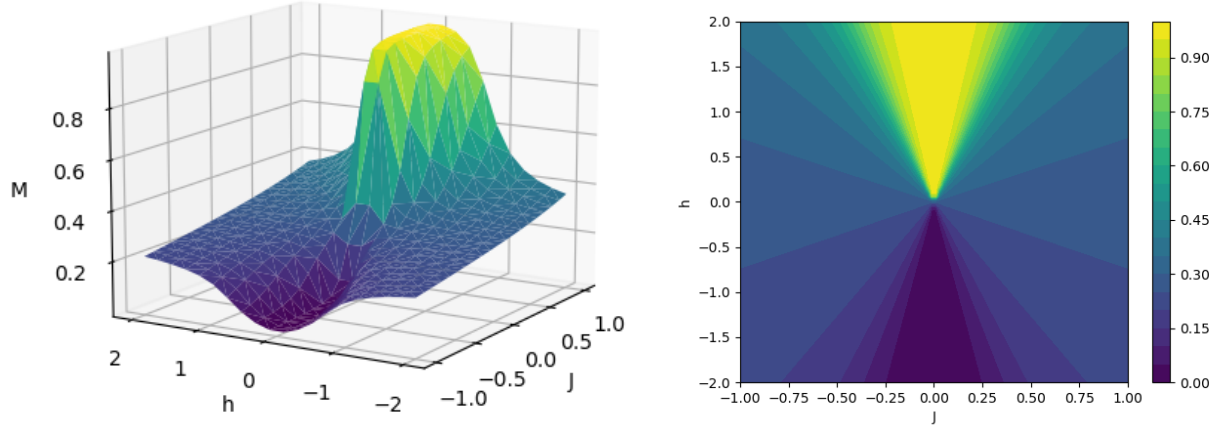
Vse naslednje metode, predstavljene v tem poglavju se nahajajo v datoteki `TFIM_QuSpin.py`. Če fiksiramo  $J = 1$  in variiramo  $h$ , ter vsakič izračunamo magnetizacijo, dobimo naslednji graf, ki kaže fazni prehod pri  $h \approx J$ . To opravlja funkcija `main()`.



Če želimo videti, kako se, ko  $N \rightarrow \infty$ , magnetizacija približuje stopnici, si lahko obledamo tudi ta graf.



Če variiramo oba  $J$  in  $h$  lahko narišemo naslednja 3D in contour grafa.

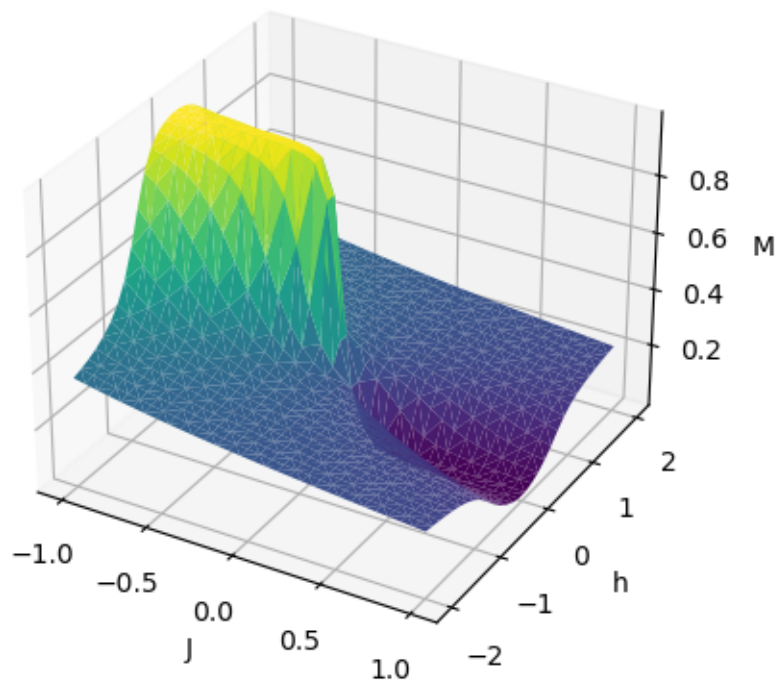


Grafa narisana preko `plot3d()` in `plot_contour()`.

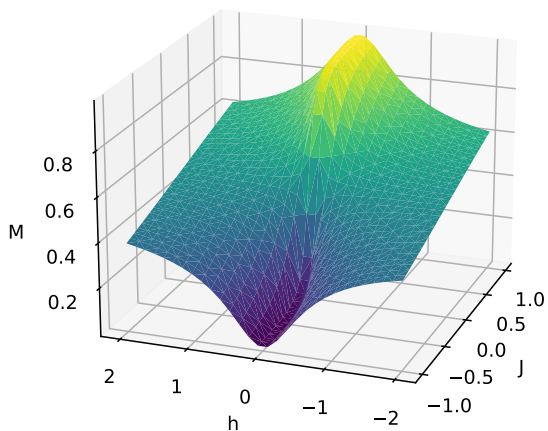
Na grafu lahko opazimo naslednje lastnosti:

- Simetrija čez ravnino  $h = 0$ , kar ni nepričakovano, saj je veriga sama po sebi simetričan. Če polje obremo v drugo smer lahko zato pričakujemo, da bo rezultat le prezrcaljena rešitev za polje v prvotno smer. To pa ne vpliva na magnetizacijo, ki je "izpovprečena" čez celo verigo.
- Če se osredotočimo na presek  $h = 0$ , vidimo, da se pri  $J \gg 0$  spini obnašajo kot feromagnet, saj so vsi spini poravnani. Za  $J \ll 0$  pa lahko sumimo, da se obnaša kot antiferomagnet in so sosednji spini obrnjeni nasprotno. To lahko potrdimo, če izračunamo naslednjo količino in vidimo, da je zelo blizu 1.

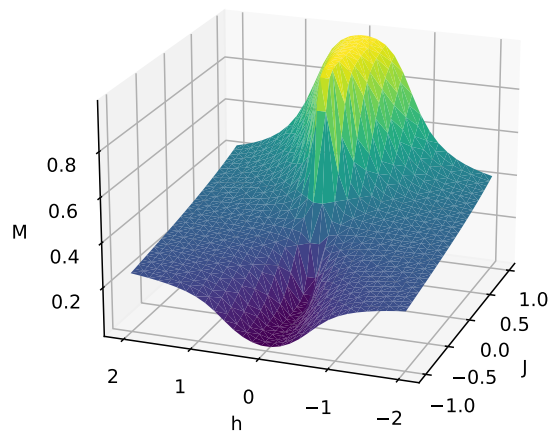
$$\left| \frac{1}{N} \sum_{i=0}^N \sigma_i^z (-1)^i \right| \quad (3)$$



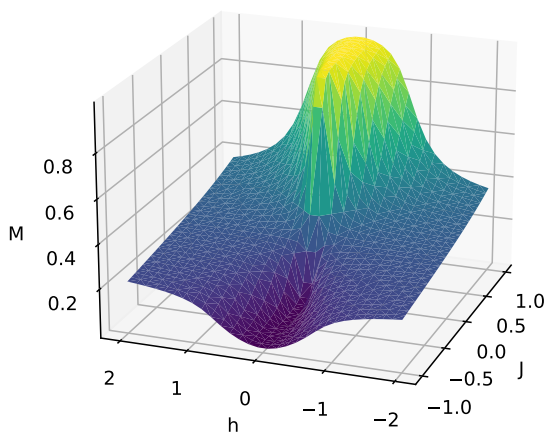
- Na prvi pogled vidimo tudi, da se magnetizacija ustali a neki končni vrednosti okoli 0.2, ko gre  $h \rightarrow \infty$ . To res velja za majhne sisteme, ampak za realne sisteme, kjer je  $N \rightarrow \infty$ , se ta končna vrednost bliža 0. To tendenco lahko vidimo v naslednjih grafih.



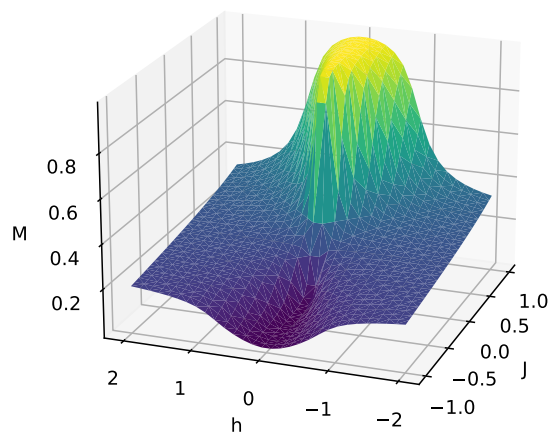
N = 2



N = 6



N = 8



N = 10

### 3 Sklopljeni verigi

Še malce bolj komplicirana varianta Isingovega modela je ta, ki nas tu v resnici zanima. Tega dobimo tako, da dve verigi spinov, za kateri velja TFIM, sklopimo med sabo. Hamiltonian tega modela se glasi:

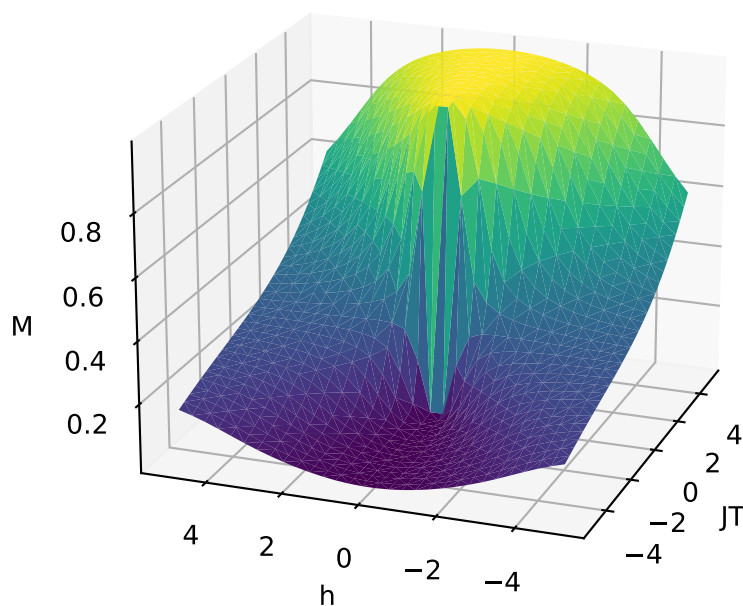
$$\hat{H} = \sum_{\langle i,j \rangle} -J\hat{\sigma}_{1i}^z\hat{\sigma}_{1j}^z + \sum_{\langle i,j \rangle} -J\hat{\sigma}_{2i}^z\hat{\sigma}_{2j}^z - h \sum_i \hat{\sigma}_{1i}^x - h \sum_i \hat{\sigma}_{2i}^x - J_T \sum_i \hat{\sigma}_{1j}^z\hat{\sigma}_{2i}^z \quad (4)$$

Za dimenzije  $N < 10$  lahko rešimo z direktno diagonalizacijo v doglednem času. Vse naslednje metode, predstavljene v tem poglavju se nahajajo v datoteki TFIM.QuSpin.2.py . Dobra mera za stanje sistema, ki

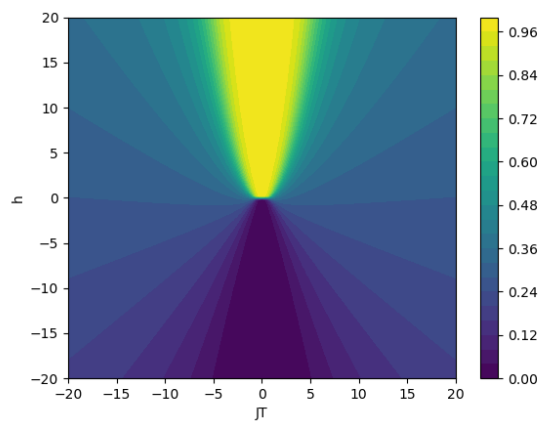
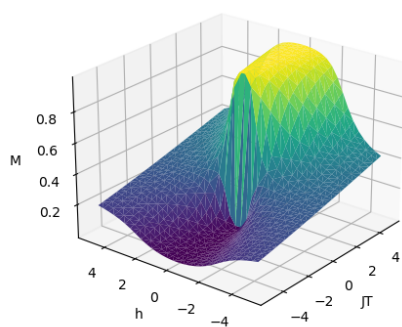
nas bo tu zanimala, je zoped magnetizacija, ki jo definiramo kot:

$$M = \frac{1}{N} \sum_{i=0}^N \sigma_{1i}^z + \frac{1}{N} \sum_{i=0}^N \sigma_{2i}^z \quad (5)$$

Če zoped variiramo  $J$  in  $h$ , pri fiksnem  $J_T = 1$  in  $N = 8$ , dobimo naslednji graf:



Če variiramo oba  $h$  ter  $J_T$  pri fiksnem  $J = 1$  lahko narišemo 3D in contour grafa



////

Grafa ko je fiksni  $J$  in ko je fiksni  $J_T$  sta si zelo podobna. To je zato, ker si lahko, prav tako kot si sklopitev z  $J_T$  predstavljamo kot dve verigi dolžine  $N$  naloženi ena na drugo, predstavljamo sklopitev z  $J$  kot  $N$  verig dolžine 2, naloženih ena na drugo.

## 4 Časovna evolucija sistema